



기계학습

1강 Overview of Supervised Learning

장필훈 교수



학습목차

1 개념과 범위

(기계학습, 패턴인식, 학습의 종류, 다항식 피팅)

2 확률

(베이지 정리, 확률분포)



01

개념과 범위



1-1 기계학습

■ 기계학습의 결과물

- ‘생각하는 기계’
- 자율주행, 번역기
- 기타

■ 학습내용

- 패턴인식
- 위의 응용 이전에 보다 근본적인 문제

1-2 패턴인식

- 패턴: 일정한 형태나 양식 또는 유형



mnist dataset

-2.631	-0.324	1.402	4.427	2.407	-0.990	8.684	0.261
-1.224	2.835	-1.355	2.523	1.664	1.969	0.780	2.607

$$\mu = 1, \sigma = 3$$

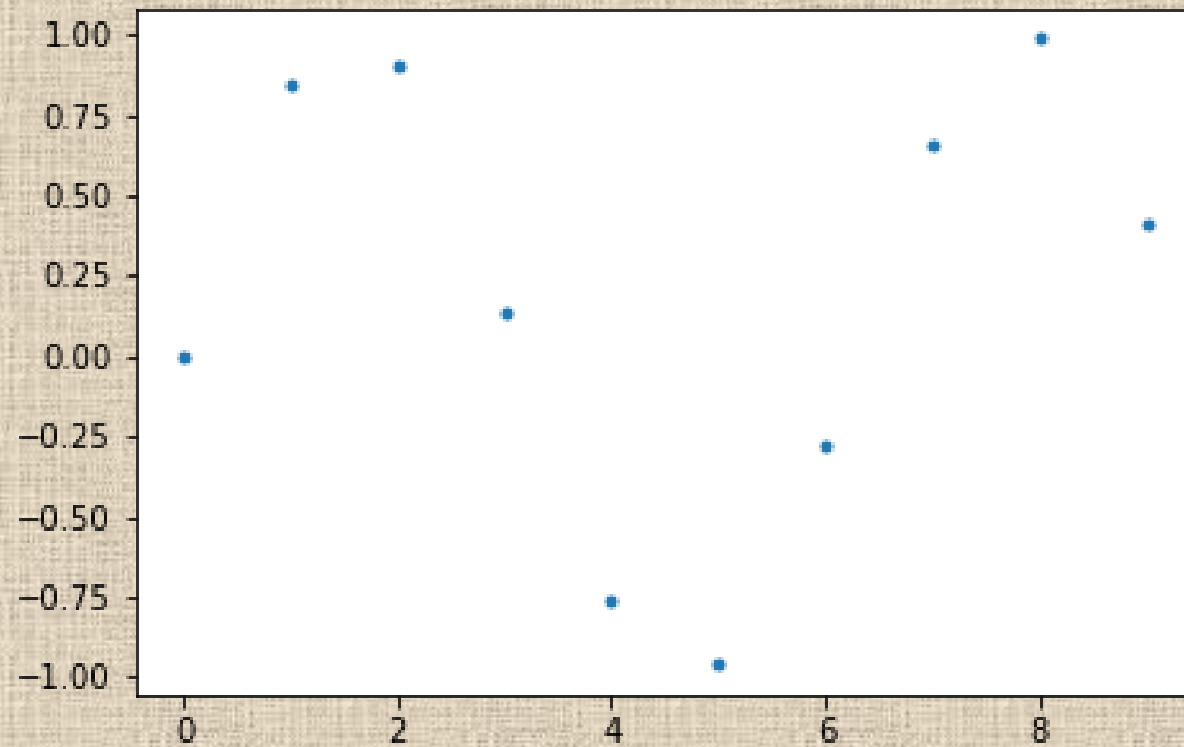
- 패턴을 기계가 알아내도록 하는 것이 기계학습의 기본적인 목표.



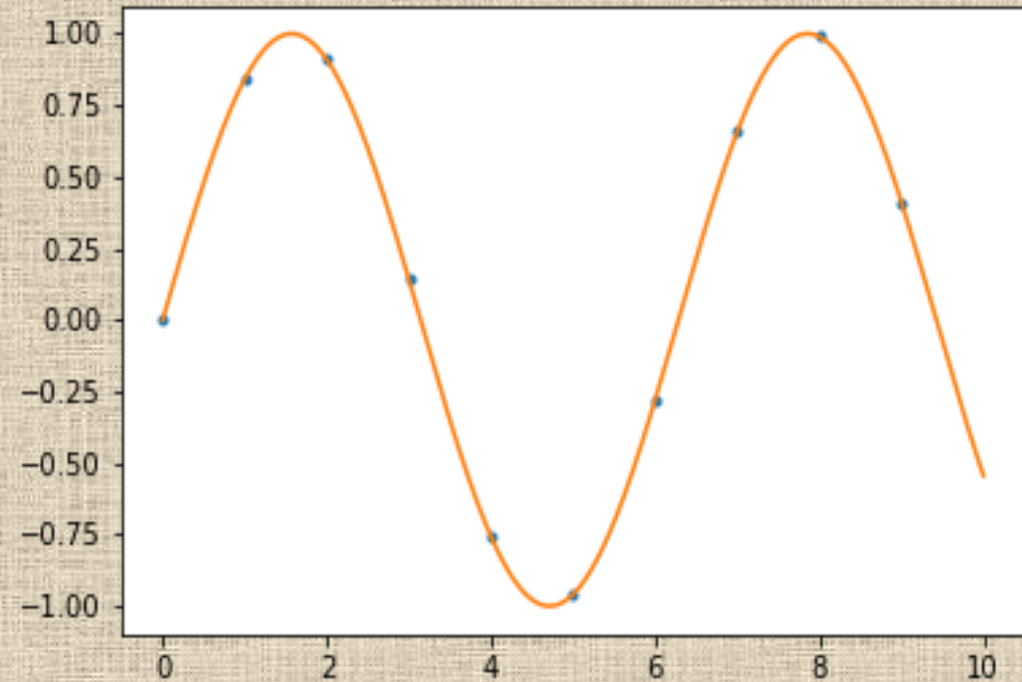
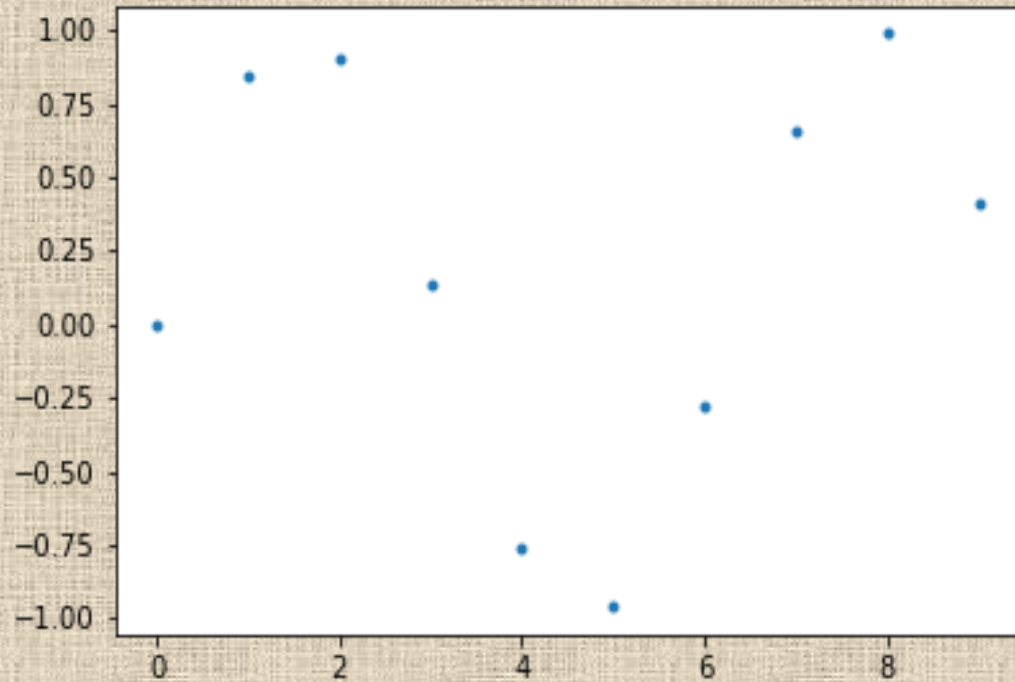
1-3 학습의 종류

- **지도학습** supervised learning
 - 목표가 명시적으로 주어짐. 입력 하나에 답(target)하나.
 - 우리가 배울 대부분이 여기에 속함(분류, 회귀등)
- **비지도학습** unsupervised learning
 - 목표가 명시적이지 않음
 - 군집화(clustering), 밀도추정등
- **강화학습**
 - 보상을 최대화 하기 위한 행동을 찾음

1-4 다항식 곡선 피팅



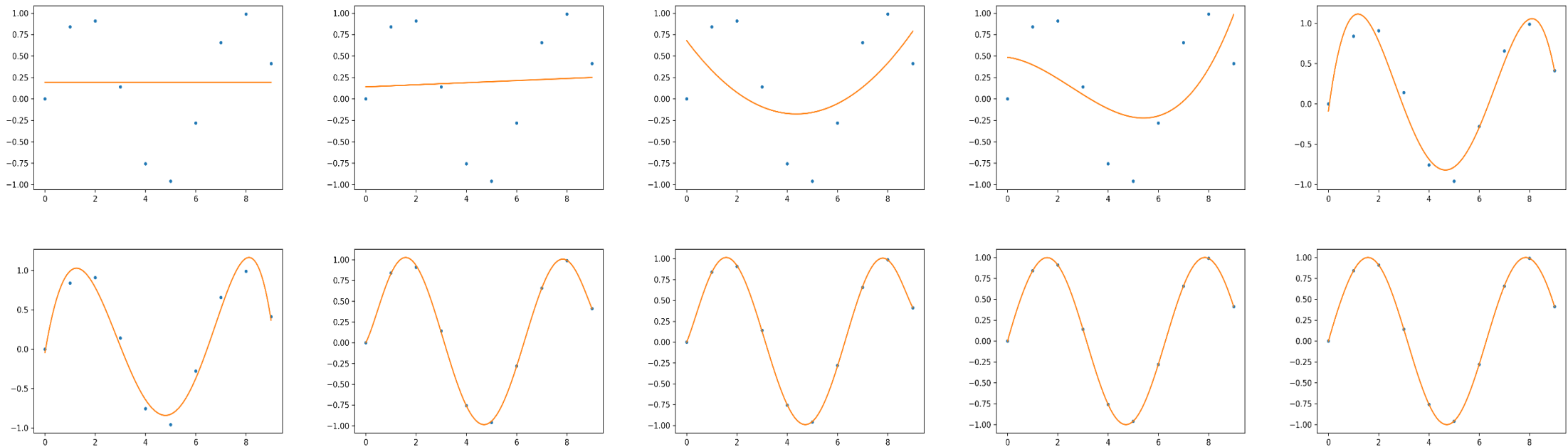
1-4 다항식 곡선 피팅



$$y = \sin x$$

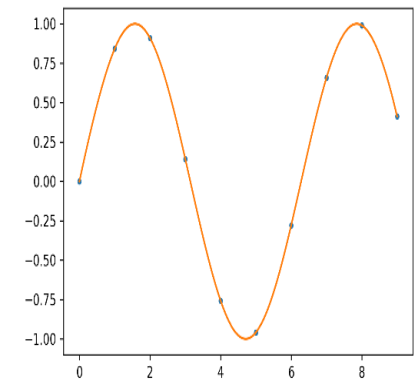
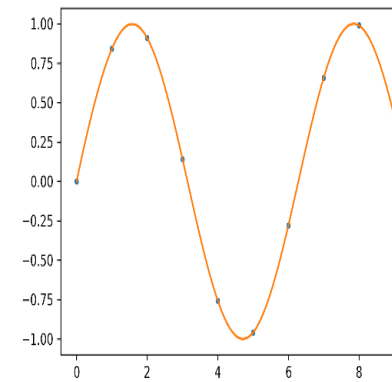
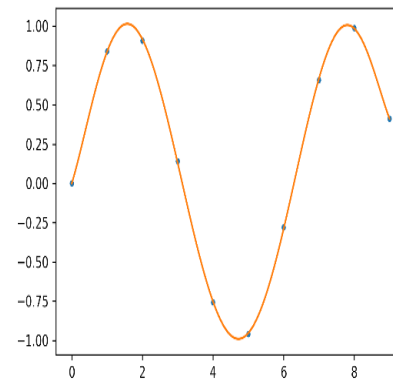
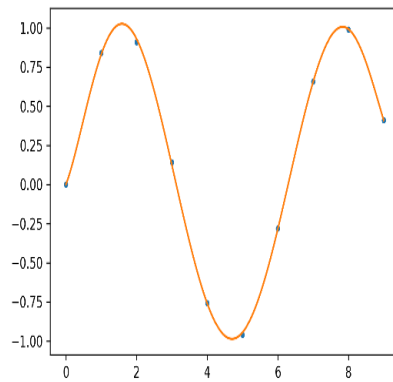
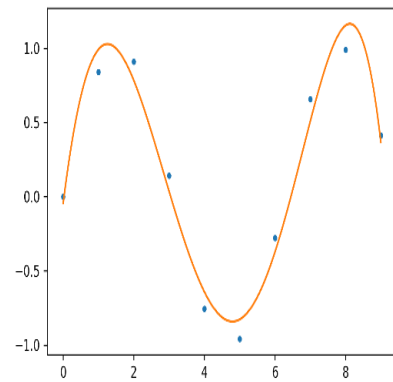
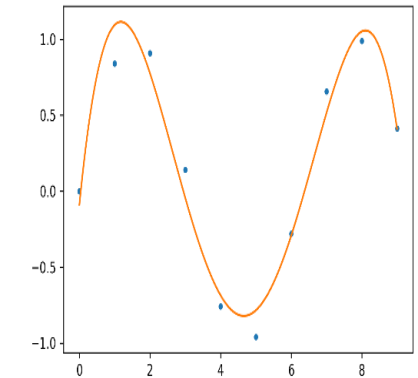
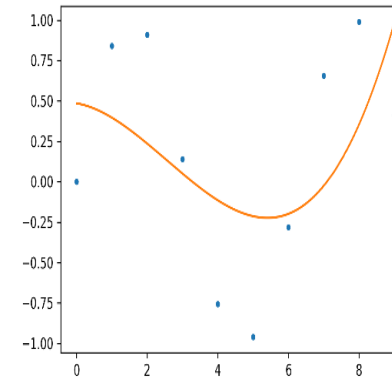
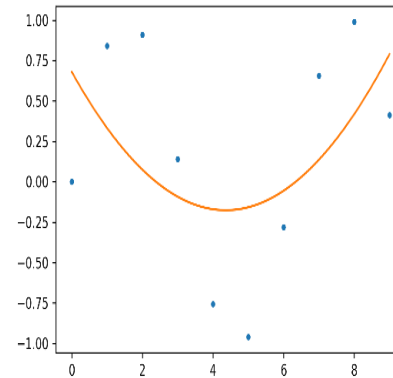
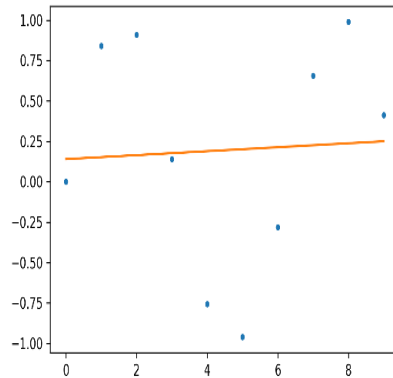
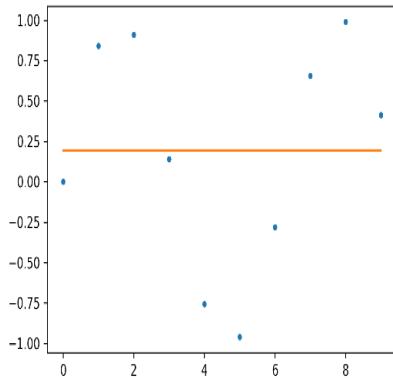
1-4 다항식 곡선 피팅

$$\sum_{j=0}^M w_j x^j = w + w_1 x + w_2 x^2 + \dots + w_M x^M = y(x, \mathbf{w})$$





1-4 다항식 곡선 피팅





1-4 다항식 곡선 피팅

- **모델선택**: 어떤 모델을 쓸 것인가
 - 다항식 모델이 타당한가
 - 다항식 모델을 사용한다면 M 을 어떻게 선택할 것인가

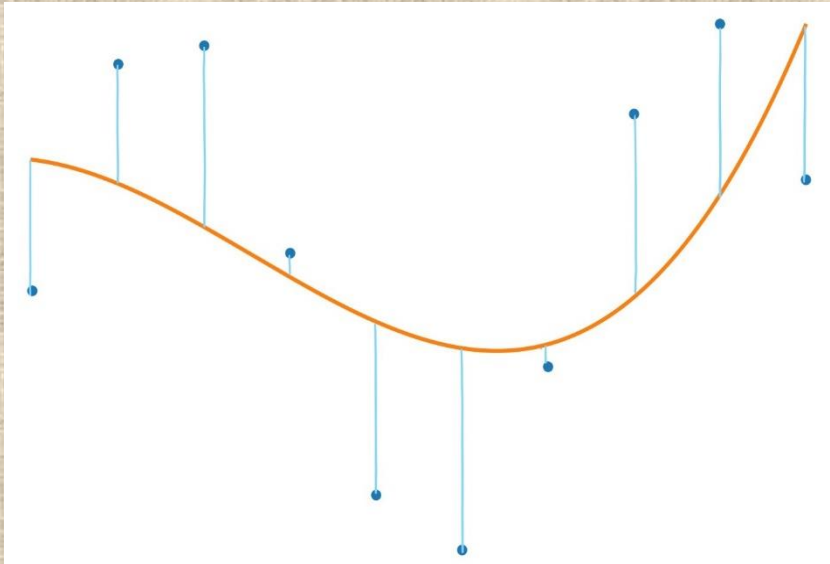
오차함수를 정의해야 비교가 가능하다.

$$\sum_{n=1}^N \{y(x_n, w) - t_n\}^2 \quad \text{or} \quad \sum_{n=1}^N |y(x_n, w) - t_n| \quad \dots$$

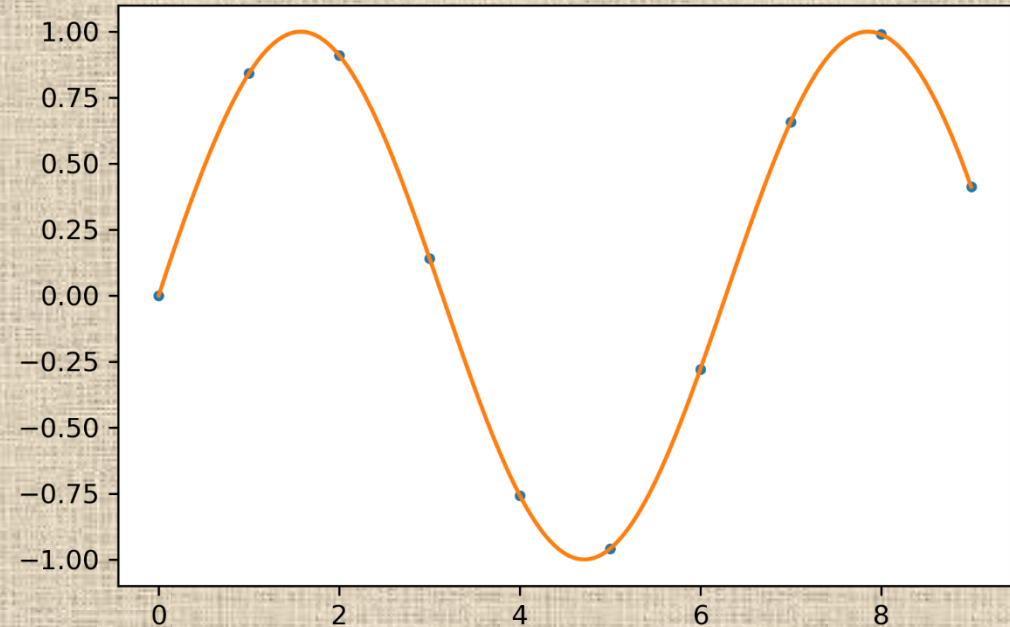
실제 데이터는 노이즈를 포함한다.

⇒ 모델, 오차함수의 선택은 더 어려워진다.

1-4 다항식 곡선 피팅



$M = 3$

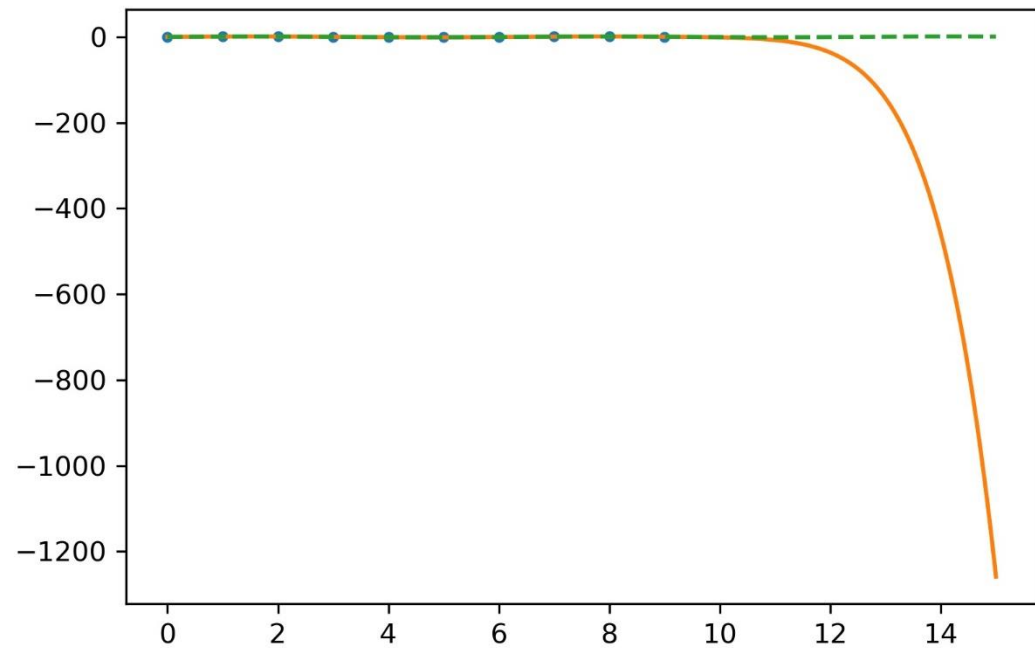
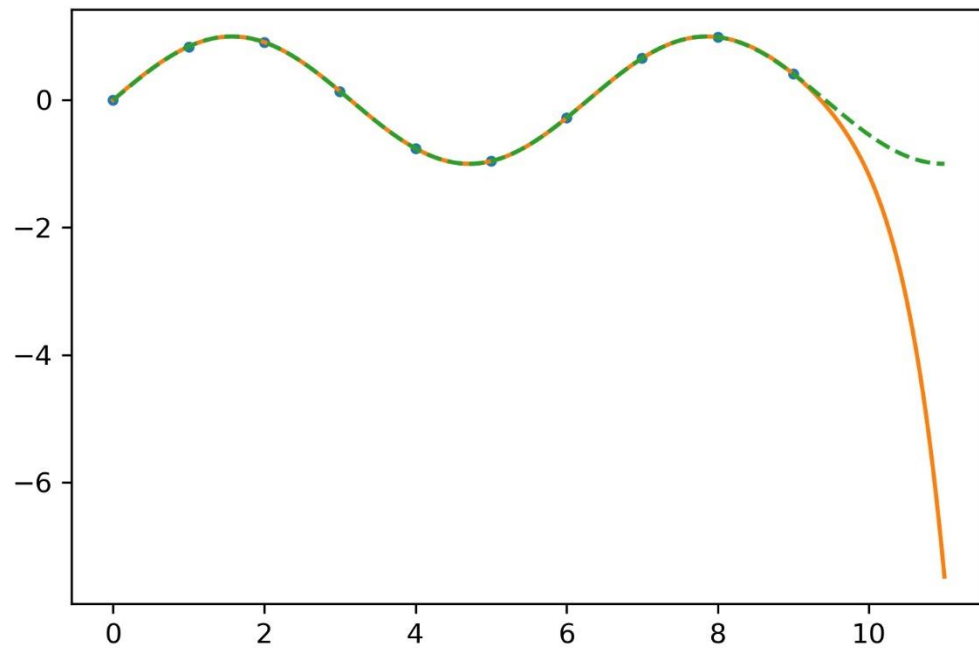


$M = 9$

어떤 오차함수를 쓰든 $M = 9$ 에서 완벽하게 fit하지만

$y = \sin x$ 를 표현해내는 것은 아니다. : 과적합 **over-fitting**

1-4 다항식 곡선 피팅



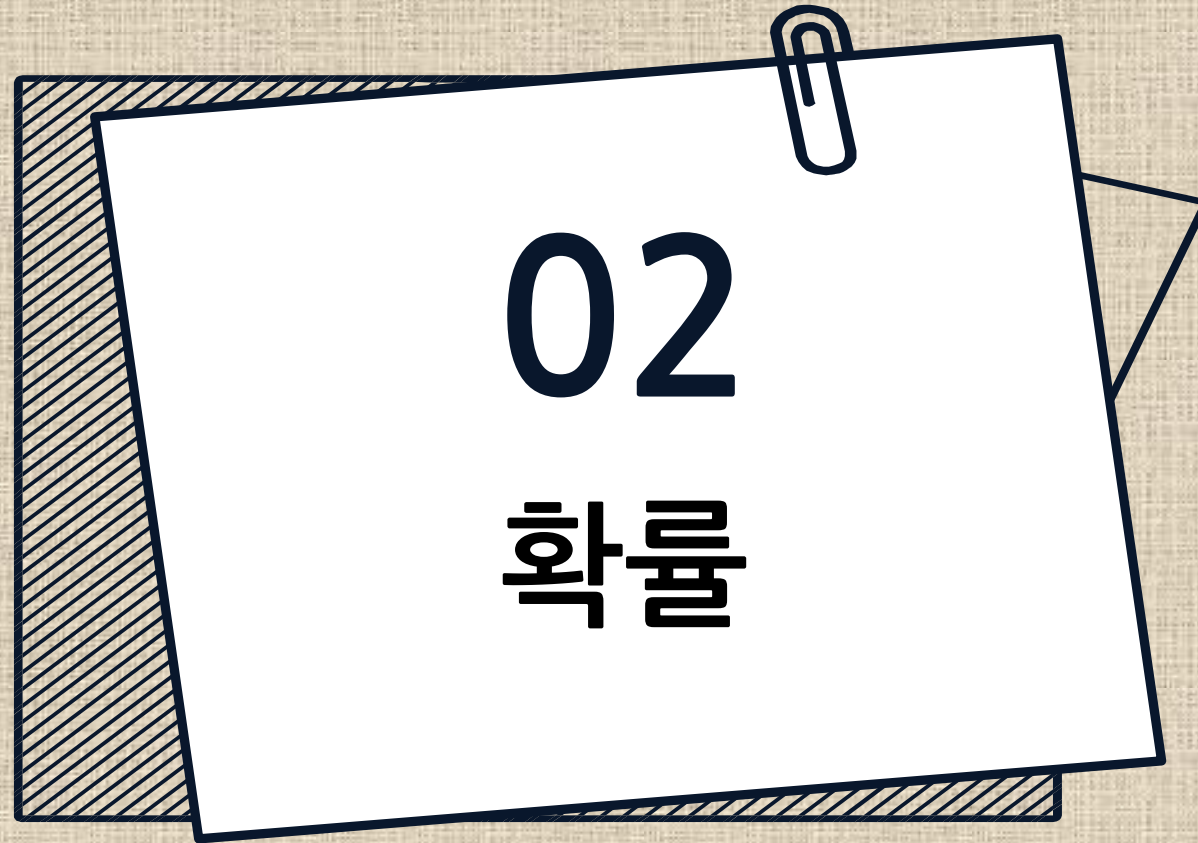
1-4 다항식 곡선 피팅

❖ 과적합을 막기 위한 대표적인 방법 : 정규화

$$\tilde{E}(w) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^N \{y(x_n, w) - t_n\}^2 + \frac{\lambda}{2} \|w\|^2$$

$$\|w\|^2 = w_0^2 + w_1^2 + w_2^2 + \dots + w_M^2$$

$$\sum \frac{\lambda}{2} |w| \quad ?$$



2-1 베이즈정리

$$p(X, Y) = p(Y|X)p(X)$$

$$p(X) = \sum_Y p(X, Y)$$

$$p(Y|X) = \frac{p(X|Y)p(Y)}{p(X)}$$

$$p(X, Y) = p(Y, X) = p(Y|X)p(X) = p(X|Y)p(Y)$$

2-1 베이즈정리

$$p(Y|X) = \frac{p(X|Y)p(Y)}{p(X)}$$

likelihood(우도) prior
posterior evidence

$$p(Y|X) \propto p(X|Y)p(Y)$$

베이저안 정리를 이용해서 사전확률을 사후확률로 바꿀 수 있다.

2-1 베이즈정리

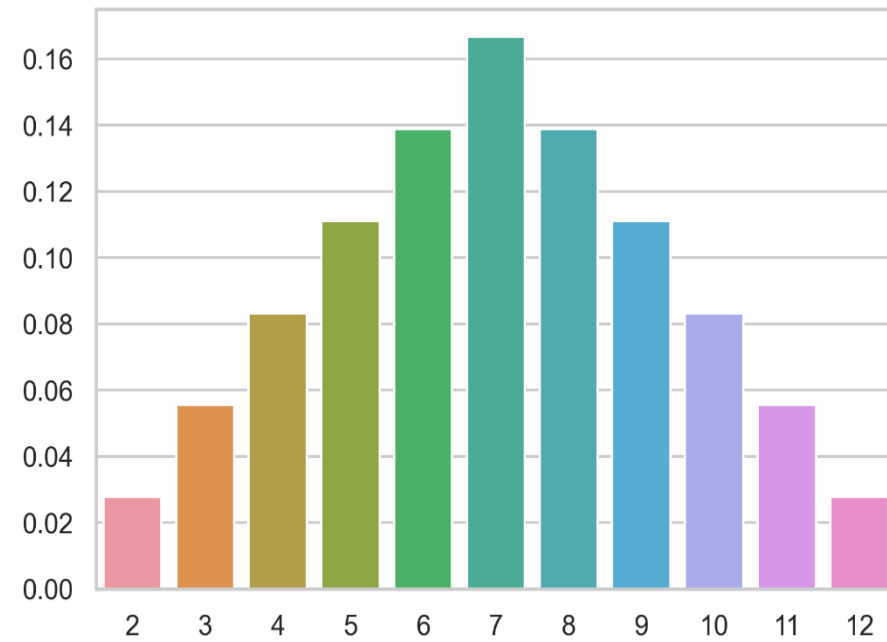
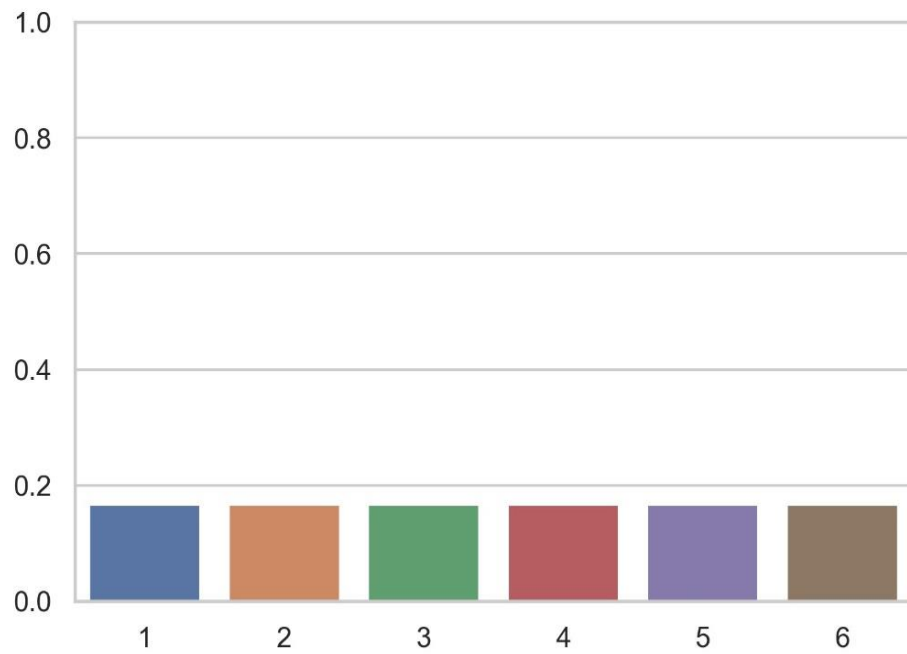
- ◆ 앞선 문제에서, 적합한 매개변수 w 를 정할 때, 데이터를 바탕으로 w 의 분포를 추정할 수 있다.

D 를 관측한 후 w 에 대한 불확실성을 표현

$$p(w|D) = \frac{p(D|w)p(w)}{p(D)}$$

최대가능도(maximum likelihood) : $p(D|w)$ 의 최대화

2-2 확률 분포

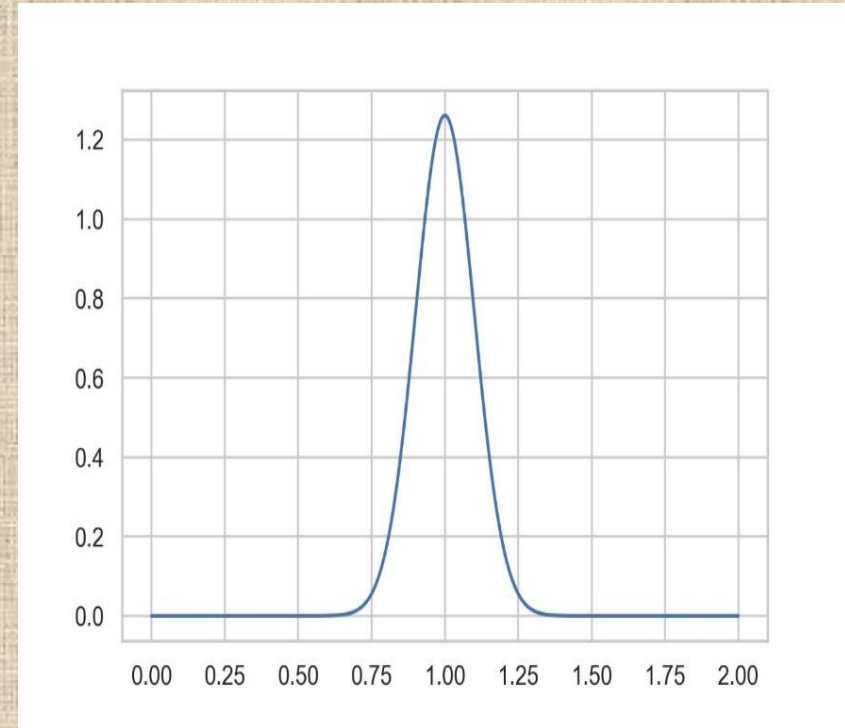


합이 언제나 1

2-2 확률 분포

$$N(x|\mu, \sigma^2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$\frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$



$$\mu = 1, \sigma = 0.1$$

2-2 확률 분포

노이즈가 가우시안 분포를 따른다고 할때,
어떻게 해야 가장 ‘좋은’ w 를 찾을 수 있겠는가?

- 가우시안 분포의 평균과 분산 확인
 - 가우시안 적분을 이용해서 가우시안 분포의 정규화 확인
- 가능도 함수의 최대화

2-2 확률 분포

- 가우시안 분포의 정규화 확인

$$\int_{-\infty}^{\infty} N(x|\mu, \sigma^2) dx = 1$$

$$\left(\int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx \right)^2 = \int_{-\infty}^{\infty} e^{-x^2} dx \int_{-\infty}^{\infty} e^{-y^2} dy = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-(x^2+y^2)} dx dy$$

$$e^{-(x^2+y^2)} = e^{-r^2}$$

2-2 확률 분포



$$\iint_{\mathbb{R}^2} e^{-(x^2+y^2)} dx dy = \int_0^{2\pi} \int_0^\infty e^{-r^2} r dr d\theta$$

$$= 2\pi \int_0^\infty r e^{-r^2} dr$$

$$\int_0^\infty r e^{-r^2} dr = \int_0^\infty \frac{1}{2} e^{-r^2} \cdot 2r dr = \int_\infty^0 \frac{1}{2} e^{-r^2} \cdot (-2r) dr$$

$$= 2\pi \int_{-\infty}^0 \frac{1}{2} e^s ds \quad s = -r^2$$

$$= \pi \int_{-\infty}^0 e^s ds$$

$$= \pi (e^0 - e^{-\infty})$$

$$= \pi,$$

$$\int_{-\infty}^\infty e^{-a(x+b)^2} dx = \sqrt{\frac{\pi}{a}}.$$

2-2 확률 분포

$$E(x) = \int_{-\infty}^{\infty} N(x|\mu, \sigma^2) x \, dx = \mu$$

$$\frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} x \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) dx$$

$$= \frac{\sqrt{2}\sigma}{\sigma\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} (\sqrt{2}\sigma t + \mu) \exp(-t^2) dt$$

$$t = \frac{x - \mu}{\sqrt{2}\sigma}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\sqrt{2}\sigma \int_{-\infty}^{\infty} t \exp(-t^2) dt + \mu \int_{-\infty}^{\infty} \exp(-t^2) dt \right)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{\pi}} \left(\sqrt{2}\sigma \left[-\frac{1}{2} \exp(-t^2) \right]_{-\infty}^{\infty} + \mu\sqrt{\pi} \right) = \frac{\mu\sqrt{\pi}}{\sqrt{\pi}} = \mu$$

2-2 확률 분포

$$\int x e^{x^2} dx = \int \frac{e^t}{2} dt = \frac{1}{2} \int e^t dt = \frac{1}{2} e^t + C = \frac{1}{2} e^{x^2} + C$$

$$t = x^2$$

$$dt = 2x dx$$

$$E[x^2] = \int_{-\infty}^{\infty} N(x|\mu, \sigma^2) x^2 dx = \mu^2 + \sigma^2$$

2-2 확률 분포

$$\begin{aligned}\text{Var}(x) &= E[(x - \mu)^2] = E[x^2 - 2\mu x + \mu^2] \\ &= E[x^2] - 2\mu E[x] + \mu^2 = E[x^2] - 2\mu^2 + \mu^2 \\ &= E[x^2] - E[x]^2 \\ &= \mu^2 + \sigma^2 - \mu^2 = \sigma^2\end{aligned}$$

노이즈가 가우시안 분포를 따른다고 할때,
어떻게 해야 가장 ‘좋은’ w 를 찾을 수 있겠는가?

MLE(maximum likelihood estimation)

2-2 확률 분포

- ◆ 만약, 가우시안분포에서 무작위로 데이터를 추출한다면 μ, σ^2 이 주어졌을 때 조건부 확률은 다음과 같다.

$$p(X|\mu, \sigma^2) = \prod_{n=1}^N N(x_n|\mu, \sigma^2)$$

$$X = x_1, x_2, \dots, x_N$$

위 가능도 함수(우도)를 최대로 하는 것이 목표.



2-2 확률 분포

우도와 확률은 다르다.

동전던지기에서, 동전의 앞면과 뒷면이 나올 확률이 같다($P_H = P_T = 0.5$)고 가정하면, 동전을 두 번 던졌을 때 앞면이 두 번 나올 확률은 $0.5 \times 0.5 = 0.25$ 입니다. 이것을 가능도(우도)함수에 관해 쓰면,

$$L(P_H = 0.5|HH) = 0.25$$

위와 같고, HH (두번 앞면)를 관찰했을 때, 동전의 앞면이 나올 확률이 0.5인 likelihood는 0.25라고 말합니다. ' $P_H = 0.5$ 일 확률이 0.25다'는 틀린 말입니다. likelihood는 총 합이 1이 되지 않거나 넘어도 됩니다.



주어진 x 값에 대한 t 값이 $y(x, w)$ 를 평균으로 하는 가우시안 분포를 따르면,

$$p(t|x, w, \beta) = N(t|y(x, w), \beta^{-1}), \quad \beta = \frac{1}{\sigma^2}$$

$$p(t|\mathbf{x}, w, \beta) = \prod_{n=1}^N N(t_n|y(x_n, w), \beta^{-1})$$

로그함수를 사용함

1. 단조증가 함수이므로 로그를 취한 뒤 최댓값을 구하는 것과 원래 함수의 최댓값을 찾는것은 같다.
2. 곱이 합으로 바뀌므로 중간에 지나치게 작은 값이 들어갔을 때 발생하는 numeric error를 방지

2-2 확률 분포

$$\begin{aligned} & \ln \prod_{n=1}^N N(t_n | y(x_n, w), \beta^{-1}) \\ &= \ln \prod_{n=1}^N \frac{\beta}{\sqrt{2\pi}} \exp \left\{ -\frac{\beta^2}{2} (t - y(x, w))^2 \right\} \\ &= -\frac{\beta}{2} \sum_{n=1}^N \{y(x_n, w) - t_n\}^2 + \frac{N}{2} \ln \beta - \frac{N}{2} \ln(2\pi) \end{aligned}$$

결국 $\sum_{n=1}^N \{y(x_n, w) - t_n\}^2$ 을 최소화 하면 된다.

제곱합 오차함수



다음시간

2강

- 선형회귀
 - 선형기저함수모델
 - 편향 분산 분해
 - 베이지안 선형회귀