



PONTIFÍCIA UNIVERSIDADE CATÓLICA DE MINAS GERAIS

Engenharia de Computação
Trabalho Interdisciplinar de Internet das Coisas

SISTEMA INTELIGENTE DE ALIMENTAÇÃO E HIDRATAÇÃO PARA PETS

Bárbara Maria Sampaio Portes
Samir da Morim Cambraia

Belo Horizonte
30 de junho de 2025

Sumário

1	Introdução	2
2	Objetivos	2
2.1	Objetivo Geral	2
2.2	Objetivos Específicos	2
3	Motivação	2
4	Projeto de Hardware	3
4.1	Diagrama Elétrico	3
4.2	Protótipo de Validação	3
4.3	Descrição dos Componentes	4
5	Projeto de Software	5
5.1	Comunicação via Protocolo MQTT	5
5.2	Fluxograma e Descrição das Funcionalidades	5
5.3	Linguagem Utilizada e Justificativa	6
6	Custo do Projeto	6
7	Conclusão	7
A	Anexos	8
A.1	Anexo A: Código Fonte do Firmware (ESP32)	8
A.2	Anexo B: Código Fonte do Backend (Python)	10
A.3	Anexo C: Interface do Aplicativo Mobile	11

1 Introdução

Este documento detalha o desenvolvimento do Trabalho Interdisciplinar (TI) da disciplina de Internet das Coisas, que consistiu na criação de um sistema completo para o monitoramento e automação do fornecimento de alimento e água para animais de estimação. A solução foi projetada seguindo a arquitetura padrão de uma aplicação IoT, abrangendo desde os dispositivos de hardware (sensores e atuadores) e sua programação, passando pela comunicação em nuvem com o protocolo MQTT, até a persistência de dados em banco de dados e a visualização e controle por meio de um aplicativo mobile.

O projeto visa solucionar um problema cotidiano de muitos tutores de pets: garantir a alimentação e hidratação adequadas de seus animais, mesmo quando estão ausentes. Através da tecnologia, buscamos oferecer uma solução que trouxesse segurança e tranquilidade, permitindo o acompanhamento e a interação remota com o sistema.

Ao longo do semestre, cada etapa da arquitetura foi implementada e validada através dos trabalhos parciais, culminando em um sistema funcional que, embora não tenha tido sua montagem de hardware finalizada, teve todos os seus componentes de software e simulação desenvolvidos e testados com sucesso, provando a viabilidade do conceito.

2 Objetivos

2.1 Objetivo Geral

Desenvolver um sistema IoT funcional e integrado que automatize o monitoramento e o fornecimento de alimentação e hidratação para pets, garantindo seu bem-estar e oferecendo controle remoto e tranquilidade aos tutores.

2.2 Objetivos Específicos

- **Monitorar** continuamente o nível de ração e água disponíveis nos recipientes do pet.
- **Automatizar** a reposição de água e a liberação controlada de ração, seja por programação ou sob demanda.
- **Transmitir** em tempo real os dados coletados pelos sensores para uma plataforma em nuvem, utilizando o protocolo MQTT.
- **Alertar** o tutor através de notificações em caso de condições críticas, como reservatórios vazios ou níveis de temperatura inadequados.
- **Desenvolver** uma interface de controle em um aplicativo mobile para visualização dos dados, envio de comandos manuais e configuração de alertas.
- **Armazenar** o histórico de dados de sensores e atuadores em um banco de dados para futuras consultas e análises.

3 Motivação

A motivação para este projeto nasceu da observação de uma necessidade real e crescente entre os tutores de animais de estimação. A rotina agitada e os períodos de ausência, seja por trabalho ou viagens, geram preocupação com o cuidado contínuo dos pets. A falta de um sistema para

garantir que eles tenham acesso constante a alimento e água fresca pode levar a problemas de saúde, como desidratação ou superalimentação.

A integração de dispositivos de Internet das Coisas (IoT) oferece uma solução elegante e eficaz para este problema. A possibilidade de monitorar e atuar remotamente não só resolve a questão prática, mas também fortalece o vínculo entre tutor e pet, oferecendo paz de espírito. Este projeto foi, portanto, motivado pelo desejo de aplicar a tecnologia de forma significativa para melhorar a qualidade de vida tanto dos animais quanto de seus donos.

4 Projeto de Hardware

A montagem física final do hardware não foi concluída. No entanto, todo o sistema foi planejado e sua funcionalidade foi validada por meio de um protótipo em protoboard, que utilizou LEDs e botões para simular o comportamento dos sensores e atuadores reais. Esta abordagem permitiu o desenvolvimento e teste completo da lógica de software e da comunicação com a nuvem.

4.1 Diagrama Elétrico

O diagrama abaixo ilustra a arquitetura de hardware que foi planejada para a versão final e completa do projeto. Ele detalha a conexão entre o microcontrolador ESP32, os sensores (temperatura, ultrassônico) e os atuadores (drivers de motor, motor de passo).

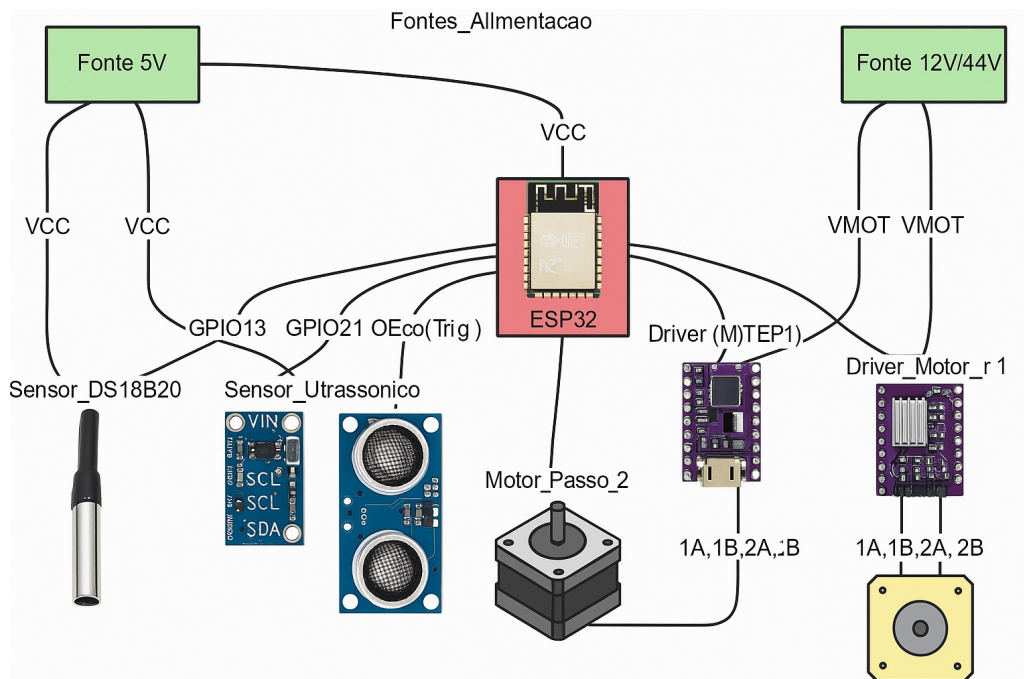


Figura 1: Diagrama elétrico do projeto Pet Feeder.

4.2 Protótipo de Validação

A imagem a seguir mostra o circuito montado em protoboard utilizado para os testes e desenvolvimento dos Trabalhos 2 e 5. Nele, botões com resistores de pull-up simularam os sinais dos sensores, e LEDs indicaram a ativação dos atuadores, validando a lógica do firmware e a comunicação MQTT.

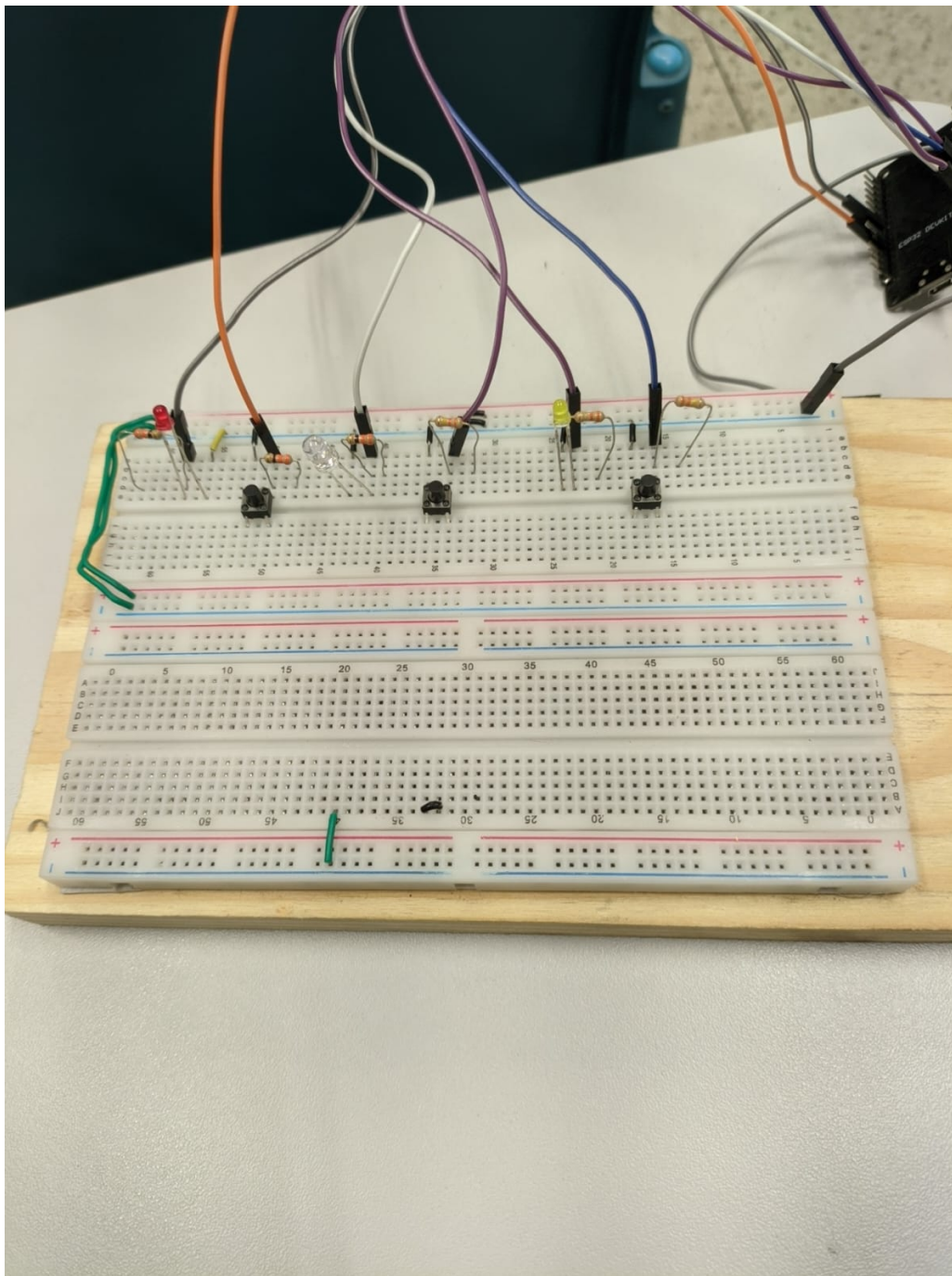


Figura 2: Protótipo em protoboard para simulação de sensores e atuadores.

4.3 Descrição dos Componentes

Sensor Ultrassônico (HC-SR04): Este sensor seria utilizado para medir o nível de ração no reservatório. Ele funciona emitindo um pulso sonoro de alta frequência e medindo o tempo que o eco leva para retornar. Com base nesse tempo, o ESP32 calcularia a distância até a superfície da ração, determinando se o nível está baixo e se é necessário alertar o tutor.

Sensor de Temperatura (DS18B20): Este sensor à prova d'água seria posicionado no recipiente de água para monitorar sua temperatura. Caso a temperatura subisse a um nível inadequado para o consumo do pet, o sistema poderia acionar a bomba d'água para renová-la e enviar um alerta para o aplicativo do tutor.

Motor de Passo (28BYJ-48) e Driver: O motor de passo seria o atuador responsável por liberar a ração. Ao receber um comando do aplicativo ou de uma programação, o ESP32 acionaria o motor para girar por um número específico de passos, liberando uma porção controlada de ração no comedouro.

Bomba d'Água (Atuador): Uma pequena bomba de água seria acionada para renovar a água do bebedouro. Isso ocorreria quando o sensor de temperatura indicasse água quente ou quando o tutor enviasse um comando manual pelo aplicativo.

5 Projeto de Software

O software do projeto é dividido em três componentes principais: o firmware do ESP32, o script de backend para persistência de dados e o aplicativo mobile para interação com o usuário.

5.1 Comunicação via Protocolo MQTT

A comunicação entre todos os componentes de software do sistema é realizada através do protocolo MQTT (Message Queuing Telemetry Transport), um padrão leve e eficiente para troca de mensagens, ideal para dispositivos IoT. A arquitetura se baseia nos seguintes componentes:

Broker: É o servidor central que gerencia o fluxo de mensagens. Neste projeto, utilizamos o broker público `test.mosquitto.org`. Todos os clientes se conectam a ele para enviar ou receber informações.

Clients (Clientes): São os dispositivos e aplicações que se conectam ao broker. Em nosso sistema, temos três clientes principais:

- O microcontrolador **ESP32**, que publica os status dos sensores e se inscreve para receber comandos.
- O **script Python**, que se inscreve em todos os tópicos para registrar os dados no banco de dados.
- O aplicativo **IoT MQTT Panel**, que se inscreve nos tópicos de alerta para exibir o status e publica nos tópicos de comando para controlar o dispositivo.

Topics (Tópicos): São os "canais" para onde as mensagens são enviadas. Utilizamos uma estrutura hierárquica para organizar os dados, como `/pet/alerta/racao` ou `/pet/comando/agua`. Essa estrutura permite uma gestão clara e escalável das informações.

Publish (Publicar): A ação de enviar uma mensagem para um tópico. Por exemplo, o ESP32 publica a mensagem "FALTA" no tópico `/pet/alerta/racao`.

Subscribe (Inscrever-se): A ação de um cliente informar ao broker que deseja receber as mensagens de um determinado tópico. Por exemplo, o aplicativo se inscreve no tópico `/pet/alerta/racao` para saber quando a ração acaba.

5.2 Fluxograma e Descrição das Funcionalidades

O fluxograma a seguir, representado de forma descritiva, apresenta a operação geral do sistema, desde a coleta de dados até a interação com o usuário.

Firmware (ESP32): O código embarcado no ESP32 é responsável por conectar o dispositivo à rede Wi-Fi e ao broker MQTT. Ele simula a leitura de sensores através de botões. Ao detectar um "nível baixo" (botão pressionado), publica uma mensagem de alerta em um tópico MQTT específico. Ele também fica à escuta de comandos vindos do aplicativo mobile e, ao recebê-los, aciona o atuador correspondente (simulado por um LED).

Backend (Python + Banco de Dados): Um script em Python rodando em um servidor (ou localmente) se conecta ao mesmo broker MQTT e se inscreve em todos os tópicos de alertas e comandos. Ao receber uma mensagem, ele a processa e a insere em um banco de dados MySQL (gerenciado via Docker e hospedado na AWS para escalabilidade). Isso cria um registro histórico de todos os eventos do sistema.

Aplicativo Mobile (IoT MQTT Panel): O usuário interage com o sistema através do aplicativo IoT MQTT Panel. O painel é configurado para exibir o status dos alertas (escutando os tópicos de alerta) e para enviar comandos (publicando nos tópicos de comando), permitindo o controle manual do alimentador.

5.3 Linguagem Utilizada e Justificativa

- **C++ (Arduino Framework):** Utilizado para programar o firmware do ESP32. A escolha se deu pela vasta disponibilidade de bibliotecas (WiFi, PubSubClient), pela facilidade de uso do ambiente Arduino IDE e por ser a linguagem padrão para a prototipação com a plataforma ESP32, conforme abordado na disciplina.
- **Python:** Utilizado para o script de backend que interage com o banco de dados. Python foi escolhido por sua simplicidade, sintaxe clara e pelas excelentes bibliotecas para conexão com MQTT ('paho-mqtt') e bancos de dados ('mysql-connector-python'), permitindo um desenvolvimento rápido e eficiente da lógica de persistência de dados.
- **SQL:** Utilizado para a definição da estrutura do banco de dados e para as operações de inserção e consulta. É a linguagem padrão para gerenciamento de bancos de dados relacionais como o MySQL.

6 Custo do Projeto

A tabela abaixo apresenta uma estimativa de custo dos componentes de hardware planejados para a montagem final do projeto, com base em valores de mercado para componentes eletrônicos no Brasil.

Tabela 1: Estimativa de Custo dos Componentes

Componente	Quantidade	Preço Unitário (R\$)	Preço Total (R\$)
ESP32 Dev Kit	1	R\$ 45,00	R\$ 45,00
Sensor Ultrassônico HC-SR04	1	R\$ 10,00	R\$ 10,00
Sensor de Temperatura DS18B20	1	R\$ 15,00	R\$ 15,00
Motor de Passo 28BYJ-48 com Driver	1	R\$ 25,00	R\$ 25,00
Driver de Motor A4988	1	R\$ 12,00	R\$ 12,00
Fonte 5V	1	R\$ 20,00	R\$ 20,00
Fonte 12V	1	R\$ 30,00	R\$ 30,00
Protoboard, Jumpers, Resistores	1 (kit)	R\$ 35,00	R\$ 35,00
Custo Total Estimado			R\$ 192,00

7 Conclusão

O desenvolvimento do projeto "Sistema Inteligente de Alimentação e Hidratação para Pets" permitiu a aplicação prática e integrada de todos os conceitos fundamentais da arquitetura de Internet das Coisas abordados na disciplina. Desde a programação de baixo nível do microcontrolador até a configuração de serviços em nuvem e a interação com o usuário final, o trabalho proporcionou uma visão completa do ciclo de vida de um produto IoT.

Embora a montagem física do hardware não tenha sido finalizada, o objetivo principal de projetar, desenvolver e validar um sistema funcional foi alcançado com sucesso. A simulação em protoboard e a implementação completa do software demonstraram a viabilidade técnica da solução. A equipe conseguiu integrar o dispositivo com a nuvem via MQTT, persistir os dados em um banco de dados relacional e criar uma interface de controle funcional em um aplicativo mobile.

Este projeto reforçou a importância da metodologia ágil para gerenciar as etapas de desenvolvimento e superou os desafios de integração entre diferentes tecnologias, resultando em um aprendizado significativo e em um protótipo de software robusto e pronto para ser embarcado em um produto final.

A Anexos

A.1 Anexo A: Código Fonte do Firmware (ESP32)

```
1 // Codigo do Trabalho 5 - Simulacao de Sensores e Atuadores
2 #include <WiFi.h>
3 #include <PubSubClient.h>
4
5 // Wi-Fi
6 const char* SSID = "s1";
7 const char* PASSWORD = "1234567aa";
8
9 // MQTT
10 const char* BROKER_MQTT = "test.mosquitto.org";
11 const int BROKER_PORT = 1883;
12 const char* ID_MQTT = "esp32_pet_feeder";
13
14 // Topicos MQTT
15 #define TOPICO_ALERTA_RACAO "/pet/alerta/racao"
16 #define TOPICO_ALERTA_AGUA "/pet/alerta/agua"
17 #define TOPICO_ALERTA_TEMPERATURA "/pet/alerta/temperatura"
18 #define TOPICO_COMANDO_RACAO "/pet/comando/racao"
19 #define TOPICO_COMANDO_AGUA "/pet/comando/agua"
20 #define TOPICO_COMANDO_TEMPERATURA "/pet/comando/temperatura"
21
22 // Pinos dos botoes (sensores simulados)
23 #define BOTAO_RACAO 4
24 #define BOTAO_AGUA 13
25 #define BOTAO_TEMPERATURA_AGUA 27
26
27 // Pinos dos LEDs (atuadores simulados)
28 #define LED_RACAO 5
29 #define LED_AGUA 12
30 #define LED_TEMPERATURA_AGUA 26
31
32 // Temporizadores para debounce e controle de envio
33 unsigned long tempoRacao = 0;
34 unsigned long tempoAgua = 0;
35 unsigned long tempoTemperatura = 0;
36 const unsigned long intervalo = 5000;
37
38 WiFiClient espClient;
39 PubSubClient MQTT(espClient);
40
41 void setup() {
42     Serial.begin(9600);
43     Serial.println("INICIANDO SISTEMA PET FEEDER COM MQTT!");
44     pinMode(BOTAO_RACAO, INPUT_PULLUP);
45     pinMode(BOTAO_AGUA, INPUT_PULLUP);
46     pinMode(BOTAO_TEMPERATURA_AGUA, INPUT_PULLUP);
47     pinMode(LED_RACAO, OUTPUT);
48     pinMode(LED_AGUA, OUTPUT);
49     pinMode(LED_TEMPERATURA_AGUA, OUTPUT);
50     conectaWiFi();
51     MQTT.setServer(BROKER_MQTT, BROKER_PORT);
52     MQTT.setCallback(callback);
53 }
54
55 void loop() {
56     unsigned long tempoAtual = millis();
```

```

57     if (!MQTT.connected()) {
58         reconnectMQTT();
59     }
60     verificaSensorRacao(tempoAtual);
61     verificaSensorAgua(tempoAtual);
62     verificaSensorTemperatura(tempoAtual);
63     MQTT.loop();
64 }
65
66 void conectaWiFi() {
67     WiFi.begin(SSID, PASSWORD);
68     Serial.print("Conectando ao Wi-Fi");
69     while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
70         delay(500);
71         Serial.print(".");
72     }
73     Serial.println("\nWi-Fi conectado!");
74     Serial.println(WiFi.localIP());
75 }
76
77 void reconnectMQTT() {
78     while (!MQTT.connected()) {
79         Serial.print("Conectando ao MQTT...");
80         if (MQTT.connect(ID_MQTT)) {
81             Serial.println("Conectado!");
82             MQTT.subscribe(TOPICO_COMANDO_RACAO);
83             MQTT.subscribe(TOPICO_COMANDO_AGUA);
84             MQTT.subscribe(TOPICO_COMANDO_TEMPERATURA);
85         } else {
86             Serial.print("Erro: ");
87             Serial.println(MQTT.state());
88             delay(2000);
89         }
90     }
91 }
92
93 void callback(char* topic, byte* payload, unsigned int length) {
94     String msg;
95     for (int i = 0; i < length; i++) {
96         msg += (char)payload[i];
97     }
98     Serial.print("Comando recebido [");
99     Serial.print(topic);
100    Serial.print("]: ");
101    Serial.println(msg);
102    if (String(topic) == TOPICO_COMANDO_RACAO && msg == "ON") {
103        digitalWrite(LED_RACAO, HIGH);
104        delay(3000);
105        digitalWrite(LED_RACAO, LOW);
106    }
107    if (String(topic) == TOPICO_COMANDO_AGUA && msg == "ON") {
108        digitalWrite(LED_AGUA, HIGH);
109        delay(3000);
110        digitalWrite(LED_AGUA, LOW);
111    }
112    if (String(topic) == TOPICO_COMANDO_TEMPERATURA && msg == "ON") {
113        digitalWrite(LED_TEMPERATURA_AGUA, HIGH);
114        delay(3000);
115        digitalWrite(LED_TEMPERATURA_AGUA, LOW);
116    }

```

```

117 }
118
119 void verificaSensorRacao(unsigned long tempoAtual) {
120     if (digitalRead(BOTAO_RACAO) == LOW && tempoRacao == 0) {
121         Serial.println("Simulando sensor: Falta de racao");
122         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_RACAO, "FALTA");
123         tempoRacao = tempoAtual;
124     }
125     if ((tempoAtual - tempoRacao) >= intervalo && tempoRacao > 0) {
126         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_RACAO, "NORMAL");
127         tempoRacao = 0;
128     }
129 }
130
131 void verificaSensorAgua(unsigned long tempoAtual) {
132     if (digitalRead(BOTAO_AGUA) == LOW && tempoAgua == 0) {
133         Serial.println("Simulando sensor: Falta de agua");
134         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_AGUA, "FALTA");
135         tempoAgua = tempoAtual;
136     }
137     if ((tempoAtual - tempoAgua) >= intervalo && tempoAgua > 0) {
138         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_AGUA, "NORMAL");
139         tempoAgua = 0;
140     }
141 }
142
143 void verificaSensorTemperatura(unsigned long tempoAtual) {
144     if (digitalRead(BOTAO_TEMPERATURA_AGUA) == LOW && tempoTemperatura == 0)
145     {
146         Serial.println("Simulando sensor: Temperatura da agua alta");
147         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_TEMPERATURA, "ALTA");
148         tempoTemperatura = tempoAtual;
149     }
150     if ((tempoAtual - tempoTemperatura) >= intervalo && tempoTemperatura >
151     0) {
152         MQTT.publish(TOPICO_ALERTA_TEMPERATURA, "NORMAL");
153         tempoTemperatura = 0;
154     }
155 }

```

Listing 1: Código do Trabalho 5 - Simulação de Sensores e Atuadores

A.2 Anexo B: Código Fonte do Backend (Python)

```

1 #Codigo do Trabalho 6 - Persistencia em Banco de Dados
2 import paho.mqtt.client as mqtt
3 import mysql.connector
4 import time
5
6 # Configuracoes MQTT
7 BROKER = "test.mosquitto.org"
8 PORTA = 1883
9 TOPICOS = ["/pet/comando/temperatura", "/pet/alerta/temperatura", "/pet/
10 alerta/racao", "/pet/comando/racao", "/pet/alerta/agua", "/pet/comando/
11 agua"]
12 ID_CLIENTE = f"PythonMQTT_{int(time.time())}"
13
14 # Conexao com MySQL (usando Docker/AWS)
15 conexao = mysql.connector.connect(
16     host="localhost", # ou o endpoint da AWS

```

```

15     user="user_admin",
16     password="passwd_admin",
17     database="trabalho_db"
18 )
19 cursor = conexao.cursor()
20
21 # Funcoes de Callback
22 def on_connect(client, userdata, flags, rc):
23     if rc == 0:
24         print("[MQTT] Conectado com sucesso!")
25         for topico in TOPICOS:
26             client.subscribe(topico)
27         print(f"[MQTT] Inscrito no topico: {topico}")
28     else:
29         print(f"[MQTT] Falha na conexao. Codigo de erro: {rc}")
30
31 def on_message(client, userdata, msg):
32     mensagem = msg.payload.decode()
33     topico = msg.topic
34     print(f"[MQTT] Mensagem recebida: {mensagem} | Topico: {topico}")
35
36     # Comandos especiais para controle do script
37     if mensagem.lower() == "termina":
38         print("[MQTT] Comando 'termina' recebido. Encerrando...")
39         client.disconnect()
40         conexao.close()
41         exit()
42     elif mensagem.lower() == "delete":
43         print("[MQTT] Comando 'delete' recebido. Limpando tabela...")
44         cursor.execute("TRUNCATE TABLE dadosIoT")
45         conexao.commit()
46         return
47
48     # Insere a mensagem no banco de dados
49     cursor.execute(
50         "INSERT INTO dadosIoT (topico, mensagem) VALUES (%s, %s)",
51         (topico, mensagem)
52     )
53     conexao.commit()
54     print("[DB] Dados inseridos com sucesso.")
55
56 # Execucao do cliente MQTT
57 cliente = mqtt.Client(client_id=ID_CLIENTE)
58 cliente.on_connect = on_connect
59 cliente.on_message = on_message
60
61 cliente.connect(BROKER, PORTA, 60)
62 print("[Sistema] Aguardando mensagens... (Ctrl+C para sair)")
63 cliente.loop_forever()

```

Listing 2: Código do Trabalho 6 - Persistência em Banco de Dados

A.3 Anexo C: Interface do Aplicativo Mobile

A imagem abaixo mostra a tela principal do aplicativo IoT MQTT Panel, configurada para interagir com o sistema. É possível visualizar os alertas de ração, água e temperatura, além de enviar comandos para liberar ração e água manually.

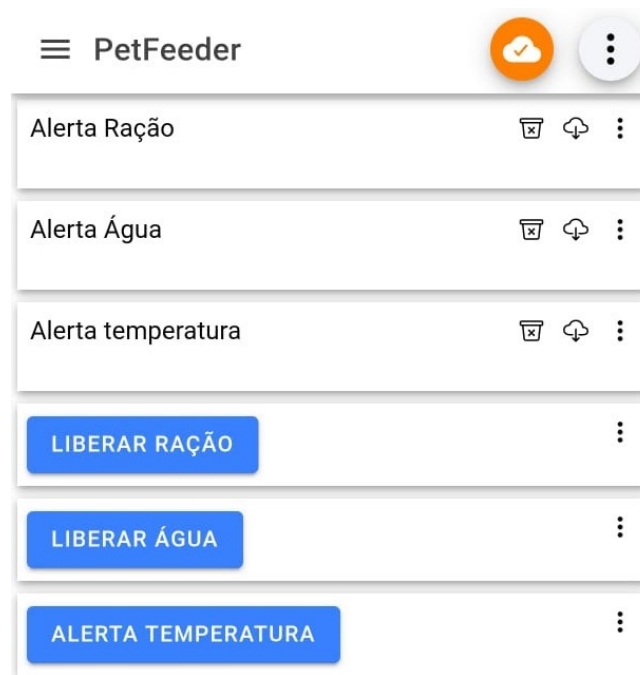


Figura 3: Interface do aplicativo IoT MQTT Panel configurada para o projeto.