

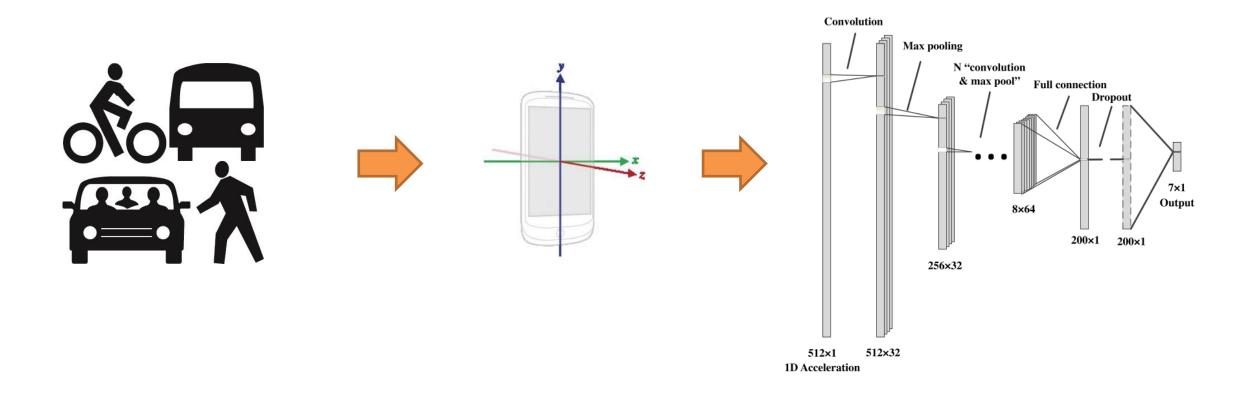
Pontificia Universidad Católica de Chile Escuela de Ingeniería Departamento de Ciencia de la Computación

Sistemas Urbanos Inteligentes

Redes Neuronales Recurrentes (RNN)

Hans Löbel

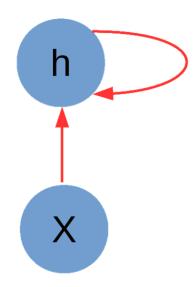
¿Cómo podríamos procesar una secuencia de datos (e.g. serie de tiempo) con las redes neuronales que hemos visto hasta ahora?



¿Qué limitación tiene este enfoque?

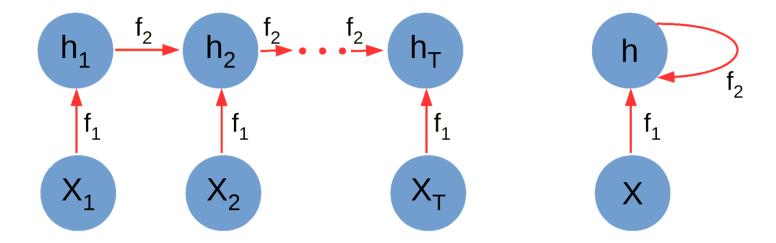
Afortunadamente, existen redes llamadas Redes Neuronales Recurrentes (RNN), que están hechas para procesar secuencias

- Propuestas en la década de los 80.
- Trabajan de manera secuencial, procesando uno a uno los elementos de la secuencia/serie.
- A diferencia de métodos tradicionales y de otros tipos de redes, las RNN mantienen un estado, es decir, "tienen memoria".
- Cómo se maneja esta memoria es lo que caracteriza a los distintos tipos de redes recurrentes existentes (RNN, LSTM, GRU).

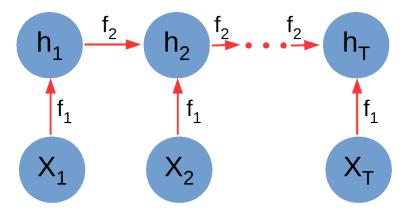


Afortunadamente, existen redes llamadas Redes Neuronales Recurrentes (RNN), que están hechas para procesar secuencias

$$h_t = f(h_{t-1}, x_t)$$

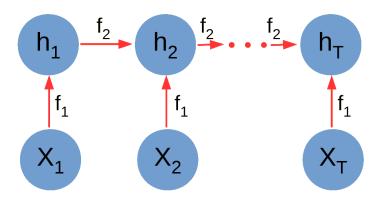


Formalicemos un poco esto



- x_t: vector de entrada que codifica la secuencia en el paso t
- h_t: vector de estado oculto (latente/interno) en el paso t, que codifica la historia de la entrada hasta ese momento
- f₁ y f₂: funciones paramétricas entrenables (aquí está la clave)
- t: paso de la secuencia, usualmente tiene significado temporal, pero puede representar cualquier relación de orden (espacio, ranking, etc).

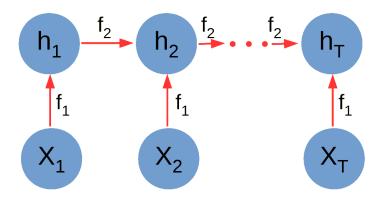
La configuración típica de una RNN es con funciones lineales y sigmoides



$$h_t = \sigma(W_{hh} h_{t-1} + W_{xh} x_t)$$

- Al ver esto en detalle, podemos notar que se genera una red profunda sin un incremento sustancial en la cantidad de parámetros (¿por qué?).
- Esto implica que al utilizar una capa recurrente, podemos capturar dependencias de mayor longitud en los datos, controlando efectivamente la capacidad del modelo.

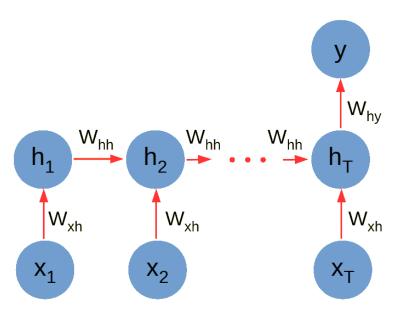
Las redes recurrentes como elementos de memoria



$$h_t = \sigma(W_{hh} h_{t-1} + W_{xh} x_t)$$

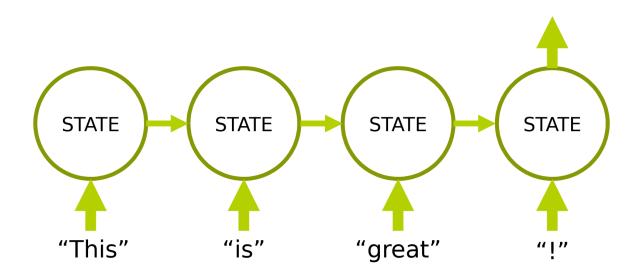
- Las RNN aprenden a usar el estado oculto h_t como una *feature* que representa las entradas hasta el paso t, es decir, captura solo la información relevante para la tarea.
- Esto permite capturar la estructura secuencial/temporal de la entrada (análogamente a como las convoluciones capturan la estructura espacial en una CNN).

Aún nos falta generar la salida que nos permita utilizar supervisión para el aprendizaje

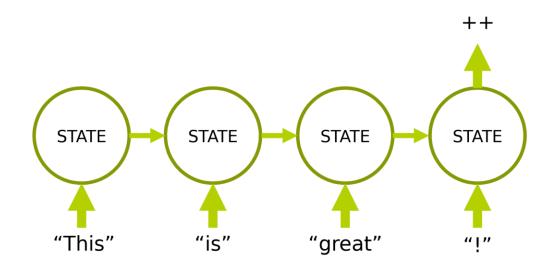


$$h_t = \sigma(W_{hh} h_{t-1} + W_{xh} x_t)$$
$$y = \sigma(W_{hy} h_T)$$

Veamos un caso aplicado: predicción de sentimiento

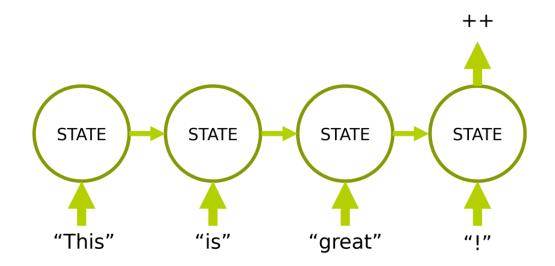


Veamos un caso aplicado: predicción de sentimiento



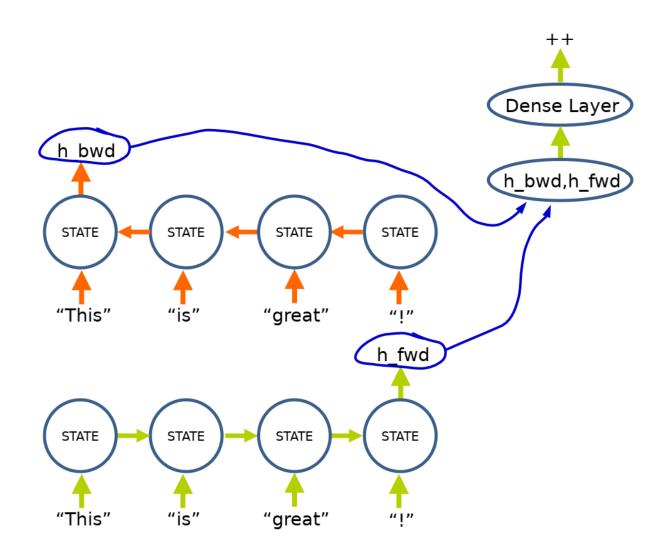
- ¿Cómo podemos codificar la entrada?
- ¿Cómo podemos codificar la salida?
- ¿Cuántas dimensiones debe tener el vector h_t?
- ¿Cómo podemos manejar secuencias de distinto largo?
- ¿Podemos usar un modelo más profundo? (dependencias más largas)

Veamos un caso aplicado: predicción de sentimiento

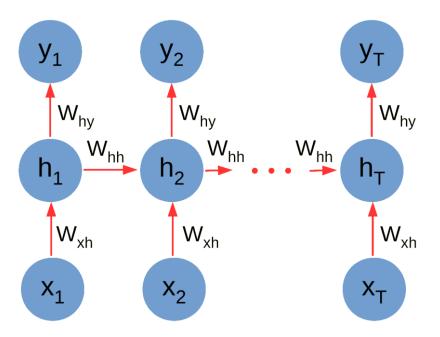


- En cada paso, el estado oculto modela la historia/características de la secuencia hasta el momento, es decir, el pasado.
- ¿Podemos capturar de alguna manera la información del futuro?
- Solución: podemos usar una RNN bidireccional

Veamos un caso aplicado: predicción de sentimiento con una RNN bidireccional

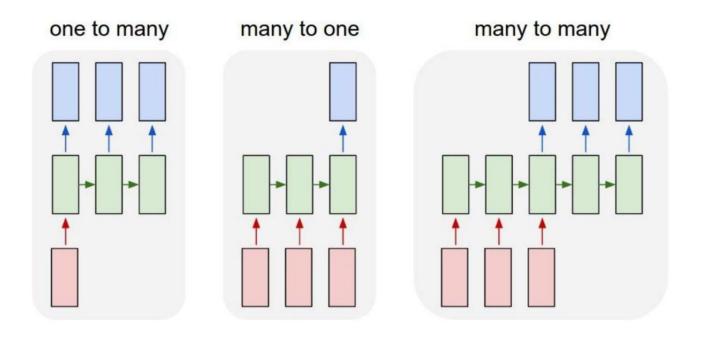


La salida de una RNN puede adecuarse a la tarea de turno

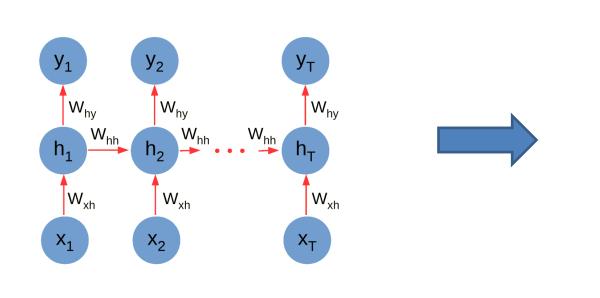


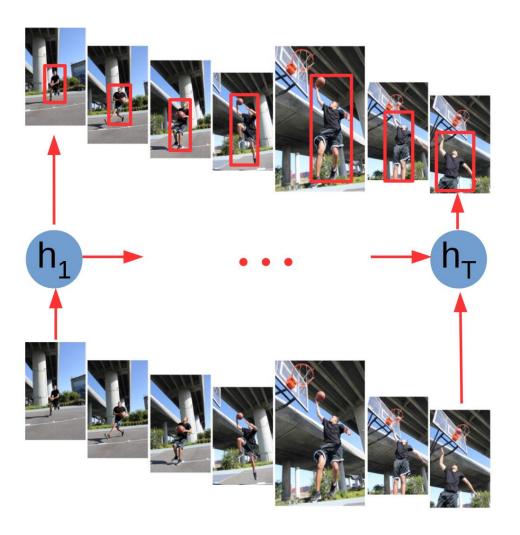
En esta configuración, la RNN genera una salida por cada valor de la secuencia de entrada.

La salida de una RNN puede adecuarse a la tarea de turno



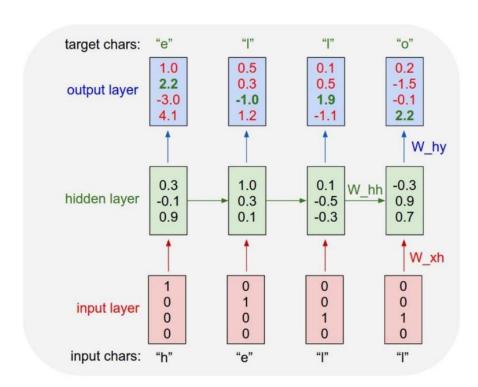
Veamos más ejemplos: seguimiento en videos





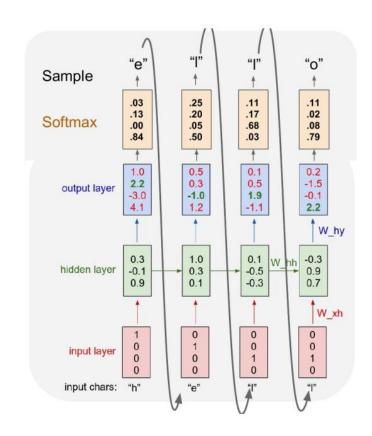
Vocabulary: [h,e,l,o]

Example training sequence: "hello"



Vocabulary: [h,e,l,o]

At test-time sample characters one at a time, feed back to model

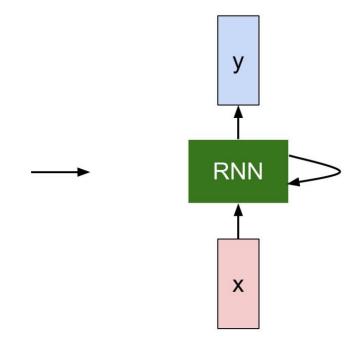


THE SONNETS

by William Shakespeare

From fairest creatures we desire increase,
That thereby beauty's rose might never die,
But as the riper should by time decease,
His tender heir might bear his memory:
But thou, contracted to thine own bright eyes,
Feed'st thy light's flame with self-substantial fuel,
Making a famine where abundance lies,
Thyself thy foe, to thy sweet self too cruel:
Thou that art now the world's fresh ornament,
And only herald to the gaudy spring,
Within thine own bud buriest thy content,
And tender churl mak'st waste in niggarding:
Pity the world, or else this glutton be,
To eat the world's due, by the grave and thee.

When forty winters shall besiege thy brow,
And dig deep trenches in thy beauty's field,
Thy youth's proud livery so gazed on now,
Will be a tatter'd weed of small worth held:
Then being asked, where all thy beauty lies,
Where all the treasure of thy lusty days;
To say, within thine own deep sunken eyes,
Were an all-eating shame, and thriftless praise.
How much more praise deserv'd thy beauty's use,
If thou couldst answer 'This fair child of mine
Shall sum my count, and make my old excuse,'
Proving his beauty by succession thine!
This were to be new made when thou art old,
And see thy blood warm when thou feel'st it cold.



tyntd-iafhatawiaoihrdemot lytdws e ,tfti, astai f ogoh eoase rrranbyne 'nhthnee e plia tklrgd t o idoe ns,smtt h ne etie h,hregtrs nigtike,aoaenns lng

train more

"Tmont thithey" fomesscerliund
Keushey. Thom here
sheulke, anmerenith ol sivh I lalterthend Bleipile shuwy fil on aseterlome
coaniogennc Phe lism thond hon at. MeiDimorotion in ther thize."

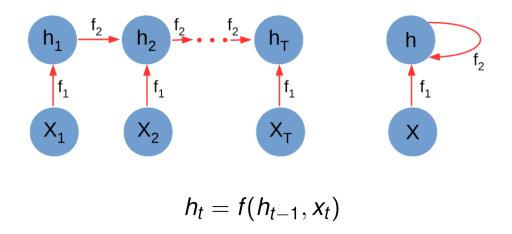
train more

Aftair fall unsuch that the hall for Prince Velzonski's that me of her hearly, and behs to so arwage fiving were to it beloge, pavu say falling misfort how, and Gogition is so overelical and ofter.

train more

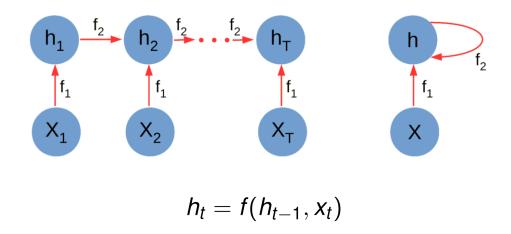
"Why do what that day," replied Natasha, and wishing to himself the fact the princess, Princess Mary was easier, fed in had oftened him. Pierre aking his soul came to the packs and drove up his father-in-law women.

Si bien las RNN pueden tener diversas configuraciones, la clave es compartir pesos de manera profunda al incluir ciclos



Los ciclos, o conexiones recurrentes, son la herramienta que provee cierto grado de memoria. La profundidad de esta recurrencia define cuán "grande" es la memoria.

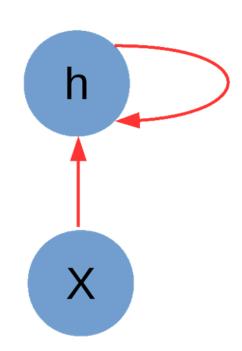
Si bien las RNN pueden tener diversas configuraciones, la clave es compartir pesos de manera profunda al incluir ciclos



- El compartir parámetros provee un mecanismo para modelar secuencias de largos arbitrarios.
- Al verlo en detalle, podemos notar que al desenrollar el procesamiento de una secuencia con una RNN, esta se transforma en algo parecido a un MLP donde todas las capas comparten los parámetros.
- A diferencia de la estructura fija para compartir parámetros de las CNN (filtro convolucional), las RNN permiten que este acto sea profundo (estado oculto actualizado de acuerdo al largo de la secuencia).

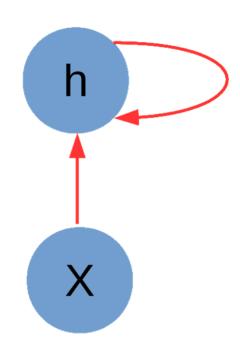
Volvamos a la idea con que partimos, sobre usar CNNs para modelar secuencias

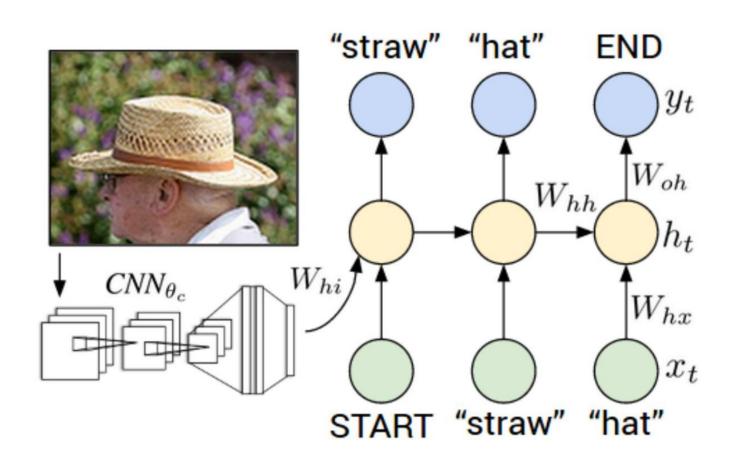
- Las CNN solo pueden ser aplicadas a problemas donde entrada y salida tienen un largo fijo.
- Para muchos dominios estos es una limitante fundamental, ya que la manera natural de representar sus datos es a través de elementos de largo variable y arbitrario
- El modo de compartir parámetros de una RNN permite transformar la información de una secuencia de tamaño arbitrario en un vector de tamaño fijo.
- Además, la salida puede generarse de manera secuencial, lo que permite salidas de largo arbitrario.



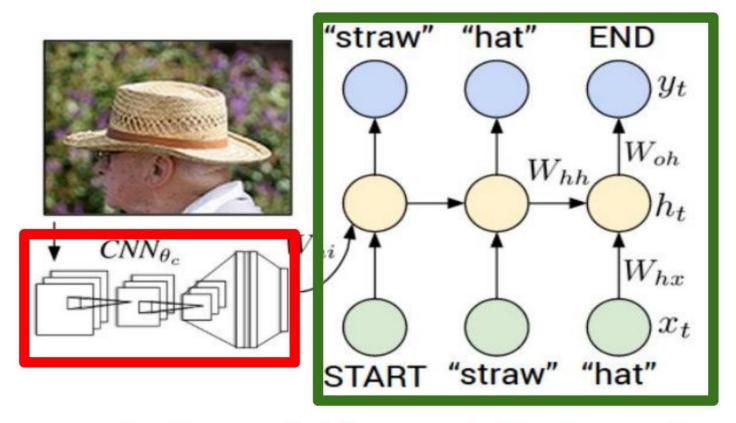
Volvamos a la idea con que partimos, sobre usar CNNs para modelar secuencias

- Otra limitante fundamental de las CNN es que solo pueden modelar dependencias cortas en los datos.
- Si bien son jerárquicas y composicionales, la dependencias que pueden modelar las CNN están limitadas por el tamaño de los filtros y la cantidad de capas, que son fijos.
- La habilidad de distinguir y caracterizar el largo de las dependencias (contexto) es clave para construir sistemas inteligentes.
- (Más adelante vamos a ver que esto también es un problema para las RNN puras).

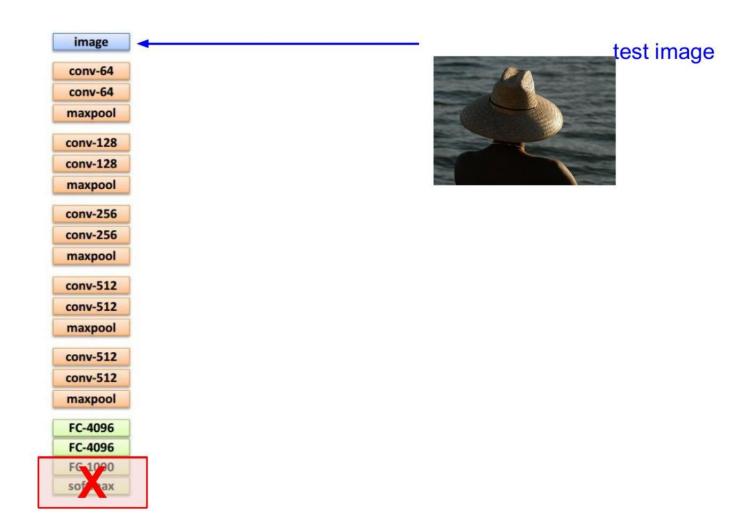


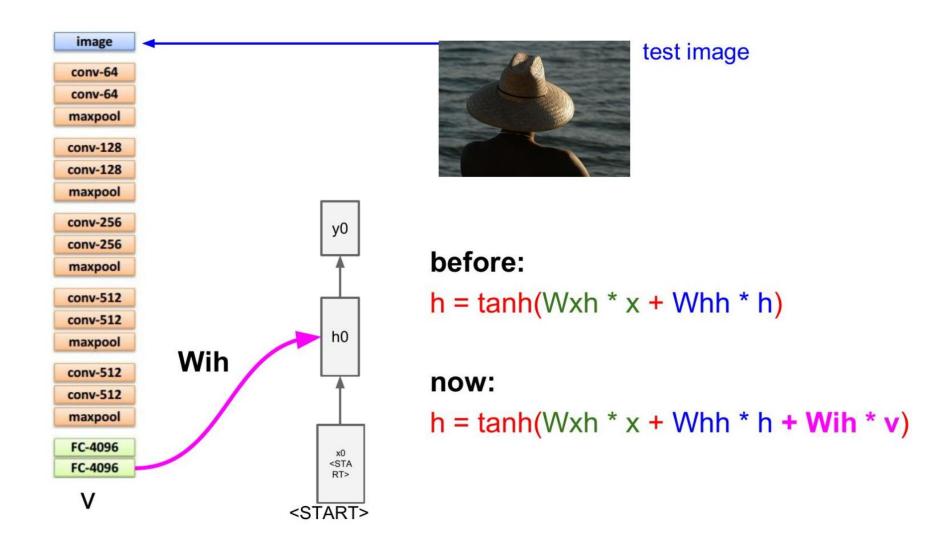


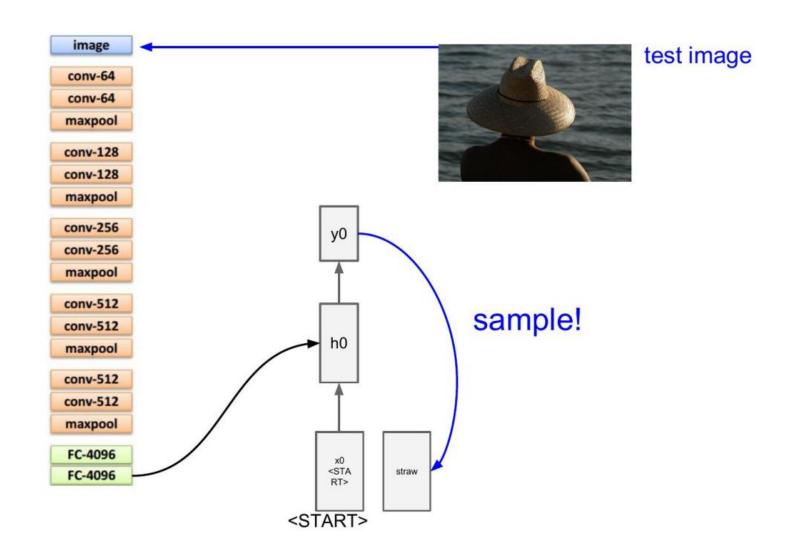
Recurrent Neural

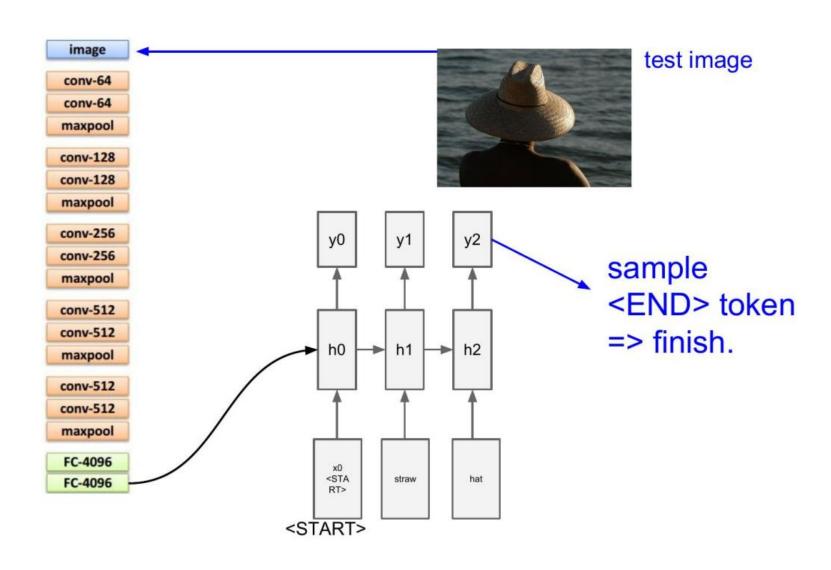


Convolutional Neural Network











A cat sitting on a suitcase on the floor



A cat is sitting on a tree branch



A dog is running in the grass with a frisbee



Two people walking on the beach with surfboards



A tennis player in action on the court



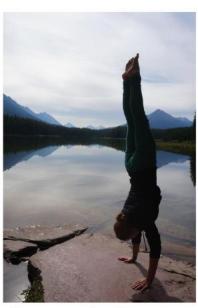
Two giraffes standing in a grassy field



A woman is holding a cat in her hand



A person holding a computer mouse on a desk



A woman standing on a beach holding a surfboard



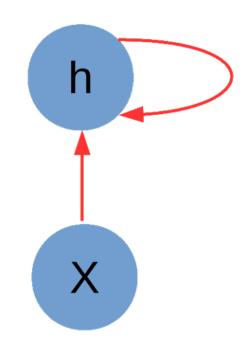
A bird is perched on a tree branch



A man in a baseball uniform throwing a ball

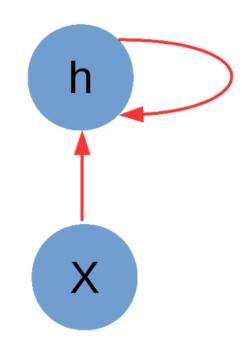
Vayamos ahora como entrenar una RNN

- Las operaciones en una RNN pueden descomponerse generalmente en tres bloques:
 - Desde la entrada hasta el estado oculto W_{xh}
 - 2. Dese el estado oculto anterior al nuevo W_{hh}
 - 3. Desde el estado oculto a la salida W_{hy}
- El entrenamiento requiere lógicamente definir una función de pérdida adecuada a la tarea (cross-entropy, ranking, MSE, etc.).

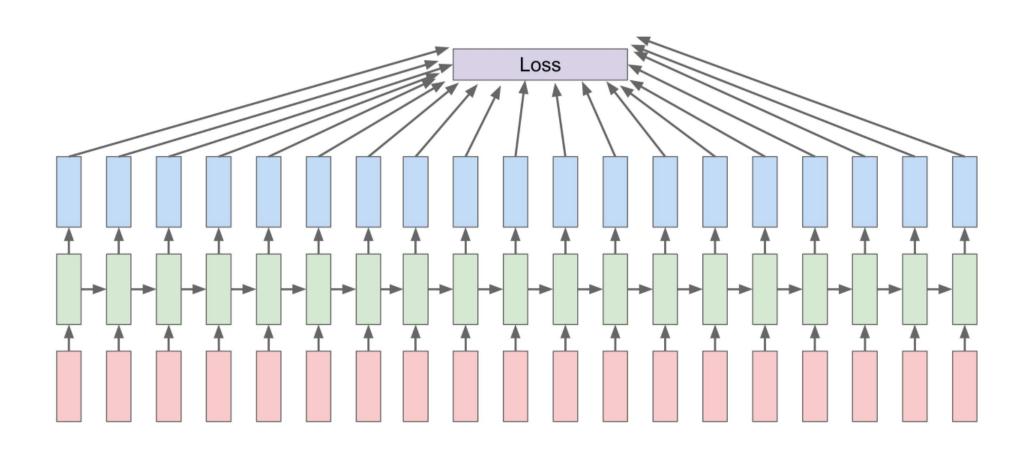


Vayamos ahora como entrenar una RNN

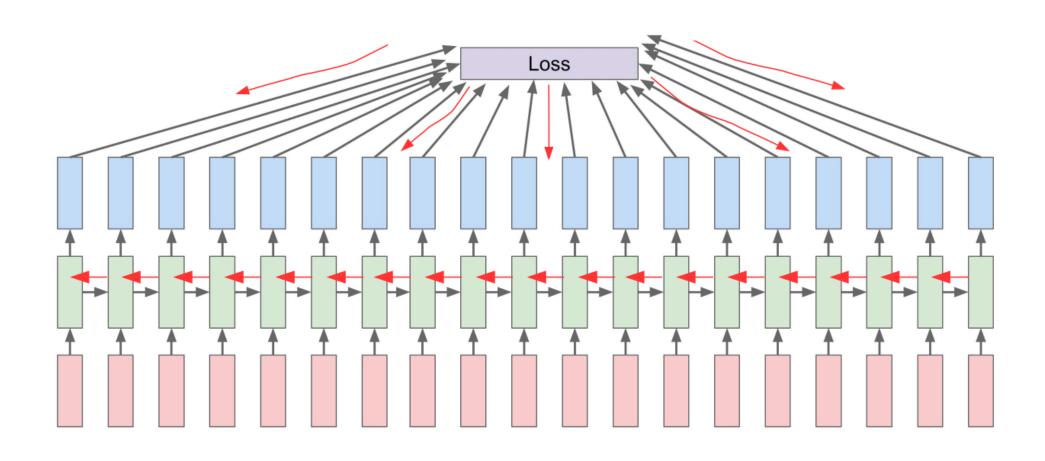
- Al igual que en las otras redes que hemos visto, la minimización de la función objetivo se hace con SGD.
- Dado que una RNN desenrollada es muy similar a un MLP, para calcular los gradientes basta aplicar backpropagation al grafo de cómputo (desenrollado).
- Esta técnica se conoce como backpropagation trough time (BPTT).



Realizamos los cálculos "hacia adelante" a través de la secuencia completa, para calcular la pérdida



Luego propagamos la señal de error hacia atrás, a través de la secuencia, calculando y acumulando los gradientes (pesos compartidos)



Luego propagamos la señal de error hacia atrás, a través de la secuencia, calculando y acumulando los gradientes (pesos compartidos)

$$h_t = f(x_t, h_{t-1}, w_h)$$

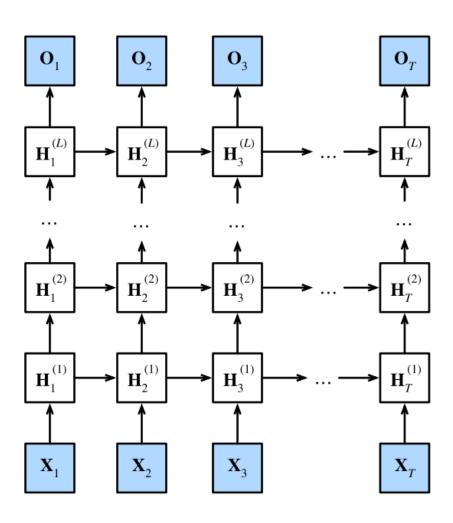
$$o_t = g(h_t, w_o),$$

$$L(x_1, \dots, x_T, y_1, \dots, y_T, w_h, w_o) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^T l(y_t, o_t)$$

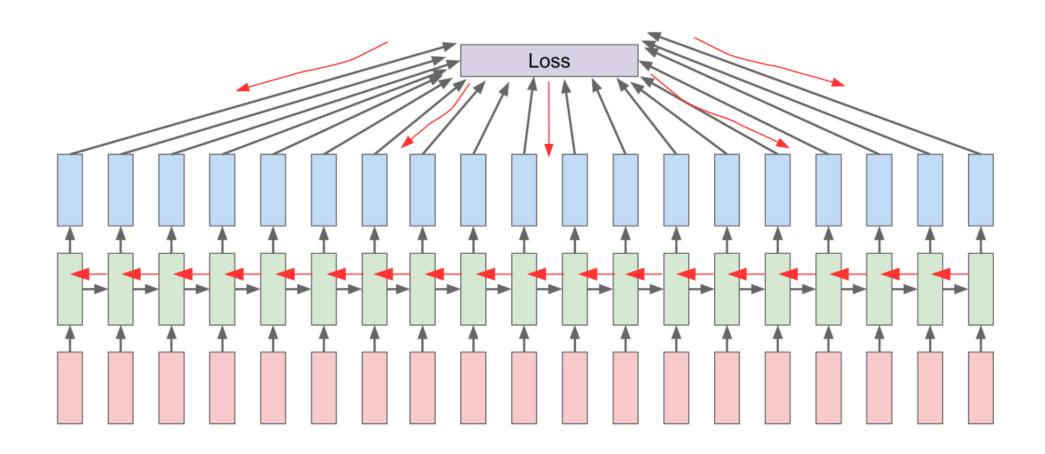
$$\frac{\partial L}{\partial w_h} = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial l(y_t, o_t)}{\partial w_h}$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} \frac{\partial l(y_t, o_t)}{\partial o_t} \frac{\partial g(h_t, w_o)}{\partial h_t} \frac{\partial h_t}{\partial w_h} \longrightarrow \frac{\partial h_t}{\partial w_h} = \frac{\partial f(x_t, h_{t-1}, w_h)}{\partial w_h} + \sum_{i=1}^{t-1} \left(\prod_{j=i+1}^{t} \frac{\partial f(x_j, h_{j-1}, w_h)}{\partial h_{j-1}} \right) \frac{\partial f(x_i, h_{i-1}, w_h)}{\partial w_h}$$

Esto se complica aún más si tenemos una RNN con múltiples capas



Luego propagamos la señal de error hacia atrás, a través de la secuencia, calculando y acumulando los gradientes (pesos compartidos)



¿Qué problemas puede traer este esquema para calcular los gradientes?

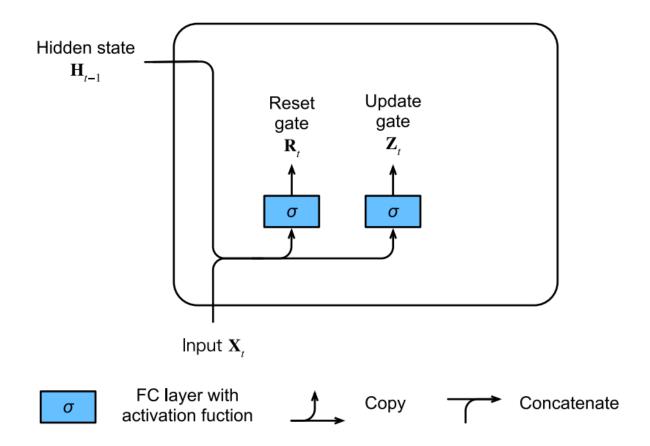
Existen muchos problemas: tiempo de cómputo

- Para secuencias largas, la suma en el cálculo del gradiente domina el cómputo. Una solución simple es truncarlo en cierto t < T (truncated backprop).
- De esta forma, el modelo se centrará más en la influencia de las dependencia cercanas que las lejanas.
- En la práctica, eso funciona muy bien y además evita el sobreentrenamiento.

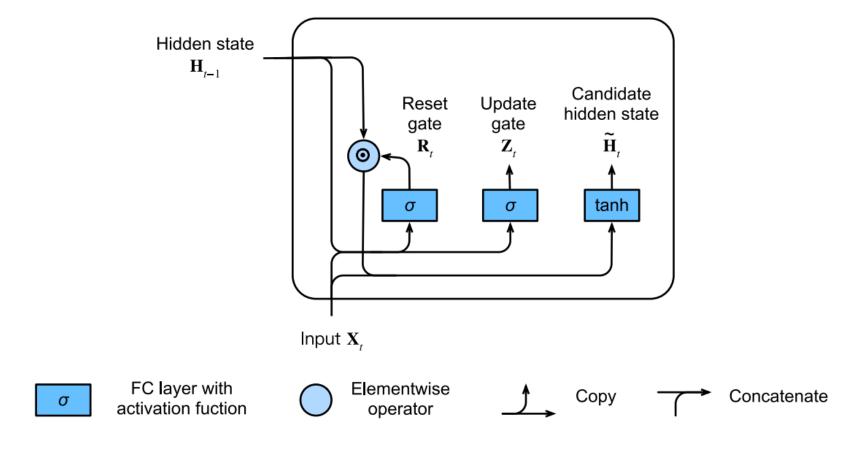
Existen muchos problemas: exploding & vanishing gradients

- En general, estos dos problemas pueden ser caracterizados por el valor singular (SVD) más grande de las matrices W (< 1 gradiente se desvanece, > 1 gradiente explota).
- Para evitar la explosión, generalmente basta con truncar la magnitud del gradiente.
- Para evitar el desvanecimiento, es necesario utilizar una arquitectura distinta. Veremos dos ejemplos: Gated Recurrent Unit (GRU) y Long short-term memory network (LSTM).

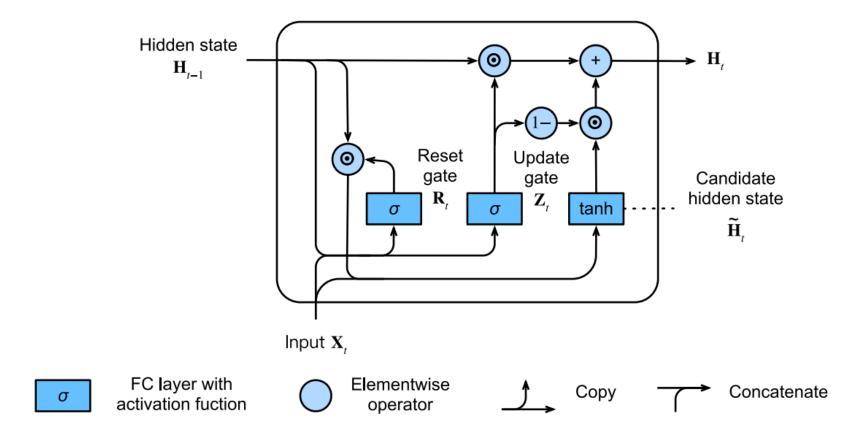
En esencia, GRU tiene módulos explícitos aprendibles para actualizar y reiniciar la memoria



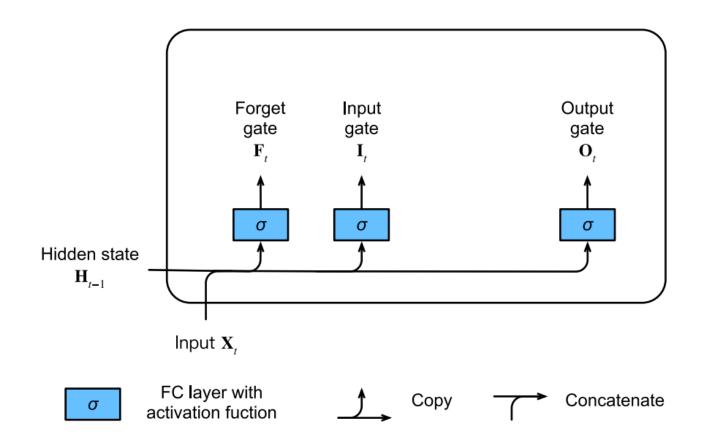
Se generan cambios candidatos al estado oculto...



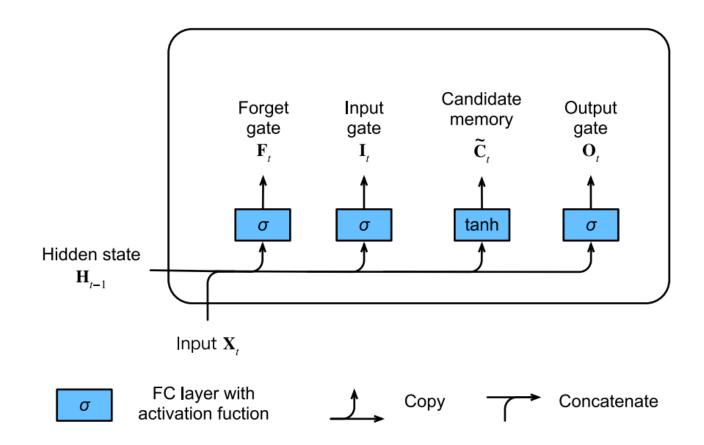
Que luego con combinados convexamente con el estado oculto anterior, para generar el nuevo



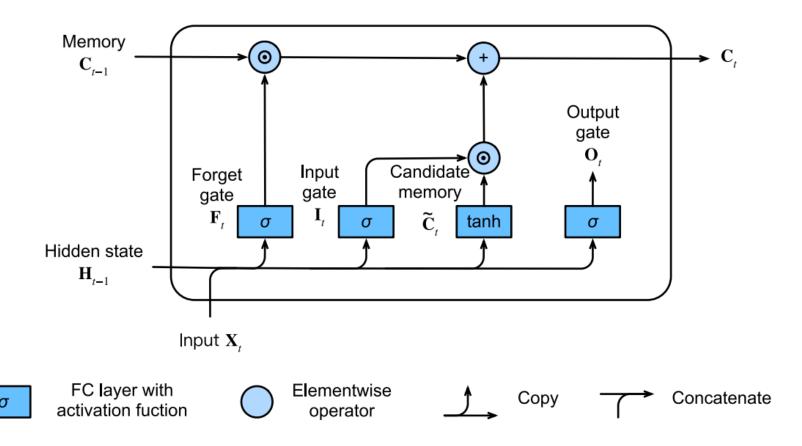
LSTMs extienden la idea de compuertas (pero son previas a GRU)



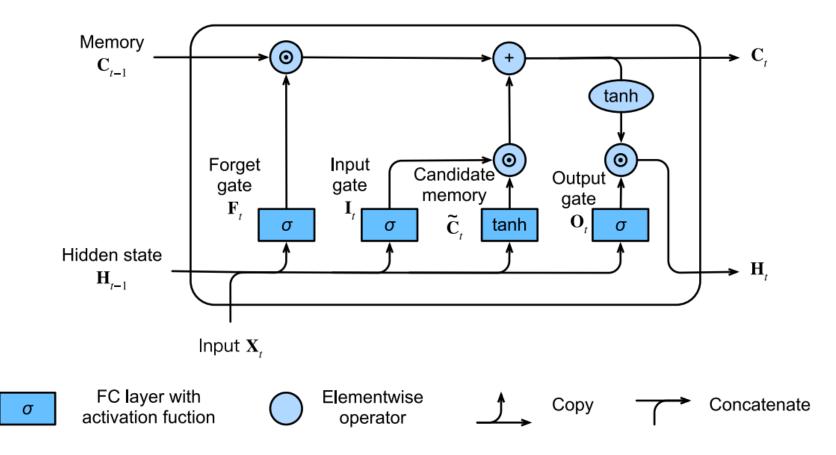
LSTMs separan explícitamente memoria de estado



LSTMs separan explícitamente memoria de estado

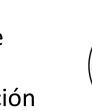


Esto les permite tener un flujo del gradiente menos accidentado



Algunas lecturas optativas recomendadas

- Understanding LSTM Networks: http://colah.github.io/posts/2015-08-Understanding-LSTMs/
- Exploring LSTMs: http://blog.echen.me/2017/05/30/exploring-lstms/
- Visualizing memorization in RNNs: https://distill.pub/2019/memorization-in-rnns/
- The Unreasonable Effectiveness of Recurrent Neural Networks: http://karpathy.github.io/2015/05/21/rnn-effectiveness/



Pontificia Universidad Católica de Chile Escuela de Ingeniería Departamento de Ciencia de la Computación

Sistemas Urbanos Inteligentes

Redes Neuronales Recurrentes (RNN)

Hans Löbel