4.31 解:要证明二维情形,先证一维情形。令:

$$H(u) = e^{-u^2/2\sigma^2}$$

则对应有:

$$h(t) = \Gamma^{-1}(H(u))$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{u^2}{2\sigma^2}e^{j2\pi u t}} du$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{u^2 - j4\pi\sigma^2 u t}{2\sigma^2}} du$$

$$= e^{-\frac{(2\pi)^2 \sigma^2 t^2}{2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(u^2 - j4\pi\sigma^2 u t - (2\pi)^2 \sigma^4 t^2)} du$$

$$= e^{-\frac{(2\pi)^2 \sigma^2 t^2}{2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(u - j2\pi\sigma^2 t)^2} du$$

$$= e^{-\frac{(2\pi)^2 \sigma^2 t^2}{2}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{r^2}{2\sigma^2}} dr$$

$$= \sqrt{2\pi}\sigma e^{-\frac{(2\pi)^2 \sigma^2 t^2}{2}} (\frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{r^2}{2\sigma^2}} dr)$$

$$= \sqrt{2\pi}\sigma^{-2\pi^2 \sigma^2 t^2}$$

于是,对应于二维情况:

$$h(t,z) = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} A e^{-\frac{u^2 + v^2}{2\sigma^2}} e^{j2\pi(ut + vz)} du dv$$

$$= A \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{u^2}{2\sigma^2}} e^{j2\pi ut} du \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{v^2}{2\sigma^2}} e^{j2\pi vz} dv$$

$$= \sqrt{2\pi} \sigma^{-2\pi^2 \sigma^2 t^2} \sqrt{2\pi} \sigma^{-2\pi^2 \sigma^2 z^2}$$

$$= A 2\pi \sigma^2 e^{-2\pi^2 \sigma^2 (t^2 + z^2)}$$

令 A=1, $\rho^2=1/2$, 则有:

$$H(u,v) = e^{-(u^2 + v^2)}$$

$$h(t,z) = \pi e^{-\pi^2(t^2+z^2)}$$

证毕。

4.38

(a) 经过有限次数的滤波后,图像将不再发生变化。

已知高斯低通滤波器 $H(\mu, \nu) = e^{-D^2(\mu, \nu)/2D_0^2}$, 经过 K 次迭代的高斯高通滤波器(GHPF)的传递函数为 $H_K(\mu, \nu) = 1 - e^{-KD^2(\mu, \nu)/2D_0^2}$ 。

当 K 足够大时,有 $H_K(\mu, \nu) = \begin{cases} 0, & \underline{\mathcal{L}}(\mu, \nu) = (0, 0) \\ 1, & \underline{\mathcal{L}}(\mu, \nu) = \underline{\mathcal{L}}(\mu, \nu) \end{cases}$ 只有

(0, 0)的时候不通过,也就是 $H_K(\mu, \nu)$ 保持不变,因此后续经过滤波的图像将不再发生变化。

(b)

答: 假设 c_{min} 是计算机能表示的最小的正数,当一个数小于 $\frac{1}{2}c_{min}$ 的时候将会视为 0,因此最小的迭代数 K 需要满足 $e^{-KD^2(\mu,\nu)/2D_0^2} < \frac{1}{2}c_{min}$,从 而 有 K $> -\frac{ln(\frac{1}{2}c_{min})}{D^2(\mu,\nu)/2D_0^2} > -\frac{2D_0^2ln(\frac{1}{2}c_{min})}{D^2(\mu,\nu)}$