Índice	5.4. Suffix Automata	5
1. Setup         1.1. Template	2       6. Matemática         2       6.1. Aritmética         2       6.1.1. Techo de la división, piso de la raiz cuadrada, piso del log2         2       6.1.2. Aritmética en Zp         2       6.1.3. Números combinatorios         6.2. Teoría de números       6.2.1. Test de primalidad         2       6.3. Geometría         2       6.3.2. Punto/vector/recta	<b>5</b> 5 5 5 5 5 5 6
2.4. Indexed set y multiset	3 6.3.3. Producto escalar y vectorial	6 6 6
3.1.1. Range query point update 3.1.2. Range update point query 3.2. Fenwick tree 3.2.1. Range query point update 3.2.2. Range update point query 3.2.3. Range update range query 3.3. Operaciones sin inverso 3.3.1. Sparse table 3.3.2. Segment tree: range query point set	3       7. Programación Dinámica         3       7.1. Ejemplos de DP         4       7.1.1. DP en prefijo:         4       7.1.2. DP en rango:         4       7.1.3. DP en bitmask: traveling salesman         4       7.1.4. DP en árbol con toposort         4       7.1.5. DP en DAG:         4       7.1.6. DP en número: knapsack         7       7.1.7. Re-rooting DP	6 6 6 6 6 6 6 6 6
4.1. Preprocesamiento	7.1.8. DP con Fenwick: número de subsecuencias de largo k 7.1.9. Reconstruir solución 7.2. Optimizaciones 7.2.1. Recuperar un parámetro a partir de los otros 7.2.2. Reducir complejidad de transición con una flag 7.2.3. Optimización knapsack en árbol 7.2.4. Optimización de Knuth 7.2.5. Optimización D&C  8. Algoritmos 8.1. Búsqueda binaria	6 6 6 6 6 6 6
4.3. Flujo y corte 4.3.1. Dinics 4.3.2. Maximum matching 4.4. Árboles 4.4.1. Aplanamiento	5 8.2. Búsqueda binaria paralela	7 7 7 7 7
5. Strings         5.1. Trie: policy based	5 9.5. Subarray con mayor suma	7 7 <b>7</b>

# 1. Setup

### 1.1. Template

```
#include <bits/stdc++.h>
using namespace std;
using i64 = int64_t;
#define rep(i,N) for (int i = 0; i < int(N); i++)
#define scn(k,i,j) for (int k = int(i); k \le int(j); k++)
#define all(v)
                   begin(v), end(v)
#define pb
                   push_back
                   '\n'
#define endl
#define mp make_pair
#define fst first
#define snd second
#define forall(it,v) for(auto it = v.begin(); it != v.end(); it++)
\#define printall(v) forall(x,v){cout << *x << " ";} cout << endl
#define printpair(p) cout << "(" << p.fst << ", " << p.snd << ")" << endl
int main (void) {
    ios::sync_with_stdio(0); cin.tie(0);
    return 0;
```

#### 1.2. Makefile

```
CPPFLAGS = -std=c++17 -00 -Wall -g
CC = g++
```

### 1.3. Compilar

Compilar \$1 y mostrar primeras \$2 lineas de error

#### 1.4. Correr

Correr \$1 con el input \$2

```
1 rm -f $1
2 clear
3 make $1 && ./$1 < $2</pre>
```

#### 2. STL

### 2.1. Búsqueda binaria en vector ordenado

```
template <class T> int primer_igual (vector<T>& arr, T x) {
    auto it = lower_bound(all(arr), x);
    if (it == arr.end() || *it != x) return -1;
    return it - arr.begin();
}
template <class T> int ultimo_igual (vector<T>& arr, T x) {
    if (arr.begin() == arr.end()) return -1;
    auto it = prev(upper_bound(all(arr), x));
    if (*it != x) return -1;
    return it - arr.begin();
template <class T> int ultimo_menor (vector<T>& arr, T x) {
    if (arr.begin() == arr.end()) return -1;
    auto it = prev(lower_bound(all(arr), x));
    if (*it >=) return -1;
    return it - arr.begin();
template <class T> int primer_mayor (vector<T>& arr, T x) {
    auto it = upper_bound(all(arr), x);
    if (it == arr.end()) return -1;
    return it - arr.begin();
```

### 2.2. Priority queue custom compare

priority\_queue<pair<T, int>, vector<pair<T, int>>, greater<pair<T, int>>> pq; template <typename T> using MinHeap = // ...

### 2.3. Intervalos consecutivos

```
struct IntervalosConsecutivos {
    set<int> I;
    map<int, int> L;
    IntervalosConsecutivos (int i, int j) {
        I.insert(i);
        I.insert(j);
        L[j - i]++;
    }
    void cortar (int k) {
        int i = *prev(I.lower_bound(k));
    }
}
```

```
int j = *(I.lower_bound(k));
L[j - i]--;
if (L[j - i] == 0) L.erase(j - i);
L[k - i]++;
L[j - k]++;
I.insert(k);
}
i64 max_intervalo () {
    return (*L.rbegin()).fst;
}
};
```

### 2.4. Indexed set y multiset

```
#include <ext/pb_ds/assoc_container.hpp>
#include <ext/pb_ds/tree_policy.hpp>
using namespace __gnu_pbds;
template<class T> struct IndexedSet {
   tree<
        T, null_type, less<T>,
        rb_tree_tag, tree_order_statistics_node_update
   > s;
   void add (T x) { ms.insert(x); }
    int idx (T x) { return ms.order_of_key(x); }
    bool has (T x) { return ms.find(x) != ms.end(); }
         ith (int i) { return *ms.find_by_order(i); }
};
template<class T> struct IndexedMultiset {
    int t = 0; tree<</pre>
       pair<T, int>, null_type, less<pair<T, int>>,
       rb_tree_tag, tree_order_statistics_node_update
   > ms;
   void add (T x) \{ ms.insert(mp(x, t++)); \}
    int nle (T x) { return ms.order_of_key(mp(x, -1)); }
    int nleq (T x) { return ms.order_of_key(mp(x, INT_MAX)); }
   int cnt (T x) { return nleq(x) - nle(x); }
        ith (int i) { return (*ms.find_by_order(i)).fst; }
```

## 3. Range queries

## 3.1. Prefix table

### 3.1.1. Range query point update

```
template<class T>
vector<i64> prefix_table_rqpu (vector<T>% arr) {
    vector<i64> ps(arr.size() + 1);
    ps[0] = 0;
    rep(i,arr.size()) ps[i+1] = ps[i] + arr[i];
    return ps;
}

i64 prefix_table_range_query (vector<i64>%ps, int i, int j) {
    return ps[++j] - ps[i];
}

void prefix_table_point_update (vector<i64>%ps, int i, int v) {
    scn(k, i, ps.size() - 1) ps[k] += v;
}
```

#### 3.1.2. Range update point query

```
template<class T>
vector<i64> prefix_table_rupg (vector<T>& arr) {
   vector<i64> ps(arr.size() + 1);
   rep(i,arr.size()) ps[i] += arr[i], ps[i+1] -= arr[i];
   return ps;
}
void prefix_table_range_update (vector<i64>&ps, int i, int j, int v) {
   ps[i] += v, ps[++j] -= v;
vecor<i64> prefix_table_rupq_rebuild (vector<i64>&ps) {
    vector<i64> arr(ps.size() - 1);
   arr[0] = ps[0];
   rep(i, arr.size() - 1) arr[i+1] = arr[i] + ps[i+1];
   return arr;
i64 prefix_table_point_query (vector<i64>&ps, int i) {
   i64 res = 0;
   rep(k, i + 1) res += ps[k];
   return res:
```

```
3.2. Fenwick tree
```

- 3.2.1. Range query point update
- 3.2.2. Range update point query
- 3.2.3. Range update range query
- 3.3. Operaciones sin inverso
- 3.3.1. Sparse table

Operacion asociativa idempotente

```
// Operacion IDEMPOTENTE

#define log2fl(x) (x ? 63 - __builtin_clzll(x) : -1)
struct STable {
    vector<int>& arr; int N;
    vector<vector<int>> st;
    int op (int a, int b) { return min(a,b); }
    void make () {
        st.resize(20, vector<int>(N));
        st[0] = arr; scn(w,1,19) scn(i,0,N - (1 << w))
            st[w][i] = op(st[w-1][i], st[w-1][i + (1 << (w-1))]);
    }
    int q (int i, int j) {
        int w = log2fl(j - i + 1);
        return op(st[w][i], st[w][j - (1 << w) + 1]);
    }
};</pre>
```

### 3.3.2. Segment tree: range query point set

Recordatorio: modificar elemento neutro

```
template<class T> struct SegTree {
    vector<T>& arr; int N; T id;
    T op (T a, T b) { return 0; } // !
    vector<T> t;
    void make () {
        t.resize(N << 1); rep(i,N) t[i+N] = arr[i];
        for (int i = N - 1; i; i--) t[i] = op(t[i<<1], t[i<<1|1]);
    }
    void set (int i, T v) {
        for(t[i += N] = v; i > 1; i >>= 1) t[i>>1] = op(t[i], t[i^1]);
    }
    T q (int l, int r) {
        T res = id;
        for (l += N, r += N; l < r; l >>= 1, r >>= 1) {
```

```
if (1&1) res = op(res, t[1++]);
    if (r&1) res = op(res, t[--r]);
    } return res;
}
};
```

### 4. Grafos

- 4.1. Preprocesamiento
- 4.1.1. Clasificación de aristas
- 4.1.2. Puentes y puntos de articulación
- 4.1.3. DAG condensado
- 4.1.4. Kruskal
- 4.2. Menor camino
- 4.2.1. BFS
- 4.2.2. Dijkstra
- 4.2.3. Floyd-Warshall
- 4.3. Flujo y corte
- 4.3.1. Dinics
- 4.3.2. Maximum matching
- 4.4. Árboles
- 4.4.1. Aplanamiento
- 4.4.2. Ancestro común menor

# 5. Strings

- 5.1. Trie: policy based
- 5.2. Trie genérico
- 5.3. Rabin-Karp
- 5.4. Suffix Automata
- 6. Matemática
- 6.1. Aritmética
- 6.1.1. Techo de la división, piso de la raiz cuadrada, piso del  $\log 2$

```
#define ceildiv(a,b) ((a+b-1)/b)

i64 isqrt (i64 x) {

i64 s = 0; for (i64 k = 1 << 30; k; k >>= 1)

if ((s+k)*(s+k) <= x) s += k;
```

```
return s;
   #define log2fl(x) (x ? 63 - _builtin_clzll(x) : -1)
6.1.2. Aritmética en Zp
   const i64 \mod = 1e9 + 7;
   i64 resta_mod (i64 a, i64 b) { return (a - b + mod) % mod; }
   i64 pow_mod (i64 x, i64 n) {
       i64 \text{ res} = 0;
       while (n) {
           if (n \% 2) res = res * x % mod;
           n /= 2;
          x = x * x \% mod;
       } return res:
   i64 div_mod (i64 a, i64 b) { return a * pow_mod(b, mod - 2) % mod; }
6.1.3. Números combinatorios
      Teoría de números
6.2.1. Test de primalidad
   struct primetest {
       bool c[1000001]; vector<int> p;
       primetest () {
           p.reserve(1<<16); scn(i,2,1000000) if (!c[i]) {
               p.pb(i); for (int j = 2; i*j < 1000001; j++) c[i*j] = 1;
       bool isprime (int x) {
          for (int i = 0, d = p[i]; d*d \le x; d = p[++i])
               if (!(x % d)) return false;
           return x \ge 2:
  };
6.3.
       Geometría
6.3.1. Template base
   using flt = long double;
   const flt EPS = 1e-9:
```

bool flt\_leq (flt a, flt b) { return a < b + EPS; }</pre>

```
bool flt_eq (flt a, flt b) { return -EPS <= a - b && a - b <= EPS; }

struct Vec {
   int x, y;
   Vec operator+(Vec p) { return {x + p.x, y + p.y}; }
   Vec operator-(Vec p) { return {x - p.x, y - p.y}; }
   int operator*(Vec p) { return x * p.x + y * p.y; }
   int operator^(Vec p) { return x * p.y + y * p.x; }
};

int norma2 (Vec p) { return p.x * p.x + p.y * p.y; }

// TODO: area triangulo, formula de heron</pre>
```

- 6.3.2. Punto/vector/recta
- 6.3.3. Producto escalar y vectorial
- 6.3.4. Área triángulo
- 6.3.5. Fórmula de Herón

# 7. Programación Dinámica

- 7.1. Ejemplos de DP
- 7.1.1. DP en prefijo:
- 7.1.2. DP en rango:
- 7.1.3. DP en bitmask: traveling salesman
- 7.1.4. DP en árbol con toposort
- 7.1.5. **DP en DAG:**
- 7.1.6. DP en número: knapsack
- 7.1.7. Re-rooting DP
- 7.1.8. DP con Fenwick: número de subsecuencias de largo k
- 7.1.9. Reconstruir solución
- 7.2. Optimizaciones
- 7.2.1. Recuperar un parámetro a partir de los otros
- 7.2.2. Reducir complejidad de transición con una flag
- 7.2.3. Optimización knapsack en árbol
- 7.2.4. Optimización de Knuth
- 7.2.5. Optimización D&C

# 8. Algoritmos

### 8.1. Búsqueda binaria

Si existe, idx de primer true Si no, d

```
i64 bsearch (i64 i, i64 j, bool (*pred)(i64), i64 d) {
    while (!(i + 1 == j)) {
        i64 m = i + ((j - i) >> 1);
        pred(m) ? j = m : i = m;
    }
    if (pred(i)) return i;
    if (pred(j)) return j;
```

```
return d;
```

- 8.2. Búsqueda binaria paralela
- 9. Sin categorizar
- 9.1. Union find
- 9.2. Algoritmo de Mo
- 9.3. Min dequeue
- 9.4. Menor subarray que suma k
- 9.5. Subarray con mayor suma
- 9.6. Mayor subcadena común
- 10. Brainstorming

Graficar como puntos/grafos Pensarlo al revez ¿Que propiedades debe cumplir una solución? Si existe una solución, ¿existe otra más simple? ¿Hay elecciones independientes? ¿El proceso es parecido a un algoritmo conocido?