

Tagesdokumentation

Manuel Hinz

September 20, 2018

1 Distance Sensor

1.1 Problem

- Distanzsensoren funktionieren nur im Dunklen (unter dem Tisch)
- Damit ist eine Funktion bei Tageslicht (wie bei der Präsentation) erschwert.

1.2 Lösungsversuche

- Röhre um den Sensor bauen, um Noise zu verringern.
- getestet :
 - Röhre aus dem Karton des GrovePis
 - Röhre aus Papier (eng um den Sensor, nicht die Platine)
 - Kegelförmige Schutzhülle, damit die Hülle nicht zum Grund der Störung wird.
- Karosserie bauen und testen ob sie genug Dunkelheit bietet.

1.3 Weitere Ansätze

- Dunklere Umgebung
 - Flur. (geklappt)
 - Abgedunkelter Raum. (geklappt)

2 Programmierung

- Bereits programmierten Code (Sensor.py) in der Gruppe besprochen
- Pläne zum weiteren Vorgehen gemacht.
- Github auf dem Surface aufgesetzt.

3 Dokumentation

Datei "Grundwissen" erstellt, in welchem Grundwissen informatischer Natur festgehalten wird, um alle dazu zu befähigen den Pi zu bedienen und den Code zu verstehen.

4 ToDo

- Ding zusammenkleben.
- Hauptdoku weiterschreiben.
- Programm schreiben um die Tagesdoku vorzubereiten.
- Programm zum vereinfachen von \LaTeX schreiben.
- Programmieren.
- Auto durch Pi steuern.
- PAP erstellen.
- Github (wie benutzen, Regeln aufstellen, etc.)
- Programmierung : Motor Klasse erstellen, zusammenarbeit mit Eteckniker.
- Den Pi GitHub ready machen, git mit ssh key ?