

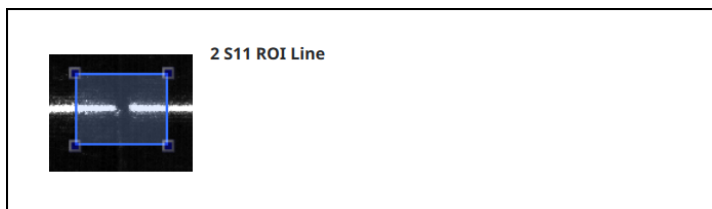


2 - S11 ROI Line

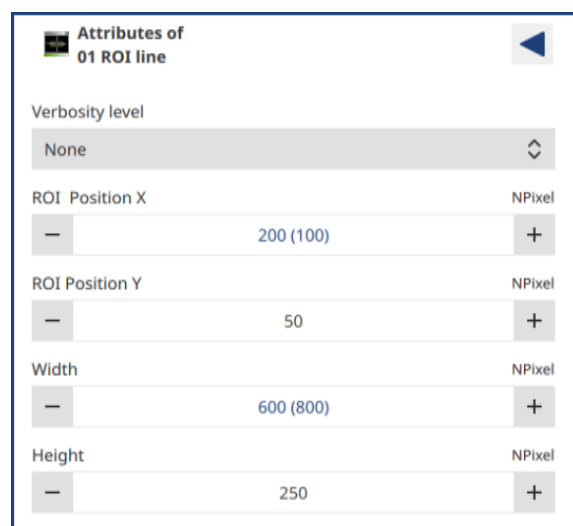
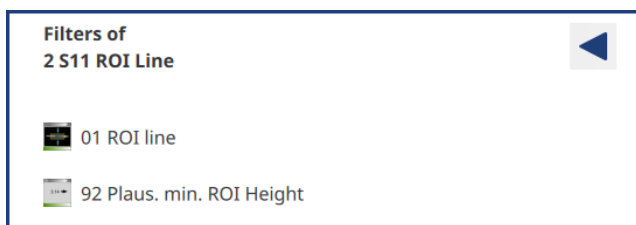
■ Beschreibung

Definition des rechteckigen ROIs (**R**egion **O**f **I**nterest) zur Laserlinien-Suche und –Auswertung, das fest für alle Kamerabilder der Naht ist.

■ Icon



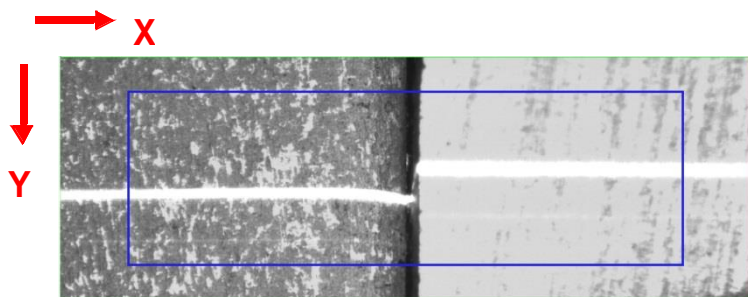
■ Parameter



Parameter	Beschreibung
Verbosity level	Setzen des 'Verbosity level'. Höhere Level zeigen mehr graphische Zusatzinformationen.
ROI Position X	Startposition X des Rechtecks (ROI). [Pixel]
ROI Position Y	Startposition Y des Rechtecks (ROI). [Pixel]
Width	Breite des Rechtecks (ROI). [Pixel]
Height	Höhe des Rechtecks (ROI). [Pixel]

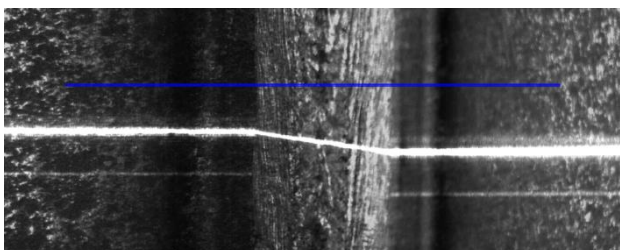
Beispiel für 'Verbosity':

Das blaue Rechteck zeigt das eingestellte ROI für die Laserlinie.




Hinweis:

Wenn das angezeigte blaue Rechteck nur eine schmale horizontale Linie ist, sollten die Parameter des Subgraphen "1 S10 Camera with StartEnd" überprüft werden!






Attributes of
 92 Plaus. min. ROI Height

Number

Parameter	Beschreibung
Number	Minimaler Wert beim Plausibilitätstest für die Höhe des ROI. Wenn der eingestellte Wert kleiner ist, wird das ROI als ungültig betrachtet. [Pixel]

■ Messgrößen für die Plotter-Anzeigen

729	0/1	ROI line valid
-----	-----	----------------

■ Subgraph-Schnittstellen

IN bridges

OUT bridges

 image	Img	 image	ROI line
 start end info	Start end info	 value	ROI line X / Y / W / H ROI line valid

■ Graph Blockdiagramm

