DEPT CHICKUPINE TERECON

「电计 2203 班」周常规知识整理共享

122ng 48

日期: 2025-1-3 学科: 算法分析与设计

本文档用于对《算法分析与设计》本科选修课(不是研究生课程)进行简 明复习。

• 第1章: 算法复杂度分析, 熟悉各种算法的时间复杂度

• 第2章:全

• 第3章:全

• 第 4 章:活动安排问题、最优装载问题、单源最短路径问题、最小 牛成树

• 第5章:全

• 第6章: 6.1, 6.2章节

【编程重点】最大子段和、最优装载、0-1 背包、LCS(最长公共子序列)、活动安排问题、棋盘覆盖问题、多边形游戏。(下文中属于这一类的算法都会在「章节内容梗概」中高亮显示。)

1 算法绪论

程序 = 算法 + 数据结构。

关于算法: 算法的特征、算法的描述、算法设计。

算法的时间复杂性:最坏、最好、平均。

复杂度: $O(1) < O(\log N) < O(N) < O(N\log N) < O(N^2) < O(N^3) < O(2^N) < O(N!)$

短语句算法复杂度分析:

1. 顺序: 各个语句计算时间直接相加

2. 条件: 取两个分支的较长时间者

3. 循环:循环体内时间 × 循环次数

4. 嵌套循环:循环体内时间 × 所有循环次数

「最优算法」: 计算时间复杂性等于计算时间下界的算法,如堆排序。 NP 问题相关概念。

2 递归与分治

章节内容梗概

递归算法:直接或间接地调用自身的算法。递归函数两要素:边界、递归方程。

- 1. 阶乘函数
- 2. 斐波那契 (Fibonacci) 数列
- 3. 阿克曼 (Ackermann) 函数
- 4. 排列问题
- 5. 整数划分问题
- 6. 汉诺塔 (Hanoi) 问题

分治与二分。

- 1. 大整数乘法
- 2. Strassen 矩阵乘法
- 3. 棋盘覆盖问题
- 4. 归并排序
- 5. 快速排序
- 6. 线性时间选择
- 7. 最接近点对问题
- 8. 循环赛日程表

2.1 递归算法

递归算法是直接或者间接调用自身的算法,其对应函数称为递归函数。递 归函数有两个要素——边界条件、递归方程。

阶乘函数

$$n! = egin{cases} 1, & n=0 & \text{(边界条件)} \\ n \cdot (n-1)! & n>0 & \text{(递归方程)} \end{cases}$$

斐波那契数列

$$F(n) = egin{cases} 1, & n = 0, 1 & \text{(边界条件)} \\ F(n-1) + F(n-2) & n > 1 & \text{(递归方程)} \end{cases}$$

阿克曼函数

$$A(n,m) = \begin{cases} 2, & n = 1, m = 0 & (边界条件) \\ 1, & n = 0, m \geqslant 0 & (边界条件) \\ n + 2, & n \geqslant 2, m = 0 & (递归方程) \\ A(A(n-1,m), m-1) & n, m \geqslant 1 & (递归方程) \end{cases}$$

- 固定 m 时,对应的一元函数 A(n,0) = n+2, A(n,1) = 2n, $A(n,2) = 2^n$ ……阿克曼函数增长速度十分迅速。
- 单变量阿克曼函数 A(n) := A(n,n)。
- 羊叉里門元曼函数 $\alpha(n):=\min\{k|A(k)\geqslant n\}$ 。对于 $\forall n\leqslant 2^{2^{2^{65536}}}-3$, $\alpha(n)\leqslant 4$ 。

集合 $R = \{r_1, r_2, \dots, r_n\}$ 的全排列可以用如下定义进行递归表示, 记为 perm(R)。

- 1. 边界条件: n = 1 时, $perm(R) = (r_1)$ 。
- 2. 递归函数: n > 1 时, perm(R) 由 $(r_1)perm(R_1)$ 、 $(r_2)perm(R_2)$ 、...、 $(r_n)perm(R_n)$ 构成。

其中, $R_i = R - \{r_i\}$,

整数划分问题 定义 q(n,m) 为正整数 n 的最大加数不大于 m 的划分数量。

$$q(n,m) = \begin{cases} 1, & m = 1 \text{ 或 } n = 1 \text{ (边界条件)} \\ q(n,n), & m > n \geqslant 0 \text{ (递归方程)} \\ 1 + q(n,n-1), & m = n \text{ (递归方程)} \\ q(n,m-1) + q(m-n,m), & m < n \text{ (递归方程)} \end{cases}$$

汉诺塔问题 将 n 个圆盘挪 $a \rightarrow b$,以 c 为中转塔座,每次挪一个,且必须保持小圆盘在大圆盘上方。设 Hanoi(n,a,b,c) 表示上述场景的移动。

- 1. 递归函数: 当 n > 0 时,先将 n 1 个圆盘挪 $a \to c$,然后将最底下 1 个圆盘挪 $a \to b$,随后将刚才的 n 1 个圆盘挪 $c \to b$ 。
- 2. 边界条件: 当 n=0 时, 结束, 返回。

2.2 分治算法

分治即是分而治之,将同一问题分为多个相互独立的子问题,解决后合并。 二分是其中一种分治。

大整数乘法 假设有两个 n 位二进制大整数 X=[ab],Y=[cd],其中 a,b,c,d 都是 $\frac{n}{2}$ 位,今需计算 XY。

- 第一种分治: $XY = ac \cdot 2^n + (ad + bc) \cdot 2^{\frac{n}{2}} + bd$ 。计算四次乘法: ac, ad, bc, bd。
- 第二种分治: $XY = ac \cdot 2^n + ((a-b)(d-c) + ac + bd) \cdot 2^{\frac{n}{2}} + bd$ 。计算三次乘法: ac, bd, (a-c)(b-d)。

第二种分治更优。时间复杂度 $O(n^{1.59})$ 。

Strassen 矩阵乘法 假设有两个矩阵 $A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$, 今需计算 C = AB。平时的矩阵乘法是 $O(n^3)$ 。

这种方法计算了 7 个中间矩阵 $M_1 \sim M_7$ (其中幻灯片被挡住的部分 $M_1 = A_{11}(B_{12} - B_{22})$),然后计算中间 $C_{11}, C_{12}, C_{21}, C_{22}$,拼成答案 C。时间复杂度 $O(n^{2.81})$ 。

棋盘覆盖问题 当 k>0 时,将 $2^k\times 2^k$ 棋盘划分为 4 个 $2^{k-1}\times 2^{k-1}$ 的子棋盘。在调用函数时,如果特殊方格在某个子棋盘中,则在递归时沿用特殊方格的位置;如果不在该子棋盘中,则在递归时将特殊方格的位置记在相应的一角处。时间复杂度 $O(4^k)$ 。

读代码时, 值得注意几个对角格的位置:

- (1): (tr+s-1, tc+s-1)
- (2): (tr + s 1, tc + s)
- (3): (tr + s, tc + s 1)
- (4): (tr+s, tc+s)

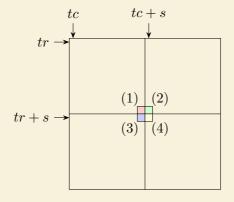


图 1: 棋盘格子指示

归并排序 老生常谈的排序方法。将待排序元素分成两个子集合,分别递归地排序,随后合并两个子集合。时间复杂度 $O(n \log n)$ 。

快速排序 老生常谈的排序方法。每次排序后,小于枢轴的数位于枢轴左侧,大于枢轴的数位于枢轴右侧。时间复杂度平均 $O(n \log n)$,最坏 $O(n^2)$ 。

线性时间选择 选出 n 个元素中第 k 小的元素。主要步骤如下:

- 1. 选择一个元素作为基准值。
- 2. 类似快速排序,将数据分成两部分,比基准值小的放在左侧,大的放在右侧。
- 3. 通过基准值的位置是否在第 k 位进行递归查找:恰在第 k 位则结束,位置大于第 k 位则递归查找左侧,小于第 k 位则递归查找右侧。

其优化在于选择基准值。可以随机选取,也可以选取「中位数」:

- 1. 把 n 个元素分为 $\frac{n}{5}$ 组,每组 5 个元素,通过少量比较选出每一组的中位数。
- 2. 递归地使用上述过程找出 🕆 个元素的中位数,直到找出唯一的中位数。

可以证明这种选取中位数的方法是 O(n) 的。整个算法时间复杂度 O(n)。

最接近点对问题 对于一维情形:

• 分治: 取中位点 m 将原集合划分为两子集 S_1, S_2 ,递归地求出两个子集内 部的最接近点对,距离记为 d。

- 合并: S 的最接近点对距离要么是 d, 要么是 S_1 的某个点与 S_2 的某个点的距离(记为 $\{p_3,q_3\}$),取二者较小值。
- 可以证明: p_3 一定是 S_1 中坐标最大的点, q_3 一定是 S_2 中坐标最小的点。

对于二维情形:

- 分治:取垂直线 x = m 将原集合划分为两子集 S_1, S_2 ,递归地求出两个子集内部的最接近点对,距离记为 d。
- 合并: S 的最接近点对距离要么是 d, 要么是 S_1 的某个点与 S_2 的某个点的距离(对于 P_1 区域中任一点 p, 检查位于 P_2 区域的 $d \times 2d$ 矩形的至多 6 个点),取二者较小值。
- 可以证明:对于 P_1 区域中任一点 p,可能触发归并的 P_2 区域的点必然落在 $d \times 2d$ 矩形内。
- 其中: P_1, P_2 分别是垂直线 x = m 左、右两侧的宽为 d 的垂直长条。
 - 一维和二维问题的时间复杂度均为 $O(n \log n)$ 。

循环赛日程表

- 递归函数:将所有 *n* 名选手分成两半,递归地处理每一半。合并时,将日程表左上部映像到右下部,左下部映像到右上部即可。
- 边界条件: 当 n=2 时,手动指定两名选手的日程表即可。

幻灯片中给出的是递推思路的代码。时间复杂度 $O(n^2)$ 。

3 动态规划

章节内容梗概

动态规划问题会记录已解决的子问题的答案。需要满足最优子结构性质。

- 1. 矩阵连乘积
- 2. 最长公共子序列
- 3. 最大子段和
- 4. 凸多边形的最优三角剖分
- 5. 多边形游戏
- 6. 电路布线问题
- 7. 流水作业调度问题·动态规划法(含 Johnson 不等式)
- 8. 0-1 背包问题・动态规划法
- 9. 最优二叉搜索树

动态规划(DP)算法与分治类似,都需要把问题划分为子问题求解。不同之处是动态规划求解的子问题有依赖性,可以通过记下已求解的子问题答案来避免重复求解,提高效率。

动态规划算法的基本要素:最优子结构性质、重叠子问题性质,采用备忘录方法。

矩阵连乘积 给定 n 个可连乘的矩阵 $A_1A_2\cdots A_n$,需要利用结合律,确定最优的求解顺序(加括号顺序),使得做乘法的次数最少。

- 在求解大矩阵 $A_iA_{i+1}\cdots A_j$ 时,可以考虑选择恰当的点 k,在此处将矩阵 断开为 $(A_iA_{i+1}\cdots A_k)\cdot (A_{k+1}\cdots A_j)$,随后递归地求解小矩阵 $A_iA_{i+1}\cdots A_k$ 和 $A_{k+1}\cdots A_j$ 。
- 这启示我们,可以先计算规模较小的子问题,这样当我们遇到规模较大的子问题时,就可以直接使用记录好的规模较小的子问题的答案,避免重复计算。这里的「规模」指连乘的矩阵个数(即 j-i+1)。

建立递归关系:

- 设求解子问题 $A_i A_{i+1} \cdots A_j$ 的最少乘法次数为 m[i,j] $(1 \le i \le j \le n)$ 。
- 当 i=j 时,单个矩阵不需相乘,m[i,i]=0。
- 当 i < j 时,我们的子问题结果为

- 1. 子问题 $A_i A_{i+1} \cdots A_k$ 的乘法次数: m[i,k]
- 2. 加上子问题 $A_{k+1}\cdots A_j$ 的乘法次数: m[k+1,j]
- 3. 加上两大矩阵合并时计算的乘法次数: $p_{i-1}p_kp_j$ (注:矩阵 $A_{m\times n}$ 和 $B_{n\times p}$ 相乘时的乘法次数为 $m\cdot n\cdot p$ 。)
- 选择 k 时, 遍历 $k \in [i, j)$, 取达到最少乘法次数的那一个值。

状态转移方程:

$$m[i,j] = \begin{cases} 0, & i = j \\ \min_{i \le k < j} \{m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1}p_k p_j\}, & i < j \end{cases}$$

在代码中,辅以数组 s[i,j] 表示记录断开位置。时间复杂度 $O(n^3)$ 。

最长公共子序列(LCS) 设序列 X 的前 i 个元素的子序列为 X_i ,设序列 X_i, Y_i 的最长公共子序列的长度为 c[i,j]。

- 当 i=0 或 j=0 时, X_i,Y_i 的其中一个序列为空, c[i,j]=0。
- 当 $x_i = y_j$ 时,说明 c[i,j] 恰好可以由 c[i-1,j-1] 添加一个元素得到。
- 当 $x_i \neq y_j$ 时,说明 c[i,j] 可以由 c[i,j-1] 或 c[i-1,j] 的较大者转移得来。

状态转移方程:

$$c[i,j] = \begin{cases} 0, & i = 0 \text{ } \vec{\mathbf{x}} \text{ } j = 0 \\ c[i-1,j-1]+1, & x_i = y_j \\ \max\{c[i,j-1], & c[i-1,j]\}, & x_i \neq y_j \end{cases}$$

时间复杂度 $O(n^2)$ 。

最大子段和・分治算法 将大序列 $a[1 \sim n]$ 分成两段小序列: $a[1 \sim \frac{n}{2}]$ 和 $a[\frac{n}{2}+1 \sim n]$ 。在合并时,大序列的最大子段和要么与其中一个小序列的相等,要么横跨两个小序列。对于后者,可以事先算出 $s_1 = \max_i \{a_i + a_{i+1} + \cdots + a_{\frac{n}{2}}\}$, $s_2 = \max_i \{a_{\frac{n}{2}+1} + \cdots + a_{i-1} + a_i\}$,则最优值为 $s_1 + s_2$ 。时间复杂度 $O(n \log n)$ 。

最大子段和·动态规划算法 记 $b[j] = \max_{i \in [1,j]} \{a_i + a_{i+1} + \cdots + a_j\}$ (其中 $1 \leqslant j \leqslant n$),也就是固定以下标 j 结尾的最大子段和。则答案为 $\max b[j]$ 。

对 b[j] 的递推也就是「继承结果」和「另起炉灶」的区别:

$$b[j] = \max\{b[j-1] + a[j], \quad a[j]\}, \quad 1 \le j \le n$$

j 从 1 到 n 直接遍历即可得到答案。时间复杂度 O(n)。

凸多边形的最优三角剖分 该问题类似于矩阵连乘积问题,关键在于找到断开点的位置。

- 定义:设 t[i,j] 表示凸多边形 $\{v_{i-1},v_i,\ldots,v_j\}$ 的最优解(最优剖分对应的权函数值)。规定退化为线段的「凸二边形」 $\{v_{i-1},v_i\}$ 的最优解 t[i,i]=0。
- 转移:求解大的凸多边形 $\{v_{i-1},v_i,\ldots,v_j\}$ 时,考虑找到恰当的点 k,将大的凸多边形划分成两个小的凸多边形 $\{v_{i-1},v_i,\ldots,v_k\}$ 和 $\{v_k,\cdots,v_i\}$ 。

状态转移方程:

$$t[i,j] = \begin{cases} 0, & i = j \\ \max_{i \le k < j} \{t[i,k] + t[k+1,j] + w(v_{i-1}v_kv_j)\}, & i < j \end{cases}$$

其中 $w(v_{i-1}v_kv_j)$ 是三角形 $\{v_{i-1},v_k,v_j\}$ 对应的权函数值。时间复杂度 $O(n^3)$ 。

多边形游戏

- 设 p(i,j) 表示从顶点 v_i 开始一直持续了 j 个顶点的一条链(如 p(i,3) 表示 $v_i op_{i+1} v_{i+1} op_{i+2} v_{i+2}$),设 m[i,j,0/1] 表示链 p(i,j) 合并的最小 (0)/最大 (1) 值。
- 考虑在 s 处断开,把大链 p(i,j) 断成两个小链 p(i,s) 和 p(i+s,j-s)。那么大链的解便可以由小链转移得来。
- 设两条小链的值 a=m[i,s,0] , b=m[i,s,1] , c=m[i+s,j-s,0] , d=m[i+s,j-s,1] , 则对于每个特定的断开点 s , 状态转移方程如下 :

$$\min(i,j,s) = egin{cases} a+c, & op_{i+s}$$
 为加号
$$\min\{ac,ad,bc,bd\}, & op_{i+s}$$
 为乘号

$$\max(i,j,s) = \begin{cases} b+d, & op_{i+s} \text{ 为加号} \\ \max\{ac,ad,bc,bd\}, & op_{i+s} \text{ 为乘号} \end{cases}$$

$$m[i,j,0] = \min_{1\leqslant s < j} \{\min(i,j,s)\}$$

$$m[i,j,1] = \max_{1\leqslant s < j} \{\max(i,j,s)\}$$

边界条件: $m[i,1,0]=m[i,1,1]=v_i$ 。 于是最终答案为 $\max_i m[i,n,1]$, 时间复杂度 $O(n^3)$ 。

电路布线 给定 n 条导线,每条导线分别连接 i 和 $\pi(i)$ 两点,现需求出导线集合的最大不交叉子集。例如幻灯片上的 $\{(3,4),(5,5),(7,9),(9,10)\}$ 可能是最大不交叉子集(目测)。

- 记 N(i,j) 是上端编号不超过 i,下端编号不超过 j 的那些导线的集合。 MNS(i,j) 是 R(i,j) 是最大不交叉子集。 R(i,j) 是最大不交叉子集的元素个数。
- 当 i=1 时,N(1,j) 导线上端编号只能是 1 。若 $j<\pi(1)$,则 $N(1,j)=\varnothing$;若 $j\leqslant\pi(1)$,则 $N(1,j)=\{(1,\pi(1))\}$ 。
- 当 i > 1 时,
 - 若 $j < \pi(i)$,则导线 $(i, \pi(i)) \notin N(i, j)$,因而 N(i, j) 只能由 N(i-1, j) 转移而来,此时 Size(i, j) = Size(i-1, j)。
 - 若 $j \geqslant \pi(i)$,则导线 $(i,\pi(i)) \in N(i,j)$ 。可以证明,Size(i,j) 等于 Size(i-1,j) 或 $Size(i-1,\pi(i)-1)+1$ 的较大者。

$$Size(i,j) = \begin{cases} Size(i-1,j), & j < \pi(i) \\ \max\{Size(i-1,j), & Size(i-1, \pi(i)-1)+1\}, & j \geqslant \pi(i) \end{cases}$$
$$Size(1,j) = \begin{cases} 0, & j < \pi(1) \\ 1, & j \geqslant \pi(1) \end{cases}$$

时间复杂度 $O(n^2)$ 。

流水作业调度问题 n 个作业要先后在两个机器完成加工后才能出厂,每个作业 i 在两台机器的加工时间分别为 a_i,b_i ,每台机器至多加工一个作业,现需找到最少的总加工时间。

有相互等价的两个版本的算法方案,以下是版本 A:

- 1. $\diamondsuit N_1 = \{i | a_i < b_i\}, N_2 = \{i | a_i \ge b_i\}$
- 2. 将 N_1 的元素按 a 值从小到大排列,将 N_2 的元素按 b 值从大到小排列。
- 3. 最优调度顺序就是 N_1 顺序接着 N_2 的顺序。

版本 B:

- 1. 对全部的 $\{a_i\}$, $\{b_i\}$ 从小到大排列,按 a,b 值交替加入序列 S; 设调度数 组为 job, 初始为空。
- 2. 如果 S 的下一个数是 a_i ,则把任务 i 放在 job 的最左侧;如果下一个数是 b_i ,则把任务 i 放在 job 的最右侧。随后 S 删除 $\{a_i,b_i\}$ 。
- 3. 最优调度顺序就是 job 数组。

通过上述方案得到的最优调度顺序 S , 对于 i < j , 总有 $\min\{b_i, a_j\} \geqslant \min\{b_j, a_i\}$, 也就是序列 S 中任意两个元素均满足 Johnson 不等式。时间复杂度主要在于排序: $O(n \log n)$ 。

0-1 背包问题 给定 n 个物品,第 i 个物品有重量 w_i 和价值 v_i ; 给定容量为 C 的背包,问如何装载物品使得物品不超过最大容量且总价值最大?

- m(i,j) 为可选择物品有 $\{i,i+1,\ldots,n\}$,背包容量为 j 时的子问题的最优值。
- 外层对i循环,内层对j循环。考虑第i个物品,
 - 1. 当第 i 个物品装不下时, m(i,j) 就等于 m(i+1,j);
 - 2. 当第 i 个物品能装下时,m(i,j) 就等于 $\max\{m(i+1,j), \quad m(i+1,j-w_i)+v_i\}$ 。

状态转移方程:

$$m(i,j) = \begin{cases} \max\{m(i+1,j), & m(i+1,j-w_i) + v_i\} & w_i \leq j\\ m(i+1,j) & w_i > j \end{cases}$$

初始值:对所有的 $j \in [0,C]$ 初始化如下

$$m(n,j) = \begin{cases} v_n & w_n \leqslant j \\ 0 & w_n > j \end{cases}$$

答案: m(1,C)。时间复杂度 $O(\min\{nC,2^n\})$ 。

最优二叉搜索树

- 假设 T_{ij} 是关于点 $\{x_i, x_{i+1}, \ldots, x_j\}$ 的最优二叉搜索树, p_{ij} 是 T_{ij} 的平均路长, w_{ij} 是诸概率之和, $m(i,j) = p_{ij} \cdot w_{ij}$ 。
- 考虑选 k 为根结点断开,将大树分成 m(i,k-1) 左子树和 m(k+1,j) 为 右子树。

状态转移方程:

$$m(i,j) = w_{ij} + \min_{i \le k \le j} \{ m(i,k-1) + m(k+1,j) \}$$
 $(i \le j)$

边界: m(i, i-1) = 0。

辅以数组 s[i,j] 保存树 T_{ij} 的根结点。整个最优二叉搜索树的根结点为 s[1,n]。时间复杂度 $O(n^2)$ 。

4 贪心算法

章节内容梗概

贪心算法做出来的只是当前局面的局部最优选择。

- 1. 活动安排问题
- 2. 0-1 背包问题・贪心算法(不可用)
- 3. 最优装载问题
- 4. 哈夫曼 (Huffman) 编码
- 5. 单源最短路径・Dijkstra 算法
- 6. 最小生成树・Kruskal 和 Prim 算法
- 7. 多机调度问题
- 8. 贪心算法理论基础(略)

5 回溯算法

章节内容梗概

回溯算法按照深度优先搜索策略搜索,用递归方式实现。

- 1. 最优装载问题
- 2. 流水作业调度问题・回溯法
- 3. 符号三角形问题
- 4. n 皇后问题
- 5.0-1 背包问题・回溯法(效率过低)
- 6. 最大团问题
- 7. 图的 m 着色问题
- 8. 旅行售货员问题
- 9. 圆排列问题
- 10. 连续邮资问题
- 11. 重排原理

6 概率算法

章节内容梗概

概率算法是带有一定概率成功找到正确解的算法。

- 1. 伪随机数产生
- 2. 随机投点法计算圆周率
- 3. 随机投点法、平均法计算定积分
- 4. 几种概率算法的对比