

# Tagesdokumentation

Manuel Hinz

September 4, 2018

## 1 Hilfe für die andere Gruppe

### 1.1 Pi

- Sd nochmals geflasht + ssh datei erstellt.
- Problem : Pi zeigt nur ein Buntes bild an
- Kabel gegeben
- Doku als Vorlage gegeben
- <https://github.com/raspberrypi/firmware/issues/946> gefunden sieht nach Einschicken aus

## 2 Für unsere Gruppe

### 2.1 VNC

- VNC viewer installiert
- Ip des Pi gefunden und connected. (IP : 192.168.43.28)

### 2.2 Motortreiber testen

- Schaltung gefunden, aber Probleme, welche sich auf die Inputs des Pis beziehen bzw. auf die Simulation dieser. (Zusammenarbeit mit Aaron)
- Scheint zu funktionieren
- Strme messen + Dokumentation mir weitergeben.

### 2.3 Besprechungen

- Manuel hat Salome grundlegendes LaTeX gezeigt.
- Prozess des instalierens der Software vom GrovePi.
- Problem : Suche nach, in der Doku erwähnten, Potentiometers

## 2.4 Messungen Mototreiber

### 2.4.1 HB1

Werte:

Input1 :  $7.47mV$

Input2 :  $7.50mV$

Input3 :  $7.47mV$

Input4 :  $7.47mV$

### 2.4.2 HB2

Werte:

Input1 :  $7.48mV$

Input2 :  $7.49mV$

Input3 :  $7.48mV$

Input4 :  $7.47mV$

## 2.5 GroovePi

Software installiert

### 2.5.1 Pythoncode

- [\*https://github.com/DexterInd/GrovePi/blob/master/Software/Python/grove\\_infrared\\_distance\*](https://github.com/DexterInd/GrovePi/blob/master/Software/Python/grove_infrared_distance) (Distance Beispiel)
- [\*https://www.dexterindustries.com/GrovePi/programming/python-library-documentation/\*](https://www.dexterindustries.com/GrovePi/programming/python-library-documentation/)
- [\*https://github.com/DexterInd/GrovePi/tree/master/Software\*](https://github.com/DexterInd/GrovePi/tree/master/Software) (Github repo)

## 3 Für nächste Stunde

ToDo

- Technikleiter festlegen
- Technikleiter geht mit dem der anderen Gruppe hoch zum Raum mit Widerständen etc.vorstellen und zuhören
- Sensoren ans laufen kriegen