# Tablas de hash

Clase 12

IIC 2133 - Sección 2

Prof. Mario Droguett

# Sumario

Introducción

Tablas de hash

Colisiones

Cierre

# Recordatorio: Diccionarios

#### Definición

Un diccionario es una estructura de datos con las siguientes operaciones

- Asociar un valor a una llave
- Actualizar el valor asociado a una llave
- Obtener el valor asociado a una llave
- En ciertos casos, eliminar de la estructura una asociación llave-valor

Los ABB fueron nuestra primera EDD para implementar diccionarios

Los ABB efectivamente soportan las operaciones de diccionario

- La complejidad de las operaciones es  $\mathcal{O}(h)$
- Cuando están balanceados,  $h \in \mathcal{O}(\log(n))$  para n llaves almacenadas

### Ejemplo

Podemos mantener pares (llave, valor) de la forma (rut, archivo)

- Podemos saber si un rut está en el dic. haciendo búsqueda por rut
- Inserción usa rut para ubicar el nodo, balanceando si es necesario

Hay algo más que los ABB poseen y no es un requisito de los diccionarios

Los ABB no solo soportan las operaciones de diccionario

- La propiedad de árbol de búsqueda garantiza que los datos están ordenados
- Si el orden es importante, esto es necesario

¿Qué es lo más importante en un diccionario?

El principal objetivo de los diccionarios es búsqueda eficiente de llaves

- El objetivo secundario es inserción/modificación eficiente de pares llave-valor
- Por esto, el orden de las llaves deja de ser relevante

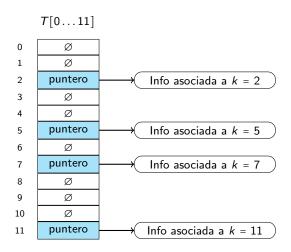
¿Podemos buscar e insertar más rápido si nos olvidamos de mantener el orden?

Para motivar nuestra siguiente estructura, consideremos un escenario ideal

- **C**onjunto de llaves posibles  $K = \{0, ..., 11\}$  fijo y conocido
- Dada una llave k ∈ K, interesa saber si esta se encuentra asociada a un valor en la EDD

Este escenario se puede manejar con la siguiente EDD básica

- Arreglo T[0...11] iniciado con  $\varnothing$  en cada celda
- No almacenamos las llaves en las celdas, sino un puntero al valor asociado a la llave k en T[k]
- Es decir,  $T[k] = \emptyset \Leftrightarrow$  no hay valor asociado a k en T



¿Cuál es la complejidad de la búsqueda y la inserción en T?

En la estructura T los accesos a T[k] son accesos por índice

- Verificar si  $T[k] = \emptyset$  es  $\mathcal{O}(1)$
- Insertar/modificar valor en T[k] es O(1)

No solo las operaciones deseadas son súper eficientes

- A diferencia de un ABB, se almacena solo un puntero al valor guardado
- No se usan punteros a padres-hijos para mantener la estructura

¿Qué tan ideal es este escenario de llaves naturales K?

El escenario de llaves K puede ocurrir en aplicaciones prácticas

- Rango de valores razonable
- Llaves siempre naturales (para ser usadas como índices de arreglos)

# Ejemplo

En la universidad hay aproximadamente 25.000 estudiantes este año.

- Asignamos un  $k \in \{0, ..., 24.999\}$  a cada estudiante
- Usamos cada natural como índice del arreglo T

### Ejemplo

Cada estudiante ya posee un rut único

- Rango de rut's abarca hasta el 25.000.000
- Cantidad de estudiantes mucho menor (25.000)
- **Problema:** solo 1/1000 celdas del arreglo *T* indexado por ruts estarán ocupadas

No solo los ruts son llaves posibles

- Números de teléfono
- Patentes de vehículos
- ..

¿Cómo acercarnos a un conjunto de llaves K razonable?

# Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el concepto de función de hash
- Identificar limitaciones en el almacenamiento a través de arreglos indexados
- ☐ Comprender concepto de tabla de hash
- ☐ Comprender concepto de colisión y sus posibles manejos
- ☐ Distinguir diferencias entre encadenamiento y direccionamiento abierto

# Sumario

Introducción

Tablas de hash

Colisiones

Cierre

# Funciones de hash

#### Definición

Dado un espacio de llaves K y un natural m > 0, una función de hash se define como

$$h: K \to \{0, \ldots, m-1\}$$

Dado  $k \in K$ , llamaremos valor de hash de k a la evaluación h(k).

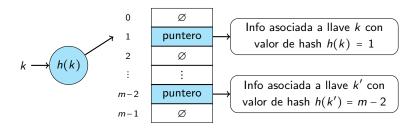
#### Notemos que

- Una función de hash nos permite mapear un espacio de llaves a otro más pequeño (con m razonable)
- Una función de hash no necesariamente es inyectiva
- Si m < |K|, no puede ser inyectiva
- En la práctica,  $m \ll |K|$

### Tablas de hash

#### Definición

Dado m > 0 y un conjunto de llaves K, una **tabla de hash** T es una EDD que asocia valores a llaves indexadas usando una función de hash  $h: K \to \{0, \dots, m-1\}$ . Diremos que tal T es de tamaño m.



### Tabla de hash

El ejemplo *ideal* que estudiamos es una tabla de hash

- La función de hash es  $h: K \to K$  dada por
  - h(k) = k
- Las operaciones de diccionario son sencillas

IdentityHashSearch (T, k):

return T[k]

IdentityHashInsert (T, k, v):

T[k] = v

IdentityHashDelete (T, k):

 $T[k] = \emptyset$ 

0	Ø
1	Ø
2	puntero
3	Ø
4	Ø
5	puntero
6	Ø
7	puntero
8	Ø
9	Ø
10	Ø

puntero

11

## Tabla de hash

Usar la misma estrategia para hashing general sería

```
HashSearch (T, k):

return T[h(k)]

HashInsert (T, k, v):

T[h(k)] = v

HashDelete (T, k):

T[h(k)] = \emptyset
```

- Pero sabemos que h no necesariamente es inyectiva
- Es decir, puede ocurrir una colisión  $h(k_1) = h(k_2)$  para  $k_1 \neq k_2$

Veremos formas de manejar las colisiones

# Sumario

Introducción

Tablas de hash

Colisiones

Cierre

# Una función de hash típica

Para ejemplificar el problema de las colisiones, consideremos la siguiente función de hash

$$h(k) = k \mod m$$

Se le conoce como hashing modular y corresponde al resto al dividir k entre m

- Notemos que  $h(k) \in \{0, \dots, m-1\}$  para todo k
- Todas las llaves con el mismo resto al dividir entre m generan una colisión, i.e.

$$h(k_1) = h(k_2) \Leftrightarrow k_1 \equiv_m k_2$$

### Ejemplo

Tomando m = 100 y  $K = \{0, \dots, 999\}$ , el hashing modular cumple

- $h(12) = h(112) = \cdots = h(912) = 12$
- $h(18) = \cdots = h(918) = 18$

Usaremos la función de hashing modular para experimentar con inserciones

Consideremos m = 7. Insertemos la llave 15 en la siguiente tabla de hash

• Su valor de hash es  $h(15) = 15 \mod 7 = 1$ 

0	Ø
1	Ø
2	Ø
3	Ø
4	Ø
5	Ø
6	Ø

La posición h(15) = 1 está libre y guardamos la llave

0	Ø	0	Ø	0	Ø
1	Ø	1	Ø	1	15
2	Ø	2	Ø	2	Ø
3	Ø	3	Ø	3	Ø
4	Ø	4	Ø	4	Ø
5	Ø	5	Ø	5	Ø
6	Ø	6	Ø	6	Ø

#### Ahora insertamos la llave 37

• Su valor de hash es  $h(37) = 15 \mod 7 = 2$ 

0	Ø	0	Ø	
1	15	1	15	
2	Ø	2	Ø	
3	Ø	3	Ø	
4	Ø	4	Ø	
5	Ø	5	Ø	
6	Ø	6	Ø	

0

1

3

5

6

Ø 15

37

Ø

Ø

#### Ahora insertamos la llave 51

• Su valor de hash es  $h(51) = 15 \mod 7 = 2$ 

0	Ø
1	15
2	37
3	Ø
4	Ø
5	Ø
6	Ø

## ¿Qué hacemos con la colisión?

# Inserción con encadenamiento

#### Primera propuesta: encadenamiento

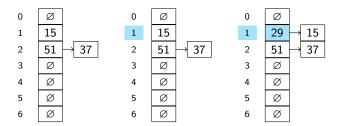
- Cada valor guardado es un nodo de una lista ligada
- Cada colisión agrega un nodo al principio/final de la lista

0	Ø	0	Ø	0	Ø	
1	15	1	15	1	15	
2	37	2	37	2	51	→ 37
3	Ø	3	Ø	3	Ø	
4	Ø	4	Ø	4	Ø	
5	Ø	5	Ø	5	Ø	
6	Ø	6	Ø	6	Ø	

## Inserción con encadenamiento

Al insertar la llave 29 seguimos la misma idea

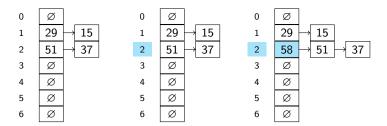
• Su valor de hash es  $h(29) = 29 \mod 7 = 1$ 



## Inserción con encadenamiento

#### Al insertar la llave 58 seguimos la misma idea

• Su valor de hash es h(58) = 58 mod 7 = 2



### Encadenamiento

Las operaciones de diccionario involucran la lista ligada T[h(k)]

```
ChainedHashSearch (T, k):

Buscar llave k en T[h(k)]

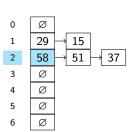
ChainedHashInsert (T, k, v):

Insertar (k, v) como cabeza de T[h(k)]

ChainedHashDelete (T, k):

Eliminar llave k de T[h(k)]
```

- La complejidad de estas operaciones depende de qué tan largas sean las listas
- Una buena función de hash repartiría las llaves de manera más o menos homogénea



# Otra estrategia para colisiones

Volvamos a la inserción con colisión del 51

• Su valor de hash es  $h(51) = 15 \mod 7 = 2$ 

Ø	l
15	
37	
Ø	
Ø	
Ø	
Ø	
	15 37 Ø Ø

¿Alguna alternativa al encadenamiento?

### Inserción con sondeo lineal

Segunda propuesta: direccionamiento abierto

- Buscamos sistemáticamente una celda vacía
- Puede producir nuevas colisiones no previstas por h

Una forma de buscar: el sondeo lineal inserta en la primera celda vacía a la derecha de la colisión

0	Ø	0	Ø	
1	15	1	15	
2	37	2	37	
3	Ø	3	Ø	
4	Ø	4	Ø	
5	Ø	5	Ø	
6	Ø	6	Ø	

0	Ø
1	15
2	37
3	51
4	Ø
5	Ø
6	Ø

# Inserción con sondeo lineal

Al insertar la llave 29 seguimos la misma idea del sondeo lineal

• Su valor de hash es  $h(29) = 29 \mod 7 = 1$ 

0	Ø	0	2
1	15	1	1!
2	37	2	3
3	51	3	5
4	Ø	4	2
5	Ø	5	2
6	Ø	6	2

0	Ø
1	15
2	37
3	51
4	Ø
5	Ø
6	Ø

0	Ø
1	15
2	37
3	51
4	29
5	Ø
6	Ø

# Búsqueda con sondeo lineal

Si las inserciones son con sondeo lineal, la búsqueda debe tenerlo en cuenta

- No necesariamente k está guardado en T[h(k)]
- Debemos revisar esa celda, y si no corresponde, buscar hacia adelante

Por ejemplo, al buscar la llave 29 comenzamos la búsqueda en la pos. 1

0	Ø	0	Ø	
1	15	1	15	
2	37	2	37	
3	51	3	51	
4	29	4	29	
5	Ø	5	Ø	
6	Ø	6	Ø	

0	Ø
1	15
2	37
3	51
4	29
5	Ø
6	Ø

0	Ø
1	15
2	37
3	51
4	29
5	Ø
6	Ø

La búsqueda sigue la misma secuencia que la inserción

# Búsqueda con sondeo lineal

¿Cómo detectamos si la llave no está?

- Comenzamos la búsqueda en T[h(k)]
- Si al buscar a la derecha llegamos a un Ø significa que no está

Por ejemplo, al buscar la llave 10, tal que  $h(10) = 10 \mod 7 = 3$ 

0	Ø	0	Ø	0	Ø
1	15	1	15	1	15
2	37	2	37	2	37
3	51	3	51	3	51
4	29	4	29	4	29
5	Ø	5	Ø	5	Ø
6	Ø	6	Ø	6	Ø

Concluimos que 10 no está almacenada

# Eliminación con sondeo lineal

Para eliminar llaves guardadas tenemos un problema

■ Si borramos una llave, la reemplazamos por Ø

Por ejemplo, si borramos el 51 y buscamos el 29 con  $h(29) = 29 \mod 7 = 1$ 

0	Ø	0	Ø	0	Ø	0	Ø
1	15	1	15	1	15	1	15
2	37	2	37	2	37	2	37
3	51	3	Ø	3	Ø	3	Ø
4	29	4	29	4	29	4	29
5	Ø	5	Ø	5	Ø	5	Ø
6	Ø	6	Ø	6	Ø	6	Ø

Concluimos que 29 no está almacenado...

Si necesitamos eliminación, es mejor usar encadenamiento

### Otros sondeos

#### Sondeo lineal

Si h(k) = H, para alguna constante d buscamos en

$$H$$
,  $H + d$ ,  $H + 2d$ ,...

Se debe cumplir d = 1 o que d y m son primos relativos

#### Sondeo cuadrático

■ Si h(k) = H, buscamos en

$$H, H+1, H+4, H+9, \dots$$

#### Doble hashing

Usamos dos funciones de hash  $h_1$  y  $h_2$  y buscamos en

$$h_1(k), h_1(k) + h_2(k), h_1(k) + 2h_2(k), \dots$$

#### Todos ellos presentan el problema de la eliminación

# Factor de carga

Dado que las colisiones impactan la tabla, nos interesa medir cuántos datos tenemos almacenados

#### Definición

Dada una tabla de hash T de tamaño m con n valores almacenados, se define su factor de carga como

$$\lambda = \frac{n}{m}$$

El factor de carga es una medida de qué tan llena está la tabla

Según la estrategia de resolución de colisiones

- Encadenamiento: es aceptable  $\lambda \approx 1$
- Direccionamiento abierto:  $\lambda > 0.5$  resulta en inserciones y búsquedas muy lentas

# Rehashing

Si  $\lambda$  es grande y ya no es aceptable, las operaciones se vuelven costosas

Una solución es hacer rehashing

- Se crea una nueva tabla más grande
- Aproximadamente del doble del tamaño original
- Como el espacio de índices ya no es de tamaño m, se define una nueva función de hash
- Mover los datos a la nueva tabla

Esta es una operación costosa para tablas de hash

- **E**s  $\mathcal{O}(n)$  para n datos insertados
- No obstante, es infrecuente

# Sumario

Introducción

Tablas de hash

Colisiones

Cierre

# Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el concepto de función de hash
- Identificar limitaciones en el almacenamiento a través de arreglos indexados
- ☐ Comprender concepto de tabla de hash
- ☐ Comprender concepto de colisión y sus posibles manejos
- ☐ Distinguir diferencias entre encadenamiento y direccionamiento abierto