# Розробка методу для задачі пошуку точки розміщення логістичного хабу

### **Умова**

Задано **N** прямих, які задають дорогу.

Знайти розміщення точки (хабу), від якої відстань до прямих була б якомога меншою. Під відстанню до прямих будемо розуміти відстань до найбільш віддаленої прямої. Прямі задані двома точками.

### Вхідні дані

Ввести N — кількість точок ( $N <= 10^5$ ).

В наступних **N** рядках ввести по 4 значення. Це дві точки, які описують пряму.

### Вихідні дані

Вивести шукану відповідь з точністю шість знаків після коми.

### Математична постановка

Математичну постановку у цій постановці виконаємо таким чином: Нехай дано множину прямих  $L = \{L_i \mid i = \overline{1,n}\}$ , кожна з яких задається двома точками площини  $L_i = \{(x_{1i}, y_{1i}), (x_{2i}, y_{2i})\}$ ,  $i = \overline{1,n}$ , при чому  $\forall i \in \{1, 2, ..., n\}$   $(x_{1i}, y_{1i}) \neq (x_{2i}, y_{2i})$ . Необхідно знайти таку точку площини  $A^*(x^*, y^*)$ ,  $(x, y) \in R^2$ , відстань від якої до найдальшої прямої була б мінімальною.

Введемо в розгляд функцію відстані  $d_i(x,y) = d(L_i,A)$ , яка рівна евклідовій відстані від точки A(x,y) до прямої  $L_i$ ,  $i=\overline{1,n}$ .

Тоді задача розміщення логістичного хабу буде полягати в знаходженні такої точки  $A^*(x^*,y^*)$ , для якої б виконувалась умова:

$$A^* \in Arg \min_{A(x,y)\in R^2} \max_{i=1,n} d(L_i,A)$$
.

## Структура, що описує лінію

```
struct line {
   double a, b, c;
    line (double x1, double y1, double x2, double y2) {
        double aa = (y2 - y1);
        double bb= (x1 - x2);
        double cc = x2 * (y1 - y2) + y2 * (x2 - x1);
        double norm = sqrt(aa * aa + bb * bb);
        this->a = aa / norm;
        this->b = bb / norm;
        this->c = cc / norm;
    double get(double x, double y) {
        return abs(a * x + b * y + c);
};
```

Відстань від  $(x_0,y_0)$  до *i*-ої прямої  $a_i\cdot x+b_i\cdot y+c_i=0$ 

$$dist(x_0, y_0, a_i, b_i, c_i) = \frac{|a_i \cdot x_0 + b_i \cdot y_0 + c_i|}{\sqrt{a_i^2 + b_i^2}}.$$

Поділивши на  $\sqrt{a_i^2+b_i^2}$  значення коефіцієнтів прямої  $a_i'=\frac{a_i}{\sqrt{a_i^2+b_i^2}},$   $b_i'=\frac{b_i}{\sqrt{a_i^2+b_i^2}},$  отримаємо, що відстань

$$dist(x_0, y_0, a_i, b_i, c_i) = |a_i'x_0 + b_i'y_0 + c_i'|.$$

Цільова функція буде мати вигляд

$$f(x,y) = \max_{i=1,n} dist(x,y,a_i,b_i,c_i) \rightarrow \min_{\substack{x \in R \\ y \in R}}.$$

#### Уведемо дані та сформуємо всю інформацію про прямі у векторі

```
vector<line> lines:
  int n; cin >> n;
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    int x1, y1, x2, y2;
    cin >> x1 >> y1 >> x2 >> y2;
    line s(x1, y1, x2, y2);
    lines.push_back(s);
}
```

#### Відстань від точки до прямих будемо знаходити за допомогою функції:

```
double dist(double x, double y) {
   double ans = 0.0;
   for (auto i : lines) {
      ans = max(ans, i.get(x, y));
   }
   return ans;
}
```

# Метод покоординатного спуску

## Алгоритм

- 1. Визначення початкового наближення  $A_0(x_0, y_0)$ .
- 2. Підставляємо  $x_0$  у функцію f і розв'язуємо задачу мінімізації функції однієї змінної:

$$f(x_0, y) = \max_{i=1,n} \frac{\left| a_i x_0 + b_i y + c_i \right|}{\sqrt{a_i^2 + b_i^2}} \to \min_{y \in R} . (**)$$

Нехай  $y_1 \in Arg \min_{v \in R} f(x_0, y)$  і  $A_1(x_0, y_1)$ 

3. Підставляємо  $y_1$  у функцію f . Розв'язуємо задачу

$$f(x, y_1) = \max_{i=1,n} \frac{|a_i x + b_i y_1 + c_i|}{\sqrt{a_i^2 + b_i^2}} \to \min_{y \in R} . (***)$$

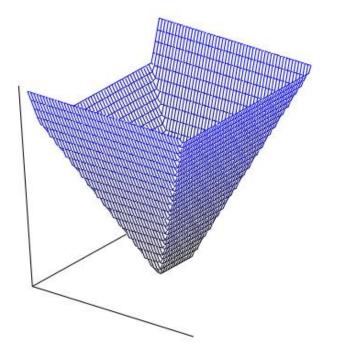
 $x_1 \in Arg \min_{x \in R} f(x, y_1) i A_2(x_1, y_1).$ 

Процес ітераційно продовжується до того часу, поки  $f(A_k) > f(A_{k+1})$ .

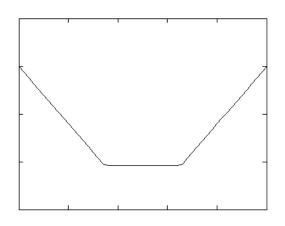
Критеріями зупинки алгоритму можуть бути:

- $||A_k A_{k+1}|| < \varepsilon$  близькість точок, які генеруються на послідовних кроках;
- $||f(A_k) A(k+1)|| < \varepsilon$  близькість значень цільової функції, отриманих на послідовних кроках;
- перевищення встановленого часу пошуку оптимального значення тощо.

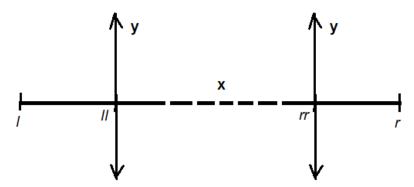
# Метод золотого перерізу та тернарний пошук



Типовий вигляд цільової функції

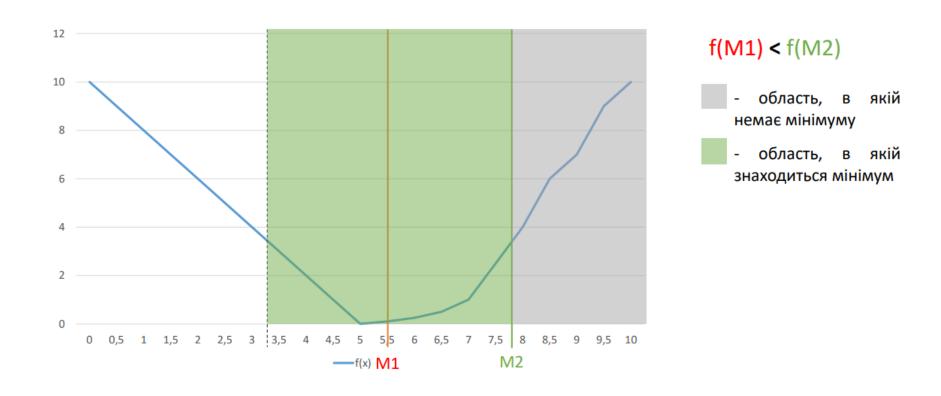


Типовий вигляд цільової функції з фіксованим одним параметром



Для визначення шуканого значення щодо змінної x кожен раз запускається метод золотого перерізу за змінною y, і досягнуте значення є індикатором вибору значення звуження проміжку за змінною x

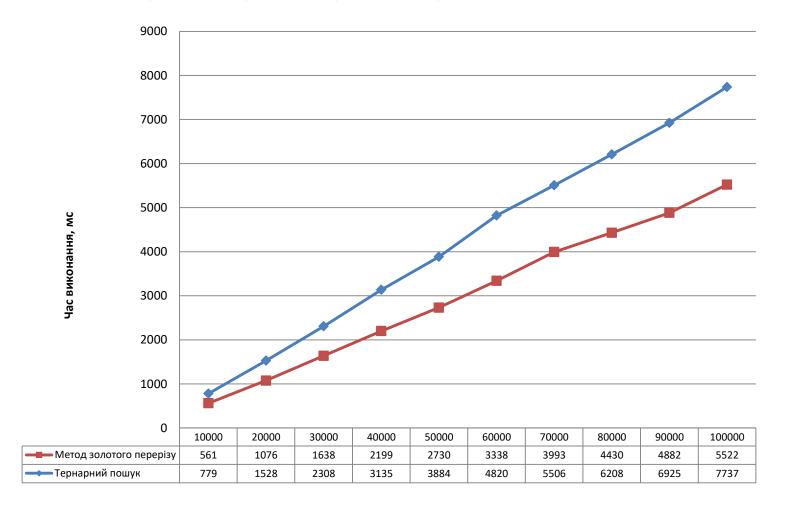
## Принцип роботи



## Реалізація

```
double Golden_Section_y (double x) {
    double 1 = -1e9, r = 1e9;
    while (r - 1 > eps) {
        double 11 = 1 + 0.38 * (r - 1);
        double rr = 1 + 0.62 * (r - 1);
        if (dist(x, 11) < dist(x, rr))
            r = rr;
        else
            1 = 11;
    }
    return 1;
}</pre>
```

## Графіки залежності часу виконання тернарного пошуку та методу золотого перерізу від розмірності задачі



## **Аналіз**

- Для двовимірного випадку часова складність запропонованого підходу рівна  $O(n \cdot log^2C)$ , а для методу покрокового спуску часова складність  $-O(n^2 \cdot logC)$ , де C параметр, який залежить від діапазону пошуку та точності.
- При заміні коефіцієнтів у методі золотого перерізу 0.38 на 1/3, а 0.62 на 2/3 отримаємо метод тернарного пошуку.
- Метод тернарного пошуку потребує приблизно на 40% більше часових затрат, ніж метод золотого перерізу.

# Тривимірний випадок

## **Умова**

Розглянемо тривимірний випадок, коли прямі задають в просторі і потрібно знайти розміщення точки, від якої відстань до прямих була б якомога меншою.

Нехай, як і у двовимірному випадку, задано множину прямих  $L_i = \{(x_{1i}, y_{1i}, z_{1i}), (x_{2i}, y_{2i}, z_{2i})\}$ ,  $i = \overline{1,n}$ , при чому  $\forall i \in \{1,2,...,n\}$   $(x_{1i}, y_{1i}, z_{1i}) \neq (x_{2i}, y_{2i}, z_{2i})$ . Тоді пряму будемо задавати системою двох рівнянь виду:

$$L_{i}: \begin{cases} a_{1i}x + b_{1i}y + c_{1i}z + d_{1i} = 0 \\ a_{2i}x + b_{2i}y + c_{2i}z + d_{2i} = 0 \end{cases},$$

де параметри  $a_{1i}, a_{2i}, b_{i1}, b_{2i}, c_{1i}, c_{2i}, d_{1i}, d_{2i}$  обчислюють з рівностей:

$$\frac{x - x_{1i}}{x_{2i} - x_{1i}} = \frac{y - y_{1i}}{y_{2i} - y_{1i}} = \frac{z - z_{1i}}{z_{2i} - z_{1i}}$$

Цільова функція при цьому буде мати вигляд

$$f(x, y, z) = \max_{i=1,n} \frac{\begin{vmatrix} i & j & k \\ x - x_{1i} & y - y_{1i} & z - z_{1i} \\ x_{2i} - x_{1i} & y_{2i} - y_{1i} & z_{2i} - z_{1i} \end{vmatrix}}{\sqrt{(x_{2i} - x_{1i})^2 + (y_{2i} - y_{1i})^2 + (z_{2i} - z_{1i})^2}} \rightarrow \min_{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3}$$

## Схема розв'язання

```
double Golden Section z (double x, double y) {
    double 1 = -1e9, r = 1e9;
    while (r - 1 > eps) {
        double 11 = 1 + 0.38 * (r - 1);
        double rr = 1 + 0.62 * (r - 1);
        if (dist(x, y, ll) < dist(x, y, rr))
            r = rr;
        else
            1 = 11;
    return 1;
double Golden Section y (double x) {
double 1 = -1e9, r = 1e9;
    while (r - 1 > eps) {
        double 11 = 1 + 0.38 * (r - 1);
        double rr = 1 + 0.62 * (r - 1);
        if (dist(x,ll,Golden Section z(x,ll)) <
                 dist(x,rr,Golden Section y(x,rr)))
            r = rr;
        else
            1 = 11;
    return 1;
double Golden Section x () {
double 1 = -1e9, r = 1e9;
    while (r - 1 > eps) {
        double 11 = 1 + 0.38 * (r - 1);
        double rr = 1 + 0.62 * (r - 1);
          double y1 = Golden Section y(11);
          double z1 = Golden Section z(ll, y1);
          double y2 = Golden Section y(rr);
          double z2 = Golden Section z(rr, y2);
        if (dist(ll,y1,z1) < dist(rr,y2,z2))
            r = rr;
        else
            1 = 11;
    return 1;
```

## Лабораторна робота №5

- 1. Згенерувати від 10000 до 100000 з кроком 10000 прямих випадковим чином.
- 2. Використовуючи схему розв'язання з попереднього слайду побудувати графіки залежності часу виконання тернарного пошуку та методу золотого перерізу від розмірності задачі (аналогічно слайду 13). Описати порівняння (аналогічно слайду 14).
- 3\*. Порівняти розглядувані методи з методом покоординатного спуску.

# Дякую за увагу!