

Arquitectura de Computadores

Clase 10 - Jerarquía de Memoria y Memoria Caché

Profesor: Germán Leandro Contreras Sagredo

Objetivos de la clase

- Conocer lo que es una jerarquía de memoria.
- Entender lo que es una memoria caché y conocer sus funciones de correspondencia, políticas de reemplazo, de escritura y categorizaciones.
- Realizar ejercicios que consoliden los conocimientos anteriores.

Hasta ahora...

- Ya construimos un computador que tiene todo lo necesario para que pueda ser operado y programado.
- Además, añadimos los elementos necesarios para poder comunicarse con otros tipos de dispositivos en su interior.

Lo que veremos de ahora en adelante serán mejoras y extensiones sobre la arquitectura existente.

Comenzaremos viendo mejoras a los accesos a memoria.

Hagamos un pequeño ejercicio.

Tomemos la instrucción ADD A, (dir).

Enumere los **pasos** que realiza el computador básico para ejecutar dicha instrucción.



"Los escucho"

Pasos de la ejecución de ADD A, (dir)

- 1. Obtención de la instrucción de la memoria. Fetch
- 2. Decodificación de la instrucción en señales de control. Decode
- 3. Obtención del dato ubicado en dir de la memoria. *Memory*
- 4. Ejecución de la operación ADD en la ALU. Execute
- 5. Escritura del resultado en el registro A. Write back

Pasos de la ejecución de ADD A, (dir) y su tiempo de ejecución

- 1. Obtención de la instrucción de la memoria. 50 ns
- 2. Decodificación de la instrucción en señales de control. 0.5ns
- 3. Obtención del dato ubicado en dir de la memoria. 50 ns
- 4. Ejecución de la operación ADD en la ALU. 0.5ns
- 5. Escritura del resultado en el registro A. 1 ns

* Valores inventados, son para ilustrar.

El problema de la instrucción anterior es que requiere de dos accesos a memoria, los que suelen ser más costosos en términos de tiempo.

Si bien podemos optimizar nuestro código de distintas formas, los accesos a memoria son inevitables.

Por lo tanto, implementaremos un esquema para agilizar los accesos a memoria basándonos en **principios que utilizamos como humanos al momento de programar**. Estos se conocen como **principios de localidad**.

Principios de localidad

Principio de localidad temporal: "Es probable que un dato obtenido en memoria sea usado posteriormente en otra operación".

```
.data
var1: .word 3
var2: .word 2
res: .word 0
.text
 main:
    lw t0, var1
    lw t2, res
    while:
      lw t1,var2
      add t2, t2, t1
      addi t0, t0, -1
      begz t0, end
      i while
    end:
      la t0, res
      sw t2, 0(t0)
```

En este caso, realizamos una lectura de memoria sobre una variable de forma continua a través de iteraciones.

Si bien es posible guardarla como "constante" o, en este caso, hacer la lectura antes de la iteración, existen situaciones en las que no es posible.

Principios de localidad

Principio de localidad espacial: "Es probable que datos cercanos al buscado también sean usados (bloque de memoria)".

```
.data
arr: .word 1, 0, 6, 12, 1
len: .word 5
index: .word 0
avg: .word 0
.text
  main:
    lw t0, index
    lw t1, len
    lw t2, avg
    la t3, arr
    while:
      beg t0, t1, end
      lw t4, 0(t3)
      add t2, t2, t4
      addi t0, t0, 1
      addi t3, t3, 4
      i while
   end:
      div t2, t2, t1
      la t5, avg
      sw t2, (t5)
```

En este caso, realizamos una lectura de memoria sobre un bloque continuo, en este caso, sobre los datos del arreglo arr.

<u>Trivia</u>: ¿En qué otro contexto tenemos accesos de memoria contiguos?

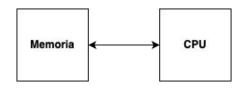
R: Instrucciones del programa.

Podemos aprovechar estos principios modificando la forma en la que organizamos la memoria del computador. Esto nos permitirá acelerar la ejecución de las instrucciones.

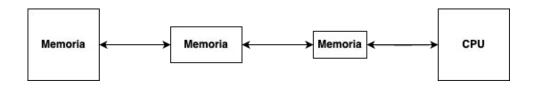
En particular, mejoraremos el rendimiento a través de una jerarquía de memoria.

Jerarquía de memoria

Realizamos una transformación de este esquema:



A este esquema:



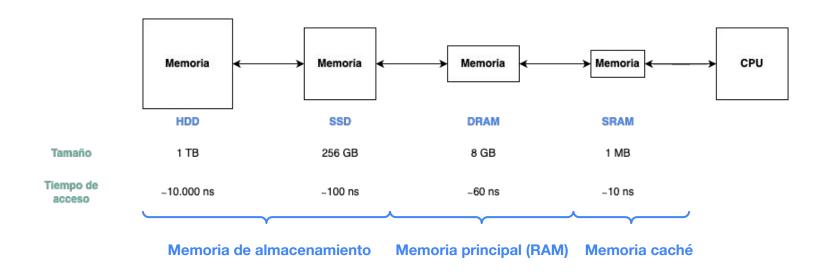
Jerarquía de memoria

En una jerarquía de memoria, contamos con distintos niveles, cada uno con características distintas.

Los niveles más cercanos a la CPU en la jerarquía suelen poseer menor capacidad de almacenamiento, pero a su vez menores tiempos de lectura y escritura de datos. Esto aprovecha los principios de localidad y, asimismo, **optimiza costos** en unidades de memoria.

La memoria que se conecta directo con la CPU es la que conocemos como memoria caché.

Jerarquía de memoria - Ejemplo



La cantidad de niveles, velocidades y tamaños de cada memoria dependen netamente del computador construido.

Jerarquía de memoria - Evaluación

Evaluaremos una jerarquía de memoria con las siguientes métricas:

- Hit: Búsqueda exitosa de un dato en la memoria caché.
- Miss: Búsqueda fallida de un dato en la memoria caché.
- Hit-rate (HR): #Hits ÷ #Accesos a memoria
- Miss-rate (MR): 1 HR
- Hit-time (HT): Tiempo que toma buscar un dato en memoria caché, independiente de si se encuentra o no.
- Miss-penalty (TP): Tiempo que toma, luego de un miss en caché, copiar un bloque de memoria del siguiente nivel en la jerarquía en la caché y luego acceder al dato buscado desde esta.

Jerarquía de memoria - Evaluación

De esta manera, a partir de la siguiente fórmula podemos obtener el tiempo de acceso promedio (TP) dentro de una jerarquía de memoria:

Tiempo promedio en caso de
$$\it hit$$
 Tiempo promedio en caso de $\it miss$ * $\it TP = HR*HT + (1-HR)*(HT+MP)$ $\it = HT+(1-HR)*MP$

Podemos agrupar términos y simplificar la fórmula, como se muestra aquí.

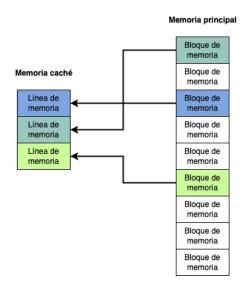
* En caso de un *miss*, es importante considerar el *hit-time* dado que la búsqueda de un dato en caché se realiza independiente de si se encuentra o no en ella.

Memoria caché

- Ocupa el **primer nivel** de la jerarquía de memoria.
- Antes era externa a la CPU, ahora está integrada dentro de ella.
- La CPU no sabe que la memoria caché existe. Un controlador de caché se encarga de su manejo.
- Se divide en líneas de memoria (división física), asociadas a bloques de memoria (división lógica) de la memoria principal.
 Esto aprovecha el principio de localidad espacial. Cada línea posee un bit de validez que indica si su contenido es válido o no.

Memoria caché - Bloques y líneas de memoria

- Al acceder a un dato, si este no se encuentra en caché no se obtiene solo este desde la memoria principal, sino que el bloque contiguo en el que se encuentra ubicado.
- Las líneas de la caché deben ser del mismo tamaño que los bloques de la memoria principal.



Esquema de asignación de bloques de la memoria principal a líneas de la caché.

<u>Trivia</u>: ¿Podemos tener tantos bloques de memoria como líneas de caché?

R: No, ya que la memoria caché es más pequeña. Si tuvieran el mismo tamaño, se copiaría toda la memoria principal en la caché y la jerarquía carecería de sentido.

Memoria caché - Controlador de caché

- La CPU solo conoce el tamaño de la memoria principal.
- El controlador de caché se encarga de la comunicación y coordinación. Posee dos funciones principales:
 - Mecanismo de acceso a datos: Forma en la que el controlador asocia bloques de memoria a línea de caché y cómo se actualizan con cada acceso a datos.
 - Política de escritura: Forma en la que el controlador actualiza un dato en la memoria principal si la CPU realiza una escritura.

Memoria caché - Controlador de caché

- El mecanismo de acceso a datos de un controlador de caché se define, a su vez, a partir de dos elementos:
 - Función de correspondencia: Asociación entre una línea de caché y un bloque de memoria.
 - Política de reemplazo: Forma en la que se sobrescribe una línea de caché en caso de que no exista disponibilidad para una copia de datos, aprovechando el principio de localidad temporal.

Funciones de correspondencia

La fórmula de asociación entre un bloque de memoria y una línea de la caché dependerá de los siguientes factores:

- Tamaño de línea de caché.
- Cantidad de líneas de caché.

Por simplicidad, siempre serán potencias de 2.

■ Cantidad de direcciones de la memoria principal (tamaño).

Además, en cada función de correspondencia se utilizará un tag.

Funciones de correspondencia - Tag

El tag corresponde a un identificador "único" que nos ayudará a determinar si el dato de una dirección de la memoria principal se encuentra efectivamente almacenado en la caché o no. Este es el dato que revisamos al realizar las búsquedas.

La composición del *tag* se obtiene a través de los bits de la dirección de memoria y su formato final dependerá del tipo de función de correspondencia a utilizar.

Con eso en mente, veremos a continuación tres tipos de función de correspondencia.

- Función de correspondencia más simple. Cada bloque de la memoria principal se asocia solo a una línea de la caché.
- Cada línea de la caché poseerá un índice. Para obtener su valor a partir de la dirección de un bloque, se hace uso de la siguiente fórmula: Núm. línea = Núm. bloque mod #Líneas
- **Ejemplo:** 4 bloques y 2 líneas.

```
Bloque 0 \rightarrow 0 \mod 2 = 0 \rightarrow \text{Linea } 0

Bloque 1 \rightarrow 1 \mod 2 = 1 \rightarrow \text{Linea } 1

Bloque 2 \rightarrow 2 \mod 2 = 0 \rightarrow \text{Linea } 0

Bloque 3 \rightarrow 3 \mod 2 = 1 \rightarrow \text{Linea } 1
```

Para determinar la línea de caché en la que se *podría* encontrar una dirección de memoria, seguimos los siguientes pasos:

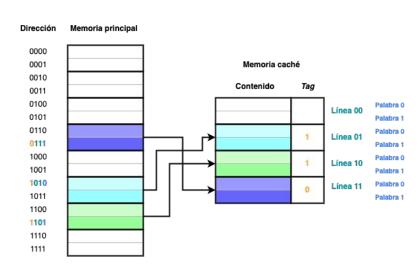
- 1. Expresamos la dirección de memoria en binario. Usamos los bits necesarios para direccionar **toda** la memoria principal.
- Obtenemos la cantidad de bits necesaria para direccionar una palabra dentro de una línea. Usamos los bits menos significativos de la dirección para esta asociación.
- 3. Obtenemos la cantidad de bits necesaria para el **índice** de línea. Usamos los siguientes bits menos significativos para la asociación.
- 4. Usamos los bits restantes de la dirección como *tag*, el que nos permitirá ver si el dato buscado está efectivamente almacenado en su línea de caché.

Ejemplo práctico

- Memoria principal de 16 bytes \rightarrow 2⁴ bytes \rightarrow 4 bits de direccionamiento
- Memoria caché de 8 bytes y 4 líneas
 - \circ 8 ÷ 4 bytes/línea = 2 bytes/línea = 2^1 palabras por línea
 - → 1 bit para direccionar una palabra dentro de una línea
 - 4 líneas = 2^2 líneas → 2 bits de índice de línea
 - o 1 bit sin uso de la dirección → 1 bit de tag
- Ejemplos de direcciones de memoria
 - \circ 7: 0111 Palabra = 1 Línea = 11 Tag = 0
 - 10: 1010 Palabra = 0 Línea = 01 Tag = 1
 - 13: 1101 Palabra = 1 Línea = 10 Tag = 1

Ejemplo práctico

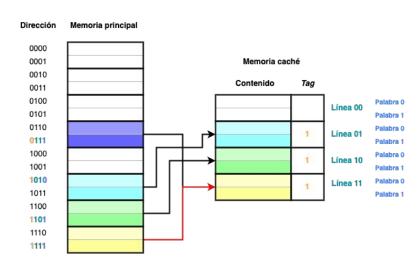
- Aunque se acceda a una sola dirección del bloque, se copia por completo en la línea de caché correspondiente.
- Dos bloques de memoria pueden asociarse a la misma línea, pero el tag nos permite diferenciarlas.
- Por construcción, nunca existirán dos bloques que pertenezcan a la misma línea y que posean el mismo tag.



Asociación resultante del ejemplo anterior.

Ejemplo práctico

- Si se agrega un acceso adicional que apunta a una línea de caché ya ocupada, su contenido será sobrescrito. Por ejemplo, las direcciones 7 (0111) y 15 (1111).
- Se actualiza tanto el contenido como el tag para poder distinguir entre ambas direcciones.



Asociación resultante si hubiera un acceso adicional con una línea ocupada.

Ventajas

■ Cómputo sencillo y directo.

Desventajas

- Retención entre bloques y líneas.
- Desaprovechamiento del resto de la caché.

Veremos otros esquemas que resuelven esto relajando la asociación fija entre un bloque de memoria y una línea de la caché.

- En este esquema, cada bloque de memoria puede asociarse a cualquier línea de la caché.
- Aprovecha todo el espacio de la memoria y, por ende, maximiza el hit-rate.
- Como se puede ocupar cualquier línea, la composición del tag para identificar si un dato se encuentra en caché se complejiza.

Para determinar la línea de caché en la que se *podría* encontrar una dirección de memoria, seguimos los siguientes pasos:

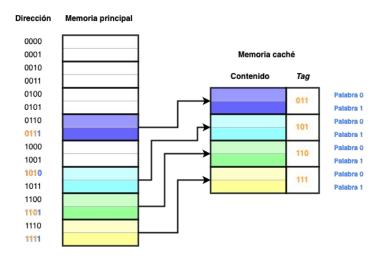
- Expresamos la dirección de memoria en binario. Usamos los bits necesarios para direccionar toda la memoria principal.
- Obtenemos la cantidad de bits necesaria para direccionar una palabra dentro de una línea. Usamos los bits menos significativos de la dirección para esta asociación.
- 3. Usamos los bits restantes de la dirección como *tag*. Dado que se puede usar *cualquier* línea, es necesario recorrer toda la caché y sus *tag*s para ver si existe coincidencia y, así, verificar si hay *hit* o *miss*.

Ejemplo práctico

- Memoria principal de 16 bytes \rightarrow 2⁴ bytes \rightarrow 4 bits de direccionamiento
- Memoria caché de 8 bytes y 4 líneas
 - \circ 8 ÷ 4 bytes/línea = 2 bytes/línea = 2^1 palabras por línea
 - → 1 bit para direccionar una palabra dentro de una línea
 - 3 bits sin uso de la dirección → 3 bits de tag
- Ejemplos de direcciones de memoria
 - \circ 7: 0111 Palabra = 1 Tag = 011
 - 10: 1010 Palabra = 0 Tag = 101
 - 13: 1101 Palabra = 1 Tag = 110
 - 15: 1111 Palabra = 1 Tag = 111

Ejemplo práctico

- Si accedemos a las direcciones en el orden 7, 10, 13 y 15, tendremos las asociaciones señaladas en la figura.
- Cuando se accede a una dirección que no está en caché, se copia el bloque a la primera línea disponible según el bit de validez.



Asociación resultante del ejemplo anterior.

Ventajas

■ Se ocupa toda la caché, aprovechándola al máximo.

Desventajas

- El hit-time es significativamente mayor al tener que buscar coincidencia de tag en todas las líneas.
- El almacenamiento del tag crece sustancialmente.
- ¿Podemos mejorar esto de alguna forma?



- En este esquema, cada bloque de memoria puede asociarse a un conjunto de líneas de la caché.
- Divide a la caché en conjuntos de *N* líneas. **No son** *N* **conjuntos**.
- Lo mejor de los dos mundos:
 - o Cada bloque posee un mapeo directo a un conjunto.
 - Dentro de un conjunto, un bloque se asocia a cualquier línea.



Para determinar la línea de caché en la que se *podría* encontrar una dirección de memoria, seguimos los siguientes pasos:

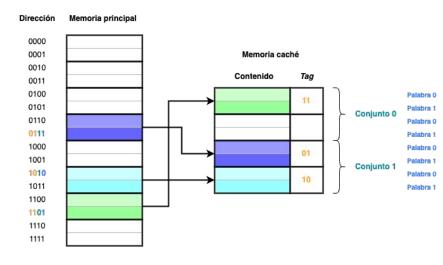
- 1. Expresamos la dirección de memoria en binario. Usamos los bits necesarios para direccionar **toda** la memoria principal.
- Obtenemos la cantidad de bits necesaria para direccionar una palabra dentro de una línea. Usamos los bits menos significativos de la dirección para esta asociación.
- 3. Obtenemos la cantidad de bits necesaria para el **conjunto** de líneas. Usamos los siguientes bits menos significativos para la asociación.
- 4. Usamos los bits restantes de la dirección como *tag*, el que nos permitirá ver si el dato buscado está almacenado en una línea de caché en su conjunto.

Ejemplo práctico

- Memoria principal de 16 bytes \rightarrow 2⁴ bytes \rightarrow 4 bits de direccionamiento
- Memoria caché de 8 bytes, 4 líneas y conjuntos de 2 líneas (2-way associative)
 - 8 ÷ 4 bytes/línea = 2 bytes/línea = 2¹ palabras por línea
 - → 1 bit para direccionar una palabra dentro de una línea
 - \circ 4 ÷ 2 líneas/conjunto = 2 líneas/conjunto = 2^1 líneas por conjunto
 - → 1 bit de índice de conjunto
 - o 2 bits sin uso de la dirección → 2 bits de tag
- Ejemplos de direcciones de memoria
 - o 7: 0111 Palabra = 1 Conjunto = 1 Tag = 01
 - 10: 1010 Palabra = 0 Conjunto = 1 Tag = 10
 - 13: 1101 Palabra = 1 Conjunto = 0 *Tag* = 11

Ejemplo práctico

- Si accedemos a las direcciones en el orden 7, 10 y 13, tendremos las asociaciones señaladas en la figura.
- Cuando se accede a una dirección que no está en caché, se copia el bloque a la primera línea disponible dentro de un conjunto según el bit de validez.



Asociación resultante del ejemplo anterior.

Funciones de correspondencia - N-way associative

Ventajas

- Hit-time menor respecto a la función fully associative.
- Mayor uso de caché respecto a directly mapped.
- Ocupa menos bits de tag.

Desventajas

- Hit-time mayor respecto a directly mapped.
- Menor uso de caché respecto a fully associative.

Si sopesamos respecto a las funciones anteriores, de todas formas es la más equilibrada.

¿Por qué obtenemos el offset, índices y tags de derecha a izquierda?

Tomemos una memoria de 16 bytes y una caché de 8 bytes y 4 líneas.

Tenemos 2⁴ direcciones de memoria distintas y 2¹ direcciones por bloque. De esta forma:

$$2^4$$
 directiones ÷ 2^1 directiones/bloque = 2^3 bloques

Esto es equivalente a realizar un shift right sobre la dirección de memoria:

 $b_3b_2b_4b_0 \rightarrow b_3b_2b_4$: Dirección de un bloque

b_o: Dirección de una palabra en un bloque

Ahora, lo que hacemos sobre los bits restantes depende del tipo de función de correspondencia que utilizamos.

Fully associative: Como todo bloque puede ser asignado a cualquier línea de la caché, tenemos: 2³ bloques ÷ 2⁰ líneas = 2³ bloques/línea → Requerimos 3 bits para identificar un bloque por línea, por lo que b₃b₂b₁ es el tag requerido. No se realizan shift rights adicionales.

Directly mapped: Como todo bloque puede ser asignado solo a una línea de memoria, tenemos: 2^3 bloques $\div 2^2$ líneas = 2^1 bloques/línea Esta división corresponde a dos *shift right*:

$$b_3b_2b_1 \rightarrow b_2b_1$$
: Dirección de la línea a la que pertenece el bloque. b_3 : *Tag* resultante que identifica un bloque en una línea.

Esto significa que solo existen dos bloques asignables por línea, por lo que basta un bit para identificarlos. Esta construcción nos asegura que nunca existan dos bloques con mismo *tag* e índice de línea.

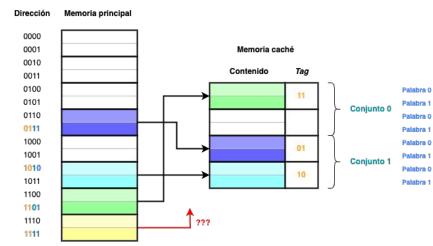
N-way associative: Como un bloque puede ser asignado a cualquier línea dentro de un conjunto, si tenemos 2 conjuntos, por ejemplo: 2^3 bloques $\div 2^1$ conjuntos = 2^2 bloques/conjunto Esta división corresponde a un solo *shift right*:

$$b_3b_2b_1 \rightarrow b_1$$
: Dirección del conjunto al que pertenece el bloque.
 b_3b_2 : *Tag* resultante que identifica un bloque en un conjunto.

Esto implica que solo hay cuatro bloques asignables por línea en un conjunto, requiriendo 2 bits para identificarlos. Esto asegura que nunca existan dos bloques con mismo *tag* e índice de conjunto.

Funciones de correspondencia - Reemplazo de líneas

- Por conveniencia, en las funciones asociativas hicimos caso omiso de las situaciones en las que la memoria caché o un conjunto de líneas de esta están llenas.
- En estos casos, es necesario realizar un reemplazo, pero ¿cómo lo hacemos?



Si ahora tratamos de acceder a la dirección 15, esta apunta al conjunto 1 que se encuentra lleno. ¿Dónde sobreescribimos el bloque?

Políticas de reemplazo

- Bélády: Se saca el bloque que se utilizará más lejos en el futuro. Ideal no alcanzable en la práctica.
- First-In First-Out (FIFO): El primer bloque en entrar es el primero en salir. Simple de implementar, pero ingenuo.
- Least Frequently Used (LFU): El bloque con menos accesos se saca. Mejor que FIFO, pero más complejo de implementar por su contador de accesos.
- Least Recently Used (LRU): El bloque con mayor tiempo sin accesos se saca. Complejo por requerir una medida de "tiempo" en bits, pero el mejor en la práctica.
- Random: Rápido, con rendimiento inferior a LFU y LRU; pero mejor que FIFO.

Políticas de escritura

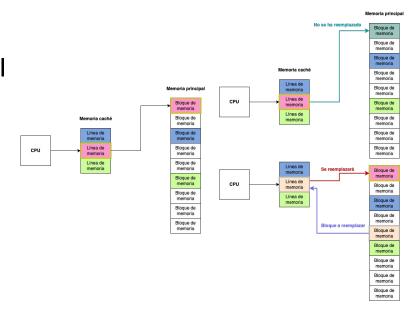
Hasta ahora nos hemos enfocado en acceso a datos, pero un programa también puede **escribir datos en memoria**.

¿Cómo se hace cargo el controlador de caché en este caso? Puede hacer uso de **dos políticas de escritura**:

- Write-through: El bloque modificado se escribe inmediatamente en la memoria principal.
- Write-back: El bloque modificado se escribe en la memoria principal solo cuando su línea en caché será sustituida.

Políticas de escritura

- Write-through es menos conveniente por el tiempo adicional que implica cada instrucción de escritura.
- Write-back mejora los tiempos, pero otros dispositivos (DMA) o núcleos pueden acceder a estas direcciones desde la memoria principal, lo que genera un problema de sincronización.*



Ejemplo de write-through vs. write-back.

^{*} Más adelante veremos cómo abordarlo.

Memoria caché - Tipos de memoria

Hasta ahora, no hemos hecho la distinción entre las arquitecturas Harvard y Von Neumann. ¿Qué relevancia tiene esto?

- Si utilizamos Von Neumann, tenemos en una misma memoria los datos e instrucciones de nuestros programas.
- ¿Es la distribución de accesos a memoria similar entre los datos e instrucciones?

...**No**.

Memoria caché - Tipos de memoria

De este hecho surge la necesidad de tener dos tipos de memoria caché:

- Caché unified: Almacena datos e instrucciones. Cuenta con la desventaja de que probablemente su hit-rate sea inferior al mezclar dos distribuciones de acceso distintas.
- Caché split: Caché con división interna para datos e instrucciones. Puede tener mejor hit-rate, pero su hardware es más complejo y, por ende, posee mayor overhead de acceso.

Memoria caché - Tipos de memoria

Pregunta capciosa: ¿Cuáles son las ventajas de tener una memoria caché *split* en vez de una *unified* conectada a la memoria de datos del computador básico?

Ninguna. La caché *split* solo tiene sentido bajo una arquitectura Von Neumann con memoria compartida entre datos e instrucciones. En la memoria de datos solo tiene sentido usar una memoria *unified* por este motivo.



Memoria caché - Caché multinivel

Así como aplicamos la idea de jerarquía a la memoria, podemos hacer lo mismo con la memoria caché: definir una jerarquía de caché con varios niveles, cuyos tamaños son sucesivamente mayores.

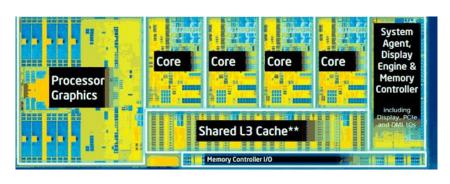
En la práctica, suelen existir tres niveles: L1, L2, L3.

En general, para balancear el rendimiento, las cachés L1 suelen ser de tipo *split* por ser la sección más crítica del rendimiento, mientras que las L2 y L3 suelen ser *unified* para facilitar la sincronización de su contenido con otros dispositivos y núcleos en el sistema.

Memoria caché - Caché multinivel

Ejemplo real: Intel Haswell Core i5/i7

- Chip con 4 núcleos (cores).
- Cada núcleo posee cachés L1 y L2.
- Todos los núcleos usan una caché compartida L3.



Composición de un chip Intel Haswell.

Suponga que tiene una memoria principal de 16 bytes y una memoria caché de 8 bytes y 4 líneas. Además, asuma que tiene un programa que accede, en este orden, a las direcciones de la memoria principal: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6.

Obtenga el estado final de la memoria caché (en una tabla) y el hit-rate para cada una de las siguientes funciones de correspondencia: directly mapped, fully associative, 2-way associative. Puede asumir una política de reemplazo LRU, en caso de necesitarla.

Antes de partir, algunos elementos que tendremos en común en todos los casos:

- Memoria de 16 bytes $\rightarrow 2^4$ direcciones, **4 bits de dirección**.
- Caché de 8 bytes y 4 líneas → 2¹ palabras por línea, 1 bit para direccionar una palabra en una línea (offset).

Veremos, para cada caso, cómo se va llenando la caché.

Directly mapped

Bits de offset de palabra: 1 bit.

Bits de índice de línea: 4 líneas \rightarrow 2² líneas \rightarrow 2 bits.

Bits de tag: 4 - 2 (bits índice de línea) - 1 (offset) = 1 bit.

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Veremos la forma en la que se va llenando el contenido de la caché a través de la tabla.

Índice línea	Offset palabra	set palabra Bit validez		Datos
00	0 1	0	-	-
01	0 1	0	-	1
10	0 1	0	-	-
11	0 1	0	-	-

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 0 = 0000

Offset palabra: 0

Índice de línea: 00

Tag: 0

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	0 → 1	- → 0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	0	ı	1
10	0 1	0	-	-
11	0 1	0	ı	-

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 1 = 0001

Offset palabra: 1

Índice de línea: 00

Tag: 0

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	0	ı	1
10	0 1	0	ı	-
11	0 1	0	-	-

Contenido de la caché

¡Hit! HR: 1/2

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 5 = 0101

Offset palabra: 1

Índice de línea: 10

Tag: 0

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	0	ı	1
10	0 1	0 → 1	- → 0	Mem[4] Mem[5]
11	0 1	0	-	-

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, **7**, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 7 = 0111

Offset palabra: 1

Índice de línea: 11

Tag: 0

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	0	-	-
10	0 1	1	0	Mem[4] Mem[5]
11	0 1	0 → 1	- → 0	Mem[6] Mem[7]

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 10 = 1010

Offset palabra: 0

Índice de línea: 01

Tag: 1

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	0 → 1	- → 1	Mem[10] Mem[11]
10	0 1	1	0	Mem[4] Mem[5]
11	0 1	1	0	Mem[6] Mem[7]

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 13 = 1101

Offset palabra: 1

Índice de línea: 10

Tag: 1

Miss! HR: 1/6

Se reemplaza la línea 10 con el nuevo acceso

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	1	1	Mem[10] Mem[11]
10	0 1	1	0 → 1	Mem[12] Mem[13]
11	0 1	1	0	Mem[6] Mem[7]

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 4 = 0100

Offset palabra: 0

Índice de línea: 10

Tag: 0

Miss! HR: 1/7

Se reemplaza la línea 10 con el nuevo acceso

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	1	1	Mem[10] Mem[11]
10	0 1	1	1 → 0	Mem[4] Mem[5]
11	0 1	1	0	Mem[6] Mem[7]

Contenido de la caché

Directly mapped

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 6 = 0110

Offset palabra: 0

Índice de línea: 10

Tag: 0

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos
00	0 1	1	0	Mem[0] Mem[1]
01	0 1	1	1	Mem[10] Mem[11]
10	0 1	1	0	Mem[4] Mem[5]
11	0 1	1	0	Mem[6] Mem[7]

Contenido de la caché

¡Hit! HR: $2/8 \rightarrow HR$ final igual a 0.25 o 25%

Fully associative

Bits de offset de palabra: 1 bit.

Bits de *tag***:** 4 - 1 (*offset*) = **3 bits**.

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Veremos la forma en la que se va llenando el contenido de la caché a través de la tabla.

Incluimos el tiempo de acceso para saber qué línea reemplazar.

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	0	-	-	-
01	0 1	0	-	-	-
10	0 1	0	-	-	-
11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 0 = 0000

Offset palabra: 0

Tag: 000

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	0 → 1	- → 000	Mem[0] Mem[1]	- → 0
01	0 1	0	ı	ı	ı
10	0 1	0	ı		
11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 1 = 0001

Offset palabra: 1

Tag: 000

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	000	Mem[0] Mem[1]	0
01	0 1	0	ı	ı	ı
10	0 1	0	ı	-	-
11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

¡Hit! HR: 1/2

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 5 = 0101

Offset palabra: 1

Tag: 010

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	000	Mem[0] Mem[1]	0 → 1
01	0 1	0 → 1	- → 010	Mem[4] Mem[5]	- → 0
10	0 1	0	ı	ı	
11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, **7**, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 7 = 0111

Offset palabra: 1

Tag: 011

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	000	Mem[0] Mem[1]	1 → 2
01	0 1	1	010	Mem[4] Mem[5]	0 → 1
10	0 1	0 → 1	- → 011	Mem[6] Mem[7]	- → 0
11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 10 = 1010

Offset palabra: 0

Tag: 101

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	000	Mem[0] Mem[1]	2 -> 3
01	0 1	1	010	Mem[4] Mem[5]	1 → 2
10	0 1	1	011	Mem[6] Mem[7]	0 → 1
11	0 1	0 → 1	- → 101	Mem[10] Mem[11]	- → 0

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 13 = 1101

Offset palabra: 1

Tag: 110

Se reemplaza la línea 00 por ser accedida hace más tiempo

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	000 → 110	Mem[12] Mem[13]	3 → 0
01	0 1	1	010	Mem[4] Mem[5]	2 -> 3
10	0 1	1	011	Mem[6] Mem[7]	1 → 2
11	0 1	1	101	Mem[10] Mem[11]	0 → 1

Contenido de la caché

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 4 = 0100

Offset palabra: 0

Tag: 010

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	110	Mem[12] Mem[13]	0 → 1
01	0 1	1	010	Mem[4] Mem[5]	3 → 0
10	0 1	1	011	Mem[6] Mem[7]	2 -> 3
11	0 1	1	101	Mem[10] Mem[11]	1 -> 2

Contenido de la caché

¡Hit! **HR**: 2/7

Fully associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 6 = 0110

Offset palabra: 0

Tag: 011

Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00	0 1	1	110	Mem[12] Mem[13]	1 → 2
01	0 1	1	010	Mem[4] Mem[5]	0 → 1
10	0 1	1	011	Mem[6] Mem[7]	3 → 0
11	0 1	1	101	Mem[10] Mem[11]	2 -> 3

Contenido de la caché

¡Hit! HR: $3/8 \rightarrow HR$ final igual a 0.375 o 37.5%

2-way associative

Bits de offset de palabra: 1 bit.

Bits de índice de conjunto:

4 líneas \div 2 líneas/conjunto \rightarrow 2¹ conjuntos = **1 bit**.

Bits de tag: 4 - 1 (bit índice de conjunto) - 1 (offset) = 2 bits.

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Veremos la forma en la que se va llenando el contenido de la caché a través de la tabla.

Incluimos el tiempo de acceso para saber qué línea reemplazar y, a su vez, el índice de conjunto.

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
	00	0 1	0	ı	ı	ı
0	01	0 1	0	-	-	-
1	10	0 1	0	-	-	-
1	11	0 1	0	ı	-	-

Contenido de la caché

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 0 = 0000

Offset palabra: 0 Indice de conjunto: 0

Tag: 00

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	0 → 1	- → 00	Mem[0] Mem[1]	- → 0
	01	0 1	0	ı	-	-
1	10	0 1	0		-	
	11	0 1	0		-	-

Contenido de la caché

Miss! HR: 0/1

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 1 = 0001

Offset palabra: 1 Indice de conjunto: 0

Tag: 00

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	1	00	Mem[0] Mem[1]	0
	01	0 1	0	ı	ı	-
1	10	0 1	0	ı		
	11	0 1	0	ı	-	-

Contenido de la caché

¡Hit! HR: 1/2

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 5 = 0101

Offset palabra: 1 Indice de conjunto: 0

Tag: 01

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	1	00	Mem[0] Mem[1]	0 → 1
	01	0 1	0 → 1	- → 01	Mem[4] Mem[5]	- → 0
1	10	0 1	0	ı	1	-
	11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Miss! HR: 1/3

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, **7**, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 7 = 0111

Offset palabra: 1 Indice de conjunto: 1

Tag: 01

Índice conjunto	Índice línea	<i>Offset</i> palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	1	00	Mem[0] Mem[1]	1
	01	0 1	1	01	Mem[4] Mem[5]	0
1	10	0 1	0 → 1	- → 01	Mem[6] Mem[7]	- → 0
	11	0 1	0	-	-	-

Contenido de la caché

Miss! HR: 1/4

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 10 = 1010

Offset palabra: 0 Indice de conjunto: 1

Tag: 10

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
00 01	00	0 1	1	00	Mem[0] Mem[1]	1
	01	0 1	1	01	Mem[4] Mem[5]	0
1 11	10	0 1	1	01	Mem[6] Mem[7]	0 → 1
	11	0 1	0 → 1	- → 10	Mem[10] Mem[11]	- → 0

Contenido de la caché

Miss! HR: 1/5

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 13 = 1101

Offset palabra: 1 Índice de conjunto: 0

Tag: 11

Miss! HR: 1/6

Se reemplaza la línea 00 por ser accedida hace más tiempo en el conjunto

en ei conjunto								
Índice conjunto	Índice línea	<i>Offset</i> palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso		
0	00	0 1	1	00 → 11	Mem[12] Mem[13]	1 → 0		
	01	0 1	1	01	Mem[4] Mem[5]	0 → 1		
	10	0 1	1	01	Mem[6] Mem[7]	1		
1	11	0 1	1	10	Mem[10] Mem[11]	0		

Contenido de la caché

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 4 = 0100

Offset palabra: 0 Indice de conjunto: 0

Tag: 01

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	1	11	Mem[12] Mem[13]	0 → 1
	01	0 1	1	01	Mem[4] Mem[5]	1 → 0
1	10	0 1	1	01	Mem[6] Mem[7]	1
	11	0 1	1	10	Mem[10] Mem[11]	0

Contenido de la caché

¡Hit! **HR**: 2/7

2-way associative

Accesos: 0, 1, 5, 7, 10, 13, 4, 6

Dirección actual: 6 = 0110

Offset palabra: 0 Indice de conjunto: 1

Tag: 01

Índice conjunto	Índice línea	Offset palabra	Bit validez	Tag	Datos	Tiempo Acceso
0	00	0 1	1	11	Mem[12] Mem[13]	0
	01	0 1	1	01	Mem[4] Mem[5]	1
1	10	0 1	1	01	Mem[6] Mem[7]	1 → 0
	11	0 1	1	10	Mem[10] Mem[11]	0 → 1

Contenido de la caché

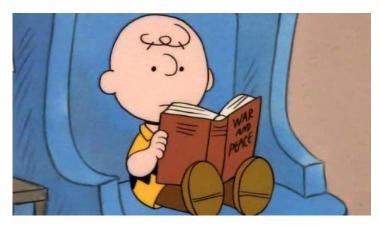
¡Hit! HR: $3/8 \rightarrow HR$ final igual a 0.375 o 37.5%

Memoria caché



Ahora, veremos algunos ejercicios.

Estos se basan en preguntas de tareas y pruebas de semestres anteriores, por lo que nos servirán de preparación para las evaluaciones.



Un computador tiene una memoria caché de 16KB, con líneas de 32 bytes que almacenan 8 palabras y un tiempo de acceso de 10ns. La memoria caché está conectada a la memoria principal mediante un bus capaz de transferir 8 bytes en 120ns. ¿Cuál es el *hit-rate* que debe tener la memoria caché para tener un tiempo de acceso promedio de 20ns?

Interrogación 3, 2016-1

Un computador de 64 bits tiene una memoria caché de 32KB, con 1024 líneas de 32 palabras. ¿Cuánto espacio de esta caché es usado por información distinta de los datos?

Interrogación 3, 2015-1

¿Cómo es el rendimiento de una memoria caché, si el patrón de accesos a memoria distribuye de manera uniforme sobre todas las posibles direcciones? Ejemplifique el o los posibles casos.

Interrogación 3, 2015-1

El algoritmo de reemplazo MRU (*Most Recently Used*), a diferencia de LRU, descarta primero los elementos que han sido ocupados más recientemente. ¿En qué casos podría ser útil el uso de este esquema?

Interrogación 3, 2014-2

Suponga que posee una memoria caché 2-way associative de 8 líneas y 4 palabras por línea para una memoria principal de 64 bytes. Indique el *hit-rate* y el estado final de la caché (bits de *tag* y bit de validez) para los siguientes accesos de memoria: 0, 49, 19, 34, 2, 51, 16, 35. Asuma que se implementa una política de reemplazo LRU.

Examen, 2023-1

Indique si se puede aumentar el *hit-rate* de la pregunta anterior solo cambiando la función de correspondencia. No es necesario que lo calcule, pero sí que justifique su respuesta.

Examen, 2023-1

Antes de terminar

¿Dudas?

¿Consultas?

¿Inquietudes?

¿Comentarios?





Arquitectura de Computadores

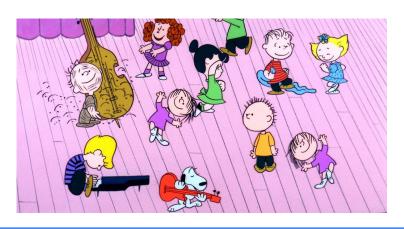
Clase 10 - Jerarquía de Memoria y Memoria Caché

Profesor: Germán Leandro Contreras Sagredo

Anexo - Resolución de ejercicios

ilmportante!

Estos ejercicios pueden tener más de un desarrollo correcto. Las respuestas a continuación no son más que soluciones que **no excluyen** otras alternativas igual de correctas.



Un computador tiene una memoria caché de 16KB, con líneas de 32 bytes que almacenan 8 palabras y un tiempo de acceso de 10ns. La memoria caché está conectada a la memoria principal mediante un bus capaz de transferir 8 bytes en 120ns. ¿Cuál es el *hit-rate* que debe tener la memoria caché para tener un tiempo de acceso promedio de 20ns?

Respuesta en la siguiente diapositiva.

Nos guiamos por la siguiente fórmula:

$$TP = HR * HT + (1 - HR) * (HT + MP)$$

Donde:

 \blacksquare TP: Tiempo promedio.

■ HR: Hit-rate.

■ HT : Hit-time.

■ MP : Miss penalty.

Ahora, agrupando términos, tenemos que:

$$TP = HT + (1 - HR) * MP$$

Como el tiempo de acceso es 10ns, HT=10ns, y como la transferencia del bus es de 120ns por 8 bytes, $MP=\frac{32}{8}*120ns=480ns$. Finalmente, como queremos que TP=20ns:

$$20ns = 10ns + (1 - HR) * 480$$
$$HR = \frac{470}{480} \approx 0.98$$

Nota: Recordar que el tiempo de acceso al tener un *miss* incluye el tiempo de acceso en la *caché*, ya que se busca el dato de todas formas, pero no se encuentra.

Un computador de 64 bits tiene una memoria caché de 32KB, con 1024 líneas de 32 palabras. ¿Cuánto espacio de esta caché es usado por información distinta de los datos?

Primero, notemos que esto depende del tipo de función de asociación que tengamos. Para poder ejemplificar bien, asumamos que tenemos una función 4-way associative.

- Al tener 2⁵ palabras por línea, necesitamos 5 bits para identificar una específica dentro de una línea en especial (offset).
- Al ser 4-way associative, tendremos conjuntos de 4 líneas. Si tenemos 2¹⁰ líneas, entonces tendremos 2⁸ conjuntos (es decir, necesitamos 8 bits para identificar el conjunto).
- Finalmente, usamos 13 bits para posicionar (5 bits offset + 8 bits conjunto), por lo que el resto lo utilizamos para el tag: 51 bits.

Lo que almacenaremos en la tabla serán finalmente los 51 bits del tag para cada línea (pues todas las palabras en la línea lo comparten), además de un bit de validez (para ver si el dato fue escrito efectivamente desde la memoria principal). Finalmente, tendremos un espacio total de 52 * 1024 bits = 6.5 KB.

Veamos qué habría pasado si hubiera sido fully associative: solo utilizaríamos los 5 bits de posicionamiento dentro de una línea (ya que todo bloque de memoria puede ser asignado a cualquier línea de la caché). Entonces, ahora nuestro tag tendrá 59 bits y, por ende, incluyendo el bit de validez ocupará un espacio de 60 * 1024 bits = 7.5 KB.

Puede realizar el mismo análisis para otros tipos de asociación ($directly\ mapped,\ 2-way\ associative,\ etc.$).

* Esto, además, no considera la información adicional que se guarda dependiendo de la política de reemplazo (como LRU que requiere bits para determinar la línea de caché accedida hace más tiempo).

¿Cómo es el rendimiento de una memoria caché, si el patrón de accesos a memoria distribuye de manera uniforme sobre todas las posibles direcciones? Ejemplifique el o los posibles casos.

Antes de ejemplificar, notemos que una distribución uniforme implica que se accede a cada posición en memoria en la misma proporción, sin importar el orden en el que se haga. Sabiendo esto, podemos ver dos casos generales. Para ejemplificar mejor, asumiremos una memoria cach'e con líneas de 8 palabras:

- Caso 1: Se accede a los datos de memoria en forma secuencial: 0, 1, 2, 3, ..., N. En este caso, al partir en el acceso 0, tendremos un miss, pero guardaremos en la caché los datos desde la posición 0 a la 7 en la primera línea, por lo que en los accesos 1, 2, ..., 7 solo tendremos hits. Luego, tendremos lo mismo: Tratamos de acceder a la posición 8 con un miss, guardamos en la siguiente línea los datos desde la posición 8 a la 15, y en los accesos tendremos 9, 10, ..., 15 solo tendremos hits. Esto se repetirá constantemente hasta el último dato, por lo que tendremos un hit-rate muy alto.
- Caso 2: Se accede a los datos de memoria de la siguiente forma: 0, 8, 16, ..., N − 7, 1, 9, 17, ..., N − 6, ..., N. Al partir en el acceso 0, tendremos un miss, y guardamos en la caché los datos desde la posición 0 a la 7 en la primera línea. Luego, en el acceso 8, tendremos otro miss, almacenando los datos desde la posición 8 a la 15, y así sucesivamente. Si no contáramos con el espacio suficiente en la caché para toda la memoria accedida, y siguiéramos una política de reemplazo LRU, las primeras líneas utilizadas serían sobreescritas, y al llegar al acceso 1, tendríamos un miss nuevamente por la sobreescritura. Esto, finalmente, conlleva a un hit-rate prácticamente nulo.

Bajo estos ejemplos, llegamos a la conclusión de que no es posible catalogar el rendimiento dada la información del enunciado, ya que puede ser muy alto o muy bajo, dependiendo del caso.

El algoritmo de reemplazo MRU (*Most Recently Used*), a diferencia de LRU, descarta primero los elementos que han sido ocupados más recientemente. ¿En qué casos podría ser útil el uso de este esquema?

Un caso específico en el que puede ser útil, es en la iteración constante de un arreglo. Supongamos que el arreglo completo no cabe en la $cach\acute{e}$, así que una vez que se nos agote el espacio, reemplazamos la última posición iterada por la siguiente a acceder. Hacemos esto hasta llegar al final, y luego, al reiniciar, tendremos en memoria una porción considerable del mismo, dándonos un buen hit-rate (que concluirá al llegar a la posición donde se realizó la primera reescritura).

Notar que este caso convendría siempre y cuando la memoria caché pueda contener más de la mitad del arreglo (en otro caso, el $miss\ rate$ sería mayor).

Suponga que posee una memoria caché 2-way associative de 8 líneas y 4 palabras por línea para una memoria principal de 64 bytes. Indique el *hit-rate* y el estado final de la caché (bits de *tag* y bit de validez) para los siguientes accesos de memoria: 0, 49, 19, 34, 2, 51, 16, 35. Asuma que se implementa una política de reemplazo LRU.

Respuesta en la siguiente diapositiva.

Solución: En primer lugar, como la memoria principal es de 64 bytes y se asume que cada dirección almacena una palabra de memoria de 1 byte, entonces se tienen 2⁶ direcciones y se requieren $\log_2(2^6) = 6$ bits para cada dirección. Por otra parte, como contamos con 4 palabras por línea, requerimos de $\log_2(4) = 2$ bits de offset. Luego, al ser 2-way associative, la caché se divide en conjuntos de 2 líneas cada uno, por lo que se tienen $\frac{8}{2} = 4$ conjuntos y se requieren $\log_2(4) = 2$ bits de índice de conjunto. Por lo tanto, los bits restantes de cada dirección se utilizan como tag, siendo 2. Ahora, podemos ver la secuencia de accesos a memoria de la siguiente forma: 000000, 110001, 010011, 100010, 000010, 110011, 010000, 100001. De esta secuencia notamos que todos los bloques de memoria se mapean al conjunto 00. Como el conjunto solo puede almacenar 2 líneas, desde el tercer acceso a memoria comenzarán los reemplazos por LRU y por el valor del tag de cada dirección nunca existirán hits. Se deduce entonces que el hit-rate es igual a $\frac{0}{8}$ y que solo las líneas 000 y 001 de la caché quedan con bit de validez 1 y con los tag01 y 10 respectivamente.

Indique si se puede aumentar el *hit-rate* de la pregunta anterior solo cambiando la función de correspondencia. No es necesario que lo calcule, pero sí que justifique su respuesta.

Si en la pregunta anterior la caché hubiera sido *fully associative*, se habrían utilizado las primeras cuatro líneas de la caché para almacenar los bloques de memoria de las direcciones accedidas y los siguientes cuatro accesos habrían tenido *hit*, por lo que el *hit-rate* aumentaría a 4/8 = 0,5.