

算法概论

复习

薛健

Last Modified: 2020.1.5

主要内容

1 算法分析	1
2 算法设计方法	2
3 基本算法	4
4 \mathcal{NP} -完全问题	5

1 算法分析

基础知识

- 逻辑 (证明)
- 概率统计 (平均时间复杂度)
- ★代数

– 常用级数: $\sum_{i=1}^n i^k$ $\sum_{i=0}^n a^i$ $\sum_{i=1}^n \frac{1}{i}$ $\sum_{i=1}^n \lg i$

– 用积分求近似和

– 函数的渐进阶及分类 (Θ 、 Ω 、 O)、渐进阶比较方法 (求极限)

* 对任意常数 $\alpha > 0$ (包括分数), $\log n \in o(n^\alpha)$

* 对任意常数 $k > 0$ 和 $c > 1$, $n^k \in o(c^n)$

* $\sum_{i=1}^n i^d \in \Theta(n^{d+1})$ $\sum_{i=1}^n \log i \in \Theta(n \log n)$

* $\sum_{i=a}^b r^i \in \Theta(\text{序列最大项})$, $r > 0$ 且 $r \neq 1$, a 和 b 可以是 n 的函数

- ★算法正确性证明 (反例证明、反证法、数学归纳法)
- ★基本数据结构 (二叉树)

算法复杂度

- ★时间复杂度

- 最坏情况时间复杂度:

$$W(n) = \max\{t(I) | I \in \mathbf{D}_n\}$$

- 平均情况时间复杂度:

$$A(n) = \sum_{I \in \mathbf{D}_n} P(I)t(I)$$

- 空间复杂度

- ★常见复杂度的阶

$$1 \quad \log n \quad (\log^c n) \quad n \quad n \log n \quad n^2 \quad (n^c) \quad | \quad c^n \quad n!$$

- ★问题的复杂度 (下界)

复杂度分析方法

- ★递归 (数学归纳法)

- 递推方程 $T(n) = bT(n/c) + f(n) \Rightarrow$ 主定理

- ★递归树分析

- 对手论证法

- 常用于分析问题复杂度下界

- 分摊时间分析法

- 常用于分析由时间开销不定的基本操作构成的算法时间复杂度上届

2 算法设计方法

★ 分治法

- 工作原理: “解决几个小问题通常比解决一个大问题来得简单”

- 设计思想: 将一个直接难以解决的大问题分成较小规模的数个子问题; 分别解决 (治) 这些子问题; 将子问题结果合成原问题的结果

- 由分治法产生的子问题往往是原问题的较小模式, 在这种情况下, 反复应用分治手段, 可以使子问题与原问题类型一致而其规模却不断缩小, 最终使子问题缩小到很容易直接求出其解, 这自然导致递归过程的产生

- 适用条件:

1. 问题的规模缩小到一定的程度就可以容易地解决;
2. 问题可以分解为若干个规模较小的相同问题;
3. 利用该问题分解出的子问题的解可以合并为该问题的解;
4. 该问题所分解出的各个子问题是相互独立的, 即子问题之间不包含公共的子子问题 (效率)

★ 动态规划

1. 使用自顶向下 (top down) 的方式分析问题, 给出一般递归算法 (复杂度可能是指数级的)
2. 分析所得递归算法的子问题图, 看是否可以用暂存子问题结果 (memoization) 的方式减少子问题的重复计算, 若是, 则可用固定的转换步骤将一般递归算法转换为其动态规划版本, 此处的关键是: 子问题的标识必须尽可能简洁, 以便限制子问题图的规模和所需暂存空间的大小
3. 根据子问题图 (深度优先搜索) 分析动态规划版本的递归算法时间复杂度, 看是否达到要求
4. 设计用于暂存子问题结果的字典数据结构
5. 分析子问题图的结构, 看是否可以简单地得到结点的逆拓扑序列, 若是则可以按自底向上 (bottom up) 的方式设计出动态规划算法的非递归版本
6. 确定从字典数据中提取最优解 (决策过程) 的方法

贪心方法

- 与动态规划方法一样, 贪心方法一般也用来解决某种优化问题, 与动态规划不同的是贪心方法并不穷尽所有子问题的最优解
- 基本思路:
 - 在一个决策序列中, 每一步单独的决策其优劣有一个度量标准来衡量
 - 每一步决策总是选择在度量标准下最优的那个分支 (决定)
 - 每一步决策一旦决定便不再更改 (不同于回溯算法)
- 几点注意:
 - 贪心方法给出的解不一定是 (全局) 最优解
 - 给定具体问题设计贪心算法, 一般需要证明所设计的算法求得的确是给定问题的最优解
 - 对同一个问题, 贪心算法的效率一般要高于动态规划算法

3 基本算法

排序算法

- ★ 分治法的具体应用：快速排序、归并排序、堆排序
- 排序算法的时间复杂度分析

算法	最坏情况	平均情况	空间占用	稳定性
插入排序	$n^2/2$	$n^2/4$	$\Theta(1)$	是
选择排序	$n^2/2$	$n^2/2$	$\Theta(1)$	否
快速排序	$n^2/2$	$1.386n \lg n$	$\Theta(\log n)$	否
归并排序	$n \lg n$	$n \lg n$	$\Theta(n)$	是
堆排序	$2n \lg n$	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(1)$	否
快速堆排序	$n \lg n$	$\Theta(n \log n)$	$\Theta(1)$	否
希尔排序	$\Theta(n \log^2 n)$?	$\Theta(1)$	否
基数排序	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$	$\Theta(n)$	是

- ★ 以比较为基本操作的排序算法时间复杂度下界：
 - 最坏情况 $\lceil n \lg n - 1.443n \rceil$ ，平均情况 $n \lg n - 1.443n$

选择与检索

- 选择算法
 - 查找最大和最小元素
 - 查找第二大元素
 - 中位数问题 (查找第 k 小元素)
- 动态集合与检索算法
 - 动态集合
 - 红黑树 (二叉搜索树)
 - 动态等价关系及合并-查找程序 (设计及分析方法)
 - 优先队列和配对森林

图算法

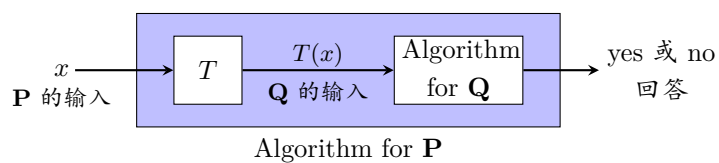
- 图问题
 - 简单图问题： $W(n) \in O(n)$
 - 中等图问题： $W(n) \in O(n^c), c > 1$
 - 困难图问题：复杂度低于多项式级别的算法还未找到
- ★ 图的搜索与遍历
 - 深度优先搜索：有向图和无向图 (算法框架)

- 广度优先搜索
- 有向无环图
- 最小生成树问题
- 单源最短路径问题

4 \mathcal{NP} -完全问题

\mathcal{NP} -完全问题的证明

- 多项式规约 (转换函数 T 以多项式为界)



- 证明判定问题 $\mathbf{Q} \in \mathcal{NP}$ 是 \mathcal{NP} -完全问题:
 1. 找到一个合适的 \mathcal{NP} -完全问题 \mathbf{P} , 则 $\forall \mathbf{R} \in \mathcal{NP}, \mathbf{R} \leq_P \mathbf{P}$
 2. 证明 $\mathbf{P} \leq_P \mathbf{Q}$
 3. 则 $\forall \mathbf{R} \in \mathcal{NP}, \mathbf{R} \leq_P \mathbf{Q}$, 即 \mathbf{Q} 也是 \mathcal{NP} -完全问题