



IIC2613 - Inteligencia Artificial

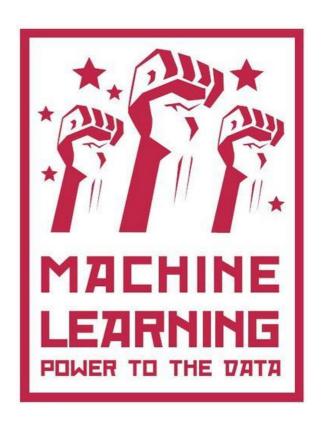
Support Vector Machines (SVM)

Hans Löbel

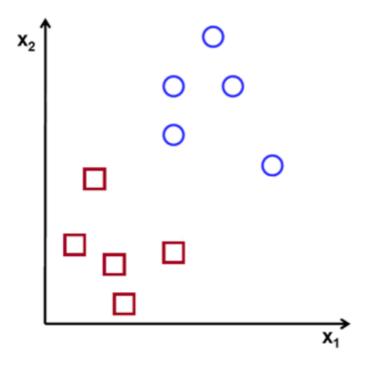
Dpto. Ingeniería de Transporte y Logística Dpto. Ciencia de la Computación

Recapitulemos un poco lo que hemos visto hasta ahora en el curso

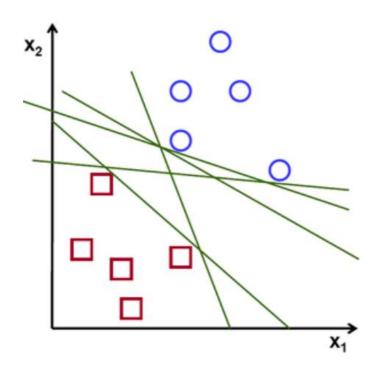
- Comenzamos con los conceptos fundamentales de ML.
- En las siguientes sesiones exploramos árboles y ensambles, siempre teniendo en consideración el *trade-off* entre complejidad y sobreajuste.
- Hoy veremos una técnica que fue el estado del arte durante largo tiempo, y captura algunos conceptos centrales de lo que es ML moderno.



Visualicemos un problema binario de clasificación en 2D, ¿cómo podríamos separar estas clases usando una línea?

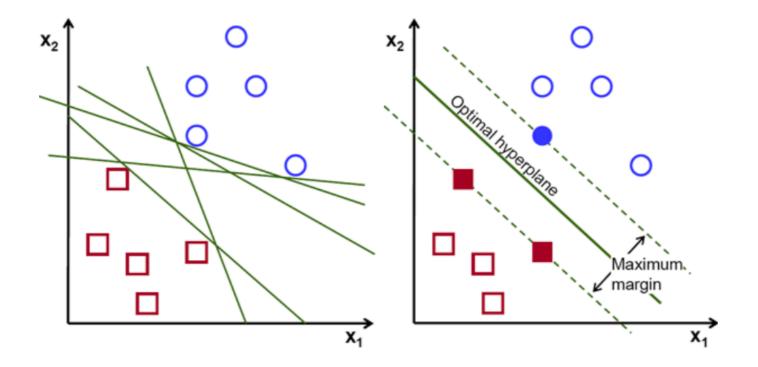


Existen múltiples soluciones, muchas incluso con rendimiento perfecto. Pero ¿existe una "mejor" que el resto?

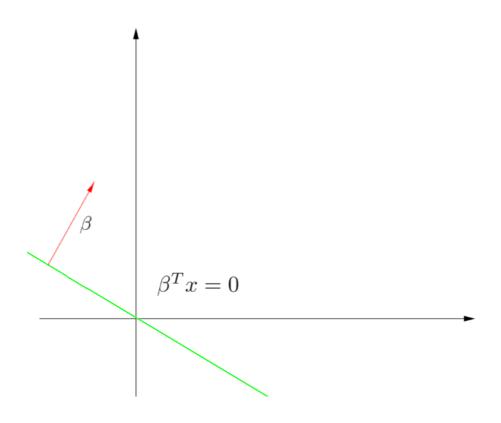


¿Cómo podríamos incorporar algo relacionado con la capacidad de generalización en la solución?

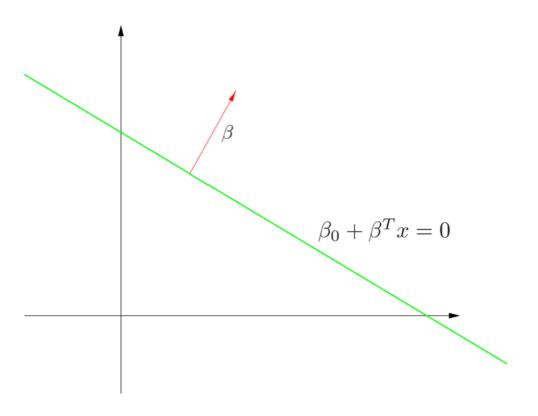
El (hiper)plano óptimo es aquel que separa las dos categorías con el máximo margen



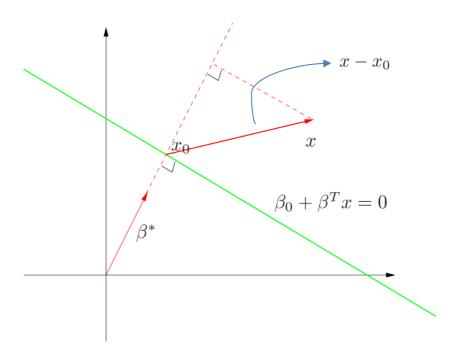
Mientras mayor sea la distancia entre el hiperplano y los puntos, mayor espacio existe para los datos difíciles Hagamos un breve repaso de álgebra lineal



Hagamos un breve repaso de álgebra lineal



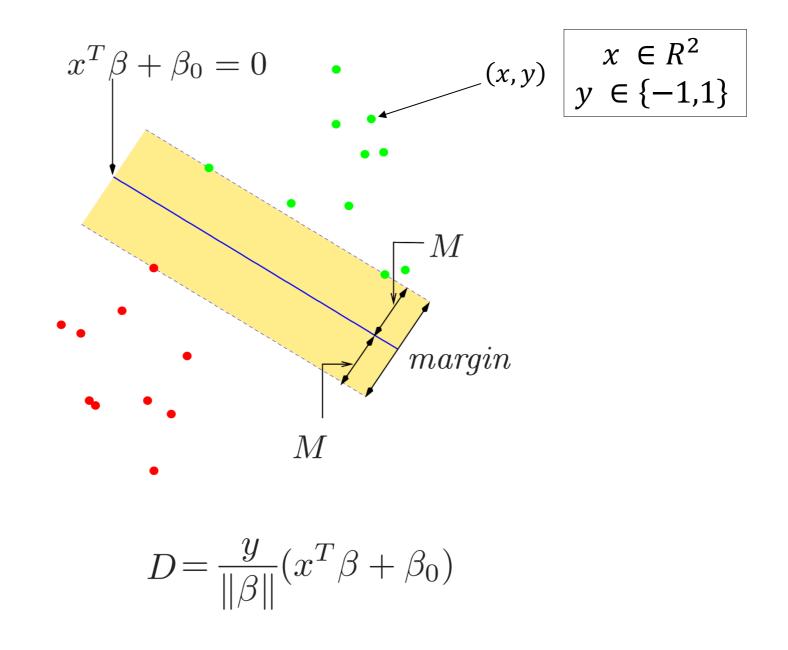
Hagamos un breve repaso de álgebra lineal



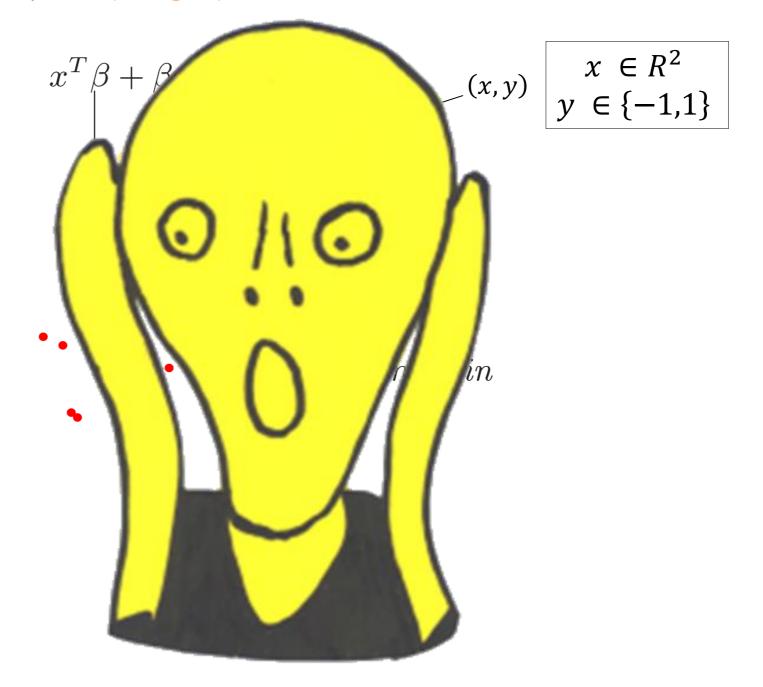
- Para cualquier par de puntos \mathbf{x}_1 y \mathbf{x}_2 en el hiperplano, se cumple: $\beta^T(x_1-x_2)=0$
- El vector unitario normal al hiperplano está dado por: $\beta^* = \beta/||\beta||$
- Para cualquier punto x, la distancia signada entre él y el hiperplano está dada por:

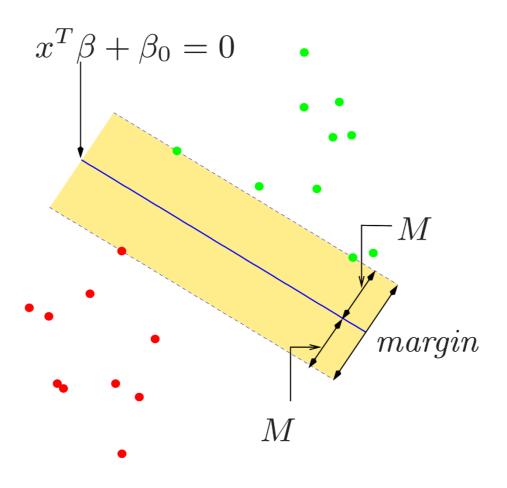
$$\beta^{*T}(x - x_0) = \frac{1}{\|\beta\|} (\beta^T x + \beta_0)$$

Distancia de un punto al hiperplano (margen) es la clave de los SVM

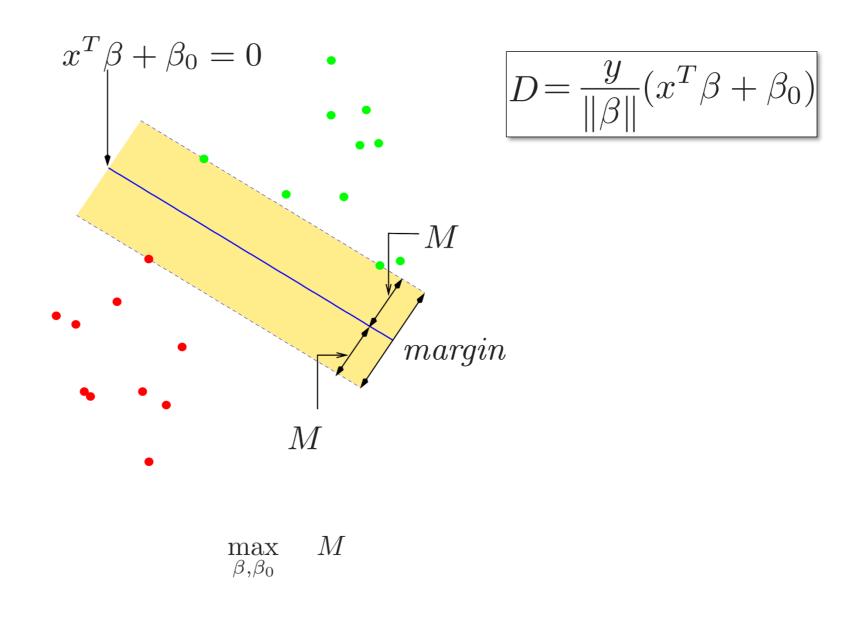


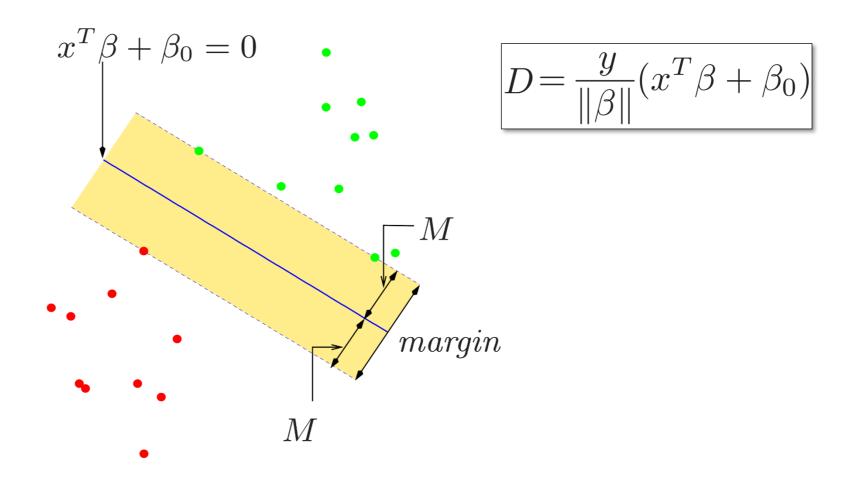
Distancia de un punto al hiperplano (margen) es la clave de los SVM



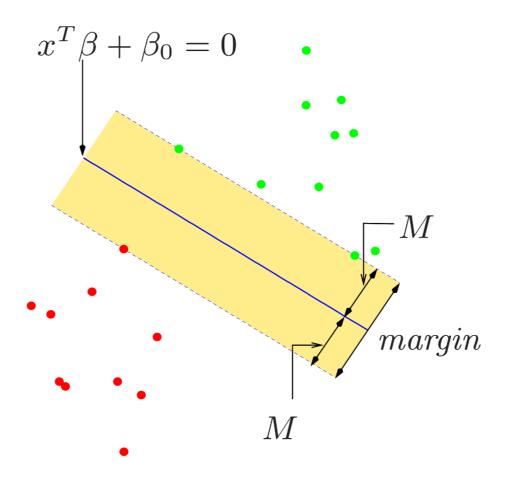


 $\max M$

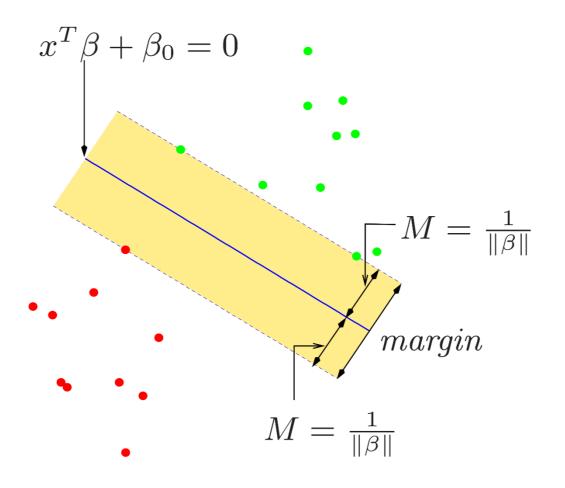




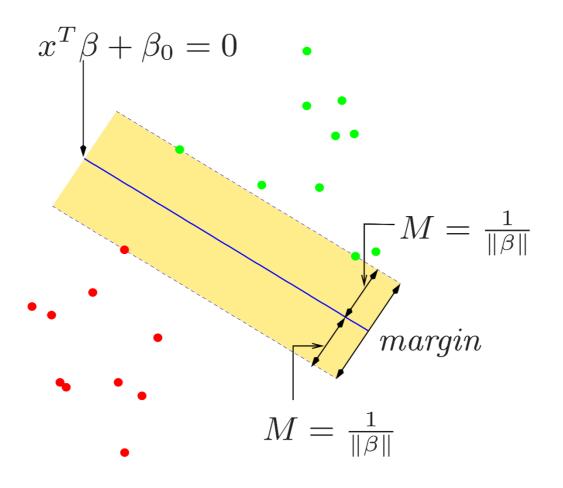
$$\max_{\beta,\beta_0} M$$
subject to
$$\frac{1}{||\beta||} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M, i = 1, \dots, N$$



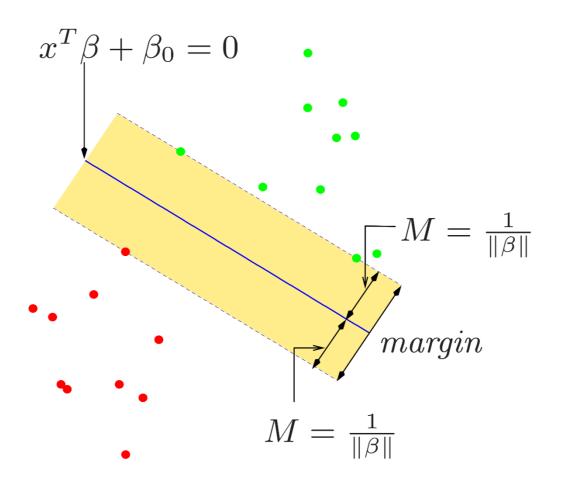
$$\max_{\beta,\beta_0} M$$
 subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M||\beta||, i = 1, \dots, N$



$$\max_{\beta,\beta_0} M$$
 subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M||\beta||, i = 1, \dots, N$



$$\min_{\beta,\beta_0} ||\beta||$$
subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1, i = 1, \dots, N$



$$\min_{\beta,\beta_0} \frac{1}{2} ||\beta||^2$$

subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1, \ i = 1, \dots, N$

Veamos cómo podemos resolver este problema (hard-margin SVM)

$$\min_{\beta,\beta_0} \frac{1}{2} ||\beta||^2$$

subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1, \ i = 1, \dots, N$



$$L_P = \frac{1}{2}||\beta||^2 - \sum_{i=1}^N \alpha_i [y_i(x_i^T \beta + \beta_0) - 1]$$

Veamos cómo podemos resolver este problema (hard-margin SVM)

$$L_P = \frac{1}{2}||\beta||^2 - \sum_{i=1}^N \alpha_i [y_i(x_i^T \beta + \beta_0) - 1]$$

Derivando e igualando a cero, obtenemos:

$$\beta = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i x_i \qquad 0 = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i$$

Sustituyendo todo esto en el lagrangiano, obtenemos el dual:

$$\sum_{i=1}^{N} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{N} \alpha_i \alpha_k y_i y_k x_i^T x_k$$
subject to $\alpha_i \ge 0$ and
$$\sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i = 0$$

Veamos cómo podemos resolver este problema (hard-margin SVM)

$$\max_{\alpha} \sum_{i=1}^{N} \alpha_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{k=1}^{N} \alpha_i \alpha_k y_i y_k x_i^T x_k$$

subject to $\alpha_i \ge 0$ and $\sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i = 0$

optimalidad KKT -> and $\alpha_i[y_i(x_i^T\beta + \beta_0) - 1] = 0 \ \forall i$

Esta última restricción (KKT) es fundamental para entender los SVM:

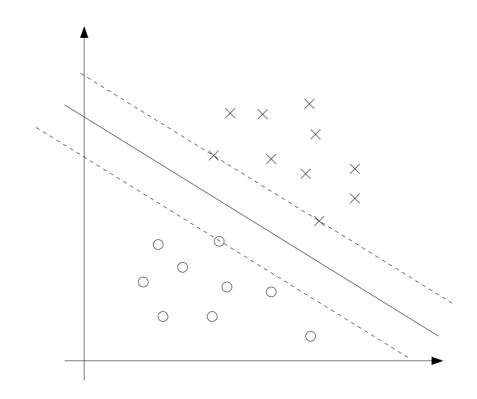
- Si $\alpha_i > 0$, $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) = 1$ (el punto queda sobre el límite del margen)
- Si $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) > 1$ (punto queda fuera del margen), $\alpha_i = 0$

El problema dual, permite una interpretación más clara de los vectores de soporte

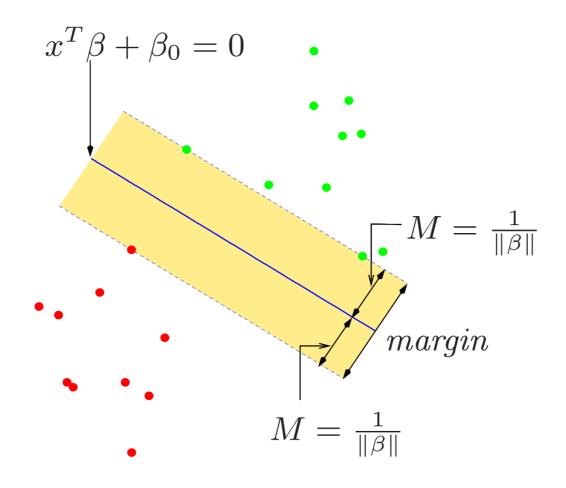
$$\hat{y}_i = \operatorname{sgn}(x_i^T \beta + \beta_0)$$

$$\beta = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i x_i$$

$$\alpha_i[y_i(x_i^T\beta + \beta_0) - 1] = 0 \ \forall i$$



Recordemos lo que vimos al final de la clase pasada



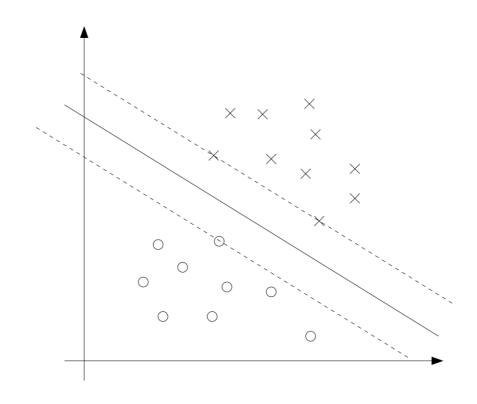
$$\min_{\beta,\beta_0} \frac{1}{2} ||\beta||^2$$
subject to $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1, i = 1, \dots, N$

Recordemos lo que vimos al final de la clase pasada

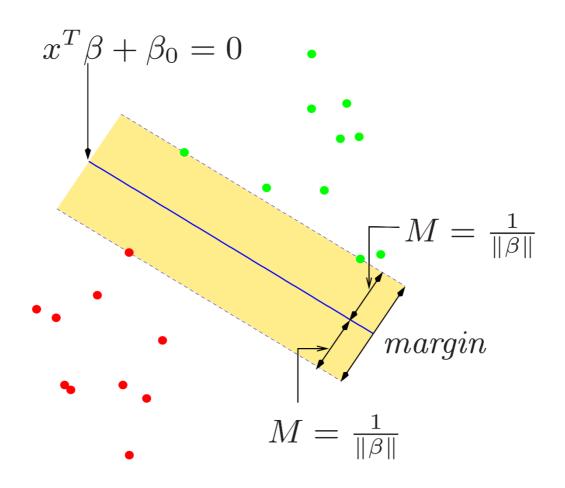
$$\hat{y}_i = \operatorname{sgn}(x_i^T \beta + \beta_0)$$

$$\beta = \sum_{i=1}^{N} \alpha_i y_i x_i$$

$$\alpha_i[y_i(x_i^T\beta + \beta_0) - 1] = 0 \ \forall i$$

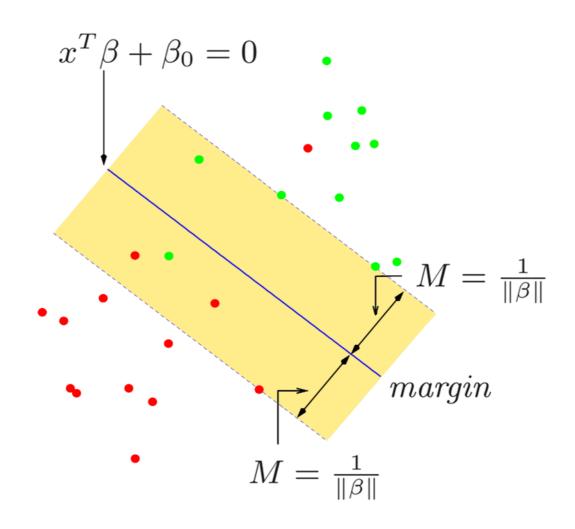


¿Qué pasa si los datos no son linealmente separables?

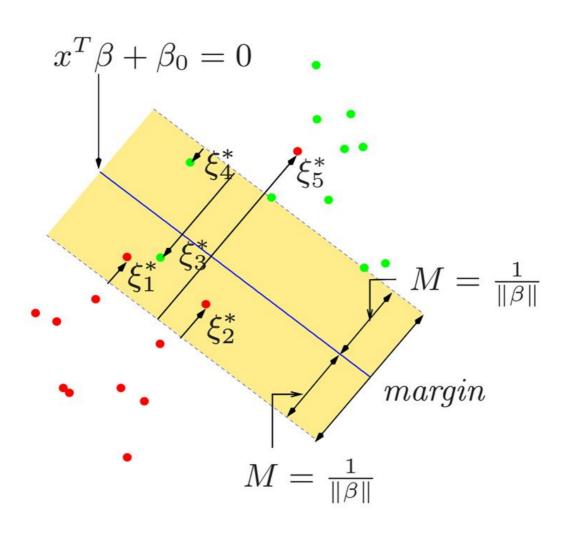


$$\frac{1}{||\beta||} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M$$

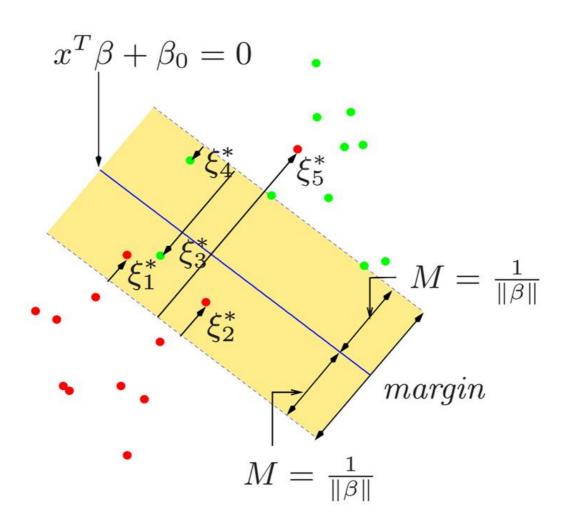
¿Qué pasa si los datos no son linealmente separables?



$$\frac{1}{||\beta||} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M$$

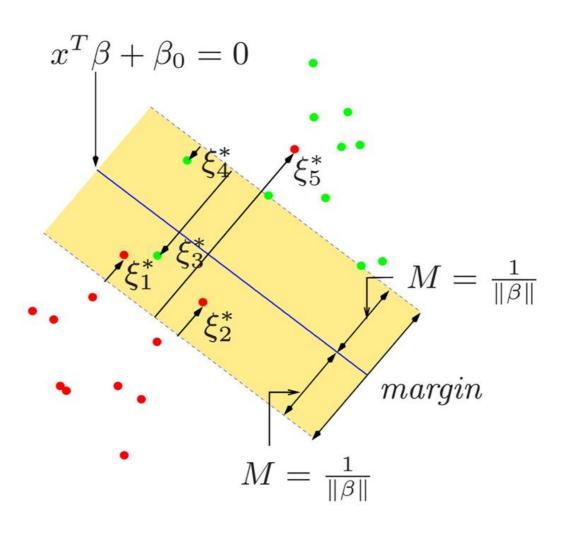


$$\frac{1}{||\beta||} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M - \xi_i^*$$



$$\xi_i^* = M\xi_i$$

$$\frac{1}{\|\beta\|} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge M(1 - \xi_i)$$



$$y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1 - \xi_i$$

Soft-margin SVM

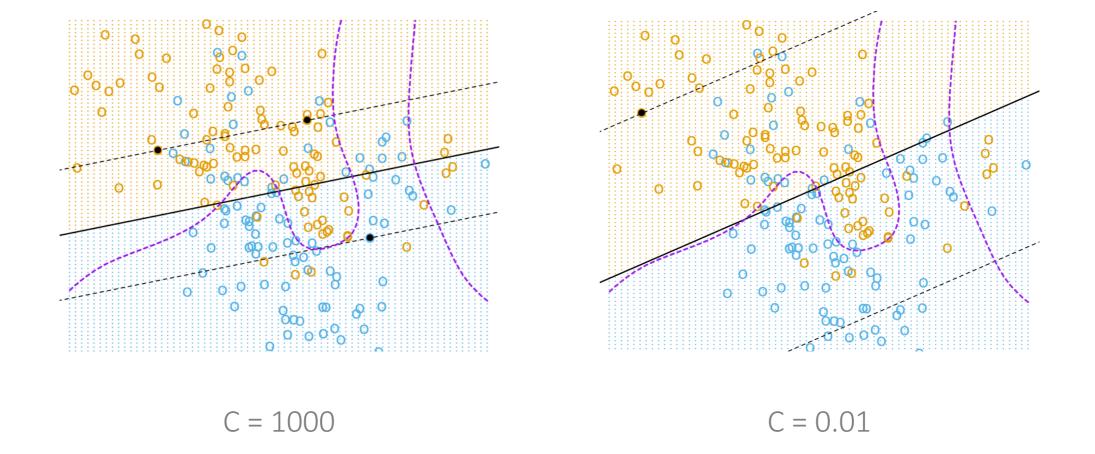
$$\min_{\beta,\beta_0} \frac{1}{2} \|\beta\|^2 \text{ subject to } \begin{cases} y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1 - \xi_i \ \forall i, \\ \xi_i \ge 0, \sum \xi_i \le \text{constant.} \end{cases}$$



$$\min_{\beta,\beta_0} \frac{1}{2} \|\beta\|^2 + C \sum_{i=1}^{N} \xi_i$$

subject to $\xi_i \ge 0$, $y_i(x_i^T \beta + \beta_0) \ge 1 - \xi_i \ \forall i$

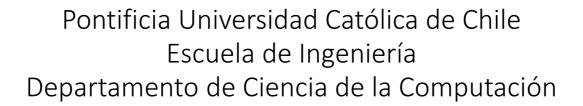
Soft-margin SVM



- ¿Cuál de las dos soluciones tiene un mayor valor para la constante C?
- ¿Cómo puedo estimar el valor óptimo de C?

Cuáles son los conceptos centrales de la clase

- Concepto de margen y su relación con la generalización.
- Bases geométricas de SVM
- Problema de aprendizaje como un problema de optimización, una característica del ML moderno.
- Función objetivo con 2 términos: regularización + pérdida.





IIC2613 - Inteligencia Artificial

Support Vector Machines (SVM)

Hans Löbel

Dpto. Ingeniería de Transporte y Logística Dpto. Ciencia de la Computación