# BFS y algoritmo de Dijkstra

Clase 25

IIC 2133 - Sección 3

Prof. Eduardo Bustos

# Sumario

Introducción

BFS

Algoritmo de Dijkstra

Cierre

#### Rutas en viajes

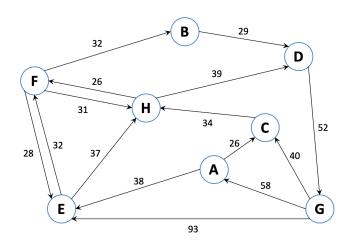
Consideremos el problema de planificar un viaje en auto entre dos ciudades

- Podemos pensar en un grafo dirigido: caminos y puntos de intersección
- El auto tiene un consumo
- El combustible tiene un costo
- Cada camino tiene un largo conocido
- Además, cada camino puede tener un peaje

El costo  $\sigma_i$  de usar el camino i engloba los estos diferentes costos

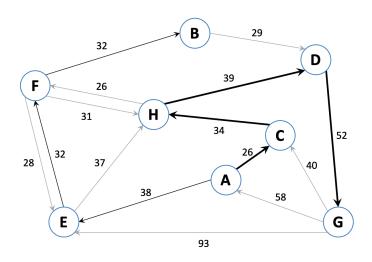
Podemos representar los  $\sigma_i$  en un **grafo dirigido con costos** 

# Rutas en viajes



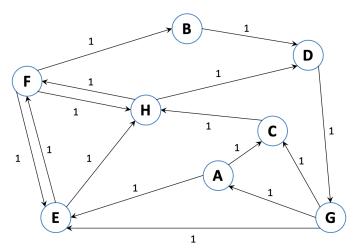
Notemos que en este problema, los costos son no negativos

# Rutas en viajes



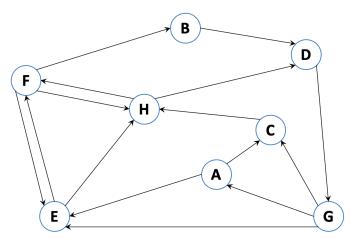
Objetivo: ruta más barata, i.e. suma de los costos debe ser mínima

Consideremos el caso en que los costos son iguales:  $\sigma_i = K$ 



¿A qué equivale encontrar la ruta más barata en este caso?

Consideremos el caso en que los costos son iguales:  $\sigma_i = K$ 



Simplemente buscamos la ruta más corta (menos cantidad de aristas)

#### Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el recorrido BFS de un grafo
- ☐ Extender BFS para definir el algoritmo de rutas más cortas
- ☐ Demostrar que Dijsktra es un algoritmo correcto
- ☐ Determinar la complejidad de Dijkstra

# Sumario

Introducción

**BFS** 

Algoritmo de Dijkstra

Cierre

# Búsqueda en amplitud

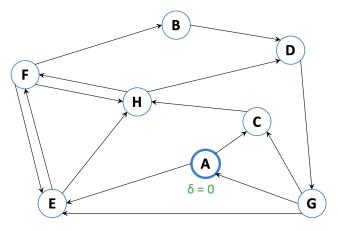
El algoritmo que utilizaremos para resolver este problema simplificado se llama BFS o Búsqueda en amplitud

- Tal como DFS es un algoritmo de búsqueda
- BFS revisa los vecinos inmediatos y luego sigue con los vecinos de estos
- Es decir, BFS recorre en base a distancia desde un nodo inicial

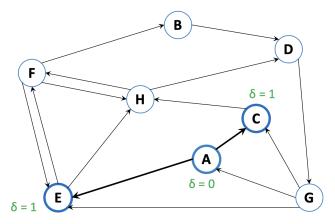
Para nuestro problema,  $\delta$  será la distancia desde el punto de inicio hasta cada nodo

Por definición  $\delta$  es la **menor distancia** de A a cualquier nodo

Iniciamos visitando los nodos a distancia  $\delta$  = 0 desde A

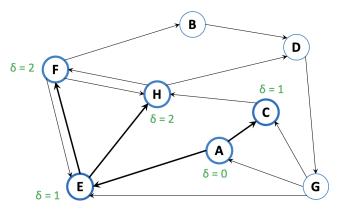


Ahora visitamos los nodos con  $\delta$  = 1 desde A



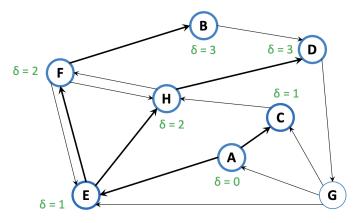
Los nodos a distancia  $\delta$  = 1 son alcanzables por una arista directa desde A

Ahora visitamos los nodos con  $\delta$  = 2 desde A

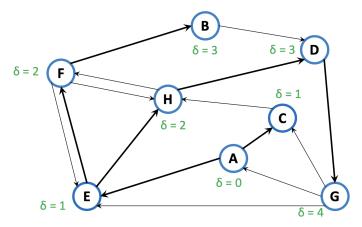


Notemos que hay dos caminos de largo 2 desde A hasta H

Ahora visitamos los nodos con  $\delta$  = 3 desde A



Ahora visitamos los nodos con  $\delta$  = 4 desde A



Notemos que D no es descubierto desde B

# Búsqueda en amplitud

BFS descubre los nodos a través del menor número de aristas

- Siempre se visitan primero los nodos a distancia  $\delta = k$
- Luego se llega a los que están a distancia  $\delta = k + 1$

Debemos asegurar que los nodos son descubiertos en el orden adecuado

¿Cómo distinguir entre descubiertos y no descubiertos?

#### Implementación de BFS

Podemos distinguir los nodos con colores

- blanco: no descubierto
- gris: descubierto con vecinos no descubiertos (pendientes)
- negro: descubierto con vecinos descubiertos (terminado)

Como interesa descubrir nodos **en orden**, hay que almacenar los recién descubiertos

- Usaremos una cola FIFO
- Cuando descubrimos un nodo, lo agregamos al final de la cola
- Para revisar nuevos vecinos, sacamos el nodo prioritario

¿DFS se puede pensar con una estrategia análoga?

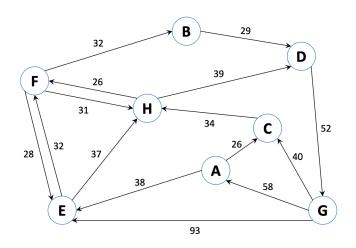
# Implementación de BFS

```
input : vértice de inicio s
BFS(s):
     for u ∈ V - \{s\} :
           u.color \leftarrow blanco; u.\delta \leftarrow \infty; \pi[u] \leftarrow \emptyset
     s.color \leftarrow gris; s.\delta \leftarrow 0; \pi[s] \leftarrow \emptyset
     Q ← cola FIFO vacía
     Insert(Q, s)
     while Q no está vacía:
           u \leftarrow \text{Extract}(Q)
          for v \in \alpha[u]:
                if v.color = blanco:
                     v.color \leftarrow gris; \ v.\delta \leftarrow u.\delta + 1
                     \pi[v] \leftarrow u
                     Insert(Q, v)
           u.color \leftarrow negro
```

# Implementación de BFS

```
BFS(s):
     for u ∈ V - \{s\} :
           u.color \leftarrow blanco; \ u.\delta \leftarrow \infty; \ \pi[u] \leftarrow \emptyset
      s.color \leftarrow gris; s.\delta \leftarrow 0; \pi[s] \leftarrow \emptyset
      Q ← cola FIFO vacía
      Insert(Q, s)
     while Q no está vacía:
           u \leftarrow \text{Extract}(Q)
           for v \in \alpha[u]:
                if v.color = blanco:
                      v.color \leftarrow gris; v.\delta \leftarrow u.\delta + 1
                      \pi[v] \leftarrow u
                      Insert(Q, v)
           u.color \leftarrow negro
```

BFS deja en  $\pi$  la representación de un árbol de **rutas más cortas** desde s



¿BFS funciona cuando queremos rutas más baratas con costos?

# Sumario

Introducción

BFS

Algoritmo de Dijkstra

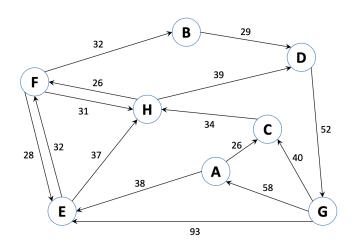
Cierre

# Búsqueda en amplitud mejorado

Necesitamos extender BFS para rutas con costos acumulados

- La cola Q debe incorporar los costos
- Al sacar un elemento de Q, lo hemos descubierto por la ruta más barata

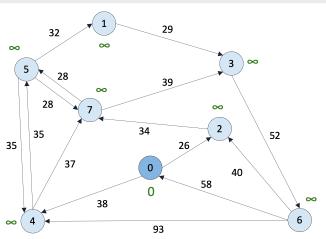
¿Qué partes del algoritmo BFS debemos modificar?

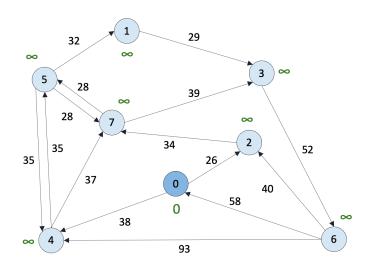


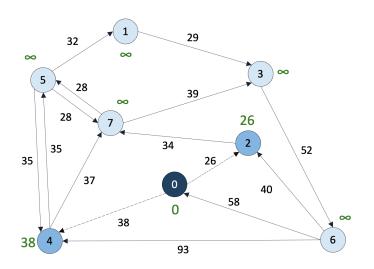
¿BFS funciona cuando queremos rutas más baratas con costos?

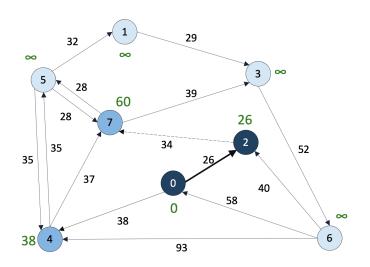
#### Ejercicio

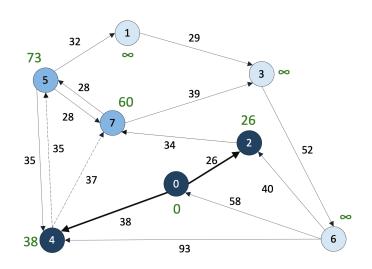
Determine la ruta más barata desde el nodo 0 hasta todos los demás nodos de la siguiente red con costos no negativos

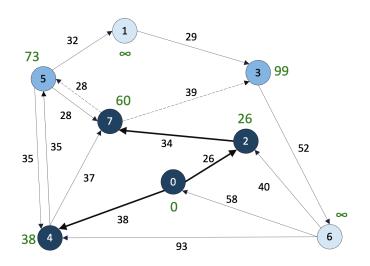


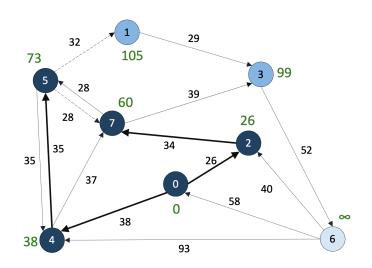


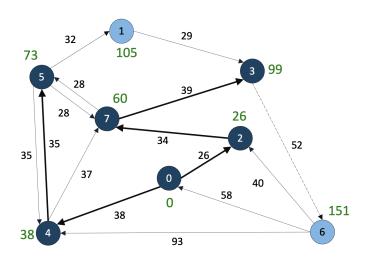


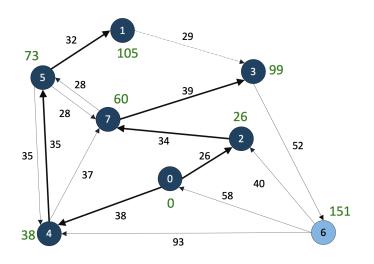


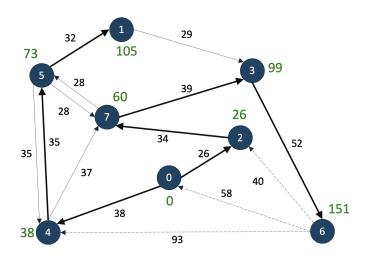












#### Algoritmo de Dijkstra

```
Dijkstra(s):
    for u ∈ V - \{s\} :
         u.color \leftarrow blanco; d[u] \leftarrow \infty; \pi[u] \leftarrow \emptyset
     s.color \leftarrow gris; \ d[s] \leftarrow 0; \ \pi[s] \leftarrow \emptyset
     Q \leftarrow \text{cola de prioridades} \text{ vacía (Min Heap)}
     Insert(Q,s)
    while Q no está vacía:
         u \leftarrow \text{Extract}(Q)
         for v \in \alpha[u]:
              if v.color = blanco \lor v.color = gris:
                   if d[v] > d[u] + cost(u, v):
                        d[v] \leftarrow d[u] + cost(u, v): \pi[v] \leftarrow u
                        DecreaseKey(Q, v, d[v])
                   if v color = blanco:
                        v.color \leftarrow gris; Insert(Q, v)
         u.color \leftarrow negro
```

Solo cambia costo+ruta si hay arista que baja el costo

# Algoritmo de Dijkstra

El algoritmo de Dijkstra encuentra las rutas más baratas desde s

- Solo a aquellos vértices alcanzables desde s
- Ojo: puede haber más de una ruta con el mismo costo
- Dijkstra encuentra una

¿Qué estrategia algorítmica es usada por este algoritmo?

# Algoritmo de Dijkstra

El algoritmo de Dijkstra es codicioso

Además el problema de rutas más cortas tiene subestructura óptima

Dada una ruta entre  $v_0$ ,  $v_k$ 

- Si  $p = v_0, v_1, \dots, v_k$  es una ruta de costo mínimo
- Entonces la sub-ruta

$$p_{ij} = v_i, \ldots, v_j, \qquad 0 \le i \le j \le k$$

es una ruta más corta de  $v_i$  a  $v_j$ 

Si es codicioso, ¿cómo sabemos que funciona en todas las instancias?

#### Demostración

#### **Finitud**

Es claro que el algoritmo termina, pues no visita nodos ya descubiertos y cada arista es revisada a lo más una vez. Como el grafo es finito, el algoritmo es finito.

#### Correctitud

Denotamos por  $\delta(s, v)$  el costo de la ruta más corta de s a v.

Probaremos la correctitud del algoritmo demostrando la siguiente propiedad

P(n) :=al inicio de la n-ésima iteración del **while** el nodo u extraído de Q cumple  $d[u] = \delta(s, u)$ 

Lo haremos por inducción sobre n.

#### Demostración

- **C.B.** Para i = 1, tenemos que se extrae s. El óptimo es  $\delta(s, s) = 0$  y corresponde con el costo almacenado d[s] = 0.
- **H.I.** Suponemos que al inicio de la k-ésima iteración, el nodo extraído cumple la propiedad, para k < n.
- **T.I.** Probaremos el resultado para la iteración n. Supongamos que esta iteración es tal que u extraído es el primer nodo tal que

$$d[u] \neq \delta(s, u)$$

Llegaremos a una contradicción, que probará que no hay tal u, i.e. todos los elementos cumplen la propiedad pedida.

#### Demostración

Para argumentar que existe un camino de s hasta u,

- Si no existe tal camino, el costo ideal es  $\delta(s, u) = \infty$
- Pero este es el valor inicial  $d[u] = \infty$
- Como solo se puede reducir el costo al encontrar caminos desde s, se contradice el supuesto de que no hay camino

Sea p un camino de s a u de la forma

$$p = s, \ldots, x, y, \ldots, u$$

tal que y es el primer nodo gris desde s en p

- Como y es gris, está en la cola Q y aún no ha sido extraído
- Como x es negro, ya fue extraído de la cola

#### Demostración

Por **H.I.** y el hecho de que solo se puede alterar el costo de un nodo gris o blanco, sabemos que

$$d[x] = \delta(s,x)$$

Como la arista (x, y) fue visitada al haber extraído x y visitado sus vecinos,

$$d[y] = \delta(s, y)$$

Esto es cierto, pues de lo contrario, p no sería óptimo. Ahora, como y está antes que u en p, y los costos son no negativos

$$d[y] = \delta(s, y) \le \delta(s, u) \le d[u]$$

Pero u fue extraído antes que y de Q, por lo que su costo cumple

$$d[u] \leq d[y]$$

De estas dos inecuaciones se deduce que  $d[u] = \delta(s, u)$  (contradicción).

# Complejidad de Dijkstra

En el peor caso, el algoritmo realiza

- $\mathcal{O}(V)$  operaciones Extract
- $\mathcal{O}(|E|)$  operaciones  $d[v] \leftarrow d[u] + cost(u, v)$  (que actualizan la cola)

Si la cola se implementa como heap binario,

- La operación Extract es  $\mathcal{O}(\log(V))$
- La actualización de costos (prioridad) en el heap es  $\mathcal{O}(\log(V))$

El algoritmo de Dijkstra toma tiempo  $\mathcal{O}((V+E)\log(V))$ 

## Algunas variantes

Podemos adaptar el algoritmo para resolver otros problemas comunes

- Rutas más cortas en grafos acíclicos
- Rutas más cortas de un vértice a otro (específico)
- Rutas más cortas entre **todos** los pares de vértices
- Rutas más cortas en grafos Euclideanos

# Sumario

Introducción

BFS

Algoritmo de Dijkstra

Cierre

#### Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el recorrido BFS de un grafo
- ☐ Extender BFS para definir el algoritmo de rutas más cortas
- ☐ Demostrar que Dijsktra es un algoritmo correcto
- ☐ Determinar la complejidad de Dijkstra