

Heaps y heapsort

Clase 6

IIC 2133 - Sección 1

Prof. Diego Arroyuelo

Sumario

Introducción

Heaps

Heapsort

Cierre

Estructuras basadas en arreglos

Hasta ahora, hemos usado arreglos y listas ligadas

- Son una representación directa de la memoria
- Permiten acceso por índice en tiempo $\mathcal{O}(1)$
- Los usamos en algoritmos de ordenación

Hoy veremos un uso particular que aprovecha el acceso por índice para definir una **nueva EDD**

Estructuras basadas en arreglos

Definición

Una **cola de prioridades** es una EDD que permite

- Almacenar datos según cierta **prioridad**
- Consultar cuál es el dato **más prioritario**
- Recorrer los datos en **orden de prioridad**

Como primer acercamiento, ya conocemos un tipo de **prioridad**

- Si interesa el que llegó último
- O si interesa el que llegó primero

Colas FIFO

Una **cola FIFO** (*first in first out*) es una cola donde la prioridad es el orden de llegada

- Primer elemento es el **más** prioritario: *lleva más tiempo en la cola*
- Último elemento es el **menos** prioritario: *lleva menos tiempo en la cola*

Las operaciones en las colas son

- **Insertión:** se inserta al final de la cola.
 - Arreglo: $\mathcal{O}(1)$ en general (salvo que se llene)
 - Lista: $\mathcal{O}(1)$ con puntero al último elemento
- **Extracción:** se elimina la cabeza de la cola.
 - Arreglo: $\mathcal{O}(1)$ si no reubicamos
 - Lista: $\mathcal{O}(1)$

Colas LIFO

Una **cola LIFO o stack** (*last in first out*) es una cola donde la prioridad es el orden de llegada invertido

- Primer elemento es el **menos** prioritario: *lleva más tiempo en la cola*
- Último elemento es el **más** prioritario: *lleva menos tiempo en la cola*

Las operaciones en los stacks son

- **Insertión:** se inserta en la cabeza de la cola.
 - Arreglo: $\mathcal{O}(1)$ (recorriendo al revés)
 - Lista: $\mathcal{O}(1)$
- **Extracción:** se elimina la cabeza de la cola.
 - Arreglo: $\mathcal{O}(1)$ si no reubicamos
 - Lista: $\mathcal{O}(1)$

Colas de prioridades (redefinición)

Definición

Una **cola de prioridades** o **cola highest priority first out** es una EDD que permite

- **Insertar** un dato con prioridad dada
- **Extraer** el dato con mayor prioridad
- Idealmente, **cambiar** la prioridad de un dato

A diferencia de las colas FIFO y LIFO, el orden de llegada no es equivalente a la posición en la cola

Colas de prioridades

Ejemplo

Si la prioridad de una cola de prioridades A es el valor de los datos, y todos son naturales, tenemos dos opciones **extremas**

1. Usar un arreglo sin orden entre sus elementos
2. Usar un arreglo que siempre esté ordenado

La complejidad en estos dos escenarios es diferente.

Para el arreglo sin orden

- Inserción al final $\mathcal{O}(1)$
- Extracción buscando el máximo valor $\mathcal{O}(n)$

Para el arreglo ordenado por valor

- Inserción en la *posición correcta* $\mathcal{O}(n)$
- Extracción del último elemento $\mathcal{O}(1)$

¿Se puede hacer mejor?

Sumario

Introducción

Heaps

Heapsort

Cierre

Orden de los elementos

Para hacer eficientes las colas, necesitamos cierto orden

En el contexto de datos en una EDD A , podemos distinguir

- Orden total: todos los elementos de A están ordenados
- Orden parcial: hay sub-sectores de A que están ordenados y conocemos bien la división de los sub-sectores

¿Necesitamos un orden **total** de los datos para lograr colas eficientes?

No! Basta con “*cierto orden*” entre algunos elementos

Hacia una implementación de colas eficientes

Utilizaremos un enfoque de sub-estructuras ordenadas

- Seguiremos un enfoque recursivo
- Estructura recursiva + algoritmos recursivos
- Cada sub-estructura debe tener cierta información disponible

Definiremos nuestra primera EDD recursiva

Árboles binarios

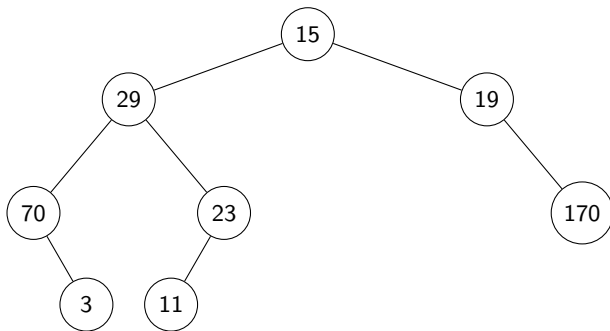
Definición

Un **árbol binario (AB)** es una estructura de datos que almacena **llaves** asociándolas mediante punteros según una estrategia recursiva

1. Un AB tiene un **nodo** que contiene una llave
2. El nodo puede tener hasta dos AB's asociados mediante punteros
 - Hijo izquierdo
 - Hijo derecho

El árbol binario A tiene hijos $A.left$ y $A.right$, y llave $A.key$

Árboles binarios



Observemos que no hay un orden a priori entre sus elementos

Heaps binarios

Definición

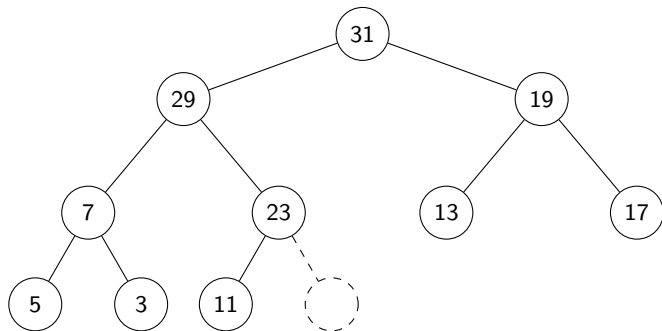
Un **Max heap binario** H es un árbol binario tal que

- $H.left$ y $H.right$ son Max heaps binarios
- $H.key > H.left.key$
- $H.key > H.right.key$

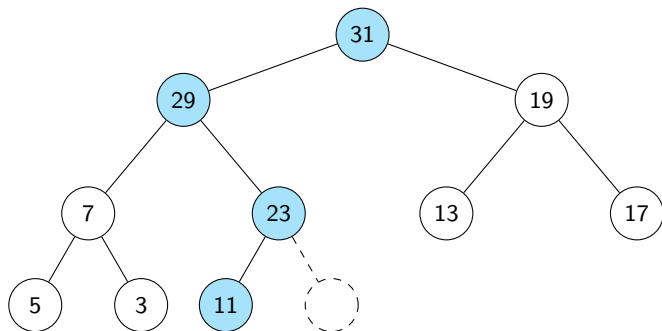
A estas condiciones les llamamos **propiedad de heap**

Todo hijo tiene llaves menores que el padre...
pero entre hermanos no hay ninguna restricción

Heaps binarios

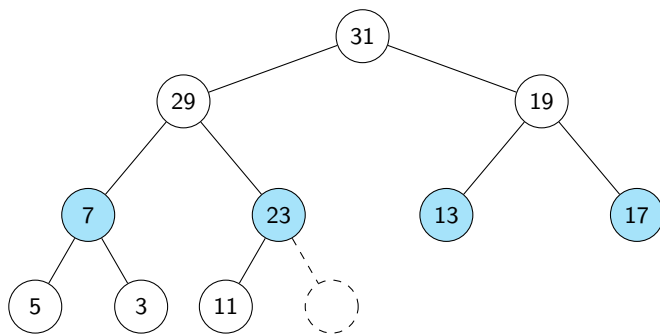


Heaps binarios



Todo camino hasta hoja descendiente
visita valores estrictamente decrecientes

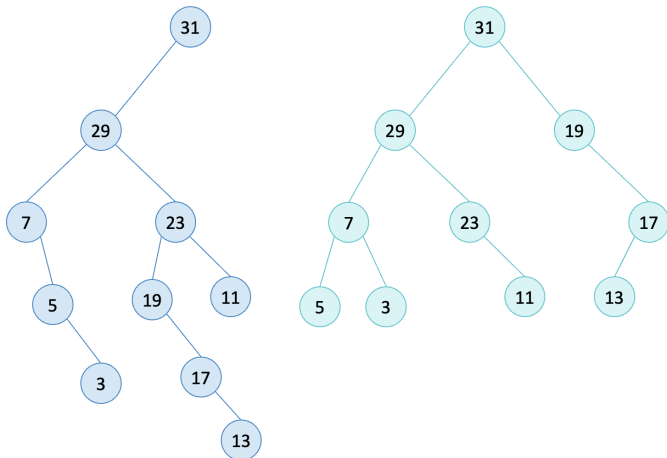
Heaps binarios



Los nodos de un mismo nivel no satisfacen un orden específico

Balance en heaps

En principio un heap no tiene garantías de altura



Balance en heaps

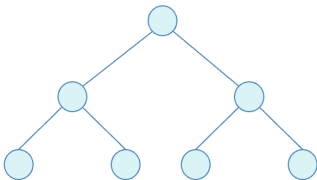
Almacenaremos los heaps completándolos **por nivel**, i.e. como **árboles binarios casi-llenos**

- Ojo: esto no significa que si hay h niveles, haya $n = 2^h - 1$ nodos
- Lo que interesa es que antes de agregar un nivel, el último disponible se complete

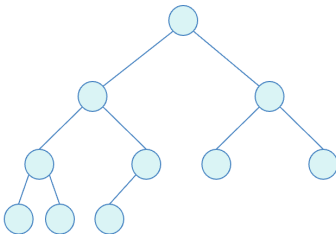
Podremos hacer esto gracias a la propiedad de heap

Balance en heaps

Almacenaremos los heaps completándolos **por nivel**, i.e. como **árboles binarios casi-llenos**



árbol binario lleno, cuando
el número n de nodos cumple
 $n = 2^d - 1$



árbol binario lleno, cuando
el número n de nodos cumple
 $2^d \leq n < 2^{d+1}$

Balance en heaps

Mantener los heaps balanceados permite

- Minimizar la altura del árbol representado
- Implementar el heap de forma **compacta** en un arreglo

¡No necesitaremos punteros!

Balance en heaps

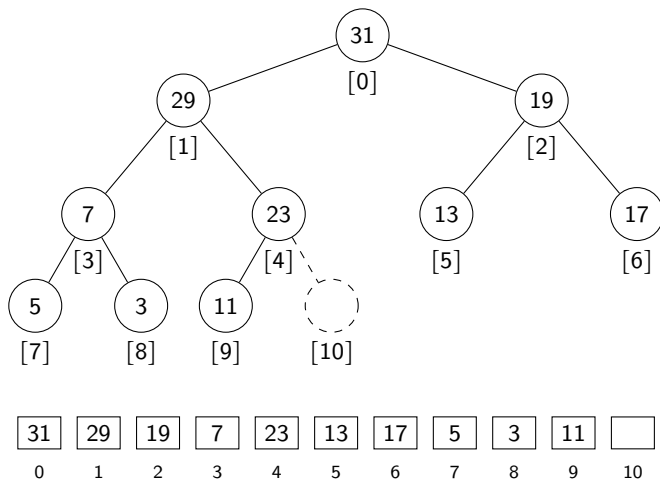
La representación permite recorrer descendientes sin punteros

- El elemento $H[k]$ es padre de $H[2k + 1]$ y $H[2k + 2]$
- El padre del elemento $H[k]$ es $H[\lfloor (k - 1)/2 \rfloor]$

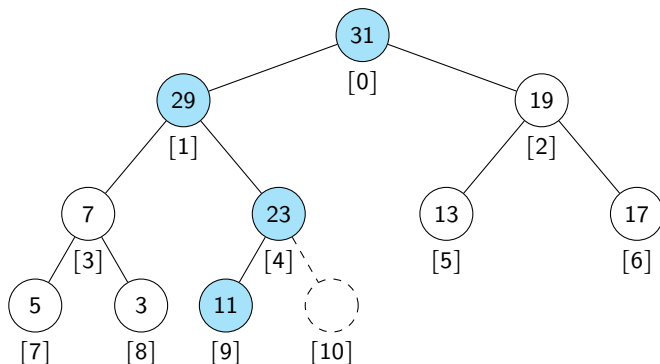
Además, permite ubicar los elementos del nivel h sin punteros

- El primer elemento del nivel h es $A[2^h - 1]$
- Los 2^h elementos consecutivos corresponden al nivel h

Heaps binarios: representación compacta



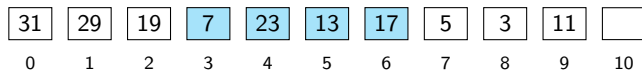
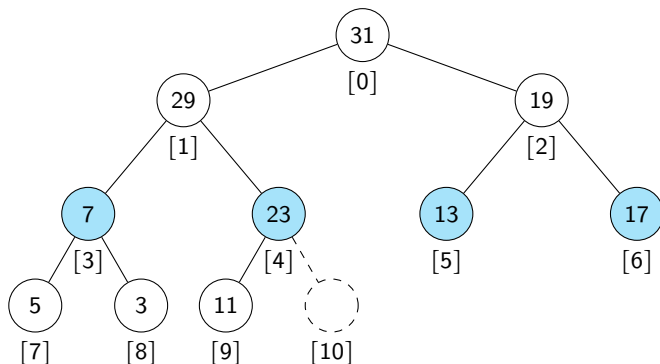
Heaps binarios: representación compacta



31	29	19	7	23	13	17	5	3	11	
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10

Línea de descendientes sin uso de punteros

Heaps binarios: representación compacta



Nivel 2 sin uso de punteros

Balance en heaps

Ahora que contamos con una representación compacta, nos interesa asegurar el **balance** del heap

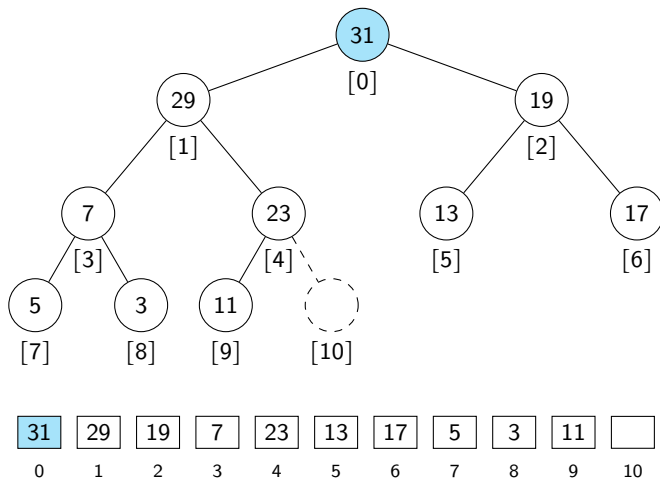
Al **insertar** y **extraer**

1. Efectuamos la operación manteniendo un árbol binario casi-lleno
2. Reestablecemos la propiedad de heap

Cada operación involucra dos fases

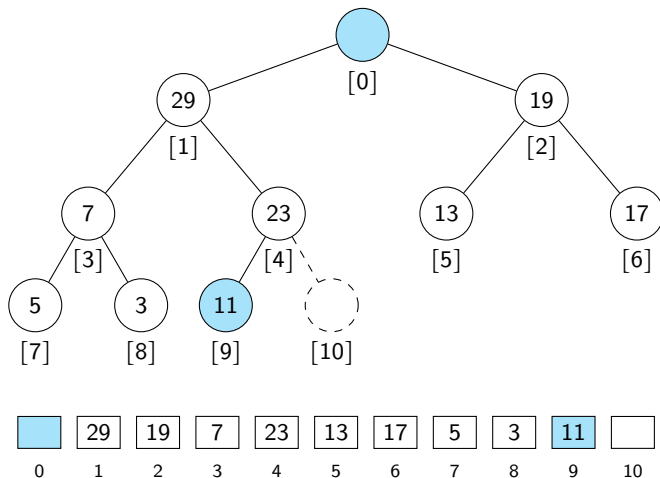
Balance en heaps: extracción

Al extraer, sacamos el elemento más prioritario



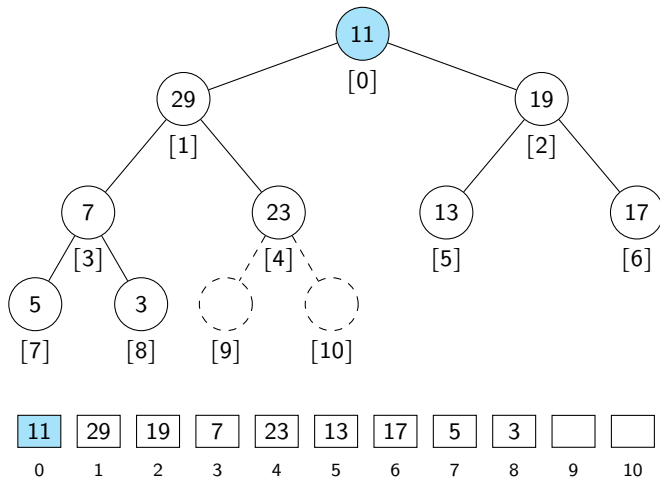
Balance en heaps: extracción

Al sacarlo, el árbol **ya no está casi-lleño**. Movemos el último elemento del arreglo



Balance en heaps: extracción

Ahora el árbol **está casi-lleno**, pero no se cumple la propiedad de heap



Balance en heaps: extracción

input : heap representado como arreglo $H[0 \dots n - 1]$

output: elemento más prioritario

Extract(H):

$i \leftarrow$ última celda no vacía de H

$best \leftarrow H[0]$

$H[0] \leftarrow H[i]$

$H[i] \leftarrow \emptyset$

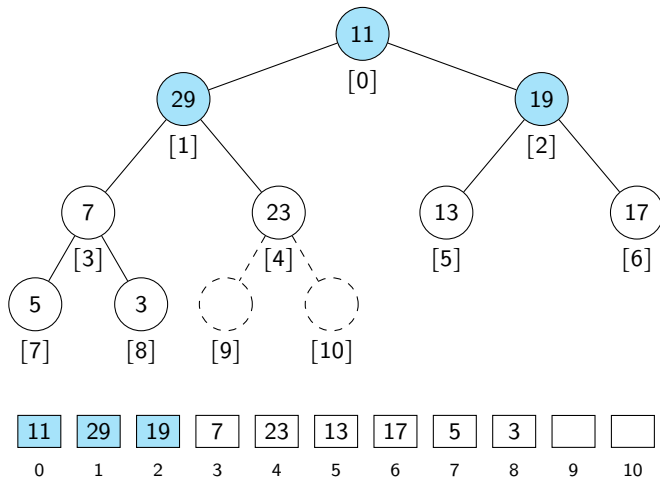
 SiftDown($H, 0$)

return $best$

Intercambiamos antes de reestablecer la propiedad de heap con SiftDown

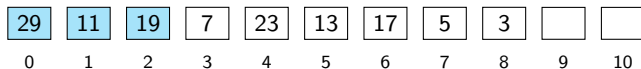
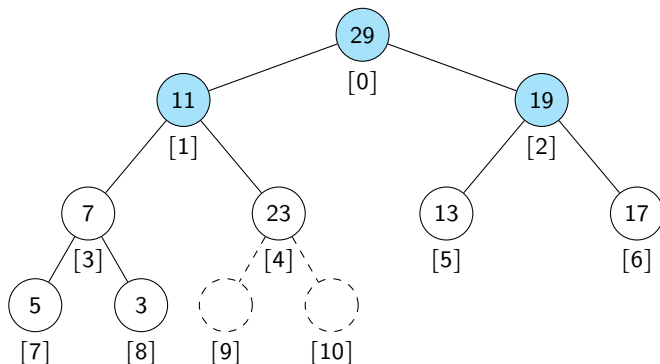
Balance en heaps: extracción

Vemos si hay hijos y comparamos sus prioridades: solo intercambiamos si alguno es mayor



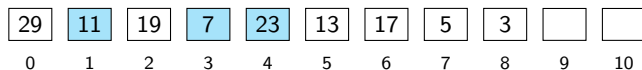
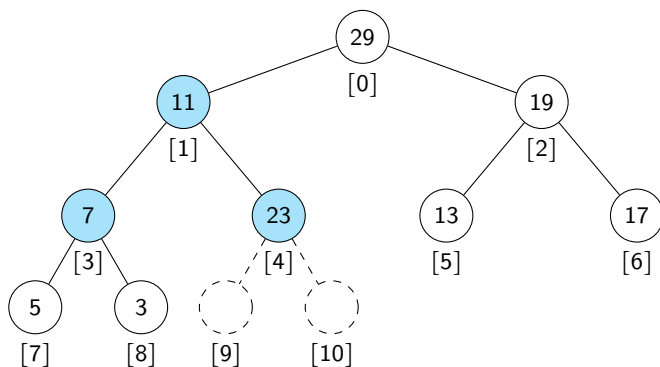
Balance en heaps: extracción

Intercambiamos con su hijo más prioritario



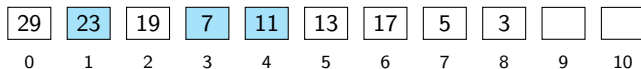
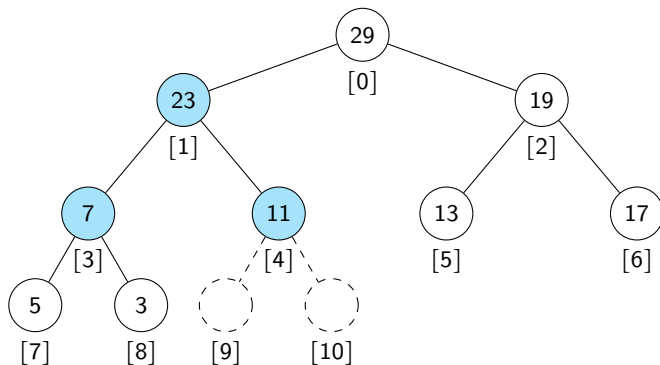
Balance en heaps: extracción

Repetimos el proceso recursivamente. Comparamos con los hijos y vemos si alguno es mayor



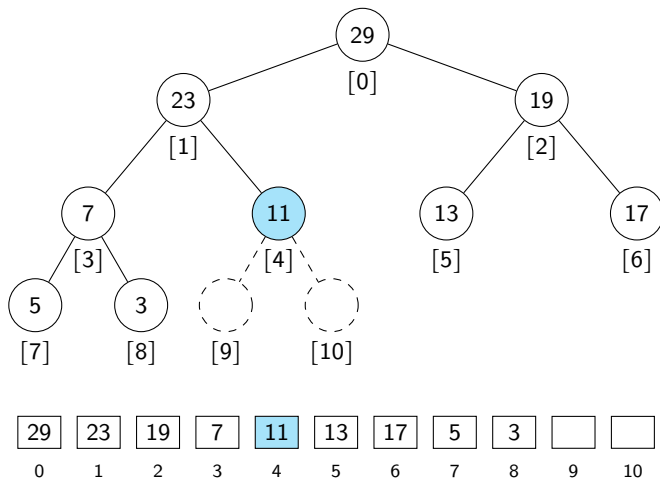
Balance en heaps: extracción

Corresponde intercambiar con el hijo derecho



Balance en heaps: extracción

Chequeamos nuevamente y en este caso no hay hijos mayores: terminamos



Balance en heaps: extracción

input : heap representado como arreglo $H[0 \dots n-1]$, índice
 $0 \leq i \leq n-1$

SiftDown(H, i):

if i tiene hijos :

$j \leftarrow$ hijo de i con mayor prioridad

if $H[j] > H[i]$:

$H[j] \rightleftharpoons H[i]$

 SiftDown(H, j)

Para un arreglo de largo n , este método es $\mathcal{O}(\log(n))$
gracias a que es un árbol casi-lleno

Balance en heaps: inserción

La inserción sigue la misma idea de la extracción

input : heap como arreglo $H[0 \dots n-1]$, elemento e

Insert(H):

$i \leftarrow$ primera celda vacía de H

$H[i] \leftarrow e$

SiftUp(H, i)

La inserción se hace al final del arreglo y luego se reubica con SiftUp

Balance en heaps: inserción

input : heap representado como arreglo $H[0 \dots n-1]$,
índice $0 \leq i \leq n-1$

SiftUp(H, i):

if i tiene padre :

$j \leftarrow \lfloor i/2 \rfloor$

if $H[j] < H[i]$:

$H[j] \rightleftharpoons H[i]$

 SiftUp(H, j)

Para un arreglo de largo n , este método también es $\mathcal{O}(\log(n))$

Sumario

Introducción

Heaps

Heapsort

Cierre

Construcción de un heap

La inserción que vimos permite agregar un **único** elemento a un heap H preexistente

Si tenemos un arreglo A y queremos obtener un heap podemos usar una de dos estrategias

1. Iterar para cada elemento de A , insertando sobre un heap originalmente vacío
2. Utilizar `SiftDown` para ciertos elementos de A

Esta última forma es *in place* y sencilla

Construcción de un heap

input : arreglo $A[0 \dots n-1]$

BuildHeap(A):

for $i = \lfloor n/2 \rfloor - 1 \dots 0$: ▷ loop decreciente

 SiftDown(A, i)

Observación: los elementos de A en los cuales no se llama directamente SiftDown son hojas del último nivel del árbol

Respecto a su complejidad

- La complejidad asintótica *directa* es $\mathcal{O}(n \log(n))$
- Se puede demostrar que una mejor cota es $\mathcal{O}(n)$

BuildHeap deja A como un heap en tiempo $\mathcal{O}(n)$

Heaps para ordenar

Ya sabemos crear un heap a partir de un arreglo cualquiera

Y sabemos la propiedad de heap: cada nodo es estrictamente mayor que sus descendientes

¿Podemos aprovechar estos hechos para ordenar un arreglo A ?

Ordenando con heaps

Dado un heap H

- Su raíz es estrictamente mayor a todos los otros nodos
- Debe ser el último elemento del arreglo ordenado

Si sabemos que el último elemento del arreglo luego del intercambio **está ordenado**

- No queremos moverlo más
- Es decir, reducimos el **tamaño del heap**
- A este parámetro le llamamos $A.heap_size$

Cambiamos el tamaño del heap para que SiftDown sepa hasta dónde llegar moviendo elementos

Ordenando con heaps

input : arreglo $A[0 \dots n-1]$

HeapSort(A):

 BuildHeap(A)

for $i = n-1 \dots 1$: ▷ loop decreciente

$A[0] \rightleftharpoons A[i]$

$A.\text{heap_size} = A.\text{heap_size} - 1$

 ShiftDown($A, 0$)

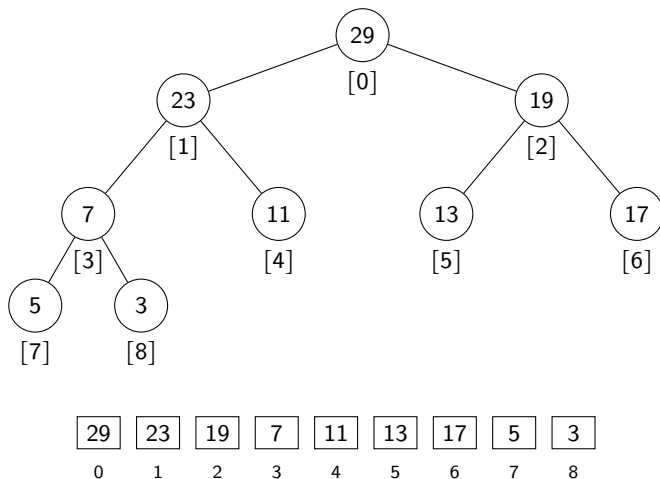
Respecto a su complejidad

- BuildHeap $\mathcal{O}(n)$
- SiftDown se repite $\mathcal{O}(n)$ veces $\mathcal{O}(n \log(n))$
- Total $\mathcal{O}(n + n \log(n)) = \mathcal{O}(n \log(n))$

HeapSort ordena en tiempo $\mathcal{O}(n \log(n))$

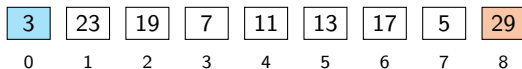
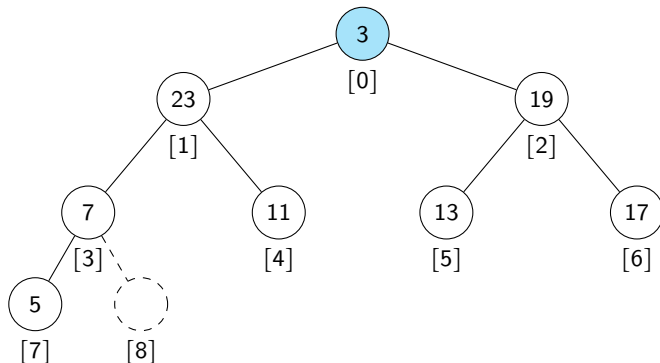
Heapsort en acción

Supongamos que ya contamos con el heap resultante de BuildHeap



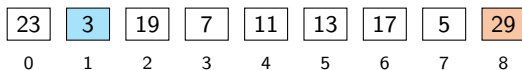
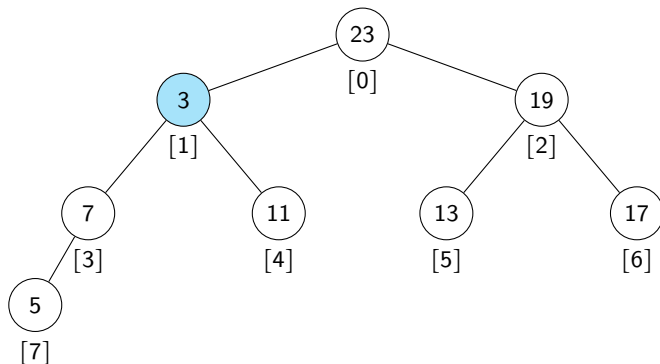
Heapsort en acción

Movemos el primer elemento y reducimos el tamaño del heap en 1



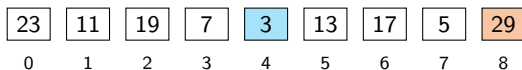
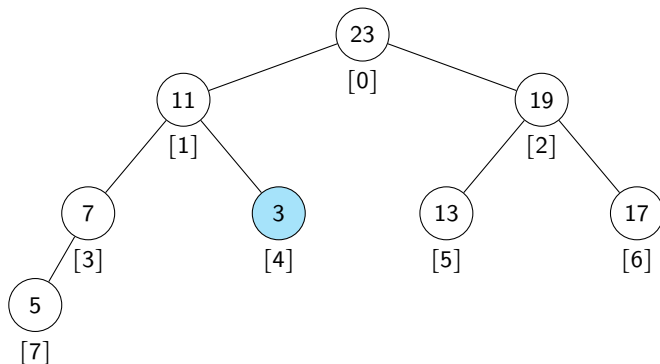
Heapsort en acción

Aplicamos $\text{SiftDown}(A, 0)$ (el heap es $A[0 \dots 7]$)



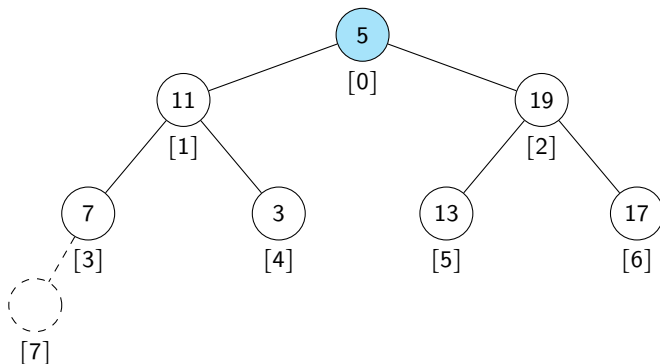
Heapsort en acción

Aplicamos $\text{SiftDown}(A, 1)$ (el heap es $A[0 \dots 7]$)



Heapsort en acción

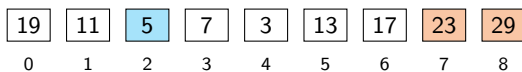
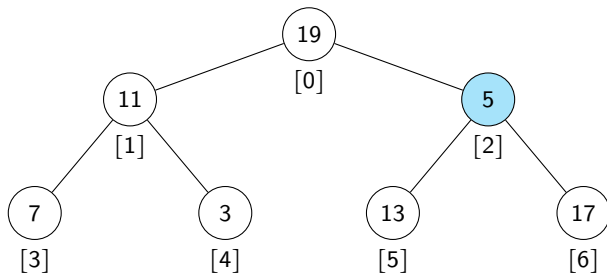
Repetimos el proceso con la nueva raíz



5	11	19	7	3	13	17	23	29
0	1	2	3	4	5	6	7	8

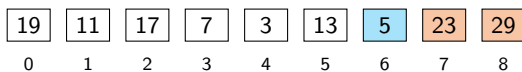
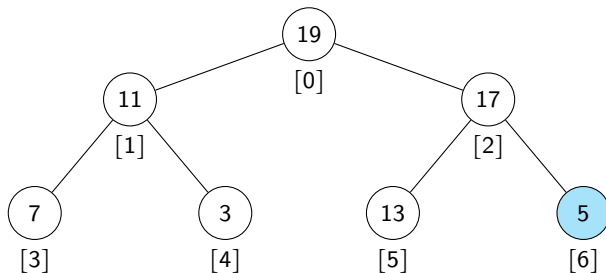
Heapsort en acción

Aplicamos `SiftDown(A, 0)` (el heap es $A[0 \dots 6]$)



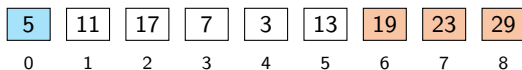
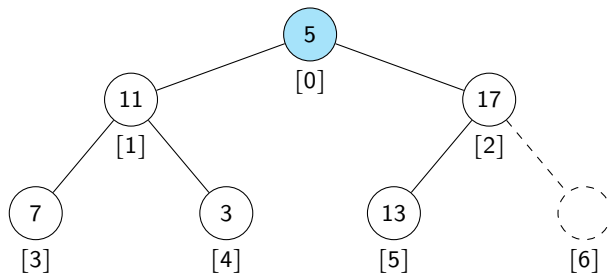
Heapsort en acción

Aplicamos $\text{SiftDown}(A, 2)$ (el heap es $A[0 \dots 6]$)



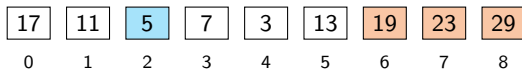
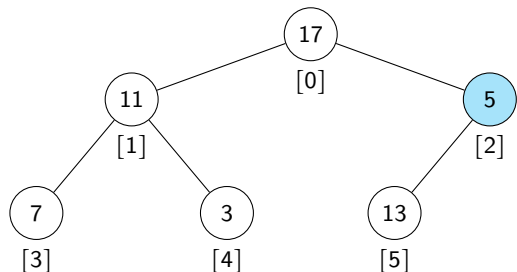
Heapsort en acción

Repetimos el proceso con la nueva raíz



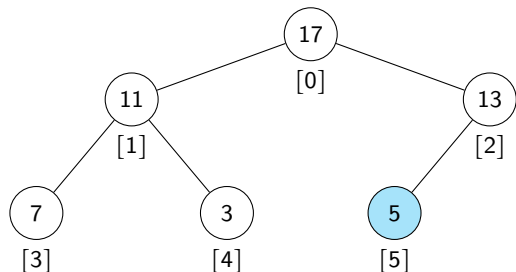
Heapsort en acción

Aplicamos $\text{SiftDown}(A, 0)$ (el heap es $A[0 \dots 5]$)



Heapsort en acción

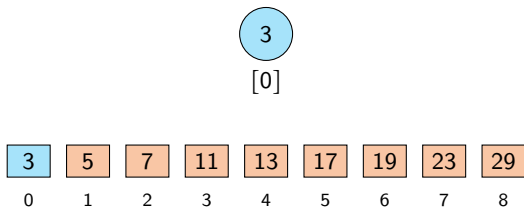
Aplicamos $\text{SiftDown}(A, 2)$ (el heap es $A[0 \dots 5]$)



17	11	13	7	3	5	19	23	29
0	1	2	3	4	5	6	7	8

Heapsort en acción

El proceso termina cuando queda solo un nodo en el heap: es el mínimo



Sumario

Introducción

Heaps

Heapsort

Cierre

Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el concepto de cola de prioridad
- ☐ Comprender la estructura de heaps binarios y su propiedad de heap
- ☐ Comprender operaciones básicas en heaps
- ☐ Aplicar heaps para ordenar