Projet-RM04

Baptiste Toussaint

2024-04-30

Contents

Exercice 2		3
Fonctions utilisées	 	3
Explications	 	3
Exercice 3		7
Partie 1	 	7
Système élémentaire simple A/B		
		7
Système avec B en redondance uniquement		8
Système en redondance haut-niveau		9
Système en redondance bas niveau	 	9
	 	10
Système en pont avec $\lambda_C = \lambda_B$	 	11
Partie 2	 	12
Exercice 4, Partie 1 : Données simulées		14
Échantillon n°1	 	15
Tendance	 	16
Adéquation à la loi exponentielle	 	17
Estimation des paramètres	 	20
Représentation graphique des deux modèles		21
Conclusion		21
Échantillon n°2		22
Tendance		23
Adéquation à la loi exponentielle	 	23
Adéquation à la loi de Weibull par maintenance parfaite		24
Estimation des paramètres		25
Représentation graphique des deux modèles		26
Conclusion		28
Échantillon n°3		28
Tendance		30
Adéquation à la loi exponentielle		30
Adéquation à la loi de Weibull par maintenance parfaite		31
Estimation des paramètres		32
Conclusion		33
Échantillon n°4		33
Tendance		34
Adéquation à la loi de Weibull avec maintenance minimale		35
Estimation des paramètres		36
Estimation dos paramouros	 	50

Représentation graphique des deux modèles	
	40
tercice 5, Partie 1. Partie 1 : Système à un composant	- `
Tartie 1. Systeme a un composant	10
tercice 5, Partie 2.	48
Présentation du problème	
Simulation du système	
Optimisation de la politique de maintenance	
Modèle théorique avec maintenance minimale	
Nouvelle politique de maintenance	57

Exercice 2

```
# Pour régler la génération aléatoire et conserver les mêmes
# valeurs à la compilation
set.seed(54684)

# Block de code pour effacer le contenu de la mémoire, utile à la compilation
rm(list = ls())
```

On a un système S à n composants iid de loi exponentielle. On a $\lambda = 0.1(jour^{-1})$ en configuration parallèle. On peut procéder ainsi pour simuler un instant de panne de S unique pour n fixé :

- 1. On simule n réalisation $T_1, ..., T_n$ aléatoires de la loi exponentielle de paramètre lambda
- 2. On calcule $T_S = max(T_1, ..., T_n)$ (car la structure est parallèle).

Fonctions utilisées

```
# Ce bloc de code permet d'écrire des fonctions utiles pour la suite le
# l'exercice.
# Le 'pipe' %>% permet de passer des arguments à des fonctions en R.
# On peut par exemple écrire :
# 10 %>% exp()
# Pour calculer exp(10).
exe2_simu_panne_systeme <- function(n, taux) {</pre>
    # Retourne une réalisation de panne du système pour n
    # et pour lambda = taux
    # crée n tirage de loi exponentiel avec lambda = taux, calcule le maximum
    # et retourne le résultat.
   n %>% rexp(taux) %>% max() %>% return()
exe2_simu_mttf_system <- function(n,taux,p) {</pre>
    # Calcul un MTTF théorique à partir de p réplications pour n composants
    # et un taux.
    # Crée p réplications de date de panne pour le système.
    # Calcule la moyenne de ces p réplications et retourne le résultat.
   replicate(p,exe2_simu_panne_systeme(n,taux)) %>% mean() %>% return()
}
# Calcul théorique du MTTF avec le résultat connu pour ce système
# spécifique.
exe2_theoric_mttf_system <- function(n, taux) {return(sum(1/1:n)/taux)}</pre>
```

Explications

La fonction exe2_simu_panne_systeme ci-dessus retourne une réalisation de panne du système pour n et λ . On peut essayer pour les paramètres suivants : n = 10 et $\lambda = 0.1$.

```
exe2_simu_panne_systeme(10,0.1)
```

[1] 32.16055

Dans ce cas, le système tombe donc en panne pour 32,16 jours.

Pour rappel, pour un tel système, on a le résultat théorique suivant :

$$MTTF_n = \frac{1}{\lambda} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{i}$$

Si on fait l'application numérique avec n=10 et $\lambda=0.1$:

```
exe2_theoric_mttf_system(10,0.1)
```

```
## [1] 29.28968
```

On trouve donc : $MTTF_{n=10}(\lambda = 0.1) \simeq 29.29$.

Ensuite on va chercher à évaluer l'évolution du MTTF en fonction de n et comparer les simulations avec les résultats théoriques.

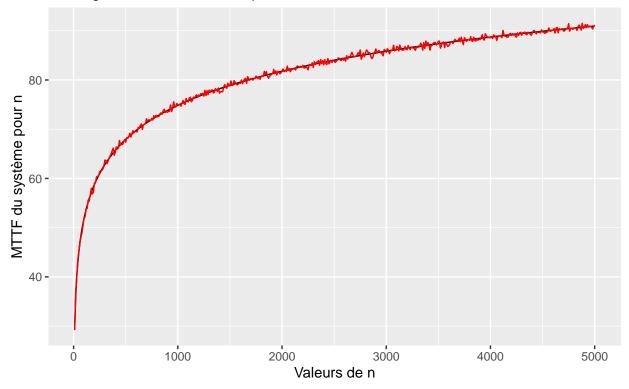
Pour trouver le MTTF par simulation, il suffit de répliquer la fonction : exe2_simu_panne_systeme p fois (avec p relativement grand) et de prendre la moyenne des simulations réalisées, ce que fait la fonction exe2_simu_mttf_system.

On va donc appeler cette fonction pour plusieurs valeurs de n pour constituer une liste de MTTF simulés en fonction de n.

On peut tracer les courbes :

Évolution du MTTF du système en fonction de n.

En rouge, les valeurs simulées pour n.



On observe donc que les valeurs simulés sont bel et bien proches des valeurs théoriques.

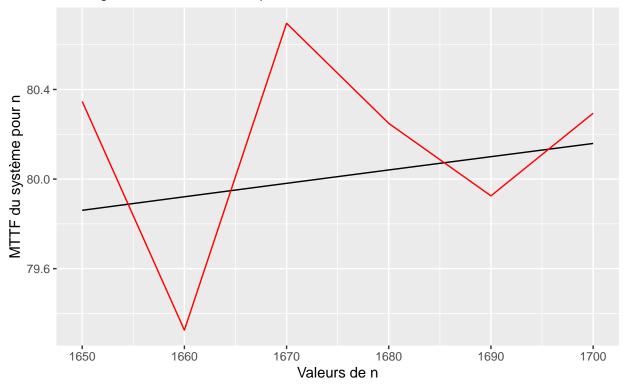
On remarque que le MTTF croit rapidement mais il semble ensuite prendre une forme logarithmique et donc une croissance très très lente.

Graphiquement, il semble qu'ion attend un MTTF de 80 jours pour une valeur de n proche de n = 1700.

On peut essayer de zoomer sur le grahe pour s'en assurer :

Évolution du MTTF du système en fonction de n.

En rouge, les valeurs simulées pour n.



On remarque qu'on atteint très précisément un MTTF de 80 pour un n entre 1670 et 1675.

Celà signifie qu'il faudrait environ 1670 composants en série pour s'assurer que le système tombe en panne dans environ 80 jours.

Ce résultat peut être approché par le calcul. En effet on utilise l'approximation :

$$\sum_{i=1}^{n} \frac{1}{i} \simeq \log(n) + 0.577$$

Dans ce cas:

$$MTTF_n \simeq \frac{1}{\lambda}(log(n) + 0.577)$$

On peut donc résoudre l'équation pour n^* :

$$MTTF_n \simeq \frac{1}{\lambda}(log(n) + 0.577) \simeq 80$$

 $log(n) \simeq 80\lambda - 0.577$
 $n \simeq e^{80\lambda - 0.577}$

 $\exp(80*0.1-0.577)$

[1] 1674.048

On retrouve une très bonne approximation qui nous indique que pour avoir un système qui tombe en panne au bout de 80 jours il nous faut environ 1674 composants.

Exercice 3

Partie 1

Dans cette première partie nous allons étudier 6 systèmes différents :

- le système élémentaire simple A/B;
- le système avec B en redondance uniquement ;
- le système en redondance haut-niveau ;
- le système en redondance bas niveau ;
- le système en redondance passive haut-niveau ;
- le système en pont.

Pour chacun de ces systèmes nous allons :

- calculer l'expression de R_{sys} et $MTTF_{sys}$;
- effectuer l'application numérique pour trouver la valeur du $MTTF_{sus}$;
- simuler une panne du système ;
- simuler p panne du système pour calculer une approximation du $MTTF_{sys}$.

```
panne_comp_exp <- function(lambda = 0.1) {

    # Simule la date de panne d'un composant de loi exponentielle
    # et de paramètre lambda. date en annnée
    # Revient à renommer la fonctions le base de R pour plus de lisibilité dans
    # le rapport

    return(rexp(1,lambda))
}</pre>
```

Système élémentaire simple A/B

```
# Données
lambda_A = 1 # ans-1
lambda_B = 5 # ans-1

# nombre de réplications
p = 10000

# Pour simplifier l'affichage des simulations plus loin.
message_mttf_simule_a = "MTTF simulé en années : %f"
message_mttf_simule_j = "MTTF simulé en jours : %f"
```

Dans un premier temps a un système simple avec deux composants A et B en série.

Ce cas est simple puisqu'on a :

$$MTTF_{sys} = \frac{1}{\sum_{i \in C} \lambda_i}$$

On a:

• $T_{sys_1} = min(T_A, T_B)$; • $R_{sys_1} = e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t}$; • $MTTF_{sys_1} = \frac{1}{\lambda_A + \lambda_B}$; • $[A.N]MTTF_{sys_1} = \frac{1}{6}ans^{-1} \simeq 60.83j^{-1}$

On peut simuler ce système :

```
exe3_sys1_panne <- function(rate_A, rate_B) {
    # Retourne la date de panne d'un système en série de deux composants A
    # Et B de loi exponentielle.
    return(min(panne_comp_exp(rate_A),panne_comp_exp(rate_B)))
}</pre>
```

Dans ce cas on peut maintenant estimer le MTTF de ce système par simulation :

```
simulation <- replicate(p,exe3_sys1_panne(lambda_A,lambda_B)) %>% mean()
# Afficher les résultats de simuation
sprintf(message_mttf_simule_a, simulation)
```

```
## [1] "MTTF simulé en années : 0.169248"
sprintf(message_mttf_simule_j, simulation * 365)
```

```
## [1] "MTTF simulé en jours : 61.775435"
```

Donc ce première système tombe en panne en moyenne en 61.76 jours.

Système avec B en redondance uniquement

Cette fois, on a un système série/parallèle avec A puis deux composants B en parallèles. Dans ce cas :

- $T_{sys_2} = min(T_A, max(T_B, T_B'))$
- $R_{sus_2} = e^{-\lambda_A t} (2e^{-\lambda_B t} e^{-2\lambda_B t}) = 2e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} e^{-(2\lambda_B + \lambda_A)t}$
- $MTTF_{sys_2} = \frac{2}{\lambda_A + \lambda_B} \frac{1}{2\lambda_B + \lambda_A}$
- $[A.N]MTTF_{sys_2} \simeq 88.48j$

Si l'on fait l'application numérique on a en théorie :

```
# MTTF théorique en jours
((2/(5+1))-(1/(2*5+1)))*365
```

[1] 88.48485

Le système tombe en moyenne en panne après 88.48 jours.

Par la simulation:

```
## [1] "MTTF simulé en jours : 89.082753"
```

On retrouve bien un résultat proche de la valeur théorique.

sprintf(message_mttf_simule_j, simulation * 365)

Système en redondance haut-niveau

Dans ce cas on a un système parallèle/série avec deux séries A-B en paralèlles :

```
 \begin{array}{l} \bullet \quad T_{sys_3} = max(min(T_A, T_B), min(T_A', T_B')) \\ \bullet \quad R_{sys_3} = 2e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} - e^{-2(\lambda_A + \lambda_B)t} \\ \bullet \quad MTTF_{sys_3} = \frac{2}{\lambda_A + \lambda_B} - \frac{1}{2(\lambda_A + \lambda_B)} \\ \bullet \quad [A.N]MTTF_{sys_3} = \frac{2}{3} - \frac{1}{12} = 0.25ans^{-1} = 91.25j^{-1} \end{array}
```

Dans ce cas on a un MTTF théorique de :

```
(2/(lambda_A+lambda_B))-(1/(2*(lambda_A+lambda_B))) # En ans

## [1] 0.25

((2/(lambda_A+lambda_B))-(1/(2*(lambda_A+lambda_B))))*365 # En jours
```

[1] 91.25

Par la simulation on trouve:

```
exe3_sys3_panne <- function(rate_A,rate_B) {
    max(
        min(panne_comp_exp(rate_A),panne_comp_exp(rate_B)),
        min(panne_comp_exp(rate_A),panne_comp_exp(rate_B))
) %>%
    return()
}
```

```
simulation <- replicate(p,exe3_sys3_panne(lambda_A,lambda_B)) %>% mean()
sprintf(message_mttf_simule_a, simulation)
```

```
## [1] "MTTF simulé en années : 0.250382"
sprintf(message_mttf_simule_j, simulation * 365)
```

[1] "MTTF simulé en jours : 91.389605"

Système en redondance bas niveau

Dans ce cas on a un système parallèle/série avec :

```
• T_{sys_4} = min(max(T_A, T_A'), max(T_B, T_B'))

• R_{sys_4}(t) = (1 - (1 - R_A(t))^2)(1 - (1 - R_B(t))^2)

• = (R_A(t)^2 - 2R_A(t))(R_B(t)^2 - 2R_B(t))

• e^{-2(\lambda_A + \lambda_B)t} - 2e^{-(2\lambda_A + \lambda_B)t} - 2e^{-(\lambda_A + 2\lambda_B)t} + 4e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t}

• MTTF_{sys_4} = \frac{4}{\lambda_A + \lambda_B} - \frac{2}{\lambda_A + 2\lambda_B} - \frac{2}{2\lambda_A + \lambda_B} + \frac{1}{2(\lambda_A + \lambda_B)}

[A.N]MTTF_{sys_4} = \frac{4}{6} - \frac{2}{11} - \frac{2}{7} + \frac{1}{12}

• \simeq 0.2824ans

\simeq 103.10j
```

```
(4/(lambda_A+lambda_B))-(2/(lambda_A+2*lambda_B))-(2/(2*lambda_A+lambda_B))+ (1/(2*(lambda_A+lambda_B))) # En ans
```

Système en redondance passive haut-niveau

Ce système peut être assimilé à deux système élémentaires A/B (système n°1) mit en redondance passive.

Dans ce cas on a:

•
$$T_{sys_5} = min(T_A, T_B) + min(T'_A, T'_B)$$

Le calcul de R_{sys_5} est plus complexe puisqu'il faut conditionner selon la valeur de panne du premier système.

On pose : $T_{sys_5} = X + Y$ avec $X = min(T_A, T_B)$ et $Y = min(T_A, T_B)$ \$. Attention, dans ce cas X et Y ont la même loi, identique à celle du système n°1 vu plus haut. Donc : $R_X = R_Y = R_{sys_1} = e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t}$.

On a alors:

$$P(T_{sys_5} \ge t) = P(X + Y \ge t)$$

$$= P(X \ge t)P(Y \ge t - X|X \ge t) + P(X \le t)P(Y \le t - X|X \le t)$$

$$Ona: P(Y \ge t - X|X \ge t)carX \ge t \Rightarrow t - X \le 0etP(Y \ge 0) = 1car\Omega_Y = \mathbb{R}^+$$

$$= R_X(t) + \int_{u \in \Omega_X, u \le t} R_Y(t - u)f_X(u)du$$

$$= e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} + \int_0^t e^{-(\lambda_A + \lambda_B)(t - u)}(\lambda_A + \lambda_B)e^{-(\lambda_A + \lambda_B)u}du$$

$$= e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} + \int_0^t (\lambda_A + \lambda_B)e^{-(\lambda_A + \lambda_B)u}du$$

$$= e^{-(\lambda_A + \lambda_B)} + (\lambda_A + \lambda_B)e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t}t$$

$$= e^{-(\lambda_A + \lambda_B)}(1 + (\lambda_A + \lambda_B)t)$$

On peut calculer le $MTTF_{sys_5}$ (On pose $\psi = \lambda_A + \lambda_B$):

$$\begin{split} MTTF_{sys_5} &= \int_0^{+\infty} e^{-\psi t} (1 + \psi t) dt \\ &= \left[(1 + \psi t) (-\frac{1}{\psi} e^{-\psi t}) \right]_0^{\infty} - \int_0^{\infty} \psi (-\frac{1}{\psi} e^{-\psi t}) dt \\ &= -\frac{1}{\psi} \left[e^{-\psi t} + \psi e^{-\psi t} t \right]_0^{\infty} + \int_0^{\infty} e^{-\psi t} dt \\ &= \frac{1}{\psi} - \left[-\frac{1}{\psi} e^{-\psi t} \right]_0^{\infty} \\ &= \frac{1}{\psi} - \frac{1}{\psi} (0 - 1) \\ &= \frac{2}{\psi} = \frac{2}{\lambda_1 + \lambda_B} = 2MTTF_{sys_1}. \end{split}$$

On a alors:

$$[A.N]MTTF_{sys_5} = = \frac{2}{6} = \frac{1}{3}ans^{\sim}121.67j$$

Par la simulation on trouve:

```
exe3_sys5_panne <- function(rate_A,rate_B) {
    min(panne_comp_exp(rate_A),panne_comp_exp(rate_B)) +
        min(panne_comp_exp(rate_A),panne_comp_exp(rate_B)) %>%
        return()
}
simulation <- replicate(p,exe3_sys5_panne(lambda_A,lambda_B)) %>% mean()
sprintf(message_mttf_simule_a, simulation)
```

```
## [1] "MTTF simulé en années : 0.336252"
sprintf(message_mttf_simule_j, simulation * 365)
```

[1] "MTTF simulé en jours : 122.731821"

Système en pont avec $\lambda_C = \lambda_B$

Dans ce système en pont, on trouve au centre un composant C de loi identique à B donc $\lambda_C = \lambda_B$.

Système pont

Dans ce cas plusieurs options s'offrent à nous.

Pour calculer la valeur de R_{sys_6} il faut passer par un conditionnement selon la valeur du composant C

- Si C est en marche alors on a $R_{sys_6}(t) = R_{sys_4}(t)$
- Si C est panne alors on a $R_{sys_6}(t) = R_{sys_4}(t)$

On a alors:

$$\begin{split} R_{sys_6}(t) &= P(T_{sys_6} \geq t) = P(T_C \geq t) P(T_{sys_4} \geq t) + P(T_C \leq t) P(T_{sys_3} \geq t) \\ &= R_C(t) R_{sys_4}(t) + (1 - R_C(t)) R_{sys_3}(t) \\ &= 2e^{-(\lambda_A + 2\lambda_B)t} + 2e^{-(2\lambda_A + 3\lambda_B)t} + 2e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} - 2e^{-(\lambda_A + 3\lambda_B)t} - 3e^{-(\lambda_A + \lambda_B)t} \end{split}$$

Dans ce cas on a:

$$MTTF_{sys_6} = \frac{2}{\lambda_A + 2\lambda_B} + \frac{2}{2\lambda_A + 3\lambda_B} + \frac{2}{\lambda_A + \lambda_B} - \frac{2}{\lambda_A + 3\lambda_B} - \frac{3}{2(\lambda_A + \lambda_B)}$$

Soit:

On remarque alors que :

$$MTTF_{sys_5} > MTTF_{sys_4} > MTTF_{sys_6} > MTTF_{sys_3} > MTTF_{sys_2} > MTTF_{sys_1}$$

Si l'on utilise la simulation pour retrouver ce résultat on a alors :

$$T_{sys_6} = max(min(T_A, T_B), min(T_A, T_B', T_C), min(T_A', T_B'), min(T_A', T_B, T_C))$$

```
exe3 sys6 panne <- function(rate A, rate B) {
A1 <- panne_comp_exp(rate_A)
A2 <- panne_comp_exp(rate_A)
B1 <- panne comp exp(rate B)
B2 <- panne_comp_exp(rate_B)</pre>
C <- panne_comp_exp(rate_B)</pre>
  max(
      min(A1,B1),
      min(A1,B2,C),
      min(A2,B2),
      min(A2,B1,C)
  ) %>% return()
}
simulation <- replicate(p,exe3_sys6_panne(lambda_A,lambda_B)) %>% mean()
sprintf(message_mttf_simule_a, simulation)
## [1] "MTTF simulé en années : 0.261487"
sprintf(message_mttf_simule_j, simulation * 365)
## [1] "MTTF simulé en jours : 95.442743"
```

Partie 2

Dans le cas de ce dernier système en redondance bas niveau, les composants A suivent une loi de Weibull $W(\theta = 100, \beta = 1.5)$ et les composants B suivent un lois normale : $N(\mu = 250, \sigma = 20)$.

Dans ce cas, en reprenant le résultat du système en redondance bas-niveau, on a :

$$R_{sys_7} = (2R_A(t) - R_A(t)^2)(2R_B(t) - R_B(t)^2)$$

En plus d'être pénible, le calcul de la fonction de survie R_B fait intervenir la fonction d'erreur de Gauss erf(x) car la fonction de répartition de la loi normale n'est pas clairement définie.

Il n'est donc pas possible d'obtenir une MTTF théorique par le calcul et l'on passera alors par la simulation.

On a:

$$T_{sys_7} = min(max(T_A, T'_A), max(T_B, T'_B))$$

```
panne_comp_norm <- function(mu = 0, sigma = 1) {</pre>
    return(rnorm(1, mean = mu, sd = sigma))
}
panne_comp_weibull <- function(theta = 0.1, beta = 1) {</pre>
    return(rweibull(1, scale = theta, shape = beta))
exe3_sys6_panne <- function(param = list()) {</pre>
  min(
    max(panne_comp_weibull(param$theta,param$beta),
        panne_comp_weibull(param$theta,param$beta)),
    max(panne_comp_norm(param$mu,param$sigma),
        panne_comp_norm(param$mu,param$sigma))
  ) %>% return()
}
On peut alors simuler le MTTF :
simulation <- replicate(</pre>
  p,exe3_sys6_panne(list(theta = 100, beta = 1.5, mu = 250, sigma = 20))) %>% mean()
sprintf(message_mttf_simule_j, simulation)
## [1] "MTTF simulé en jours : 122.632615"
On a un MTTF égal à 44760 jours.
```

Exercice 4, Partie 1 : Données simulées

Les données pour cet exercice sont stockées dans le fichier RMO4data.csv. Commençons par charger ces données.

```
# La fonction read_csv2 est issue du package readr qui permet des imports
# exports facilités dans R
df <- read.csv("../data/RMO4data.csv", sep = ',', header = FALSE)</pre>
df \leftarrow df[1:4,]
columns_names = c("xi_sys1", "xi_sys2", "xi_sys3", "xi_sys4")
observations labels <- paste('x',as.character(1:200),sep = '')
rownames(df) <- columns_names</pre>
colnames(df) <- observations_labels</pre>
df \leftarrow t(df)
head(df)
        xi_sys1 xi_sys2 xi_sys3
                                       xi_sys4
## x1 2.9304179 4.677403 2.2591062 2.9184215
## x2 6.4750017 7.326121 4.9916828 4.2306659
## x3 1.3918117 3.717424 1.0729700 0.2696511
## x4 4.1970742 4.407853 3.2355919 2.8474980
## x5 6.9849789 3.184897 3.6016684 0.0614171
## x6 0.4195876 3.162764 0.3234668 0.6936315
Pour vérifier :
dim(df)
## [1] 200
On a donc un jeu de données à 4 échantillons de 200 éléments (les temps d'observation inter-pannes x_i).
L'objectif de cet exercice est d'identifier les lois les plus adaptées à chaque échantillon.
On peut commencer à travailler les données en calculant les T_i: les dates de panne observées.
df \leftarrow cbind(df, cumsum(df[,1]), cumsum(df[,2]), cumsum(df[,3]), cumsum(df[,4]))
columns names <- c(columns names,
                    "ti_sys1", "ti_sys2", "ti_sys3", "ti_sys4")
colnames(df) <- columns_names</pre>
head(df)
        xi_sys1 xi_sys2
                            xi_sys3
                                       xi_sys4
                                                  ti_sys1
                                                            ti_sys2
                                                                       ti_sys3
## x1 2.9304179 4.677403 2.2591062 2.9184215 2.930418 4.677403 2.259106
## x2 6.4750017 7.326121 4.9916828 4.2306659 9.405420 12.003525 7.250789
## x3 1.3918117 3.717424 1.0729700 0.2696511 10.797231 15.720948 8.323759
## x4 4.1970742 4.407853 3.2355919 2.8474980 14.994306 20.128801 11.559351
## x5 6.9849789 3.184897 3.6016684 0.0614171 21.979284 23.313698 15.161019
## x6 0.4195876 3.162764 0.3234668 0.6936315 22.398872 26.476462 15.484486
##
        ti_sys4
## x1 2.918421
## x2 7.149087
## x3 7.418738
```

```
## x4 10.266236
## x5 10.327654
## x6 11.021285
```

On obtient les T_i en faisant la somme cumulée des x_i ce qui donne :

$$\forall i \in [1, n] : T_i = \sum_{k=1}^i x_k$$

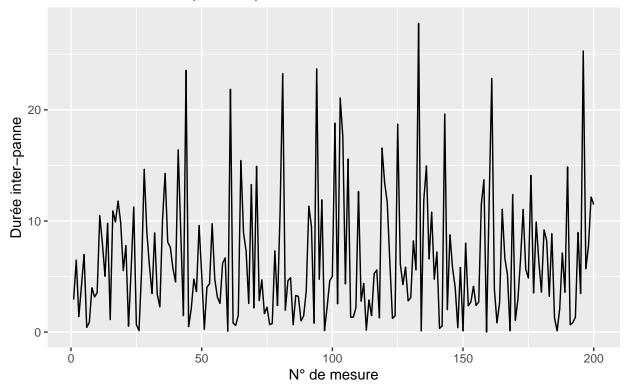
> Attention : durant cet exercice, je n'utilise pas les estimateurs non biaisés.

Échantillon n°1

On peut commencer par tracer les données :

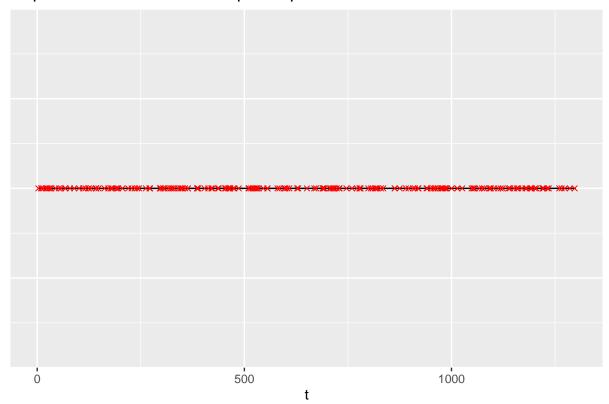
- l'évolution des durées inter-pannes,
- les dates de panne.

Représentation de l'échantillon des durées inter-pannes pour l'échantillon n°1



```
ggplot() +
   geom_line(aes(x = 1:1300, y = 1)) +
   geom_point(aes(x = df[,"ti_sys1"], y = 1)
```

Représentation des dates de panne pour l'échantillon n°1



D'après les deux graphiques précédent, on peut supposer que la variable aléatoire dont est issu l'échantillon n°1 ne présente pas de tendance : il semble que les dates de pannes (et donc les durées inter-pannes) sont uniformément distribuées.

Tendance

Si les X_i (ou T_i) sont iid, l'échantillon ne possède aucune tendance. On va donc tester l'hypothèse selon laquelle notre échantillon est iid pour déterminer ou non la présence de tendance.

Nous disposons de deux outils mathématique :

- le test de Laplace,
- le test de Spearman.

Je propose d'utiliser le test de Laplace dans un premier temps.

Dans le cadre de la sûreté de fonctionnement il se présente ainsi :

 $\left\{ \begin{array}{l} H_0:$ les données sont issues d'un processus de poisson homogène $H_1:$ les données ne sont pas issues d'un processus de poisson homogène

Si l'on établit que les données sont issues d'un processus de Poisson Homogène (PPH), alors par définition, on établit que les données ne possèdent pas de tendance.

On a la statistique de test suivante :

$$U = \sqrt{\frac{12}{(n-1)T_n^2}} \left(\sum_{i=1}^n T_i - (n+1)\frac{T_n}{2} \right)$$

que l'on compare à au quantile de la loi normale centrée réduite.

$$\begin{cases} |U| > F_{N_{(0,1)}}^{-1} (1 - \frac{\alpha}{2}), \text{ alors on rejette } H_0 \\ |U| < F_{N_{(0,1)}}^{-1} (1 - \frac{\alpha}{2}), \text{ on ne rejette pas } H_0 \end{cases}$$

Si on conserve H_0 on en conclue que l'échantillon est issus d'un PPH, et donc qu'il n'y a pas de tendance.

On peut écrire une fonction qui calcule la statistique de test en fonction des T_i :

```
compute_laplace_stat <- function(ti){

# Prend le tableau des Ti en entrée de fonction et retourne U

n <- length(ti)
U <- sqrt((12)/((n-1)*ti[n]^2))*(sum(ti)-(n+1)*ti[n]/2)

U %>% as.numeric %>% return()
}
```

On calcul la statistique de test U:

```
compute_laplace_stat(df[,"ti_sys1"])
```

```
## [1] -0.5647952
```

Au seuil $\alpha = 0.05$ on va comparer la statistique de test avec le quantile de la loi normale centrée réduite de 1.96.

```
alpha = 0.05 # risque
n = 200 # nombre d'observartion
qnorm(1-alpha/2)
```

```
## [1] 1.959964
```

On a bel et bien |U| < 1.96, on ne rejette donc pas H_0 et on peut conclure que la série de mesure ne possède pas de tendance.

Adéquation à la loi exponentielle

Le test précédent nous confirme qu'il n'y a pas de tendance. On peut alors tester l'adéquation des données avec une loi exponentielle. On peut utiliser un test de Bartlett que l'on doit programmer. Le test se présente ainsi :

```
\left\{\begin{array}{l} H_0: \text{les donn\'ees sont issues d'un processus de poisson homogène} \\ H_1: \text{les donn\'ees ne sont pas issues d'un processus de poisson homogène} \end{array}\right.
```

Avec la statistique de test :

$$B = \frac{2n\left(\ln\left(\frac{T_n}{n}\right) - \frac{\sum_{i=1}^n \ln(X_i)}{n}\right)}{1 + \frac{n+1}{6n}}$$

que l'on compare au quantile de la loi du χ^2_{n-1}

$$\begin{cases} B \in \left[F_{\chi_{n-1}^2}^{-1}(\frac{\alpha}{2}); F_{\chi_{n-1}^2}^{-1}(1-\frac{\alpha}{2}) \right], \text{ on ne rejette pas } H_0 \\ B \notin \left[F_{\chi_{n-1}^2}^{-1}(\frac{\alpha}{2}); F_{\chi_{n-1}^2}^{-1}(1-\frac{\alpha}{2}) \right], \text{ alors on rejette } H_0 \end{cases}$$

```
compute_bartlett_stat <- function(tn, xi) {

# Fonction qui calcule la statistique de test du test de Bartlett

n <- length(xi)

2*n*(log(tn/n)-sum(log(xi))/n)/(1+((n+1)/(6*n))) %>% return()
}

# on calcule la statistique de test
compute_bartlett_stat(df[n,"ti_sys1"], df[,"xi_sys1"])

## [1] 183.6263
On cherche alors les quantiles de la loi du \(\chi^2\):
qchisq(p = 0.025, n-1)

## [1] 161.8262
qchisq(p = 0.975, n-1)
```

[1] 239.9597

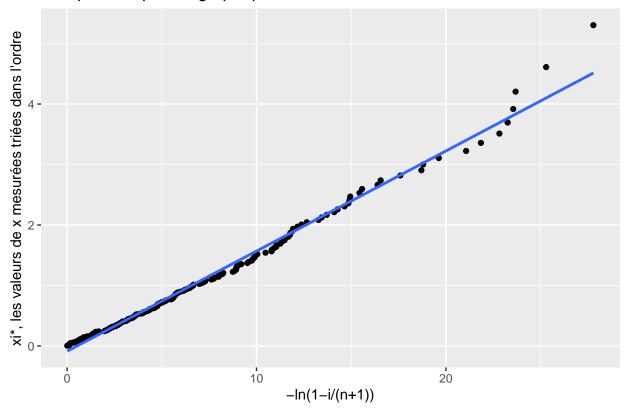
On a : 161.83 < 183.63 < 239.96. Dans ce cas on ne va pas rejeter H_0 et considérer que l'échantillon est issu d'un processus de poisson homogène (PPH).

Les observations sont donc issus d'une variable aléatoire exponentielle.

On peut compléter l'analyse avec une adéquation graphique.

`geom_smooth()` using formula = 'y ~ x'

Test par adéquation graphique



La fonction geom_smooth du package ggplot2 permet d'ajuster une droite de régression aux données affichées. On peut utiliser la fonction 1m pour obtenir les informations sur la droite de régression.

```
lm(nuage$formula~nuage$x) %>% summary()
```

```
##
## Call:
## lm(formula = nuage$formula ~ nuage$x)
##
## Residuals:
##
                  1Q
                       Median
##
   -0.17956 -0.04031 -0.01285
                               0.04897
                                        0.79090
##
## Coefficients:
##
                Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
## (Intercept) -0.086328
                           0.010183 -8.478 5.24e-15 ***
## nuage$x
                0.165511
                           0.001177 140.603 < 2e-16 ***
##
## Signif. codes:
                   0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## Residual standard error: 0.09529 on 198 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.9901, Adjusted R-squared:
## F-statistic: 1.977e+04 on 1 and 198 DF, p-value: < 2.2e-16
```

La valeur de la pente de la droite de régression estimée par la fonction ${\tt lm}$ est de 0.165511, il s'agit d'une estimation de λ que l'on notera $\hat{\lambda}^{sys1}_{gph}$

On a un $\mathbb{R}^2=0.99$ ce qui permet de renforcer la conclusion selon laquelle l'échantillon est issue d'une loi exponentielle.

Estimation des paramètres

On peut ensuite chercher à estimer les paramètres

```
estim_param_sys1_mm = 1/mean(df[,"xi_sys1"])
estim_param_sys1_mm
```

```
## [1] 0.1541832
```

On trouve donc l'estimateur par méthode des moments : $\hat{\lambda}_{mm}^{sys_1} \simeq 0.1541832.$

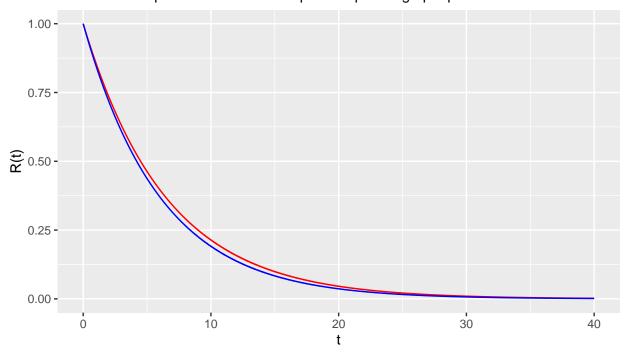
Nos deux estimateurs : $\hat{\lambda}_{mm}^{sys_1} \simeq 0.1541832$ et $\hat{\lambda}_{gph}^{sys_1} \simeq 0.165511$ sont très proches quoi que légèrement différents.

Représentation graphique des deux modèles

On peut tracer les fonctions de survie des deux modèles trouvés.

Comparaison entre deux courbes de la loi exponentielle pour deux estimation de la valeur de lambda

En rouge pour le lambda calculé par méthode des moments et en bleu pour le lambda trouvé par adéquation graphique.



Conclusion

On peut donc conclure que l'échantillon n°1 est issue d'un système suivant une loi exponentielle de paramètre $\lambda \in [0.1541832; 0.165511]$ donc de moyenne (nous de disposons pas des unités) :

```
1/estim_param_sys1_mm
```

[1] 6.48579

```
1/estim_param_sys1_gph
```

[1] 6.041894

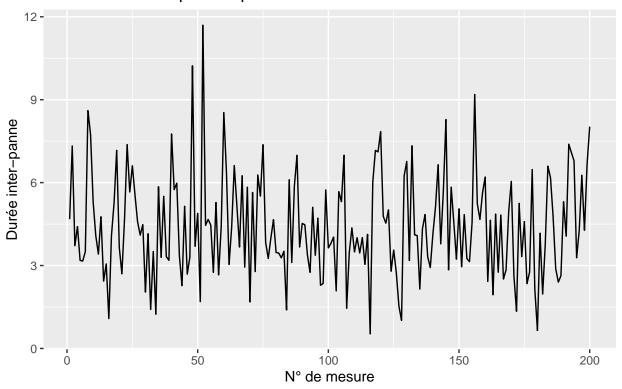
Donc $MTTF_{sys_1} \in [6.041894; 6.485791]$ (attention, il ne s'agit pas ici d'un intervalle de confiance). Sur un cas réel, il faudrait trancher entre ces deux estimateurs.

Échantillon n°2

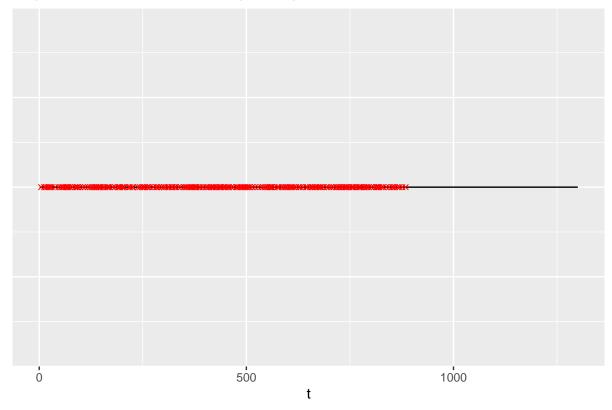
On commence par tracer l'échantillon :

```
ggplot() +
  geom_line(aes(x = 1:200, y = df[,"xi_sys2"])) +
  labs(x = "N° de mesure",
       y = "Durée inter-panne",
       title = "Représentation de l'échantillon des
       durées inter-pannes pour l'échantillon n°2")
```

Représentation de l'échantillon des durées inter-pannes pour l'échantillon n°2







On peut encore supposer une absence de tendance au vu de la répartition des pannes.

Tendance

Pour observer la tendance on peut utiliser le test de Laplace.

```
compute_laplace_stat(df[,"ti_sys2"])
```

[1] 0.1656895

Là encore, on est en dessous de 1.96, on peut conclure à l'absence de tendance.

Adéquation à la loi exponentielle

On réalise un test de Bartlett :

```
compute_bartlett_stat(df[200,"ti_sys2"], df[,"xi_sys2"])
```

[1] 33.92903

Dans ce cas on va très clairement rejeter H_0 car nous ne nous trouvons pas entre les quantiles du χ^2 :

```
qchisq(p = 0.025, n-1)
```

```
## [1] 161.8262
qchisq(p = 0.975, n-1)
```

[1] 239.9597

Donc la loi exponentielle ne semble pas adéquate à cet échantillon.

Adéquation à la loi de Weibull par maintenance parfaite

On peut alors tester l'hypothèse selon laquelle la variable aléatoire dont l'échantillon est issue suit une loi de Weibull avec réparation parfaite.

On peut vérifier cette hypothèse en par adéquation graphique.

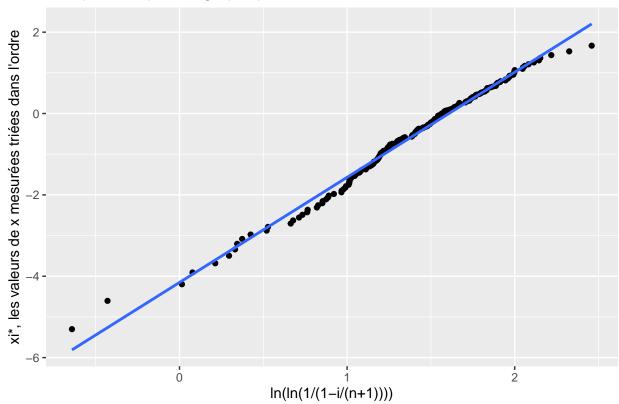
Pour celà on doit tracer le nuage de point :

$$\left(ln(x_i^*), ln\left(ln\left(\frac{1}{1-\frac{i}{n+1}}\right)\right)\right)$$

Avec les x_i^* sont les données mesurées triées dans l'ordre.

`geom_smooth()` using formula = 'y ~ x'

Test par adéquation graphique



Par adéquation graphique on trouve une très bonne droite.

On peut effectuer la régression pour conclure sur l'adéquation.

```
lm(nuage2$formula~nuage2$x) %>% summary()
```

```
##
## Call:
## lm(formula = nuage2$formula ~ nuage2$x)
##
## Residuals:
##
       Min
                 1Q
                     Median
                                   3Q
                                           Max
## -0.53439 -0.04541 0.02479 0.07192 0.65719
##
## Coefficients:
##
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
                          0.02674 - 155.3
## (Intercept) -4.15267
                                            <2e-16 ***
                                    141.8
                                            <2e-16 ***
## nuage2$x
               2.58428
                          0.01823
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
## Residual standard error: 0.1227 on 198 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.9902, Adjusted R-squared: 0.9902
## F-statistic: 2.01e+04 on 1 and 198 DF, p-value: < 2.2e-16
```

Avec une $p_{value} = 2.2e - 16$ et un $R^2 = 0.9902$ on conclure à la pertinence d'effectuer une droite de regression sur ces données.

On peut donc conclure que l'échantillon n°2 est issus d'un Processus de Poisson Homogène (PPH) de type Weibull avec maintenance parfaite.

On peut effectuer deux estimations des paramètres.

estim_param_sys2_mv <- MLEst(df[,"xi_sys2"])</pre>

Estimation des paramètres

Graphiquement on a:

Pente de la droite de regression = $\hat{\beta}_{gph}$ Ordonnée à l'origine = $-\hat{\beta}_{qph}ln(\hat{\theta}_{qph})\hat{\theta}_{qph} = e^{-\frac{\hat{\beta}_{gph}}{\hat{\beta}_{gph}}}$

Donc on a:

```
beta = 2.58428
theta = \exp(-(-4.15267)/(beta))
estim_param_sys2_gph = list(beta = beta, theta = theta)
print(estim_param_sys2_gph)
## $beta
## [1] 2.58428
##
## $theta
## [1] 4.987308
Par estimation par maximum de vraisemblance :
# Focntion du package EWGoF
```

```
## [1] 4.980278
```

estim_param_sys2_mv\$eta

```
estim_param_sys2_mv$beta
```

[1] 2.535939

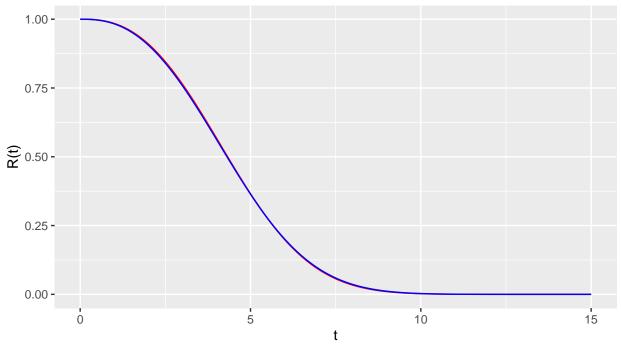
Les deux estimations sont très proches.

Représentation graphique des deux modèles

```
t = seq(0,15,0.001)
ggplot() +
  geom_line(
   aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys2_gph$beta,
                    scale = estim_param_sys2_gph$theta)),
    color = 'red') +
  geom_line(
   aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys2_mv$beta,
                    scale = estim_param_sys2_mv$eta)),
   color = 'blue') +
 labs(x = "t",
       y = "R(t)",
       title = "Comparaison entre deux courbes de la
       loi de Weibull pour deux estimation des paramètres",
       subtitle = "En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et
       en bleu par maximum de vraisemblance.")
```

Comparaison entre deux courbes de la loi de Weibull pour deux estimation des paramètres

En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et en bleu par maximum de vraisemblance.

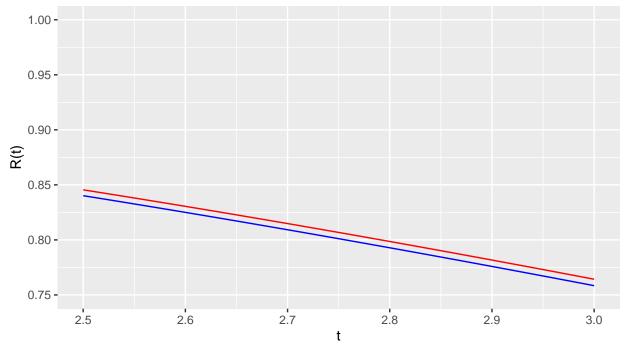


```
t = seq(0,15,0.001)
ggplot() +
  geom_line(
    aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys2_gph$beta,
                    scale = estim_param_sys2_gph$theta)),
    color = 'red') +
  geom line(
    aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys2_mv$beta,
                    scale = estim_param_sys2_mv$eta)),
    color = 'blue') +
  labs(x = "t",
       y = "R(t)",
       title = "Comparaison entre deux courbes de la
       loi de Weibull pour deux estimation des paramètres",
       subtitle = "En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et
       en bleu par maximum de vraisemblance.") +
  xlim(2.5,3) +
 ylim(0.75,1)
```

```
## Warning: Removed 14500 rows containing missing values or values outside the scale range
## (`geom_line()`).
## Removed 14500 rows containing missing values or values outside the scale range
## (`geom_line()`).
```

Comparaison entre deux courbes de la loi de Weibull pour deux estimation des paramètres

En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et en bleu par maximum de vraisemblance.



Les deux solutions offrent des résultats similaires, la différence est au centième.

Conclusion

l'échantillon n°2 est issue d'une variable aléatoire suivant une loi de Weibull. Nous disposons de deux estimations de paramètres :

- $\beta = 2.58428$ et $\theta = 4.987308$ pour adéquation graphique.
- $\beta = 2.535939$ et $\theta = 4.980278$ par estimation du maximum de vraisemblance.

On ne peut pas trancher simplement en effectuant une moyenne des deux paramètres. On peut choisir l'une ou l'autre ou procéder à d'avantage d'analyses.

Je propose de conserver l'estimation par maximum de vraisemblance (la lecture graphique induit une erreur supplémentaire lors de la régression).

```
Dans ce cas on a : MMTF_{sys_2} = \theta\Gamma(1 + \frac{1}{\beta})
```

La fonction gamma() de R permet de calculer $\Gamma(x)$.

```
print("MTTF pour le système 2 :")
## [1] "MTTF pour le système 2 :"
estim_param_sys2_mv$eta*gamma(1+1/estim_param_sys2_mv$beta)
```

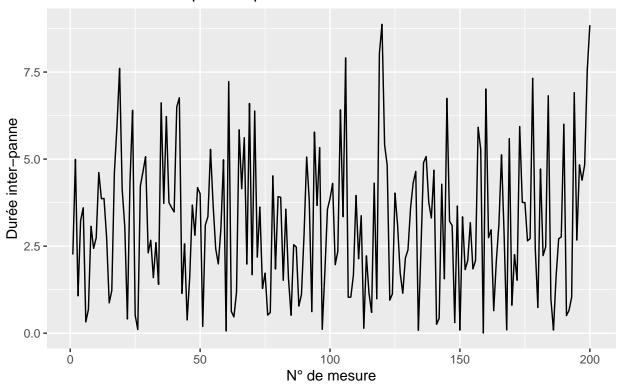
```
## [1] 4.420431
```

Échantillon n°3

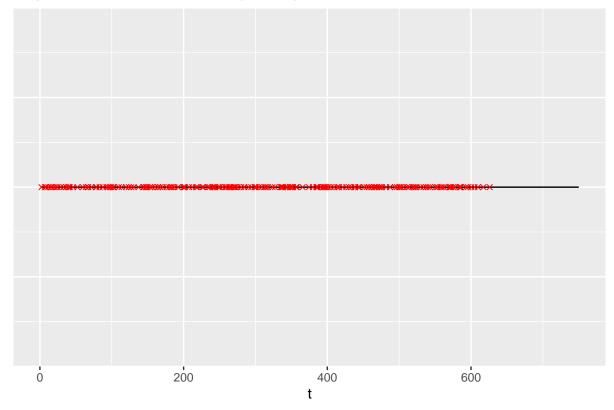
On peut commencer par tracer les données :

- l'évolution des durées inter-pannes,
- les dates de panne.

Représentation de l'échantillon des durées inter-pannes pour l'échantillon n°3







A première vue il n'y a pas de tendance dans le jeu de données.

Tendance

Pour observer la tendance on peut utiliser le test de Laplace.

```
compute_laplace_stat(df[,"ti_sys3"])
```

[1] -0.2057661

Là encore, on est en dessous de 1.96, on peut conclure à l'absence de tendance.

Adéquation à la loi exponentielle

On réalise un test de Bartlett :

```
compute_bartlett_stat(df[200,"ti_sys3"], df[,"xi_sys3"])
```

[1] 125.6443

Dans ce cas on va rejeter H_0 car nous ne nous trouvons pas entre les quantiles du χ^2 :

```
qchisq(p = 0.025, n-1)
```

```
## [1] 161.8262
qchisq(p = 0.975, n-1)
```

[1] 239.9597

Cependant on rejette H_0 d'assez peu il faut donc rester critique sur les résultats obtenus par la suite.

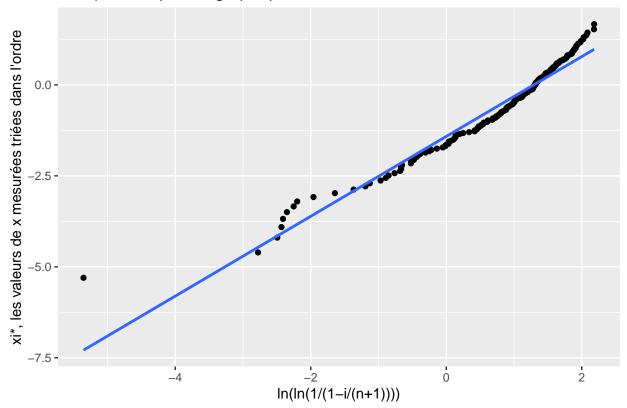
On conclue donc que la loi exponentielle n'est pas adaptée pour modéliser ces données.

Adéquation à la loi de Weibull par maintenance parfaite

On réutilise la même idée que pour le second échantillon : on passe par l'adéquation graphique.

`geom_smooth()` using formula = 'y ~ x'

Test par adéquation graphique



La droite ne pas parfaitement avec les données mais reste plutôt bonne. On peut ajouter la régression linéaire à l'analyse :

```
lm(nuage3$formula~nuage3$x) %>% summary()

##
## Call:
## lm(formula = nuage3$formula ~ nuage3$x)
```

```
##
## Residuals:
               1Q Median
##
      Min
                                      Max
## -0.3172 -0.1839 -0.0856 0.1433 1.9889
##
## Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
## (Intercept) -1.41662
                          0.02293 -61.79
                                            <2e-16 ***
## nuage3$x
               1.09692
                          0.01703
                                    64.39
                                            <2e-16 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## Residual standard error: 0.2652 on 198 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.9544, Adjusted R-squared: 0.9542
## F-statistic: 4147 on 1 and 198 DF, p-value: < 2.2e-16
```

On peut considérer au vu du R^2 et de la p_{value} que la loi de Weibull est adaptée à modéliser ces données.

On peut donc conclure que l'échantillon n°2 est issus d'un Processus de Poisson Homogène (PPH) de type Weibull avec maintenance parfaite.

Estimation des paramètres

[1] 3.406006

```
beta = 1.09692
theta = \exp(-(-1.41662)/(beta))
estim_param_sys3_gph = list(beta = beta, theta = theta)
print("Graphiquement")
## [1] "Graphiquement"
print(estim_param_sys3_gph)
## $beta
## [1] 1.09692
##
## $theta
## [1] 3.638067
# Focntion du package EWGoF
print("Maximum de vraissemblance")
## [1] "Maximum de vraissemblance"
estim_param_sys3_mv <- MLEst(df[,"xi_sys3"])</pre>
print("beta")
## [1] "beta"
estim_param_sys3_mv$beta
## [1] 1.410595
print("theta")
## [1] "theta"
estim_param_sys3_mv$eta
```

Dans ce cas, on a une incohérence entre les deux estimations pour la valeur de β . Il faut donc rejeter l'hypothèse selon laquelle ces données seraient issues d'une loi de Weibull.

Conclusion

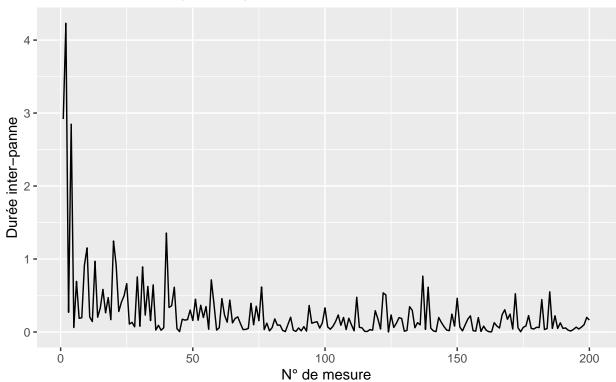
Plus d'analyse devraient être menées pour conclure sur ce jeu de données.

Échantillon n°4

On peut commencer par tracer les données :

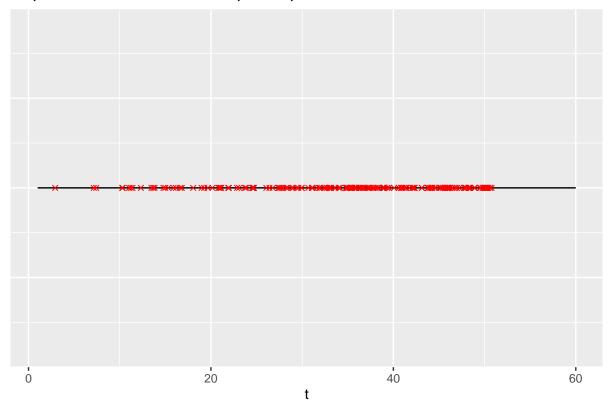
- l'évolution des durées inter-pannes,
- les dates de panne.

Représentation de l'échantillon des durées inter-pannes pour l'échantillon n°4









Il semble presque évident que ces données sont issues d'une loi avec tendance.

Tendance

Pour conclure sur la tendance on peut utiliser le test de Laplace.

```
compute_laplace_stat(df[,"ti_sys4"])
```

[1] 9.690126

On est bien au dessus de la valeur critique 1.96, on ne rejette donc pas l'hypothèse H_0 et on doit conclure à la présence de tendance.

On peut préciser avec le test de place le type de tendance :

```
compute_laplace_stat(df[,"ti_sys4"]) < qnorm(p = 0.05, mean = 0, sd = 1)

## [1] FALSE

compute_laplace_stat(df[,"ti_sys4"]) > qnorm(p = 1-0.05, mean = 0, sd = 1)
```

[1] TRUE

On est donc dans un système avec décroissance de fiabilité car la statistique de test U est plus grande que le quantile de niveau 1-0.05=0.95.

Adéquation à la loi de Weibull avec maintenance minimale

Dans le cas d'une tendance de fiabilité décroissante on peut d'abord tester une l'adéquation à une loi de Weibull avec maintenance minimale.

On appelle ce processus un processus de poisson non homogène (PPNH) ou power law process (PLP).

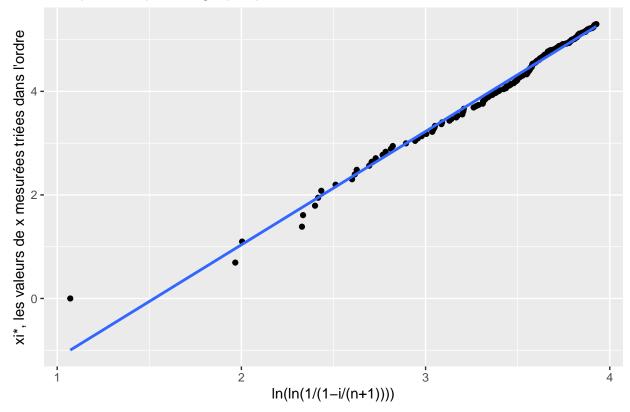
Dans ce cas on parle de loi de gamma-Weibull.

Graphiquement on va regarder l'adéquation du nuage de point suivant :

```
(ln(t_i), ln(i))
```

`geom_smooth()` using formula = 'y ~ x'

Test par adéquation graphique



L'adéquation graphique est plutôt bonne. On vérifie avec la fonction lm:

```
lm(nuage4$formula~nuage4$x) %>% summary()
##
## Call:
## lm(formula = nuage4$formula ~ nuage4$x)
##
## Residuals:
##
       Min
                 1Q
                     Median
                                   3Q
                                           Max
## -0.37061 -0.06391 0.02346 0.04567 0.99743
##
## Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
##
                        0.05749 -58.14
## (Intercept) -3.34278
                                            <2e-16 ***
## nuage4$x
               2.18977
                          0.01631 134.23
                                            <2e-16 ***
## ---
## Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.05 '.' 0.1 ' ' 1
##
## Residual standard error: 0.09976 on 198 degrees of freedom
## Multiple R-squared: 0.9891, Adjusted R-squared: 0.9891
```

On a une faible p_{value} et un $R^2 = 0.9891$. Le modèle choisit semble pertinent.

F-statistic: 1.802e+04 on 1 and 198 DF, p-value: < 2.2e-16

Estimation des paramètres

On a donc:

$$\hat{\beta}_{qph}$$
 = Pente de la droite
OaO = $ln(\alpha)\alpha = exp(OaO)$

```
beta = 2.18977
alpha = exp(-3.34278)
estim_param_sys4_gph = list(beta = beta, alpha = alpha)
print(estim_param_sys4_gph)

## $beta
## [1] 2.18977
##
## $alpha
## [1] 0.03533858
```

On peut aussi utiliser l'estimateur du maximum de vraisemblance.

On a:

$$\hat{\alpha} = \frac{n}{t_n^{\hat{\beta}}}; \hat{\beta} = \frac{n}{\sum_{i=1}^n \ln\left(\frac{t_n}{t_i}\right)}$$

```
beta = n/sum(log(df[n,"ti_sys4"]/df[,"ti_sys4"]))
alpha = n/(df[n,"ti_sys4"]^beta)
estim_param_sys4_mv = list(
    alpha = alpha,
    beta = beta
)
estim_param_sys4_mv
```

```
## $alpha
## [1] 0.02145103
##
## $beta
## [1] 2.327401
```

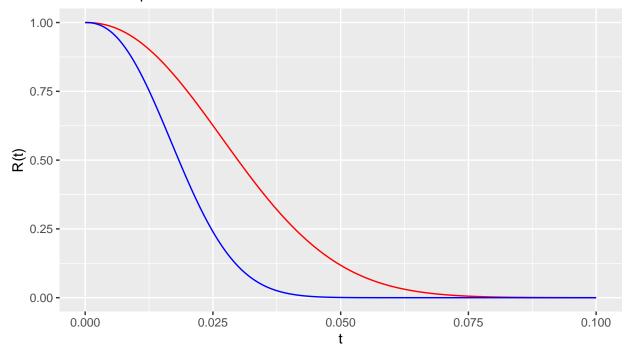
Nos deux approximations sont assez proches mais avec une loi comme la loi de Weibull, la moindre variation du paramètre (notamment pour β) peut avoir une incidence certaine sur les performances dur modèle choisit.

Représentation graphique des deux modèles

```
t = seq(0,0.10,0.0001)
p <- ggplot() +</pre>
  geom_line(
    aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys4_gph$beta,
                    scale = estim_param_sys4_gph$alpha)),
    color = 'red') +
  geom_line(
    aes(t, 1-pweibull(t,
                    shape = estim_param_sys4_mv$beta,
                    scale = estim_param_sys4_mv$alpha)),
    color = 'blue') +
  labs(x = "t",
       y = "R(t)",
       title = "Comparaison entre deux courbes de la
       loi de Weibull pour deux estimation des paramètres",
       subtitle = "En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et
       en bleu par maximum de vraisemblance.")
p
```

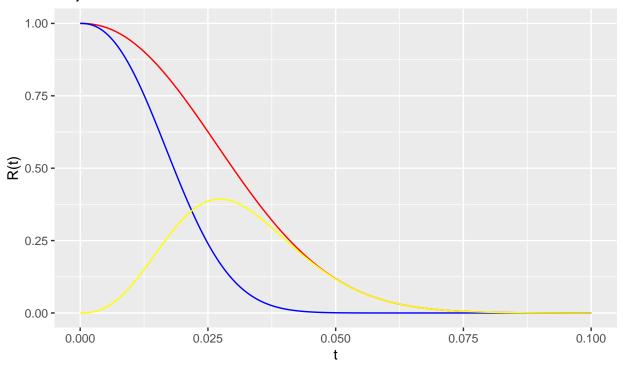
Comparaison entre deux courbes de la loi de Weibull pour deux estimation des paramètres

En rouge pour les paramètres calculé par adéquation graphique et en bleu par maximum de vraisemblance.



Comparaison entre deux courbes de la loi de Weibull pour deux estimation des paramètres

En jaune la différence entre les deux lois



Il y a entre les deux lois une différence de presque 40% au plus (pour des valeurs de durée inter-panne proches de 0.025).

Conclusion

Il semble que les données proviennent d'une loi de Weibull avec tendance.

Le système suit donc un processus de poisson non homogène.

Exercice 5, Partie 1.

Cette exercice s'intéresse à la simulation et l'optimisation d'une politique de maintenance.

Je décide pour cet exercice de moi même simuler l'ensemble des loi utilisées.

J'utilise uniquement la fonction runif(1) qui me permet d'obtenir une réalisation de la loi uniforme entre 0 et 1

```
# Simulation d'une réalisation de la loi de Weibul de paramètre
# thêta et beta
# remplace la fonction rweibull() de R

realisation_aleatoire_weibull <- function(scale = 1, shape = 1) {
    scale * (-log(runif(1)))^(1/shape) %>% return()
}
```

Partie 1 : Système à un composant

Dans cette première partie on ne traite qu'un composant : une ampoule. Cette dernière a une durée de vie qui suit une loi de Weibull de paramètres $\eta = 3an$ (soit 3*365 = 1095jour, je néglige les années bissextiles). (échelle) et $\beta = 2.5$ (forme).

On planifie des maintenances préventives (MP) tout les x jours avec un coût de $c_{mp} = 200 euros$.

En cas de panne du système, on effectue une maintenance corrective (MC) d'un coût de $c_{mc} = 1000 euros$.

Toute maintenance remet à neuf le système. On est donc dans le cas d'une maintenance parfaite pour une loi de Weibull (Processus de poisson homogène).

Le temps de maintenance est négligé (remise en marche immédiate).

Sur l'intervalle de temps considéré H (l'horizon de simulation). On peut poser :

- M_n le type de la n-ième maintenance (MP/MC)
- T_n la date de la n-ième maintenance
- C_t le coût total des maintenances effectuées à l'intant t.

Ces trois grandeurs sont des variables aléatoires qui dépendent de x.

Observer une trajectoire du système consiste à simuler les pannes successives du système avec des paramètres données $(x,H,\eta,\beta,c_{mp},c_{mc})$ et de calculer le coût total de cette trajectoire (qui est une variable synthétique dépendant de ces paramètres : $Cf(x,H,\eta,\beta,c_{mp},c_{mc})$).

Pour calculer le coût moyen associé à une valeurs de x on va simuler un grand nombre de trajectoire avec le jeu de paramètre fixe et calculer la moyenne des coûts obtenus.

On répétera le processus en faisant varier les valeurs de x pour tracer la courbe du prix moyen.

Il nous faut donc:

- une fonction pour simuler une réalisation de $Cf(x, H, \eta, \beta, c_{mp}, c_{mc})$,
- calculer la moyenne des Cf_i pour p réalisations (p grand),
- répéter en faisant varier x.

```
# Fonction pour simuler une trajectoire

realisation_trajectoire_sys1 <- function(param, info = FALSE) {

# param est un argument de type list() de la forme :

# param = list(H,x,scale,shape,cmp,cmc)</pre>
```

```
# Attention :
# H, scale et x sont en jours
# les dates de maintenance préventives prévues
echeancier <- param$x * 1:floor(param$H/param$x)</pre>
if (info) {
    #debug
    print("=== l'échéancier de maintenance préventive ===")
    print(echeancier)
    print("=== Début de simulation ===")
}
# Le temps courant
t <- 0
# Cout final actuel
Cf <- 0
i <- 1 # un indice
while (t < param$H & i < length(echeancier)) {</pre>
    next_panne <- t + realisation_aleatoire_weibull(scale = param$scale,</pre>
                                                     shape = param$shape)
    if (info) {
        # debug
        print(paste("Temps courant",t))
        print(paste("Date de la prochaine panne : ",next_panne))
        print(paste(
            "Date de la prochaine maintenance préventive : ",
            echeancier[i]))
    }
    if (next_panne < echeancier[i]) {</pre>
        # Dans ce cas la prochaine panne si on laisse vivre le système
        # arrive avant la prochaine maintenance préventive
        # donc on effectue la maintenance corrective
        if (info) {print("MC")}
        # on met à jour le temps courant
        t <- next_panne
        # on effectue une maintenance corrective
        Cf <- Cf + param$cmc
    } else {
        if (info) {print("MP")}
        # on effecute la maintenance préventive avant une survenue de panne
        t <- echeancier[i]
        i = i + 1
        # on effectue une maintenance préventive
        Cf <- Cf + param$cmp
```

```
if (info) {
    print(paste("Temps courant",t))
    print(paste("Coût actuel",Cf))
    print(paste("val de i",i))
    print("---")
}

return(Cf)
}
```

On peut donc simuler une seule trajectoire du système :

[1] 300400

Cette trajectoire nous donne un coût total de 300 400€, ce donne un coût moyen de 300,4€ par ans.

On peut ensuite construire une fonction pour calculer le coût moyen unitaire moyen pour une liste de paramètre donnée.

```
compute_mean_cost_by_time <- function(p = 10000, param_sys) {

# Calcul un coût moyen par unité de temps Cinf(x)

# On chaque trajectoire est divisée par H, l'horizon de simulation

frame <- replicate(
   p, realisation_trajectoire_sys1(param = param_sys, info = FALSE))

frame <- mean(frame/param_sys$H)
   return(frame)
}</pre>
```

On peut ensuite calculer le coût moyen pour les paramètres suivants :

```
• H: 1000 \text{ ans}
```

- x: 3 ans (on effectue une MP tout les trois ans)
- $\eta = 3ans$
- $\beta = 2.5$
- cmc = 1000, coût d'une maintenance corrective à 1000€
- cmp = 200, coût d'une maintenance préventive égale à 200€

```
compute_mean_cost_by_time(p = 10000, param_sys = parametres)
```

[1] 299.6046

Cette simulation nous donne donc un coût moyen de 299.60£ par ans si l'on choisit d'effectuer une maintenance préventive tout les trois ans.

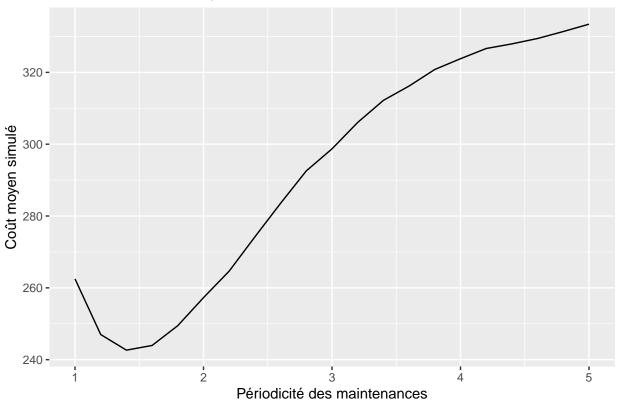
On va maintenant chercher à tracer l'évolution du coût moyen en fonction du paramètre x: le temps de cycle entre chaque maintenance préventive.

Je vais donc écrire une fonction qui prend deux paramètres :

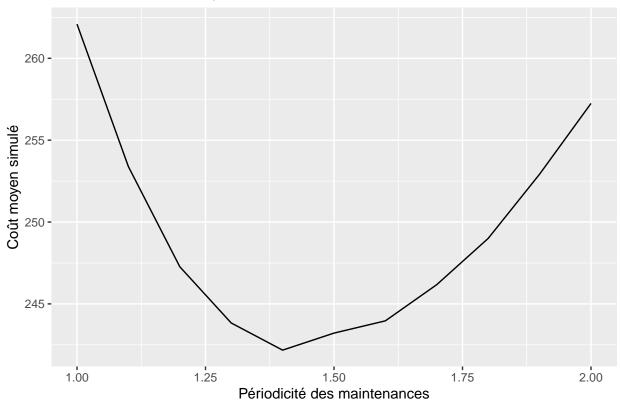
- une liste de valeurs de x à tester ;
- un jeu de paramètre.

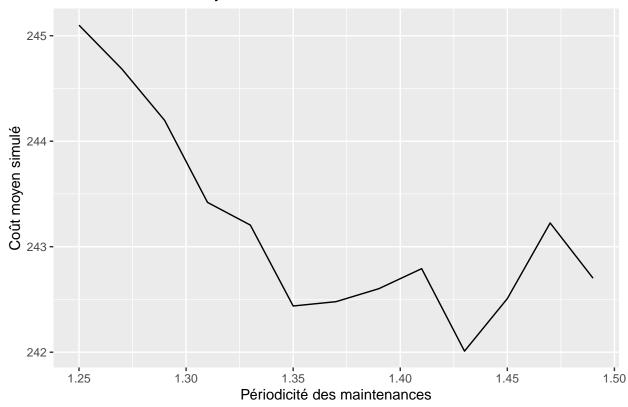
Cette fonction va ensuite tracer la courbe du prix moyen en fonction des valeurs de x.

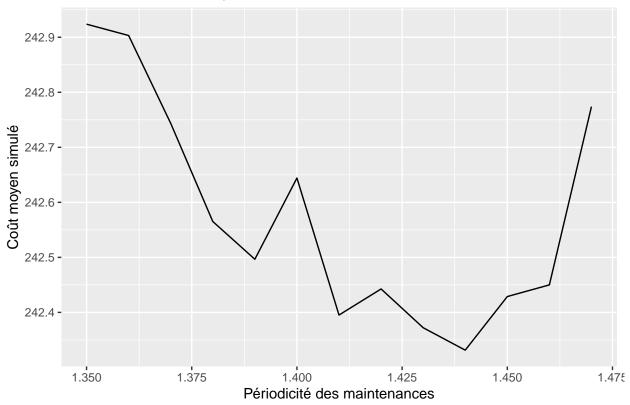
```
plot_mean_cost_evolution <- function(list_x, param, p = 1000) {</pre>
  list simu <- c()</pre>
  for (x in list_x) {
    param$x <- x
    list_simu <- c(list_simu,</pre>
                    compute_mean_cost_by_time(p = p,
                                              param_sys = param))
  }
  ggplot() +
    geom_line(aes(x = list_x, y = list_simu)) +
    labs(x = "Périodicité des maintenances",
         y = "Coût moyen simulé",
         title = "Évolution du coût moyen simulé suivant x")
}
x_{values} < seq(1,5,0.2)
parametres <- list(H = 1000, # on observe sur 1002 ans
                   x = 0, # on effectue une maintenance
                    #préventive tous les x ans
                    scale = 3, # eta en jours
                    shape = 2.5, # sans unités
                    cmc = 1000, # euros
                    cmp = 200) # euros
plot_mean_cost_evolution(list_x = x_values, param = parametres)
```



On voit que l'optimum se trouve entre x = 1an et x = 2ans. On peut rafiner la simulation.







Notre x optimal se trouve donc entre 1.350 et 1.475. La variabilité des simulation pourrait être réduite avec d'avantage de simulation (au prix du temps de calcul).

On peut donc conclure qu'avec ce jeu de paramètre, on minimise le coût total en choisissant un x = 1.45ans.

[1] 242.3686

On a dans ce cas un coût moyen optimal de 242€ par an.

Exercice 5, Partie 2.

Présentation du problème

Dans cette partie on étudie un système composé de quatres ampoules en série. On considère les ampoules iid suivant une loi de Weibull avec $\eta = 3an$ (paramètre d'échelle) et $\beta = 2.5$ (paramètre de forme).

Dans ce cas on a:

$$R_{i}(t) = e^{-\left(\frac{t}{\eta}\right)^{\beta}}; \forall i \in [1; 4] R_{sys}(t) = \prod_{i=1}^{4} R_{i}(t) = \prod_{i=1}^{4} e^{-\left(\frac{t}{\eta}\right)^{\beta}} = e^{-\sum_{i=1}^{4} \left(\frac{t}{\eta}\right)^{\beta}} = e^{-4\left(\frac{t}{\eta}\right)^{\beta}} = e^{-\left(\frac{t}{4} - \frac{1}{\beta} \eta\right)^{\beta}}$$

Théroiquement, le système suit une loi de Weibull de paramètre : $\eta_{sys} = 4^{-\frac{1}{\beta}} \eta = \frac{\eta}{4^{-\frac{1}{\beta}}}$ (paramètre d'échelle) et $\beta_{sys} = \beta$ (paramètre de forme).

Dans ce cas on a:

$$MTTF_{sys} = \eta_{sys}\Gamma(1 + \frac{1}{\beta_{sys}}) = \frac{\eta}{4^{-\frac{1}{\beta}}}\Gamma(1 + \frac{1}{\beta})$$

On a aussi le résultat théorique : $T_{sys} = min(T_i|i=1...4)$ car le système est en série.

Simulation du système

On peut commencer par créer les fonctions permettant de simuler le système et vérifier le résultat théorique trouvé plus haut.

```
# Simulation d'une réalisation de la loi de Weibul de paramètre
# thêta et beta
# remplace la fonction rweibull() de R
realisation_aleatoire_weibull <- function(scale = 3, shape = 2.5) {</pre>
    # Simulation d'une réalisation de la loi de Weibul de paramètre
    # thêta et beta
    # remplace la fonction rweibull() de R
    scale * (-log(runif(1)))^(1/shape) %>% return()
}
realisation_panne_système <- function(n = 4, scale = 3, shape = 2.5) {
    # Simulation aléatoire d'une date de panne du système
    replicate(n = n,
              realisation_aleatoire_weibull(scale = scale, shape = shape)) %>%
        min() %>%
        return()
}
realisation_panne_système <- function(n = 4, scale = 3, shape = 2.5) {
    list_simu <- c()</pre>
    for (i in 1:n) {
        list_simu <- c(list_simu,</pre>
                       realisation aleatoire weibull(scale = scale,
                                                       shape = shape))
```

[1] "Une simulation du MTTFsys : 1.529806 ans"

On trouve des résultat cohérent ce qui me donne confiance dans mon modèle théorique.

Optimisation de la politique de maintenance

On va ensuite appliquer la politique de maintenance suivante :

- Après une panne, une maintenance corrective d'un coût $cmc=10000\pounds$ est effectuée remettant à neuf l'ensemble du système.
- Si le système fonctionne un temps x sans être maintenu, on effectue une maintenance préventive d'un coût $cmp = 1500 \pounds$ qui remet à neuf le système.

On cherche alors le x* qui minimise le coût total.

On déterminera ce x* en utilisant la même logique que dans l'exercice 5, partie 1.

```
realisation_trajectoire_sys <- function(param, info = FALSE) {</pre>
    # Fonction pour simuler une trajectoire du système et
    # retourner le coût total.
    # param est un argument de type list() de la forme :
    # param = list(H,x,scale,shape,cmp,cmc)
    # Attention :
    # H, scale et x sont en jours
    # les dates de maintenance préventives prévues
    echeancier <- param$x * 1:floor(param$H/param$x)</pre>
    if (info) {
        #debuq
        print("=== l'échéancier de maintenance préventive ===")
        print(echeancier)
        print("=== Début de simulation ===")
    }
    # Le temps courant
    t <- 0
    # Cout final actuel
    Cf <- 0
    i <- 1 # un indice
```

```
while (t < param$H & i < length(echeancier)) {</pre>
        next_panne <- t + realisation_panne_système(n = param$n,</pre>
                                                     scale = param$scale,
                                                     shape = param$shape)
        if (info) {
            # debug
            print(paste("Temps courant",t))
            print(paste("Date de la prochaine panne : ",next_panne))
            print(paste(
                "Date de la prochaine maintenance préventive : ",
                echeancier[i]))
        }
        if (next_panne < echeancier[i]) {</pre>
            # Dans ce cas la prochaine panne si on laisse vivre le système
            # arrive avant la prochaine maintenance préventive
            # donc on effectue la maintenance corrective
            if (info) {print("MC")}
            # on met à jour le temps courant
            t <- next_panne
            # on effectue une maintenance corrective
            Cf <- Cf + param$cmc
        } else {
            if (info) {print("MP")}
            # on effecute la maintenance préventive avant une survenue de panne
            t <- echeancier[i]
            i = i + 1
            # on effectue une maintenance préventive
            Cf <- Cf + param$cmp
        }
        if (info) {
            print(paste("Temps courant",t))
            print(paste("Coût actuel",Cf))
            print(paste("val de i",i))
            print("---")
        }
    }
    return(Cf)
}
compute_mean_cost_by_time <- function(p = 10000, param_sys) {</pre>
    # Calcul un coût moyen par unité de temps Cinf(x)
    # On chaque trajectoire est divisée par H, l'horizon de simulation
```

```
frame <- c()</pre>
    for (i in 1:p) {
        frame <- c(frame,
                    realisation_trajectoire_sys(param = param_sys,
                                                   info = FALSE))
    }
    frame <- mean(frame/param_sys$H)</pre>
    return(frame)
}
plot_mean_cost_evolution <- function(list_x, param, p = 1000) {</pre>
  list_simu <- c()</pre>
  for (x in list_x) {
    param$x <- x
    list_simu <- c(list_simu,</pre>
                    compute_mean_cost_by_time(p = p,
                                                param_sys = param))
  }
  ggplot() +
    geom_line(aes(x = list_x, y = list_simu)) +
    labs(x = "Périodicité des maintenances",
         y = "Coût moyen simulé",
         title = "Évolution du coût moyen simulé suivant x")
}
```

On peut commencer par effectuer une simulation de la trajectoire du système :

[1] 3788500

On a donc un coût de 3 788 500€, soit un coût moyen de 378,85€ par ans.

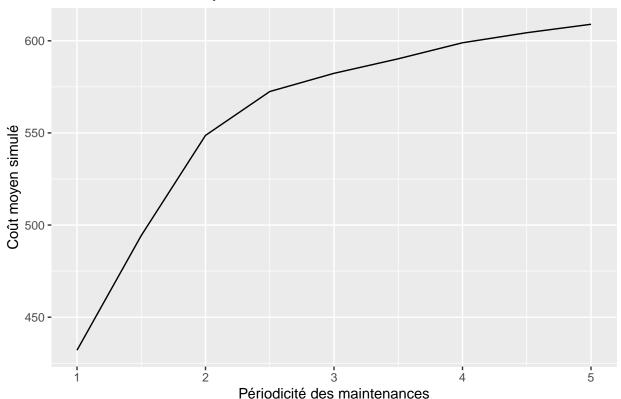
On peut ensuite calculer le coût moyen par ans avec ce système et ce jeux de paramètre donné : - une maintenance préventive après 1 ans de fonctionnement, - $cmc = 10000 \pounds$ - $cmp = 1500 \pounds$ - n = 4, 4 composants en série - $\eta = 3$, $\beta = 2.5$

```
## [1] "Coût moyen pour x = 1 an : 3808.160000"
```

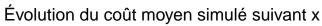
Attention, avec p = 1000, je ne calcule le coût moyen qu'à partir de 1000 simulation ce qui est peu mais réduit grandement le temps de calcul.

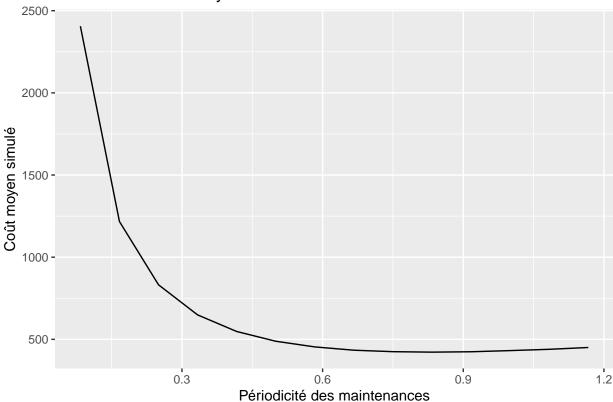
On va ensuite simuler le coût moyen par ans en faisant varier la valeur de x pour trouver graphiquement la valeur optimale x*.

Évolution du coût moyen simulé suivant x

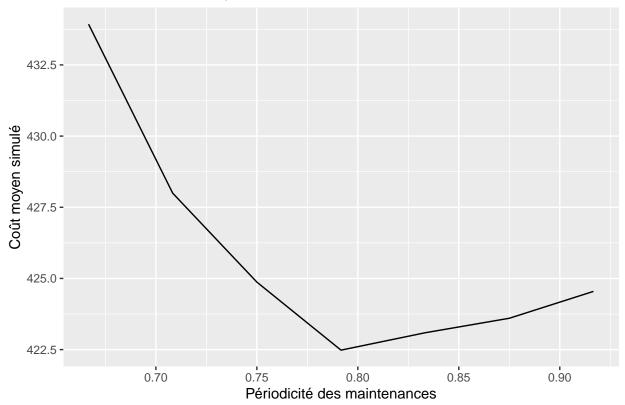


On peut observer sur le graphe que le coût optimal semble se trouver à moins d'un ans





Le minimum semble être atteint vers $x^* \simeq 0.8an$ soit 9.6mois.



Il semble que la valeur optimale de x est $x^* = 0.875 ans$ soit 10.5 mois.

Modèle théorique avec maintenance minimale

On se place maintenant dans un cas de maintenance minimale. Quand un composant (une des ampoules) tombe en panne à une date s, il est instantanément remit en marche mais son état est inchangé.

Les composants agissent donc selon une loi de Weibull avec maintenance minimale ce qui correspond à un processus de poisson non Homogène (NHPP).

Après une panne à un instant s on cherche à simuler la prochaine date de panne.

Dans le cas initial pour simuler une date de panne d'un composant, on utilisait une simulation par méthode de la transformée inverse sur F:

$$x_{sim} = F^{-1}(RAND); RAND \sim U[0, 1]$$

Dans notre cas on cherche à simuler un temps de fonctionnement avant la panne sachant que la composant à vécu un temps s avant une première panne.

On pourrait appliquer cette logique de la transformée inserve sur F avec la survie R(t). On aurait alors :

$$x_{sim} = R^{-1}(RAND); RAND \sim U[0, 1]$$

Le résultat serait le même par symétrie axiale entre R et F.

Si le système si l'un cherche la loi du composant après un temps de vie de s on observe alors RUL(t,s) = P(T > t + s | T > s) puisque avec une loi uniforme sur [0,1], on a P(X > s) = P(X < 1 - s)

Pour simuler un nouveau temps de panne après une durée de fonctionnement de s on va alors calculer la fonction inverse du $RUL: RUL(t,s)^{-1}$ (ou la fonction inverse de (1 - RUL(t,s))), ce qui est équivalent).

Schéma explicatif

Dans le cas d'un composant de loi de Weibull on a :

$$RUL(t,s) = P(T > t + s | T > s) = \frac{P(T > t + s \cap T > s)}{P(T > s)}$$

$$RUL(t,s) = \frac{e^{-(\frac{t+s}{\eta})^{\beta}}}{e^{-(\frac{s}{\eta})^{\beta}}} = e^{(\frac{s}{\eta})^{\beta}} e^{-(\frac{t+s}{\eta})^{\beta}}$$

$$RUL^{-1}(t,s) = \eta \left((\frac{s}{\eta})^{\beta} - \ln(t) \right)^{\frac{1}{\beta}} - s$$

On va donc avoir:

$$x_{sim} = RUL^{-1}(RAND, s) = \eta \left(\left(\frac{s}{\eta}\right)^{\beta} - \ln(RAND) \right)^{\frac{1}{\beta}} - s$$

avec x_{sim} une durée de fonctionnement simulée après la réparation minimale effectuée à s.

On peut donc créer une fonction RUL(t,s):

```
realisation_aleatoire_rul <- function(s, scale = 3, shape = 2.5) {
   return(
        scale * ((s/scale)^(shape)-log(runif(1)))^(1/shape) - s
   )
}</pre>
```

On peut alors simuler deux pannes successives d'un composant :

Attention : la date de la seconde panne est égale à : $s + RUL^{-1}(RAND, s)$ avec s simulée aléatoirement.

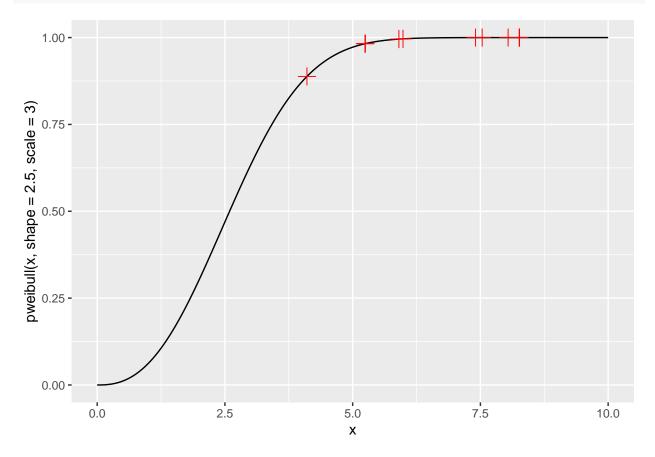
```
s <- realisation_aleatoire_weibull(scale = 3, shape = 2.5)
sprintf("Date première panne : %f ans", s)</pre>
```

```
## [1] "Date première panne : 3.232269 ans"
```

[1] "Date seconde panne : 3.770381 ans"

On peut ensuite créer une fonctionne qui simule k panne de suite pour le composant :

On peut alors simuler 10 instants de panne successif pour un même composant avec maintenance minimale :



On voit que les pannes sont de plus en plus fréquentes au fur et à mesure que le système vieillit et il faut le

"remettre en route" de plus en plus fréquemment.

Nouvelle politique de maintenance

Dans cette politique de maintenace, la maintenance corrective ne remplace que l'ampoule défectueuse.

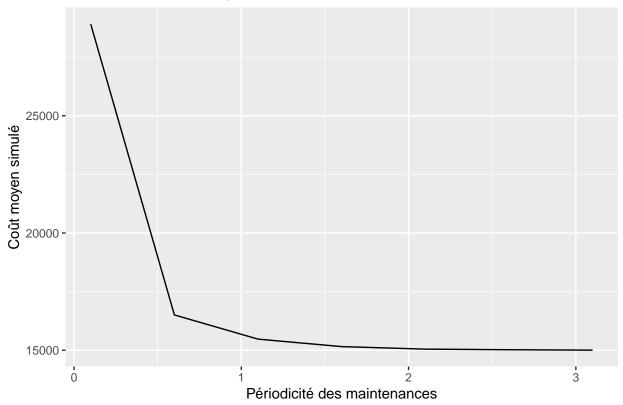
Dans ce cas on effectue une maintenance préventive que si **aucune ampoule** ne tombe en panne pendant une période x.

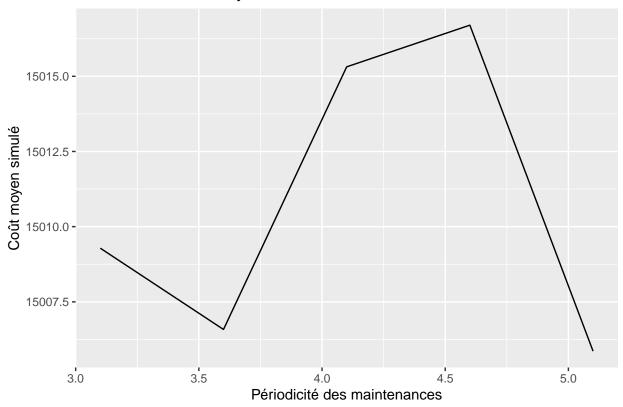
Dans ce cas il faut changer en partie la technique de simulation. Il faut modifier la fonction realisation_trajectoire_sys

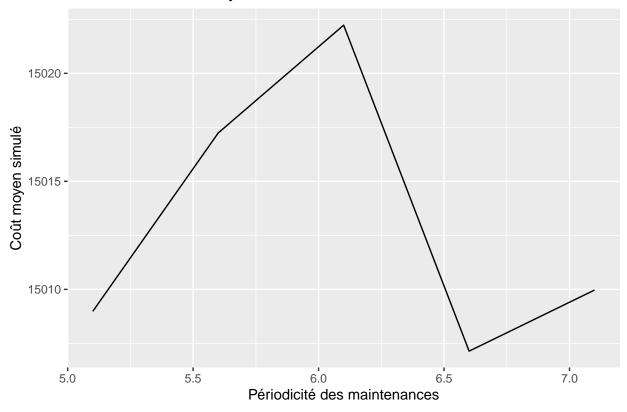
```
realisation_trajectoire_sys_2 <- function(param, info = FALSE) {</pre>
    # Le temps courant
    t <- 0
    # Cout final actuel
    Cf <- 0
    i <- 1 # un indice
    if (info) {
        print("=== Début de simulation ===")
    }
    # On simule les dates de panne des composants
    pannes_composants <- replicate(</pre>
        param$n,
        t + realisation_aleatoire_weibull(param$scale,
                                           param$shape)
    )
    # la prochaine date de maintenance prev
    date_maintenance_prev <- t + param$x</pre>
    if (info) {
        # debug
        print(paste("Temps courant",t))
        print(paste("Date de la prochaine panne : ",
                    pannes_composants))
        print(paste(
            "Date de la prochaine maintenance préventive : ",
            date_maintenance_prev))
    }
    while (min(pannes_composants,date_maintenance_prev) < param$H) {</pre>
        # Tant que l'on a un évènement à traiter avant la fin de l'horizon de
        # simulation
        if (min(pannes_composants) < date_maintenance_prev) {</pre>
            # Le premier évènement à venir est une maintenance corrective
            # Sur l'un des composants
            # On se place à la date de l'évènement
```

```
t <- min(pannes_composants)</pre>
            # On effectue la maintenance corrective
            Cf <- Cf + param$cmc
            \# On remet à neuf le composant on change donc sa prochaine date de
            pannes_composants[which.min(pannes_composants)] <- t +</pre>
               realisation_aleatoire_weibull(param$scale,
                                            param$shape)
            # On met à jour la prochaine date de maintenance préventive
            date_maintenance_prev <- t + param$x</pre>
            if (info) {print("Maintenance corrective")}
        } else {
            # Dans ce cas on fait une maintenance préventive
            t <- date_maintenance_prev
            Cf <- Cf + param$cmp
            date_maintenance_prev <- t + param$x</pre>
            if (info) {print("Maintenance préentive")}
        }
        if (info) {
            print(paste("Temps courant",t))
            print(paste("Coût actuel",Cf))
            print(paste("val de i",i))
            print("---")
        }
    }
    return(Cf)
parametres <- list(H = 1000, # on observe sur 1002 ans
                    x = 3, # on effectue une maintenance préventive tous les
                    #trois ans
                   n = 4
                    scale = 3, # eta en jours
                    shape = 2.5, # sans unités
                    cmc = 10000, # euros
                    cmp = 1500) # euros
realisation_trajectoire_sys_2(parametres, info = FALSE)
## [1] 14900000
Dans ce cas on a un coût total de 15041500€.
On crée de nouvelles fonctions pour calculer le coût moyen et afficher les courbes.
compute_mean_cost_by_time_2 <- function(p = 10000, param_sys, info = FALSE) {</pre>
```

```
# Calcul un coût moyen par unité de temps Cinf(x)
    # On chaque trajectoire est divisée par H, l'horizon de simulation
    frame <- c()</pre>
    for (i in 1:p) {
        frame <- c(frame,</pre>
                    realisation_trajectoire_sys_2(param = param_sys,
                                                    info = info))
    }
    frame <- mean(frame/param_sys$H)</pre>
    return(frame)
}
plot_mean_cost_evolution_2 <- function(list_x, param, p = 1000, info = FALSE) {</pre>
  list_simu <- c()</pre>
  for (x in list_x) {
    param$x <- x
    list_simu <- c(list_simu,</pre>
                    compute_mean_cost_by_time_2(p = p,
                                                  param_sys = param,
                                                  info = info))
  }
  ggplot() +
    geom_line(aes(x = list_x, y = list_simu)) +
    labs(x = "Périodicité des maintenances",
         y = "Coût moyen simulé",
         title = "Évolution du coût moyen simulé suivant x")
x_{values} \leftarrow seq(0.1, 3.1, 0.5)
parametres <- list(H = 1000, # on observe sur 1002 ans
                    x = 0, # on effectue une maintenance préventive tous les
                    #trois ans
                    n = 4
                    scale = 3, # eta en jours
                    shape = 2.5, # sans unités
                    cmc = 10000, # euros
                    cmp = 1500) # euros
plot_mean_cost_evolution_2(list_x = x_values, param = parametres, info = FALSE)
```







Il semble que les variations de coûts deviennent minimes une fois passé x>3 et que le prix moyen se stabilise à environ $15000 \in$ pas ans.

Donc, on peut choisir n'importe qu'elle valeur de x.

Ce résultat signifie qu'avec cette nouvelle stratégie, il n'y a pas d'intérêt à effectuer de maintenance préventive.

