

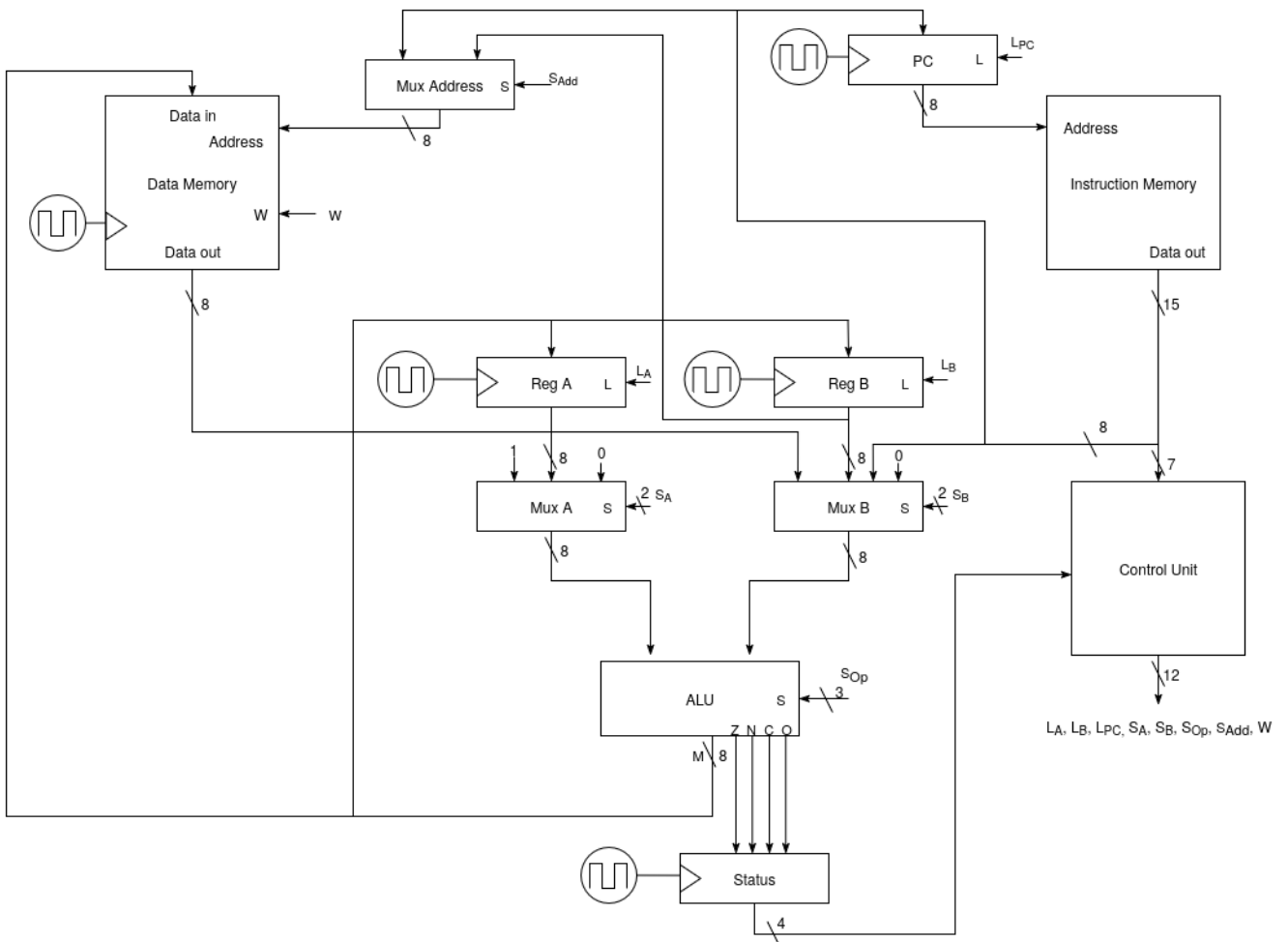


IIC2343 - Arquitectura de Computadores (II/2025)

Ayudantía 5

Ayudantes: Daniela Ríos (danielaarp@uc.cl), Alberto Maturana (alberto.maturana@uc.cl), José Mendoza (jfmendoza@uc.cl)

Computador básico



Pregunta 1: Assembly - Saltos

- (a) Describa qué hace el fragmento de código, escrito en el Assembly del computador básico del curso. Indique los valores de los registros A y B al finalizar la ejecución del código.

```
DATA:
  x -5
  r 2

CODE:
  MOV A, (x)
  CMP A, 0
  JEQ zero
  CMP A, 0
  JLT neg
  JMP power

zero:
  MOV A, (r)
  SHR A, A
  MOV (r), A
  JMP end

neg:
  NOT A, A
  ADD A, 1
  JMP power

power:
  CMP A, 1
  JEQ end
  MOV B, A
  MOV A, (r)
  SHL A, A
  MOV (r), A
  MOV A, B
  SUB A, 1
  JMP power

end:
  MOV A, (r)
```

Solución: El fragmento computa 2 elevado al valor absoluto de la variable x . Esto lo podemos ver ya que, para $x < 0$, lo que se hace es calcular su inverso aditivo y luego procede a calcular la potencia, mientras que para $x \geq 0$ se calcula inmediatamente.

Como A tiene el valor de x , que es -5, al calcular el inverso aditivo esto nos deja un valor de 5, luego tenemos que A tiene el valor de r , que es 2. Finalmente se computa el nuevo valor del registro A, el cual es $A = r^{|x|} = 2^5 = 32$, y el valor del registro B termina siendo $B = 2$, ya que lo utilizamos para guardar la variable con la que iterábamos.

- (b) Programe en *assembly* un código que calcule la multiplicación de dos números positivos. Para ello, se proporciona la sección **DATA**, la cual contiene los números x e y . Guarde el resultado final en la dirección **r**.

```
DATA:
    r 0
    x 9
    y 7
```

Solución: Para resolver el problema, nos aprovechamos del hecho de que la multiplicación de x e y , es la suma de x realizada y veces consigo mismo o vice-versa, y aunque no tengamos una instrucción para multiplicar, de esta forma conseguimos realizar la operación con dos números positivos.

```
DATA:
    r 0
    x 9
    y 7
CODE:
    MOV B, (x)

    loop:
    MOV A, (r)
    ADD A, B
    MOV (r), A
    MOV A, (y)
    SUB A, 1
    MOV (y), A
    CMP A, 0
    JEQ end
    JMP loop

    end:
```

Pregunta 2: Análisis - Saltos

El siguiente fragmento, escrito en el Assembly del computador básico del curso, se encarga de revisar si un arreglo **arr1** es igual al doble del inverso de otro arreglo **arr2**, es decir, que el primer elemento de **arr1** sea igual al doble del último elemento de **arr2**; que el segundo elemento de **arr1** sea igual al doble del penúltimo elemento de **arr2**, y así sucesivamente. En caso de cumplirse, se tendrá que **res == 1** al finalizar la ejecución, y **res == 0** en otro caso. No obstante, el código da un cómputo equivocado. Identifique qué instrucción(es) está(n) errada(s) y explique justificadamente cómo corregirla(s) para que el código actualice **res** correctamente.

DATA:	CODE:
res 1	MOV A, arr1
len 4	MOV (i1), A
arr1 6	MOV A, arr2
10	ADD A, (len)
16	MOV (i2), A
4	
arr2 2	loop:
8	MOV B, (i1)
5	MOV A, (B)
3	SHR A,A
iter 0	MOV (temp), A
i1 0	
i2 0	MOV B, (i2)
temp 0	MOV A, (B)
	CMP A, (temp)
	JNE no_son_iguales
	INC (iter)
	INC (i1)
	MOV A, (i2)
	SUB A, 1
	MOV (i2), A
	MOV A, (iter)
	CMP A, (len)
	JEQ end
	JNE loop
	no_son_iguales:
	MOV A, 0
	MOV (res), A
	end:

Solución:

1. La dirección de memoria del último elemento de **arr2** se obtiene como la suma entre su dirección base y su largo. No obstante, esta suma genera la dirección de la variable **iter**, ya que se excede en una unidad. Esto se arregla insertando la instrucción **SUB A,1** antes de **MOV (i2), A**, quinta instrucción del fragmento original.
2. Luego de realizar la comparación **CMP A, (len)**, se ejecuta **JEQ end**. Es decir, se termina

la ejecución si **A** es igual al largo de los arreglos. En caso de no cumplirse, se quiere seguir iterando a través del salto a **loop**. No obstante, la instrucción **JNE loop** hará uso de las *flags* condicionales computadas por **JEQ end** y no las de **CMP A, (len)**, dado que estas se actualizan en cada ciclo. Por lo tanto, no se evaluará correctamente la condición de salto. Esto se puede resolver de dos formas: cambiando la instrucción **JNE loop** por **JMP loop**; o insertando nuevamente la instrucción **CMP A, (len)** posterior a **JEQ end**.

Dos opciones para corregir el código serían las siguientes:

(a)

```
CODE:
MOV A, arr1
MOV (i1), A
MOV A, arr2
ADD A, (len)
//Modificacion 1
SUB A, 1
MOV (i2), A

loop:
MOV B, (i1)
MOV A, (B)
SHR A,A
MOV (temp), A

MOV B, (i2)
MOV A, (B)
CMP A, (temp)
JNE no_son_iguales

INC (iter)
INC (i1)
MOV A, (i2)
SUB A, 1
MOV (i2), A

MOV A, (iter)
CMP A, (len)
JEQ end
//Modificacion 2
CMP A, (len)
JNE loop

no_son_iguales:
MOV A, 0
MOV (res), A

end:
```

(b)

```
CODE:
MOV A, arr1
MOV (i1), A
MOV A, arr2
ADD A, (len)
//Modificación 1
SUB A, 1
MOV (i2), A

loop:
MOV B, (i1)
MOV A, (B)
SHR A,A
MOV (temp), A

MOV B, (i2)
MOV A, (B)
CMP A, (temp)
JNE no_son_iguales

INC (iter)
INC (i1)
MOV A, (i2)
SUB A, 1
MOV (i2), A

MOV A, (iter)
CMP A, (len)
JEQ end
//Modificación 2
JMP loop

no_son_iguales:
MOV A, 0
MOV (res), A

end:
```

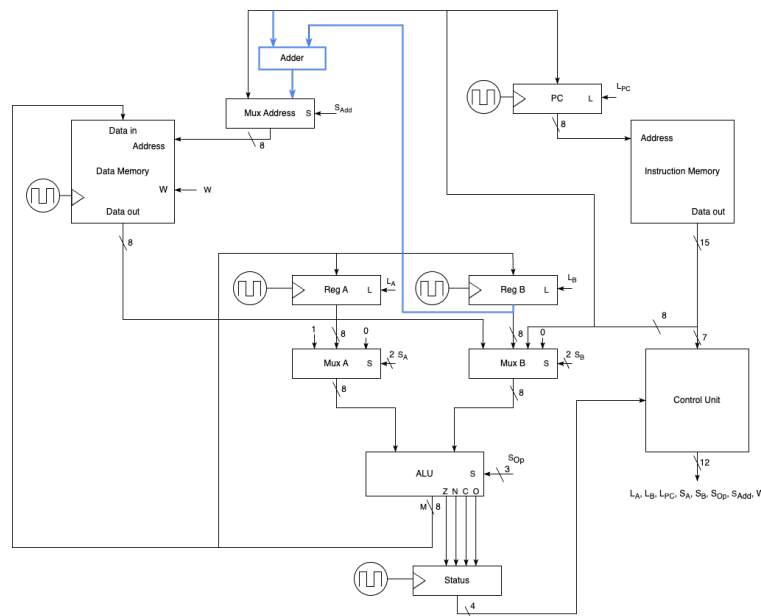
Pregunta 3: Modificación computador básico con saltos

Modifique la arquitectura del computador básico para implementar las instrucciones:

- MOV A, (B+offset)
- MOV (B+offset), A
- MOV B, (B+offset)
- MOV (B+offset), B

Es decir, instrucciones de direccionamiento indirecto con registro B y *offset*, siendo este último un literal. Para cada instrucción, deberá incluir la combinación completa de señales que la ejecutan. Por cada señal de carga y escritura, deberá indicar si se activan (1) o no (0); en las señales de selección, deberá indicar el nombre de la entrada escogida (“-” si no afecta).

Solución: Para la implementación de estas instrucciones, se puede modificar la conexión entre el registro B y el componente Mux Address para que ahora reciba el resultado de un sumador que sume el valor de B y el literal de la instrucción:



De esta forma, no es necesario agregar ni modificar señales, pero sí asegurar que el compilador haga uso del literal 0 para las instrucciones MOV A, (B), MOV B, (B), MOV (B), A y MOV (B), B. La tabla de señales es como sigue para las instrucciones implementadas:

Instrucción	L_A	L_B	L_{PC}	W	S_A	S_B	S_{OP}	S_{ADD}
MOV A, (B+offset)	1	0	0	0	ZERO	DOUT	ADD	B+offset
MOV B, (B+offset)	0	1	0	0	ZERO	DOUT	ADD	B+offset
MOV (B+offset), A	0	0	0	1	A	ZERO	ADD	B+offset
MOV (B+offset), B	0	0	0	1	ZERO	B	ADD	B+offset

Feedback ayudantía

Escanee el QR para entregar feedback sobre la ayudantía.

