#### Introducción a Búsqueda

#### Jorge Baier

Departamento de Ciencia de la Computación Pontificia Universidad Católica de Chile Santiago, Chile



### Objetivos

- Introducir los problemas de búsqueda
- Conocer los elementos que componen un Mundo Determinístico con un agente
- Comprender el algoritmo de búsqueda genérica



# Búsqueda

- Todo problema en el que es necesario *encontrar* una solución es un problema de búsqueda.
- Un algoritmo se dice *de búsqueda* se mueve a través de un espacio de búsqueda para encontrar una solución.
- Se usa un algoritmo de búsqueda en problemas en donde no se tiene una solución algorítmica.
- Posibles ejemplos: planificar un viaje, jugar ajedrez, resolver un puzle.



# Diferencias con Programación en Lógica

- Muchos problemas de búsqueda se pueden modelar usando programación en lógica.
- Sin embargo las herramientas que veremos en este capítulo tienen mejor rendimiento en una familia muy amplia de problemas.
- La programación en lógica es una técnica muy buena para resolver problemas altamente combinatoriales, pero su rendimiento es bajo en los (importantes) problemas que veremos en este capítulo



## **Ejemplos**

#### Un solo agente:

- Generación de lenguaje
- Cubo Rubik, Puzle de  $(n^2 1)$
- Sudoku, Atomix
- Navegación de Robots, Planificación de Movimientos
- Razonamiento Hipotético
- Verificación de Software

#### Múltiples agentes:

- Damas, Ajedrez, Go, ...
- Bridge, Poker, ...
- Backgammon



### Mundos Determinísticos, con Un Agente

- Un espacio de estados S.
- Un conjunto  $\mathcal{A}$  de operadores. Un operador  $a \in \mathcal{A}$  es una función *parcial*

$$a: \mathcal{S} \mapsto \mathcal{S}$$
.

■ Por cada estado, un conjunto  $A(s) \subseteq A$  de *operadores* aplicables en s. Si  $a \in A(s)$ , entonces a(s) está definida. Definimos

$$Succ(s) = \{a(s) \mid a \in A(s)\}$$

- Una función de costo  $c: A \to \mathbb{R}^+$ .
- Un estado inicial s<sub>init</sub>.
- Un conjunto de estados finales G.



# Solución a un Problema de Búsqueda

■ Una secuencia de operadores  $o_0o_1...o_n$  es aplicable en  $s_0$  ssi  $s_{i+1} = o_i(s_i)$  está definido, para todo  $i \in \{0,...,n\}$ .

■ Una secuencia aplicable de operadores  $o_0o_1...o_n$  es una solución al problema ssi cuando  $s_{i+1} = o_i(s_i)$ , para todo  $i \in \{0, ..., n\}$ ,  $s_{n+1} \in G$ .



### Búsqueda Genérica

El siguiente es un algoritmo de búsqueda genérico.

**Input:** Un problema de búsqueda  $(S, A, s_{init}, G)$ 

Output: Un nodo objetivo

- Open es un contenedor vacío
- Closed es un conjunto vacío
- 3 Inserta s<sub>init</sub> a Open
- q parent( $s_{init}$ ) = null
- **5** while  $Open \neq \emptyset$
- 6  $u \leftarrow \text{Extraer}(Open)$
- 7 Inserta u en Closed
- **8 for each**  $v \in Succ(u) \setminus (Open \cup Closed)$
- parent(v) = u
- if  $v \in G$  return v
- Inserta v a Open



### Objetivos

- Introducir los problemas de búsqueda
- Conocer los elementos que componen un Mundo Determinístico con un agente
- Comprender el algoritmo de búsqueda genérica

