#### **Clase 08 - Subrutinas**

**IIC2343 - Arquitectura de Computadores** 

Profesor:

- Felipe Valenzuela González

Correo:

frvalenzuela@alumni.uc.cl

# Resumen de la clase pasada

#### Salto Incondicional: Instrucciones (ejemplo)

- La limitante es el hecho de **no iterar**
- Las instrucciones que nos permiten cambiar la dirección de código las llamaremos saltos
- En particular en el ejemplo tenemos un salto incondicional

Dirección	Instrucción	Operandos
0x00	MOV	A,0
0x01	MOV	B,1
0x02	ADD	$_{\mathrm{A,B}}$
0x03	ADD	B,A
0x04	JMP	0x02

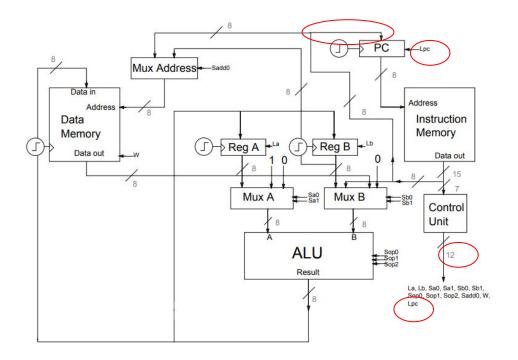
#### **Salto Incondicional: Label**

- Es un **indicador** que se puede agregar en una línea del código assembly para referirse a la **dirección de memoria** asociada a esa línea

Dirección	Label	Instrucción	Operandos
0x00		MOV	A,0
0x01		MOV	B,1
0x02	start:	ADD	$_{\mathrm{A,B}}$
0x03		ADD	$_{\mathrm{B,A}}$
0x04		$_{ m JMP}$	start

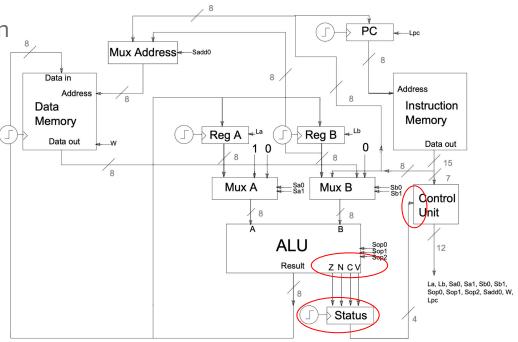
#### Salto Incondicional: Implementación

- La respuesta es modificar el resgistro del Program Counter
- Esta conexión va desde el literal que viene de la Instruction Memory
- Agregamos una nueva señal de control Lpc (Load PC)



#### Salto condicional: Implementación

- Dado que el salto se realiza con las condiciones ocurridas en la operación anterior
- Se necesita un nuevo registro
   Status
- Su salida se conecta la Unidad de Control



#### **Salto Resumen**

Instrucción	Operandos	Operación	Condiciones	Ejemplo de uso
CMP	$_{A,B}$	A-B		
	A,Lit	A-Lit		CMP A,0
JMP	Dir	PC = Dir		JMP end
JEQ	Dir	PC = Dir	Z=1	JEQ label
JNE	Dir	PC = Dir	Z=0	JNE label
JGT	Dir	PC = Dir	N=0 y $Z=0$	JGT label
JLT	Dir	PC = Dir	N=1	JLT label
JGE	Dir	PC = Dir	N=0	JGE label
JLE	Dir	PC = Dir	Z=1  o  N=1	JLE label
JCR	Dir	PC = Dir	C=1	JCR label
JOV	Dir	PC = Dir	V=1	JOV label

#### Introducción del curso:

- Un computador lo definimos como una máquina programable que ejecuta programas.
- Para programar necesitamos:
  - Datos: números (enteros, reales), texto, imágenes, etc
  - Operaciones: suma, resta, multiplicación, división, etc

  - Variables: simples, arreglos
    Control de flujo: comparaciones, manejo de ciclos
- Ahora podemos volver a revisar un que es un programa...

#### Introducción: ¿Qué es un programa?

```
def encontrar_maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo_maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

#### Introducción: ¿Qué es un programa?

```
def encontrar_maximo(arreglo);>
     largo maximo = len(arreglo)
     maximo = arreglo[0]
     i = 0
     while i < largo_maximo:</pre>
         if arreglo[i] > maximo:
             maximo = arreglo[i]
         i += 1
```

NOS FALTA!!

return maximo

# has appeared

**SUBRUTINAS** 

GHALLENGER APPROACHINE

## ¿Dudas?

- Con las herramientas actuales podemos escribir este código en assembly

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

- Definimos las variables:

```
DATA:
arr 1
5
3
len 3
max -1
i 0
bool 0
```

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo_maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[⊘]
    i = 0
    while i < largo_maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

- Inicializar:

```
code:
update_max:
MOV A,(i)
MOV (max),A
MOV A, (bool)
CMP A, 1
JEQ increment
```

```
def encontrar_maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo maximo:
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
```

return maximo

- Iterador:

while:
 MOV A,(i)
 MOV B,(len)
 CMP A,B
 JLT if
 JMP end

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[⊘]
    i = 0
    while i < largo_maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

- Condicional: if: MOV A, 1 MOV (bool), A MOV B,(i) $MOV A_{\bullet}(B)$ MOV B, (max) CMP A,B JGT update max

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

increment:
 MOV B,(i)
 INC B
 MOV (i),B
 JMP while

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[⊘]
    i = 0
    while i < largo_maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
    return maximo
```

- El código final se vería:

```
DATA:
                               while:
arr 1
                               MOV A,(i)
      5
                               MOV B, (len)
                               CMP A,B
len 3
                               JLT if
                               JMP end
max -1
    0
                               if:
bool 0
                               MOV A, 1
CODE:
                               MOV (bool), A
update_max:
                               MOV B_{i}(i)
MOV A_{i}(i)
                               MOV A_{\bullet}(B)
MOV (max),A
                               MOV B, (max)
MOV A, (bool)
                               CMP A,B
CMP A, 1
                               JGT update max
JEQ increment
```

increment:
MOV B,(i)
INC B
MOV (i),B
JMP while
end:
MOV A,(max)
MOV B,(max)
JMP end

# ¿Dudas?

- Con las herramientas actuales podemos escribir este código en assembly
- Si necesitamos calcular el máximo de 5 arreglos, significa reescribir en assembly el mismo código múltiples veces

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
```

return maximo

#### **Subrutina: Requisitos**

- Parámetro de Entrada
- Valor de retorno
- Llamada a la subrutina (salto de ida y de vuelta)

```
def encontrar maximo(arreglo):
    largo maximo = len(arreglo)
    maximo = arreglo[0]
    i = 0
    while i < largo maximo:</pre>
        if arreglo[i] > maximo:
            maximo = arreglo[i]
        i += 1
```

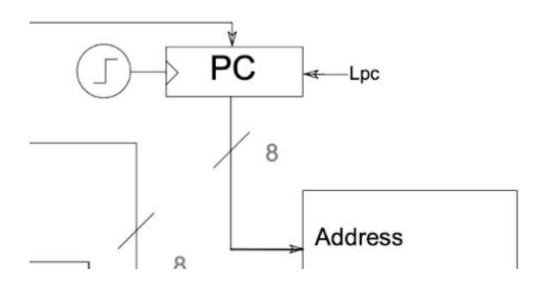
return maximo

#### Subrutina: Parámetro de Entrada y Valor Retorno

- Tenemos dos opciones:
- Almacenamiento por Registro: Muy limitado en la arquitectura actual
- Almacenamiento por Memoria: Ocupar espacio de la memoria para almacenar. El limitante es más lento pero dado el espacio es el que utilizaremos

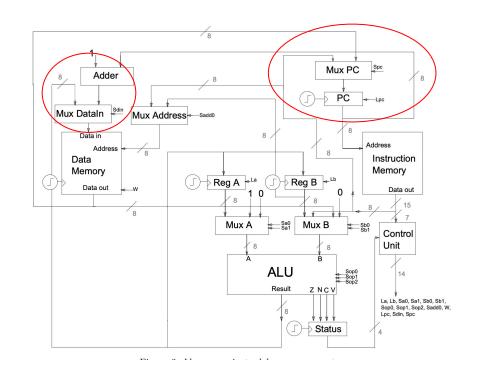
#### Subrutina: Llamada y Retorno

- Tenemos el desafío de saber el valor al que estamos saltamos
- Necesitamos Almacenar
   el valor del program
   counter



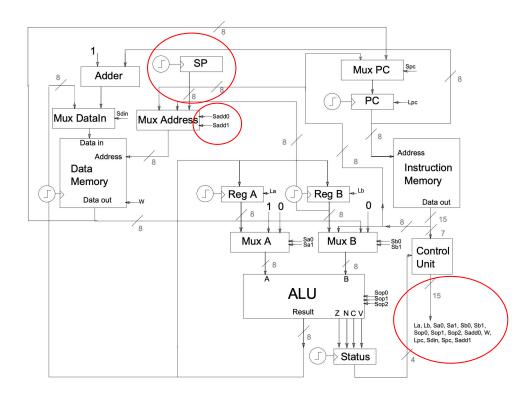
#### Subrutina: Implementación

- Agregamos un Mux
   Dataln a la entrada de la Memoria
- Agregamos un Mux PC a la entrada del Program Counter
- ¿Cómo nos aseguramos que no choquen las variables?



#### Subrutina: Implementación - SP

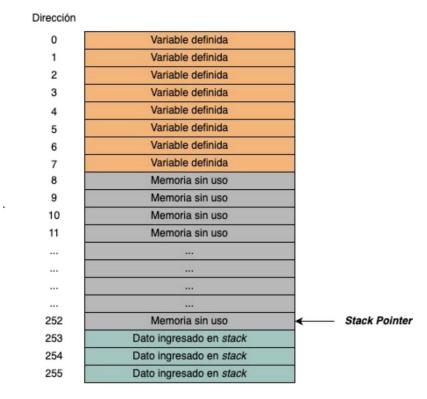
- Agregamos un nuevo registro SP a la entrada del Mux Address
- Su valor parte en 255 al ser de 8 bits (el valor más alto en base 10)



## ¿Dudas?

#### Subrutina: Memoria de Stack

- Utilizaremos el modelo de pila o en inglés Stack
- Si el stack choca con las variables definidas se produce un stackoverflow



#### **Subrutina: Assembly - CALL**

- CALL label
- Almacena el valor PC+1 en la dirección de memoria SP
- Reduce en una unidad el contador SP
- Se realiza en **un ciclo de clock**

• • •

. . .

#### CALL subrutina1

. . .

$$S_{DIn} = PC+1; S_{Add} = SP; W = 1;$$

$$Dec_{SP} = 1$$
;  $S_{PC} = LIT$ ;  $L_{PC} = 1$ 

#### Subrutina: Assembly - RET

- RET
- Aumenta en una unidad el contador SP
- Extrae de memoria el valor almacenado en la dirección SP
- Carga dicho valor en PC
- Se realiza en dos ciclo de clock

CALL subrutina2

• • •

RET

. .

Ciclo 1: 
$$Inc_{SP} = 1$$
  
Ciclo 2:  $S_{Add} = SP$ ;  
 $S_{PC} = DOUT$ ;  $L_{PC} = 1$ 

#### Subrutina: Assembly - PUSH y POP

- PUSH Reg
- Almacena el valor de un registro en la dirección de memoria SP (toma un ciclo)
- POP Reg
- Aumenta en una unidad el contador SP y almacena en el registro Reg el dato almacenado en la dirección SP (toma dos ciclos)

```
MOV A,5
```

MOV B,3

PUSH A

PUSH B

CALL subrutina

POP B

POP A

#### Subrutina: Assembly - Resumen

Instrucción	Operandos	Operación	Condiciones	Ejemplo de uso
CALL	Dir	Mem[SP] = PC + 1, $SP$ , $PC = Dir$		CALL func
RET		SP++		-
		PC = Mem[SP]		-
PUSH	A	Mem[SP] = A, SP		-
PUSH	В	Mem[SP] = B, SP		-
POP	A	SP++		-
		A = Mem[SP]		-
POP	В	SP++		-
		B = Mem[SP]		-

# ¿Dudas?

#### Introducción del curso:

- Un computador lo definimos como una máquina programable que ejecuta programas.
- Para programar necesitamos:
  - Datos: números (enteros, reales), texto, imágenes, etc
  - Operaciones: suma, resta, multiplicación, división, etc

  - Variables: simples, arreglos

    Control de flujo: comparaciones, manejo de ciclos
- Y nos permite re-utilizar trozos de código



#### Introducción del curso:

- Un computador lo definimos como una máquina programable que ejecuta programas.
- Para programar necesitamos:
  - Datos: números (enteros, reales), texto, imágenes, etc
  - Operaciones: suma, resta, multiplicación, división, etc

  - Variables: simples, arreglos

    Control de flujo: comparaciones, manejo de ciclos
- Para poder tener números distinto a enteros necesitamos ¡punto flotante!

#### **Clase 08 - Subrutinas**

**IIC2343 - Arquitectura de Computadores** 

Profesor:

- Felipe Valenzuela González

Correo:

frvalenzuela@alumni.uc.cl