Programación dinámica

Clase 18

IIC 2133 - Sección 3

Prof. Eduardo Bustos

Sumario

Introducción

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Cierre

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

 \blacksquare Tenemos n charlas por asignar

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- Tenemos *n* charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- \blacksquare Tenemos n charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i
- **E**s decir, se define el intervalo de tiempo $[s_i, f_i)$

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- Tenemos n charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i
- **E**s decir, se define el intervalo de tiempo $[s_i, f_i)$

Solo se puede realizar una charla a la vez

Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- Tenemos n charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i
- **E**s decir, se define el intervalo de tiempo $[s_i, f_i)$

Solo se puede realizar una charla a la vez

ADEMÁS: si la charla i es realizada, produce una ganancia v_i

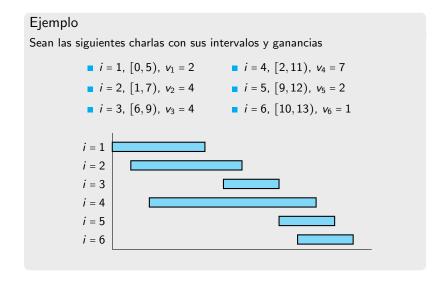
Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- \blacksquare Tenemos n charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i
- **E**s decir, se define el intervalo de tiempo $[s_i, f_i)$

Solo se puede realizar una charla a la vez

ADEMÁS: si la charla i es realizada, produce una ganancia v_i

¿Qué charlas asignar de manera que maximicemos la ganancia?

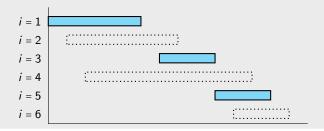


Ejemplo

El caso que sabemos resolver consideraba $v_i = c$ para cada charla

- $i = 1, [0, 5), v_1 = c$ $i = 4, [2, 11), v_4 = c$

- $i = 2, [1, 7), v_2 = c$ $i = 5, [9, 12), v_5 = c$
- $i = 3, [6, 9), v_3 = c$ $i = 6, [10, 13), v_6 = c$



Ejemplo

El caso que sabemos resolver consideraba $v_i = c$ para cada charla

$$i = 1 (0.5) v_1 = 0$$

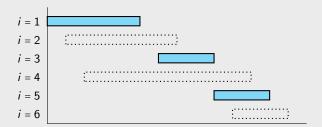
$$i = 1, [0,5), v_1 = c$$
 $i = 4, [2,11), v_4 = c$

$$i = 2, [1, 7), v_2 = 0$$

$$i = 2, [1, 7), v_2 = c$$
 $i = 5, [9, 12), v_5 = c$

$$i = 3, [6, 9), v_3 = 6$$

$$i = 3, [6, 9), v_3 = c$$
 $i = 6, [10, 13), v_6 = c$

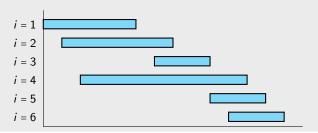


Cuando la ganancia es la misma, la estrategia codiciosa de elegir la charla que termina antes es óptima

Ejemplo

Sean las siguientes charlas con sus intervalos y ganancias

- $i = 1, [0, 5), v_1 = 2$ $i = 4, [2, 11), v_4 = 7$
- $i = 2, [1, 7), v_2 = 4$ $i = 5, [9, 12), v_5 = 2$
- $i = 3, [6, 9), v_3 = 4$ $i = 6, [10, 13), v_6 = 1$



Con ganancias diferentes, el problema no es equivalente a maximizar el número de charlas

Ejemplo

Podemos pensar en una instancia del problema de forma que la estrategia codiciosa mencionada **no funciona**

Ejemplo

Podemos pensar en una instancia del problema de forma que la estrategia codiciosa mencionada **no funciona**

```
i = 1 v_1 = 1 v_2 = 4 v_3 = 2
```

Ejemplo

Podemos pensar en una instancia del problema de forma que la estrategia codiciosa mencionada **no funciona**

$$i = 1$$
 $i = 2$
 $i = 3$
 $v_1 = 1$
 $v_2 = 4$
 $v_3 = 2$

En este caso,

estrategia	charlas	ganancia
codiciosa	$\{1,3\}$	3
óptima	{2}	4

Ejemplo

Podemos pensar en una instancia del problema de forma que la estrategia codiciosa mencionada **no funciona**

$$i = 1$$
 $v_1 = 1$ $v_2 = 4$ $v_3 = 2$

En este caso,

estrategia charlas ganancia codiciosa
$$\{1,3\}$$
 3 6 ptima $\{2\}$ 4

Nuestra estrategia codiciosa no es óptima en el caso general del problema con ganancias

☐ Comprender el paradigma de programación dinámica

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- ☐ Identificar su estructura recursiva

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- ☐ Identificar su estructura recursiva
- ☐ Aplicar la estrategia para resolver problemas concretos

Sumario

Introducción

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Cierre

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

Generalmente usada en problemas de optimización

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

- Generalmente usada en problemas de optimización
- Se basa en la existencia de subproblemas que permiten resolver el problema original

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

- Generalmente usada en problemas de optimización
- Se basa en la existencia de subproblemas que permiten resolver el problema original
- Además, los subproblemas se solapan, i.e. comparten sub-subproblemas

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

- Generalmente usada en problemas de optimización
- Se basa en la existencia de subproblemas que permiten resolver el problema original
- Además, los subproblemas se solapan, i.e. comparten sub-subproblemas

La diferencia con **dividir para conquistar** es que en esta última los subproblemas son disjuntos

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

- Generalmente usada en problemas de optimización
- Se basa en la existencia de subproblemas que permiten resolver el problema original
- Además, los subproblemas se solapan, i.e. comparten sub-subproblemas

La diferencia con **dividir para conquistar** es que en esta última los subproblemas son disjuntos

La clave de programación dinámica es recordar las soluciones a los subproblemas

Ejemplo

Dadas las charlas $\{1,2,\ldots,6\}$ ordenadas por f_i , añadimos

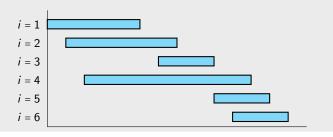
$$b(i) := \begin{cases} j, & j \text{ es la charla que termina más tarde antes de } s_i \\ 0, & \text{no hay tal charla} \end{cases}$$

Ejemplo

Dadas las charlas $\{1, 2, \dots, 6\}$ ordenadas por f_i , añadimos

$$b(i) \coloneqq \begin{cases} j, & j \text{ es la charla que termina más tarde antes de } s_i \\ 0, & \text{no hay tal charla} \end{cases}$$

- $i = 1, [0, 5), v_1 = 2, b(1) = 0$ $i = 4, [2, 11), v_4 = 7, b(4) = 0$
- $i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0$ $i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3$
- $i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1$ $i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3$



Consideremos una instancia con charlas $\{1,\ldots,n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos una instancia con charlas $\{1,\ldots,n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos la última charla, i.e. n. Tenemos dos opciones

Consideremos una instancia con charlas $\{1, \ldots, n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos la última charla, i.e. n. Tenemos dos opciones

■ Si $n \notin \Omega$, entonces Ω es solución del **subproblema** que solo considera las charlas $\{1, \ldots, n-1\}$

Consideremos una instancia con charlas $\{1, \ldots, n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos la última charla, i.e. n. Tenemos dos opciones

- Si $n \notin \Omega$, entonces Ω es solución del **subproblema** que solo considera las charlas $\{1, \ldots, n-1\}$
- Si $n \in \Omega$, entonces no hay charla r tal que b(n) < r < n que esté en Ω . Además, Ω contiene una solución óptima al **subproblema** con charlas $\{1, \ldots, b(n)\}$

Consideremos una instancia con charlas $\{1,\ldots,n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos la última charla, i.e. n. Tenemos dos opciones

- Si $n \notin \Omega$, entonces Ω es solución del **subproblema** que solo considera las charlas $\{1, \ldots, n-1\}$
- Si $n \in \Omega$, entonces no hay charla r tal que b(n) < r < n que esté en Ω . Además, Ω contiene una solución óptima al **subproblema** con charlas $\{1, \ldots, b(n)\}$

Para encontrar la solución a un problema, necesitamos las soluciones a problemas más pequeños

b(i) := j, j es la charla que termina más tarde antes de s i
 0, no hay tal charla
 Si la charla i es realizada, produce una ganancia vi

Formalicemos las ideas anteriores

■ Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1,\ldots,j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1,\ldots,j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1, \ldots, j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos
 - Si $j \in \Omega_j$, entonces $opt(j) = v_j + opt(b(j))$

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1, \ldots, j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos
 - Si $j \in \Omega_j$, entonces $opt(j) = v_j + opt(b(j))$
 - Si $j \notin \Omega_j$, entonces opt(j) = opt(j-1)

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1,\ldots,j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos
 - Si $j \in \Omega_j$, entonces $opt(j) = v_j + opt(b(j))$
 - Si $j \notin \Omega_j$, entonces opt(j) = opt(j-1)
- Para saber si $j \in \Omega_j$, comparamos las dos opciones

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1, \ldots, j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos
 - Si $j \in \Omega_j$, entonces $opt(j) = v_j + opt(b(j))$
 - Si $j \notin \Omega_j$, entonces opt(j) = opt(j-1)
- Para saber si $j \in \Omega_i$, comparamos las dos opciones

$$opt(j) = max\{v_j + opt(b(j)), opt(j-1)\}$$
 (**)

La ecuación (★) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

La ecuación (★) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

```
input : natural 0 \le j \le n
output: ganancia óptima

0pt(j):

if j = 0:

return 0

else:

return max\{v_j + 0pt(b(j)), 0pt(j-1)\}
```

La ecuación (\bigstar) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo input : natural $0 \le j \le n$

Notemos que Opt requiere

La ecuación (★) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

```
\begin{array}{ll} \textbf{input} & : \texttt{natural} \ 0 \leq j \leq n \\ \textbf{output} : \texttt{ganancia} \ \texttt{optima} \\ & \texttt{Opt}(j) \text{:} \\ & \texttt{if} \ j = 0 \ : \\ & \texttt{return} \ 0 \\ & \texttt{3} & \texttt{else} \text{:} \\ & \texttt{return} \ \max\{v_j + \texttt{Opt}(b(j)), \ \texttt{Opt}(j-1)\} \end{array}
```

Notemos que Opt requiere

 $lue{}$ tener ordenadas las charlas por hora de término y conocer b(j)

La ecuación (\bigstar) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

```
\begin{array}{ll} \textbf{input} & : \texttt{natural} \ 0 \leq j \leq n \\ \textbf{output} : \texttt{ganancia} \ \texttt{optima} \\ \\ \texttt{Opt}(j) : \\ \textbf{if} \ j = 0 : \\ \textbf{2} & \textbf{return} \ 0 \\ \textbf{3} & \textbf{else} : \\ \textbf{4} & \textbf{return} \ \max\{v_j + \texttt{Opt}(b(j)), \ \texttt{Opt}(j-1)\} \end{array}
```

Notemos que Opt requiere

- \blacksquare tener ordenadas las charlas por hora de término y conocer b(j)
- suponer que Opt(0) = 0

La ecuación (★) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

```
input : natural 0 \le j \le n
output: ganancia óptima

Opt(j):

if j = 0:

return 0

else:

return \max\{v_j + \text{Opt}(b(j)), \text{ Opt}(j-1)\}
```

Notemos que Opt requiere

- \blacksquare tener ordenadas las charlas por hora de término y conocer b(j)
- suponer que Opt(0) = 0

¿Cuál es el problema de este algoritmo?

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

```
\begin{array}{l} {\sf Ejemplo~(Ilamados~recursivos)} \\ {\tt Opt}(6) \end{array}
```

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

Opt(6)

• Opt(b(6)) = Opt(3)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- - Opt(b(3)) = Opt(1)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- Opt(b(6)) = Opt(3)
 - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- Opt(b(6)) = Opt(3)
 - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)
- Opt(6-1) = Opt(5)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- Opt(b(6)) = Opt(3)
 - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)
- Opt(6-1) = Opt(5)
 - Opt(b(5)) = Opt(3)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- Opt(b(6)) = Opt(3)
 - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)
- - Opt(b(5)) = Opt(3)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)
- - Opt(b(5)) = Opt(3)
 - ▶ Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)...

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

- Opt(b(6)) = Opt(3)
 - Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)
 - Opt(2-1) = Opt(1)
- - Opt(b(5)) = Opt(3)
 - ▶ Opt(b(3)) = Opt(1)
 - Opt(3-1) = Opt(2)...
 - Opt(5-1) = Opt(4)

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

•
$$Opt(b(6)) = Opt(3)$$

•
$$Opt(b(3)) = Opt(1)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)$$

•
$$Opt(2-1) = Opt(1)$$

•
$$Opt(6-1) = Opt(5)$$

•
$$Opt(b(5)) = Opt(3)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)...$$

•
$$Opt(5-1) = Opt(4)$$

•
$$Opt(4-1) = Opt(3)...$$

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

•
$$Opt(b(6)) = Opt(3)$$

•
$$Opt(b(3)) = Opt(1)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)$$

•
$$Opt(2-1) = Opt(1)$$

•
$$Opt(6-1) = Opt(5)$$

•
$$Opt(b(5)) = Opt(3)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)...$$

•
$$Opt(5-1) = Opt(4)$$

•
$$Opt(4-1) = Opt(3)...$$

A pesar de hacer una cantidad exponencial de llamados, realmente se resuelven solo n+1 subproblemas

$$\mathtt{Opt}(\mathtt{0}),\mathtt{Opt}(\mathtt{1}),\ldots,\mathtt{Opt}(n)$$

A pesar de hacer una cantidad exponencial de llamados, realmente se resuelven solo n+1 subproblemas

$$\mathtt{Opt}(0),\mathtt{Opt}(1),\ldots,\mathtt{Opt}(n)$$

En este problema, un mismo llamado puede aparecer varias veces en el árbol de recursión

A pesar de hacer una cantidad exponencial de llamados, realmente se resuelven solo n+1 subproblemas

$$\mathtt{Opt}(0),\mathtt{Opt}(1),\ldots,\mathtt{Opt}(n)$$

En este problema, un mismo llamado puede aparecer varias veces en el árbol de recursión

¿Podríamos hacerlo mejor?

Agregaremos un arreglo global M donde almacenaremos cada $\mathtt{Opt}(j)$ la primera vez que lo calculamos

Agregaremos un arreglo global M donde almacenaremos cada $\mathtt{Opt}(j)$ la primera vez que lo calculamos

```
\label{eq:RecOpt} \begin{split} & \text{RecOpt}(j) \colon \\ & \text{if } j = 0 \colon \\ & \text{2} & \text{return } 0 \\ & \text{3} & \text{else:} \\ & \text{if } M[j] \neq \varnothing \colon \\ & \text{5} & \text{return } M[j] \\ & \text{6} & \text{else:} \\ & \text{7} & M[j] \leftarrow \max\{v_j + \text{RecOpt}(b(j)), \; \text{RecOpt}(j-1)\} \\ & \text{8} & \text{return } M[j] \end{split}
```

Agregaremos un arreglo global M donde almacenaremos cada $\mathtt{Opt}(j)$ la primera vez que lo calculamos

```
\label{eq:RecOpt} \begin{aligned} &\operatorname{RecOpt}(j)\colon\\ &\mathbf{if}\ j=0:\\ &\mathbf{2} & \operatorname{return}\ 0\\ &\mathbf{3} & \operatorname{else}\colon\\ &\mathbf{4} & \operatorname{if}\ M[j] \neq \varnothing:\\ &\mathbf{5} & \operatorname{return}\ M[j]\\ &\mathbf{6} & \operatorname{else}\colon\\ &\mathbf{7} & M[j] \leftarrow \max\{v_j + \operatorname{RecOpt}(b(j)),\ \operatorname{RecOpt}(j-1)\}\\ &\mathbf{8} & \operatorname{return}\ M[j] \end{aligned}
```

El algoritmo RecOpt toma tiempo $\mathcal{O}(n)$

```
i = 1, [0,5), v_1 = 2, b(1) = 0
```

$$i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0$$

$$i = 3, [6,9), v_3 = 4, b(3) = 1$$

$$i = 4$$
, $[2, 11)$, $v_4 = 7$, $b(4) = 0$

$$i = 5$$
, $[9, 12)$, $v_5 = 2$, $b(5) = 3$

$$i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3$$

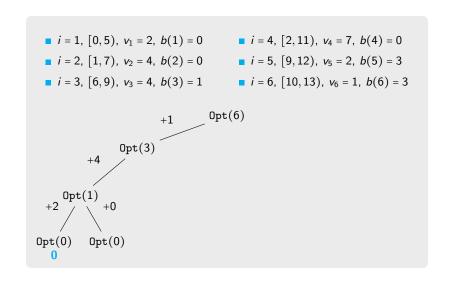
```
i = 1, [0,5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2,11), v_4 = 7, b(4) = 0
i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0
                                   i = 5, [9, 12), v_5 = 2, b(5) = 3
i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1
                                   i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                              Opt(6)
```

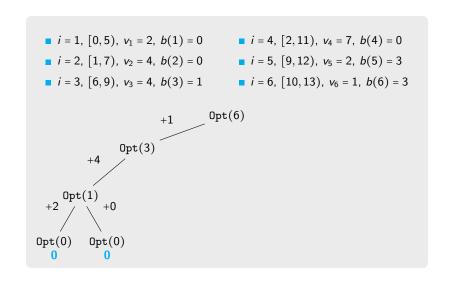
```
i = 1, [0,5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2,11), v_4 = 7, b(4) = 0
i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0 i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3
i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1 i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                         Opt(6)
             Opt(3)
```

```
i = 1, [0, 5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2, 11), v_4 = 7, b(4) = 0
i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0 i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3
i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1 i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                             Opt(6)
             Opt(3)
       +4
   Opt(1)
```

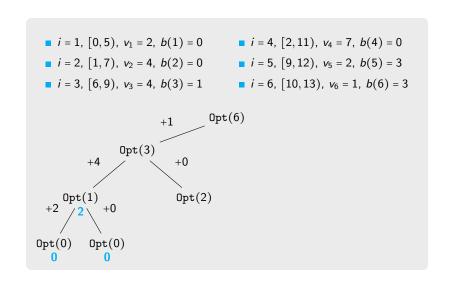
```
i = 1, [0,5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2,11), v_4 = 7, b(4) = 0
 i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0 i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3
 i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1 i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                            Opt(6)
              Opt(3)
         +4
+2 Opt(1)
Opt(0)
```

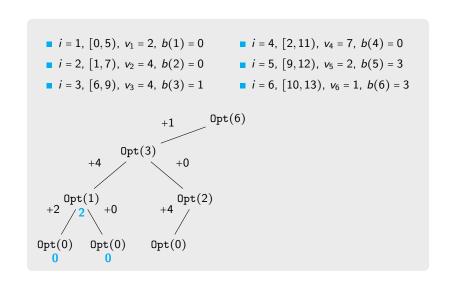
```
i = 1, [0, 5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2, 11), v_4 = 7, b(4) = 0
 i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0 i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3
 i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1 i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                              Opt(6)
              Opt(3)
         +4
+2 Opt(1)
Opt(0)
```

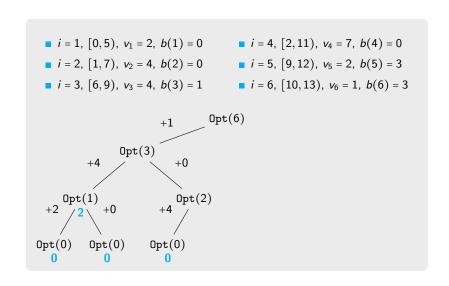


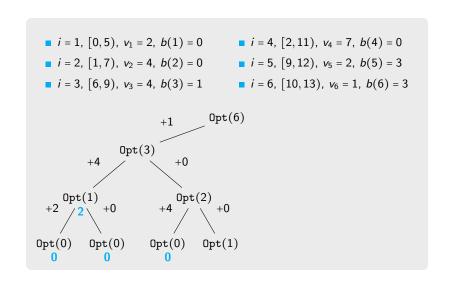


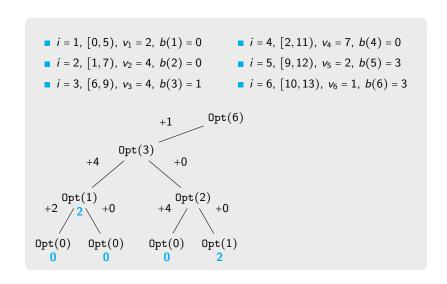
```
i = 1, [0, 5), v_1 = 2, b(1) = 0 i = 4, [2, 11), v_4 = 7, b(4) = 0
 i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0 i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3
 i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1 i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3
                               Opt(6)
              Opt(3)
+2 Opt(1)
Opt(0)
         Opt(0)
```

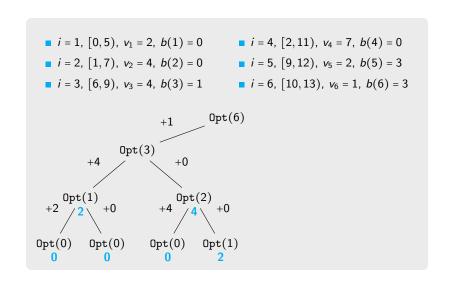


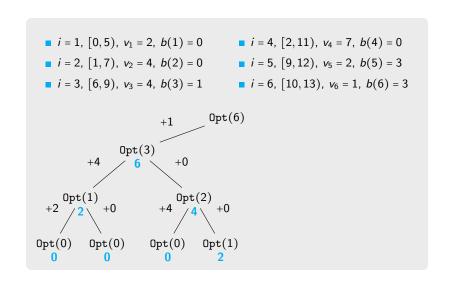


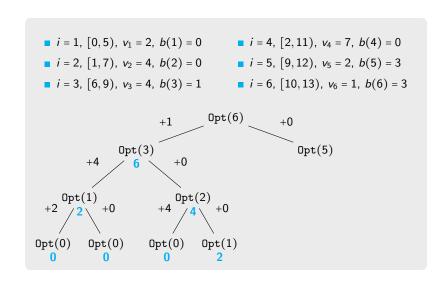


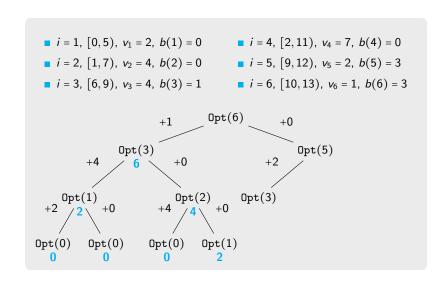


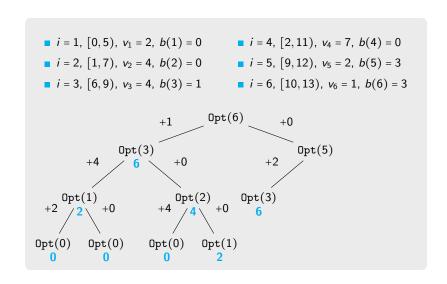


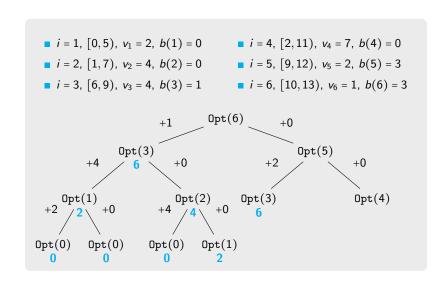


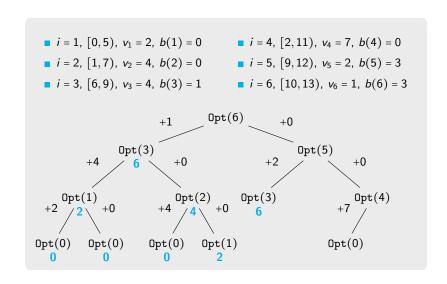


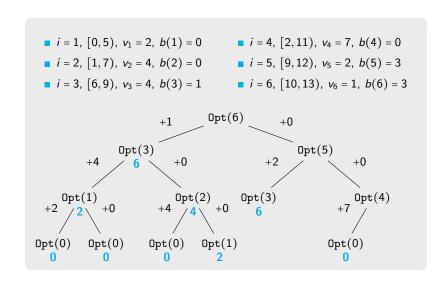


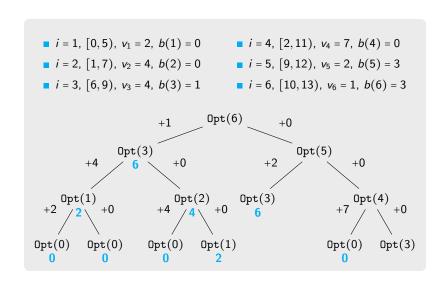


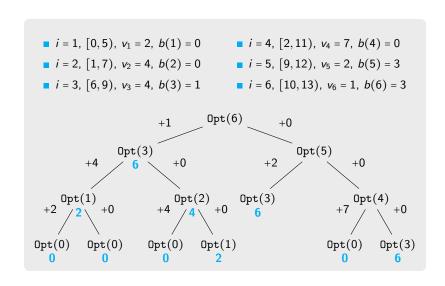


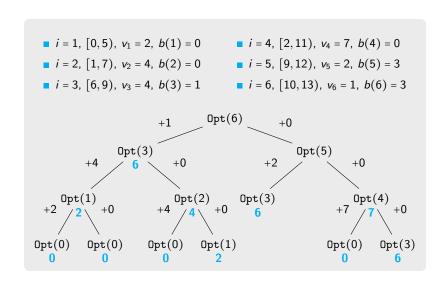


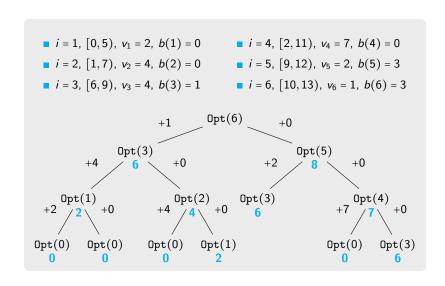


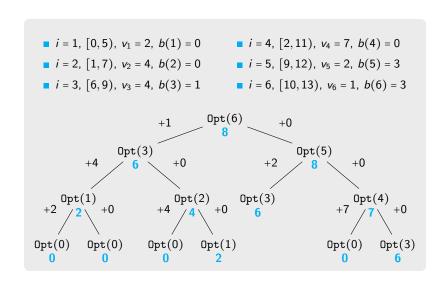












Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_j > 0$.

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_j > 0$.

Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_i > 0$.

- Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6
- Como $M[5] = v_5 + M[b(5)]$, se incluye la charla 5

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_i > 0$.

- Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6
- Como $M[5] = v_5 + M[b(5)]$, se incluye la charla 5
- Como $M[3] = v_3 + M[b(3)]$, se incluye la charla 3

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_i > 0$.

- Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6
- Como $M[5] = v_5 + M[b(5)]$, se incluye la charla 5
- Como $M[3] = v_3 + M[b(3)]$, se incluye la charla 3
- Como $M[1] = v_1 + M[b(1)]$, se incluye 1

Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_i > 0$.

- Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6
- Como $M[5] = v_5 + M[b(5)]$, se incluye la charla 5
- Como $M[3] = v_3 + M[b(3)]$, se incluye la charla 3
- Como $M[1] = v_1 + M[b(1)]$, se incluye 1

Con esto, las charlas asignadas son $\{1,3,5\}$

También podemos plantear una solución **iterativa** para este problema, computando los subproblemas en orden de tamaño

También podemos plantear una solución **iterativa** para este problema, computando los subproblemas en orden de tamaño

```
ItOpt:

1  M[0] \leftarrow 0

2  for j = 1, ..., n:

3  M[j] \leftarrow \max\{v_j + M[b(j)], M[j-1]\}
```

Programación de charlas 2.0

También podemos plantear una solución **iterativa** para este problema, computando los subproblemas en orden de tamaño

```
ItOpt:

1 M[0] \leftarrow 0

2 for j = 1, ..., n:

3 M[j] \leftarrow \max\{v_j + M[b(j)], M[j-1]\}
```

Al terminar, It0pt deja en M las ganancias óptimas

Programación de charlas 2.0

También podemos plantear una solución **iterativa** para este problema, computando los subproblemas en orden de tamaño

```
ItOpt:

1 M[0] \leftarrow 0

2 for j = 1, ..., n:

3 M[j] \leftarrow \max\{v_j + M[b(j)], M[j-1]\}
```

Al terminar, ItOpt deja en M las ganancias óptimas

El algoritmo ItOpt también toma tiempo $\mathcal{O}(n)$

A partir de este ejemplo, planteamos la estrategia de **programación dinámica** para resolver un problema

1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial

- 1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial
- La solución al problema original puede calcularse a partir de subsoluciones

- 1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial
- La solución al problema original puede calcularse a partir de subsoluciones
- Hay un orden natural de los subproblemas (del más pequeño al más grande) y una recurrencia sencilla (★)

- 1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial
- La solución al problema original puede calcularse a partir de subsoluciones
- Hay un orden natural de los subproblemas (del más pequeño al más grande) y una recurrencia sencilla (★)
- 4. Recordamos las soluciones a subproblemas

A partir de este ejemplo, planteamos la estrategia de **programación dinámica** para resolver un problema

- 1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial
- La solución al problema original puede calcularse a partir de subsoluciones
- Hay un orden natural de los subproblemas (del más pequeño al más grande) y una recurrencia sencilla (★)
- 4. Recordamos las soluciones a subproblemas

La recurrencia es la clave para plantear el algoritmo base

Sumario

Introducción

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Cierre

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no** fraccionables (cada uno se incluye o no se incluye)

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

■ El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

- El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k
- lacksquare La mochila tiene capacidad de peso W tal que

$$W < \sum_{k} w_{k}$$

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

- El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k
- $lue{}$ La mochila tiene capacidad de peso W tal que

$$W < \sum_{k} w_{k}$$

El objetivo es maximizar la suma de valores incluídos

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

- El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k
- lacksquare La mochila tiene capacidad de peso W tal que

$$W < \sum_{k} w_{k}$$

El objetivo es maximizar la suma de valores incluídos

Usaremos la variable $x_k \in \{0,1\}$ para indicar si el objeto k se incluye o no

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

- El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k
- La mochila tiene capacidad de peso W tal que

$$W < \sum_k w_k$$

El objetivo es maximizar la suma de valores incluídos

Usaremos la variable $x_k \in \{0,1\}$ para indicar si el objeto k se incluye o no

Resolveremos este problema con programación dinámica

Denotaremos por $knap(p,q,\omega)$ al problema de maximizar

$$\sum_{k=p}^{q} v_k x_k$$

sujeto a

$$\sum_{k=p}^{q} w_k x_k \leq \omega$$
$$x_k \in \{0,1\}$$

Denotaremos por $knap(p, q, \omega)$ al problema de maximizar

$$\sum_{k=p}^{q} v_k x_k$$

sujeto a

$$\sum_{k=p}^{q} w_k x_k \leq \omega$$
$$x_k \in \{0,1\}$$

Nuestro problema a resolver es knap(1, n, W)

Sea $\Omega = y_1, y_2, \dots, y_n$ una elección óptima de valores binarios para las variables x_1, x_2, \dots, x_n

Sea $\Omega = y_1, y_2, \dots, y_n$ una elección óptima de valores binarios para las variables x_1, x_2, \dots, x_n

En particular, y_1 tiene dos opciones

Sea $\Omega = y_1, y_2, \dots, y_n$ una elección óptima de valores binarios para las variables x_1, x_2, \dots, x_n

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 0$, entonces el objeto 1 no está en la solución. Luego, y_2, \ldots, y_n debe ser solución óptima para

knap(2, n, W)

Sea $\Omega = y_1, y_2, \dots, y_n$ una elección óptima de valores binarios para las variables x_1, x_2, \dots, x_n

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 0$, entonces el objeto 1 no está en la solución. Luego, y_2, \ldots, y_n debe ser solución óptima para

De lo contrario, y_2, \ldots, y_n no sería solución óptima de knap(1, n, W)

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 1$, entonces y_2, \dots, y_n debe ser solución óptima para

$$knap(2, n, W - w_1)$$

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 1$, entonces y_2, \dots, y_n debe ser solución óptima para

$$knap(2, n, W - w_1)$$

De lo contrario, habría otra selección z_2, \ldots, z_n binaria tal que

$$\sum_{k=2}^n w_k z_k \leq W - w_1 \quad \text{y} \quad \sum_{k=2}^n v_k z_k > \sum_{k=2}^n v_k y_k$$

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 1$, entonces y_2, \dots, y_n debe ser solución óptima para

$$knap(2, n, W - w_1)$$

De lo contrario, habría otra selección z_2, \ldots, z_n binaria tal que

$$\sum_{k=2}^{n} w_k z_k \le W - w_1 \quad \text{y} \quad \sum_{k=2}^{n} v_k z_k > \sum_{k=2}^{n} v_k y_k$$

por lo que y_1, z_2, \ldots, z_n sería una elección mejor para knap(1, n, W). Esto contradice que y_1, y_2, \ldots, y_n es óptima

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de **subproblemas**

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de **subproblemas**

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de subproblemas

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

 $g_0(W)$ es el valor óptimo de knap(1, n, W)

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de **subproblemas**

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

- $g_0(W)$ es el valor óptimo de knap(1, n, W)
- **Como** hay decisión binaria para x_1 ,

$$g_0(W) = \max\{g_1(W), g_1(W-w_1) + v_1\}$$

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de subproblemas

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

- $g_0(W)$ es el valor óptimo de knap(1, n, W)
- Como hay decisión binaria para x₁,

$$g_0(W) = \max\{g_1(W), g_1(W-w_1) + v_1\}$$

Podemos generalizar para un $0 \le k < n$

$$g_k(\omega) = \max\{g_{k+1}(\omega), g_{k+1}(\omega - w_1) + v_{k+1}\}$$

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de subproblemas

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

- $g_0(W)$ es el valor óptimo de knap(1, n, W)
- Como hay decisión binaria para x₁,

$$g_0(W) = \max\{g_1(W), g_1(W-w_1) + v_1\}$$

Podemos generalizar para un $0 \le k < n$

$$g_k(\omega) = \max\{g_{k+1}(\omega), g_{k+1}(\omega - w_1) + v_{k+1}\}$$

donde

$$g_n(\omega) = \begin{cases} 0, & \text{si } \omega \ge 0 \\ -\infty, & \text{si } \omega < 0 \end{cases}$$

Ejercicio

Usando la recurrencia anterior, muestre los llamados recursivos que permiten resolver la siguiente instancia del problema de la mochila 0/1

- n = 3, W = 6
- $[w_1, w_2, w_3] = [2, 2, 3]$
- v_1, v_2, v_3 = [1, 2, 5]

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2 \dots, v_n\}$

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

- Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2 \dots, v_n\}$
- Tenemos una cantidad ilimitada de monedas de cada valor

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

- Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2 \dots, v_n\}$
- Tenemos una cantidad ilimitada de monedas de cada valor

Posible estrategia codiciosa:

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

- Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2 \dots, v_n\}$
- Tenemos una cantidad ilimitada de monedas de cada valor

Posible estrategia codiciosa:

Asignar tantas monedas *grandes* como sea posible, antes de avanzar a la siguiente moneda *grande*

Consideremos ahora el problema de dar S pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

- Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$
- Tenemos una cantidad ilimitada de monedas de cada valor

Posible estrategia codiciosa:

Asignar tantas monedas *grandes* como sea posible, antes de avanzar a la siguiente moneda *grande*

Ejemplo

Si $\{v_1, v_2, v_3, v_4\} = \{10, 5, 2, 1\}$, la estrategia codiciosa **siempre** produce el menor número de monedas para un vuelto S cualquiera

Ejemplo

Sin embargo, la estrategia no funciona para un conjunto de valores cualquiera.

Ejemplo

Sin embargo, la estrategia no funciona para un conjunto de valores cualquiera. Si $\{v_1,v_2,v_3\}=\{6,4,1\}$ y S=8, entonces la estrategia produce

$$8 = 6 + 1 + 1$$

pero el óptimo es

$$8 = 4 + 4$$

Ejemplo

Sin embargo, la estrategia no funciona para un conjunto de valores cualquiera. Si $\{v_1,v_2,v_3\}=\{6,4,1\}$ y S=8, entonces la estrategia produce

$$8 = 6 + 1 + 1$$

pero el óptimo es

$$8 = 4 + 4$$

Lo atacamos con programación dinámica

Dado un conjunto de valores ordenados $\{v_1, \ldots, v_n\}$, definimos z(S, n) como el problema de encontrar el menor número de monedas para totalizar S

Dado un conjunto de valores ordenados $\{v_1, \ldots, v_n\}$, definimos z(S, n) como el problema de encontrar el menor número de monedas para totalizar S

Ejercicio

Proponga una recurrencia para resolver el problema z(S,n) y plantee un algoritmo a partir de ella.

Ejercicio

Sea Z(S,n) la solución óptima al problema z(S,n). Para buscar intuición, notamos que hay dos opciones respecto a las monedas de valor v_n

Ejercicio

Sea Z(S,n) la solución óptima al problema z(S,n). Para buscar intuición, notamos que hay dos opciones respecto a las monedas de valor v_n

Si se incluye una moneda de valor v_n ,

$$Z(S,n)=Z(S-v_n,n)+1$$

Ejercicio

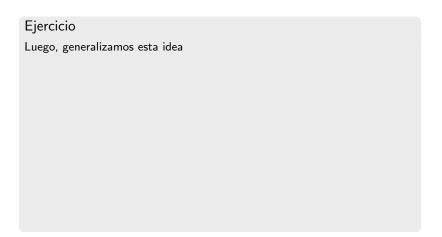
Sea Z(S,n) la solución óptima al problema z(S,n). Para buscar intuición, notamos que hay dos opciones respecto a las monedas de valor v_n

Si se incluye una moneda de valor v_n ,

$$Z(S,n) = Z(S - v_n, n) + 1$$

Si no se usan monedas de valor v_n ,

$$Z(S,n)=Z(S,n-1)$$



Ejercicio

Luego, generalizamos esta idea

Para las monedas de de valor v_n ,

$$Z(S, n) = \min\{Z(S - v_n, n) + 1, Z(S, n - 1)\}$$

Ejercicio

Luego, generalizamos esta idea

Para las monedas de de valor v_n ,

$$Z(S, n) = \min\{Z(S - v_n, n) + 1, Z(S, n - 1)\}$$

 Luego, generalizamos para el subconjunto de los primeros k valores de monedas

$$Z(T,k) = \min\{Z(T-v_k, \mathbf{k}) + 1, Z(T,k-1)\}$$

donde
$$Z(T,0) = +\infty$$
 si $T > 0$, y $Z(0,k) = 0$

```
Ejercicio
Con esto, podemos plantear el siguiente algoritmo iterativo
  Change(S):
      for T = 1, ..., S:
          Z[T][0] \leftarrow +\infty
      for k = 0, ..., n:
          Z[0][k] \leftarrow 0
      for k = 1, ..., n:
          for T = 1, ..., S:
              Z[T][k] \leftarrow Z[T][k-1]
              if T - v_k \ge 0:
                   Z[T][k] \leftarrow \min\{Z[T][k], Z[T - v_k, k]\}
```

Sumario

Introducción

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Cierre

☐ Comprender el paradigma de programación dinámica

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- ☐ Identificar su estructura recursiva

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- Identificar su estructura recursiva
- ☐ Aplicar la estrategia para resolver problemas concretos