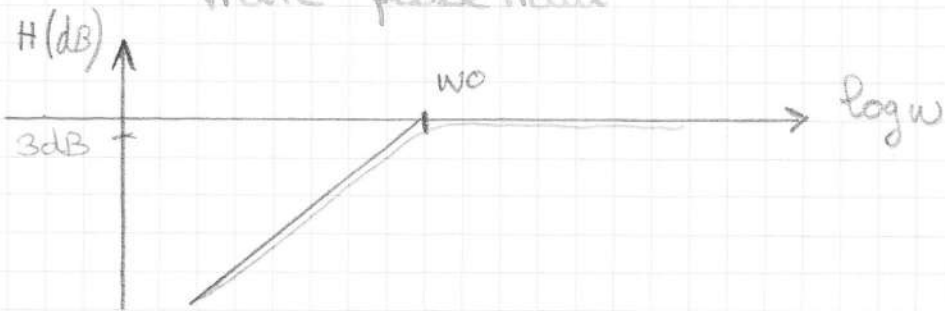


$$\omega \rightarrow 0, H(j\omega)_{dB} \rightarrow -\infty$$

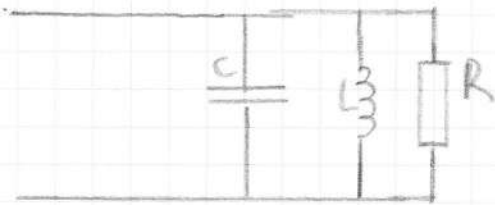
$$\omega \rightarrow \infty, H(j\omega)_{dB} \rightarrow 0$$

Filtre passe Haut



toujours vraie.

2. Circuit «RLC»



$$Z_q = \frac{Z_C \times Z_L \times R}{Z_C \times Z_L + Z_C \times R + Z_L \times R}$$

$$\frac{1}{Z_{eq}} = \frac{1}{R} + \frac{1}{Z_C} + \frac{1}{Z_L}$$

$$Z_{eq} = \frac{Z_L R}{Z_L + R + \frac{Z_L R}{Z_C}} = \frac{jL\omega R}{jL\omega + R + j^2 RCL\omega^2}$$

$$Z_{eq} = \frac{jL\omega R}{R(1 - LC\omega^2 + jL\omega)}$$

$$\text{Si } \omega = \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad Z_{eq} = R$$

Q → critère de sélectivité

$$\text{On pose } Q = \frac{R}{L\omega_0} \Rightarrow L = \frac{R}{Q\omega_0}$$

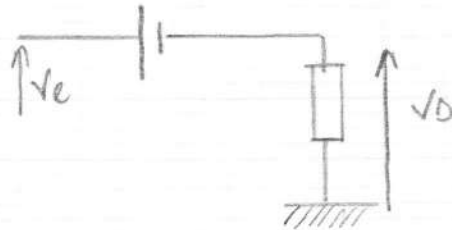
$$Z_{eq} = \frac{j \frac{R}{Q\omega_0} \omega}{R(1 - (\frac{\omega}{\omega_0})^2) + j \frac{R}{Q\omega_0} \omega} = \frac{j \frac{R}{Q} \frac{\omega}{\omega_0}}{1 - (\frac{\omega}{\omega_0})^2 + j \frac{\omega}{Q\omega_0}}$$

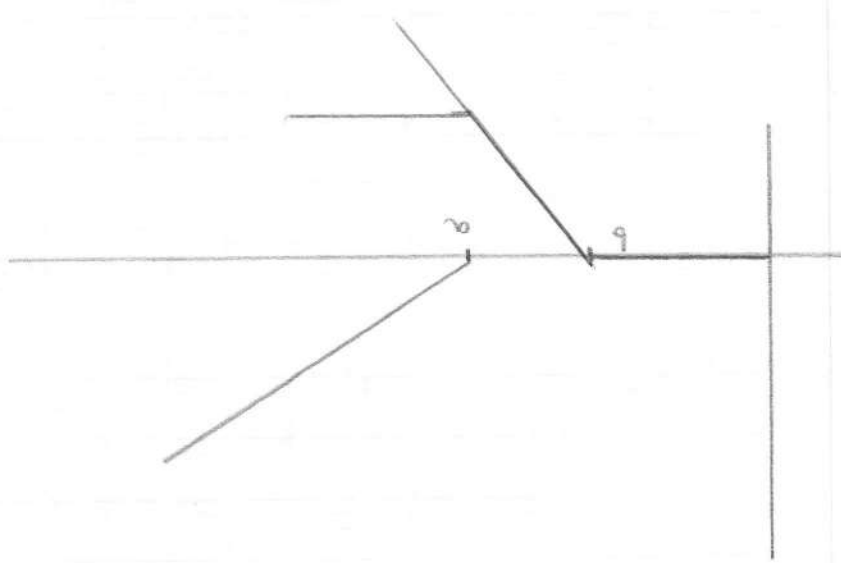
$$= \frac{j R \omega}{Q\omega_0(1 - (\frac{\omega}{\omega_0})^2) + j\omega} = \frac{R}{1 + \frac{Q\omega_0}{j\omega} - (\frac{\omega_0^2 \omega^2}{\omega_0^2})}$$

$$= \frac{R}{1 - jQ \left(\frac{\omega_0^2 - \omega^2}{\omega\omega_0} \right)}$$

calculer $\frac{V_S}{V_E}$ (fonction de transfert)

Tracer le diagramme du module $\frac{1}{j\omega} = \text{impédance}$.





1) $a > b$

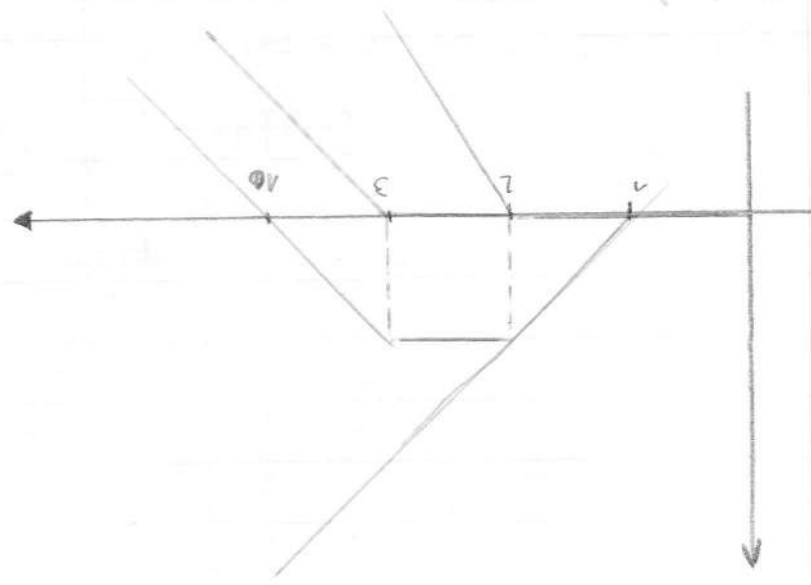
On considère $20 \log \frac{a}{b}$ négligable.

donc $H_2(j\omega) = 20 \log \frac{a}{b} + 20 \log \sqrt{1 + (\frac{a}{\omega})^2} - 20 \log \sqrt{1 + (\frac{b}{\omega})^2}$

$$H_2(j\omega) = \frac{a \left(\frac{j\omega}{a} + 1 \right)}{b \left(\frac{j\omega}{b} + 1 \right)}$$

$$H_2(j\omega) = \frac{j\omega + a}{j\omega + b}$$

$$H_2(p) = \frac{p + a}{p + b} \quad \text{avec } p = j\omega$$



$$P_s(t) = V_s(t) \times I_s(t) = V_s(t) \times I(t)$$

$$\frac{P_s(t)}{P_e(t)} = \frac{V_s(t) \times I(t)}{V_e(t) \times i_e(t)} \quad i_e(t) = 0$$

$\Rightarrow \infty$ Pas possible

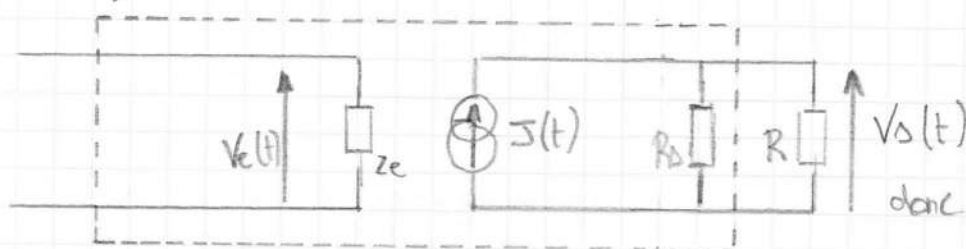
Il faut un courant en entrée même très faible.

Il existe une tension d'alimentation extérieure qui va permettre au CVI de fonctionner.

(Actif besoin d'une alimentation extérieure)

1.3) CVI réel.

impédance: généralisation des résistances



CVI $V = ZI$
 $i_e \neq 0$ donc Z_e .

Si impédance en entrée
donc impédance de sortie

$$I(t) = k V_e(t)$$

$$R \parallel R_s = \frac{R R_s}{R + R_s}$$

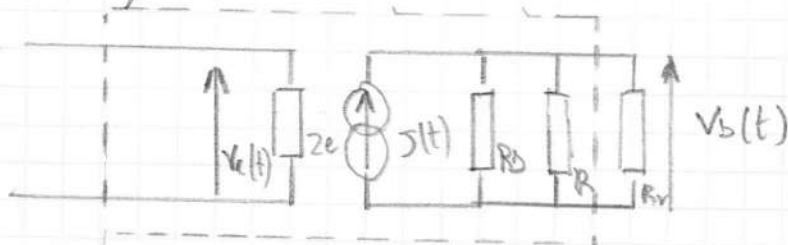
$$V_s(t) = \frac{R R_s}{R + R_s} I(t)$$

$$V_s(t) = \frac{R R_s}{R + R_s} k V_e(t)$$

$$\frac{V_s(t)}{V_e(t)} = k \frac{R R_s}{R + R_s}$$

→ (Plus petite que celle vu
dans la question précédente
car résistances en // plus petit
qu'une seule résistance)

1.4)



$$V_s(t) = (R_s \parallel R \parallel R_v) I(t)$$

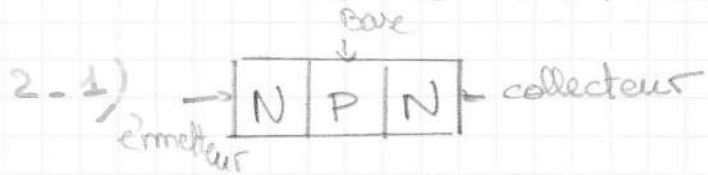
$$V_s(t) = \frac{R_s R R_v}{R_s R + R R_v + R_s R_v} k V_e(t)$$

$$\frac{1}{Z_t} = \frac{1}{R_s} + \frac{1}{R} + \frac{1}{R_v}$$

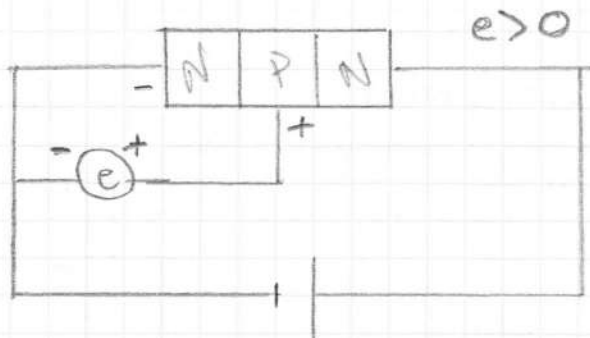
$$Z_t = \frac{R R_s R_v}{R R_s + R R_v + R_s R_v}$$

↓ + faible
car plus de
résistances

2. Le transistor bipolaire utilisé en interrupteur



Si la base est dopée P
donc tous les électrons vont
passer du C \rightarrow E donc



$$e > 0 \Rightarrow I > 0$$

$I_C \approx I_E$ le courant ^{de base} va
être 100 fois inférieur au
courant C.

Les électrons de E vont être attirés par B. il y a
recombinaison des paires e^-/h^+ dans la base
mais elle est négligeable. Si $e = 0 \Rightarrow I = 0$

2-2) Si $e = 0$ et $I = 0$ le transistor peut être remplacé par:

L'interrupteur est ouvert

Si $e > 0$ et $I > 0$

L'interrupteur est fermé ou une source de courant.



2-3) Se reporter à la définition du relais magnétique.

$$E = 0 \rightarrow I = 0$$

$$E \neq 0 \rightarrow I \neq 0$$

Le transistor est similaire à un relais.

Puissance nulle dans la base comme le relais
ou la puissance d'entrée est nulle.

$$e^{j\omega t} = \cos(\omega t) + j \sin(\omega t)$$

$$i(t) = I_0 \cos \omega t \rightarrow \begin{aligned} I(t) &= I_0 \exp(j\omega t) \\ I(t) &= \operatorname{Re}(I_0 \exp(j\omega t)) \end{aligned}$$

$$V = \frac{1}{C} \int I_0 e^{j\omega t} dt + R I_0 e^{j\omega t} + L \frac{d I_0 e^{j\omega t}}{dt}$$

$$V = \frac{I_0}{C} \frac{e^{j\omega t}}{j\omega} + R I_0 e^{j\omega t} + L I_0 j\omega e^{j\omega t}$$

$$V = I_0 e^{j\omega t} \left[\frac{1}{j\omega} + R + jL\omega \right]$$

$$\boxed{Z = R + \frac{1}{j\omega} + jL\omega}$$

$$Z_R = R \quad Z_C = \frac{1}{j\omega} = \frac{-j}{\omega}$$

$$Z_L = jL\omega$$

$E = \frac{I_0 t}{C} + R \cdot I_0 + a$ E est forcément variable donc I est forcément nulle. on peut remplacer C par un interrupteur ouvert.
courant variable.

$\frac{dV}{dt} = \frac{I}{C}$ si C est très grand, V est constant

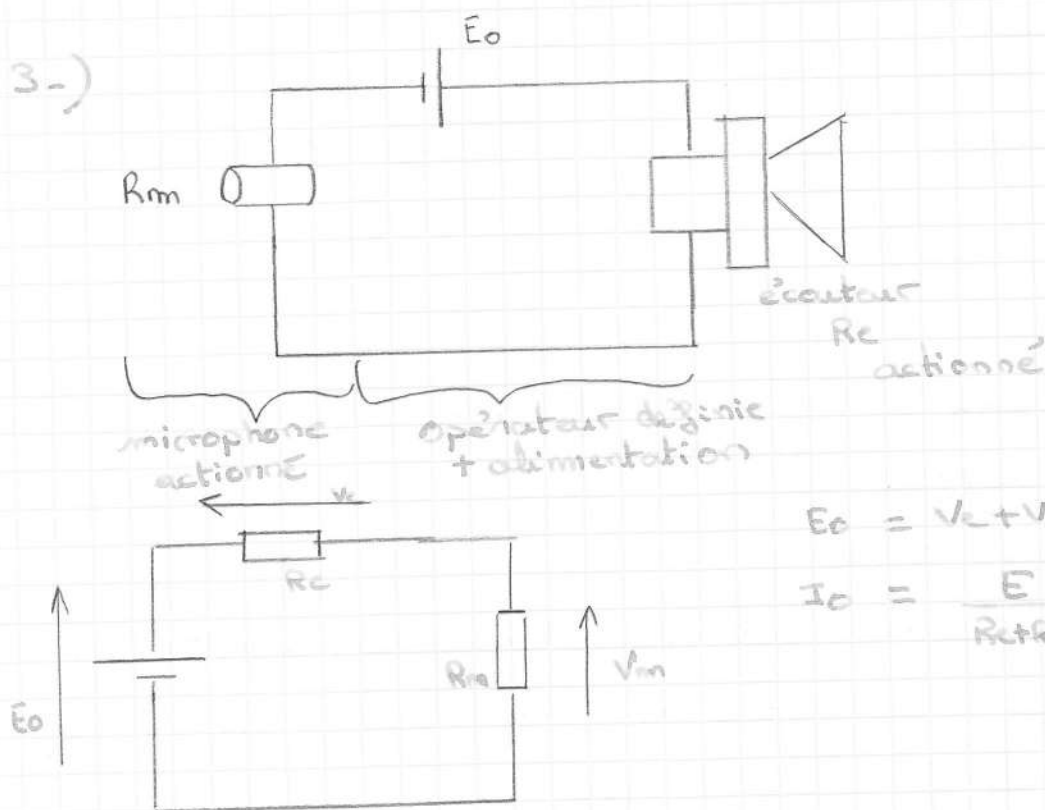
et donc laisse passer le courant.

On suppose $I > 0$

On sait que $V_C = \int \frac{i}{C} dt$

Donc C laisse passer le courant variable.

3-)



$$E_0 = V_c + V_m = R_c I + R_m I$$

$$I_0 = \frac{E}{R_c + R_m}$$

$$R_m = R_{m0} + R_{m1}(t)$$

\downarrow \downarrow
 signal sans son. son

$$I_0 = \frac{E}{R_c + R_{m0} + R_{m1}(t)}$$

$$I(t) = I_0 + i_a(t)$$

4.3) B) $\frac{V_2}{V_1} = \frac{R_u}{R_u + r_2} < 1$

→ 1 si $R_u \rightarrow \infty$ tout vers

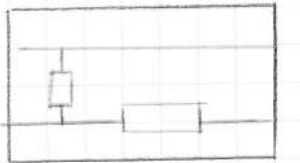
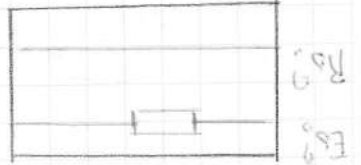
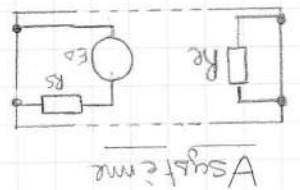
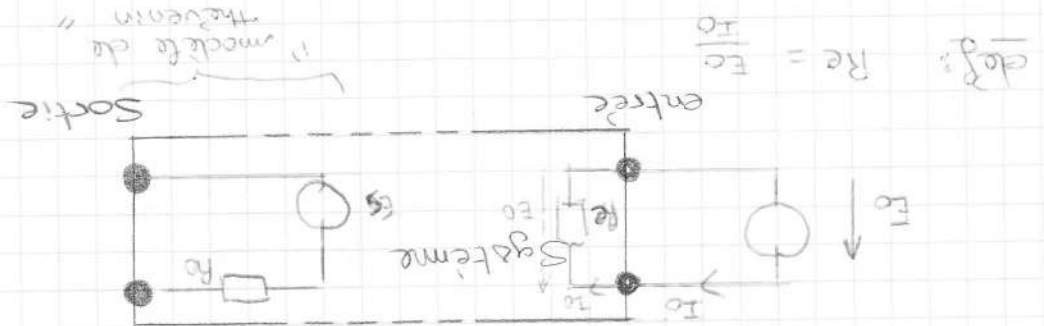
on peut accepter un câble non idéal (distance) (R_{thm}/m) plus il faut augmenter la valeur de R_u .

c) $\frac{V_2}{V_1} = \frac{R_{eq}}{R_{eq} + R_1} < 1$

$\frac{I_2}{I_1} = \frac{R_2}{R_2 + R_u} < 1$

→ 1 si $R_u \rightarrow 0$

2. Les modèles des jonctions



"2 et vide"

$R_e = \frac{E_0}{I_0} = \infty$

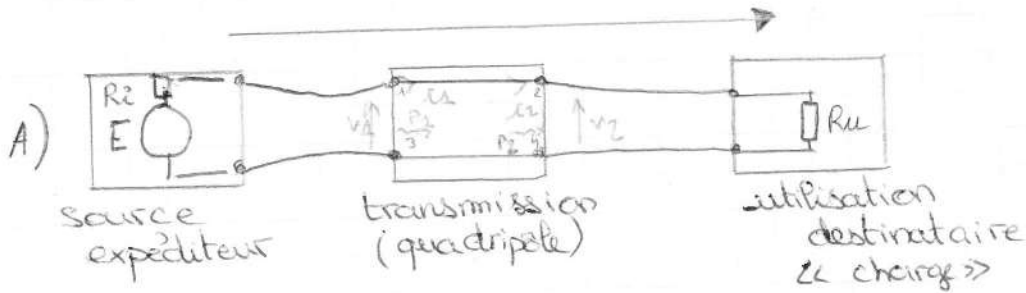
"1 en charge" on branche R_u

$R_e = \frac{E_0}{I_0} = R_u$

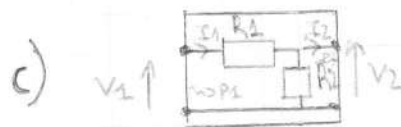
ID n°1
La modélisation des systèmes
électriques en transmission

1-) La modélisation externe globale d'un système élémentaire de transmission.

1-)



2-)



cas A) $\frac{V_2}{V_1} = 1$ $\frac{P_2}{P_1} = 1$

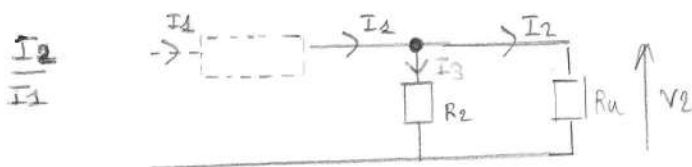
$\frac{I_2}{I_1} = 1$

cas B) $\frac{V_2}{V_1} = ?$ $V_1 = V_2 + \frac{R_2 V_2}{R_u} = V_2 \left(1 + \frac{R_2}{R_u}\right) = V_2 \frac{R_u + R_2}{R_u} < 1$

$\frac{I_2}{I_1} = 1$

$\frac{P_2}{P_1} = \frac{V_2 I_2}{V_1 I_1} < 1$

cas C) $\frac{V_2}{V_1} = \frac{R_{eq}}{R_{eq} + R_1} < 1$ $R_{eq} = \frac{R_2 R_u}{R_2 + R_u}$

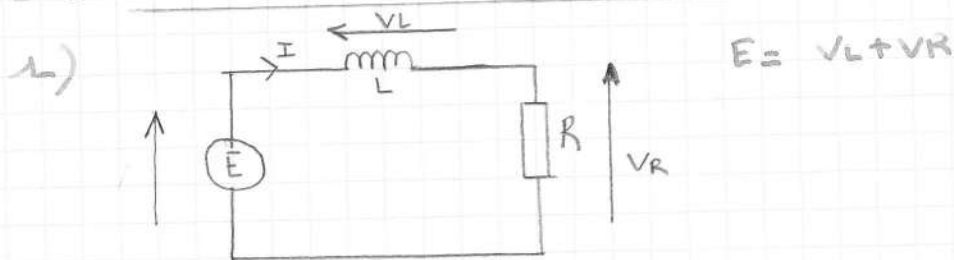


$\frac{I_2}{I_1} = \frac{R_2}{R_2 + R_u} < 1$

• $\left. \begin{aligned} I_1 &= I_2 + I_3 \\ I_3 &= \frac{V_2}{R_2} \\ I_2 &= \frac{V_2}{R_u} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{I_2}{I_1} = \frac{R_2}{R_2 + R_u}$

Régimes de variations des fonctions et impédances.

1. Bobines et condensateurs



Courant constant

on sait que $V = L \frac{di}{dt}$

Si I est constant $\frac{dI}{dt} = 0$ $V = 0$ (Interrupteur fermé / fil).

Courant variable

$I > 0$
on suppose

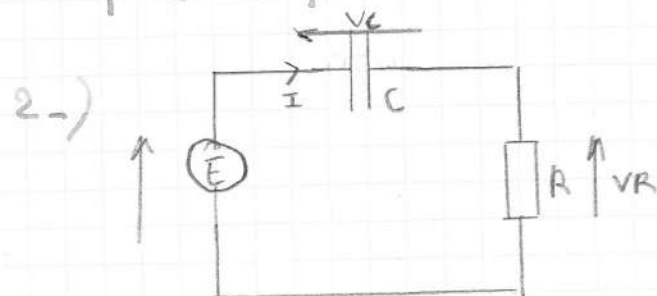
$$V_R = R \times I$$

$$I = \frac{E - V_L}{R}$$

$$E = V_L + R \times I$$

Si L est très grand $I = 0$

on peut remplacer la bobine par un interrupteur ouvert.

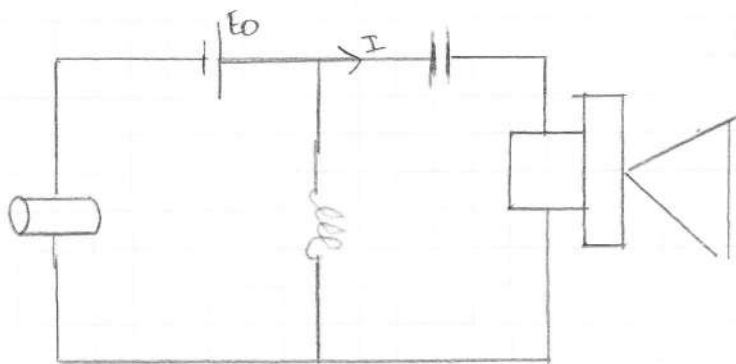


$$I = C \frac{dV}{dt}$$

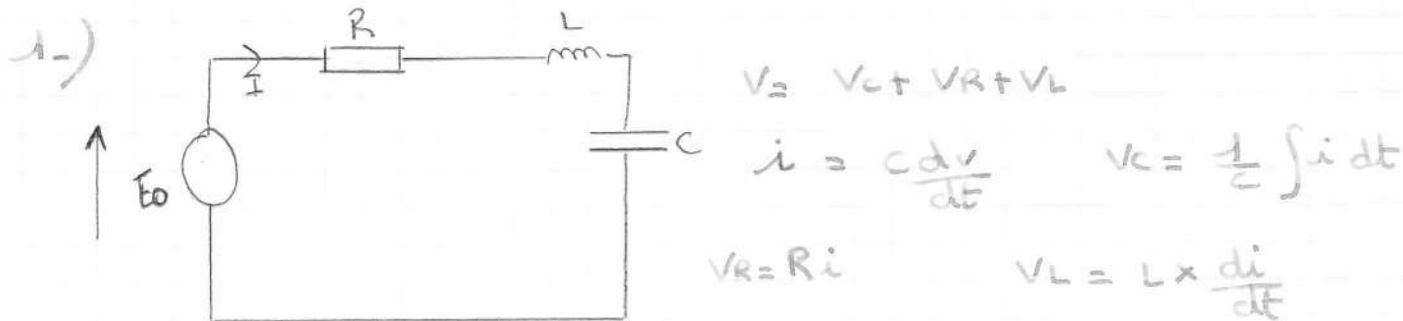
Courant constant

$$V_C = \int \frac{I}{C} dt$$

Si I est constant $V_C = \frac{1}{C} \int I dt = \frac{1}{C} \times I t + a$



2-) Impédance d'un dipôle



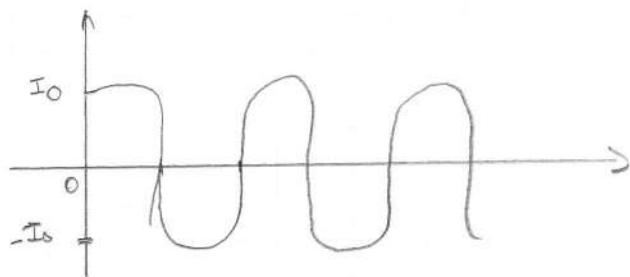
$$V = \frac{1}{C} \int i dt + Ri + L \frac{di}{dt}$$

2-) Régime sinusoïdal

$$i = I \cos(\omega t)$$

ω pulsation (rad/s)

$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$



$$\frac{di}{dt} = -I_0 \omega \sin(\omega t)$$

$$\text{Si } dt = \frac{I_0}{\omega} \sin(\omega t)$$

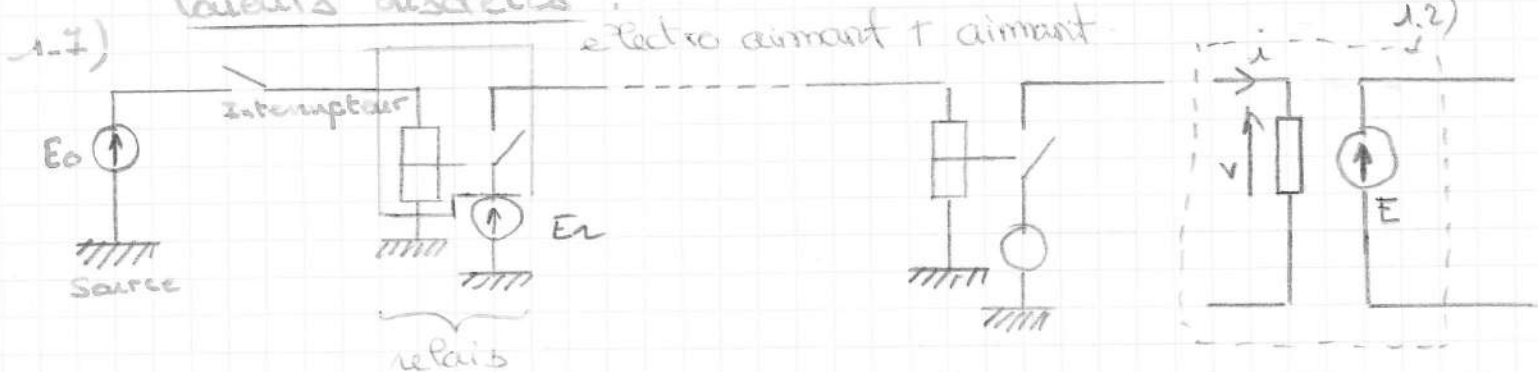
$$\cos(\omega t) = \frac{e^{j\omega t} + e^{-j\omega t}}{2}$$

$$\sin(\omega t) = \frac{e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}}{2j}$$

$$V = \frac{1}{C} \frac{I_0}{\omega} \sin(\omega t) + RI \cos(\omega t) - LI_0 \omega \sin(\omega t)$$

Régénération et commutation.

1.) La régénération d'une information binaire ou à valeurs discrètes.

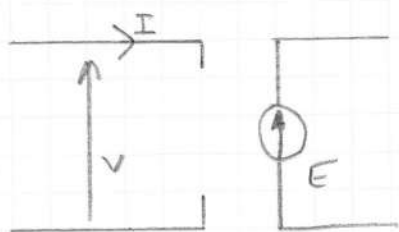


L'électroaimant permet de fermer l'interrupteur quand l'électroaimant est alimenté.

L'effet Joule est une perte thermique (dissipation thermique) il faut qu'il est assez de puissance pour alimenter l'électroaimant.

$$1.2) \quad E = 0 \quad \text{si } V = 0 \quad (\text{ou si } I = 0)$$

$$E = E_L \quad \text{si } V \neq 0 \quad (\text{ou si } I \neq 0)$$



$$Z_L = \rho L w$$

$$Z_C = \frac{1}{\rho C w}$$

$$U = ZI$$

$$\text{si } V = 0, \quad E = 0$$

$$\text{si } V \neq 0, \quad E = E_L.$$

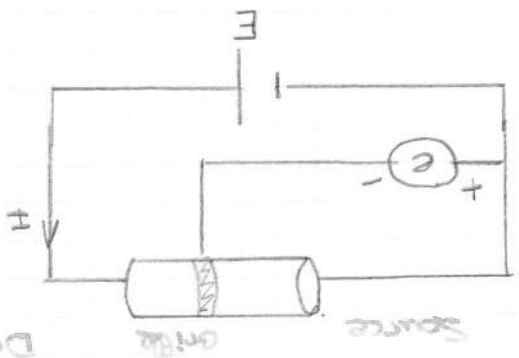
Si $I = 0$ on a une puissance qui est pratiquement la puissance d'entrée est nulle donc circuit idéal.

Un relais a toujours la puissance qui est nulle.

3-) Le transistor à effet de champ utilisé en

commutateur.

Source grille Drain



Si $e > 0$ (ou nul) $\rightarrow I = 0$
correspond à un interrupteur ouvert.

Si $e > 0 \rightarrow I > 0$
correspond à un interrupteur fermé.

Si la source principal (E) peut être alternative. C'est la commande qui compte. (e).

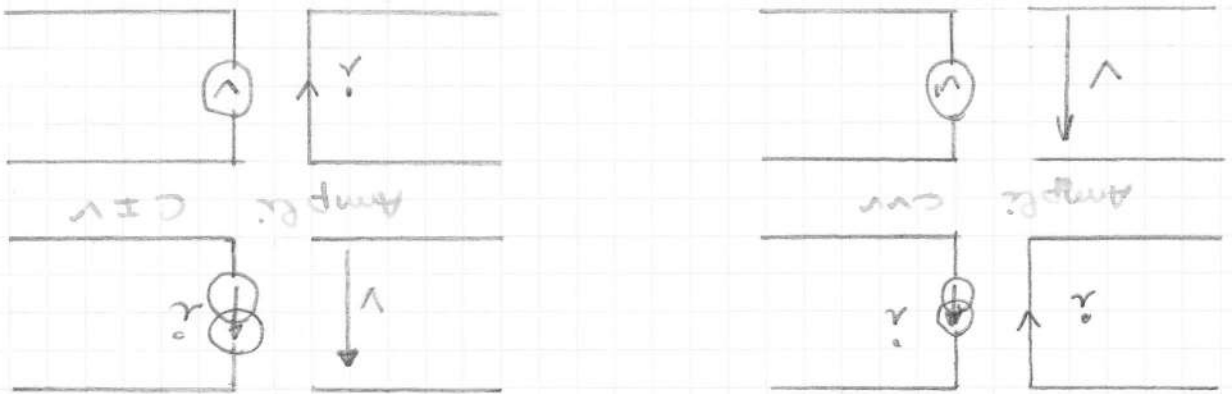
dès l'instant le transistor s'allume, le courant peut passer dans les deux sens donc E peut être dans les deux sens. E peut donc représenter une source de signal $E = 0$ ou $E > 0$ pour la commande.

ou E N pour l'analogique. la source (e) restant toujours la source de commande.

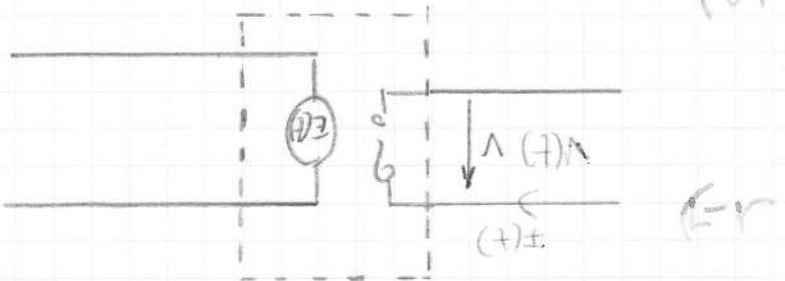
La fonction amplification

1. L'amplification d'une information à valeurs continues

Ampli CII (non bipolaire)



Transistor MOS-FET



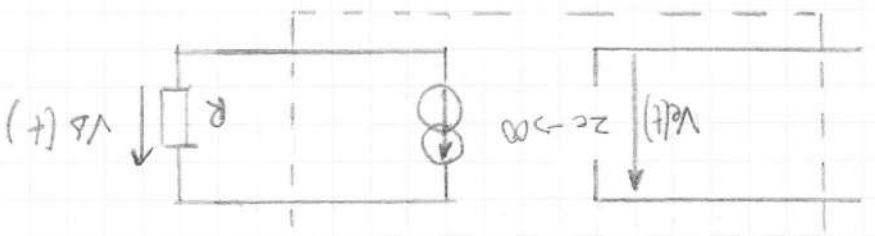
1.2)

un CII idéal a un courant d'entrée nulle

$$\rightarrow i_e = 0 \rightarrow Z_c \rightarrow +\infty$$

↳ on peut remplacer par un interrupteur.

$$i(t) = R \cdot v(t)$$

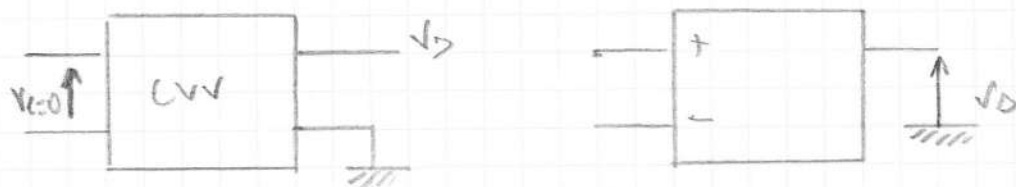


$$v_o(t) = i(t) \cdot R = R \cdot v_e(t) \cdot R \rightarrow \frac{v_o(t)}{v_e(t)} = R \rightarrow \text{facteur d'amplification}$$

$$P = v_e(t) \cdot i_e(t) = 0 \text{ donc } P(t) = 0$$

2- L'amplificateur « opérationnel »

$$\frac{V_s}{V_e} \xrightarrow{C.V.V} \infty \quad i_e = 0$$



2.1) $\frac{V_s}{V_e} \rightarrow \infty \Rightarrow V_e = 0$

2.2) $V_e = 0$ et $i_e = 0$

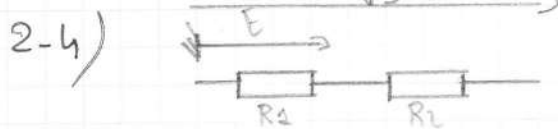
ce dipôle est un dipôle nul

2.3) si $V_e = 0$ alors $V_s = 0$

Si $V_e \neq 0 \Rightarrow V_s$ sera limitée par les tensions d'alimentation ($\pm V_{cc}$)

Si $V^+ > V^- \Rightarrow V_s = +V_{cc}$

Si $V^+ < V^- \Rightarrow V_s = -V_{cc}$



$$E = R_1 I$$

$$V_s = (R_1 + R_2) I$$

$$V_s = \frac{R_1 + R_2}{R_1} E$$

$i_e = 0$ $P_e = 0$

amplification idéale car puissance d'entrée nulle • C.V.V implique une tension en sortie idéale

Dn05 Caractérisation des filtres

1) $H = \frac{1}{1+bp}$ $p = j\omega$

$$H(j\omega) = \frac{1}{1+b(j\omega)}$$

$$z = a + jb \quad |z| = \sqrt{a^2 + b^2} \quad \text{Donc } |H(j\omega)| = \frac{1}{|1+b(j\omega)|}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{1+(b\omega)^2}}$$

$$H(j\omega) \text{ en dB} = 20 \log_{10} |H(j\omega)|$$

$$H(j\omega) = 20 \log_{10} \frac{1}{\sqrt{1+(b\omega)^2}} = 20 \log_{10} 1 - 20$$

$$20 \log_{10} \sqrt{1+(b\omega)^2} = -20 \log_{10} \sqrt{1+(b\omega)^2}$$

$$H(j\omega)_{dB} = 0$$

$$\omega \rightarrow \infty$$

$$H(j\omega)_{dB} \approx -20 \log \sqrt{(b\omega)^2} \rightarrow -\infty$$

$$\omega_2 = 10 \omega$$

$$H(j\omega_2) = -20 \log \sqrt{(b(10\omega_2))^2}$$

$$= -20 \log (10(b\omega_2))$$

$$= -20 \log (b\omega_2) - 20 \log (10)$$

2) Tracées asymptotiques de fonctions de filtrage

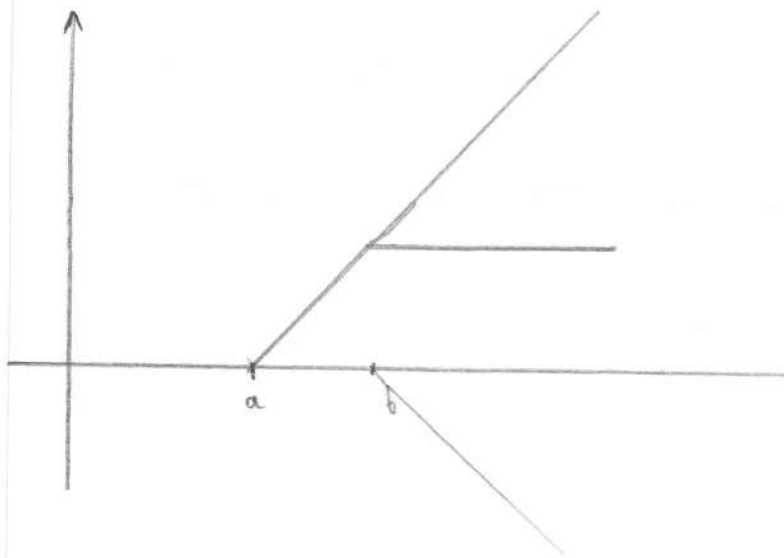
$$H_2(p) = \frac{p+2}{(p+2)(p+3)} \quad \text{avec } p = j\omega$$

$$= \frac{1(j\omega+2)}{1(j\omega+2)(j\omega+3)} = 20 \log (\sqrt{\omega^2+2^2}) - 20 \log (\sqrt{\omega^2+2^2}) - 20 \log (\sqrt{\omega^2+3^2})$$

$$\omega_2 = 2 \quad \quad \quad -\omega_2 = 2 \quad \quad \quad -20 \log 10$$

$$\omega_2 = 3$$

$$\Rightarrow \frac{1+j\omega}{6(1+\frac{j\omega}{2})(1+\frac{j\omega}{3})} \quad 1+j\frac{\omega}{\omega_0}$$



3) fonction du second ordre.

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j b \omega + a(j\omega)^2} = \frac{1}{1 + j b \omega - a \omega^2} = \frac{1}{\sqrt{(1 - a \omega^2)^2 + (b \omega)^2}}$$

$$|H(j\omega)| = -20 \log \sqrt{(1 - a \omega^2)^2 + (b \omega)^2}$$

△ On a une pente de -40 dB / décade pour une fonction du second ordre.

$$\omega \rightarrow 0 \quad H(j\omega) \approx -20 \log \sqrt{1} = 0 \text{ dB}$$

$$\omega \rightarrow \infty \quad H(j\omega) \rightarrow -20 \log \sqrt{(a \omega^2)^2}$$

$$\approx -20 \log (a \omega^2)$$

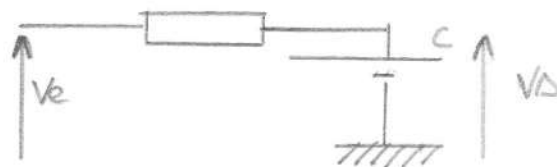
$$\approx -40 \log \omega - 20 \log a$$

$$H_3(p) = \frac{2(p+1)(p+3)}{(p+2)^2(p+4)} = \frac{2(p+1) \cdot 3(\frac{p}{3}+1)}{4(1+\frac{p}{2})^2 4(\frac{p}{4}+1)}$$

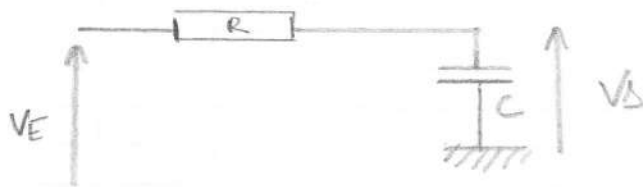
$$H_3(p) = \frac{\frac{6}{16} (1+j\omega) (1+\frac{j\omega}{3})}{(1+\frac{j\omega}{2})^2 (1+\frac{j\omega}{4})}$$

$$H_3(j\omega) \text{ dB} = 20 \log \left(\frac{3}{p} \right) + 20 \log \left(\sqrt{1+\omega^2} \right) - 20 \log \left(\sqrt{1+\left(\frac{\omega}{3}\right)^2} \right) - 20 \log \left(\sqrt{1+\frac{\omega^2}{4}} \right) - 20 \log \left(\sqrt{1+\frac{\omega^2}{4}} \right) - 20 \log \left(\sqrt{1+\frac{\omega^2}{16}} \right)$$

Exercice.



Filtre Passe Bas.



$$V_S = Z_C \cdot I$$

TD n°6 :
Réalisation des
filtres.

$$V_E \text{ sinusoïdale} \cdot Z_C = \frac{1}{j\omega C}$$

$$V_E = R \cdot I + Z_C \cdot I \Rightarrow \frac{V_S}{V_E} = \frac{Z_C \cdot I}{I(R + Z_C)} = \frac{Z_C}{R + Z_C} = \frac{1}{\frac{R}{Z_C} + 1} = \frac{1}{R j\omega C + 1} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}$$

$$R\omega C = \frac{\omega}{\omega_0}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$1 + j\frac{\omega}{\omega_0} \left| \frac{V_S}{V_E} \right| = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}} = H(j\omega)_{dB} = 20 \log(|H(j\omega)|)$$

$$H(j\omega)_{dB} = -20 \log \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2} \right)$$

$$\omega \rightarrow 0$$

$$H(j\omega)_{dB} = 0$$

$$\omega \rightarrow \infty$$

$$H(j\omega)_{dB} = -20 \log \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right)$$



$$-20 \log \sqrt{2} = -3 \text{ dB}$$

ω_0 : pulsation de coupure

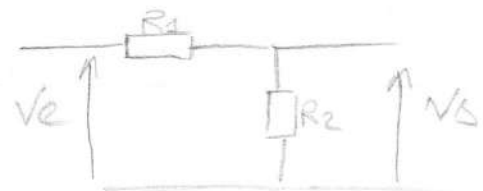
(valeur pour laquelle la puissance max est divisée ou le gain max est divisé par $\sqrt{2}$.)

$$\omega = 2\pi F$$

$$F = \frac{\omega}{2\pi}$$

$$H^2(j\omega) = \frac{1}{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2} = \frac{1}{1 + (R\omega C)^2}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{RC}$$

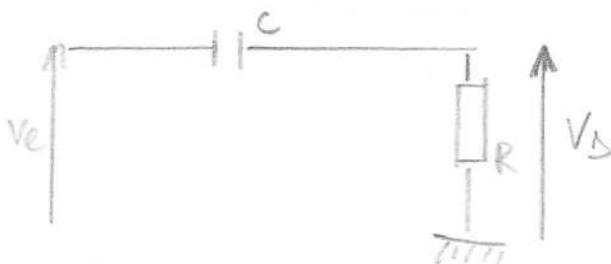


$$V_S = V_E \frac{R}{R + Z_C}$$

$$V_S = V_E \frac{R}{Z_C + R} = V_E \frac{\frac{R}{Z_C}}{1 + \frac{R}{Z_C}} = V_E \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$

$$Z_C = \frac{1}{j\omega C}$$

$$\frac{V_S}{V_E} = \frac{j\omega RC}{1 + j\omega RC}$$



$$\frac{j\frac{\omega}{\omega_0}}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$H(j\omega)_{dB} = 20 \log \left(\frac{\omega}{\omega_0} \right) - 20 \log \left(\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2} \right)$$

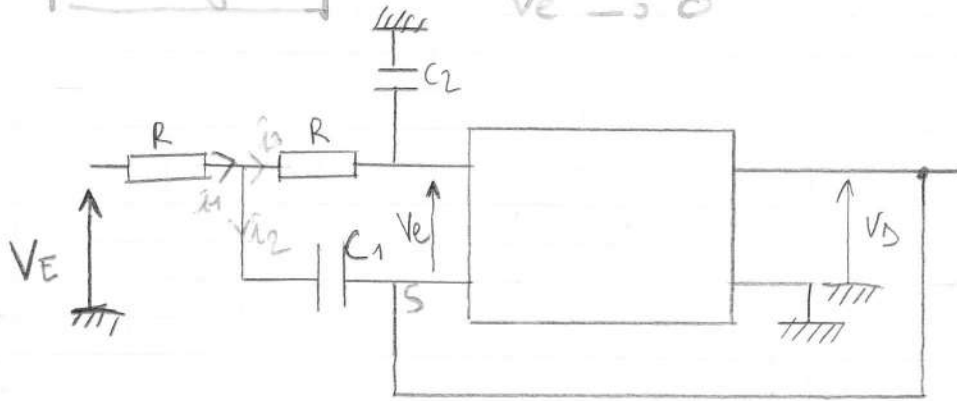
3 - Filtre actif.

$$Q = \frac{f_0}{\Delta f}$$

Même circuit de l'exercice 2 du TD 4.

$$V_e \rightarrow 0$$

$$P = j\omega \quad Z_C = \frac{1}{j\omega} = \frac{1}{\omega C}$$



$$i_1 = i_2 + i_3$$

$$\frac{V_E - V_A}{R} = \frac{V_A - V_S}{Z_C} + \frac{V_A - V_S}{R}$$

$$\frac{V_E - V_A}{R} + (V_S - V_A)C_1 p + \frac{V_S - V_A}{R} = 0$$

$$\frac{V_E}{R} + V_S C_1 p + \frac{V_S}{R} = V_A \left(\frac{1}{R} + C_1 p + \frac{1}{R} \right)$$

$$V_A = \frac{R + Z_C}{Z_C} V_S = \frac{R}{Z_C} + 1 V_S$$

$$\frac{V_E}{R} + V_S \left(C_1 p + \frac{1}{R} \right) = V_S \left(1 + R C_1 p \right) \left(\frac{R}{R} + C_1 p \right)$$

$$\frac{V_E}{R} = V_S \left[\left(-C_1 p - \frac{1}{R} \right) + \left(\frac{R}{R} + 2 R C_1 p + C_1 p + R C_1 C_2 p \right) \right]$$

$$\frac{V_E}{R} = V_S \left(\frac{1}{R} + 2 C_1 p + R C_1 C_2 p \right)$$

$$\frac{V_E}{R} = V_S \left(\frac{1 + 2 R C_1 p + R^2 C_1 C_2 p^2}{R} \right)$$

$$\frac{V_S}{V_E} = \frac{1}{1 + 2 R C_1 p + R^2 C_1 C_2 p^2}$$

$$\frac{V_S}{V_E} = \frac{1}{1 + 2 j R C_1 \omega - R^2 C_1 C_2 \omega^2}$$

$$\frac{V_S}{V_E} = \frac{1}{\sqrt{(1 - R^2 C_1 C_2 \omega^2)^2 + (2 R C_1 \omega)^2}}$$

Passé Bas du second ordre.

b) Trace réel

$$\|H\|^2 = \frac{1}{(1-w^2)^2 + b^2 w^2} = \frac{w}{D}$$

$D = (1-w^2)^2 + b^2 w^2$: étudions le dénominateur

posons $x = w^2 \Rightarrow D = x^2 + (b^2 - 2)x + 1$

calculons le discriminant Δ :

$$\Delta = B^2 - 4AC \Rightarrow \Delta = (b^2 - 2)^2 - 4$$
$$\boxed{\Delta = b^2(b^2 - 4)}$$

son signe dépend donc de $b^2 - 4$

si $b > 2 \Rightarrow \Delta > 0 \Rightarrow$ deux racines

et donc on aura un pseudo-second

si $0 \leq b < 2 \Rightarrow \Delta < 0 \Rightarrow$ pas de solutions

\Rightarrow Second ordre "vrais"

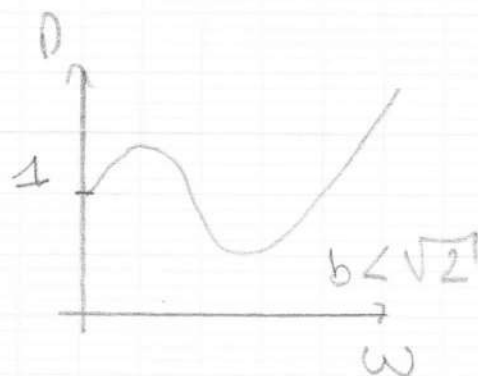
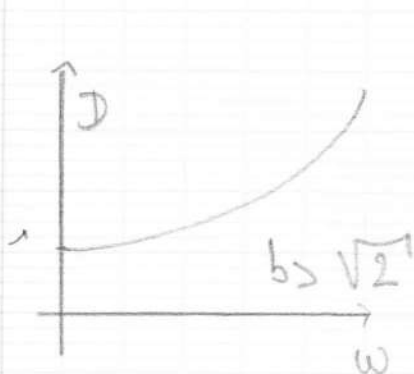
Étudions dans ce cas la variation de :

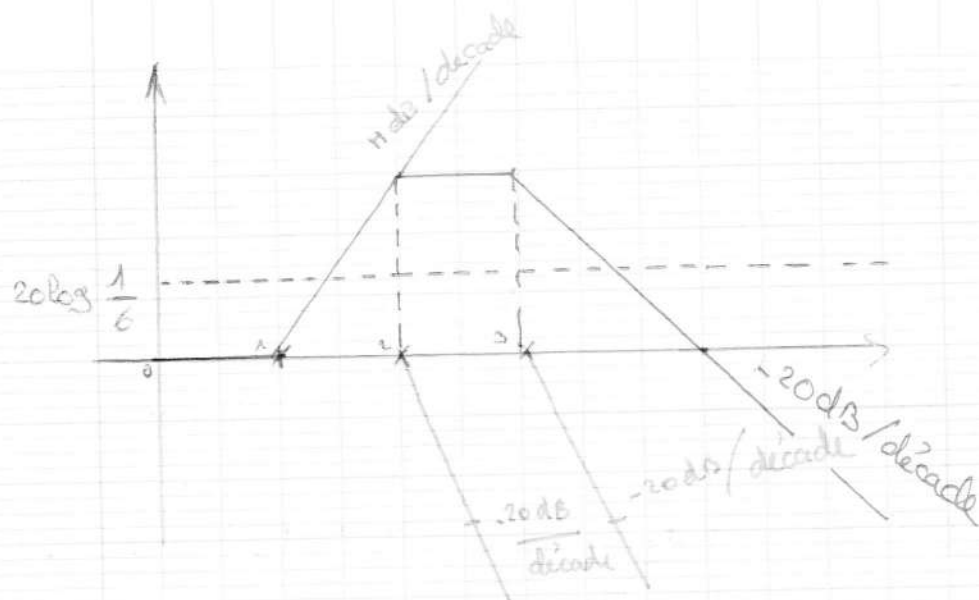
$$-D = 2x - b^2 - 2 \Rightarrow D = 0 \text{ si } x = \frac{(2 - b^2)}{2}$$

comme $x = w^2$ donc positif $\Rightarrow \frac{2 - b^2}{2} > 0$

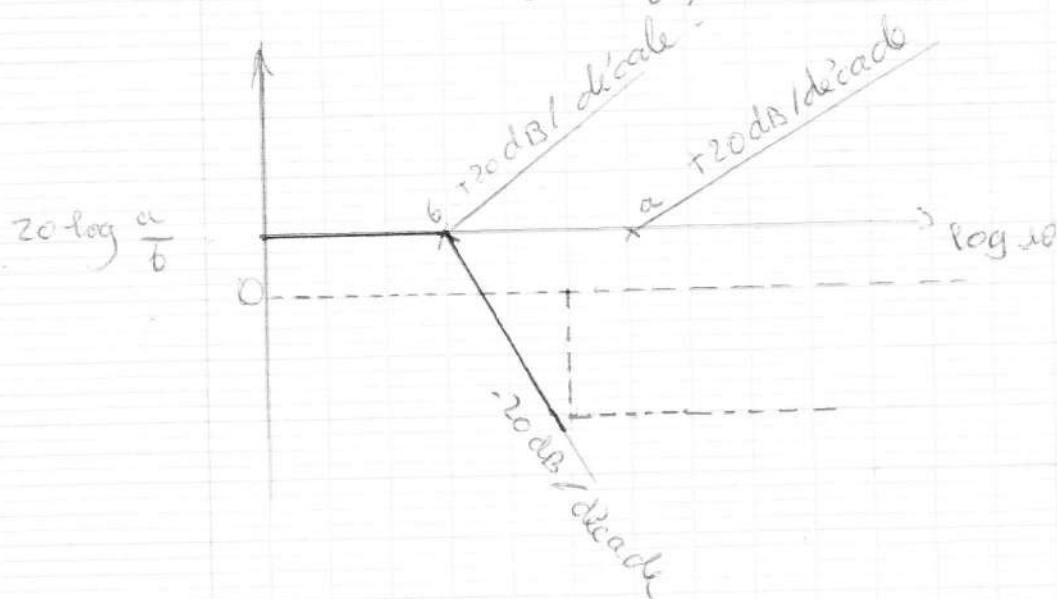
$$\Rightarrow b^2 < 2 \Rightarrow b < \sqrt{2}$$

L'étude du signe de la dérivée donne la variation du dénominateur.





$$H_3(p) = \frac{a}{b} \left(1 + \frac{p}{a} \right) \left(1 + \frac{p}{b} \right) \left(1 + \frac{p}{c} \right)$$



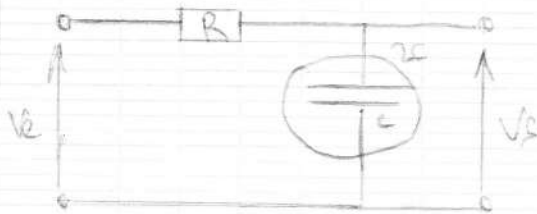
$$H_3(b) = \frac{2(p+1)3\left(1+\frac{p}{3}\right)}{2^2\left(1+\frac{p}{2}\right)^2 4\left(1+\frac{p}{4}\right)}$$

$$= \frac{6}{16} \frac{(1+p)\left(1+\frac{p}{3}\right)}{\left(1+\frac{p}{2}\right)^2 \left(1+\frac{p}{4}\right)}$$

TD 5

1.) Le tracé de Bode

a) Filtre passe-bas du 1^{er} ordre



Recherche de la fonction de transformation:

$$\frac{V_s}{V_e} = H(\omega) = H(p)$$

Dans notre cas

$$V_s = \frac{Z_c}{R + Z_c} \cdot V_e$$

$$\frac{V_s}{V_e} = \frac{Z_c}{R + Z_c}$$

Comme $Z_c = \frac{1}{j\omega C}$

$$\Rightarrow \frac{V_s}{V_e} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{R + \frac{1}{j\omega C}} = \frac{\frac{1}{j\omega C}}{\frac{1 + j\omega RC}{j\omega C}}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega RC}$$

passons $p = j\omega$

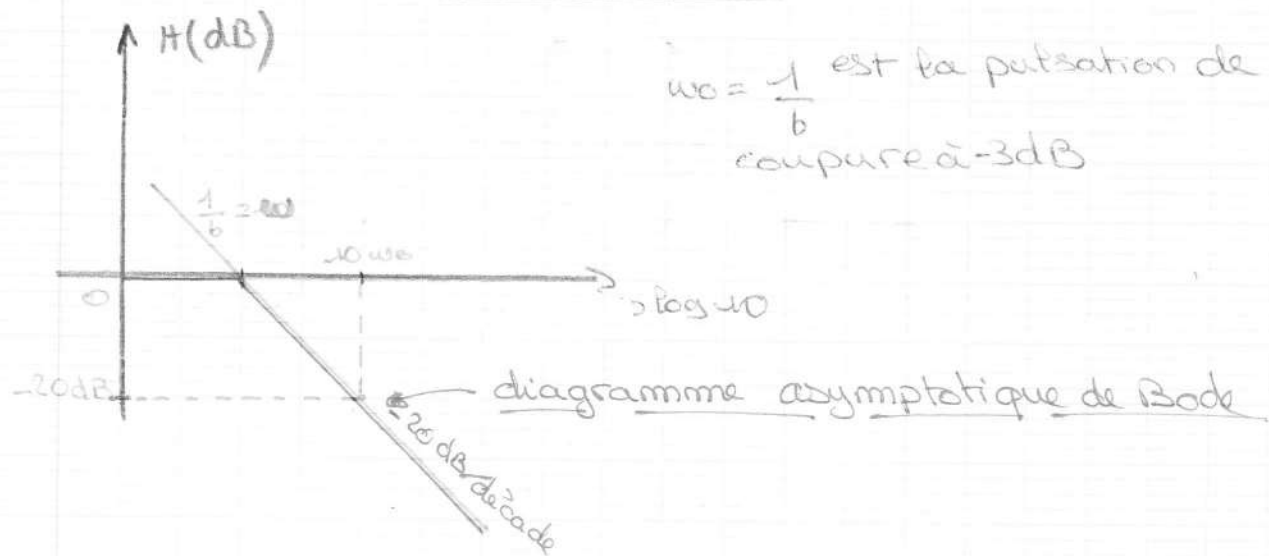
$$H(p) = \frac{1}{1 + RCp}$$

* Comportement en fréquence en BF ($\omega \rightarrow 0$) ($f \rightarrow 0$)

$$H(j\omega) \rightarrow 1 \Rightarrow V_s = V_e$$

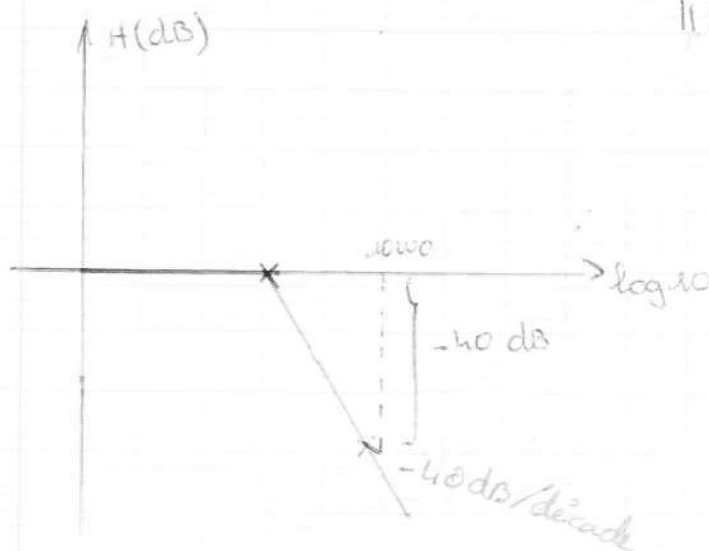
(passant)

**) Tracé asymptotique de Bode



Extension au 2^e ordre (Passe-bas)

$$H(p) = \frac{1}{1 + \frac{b}{\omega_0} p + \frac{b^2}{\omega_0^2} p^2} \quad (\text{Vrais 2^e ordre})$$



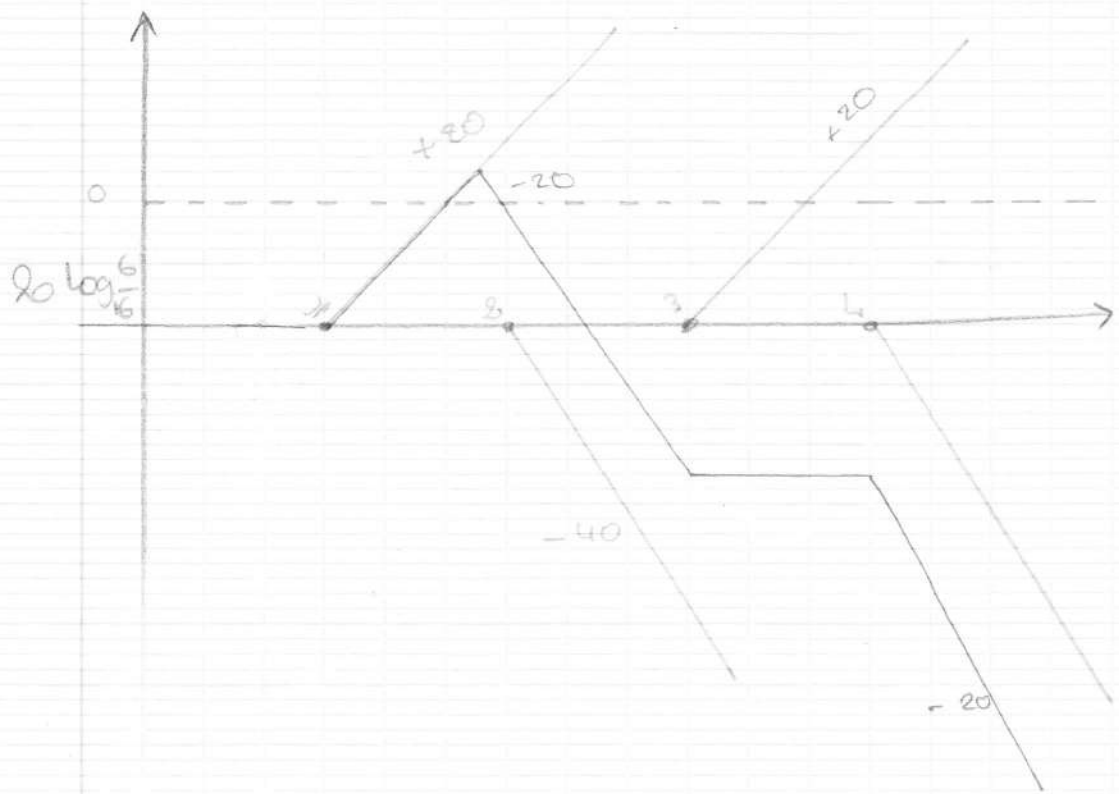
$$\|H\|^2 = \frac{1}{1 + b^2 \omega^2} = \frac{1}{1 + 1}$$

$$\text{si } \omega = \frac{1}{b}$$

$$\text{et } 20 \log \frac{1}{2} = -3 \text{ dB}$$

2) Tracé asymptotique de fonctions de Filtrage

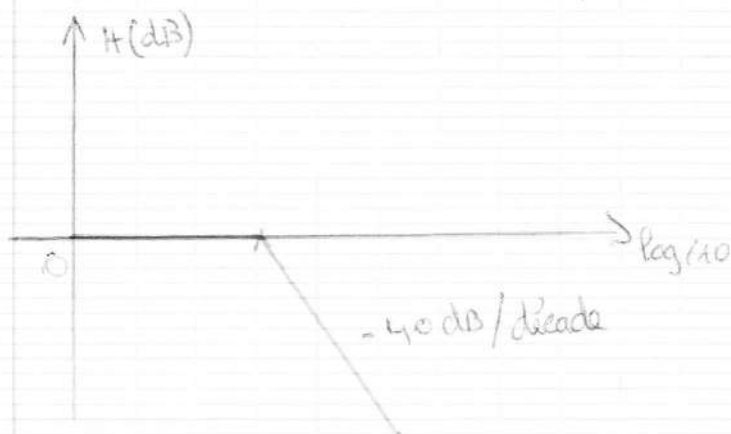
$$H_1(p) = \frac{p+1}{(p^2+1)(p+3)} = \frac{1+p}{2(1+\frac{p}{2})(3(1+\frac{p}{3}))} = \frac{1}{6} \frac{1+p}{(1+\frac{p}{2})(1+\frac{p}{3})}$$



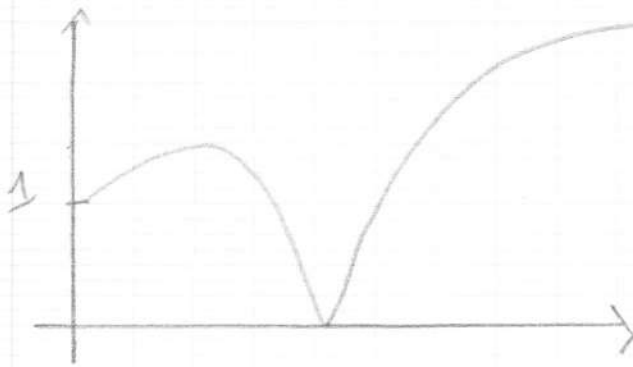
3) La fonction du 2^e ordre

a) Passé bas du 2^e ordre diagramme asymptotique de Bode

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + B j\omega + (j\omega)^2}$$



et si $b=0$ cas particulier



En inversant on obtient

