Table des matières

1	Introduction		3
2	Outils utilisés		
3		ulateur de traffic	5
	3.1	Architeture générale	5
	3.3	Environnement	7
	3.4	Interface	8
4	Extension aux langages de scripts		
	4.1	ension aux langages de scripts Extension de Jaak	9
	4.2	Tortue Python	9
5	Con	nclusion	10

Introduction

Dans le cadre de l'UV IA54 (Systèmes multi agents et résolution distribuée de problèmes), nous avons dû réaliser un simulateur de traffic, à l'aide des bibliothèques Janus et Jaak. Différents objectifs étaient proposés au cours de la réalisation de ce projet :

- réaliser le simulateur de traffic en langage Java,
- étendre la bibliothèque Jaak afin de lui permettre d'être utilisée avec certains langages de scripts,
- implanter dans le simulateur des agents développés dans un langage de script choisi.

Ce rapport présente dans une première partie les outils utilisés au cours du développement de ce projet. Dans une seconde partie, nous expliquons la manière dont nous avons réalisé le simulateur de traffic. Nous proposons dans une troisième partie une extension de la bibliothèque Jaak afin d'y intégrer les langages de script. Enfin nous concluons sur les résultats obtenus ainsi que les améliorations possibles à apporter au projet.

Outils utilisés

Notre simulateur de traffic doit être implémenté à l'aide de deux bibliothèques : Janus et Jaak.

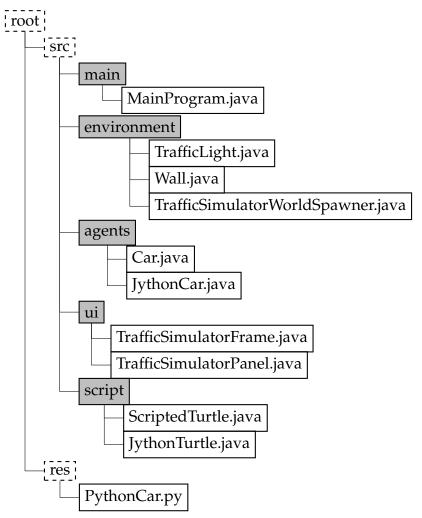
Janus est une plateforme multi-agent open source implémentée en langage Java (version 1.6). Elle fournie des fonctionnalités permettant de développer, lancer, afficher et suivre des applications basées multi-agent. Janus peut être utilisée comme plateforme agent-orientée, plateforme organisationnelle, ou plateforme holonique. Elle est construite selon les normes du modèle organisationnel CRIO. Enfin Janus est libre pour une utilisation non commerciale et distribuée sous les termes de la licence GPLv3.

Jaak est un outil qui complète la bibliothèque Janus. Il fournit un environnement 2D discret ainsi que des interactions simplifiées basées sur les primitives du langages Logo. Dans Jaak, un agent est appelé tortue, comme référence à la tortue du langage Logo. Cet outil est particulièrement adapté à la modélisation de systèmes complexes se développant au cours du temps.

Simulateur de traffic

3.1 Architeture générale

L'architecture de notre application de simulation de traffic est divisée en 5 packages :



Le lanceur *MainProgram.java* est à l'origine de la création de l'interface ainsi que de l'environnement.

L'environnement est composé de différents objets tels que les murs et les feux

tricolores. Il contient aussi le spawner qui sera responsable de la création des tortues dans l'application.

Dans notre application, les tortues sont des voitures. Il existe une version de la voiture écrite en Java (à des fins de test de l'application), ainsi qu'une version écrite dans le langage de script de notre choix sur laquelle nous reviendrons dans la suite de ce rapport.

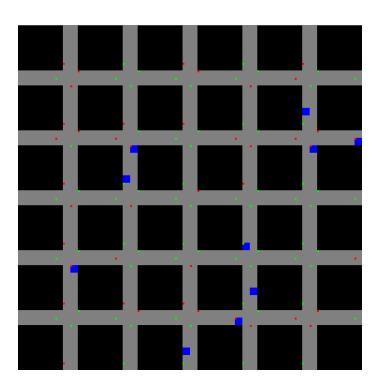
L'interface est uniquement composée d'une fenêtre ainsi que d'un panel, basés sur la bibliothèque Swing.

Un dernier package, *script*, contient les classes ayant permis d'étendre Jaak à l'utilisation de langages de scripts.

Enfin les scripts sont stockés dans un dossier de ressources.

3.2 Environnement

Notre environnement est un espace discret 2D représenté par une grille qui dans chaque casela composant, peut contenir différentes objets et/ou tortues.



Parmi ces objets, notre environnement possède des murs, qui sont des obstacles : cela signifie qu'aucun autre élément ne peut se trouver dans une case où se trouve déjà un mur. Les routes apparaissent donc aux endroits où il n'y a pas de murs de placés.

Un second objet compose notre environnement : il s'agit des feux de circulation. Cette catégorie d'objet ne correspond pas un obstacle. Il permet donc aux voitures de se déplacer sur une case comportant un feu de circulation. Néanmoins ces feux agissent sur le dépacement des voitures : lorsque le feu est rouge, les voitures ne peuvent pas progresser au delà de celui-ci. Lorsque le feu est vert, ils le peuvent.

La création de l'environnement se déroule dans la fonction *createEnvironment* de la classe *MainProgram*. Pour chaque case de la grille on lui applique le ou les objets que l'on souhaite aux coordonnées correspondantes.

La création des voitures est géré au sein de la classe *TrafficSimulatorWorldSpaw-ner*. Cette classe possède deux arguments importants :

- le nombre de voitures dont la simulation disposera,
- l'environnement créé précedemment.

Ainsi tant que le nombre de voitures dans la simulation n'est pas atteint, le spawner créé une nouvelle voiture qu'il positionne sur une case de la grille ne contenant pas de murs.

3.3 Tortue

Comme dit dans la section précédente, dans notre simulateur de traffic, les tortues proposées dans la bibliothèques Jaak sont des voitures.

Ces voitures peuvent se déplacer sur les routes. Pour chaque route deux voies sont disponibles pour chaque sens de circulation. Les voitures doivent se déplacer sur la voie de droite. Elles doivent également respecter les feux de circulation situés au niveau des croisements.

A leur création, les voitures se voient attribuer une destination aléatoirement. Leur objectif est d'atteindre cette destination, pour ensuite s'en voir attribuer une nouvelle.

Le déplacement des voitures est géré au sein de la fonction turtleBehaviour qui est appelé à chaque pas de simulation. La voiture ne peut effectuer qu'un unique déplacement par pas de simulation : dès qu'un appel à la fonction move(x,y) est réalisé au sein de la fonction turtleBehaviour, on ne poursuit pas le déroulement de la fonction.

Deux cas sont considérés lors du déplacement de la voiture :

- le parcours d'une route,
- l'intersection.

La voiture détecte qu'elle se trouve le long d'une route si celle ci trouve dans une de ses cases adjacentes un mur. Dans ce cas elle cherche dans quelle case se trouve le mur afin de déterminer dans quelle direction elle doit avancer. Tant que la voiture ne se trouve pas sur une intersection celle ci continue d'avancer dans la direction définie.

C'est uniquement lorsque la voiture se trouve sur une intersection que celle-ci va prendre une décision sur la direction qui lui parait la meilleure pour atteindre sa destination. Elle peut :

- traverser l'intersection sans changer de direction,
- tourner sur sa droite,
- faire un demi-tour (pas en diagonale) afin de faire face à cette intersection dans le sens inverse.

Afin de prendre sa décision, la voiture a accès à sa position (coordonnées x et y) ainsi que la position de sa destination (coordonnées x et y).

3.4 Interface

L'interface proposée pour visualiser la simulation est bassée sur les classes *[Frame* et *[Panel* de la bibliothège Swing.

La fenêtre est basique, elle possède un listener pour réagir à la fermeture de celle-ci et ainsi tuer les kernels au moment de la fermeture.

Un panel compose cette fenêtre, c'est sur celui ci que ce sera dessiner la simulation. A chaque appel à la fonction de dessin du panel, un parcours de la grille de l'environnement est effectué, et selon l'objet ou la tortue trouvée on dessine un symbole correspondant à la bonne position :

- un carré noir représente un mur,
- un carré rouge ou vert représente un feu de circulation,
- un carré bleu représente une voiture,
- un carré gris représente une case vide (dessiné en gris afin de le différencier de la couleur de fond du panel).

4

Extension aux langages de scripts

- 4.1 Extension de Jaak
- 4.2 Tortue Python

Conclusion