
Parte 1: Conceitos Básicos de MATLAB

Lembrete: dúvidas sobre as funções do MATLAB use o comando `help`.

1. Qual a resposta da sequência de comandos:

```
>> u = [1, 2, 3];  
>> v = [4; 2; 1];  
>> u'*v'
```

2. Dada sequência de comandos:

```
>> A = [1.1 2.2 3.3; 4.4 5.5 6.6];  
>> b = [10, 20];  
>> B = ones(2);
```

Diga se é verdadeiro ou falso:

- (a) `>> c = [A,b]` não gera erro.
- (b) `>> c = [A',b]` não gera erro.
- (c) `>> size([A;b'])` gera erro.
- (d) `>> size([A,b'])` gera erro.
- (e) `>> size([A,b'])` fornece `ans = 2 4`.
- (f) `>> size([A,b'])` não gera erro.
- (g) `>> c = A*B` não gera erro.
- (h) `>> c = A*B - B*A` fornece `ans = 0`.
- (i) `>> B*A` fornece `ans = 5.5 7.7 9.9`.
- (j) `>> max(A)` fornece `ans = 4.4 5.5 6.6`.
- (k) `>> max(max(A))` fornece `ans = 2 2 2`.
- (l) `>> c = A(:,1)*b` não gera erro.
- (m) `>> c = A(3,:)*b` não gera erro.

3. Execute os seguintes comandos:
 - (a) Declare a matriz $A = [2 \ 10 \ 7 \ 6; 3 \ 12 \ 25 \ 9]$.
 - (b) Altere o elemento $A(2,1)$ para 18.
 - (c) Acrescente uma terceira linha a matriz com os elementos 30 21 19 1.
 - (d) Defina o elemento $A(2,3)$ como -16.
 - (e) Defina uma matriz B que contenha as duas primeira linhas da matriz A e as colunas de 2 a 4.
4. Criar um vetor com componentes ímpares entre 31 e 75.
5. Seja $x = [2 \ 5 \ 1 \ 6]$.
 - (a) Some 16 a cada elemento.
 - (b) Some 3 apenas para as componentes com índice ímpar.
 - (c) Calcule a raiz quadrada de cada elemento.
 - (d) Calcule o quadrado de cada elemento.
6. Seja $x = [3 \ 2 \ 6 \ 8]'$ e $y = [4 \ 1 \ 3 \ 5]'$ (vetores colunas).
 - (a) Some x e y .
 - (b) Eleve cada elemento de x a uma potência dada pelo correspondente elemento de y .
 - (c) Divida cada elemento de y pelo correspondente elemento de x .
 - (d) Multiplique cada elemento de x pelo correspondente elemento de y , chamando o resultado de z .
 - (e) Some todos os elemento de z e guarde-o em uma variável w .
 - (f) Calcule $x'*y - w$ e interprete o resultado.
7. Crie um vetor $x=1:10$ e calcule a soma de todos os elementos.
8. Crie uma matriz de dimensão 4×4 e a chame de A . (Sugestão: crie uma matriz com números aleatórios.)
 - (a) apague a segunda linha de A ;
 - (b) apague a terceira linha de A ;
9. Construir uma matriz 3×5 , em que a lei de formação da primeira linha é seno, a segunda é cosseno e a terceira é raiz quadrada. Utilize para cada linha o vetor $v = 0:0.25:1$.
10. Qual o resultados dos seguintes comandos:
 - (a) `abs(-3.51);`

- (b) `sign(-3.51);`
- (c) `ceil(8.73);`
- (d) `floor(8.73);`
- (e) `round(8.73);`
- (f) `lcm(12,8);`
- (g) `gcd(12,8);`
- (h) `rem(11,6);`

Parte 2: Scripts e Funções no MATLAB

1. Dada a sequência de comandos abaixo, diga qual a saída:

```
n = 3; i = n; j = 1;
A = (n-1)*ones(n) - eye(n);
while true
    if i == 0
        break;
    end
    if i == j
        A(i,j) = A(i,j) - i;
    else
        A(i,j) = i + j;
    end
    i = i - 1;
    j = n - i;
end
A
```

2. Considere as seguintes funções:

```
function M = f(A, a, b, k)
M = A; % M recebe uma cópia de A
if k
    M(a,:) = A(b,:);
    M(b,:) = A(a,:);
else
    M(:,a) = A(:,b);
    M(:,b) = A(:,a);
end
```

```

end
end % fim da função

function v = g(B)
[m n] = size(B);
v = zeros(1,n);
for i=1:n
    v(i) = sum(B(:, i));
end
end % fim da função

function M = h(A)
M = A;
v = g(A);
n = length(v);
for i=1:n-1
    for j=1:n-i
        if v(j) > v(j+1)
            t = v(j);
            v(j) = v(j+1);
            v(j+1) = t;
            M = f(M,j,j+1,0);
        end
    end
end
end % fim da função

```

Diga se as afirmações abaixo são verdadeiras ou falsas:

- (a) A função `f`, se `k = 0`, devolve uma matriz `M` igual a `A` só que com as colunas `a` e `b`, se existirem, trocadas.
- (b) A função `g` retorna o valor da soma de todos os elementos da matriz `B`.
- (c)

```
>> T = [1 2 3; 4 5 6; 7 8 9];
>> f(T,2,1,1)
>> ans =
    4 5 6
    1 2 3
    7 8 9
```

```
(d) >> T = [9 3 7; 1 0 2; 6 4 8];
>> g(A)
>> ans =
    19 3 18
```

```
(e) >> A = [0 2 5; 4 1 2; 7 3 1];
>> B= f(A,2,3,1);
>> g(B)
>> ans =
    11 8 6
```

```
(f) >> G = [2 3 7; 4 6 2; 1 0 8];
>> G = f(G,1,3,0);
>> f(G,3,2,1)
>> ans =
     7 3 2
     8 0 1
     2 6 4
```

```
(g) >> A=[9 3 7; 1 0 2; 6 4 8];
>> h(A')
>> ans =
     1 6 9
     2 8 7
     0 4 3
```

```
(h) >> A=[184;510;726];
>> B = h(A);
>> g(B);
>> ans =
    10 11 13
```

(i) A função *h* permuta as colunas da matriz de tal maneira que fiquem ordenadas com soma (da coluna) crescente.

3. Dada a *função* que calcula a soma de dois vetores de mesma dimensão, identifique e corrija os erros.

```
function z = Soma
z = ones(n);
for i=1:n
    z(i) = x(i) + y;
end
end
```

4. Indique qual será a saída para as chamadas `f4(1,-5,6)` e `m4([1:3:100])` das funções:

```
(a) function r1=f4(a,b,c)
    r1 = [-b+sqrt(b2-4*a*c)/(2*a) -b-sqrt(b2-4*a*c)/(2*a)];
end
(b) function y = m4(x)
    y = sum(x)/length(x);
end
```

5. Faça uma *função* que receba uma matriz A de ordem n e retorne a submatriz formada pelas primeira e penúltima linhas e segunda e última colunas.

6. Faça um *script* em MATLAB que leia uma matriz do \mathbb{R}^n e em seguida verifique se a primeira e a última linha são ortogonais. A saída deve ser uma mensagem **ORTOGONAIS** em caso afirmativo e **NAO ORTOGONAIS**, caso contrário.

7. Implemente em MATLAB um programa que faça a ordenação dos elementos de um vetor na ordem crescente. E em seguida:

- Compare o resultado obtido com a função `sort(v)`.
- Usando os comandos `tic` e `toc` para calcular o tempo de execução, monte um gráfico (no. de elementos \times tempo), usando a função `sort(v)` e seu programa.
- Justifique se seu programa é mais eficiente do que o comando `sort(v)`. Use vetores com 10, 50, 100, 150, 200 elementos.

8. Faça um *script* que leia as medidas dos três lados de um triângulo e o classifique quanto aos lados (equilátero, isósceles ou escaleno) e quanto aos ângulos (acutângulo, retângulo ou obtusângulo). Verifique previamente se é possível formar um triângulo com as medidas dadas.

9. Dado um vetor t , de comprimento n , faça *funções* que calculem as expressões:

1. $\ln(2 + t + t^2)$;
2. $e^{t(1+\cos(3t))}$;
3. $\cos^2(t) + \sin^2(t)$;
4. $\tan^{-1}(1)$;
5. $\sec^2(t) + \cot(t) - 1$.

10. Faça um *script* que determine o maior entre N números. A condição de parada é a entrada de um valor 0, ou seja, o algoritmo deve ficar calculando o maior até que a entrada seja igual a 0 (ZERO).

11. Faça uma *função* em MATLAB que leia um número inteiro positivo e retorne 0 (falso) caso esse número não seja *perfeito* e 1 (verdadeiro) caso contrário. Um número inteiro é dito perfeito quando ele é igual à soma dos seus divisores próprios, exceto ele mesmo (isto é, o número 6 possui divisores 1, 2, 3 e 6, portanto $1 + 2 + 3 = 6$; 6 é um número perfeito – o número 8 possui divisores 1, 2, 4 e 8, portanto $1 + 2 + 4 = 7$; 8 não é um número perfeito).
12. Faça uma *função* que receba um número inteiro natural e que devolva um vetor com os divisores desse número. Se o número não for inteiro, a função deve considerar só a parte inteira desse número. Se o número for inferior a um, a função deve devolver um vetor vazio.
13. Escreva uma *função* que retorne 1 se um número for primo e 0 em caso contrário.
14. Implemente em MATLAB uma *função* que receba um inteiro n e que retorne uma *matriz de Hilbert* de ordem $n \times n$. Definição: Uma matriz de Hilbert é uma matriz cujos coeficientes são definidos por:

$$a_{ij} = \frac{1}{i + j - 1}$$

Dica: Compare o resultado obtido com a função `hilb(n)`.

15. Implemente em MATLAB a fórmula de *Bailey-Borwein-Plouffe (BBP)* para computar o número π . A fórmula é dada por:

$$\pi = \sum_{k=1}^n \left[\frac{1}{16^k} \left(\frac{4}{8k+1} - \frac{2}{8k+4} - \frac{1}{8k+5} - \frac{1}{8k+6} \right) \right]$$

Sua função deve receber n e retornar o valor aproximado de π (use `format long`).

16. Uma aproximação de $\cos(x)$ pode ser feita utilizando a seguinte série:

$$\cos(x) \approx \sum_{k=0}^n \frac{(-1)^k}{(2k)!} x^{2k}$$

Tomando $n = 10$, implemente em MATLAB uma *função* que receba de entrada um número $x \in \mathbb{R}$ em radianos e calcule o valor aproximado de $\cos(x)$ utilizando a série acima. Compare o resultado obtido com a função `cos(x)` através de um gráfico.

Parte 3: Noções Básicas de Ponto Flutuante

Lembrete (informação que vai estar disponível na prova)

Os números de $\mathbb{F}(\beta, t, m, M)$ são todos da forma:

$$\bar{x} = \pm(0.d_1d_2\dots d_t)_\beta \times \beta^e$$

com $1 \leq d_1 \leq (\beta - 1)$, $0 \leq d_i \leq (\beta - 1)$ para $i = 2, \dots, t$ e $m \leq e \leq M$. O sub-índice β indica a base na qual o número está representado.

1. Dados os números decimais: $x = 7.125$ e $y = 35.27$. Escreva-os na base 2.
2. Dados os números binários: $x = 11.0111$ e $y = 111.001$. Escreva-os na base 10.
3. Considere os números na base 4: $x = 33$, $y = 0.31$ e $z = 21.013$. Escreva-os na base 5.
4. Considere o sistema $\mathbb{F}(2, 5, -3, 2)$.
 - (a) Quantos números podemos representar neste sistema?
 - (b) Qual o menor e maior número em valor absoluto na base 10 que podemos representar neste sistema?
 - (c) Qual é a precisão de máquina nesse sistema?
5. Faça uma *função* em MATLAB que faça conversão de um número real positivo decimal para binário.
6. Faça uma *função* em MATLAB que faça conversão de um número real positivo binário para decimal.