SPRAWOZDANIE

Przeniesienie współrzędnych geodezyjnych na powierzchni elipsoidy obrotowej ćwiczenie 3

Izabella Kaim 319193

1. Cel ćwiczenia

Celem ćwiczenia było obliczenie współrzędnych geodezyjnych trzech punktów na podstawie znanych współrzędnych punktu 1, długości geodezyjne między tymi punktami oraz azymutów. Następnie przedstawie ich na wykresie oraz obliczenie pola powierzchni powstałej figury.

2. Dane

$$\phi_1 = 54^{\circ} + 12 * 0.25^{\circ} = 57^{\circ}$$

 $\lambda_1 = 16^{\circ} + 12 * 0.5^{\circ} = 22^{\circ}$

	długość s [km]	azymut A [°]
1 - 2	20	0
2 - 3	35	90
3 - 4	20	180

3. Wykonanie

Współrzędne punktów obliczyłam za pomocą algorytmu Kivioja.

```
def kivioji(fi, li, Ai, s):
    n = round(s/1000)
    #i = 1
    ds = s/n
    for i in range(n):
        Mi = (a*(1 - e2)) / (m.sqrt((1 - e2*m.sin(fi)*m.sin(fi))**3))
        Ni = a / (m.sqrt(1 - e2*np.sin(fi)*np.sin(fi)))
        dfi = (ds * m.cos(Ai)) / Mi
        dAi = (ds * m.sin(Ai) * m.tan(fi)) / Ni
        fm = fi + (1/2)* dfi
        Am = Ai + (1/2)* dAi
        Mm = (a*(1 - e2)) / (m.sqrt((1 - e2 * np.sin(fm)*np.sin(fm))**3))
        Nm = (a) / (m.sqrt(1 - e2*np.sin(fm)*np.sin(fm)))
        dfm = (ds * m.cos(Am)) / Mm
        dlm = (ds * m.sin(Am)) / (Nm * m.cos(fm))
        dAm = (ds * m.sin(Am) * m.tan(fm)) / Nm
        fi = fi + dfm
        li = li + dlm
        Ai = Ai + dAm
        i += 1
    return fi, li, Ai
```

Aby obliczyć właściwą odległość i azymut z punkty 4 do punktu 1 wykorzystałam algorytm Vincentego.

```
def vincenty(BA,LA,BB,LB):
    b = a * np.sqrt(1-e2)
    f = 1-b/a
    dL = LB - LA
    UA = np.arctan((1-f)*np.tan(BA))
    UB = np.arctan((1-f)*np.tan(BB))
    L = dL
    while True:
        sin_sig = np.sqrt((np.cos(UB)*np.sin(L))**2 +\
        (np.cos(UA)*np.sin(UB) - np.sin(UA)*np.cos(UB)*np.cos(L))**2)
cos_sig = np.sin(UA)*np.sin(UB) + np.cos(UA) * np.cos(UB) * np.cos(L)
        sig = np.arctan2(sin_sig,cos_sig)
         sin al = (np.cos(UA) *np.cos(UB) *np.sin(L))/sin sig
         \cos \overline{2} al = 1 - \sin al**2
        cos2_sigm = cos_sig - (2 * np.sin(UA) * np.sin(UB))/cos2_al
C = (f/16) * cos2_al * (4 + f*(4 - 3 * cos2_al))
         \label{eq:loss_loss} L = dL + (1-C)*f*sin\_al*(sig+C*sin\_sig*(cos2\_sigm+C*cos\_sig*(-1 + 2*cos2\_sigm**2)))
         if abs(L-Lst)<(0.000001/206265):
    u2 = (a**2 - b**2)/(b**2) * cos2 al
    A = 1 + (u2/16384) * (4096 + u2*(-768 + u2 * (320 - 175 * u2)))
B = u2/1024 * (256 + u2 * (-128 + u2 * (74 - 47 * u2)))
    d_sig = B*sin_sig * (cos2_sigm + 1/4*B*(cos_sig*(-1+2*cos2_sigm**2))
             - 1/6 *B*cos2_sigm * (-3 + 4*sin_sig**2)*(-3+4*cos2_sigm**2)))
    sAB = b*A*(sig-d_sig)
    return sAB, np.rad2deg(A_AB), np.rad2deg(A_BA)
```

Aby obliczyć pole powierzchni powstałej figury wykorzystałam bibliotekę GeographicLib.

```
from geographiclib.geodesic import Geodesic
geod = Geodesic.WGS84
p = geod.Polygon()

p.AddPoint(f4, 14)
p.AddPoint(f3, 13)
p.AddPoint(f2, 12)
p.AddPoint(f1, 11)

num, perim, area = p.Compute()

print('Pole:', area/1000000, '[km^2]')
```

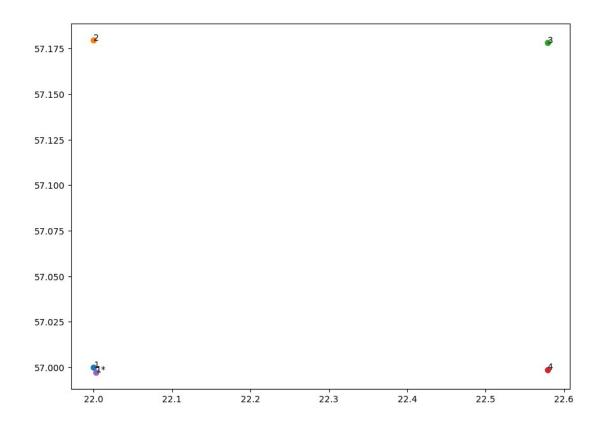
4. Wyniki

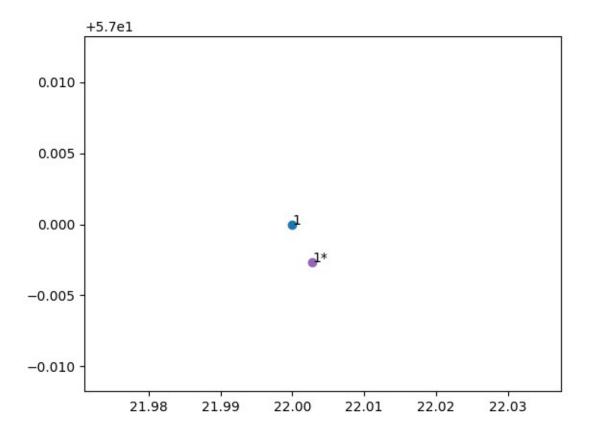
$$\phi_4$$
 = 56° 59' 55.2"
 λ_4 = 22° 34' 43.31"
 ϕ_{1*} = 56° 59' 50.43"
 λ_{1*} = 22° 00' 10.12"

Różnica między wyjściowym punktem 1 a obliczonym: $\phi_1 - \phi_{1^*} = 57 - 56.99734145380936 = 0.0026585461906378782 = 0^\circ 0' 9.57'' \\ \lambda_1 - \lambda_{1^*} = 22 - 22.00281094581931 = -0.002810945819309296 = -0^\circ 0' 10.12''$

Właściwa odległość s₄₋₁ = 35169.58429 m Właściwy azymut A_{4-1} = 270.4846548941681 ° = 270° 29' 4.76"

Wykresy punktów:





Pole powierzchni tej figury wynosi = $701.6855901090088 \text{ km}^2$