Programación dinámica

Clase 18

IIC 2133 - Sección 4

Prof. Sebastián Bugedo

Sumario

Obertura

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Epílogo

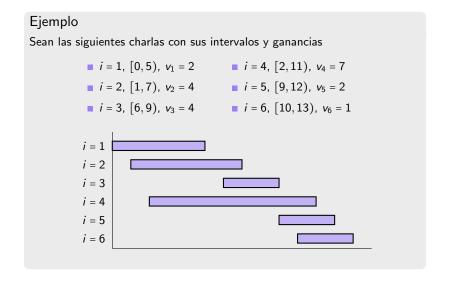
Consideremos el problema de asignar charlas en una misma sala

- Tenemos n charlas por asignar
- La charla i tiene hora de inicio s_i y de término f_i
- **E**s decir, se define el intervalo de tiempo $[s_i, f_i)$

Solo se puede realizar una charla a la vez

ADEMÁS: si la charla i es realizada, produce una ganancia v_i

¿Qué charlas asignar de manera que maximicemos la ganancia?



Ejemplo

El caso que sabemos resolver consideraba $v_i = c$ para cada charla

$$i = 1 \ [0.5] \ v_1 = c$$

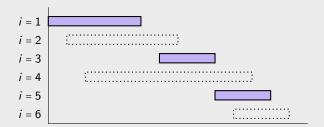
$$i = 1, [0,5), v_1 = c$$
 $i = 4, [2,11), v_4 = c$

$$i = 2, [1, 7), v_2 = 1$$

$$i = 2, [1, 7), v_2 = c$$
 $i = 5, [9, 12), v_5 = c$

$$i = 3, [6, 9), v_3 = c$$
 $i = 6, [10, 13), v_6 = c$

$$i = 6, [10, 13), v_6 =$$

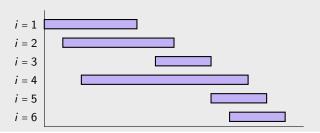


Cuando la ganancia es la misma, la estrategia codiciosa de elegir la charla que termina antes es óptima

Ejemplo

Sean las siguientes charlas con sus intervalos y ganancias

- $i = 1, [0,5), v_1 = 2$ $i = 4, [2,11), v_4 = 7$
- $i = 2, [1, 7), v_2 = 4$ $i = 5, [9, 12), v_5 = 2$
- $i = 3, [6, 9), v_3 = 4$ $i = 6, [10, 13), v_6 = 1$



Con ganancias diferentes, el problema no es equivalente a maximizar el número de charlas

Ejemplo

Podemos pensar en una instancia del problema de forma que la estrategia codiciosa mencionada **no funciona**

$$i = 1$$
 $v_1 = 1$ $v_2 = 4$ $v_3 = 2$

En este caso,

estrategia charlas ganancia codiciosa
$$\{1,3\}$$
 3 $\{2\}$ 4

Nuestra estrategia codiciosa no es óptima en el caso general del problema con ganancias

Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- ☐ Identificar su estructura recursiva
- ☐ Aplicar la estrategia para resolver problemas concretos

Sumario

Obertura

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Epílogo

Una nueva estrategia algorítmica

Utilizaremos una nueva estretegia: programación dinámica

- Generalmente usada en problemas de optimización
- Se basa en la existencia de subproblemas que permiten resolver el problema original
- Además, los subproblemas se solapan, i.e. comparten sub-subproblemas

La diferencia con **dividir para conquistar** es que en esta última los subproblemas son disjuntos

La clave de programación dinámica es recordar las soluciones a los subproblemas

Ejemplo Dadas las charlas $\{1, 2, \dots, 6\}$ ordenadas por f_i , añadimos $b(i) := \begin{cases} j, & j \text{ es la charla que termina más tarde antes de } s_i \\ 0, & \text{no hay tal charla} \end{cases}$ $i = 1, [0, 5), v_1 = 2, b(1) = 0$ $i = 4, [2, 11), v_4 = 7, b(4) = 0$ $i = 2, [1,7), v_2 = 4, b(2) = 0$ $i = 5, [9,12), v_5 = 2, b(5) = 3$ $i = 3, [6, 9), v_3 = 4, b(3) = 1$ $i = 6, [10, 13), v_6 = 1, b(6) = 3$ i = 1i = 2i = 3i = 4i = 5i = 6

Consideremos una instancia con charlas $\{1, \ldots, n\}$ ordenadas por f_i . Supongamos que tenemos una solución óptima Ω para este problema.

Consideremos la última charla, i.e. n. Tenemos dos opciones

- Si $n \notin \Omega$, entonces Ω es solución del **subproblema** que solo considera las charlas $\{1, \ldots, n-1\}$
- Si $n \in \Omega$, entonces no hay charla r tal que b(n) < r < n que esté en Ω . Además, Ω contiene una solución óptima al **subproblema** con charlas $\{1, \ldots, b(n)\}$

Para encontrar la solución a un problema, necesitamos las soluciones a problemas más pequeños

Formalicemos las ideas anteriores

- Sea Ω_j la solución al problema con charlas $\{1, \ldots, j\}$ y sea opt(j) su ganancia total. **Objetivo final:** obtener Ω_n con valor opt(n)
- Para cada $1 \le j \le n$, hay dos casos
 - Si $j \in \Omega_i$, entonces $opt(j) = v_j + opt(b(j))$
 - Si $j \notin \Omega_j$, entonces opt(j) = opt(j-1)
- Para saber si $j \in \Omega_i$, comparamos las dos opciones

$$opt(j) = \max\{v_j + opt(b(j)), opt(j-1)\}$$
 (\(\phi\))

La ecuación (★) permite plantear el siguiente algoritmo recursivo

```
input : natural 0 \le j \le n
output: ganancia óptima

Opt(j):

if j = 0:

return 0

else:

return \max\{v_j + \text{Opt}(b(j)), \text{ Opt}(j-1)\}
```

Notemos que Opt requiere

- \blacksquare tener ordenadas las charlas por hora de término y conocer b(j)
- suponer que Opt(0) = 0

¿Cuál es el problema de este algoritmo?

El problema con el algoritmo presentado es su complejidad

- Cada llamada a Opt, en el peor caso da origen a dos llamados Opt
- Complejidad $\mathcal{O}(2^n)$

Ejemplo (llamados recursivos)

Opt(6)

•
$$Opt(b(6)) = Opt(3)$$

•
$$Opt(b(3)) = Opt(1)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)$$

•
$$Opt(2-1) = Opt(1)$$

•
$$Opt(6-1) = Opt(5)$$

$$\mathsf{Opt}(b(5)) = \mathsf{Opt}(3)$$

•
$$Opt(3-1) = Opt(2)...$$

•
$$Opt(5-1) = Opt(4)$$

•
$$Opt(4-1) = Opt(3)...$$

A pesar de hacer una cantidad exponencial de llamados, realmente se resuelven solo n+1 subproblemas

$$\mathsf{Opt}(0), \mathsf{Opt}(1), \ldots, \mathsf{Opt}(n)$$

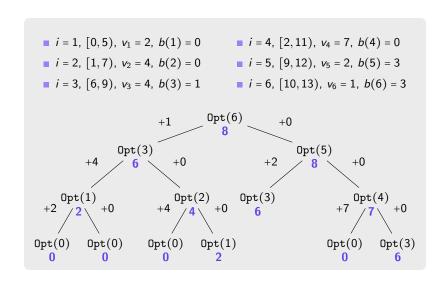
En este problema, un mismo llamado puede aparecer varias veces en el árbol de recursión

¿Podríamos hacerlo mejor?

Agregaremos un arreglo global M donde almacenaremos cada $\mathtt{Opt}(j)$ la primera vez que lo calculamos

```
\label{eq:RecOpt} \begin{split} & \text{RecOpt}(j)\colon\\ & \text{if } j=0:\\ & 2 & \text{return } 0\\ & 3 & \text{else:}\\ & 4 & \text{if } M[j] \neq \varnothing:\\ & 5 & \text{return } M[j]\\ & 6 & \text{else:}\\ & 7 & M[j] \leftarrow \max\{v_j + \text{RecOpt}(b(j)), \; \text{RecOpt}(j-1)\}\\ & 8 & \text{return } M[j] \end{split}
```

El algoritmo RecOpt toma tiempo $\mathcal{O}(n)$



Ejemplo

Utilizando RecOpt, obtenemos la matriz de ganancias

Podemos **deducir la asignación** a partir de M, suponiendo que cada $v_i > 0$.

- Como M[6] = M[6-1], no se incluye la charla 6
- Como $M[5] = v_5 + M[b(5)]$, se incluye la charla 5
- Como $M[3] = v_3 + M[b(3)]$, se incluye la charla 3
- Como $M[1] = v_1 + M[b(1)]$, se incluye 1

Con esto, las charlas asignadas son $\{1,3,5\}$

También podemos plantear una solución **iterativa** para este problema, computando los subproblemas en orden de tamaño

```
ItOpt:  M[0] \leftarrow 0 
2   for j = 1, ..., n:  M[j] \leftarrow \max\{v_j + M[b(j)], M[j-1]\}
```

Al terminar, ItOpt deja en M las ganancias óptimas

El algoritmo ItOpt también toma tiempo $\mathcal{O}(n)$

Programación dinámica

A partir de este ejemplo, planteamos la estrategia de **programación dinámica** para resolver un problema

- 1. El número de subproblemas es (idealmente) polinomial
- La solución al problema original puede calcularse a partir de subsoluciones
- Hay un orden natural de los subproblemas (del más pequeño al más grande) y una recurrencia sencilla (★)
- 4. Recordamos las soluciones a subproblemas

La recurrencia es la clave para plantear el algoritmo base

Sumario

Obertura

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Epílogo

Consideremos el problema de la mochila con n objetos **no fraccionables** (cada uno se incluye o no se incluye)

- El objeto k tiene un valor v_k y un peso w_k
- $lue{}$ La mochila tiene capacidad de peso W tal que

$$W < \sum_k w_k$$

El objetivo es maximizar la suma de valores incluídos

Usaremos la variable $x_k \in \{0,1\}$ para indicar si el objeto k se incluye o no

Resolveremos este problema con programación dinámica

Denotaremos por $knap(p, q, \omega)$ al problema de maximizar

$$\sum_{k=p}^{q} v_k x_k$$

sujeto a

$$\sum_{k=p}^{q} w_k x_k \leq \omega$$
$$x_k \in \{0,1\}$$

Nuestro problema a resolver es knap(1, n, W)

Sea $\Omega = y_1, y_2, \dots, y_n$ una elección óptima de valores binarios para las variables x_1, x_2, \dots, x_n

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 0$, entonces el objeto 1 no está en la solución. Luego, y_2, \ldots, y_n debe ser solución óptima para

De lo contrario, y_2, \ldots, y_n no sería solución óptima de knap(1, n, W)

En particular, y_1 tiene dos opciones

Si $y_1 = 1$, entonces y_2, \dots, y_n debe ser solución óptima para

$$knap(2, n, W - w_1)$$

De lo contrario, habría otra selección z_2, \ldots, z_n binaria tal que

$$\sum_{k=2}^{n} w_k z_k \le W - w_1 \quad \text{y} \quad \sum_{k=2}^{n} v_k z_k > \sum_{k=2}^{n} v_k y_k$$

por lo que y_1, z_2, \ldots, z_n sería una elección mejor para knap(1, n, W). Esto contradice que y_1, y_2, \ldots, y_n es óptima

Con este análisis de casos, planteamos nuestra estrategia recursiva de **subproblemas**

Sea $g_k(\omega)$ el valor de una solución óptima para $knap(k+1,n,\omega)$

- $g_0(W)$ es el valor óptimo de knap(1, n, W)
- Como hay decisión binaria para x₁,

$$g_0(W) = \max\{g_1(W), g_1(W-w_1) + v_1\}$$

Podemos generalizar para un $0 \le k < n$

$$g_k(\omega) = \max\{g_{k+1}(\omega), g_{k+1}(\omega - w_1) + v_{k+1}\}$$

donde

$$g_n(\omega) = \begin{cases} 0, & \text{si } \omega \ge 0 \\ -\infty, & \text{si } \omega < 0 \end{cases}$$

Ejercicio

Usando la recurrencia anterior, muestre los llamados recursivos que permiten resolver la siguiente instancia del problema de la mochila $0/1\,$

- n = 3, W = 6
- $[w_1, w_2, w_3] = [2, 2, 3]$
- $[v_1, v_2, v_3] = [1, 2, 5]$

Consideremos ahora el problema de dar ${\cal S}$ pesos de vuelto usando el menor número posible de monedas

- Suponemos que los valores de las monedas, ordenados de mayor a menor, son $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$
- Tenemos una cantidad ilimitada de monedas de cada valor

Posible estrategia codiciosa:

Asignar tantas monedas *grandes* como sea posible, antes de avanzar a la siguiente moneda *grande*

Ejemplo

Si $\{v_1, v_2, v_3, v_4\} = \{10, 5, 2, 1\}$, la estrategia codiciosa **siempre** produce el menor número de monedas para un vuelto S cualquiera

Ejemplo

Sin embargo, la estrategia no funciona para un conjunto de valores cualquiera. Si $\{v_1,v_2,v_3\}=\{6,4,1\}$ y S=8, entonces la estrategia produce

$$8 = 6 + 1 + 1$$

pero el óptimo es

$$8 = 4 + 4$$

Lo atacamos con programación dinámica

Dado un conjunto de valores ordenados $\{v_1, \ldots, v_n\}$, definimos z(S, n) como el problema de encontrar el menor número de monedas para totalizar S

Ejercicio

Proponga una recurrencia para resolver el problema z(S,n) y plantee un algoritmo a partir de ella.

Ejercicio

Sea Z(S,n) la solución óptima al problema z(S,n). Para buscar intuición, notamos que hay dos opciones respecto a las monedas de valor v_n

Si se incluye una moneda de valor v_n ,

$$Z(S,n)=Z(S-v_n,n)+1$$

Si no se usan monedas de valor v_n ,

$$Z(S,n)=Z(S,n-1)$$

Ejercicio

Luego, generalizamos esta idea

Para las monedas de de valor v_n ,

$$Z(S, n) = \min\{Z(S - v_n, n) + 1, Z(S, n - 1)\}$$

 Luego, generalizamos para el subconjunto de los primeros k valores de monedas

$$Z(T, k) = \min\{Z(T - v_k, n) + 1, Z(T, k - 1)\}$$

donde
$$Z(T, 0) = +\infty$$
 si $T > 0$, y $Z(0, k) = 0$

```
Ejercicio
Con esto, podemos plantear el siguiente algoritmo iterativo
  Change(S):
      for T = 1, ..., S:
          Z[T][0] \leftarrow +\infty
      for k = 0, ..., n:
          Z[0][k] \leftarrow 0
      for k = 1, ..., n:
          for T = 1, ..., S:
              Z[T][k] \leftarrow Z[T][k-1]
              if T - v_k \ge 0:
                   Z[T][k] \leftarrow \min\{Z[T][k], Z[T - v_k, k]\}
```

Sumario

Obertura

Programación dinámica

Dos aplicaciones

Epílogo

Objetivos de la clase

- ☐ Comprender el paradigma de programación dinámica
- ☐ Identificar su estructura recursiva
- ☐ Aplicar la estrategia para resolver problemas concretos