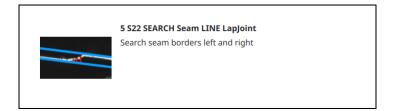


# 5 - S22 SEARCH Seam LINE LapJoint

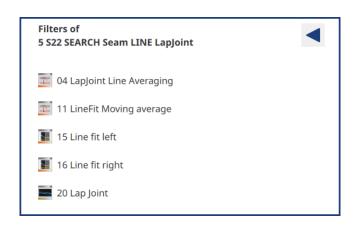
#### Beschreibung

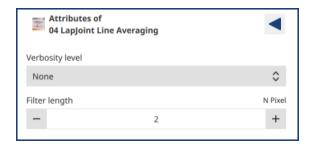
Sucht den linken und rechten Nahtrand mit dem 'LapJoint'-Algorithmus.

### Icon

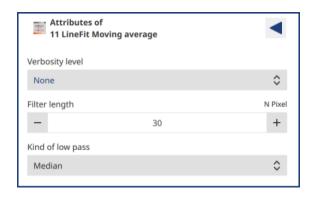


#### Parameter



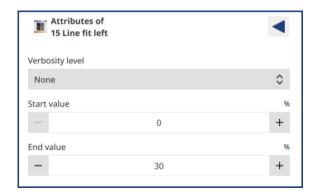


Parameter	Beschreibung
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.
Filter length	Während der 'Suche' auf der Laserlinie werden die Grauwerte der gefundenen Kurve über " Filter length " Pixel gemittelt. Je grösser der Wert, umso flacher ist die Intensitätskurve für die Analyse. [Pixel]



Parameter	Beschreibung		
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.		
Filter length	Zum Einpassen einer geraden Linie werden die vertikalen Positionen der gefundenen Laserlinien-Punkte über " Filter length " Pixel gemittelt. [Pixel]		
Kind of low pass	Algorithmus zum Filtern der gefundenen vertikalen Laserlinien-Positionen:  • Mean  • Median  • Minimum  • Maximum		





Parameter	Beschreibung		
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.		
Start value	Startposition im Laserlinien-ROI für den linken Laserlinien-Teil. [Prozent]		
End value	Endposition im Laserlinien-ROI für den linken Laserlinien-Teil. [Prozent]		



Parameter	Beschreibung	
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.	
Start value	Startposition im Laserlinien-ROI für den rechten Laserlinien-Teil. [Prozent]	
End value	Endposition im Laserlinien-ROI für den rechten Laserlinien-Teil. [Prozent]	



Parameter	Beschreibung		
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.		
Seam start left	Startposition im Laserlinien-ROI, um nach rechts die linke Nahtrand-Position zu suchen. [Prozent]		
Seam start rechts	Startposition im Laserlinien-ROI, um nach links die rechte Nahtrand-Position zu suchen. [Prozent]		
Max. diff. fit/laser line	Max. erlaubte Distanz zwischen eingepasster Geraden und der Laserlinie. Ist die Distanz grösser, wird die "linke/rechte Nahtrand-Position" gesetzt. [Pixel]		

## Messgrössen für die Plotter-Anzeigen



# Subgraph-Schnittstellen

# IN bridges OUT bridges

<b>■</b> image	Img ROI line	<b>■</b> image	ROI preSeam
<b>■</b> Line <b>■</b> value	Line  ROI line X  ROI line Y  ROI line W  ROI line H  ROI line valid	value	ROI preSeam X ROI preSeam Y ROI preSeam W ROI preSeam H ROI preSeam valid Seam pos left Seam pos right

#### ■ Graph Blockdiagramm

