HYUNGJOO KWON

PORTFOLIO



INTRODUCE MY
MY
PROJECT

O1Chest X-ray Abnormalties Detection인공지능을 이용한 X-ray 이상 징후 탐지

Pedestrian Light Recognition 인공지능을 이용한 보행자 신호 인식

 03
 — Driver Pengsoo

 이동로봇 원격 제어 및 앱 개발

OpenCV를 이용한 커넥터 불량 판별

01. Chest X-ray Abnormalties Detection

Project Summary

전문의도 진단하기 어려운 흉부 X-ray 질병 판단을 보조할 딥러닝 모델(YOLO, DETR) 개발

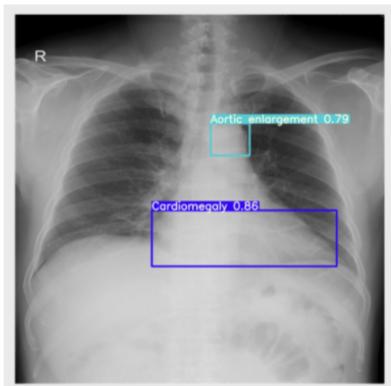
(191.82GB 크기의 18000장 Dicom 이미지 사용)

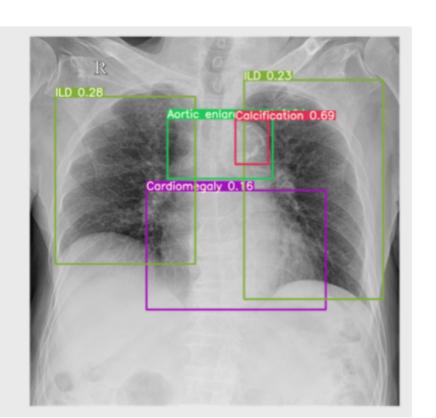
Language & Framework & Tool

Python Pytorch Colab, Visual Studio Code

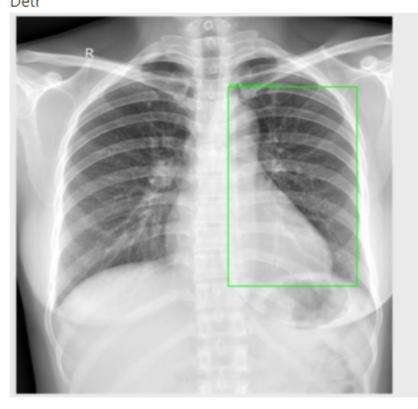
Project Url

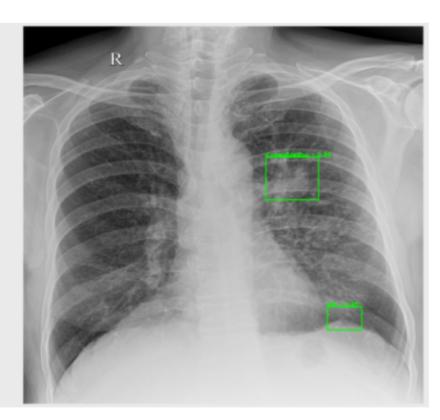
https://github.com/HyungJoo-Kwon/project/tree/main/Kaggle%20X-Ray%20project Yolo





Dote





01. Chest X-ray Abnormalties Detection

My Role

질병 조사 데이터 전처리 (크기 조절, coco dataset 변환) EDA(IOU >= 0.4 경우 중복되는 질병) DETR 모델 구현을 통한 이상 징후 탐지

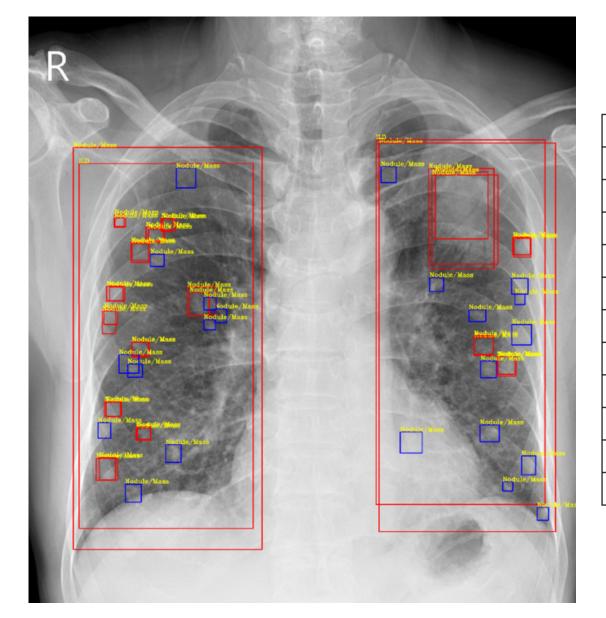
Why DETR?

간단한 구조 및 큰 객체에 대한 높은 정확도 but 작은 객체에 대해 낮은 정확도

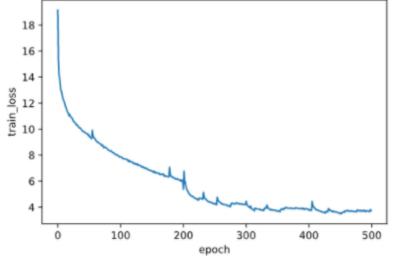
Problem

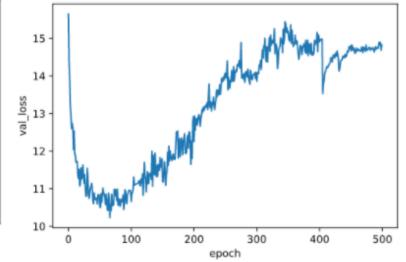
아래 그래프를 통해 모델이 과대적합된 것을 확인할 수 있었지만 1 epoch 당 20분 이상의 학습시간에 의 해 새로운 모델을 만드는데 어려움이 있었습니다.

의학적 지식의 부족으로 EDA한 데이터를 이용한 중복된 Label의 처리를 하지 못했습니다.



	overlap	count
221	Aortic enlargement + Cardiomegaly	3847
94	Pleural effusion + Pleural thickening	479
149	Pleural thickening + Pulmonary fibrosis	310
159	Aortic enlargement + Pleural thickening	300
207	Aortic enlargement + Pulmonary fibrosis	277
952	Calcification + Consolidation + ILD + Pleural	1
950	Calcification + Lung Opacity + Nodule/Mass + O	1
348	Atelectasis + Calcification + Lung Opacity + N	1
945	Consolidation + Infiltration + Lung Opacity +	1
1251	Calcification + Infiltration + Lung Opacity	1





02. Pedestrian Light Recognition

Project Summary

교통약자를 위한 보행자 신호 인식 프로그램 개발

Language & Framework & Tool

Python

Java

Yolo v3

Flask

Labelimg

OpenCV

Colab

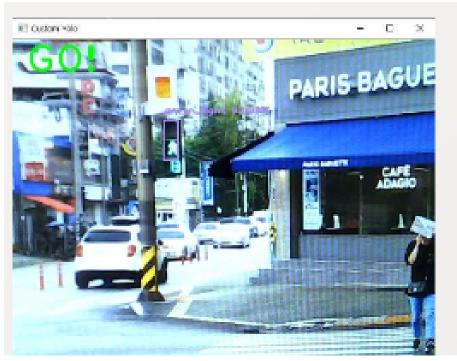
Visual Studio Code

Android Studio

Project Url

https://github.com/HyungJoo-Kwon/project/tree/main/Pedestrian light rec ognition







02. Pedestrian Light Recognition

My Role

데이터 수집, 전처리 Yolo 모델 개발 앱 개발

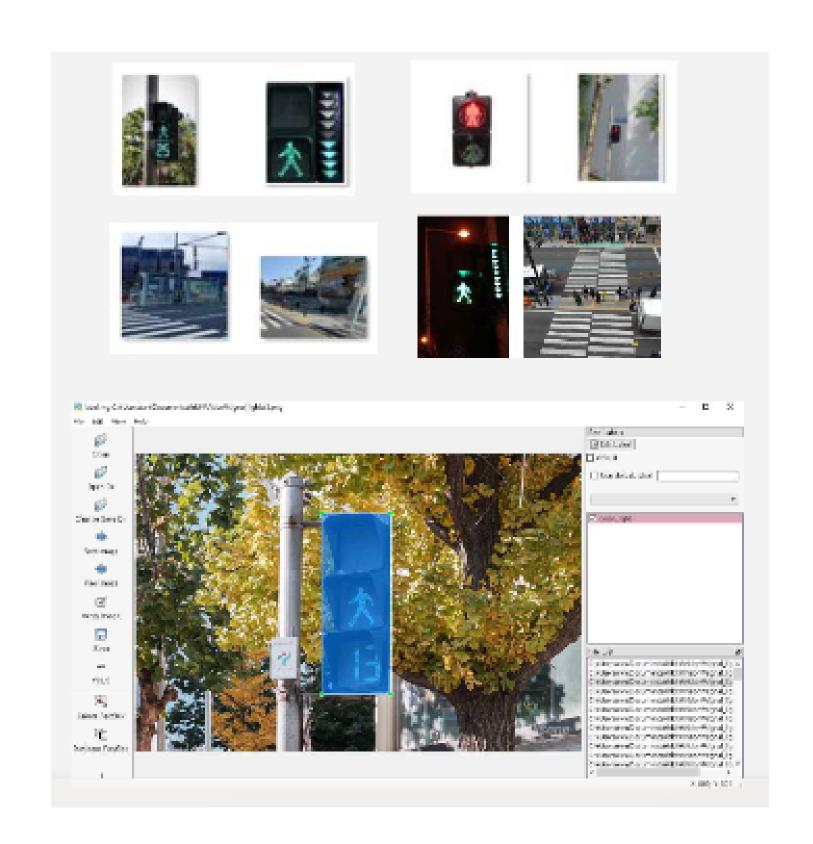
Why Yolo?

간단한 처리과정으로 빠른속도 낮은 background error 객체에 대한 좀 더 일반화된 특징을 학습 but 작은 객체에 대해 상대적으로 낮은 정확도

Problem

아래 그래프를 통해 모델이 과대적합된 것을 확인할수 있었지만 1 epoch 당 20분 이상의 학습시간에 의해 새로운 모델을 만드는데 어려움이 있었습니다.

의학적 지식의 부족으로 EDA한 데이터를 이용한 중복된 Label의 처리를 하지 못했습니다.



03. Driver Pengsoo

Project Summary

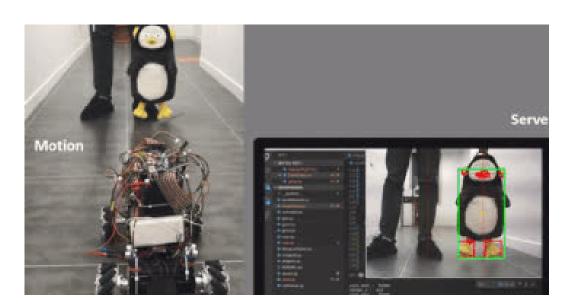
앱을 통한 이동로봇 원격 제어 자율주행에 기초가 되는 기능 구현 (장애물 피하기, 라이더 기능, 객체 추적 및 인식, 음성제어, 주행 정보 저장) Language & Framework & Tool

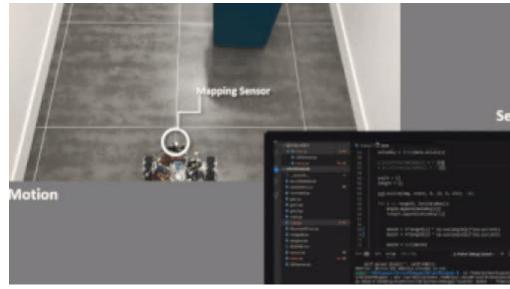
Python
Java
Android studio
OpenCV
Visual Studio Code
Pymongo
Mjpg-Streamer
RPI

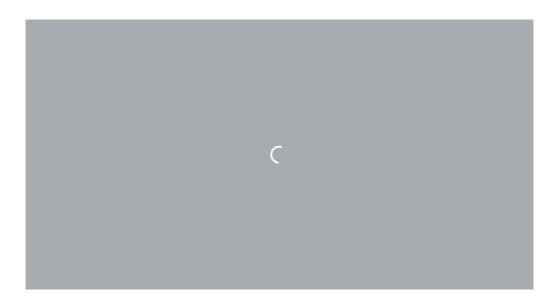
Project Url

hhttps://github.com/HyungJoo-Kwon/project/tree/main/DriverPengsoo









03. Driver Pengsoo

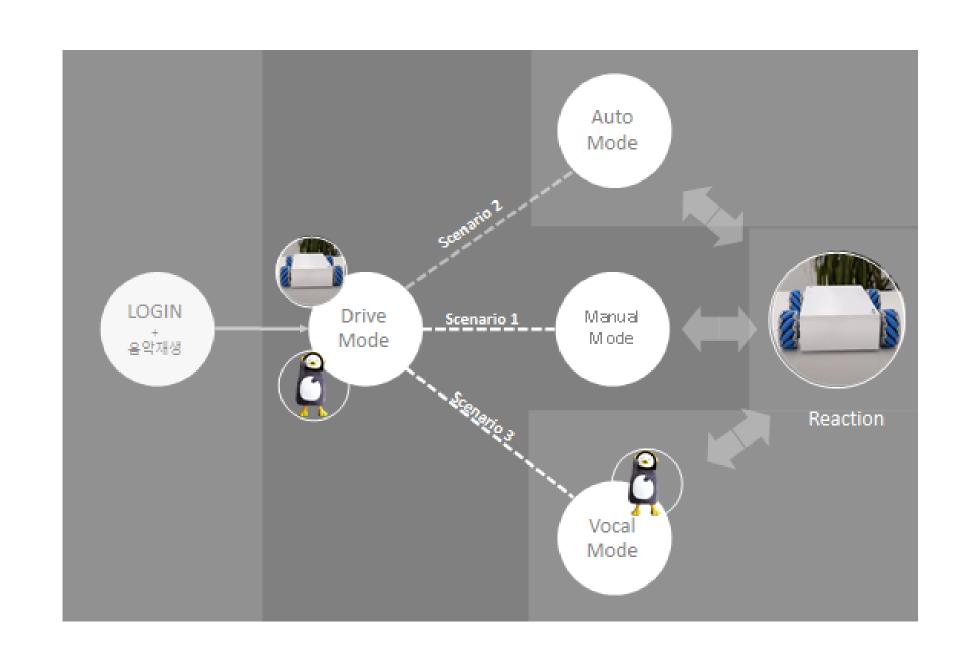
My Role

UDP통신, 라이더 기능, 객체 인식 및 추적 모터 알고리즘, 장애물 피하기, mjpg-streamer를 통해 앱에서 실시간 스트리밍 구현

Problem

실시간 스트리밍 시 와이파이의 사용량에 따라 delay차이가 심했습니다. 이러한 문제로 프레임 및 비디오 사이즈 조절로 Delay를 최소화했습니다.

라이더 센서가 아닌 초음파 센서를 이용하여 장애물 피하기, 라이더 기능의 구현으로 인해 정확한 위치의 방향과 거리의 측정에 어려움이 있었습니다. 조금 더 자연스러운 구동 및 기능 수행을 위해 멀티 스레드를 사용하여 문제를 해결하였습니다.



04. Connector Defect Determination

Project Summary

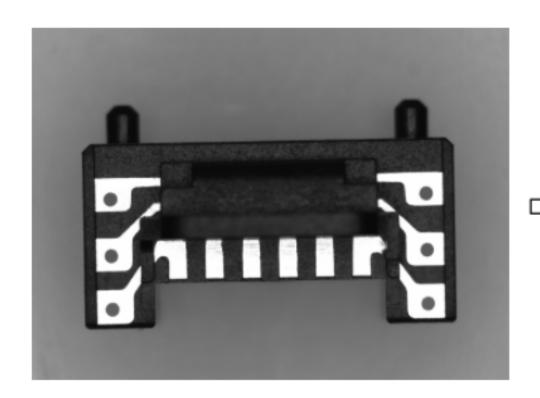
OpenCV를 활용하여 커넥터의 불량 유무 및 불량 위치 판별

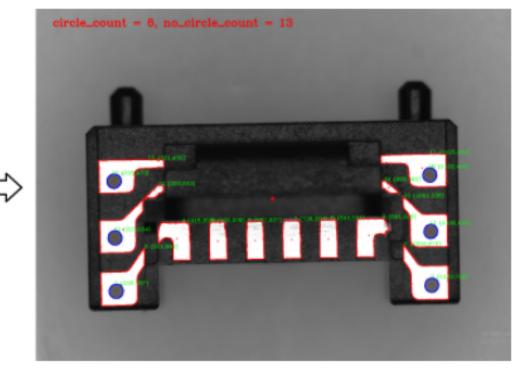
Language & Framework & Tool

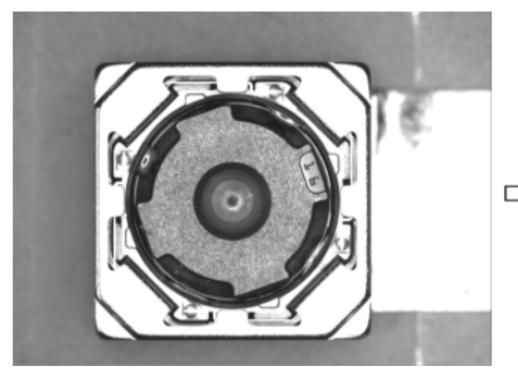
Python C++ OpenCV Visual Studio Code

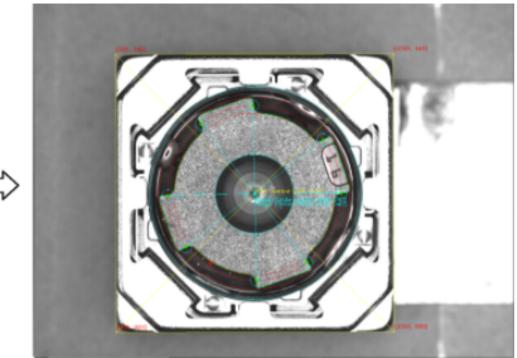
Project Url

https://github.com/HyungJoo-Kwon/project/tree/main/connector









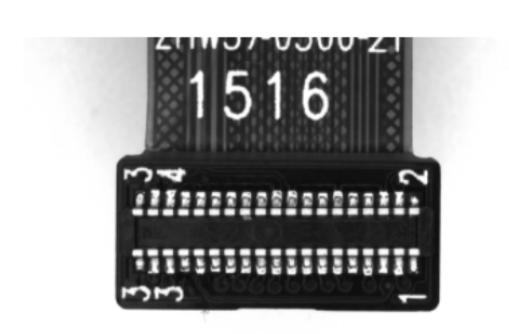
04. Connector Defect Determination

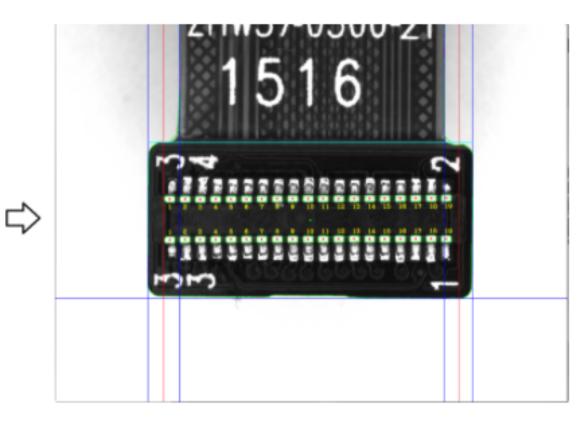
My Role

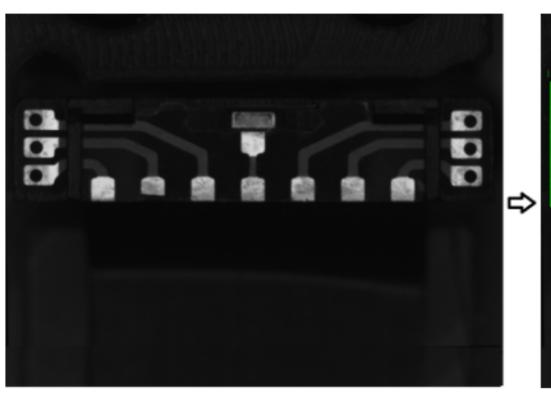
개인 Project로 OpenCV를 이용하여 불량 판별을 위한 다양한 함수 구현

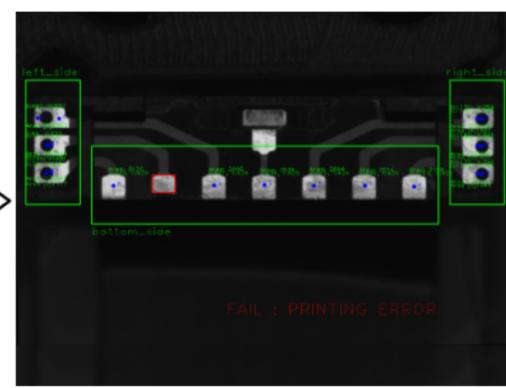
Problem

프로그램 개발 과정 중 사각형의 꼭지점 좌표를 구하는 과정에서 코드가 길어지는 문제를 겪었습니 다. 각 좌표마다 다른 조건을 임의로 계속 바꿔줬으 며 코드 클래스화의 필요성을 느낄 수 있었습니다.





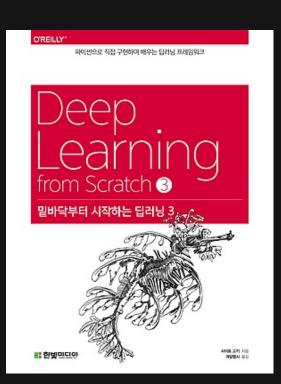


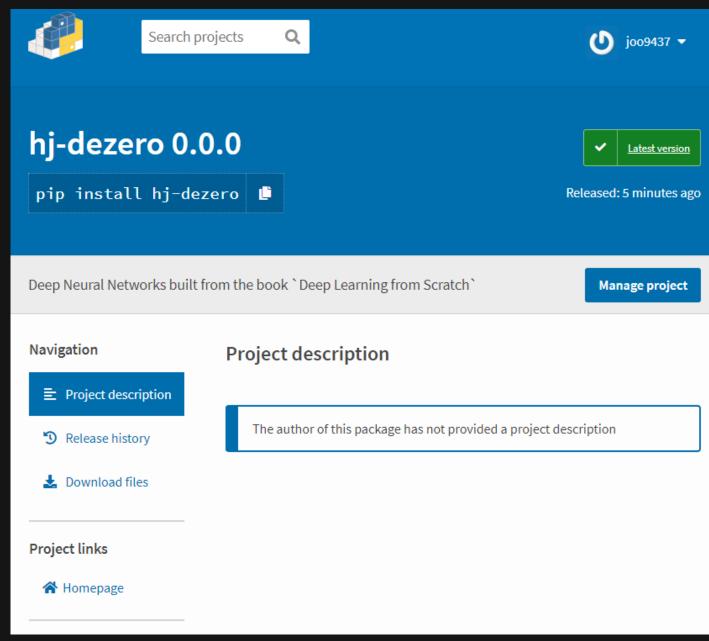


RECENT STUDY

밑바닥부터 시작하는 딥러닝 3 학습

- 학습을 통해 딥러닝, 머신러닝이 사용되는 프레임 워크에 대한 자세한 내용을 알아보고 사용할 수 있 었습니다.
- 학습할 때 사용한 클래스와 메서드를 활용하여 본인만의 새로운 패키지를 만들고 배포하였습니 다.
- url : https://hyungjoo-kwon.github.io/





MY STORAGE

O1 — Github

https://github.com/HyungJoo-Kwon

O2 — Git Blog

https://hyungjoo-kwon.github.io/