

# STARStoKeithleyModel6487 用コマンド集

2007.05.07 版

STARS 経由で m6487drv を使用するには、下記フォーマットのメッセージを送信して行います。

メッセージ配信先名 □ コマンド □ 引数(必要な場合のみ)

※ □ は半角スペースを意味しています

例) m6487drv Run

メッセージを送った場合は必ず返事（リプライメッセージを含んだ文字列）が返ってきます。

用意されていないコマンドを含んだメッセージを送った場合は下記のエラーを含んだ文字列が返ってきます。

(メッセージ送信元)>(メッセージ配信先) □ Er: □ Bad □ Command

引数が必要なコマンドに対して引数を指定せずにメッセージを送った場合は下記のエラーを含んだ文字列が返ってきます。

(メッセージ送信元)>(メッセージ配信先) □ Er: □ 1 □ Parameter □ Required.

引数が不要なコマンドに対して引数を指定してメッセージを送った場合は下記のエラーを含んだ文字列が返ってきます。

(メッセージ送信元)>(メッセージ配信先) □ Er: □ No Parameter □ Required.

また、メッセージを送った結果 Keithkey Model 6487 本体でエラーが発生した場合は、下記のフォーマットの文字列が返ってきます。

(メッセージ送信元)>(メッセージ配信先) □ Er: □ (エラーNo) , (エラーメッセージ文字列)

<例>(メッセージ送信元)>(メッセージ配信先) □ Er: +800,"Illegal with storage active"

なお本書では、m6487drv のコマンドを「SCPI (Standard Commands for Programmable Instruments)」という Keithley のリモートアクセスコマンド体系の subsystem カテゴリでグループ化しています。

(目次には「■ SCPI subsystem : <SCPI Subsystem カテゴリ名> 関連コマンド」と記述しています。

SCPI の詳細は、Keithley の Instruction Manual 等を参照してください)

[メッセージ配信先名] .....	8
[コマンド] .....	8
hello .....	8
help     引数なし .....	8
help     引数あり .....	8
■Model 6487 装置セットアップコマンド .....	10
Reset .....	10
Preset .....	10
SaveToUserSetup .....	10
LoadUserSetup .....	11
■SCPI subsystem: SYSTEM 関連コマンド .....	13
Preset .....	13
SetZeroCheckEnable .....	13
GetZeroCheckEnable .....	13
SetZeroCorrectEnable .....	14
GetZeroCorrectEnable .....	15
AcquireZeroCorrect .....	15
SetLineFrequency .....	16
GetLineFrequency .....	16
SetLineFrequencyAutoEnable .....	17
GetLineFrequencyAutoEnable .....	18
SetAutoZeroEnable .....	18
GetAutoZeroEnable .....	19
ResetTimeStamp .....	19
■SCPI subsystem: DISPLAY 関連コマンド .....	21
SetDisplayDigits .....	21
GetDisplayDigits .....	21
SetDisplayEnable .....	22
GetDisplayEnable .....	23
■SCPI subsystem: FORMAT 関連コマンド .....	24
SetDataFormatElements .....	24
GetDataFormatElements .....	25
■SCPI subsystem: SENSE 関連コマンド .....	26
SetNPLCycles .....	26
GetNPLCycles .....	26
SetRange .....	27

GetRange .....	28
SetAutoRangeEnable .....	28
GetAutoRangeEnable .....	29
SetAutoRangeMax .....	29
GetAutoRangeMax .....	30
SetAutoRangeMin .....	30
GetAutoRangeMin .....	31
SetAverageEnable .....	32
GetAverageEnable .....	32
SetAverageTControl .....	33
GetAverageTControl .....	34
SetAverageCount .....	34
GetAverageCount .....	35
SetAverageADVEnable .....	35
GetAverageADVEnable .....	36
SetAverageADVNTolerance .....	37
GetAverageADVNTolerance .....	37
SetMedianEnable .....	38
GetMedianEnable .....	39
SetMedianRank .....	39
GetMedianRank .....	40
SetAnalogFilterDampEnable .....	40
GetAnalogFilterDampEnable .....	41
SetOHMSModeEnable .....	42
GetOHMSModeEnable .....	42
SetOHMSAVHighVoltage .....	43
GetOHMSAVHighVoltage .....	43
SetOHMSAVTimeInterval .....	44
GetOHMSAVTimeInterval .....	44
GetOHMSAVPoints .....	45
SetOHMSAVOneshotEnable .....	45
GetOHMSAVOneshotEnable .....	46
SetOHMSAVCycles .....	46
GetOHMSAVCycles .....	47
SetOHMSAVUnits .....	48
GetOHMSAVUnits .....	48
ClearOHMSAVBuffer .....	49
SetOHMSAVBufferAutoClearEnable .....	49
GetOHMSAVBufferAutoClearEnable .....	50

GetOHMSAVCounts .....	51
RunOHMSAVMode .....	51
AbortOHMSAVMode .....	52
■SCPI subsystem: TRACE 関連コマンド .....	53
SetTraceFeed .....	53
GetTraceFeed .....	53
SetTraceTimeFormat .....	54
GetTraceTimeFormat .....	54
GetTraceMode .....	55
ClearTraceBuffer .....	55
GetValue .....	56
■SCPI subsystem: CALCULATE 3 関連コマンド .....	57
SetTraceStatisticType .....	57
GetTraceStatisticType .....	57
GetValueStatistic .....	58
■SCPI subsystem: TRIGGER 関連コマンド .....	60
Trigger Model 図 .....	60
Run .....	60
GoIdle .....	61
SetTriggerArmSource .....	62
GetTriggerArmSource .....	62
SetTriggerArmTimer .....	63
GetTriggerArmTimer .....	64
SetTriggerSource .....	64
GetTriggerSource .....	65
SetTriggerDelay .....	66
GetTriggerDelay .....	66
SetTriggerAutoDelayEnable .....	67
GetTriggerAutoDelayEnable .....	68
SetTriggerArmCount .....	69
GetTriggerArmCount .....	70
SetTriggerCount .....	70
GetTriggerCount .....	71
■SCPI subsystem: CALCULATE 1 for Math Calculation 関連コマンド .....	72
SetMathFormat .....	72
GetMathFormat .....	72
SetKMathMFactor .....	73
GetKMathMFactor .....	73
SetKMathBFactor .....	74

GetKMathBFactor .....	75
SetKMathUnits .....	75
GetKMathUnits .....	76
SetMathEnable .....	76
GetMathEnable .....	77
GetValueMath .....	77
■SCPI subsystem: CALCULATE 2 for Relative Reading 関連コマンド .....	79
SetRELInputPath .....	79
GetRELInputPath .....	79
AcquireRELOffset .....	80
SetRELOffset .....	80
GetRELOffset .....	81
SetRELEnable .....	81
GetRELEnable .....	82
GetValueREL .....	83
■SCPI subsystem: CALCULATE 2 for LimitTesting 関連コマンド .....	84
SetLimitTestInputPath .....	84
GetLimitTestInputPath .....	84
SetLimitTest1Max .....	85
GetLimitTest1Max .....	85
SetLimitTest1MaxSource2 .....	86
GetLimitTest1MaxSource2 .....	86
SetLimitTest1Min .....	87
GetLimitTest1Min .....	88
SetLimitTest1MinSource2 .....	88
GetLimitTest1MinSource2 .....	89
SetLimitTest1Enable .....	89
GetLimitTest1Enable .....	90
IsLimitTest1FailStatus .....	90
SetLimitTest2Max .....	91
GetLimitTest2Max .....	92
SetLimitTest2MaxSource2 .....	92
GetLimitTest2MaxSource2 .....	93
SetLimitTest2Min .....	93
GetLimitTest2Min .....	94
SetLimitTest2MinSource2 .....	94
GetLimitTest2MinSource2 .....	95
SetLimitTest2Enable .....	95
GetLimitTest2Enable .....	96

IsLimitTest2FailStatus .....	97
ResetCompositeLimit .....	97
SetCompositeLimitAutoClearEnable .....	98
GetCompositeLimitAutoClearEnable .....	99
SetCompositeLimitSource2 .....	99
GetCompositeLimitSource2 .....	100
■SCPI subsystem:SOURCE 関連コマンド .....	101
SetVoltageSourceAmplitude .....	101
GetVoltageSourceAmplitude .....	101
SetVoltageSourceRange .....	102
SetVoltageSourceCurrentLimit .....	102
SetVoltageSourceEnable .....	103
GetVoltageSourceEnable .....	104
SetVoltageInterlockEnable .....	104
GetVoltageInterlockEnable .....	105
IsVoltageInterlockFailStatus .....	106
SetVoltageSweepStartVoltage .....	106
GetVoltageSweepStartVoltage .....	107
SetVoltageSweepStopVoltage .....	107
GetVoltageSweepStopVoltage .....	108
SetVoltageSweepStepVoltage .....	108
GetVoltageSweepStepVoltage .....	109
SetVoltageSweepCenterVoltage .....	109
GetVoltageSweepCenterVoltage .....	110
SetVoltageSweepSpanVoltage .....	110
GetVoltageSweepSpanVoltage .....	111
SetVoltageSweepDelay .....	111
GetVoltageSweepDelay .....	112
RunVoltageSweep .....	112
AbortVoltageSweep .....	113
■SCPI subsystem:SOURCE 2 関連コマンド .....	114
SetDigitalIOTTLLevel .....	114
GetDigitalIOTTLLevel .....	114
ClearDigitalIOTTL .....	115
SetDigitalIOTTLAutoClearEnable .....	115
GetDigitalIOTTLAutoClearEnable .....	116
SetDigitalIOTTLDelay .....	117
GetDigitalIOTTLDelay .....	117
SetDigitalIOTTL4Mode .....	118

GetDigitalIOTTL4Mode..... 118

SetDigitalIOTTL4ActiveLevel..... 119

GetDigitalIOTTL4ActiveLevel ..... 120

## [メッセージ配信先名]

**m6487drv**

Keithley Model 6487 に対して命令（コマンド）を送信する場合の配信先名

## [コマンド]

**hello**

このコマンドを送信すると、「nice to meet you」の応答が返ってきます。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@hello nice to meet you.

**help**

引数なし

引数を指定しない場合、コマンド一覧を返します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@help コマンド一覧

有効なコマンドをカンマ（,）区切りで返します。

[例]

（送信側）

m6487drv help

コマンド一覧を問い合わせます

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @help AcquireRELOffset AcquireZeroCorrect GetAutoRangeEnable GetAutoRangeMax GetAutoRangeMin GetAutoZeroEnable GetAverageADVEnable GetAverageADVNTolerance GetAverageCount GetAverageEnable GetAverageTControl GetDataFormatElements GetDisplayDigits GetKMathBFactor GetKMathMFactor GetKMathUnits GetLimitTest1Enable GetLimitTest1Max GetLimitTest1Min GetLimitTest2Enable GetLimitTest2Max GetLimitTest2Min GetLimitTestInputPath GetLineFrequency GetLineFrequencyAutoEnable GetMathEnable GetMathFormat GetMedianEnable GetMedianRank GetNPLCycles GetRELEn  
...（以降略）

**help**

引数あり

[引数]

コマンド文字列

詳細を知りたいコマンドを指定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@help（引数）（コマンド説明）

引数をコマンドとみなしてコマンドの説明を返します



@help (引数) Er: Command " (引数) " not found.

引数で指定したコマンドがないのでエラーの場合

[例]

(送信側)

m6487drv help SetRange

「SetRange」コマンドの詳細を問い合わせ  
ます

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @help SetRange [SENSE]Amps function: Configure measurement range:

Select range; 2.1E-9 to 2.1E-2 (amps)

## ■Model 6487 装置セットアップコマンド

### Reset

このコマンドを送信することで、Model 6487 本体の設定を\*RST デフォルト条件に戻します。

(\*RST デフォルト条件はリモートアクセス用の基本設定値です)

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@Reset Ok:

Model 6487 本体の設定が\*RST デフォルト条件に戻った場合

[例]

(送信側)

m6487drv Reset

Model 6487 本体の設定を\*RST デフォルト条件に戻します

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @Reset Ok:

正常に設定が行われた場合

### Preset

このコマンドを送信することで、Model 6487 本体の設定を工場出荷時 (:SYSTem:PRESet) のデフォルト条件に戻します。

(工場出荷時のデフォルト条件はフロントパネルからの操作用に最適化された基本設定値です)

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@Preset Ok:

Model 6487 本体の設定が工場出荷時 (:SYSTem:PRESet) のデフォルト条件に戻った場合

[例]

(送信側)

m6487drv Preset

Model 6487 本体の設定を工場出荷時 (:SYSTem:PRESet) のデフォルト条件に戻します

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @Preset Ok:

正常に設定が行われた場合

### SaveToUserSetup

このコマンドを送信することで、Model 6487 本体の現在の設定をユーザセットアップとして保存することができます。最大3種類の保存が可能です。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

- |   |                          |
|---|--------------------------|
| 1 | ユーザセットアップ 1 に現在の設定を保存します |
| 2 | ユーザセットアップ 2 に現在の設定を保存します |
| 3 | ユーザセットアップ 3 に現在の設定を保存します |

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SaveToUserSetup (引数) Ok:                      Model 6487 本体の現在の設定が指定されたユーザセットアップに正常に保存された場合

@SaveToUserSetup Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

[例]

(送信側)

m6487drv SaveToUserSetup 1                      Model 6487 本体の現在の設定をユーザセットアップ 1 に保存します

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SaveToUserSetup 1 Ok:                      正常に保存が行われた場合

## LoadUserSetup

このコマンドを送信することで、指定したユーザセットアップでModel 6487 本体設定を更新します。あらかじめユーザセットアップを作成 (SaveToUserSetup」コマンド参照) してから使用してください。

[引数]

- |   |                                     |
|---|-------------------------------------|
| 1 | ユーザセットアップ 1 で Model 6487 本体設定を更新します |
| 2 | ユーザセットアップ 2 に Model 6487 本体設定を更新します |
| 3 | ユーザセットアップ 3 に Model 6487 本体設定を更新します |

[リプライ・メッセージのコマンド]

@LoadUserSetup (引数) Ok:                      Model 6487 本体の設定が指定したユーザセットアップで正常に更新された場合

@SaveToUserSetup Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

[例]

(送信側)

m6487drv LoadUserSetup 1                      Model 6487 本体の設定を指定したユーザ

(返信されてくる文字列)	セッアップ 1 で更新します
m6487drv>TEST @LoadUserSetup 1 Ok:	正常に設定が行われた場合

## ■SCPI subsystem: SYSTEM 関連コマンド

### Preset

Model 6487 装置セットアップコマンドの Preset をご参照ください。

### SetZeroCheckEnable

このコマンドを送信することで、ゼロチェック機能の有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

0 (OFF も可)	ゼロチェック機能は無効 (OFF) にします。
1 (ON も可)	ゼロチェック機能を有効 (ON) にします。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetZeroCheckEnable (引数) Ok:	正常にゼロチェック機能の有効無効の切替が行われた場合
@SetZeroCheckEnable Er: 1 Parameter Required.	引数が指定されていなくてエラーの場合
@SetZeroCheckEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1 ON to enable the operation, or 0 OFF to disable the operation.	引数のエラーで切替が行われなかった場合
@SetZeroCheckEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)	機器本体のエラーで切替が行われなかった場合 (エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)	
m6487drv SetZeroCheckEnable	ゼロチェック機能を有効に変更する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @SetZeroCheckEnable 1 Ok:	ゼロチェック機能が有効に切り替わった場合
m6487drv>TEST @SetZeroCheckEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"	+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetZeroCheckEnable

このコマンドを送信することで、ゼロチェック機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetZeroCheckEnable 1	ゼロチェック機能が有効 (ON) の場合
@GetZeroCheckEnable 0	ゼロチェック機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetZeroCheckEnable      ゼロチェック機能の有効無効を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetZeroCheckEnable 0      ゼロチェック機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetZeroCheckEnable 1      ゼロチェック機能が有効 (ON) の場合

### SetZeroCorrectEnable

このコマンドを送信することで、ゼロ補正機能の有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)	ゼロ補正機能を無効 (OFF) にします。
1 (ON も可)	ゼロ補正機能を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetZeroCorrectEnable (引数) Ok:      正常にゼロ補正機能 の有効無効の切替が行われた場合

@SetZeroCorrectEnable Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetZeroCorrectEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.  
引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetZeroCorrectEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
機器本体のエラーで切替が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetZeroCorrectEnable 1      ゼロ補正機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetZeroCorrectEnable 1 Ok: ゼロ補正機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetZeroCorrectEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetZeroCorrectEnable

このコマンドを送信することで、ゼロ補正機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetZeroCorrectEnable 1

ゼロ補正機能が有効 (ON) の場合

@GetZeroCorrectEnable 0

ゼロ補正機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetZeroCorrectEnable

ゼロ補正機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetZeroCorrectEnable 0

ゼロ補正機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetZeroCorrectEnable 1

ゼロ補正機能が有効 (ON) の場合

## AcquireZeroCorrect

「Run」コマンド実行後、このコマンドを送信することで最も最近取り込んだ値をゼロ補正值として使用します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@AcquireZeroCorrect Ok:

正常に最新値のゼロ補正值への反映が行われた場合

@AcquireZeroCorrect Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv AcquireZeroCorrect

最新値のゼロ補正值への反映をおこなう場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @AcquireZeroCorrect Ok:

最新値のゼロ補正值への反映が正常におこなわれた場合

m6487drv>TEST @AcquireZeroCorrect Er: -200,"Execution error"

-200 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## SetLineFrequency

このコマンドを送信することで、周波数を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

50                      周波数を 50Hz に設定します。

60                      周波数を 60Hz に設定を選択します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLineFrequency (引数) Ok:              正常に周波数の切替が行われた場合

@SetLineFrequency Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLineFrequency (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLineFrequency 50              周波数として 50Hz を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLineFrequency 50 Ok:

周波数が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLineFrequency 60 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetLineFrequency

このコマンドを送信することで、周波数の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]



@GetLineFrequency 50	周波数が 50Hz の場合
@GetLineFrequency 60	周波数が 60Hz の場合

[例]

(送信側)	
m6487drv GetLineFrequency	周波数を確認する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetLineFrequency 50	周波数が 50Hz の場合
m6487drv>TEST @GetLineFrequency 60	周波数が 60Hz の場合

### SetLineFrequencyAutoEnable

このコマンドを送信することで、電源周波数からの周波数自動検出機能の有効（ON）または無効（OFF）を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0（OFF も可）	周波数自動検出機能を無効（OFF）にします。
1（ON も可）	周波数自動検出機能を有効（ON）にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLineFrequencyAutoEnable (引数) Ok:	正常に周波数自動検出機能の有効無効の切替が行われた場合
@SetLineFrequencyAutoEnable Er: 1 Parameter Required.	引数が指定されていなくてエラーの場合
@SetLineFrequencyAutoEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1 ON to enable the operation, or 0 OFF to disable the operation.	引数のエラーで切替が行われなかった場合
@SetLineFrequencyAutoEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)	機器本体のエラーで切替が行われなかった場合 (エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は <b>Instruction Manual</b> を参照してください。)

[例]

(送信側)	
m6487drv SetLineFrequencyAutoEnable 1	周波数自動検出機能を有効に変更する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @SetLineFrequencyAutoEnable 1 Ok:	

周波数自動検出機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLineFrequencyAutoEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetLineFrequencyAutoEnable

このコマンドを送信することで、電源周波数からの周波数自動検出機能が有効（ON）または無効（OFF）の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLineFrequencyAutoEnable 1

周波数自動検出機能が有効（ON）の場合

@GetLineFrequencyAutoEnable 0

周波数自動検出機能が無効（OFF）の場合

[例]

（送信側）

m6487drv GetLineFrequencyAutoEnable

周波数自動検出機能の有効無効を確認する場合

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @GetLineFrequencyAutoEnable 0

周波数自動検出機能が無効（OFF）の場合

m6487drv>TEST @GetLineFrequencyAutoEnable 1

周波数自動検出機能が有効（ON）の場合

### SetAutoZeroEnable

このコマンドを送信することで、自動ゼロ機能の有効（ON）または無効（OFF）を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0（OFF も可）

自動ゼロ機能を無効（OFF）にします。

1（ON も可）

自動ゼロ機能を有効（ON）にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAutoZeroEnable (引数) Ok:

正常に自動ゼロ機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetAutoZeroEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAutoZeroEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetAutoZeroEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAutoZeroEnable 1                      自動ゼロ機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAutoZeroEnable 1 Ok:              自動ゼロ機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAutoZeroEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAutoZeroEnable

このコマンドを送信することで、自動ゼロ機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAutoZeroEnable 1

自動ゼロ機能が有効 (ON) の場合

@GetAutoZeroEnable 0

自動ゼロ機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAutoZeroEnable

自動ゼロ機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAutoZeroEnable 0

自動ゼロ機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetAutoZeroEnable 1

自動ゼロ機能が有効 (ON) の場合

## ResetTimeStamp

このコマンドを送信することで、タイムスタンプの値をリセットします。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@ResetTimeStamp Ok:

正常にタイムスタンプのリセットが行われた場合

@ResetTimeStamp Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv ResetTimeStamp

タイムスタンプの値をリセットをおこなう場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @ResetTimeStamp Ok:

タイムスタンプの値をリセットが正常におこなわれた場合

m6487drv>TEST @ResetTimeStamp Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## ■SCPI subsystem: DISPLAY 関連コマンド

### SetDisplayDigits

このコマンドを送信することで、表示分解能を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

4	表示分解能を 3 と 1/2 に設定します	
5	表示分解能を 4 と 1/2 に設定します	
6	表示分解能を 5 と 1/2 に設定します	
7	表示分解能を 6 と 1/2 に設定します	
DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDisplayDigits (引数) Ok: 正常に表示分解能の切替が行われた場合

@SetDisplayDigits Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDisplayDigits (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetDisplayDigits 7 示分解能を 6 と 1/2 に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDisplayDigits 7 Ok: 表示分解能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDisplayDigits 7 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetDisplayDigits

このコマンドを送信することで、表示分解能の設定値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetDisplayDigits 4 表示分解能が 3 と 1/2 の場合

@GetDisplayDigits 5	表示分解能が 4 と 1/2 の場合
@GetDisplayDigits 6	表示分解能が 5 と 1/2 の場合
@GetDisplayDigits 7	表示分解能が 6 と 1/2 の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetDisplayDigits 表示分解能を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDisplayDigits 4 表示分解能が 3 と 1/2 の場合

m6487drv>TEST @GetDisplayDigits 5 表示分解能が 4 と 1/2 の場合

m6487drv>TEST @GetDisplayDigits 6 表示分解能が 5 と 1/2 の場合

m6487drv>TEST @GetDisplayDigits 7 表示分解能が 6 と 1/2 の場合

## SetDisplayEnable

このコマンドを送信することで、フロントパネルの表示 **ON** または非表示 **OFF** を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

フロントパネルを非表示 (OFF) にします。

1 (ON も可)

フロントパネルを表示 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDisplayEnable (引数) Ok:

正常にフロントパネルの表示非表示の切替が行われた場合

@SetDisplayEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

**@SetDisplayEnable (㉟|数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.**

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetDisplayEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetDisplayEnable 1

フロントパネル表示に変更する場合

(返信されてくる文字列)

```
m6487drv>TEST @SetDisplayEnable 1 Ok:
```

フロントパネル表示に切り替わった場合

```
m6487drv>TEST @SetDisplayEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"
```

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetDisplayEnable

このコマンドを送信することで、フロントパネルが表示（ON）または非表示（OFF）かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetDisplayEnable 1

フロントパネルが表示（ON）の場合

@GetDisplayEnable 0

フロントパネルが非表示（OFF）の場合

[例]

（送信側）

m6487drv GetDisplayEnable

フロントパネルの表示非表示を確認する場合

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @GetDisplayEnable 0 フロントパネルが非表示（OFF）の場合

m6487drv>TEST @GetDisplayEnable 1 フロントパネルが表示（ON）の場合

## ■SCPI subsystem: FORMAT 関連コマンド

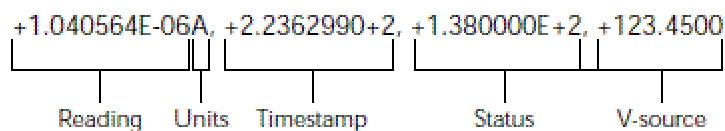
### SetDataFormatElements

このコマンドを送信することで、読み取り値として返す値として有効な要素

(READ,UNIT,TIME,STATUS,VSO)を設定します。カンマ ( , ) 区切りによる複数指定が可能です。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### ASCII data format



#### [引数]

READ	読み取り数値データを返します。（上記 Reading 部）
UNIT	単位を返します。（上記 Units 部）
TIME	時間を返します。（上記 :TimeStamp 部）
STATUS	ステータスを返します。（上記 Status 部）
VSO	電圧源データを返します。（上記 :V-Source 部）
DEFAULT	VSO を除く全ての要素（READ,UNIT,TIME,STATUS）を返します。
ALL	全ての要素（READ,UNIT,TIME,STATUS,VSO）を返します。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDataFormatElements (引数) Ok: 正常にデータ形式の要素が設定された場合

@SetDataFormatElements Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDataFormatElements (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。¥¥)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetDataFormatElements READ,UNIT データ形式の要素として READ と UNIT を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDataFormatElements READ,UNIT Ok:

正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDataFormatElements READ,UNIT Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合



## GetDataFormatElements

このコマンドを送信することで、読み取り値のデータ形式で有効な要素の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetDataFormatElements READ,UNIT,TIME,STAT,VSO	全ての要素を返す場合
@GetDataFormatElements READ,TIME	要素が複数の場合（ READ と TIME）を返す場合
@GetDataFormatElements READ	要素が1つの場合（READ）

[例]

(送信側)	
m6487drv GetDataFormatElements	読み取り要素を確認する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetDataFormatElements READ	読み取り要素 READ を返す場合
m6487drv>TEST @GetDataFormatElements READ,TIME	読み取り要素 READ、TIME を返す場合
m6487drv>TEST @GetDataFormatElements READ,UNIT,TIME,STAT,VSO	全ての読み取り要素を返す場合

## ■SCPI subsystem: SENSE 関連コマンド

### SetNPLCycles

このコマンドを送信することで、積分速度（PLC）を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

周波数（GetLineFrequency コマンドの取得値）が 50Hz の場合

0.01 から 50 の数値文字列

周波数（GetLineFrequency コマンドの取得値）が 60Hz の場合

0.01 から 60 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetNPLCycles (引数) Ok:                      正常に積分速度（PLC）の設定が行われた場合

@SetNPLCycles Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetNPLCycles (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetNPLCycles 0.01                      積分速度（PLC）を 0.01 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetNPLCycles 0.01 Ok:

積分速度（PLC）が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetNPLCycles 10 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetNPLCycles

このコマンドを送信することで、積分速度（PLC）の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetNPLCycles (値) 積分速度 (PLC) の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetNPLCycles 積分速度 (PLC) を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetNPLCycles 0.01

積分速度 (PLC) が 0.01 の場合

## SetRange

このコマンドを送信することで、測定レンジを選択します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

2.1E *n* (*n*: -9 から -2) の数値文字列

DEF	DEFAult	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetRange (引数) Ok: 正常に測定レンジの設定が行われた場合

@SetRange Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetRange (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
機器本体のエラーで設定が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetRange 2.1E-9 測定レンジを 2.1E-9 に設定する場合  
(m6487drv SetRange 0.0000000021 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetRange 2.1E-9 Ok:

測定レンジが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetRange 2.1E-9 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetRange

このコマンドを送信することで、測定レンジの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetRange (値)

測定レンジの値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetRange

測定レンジを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetRange 2.100000E-09

測定レンジが 2.1E-6 の場合

## SetAutoRangeEnable

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

測定レンジの自動設定を無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

測定レンジの自動設定を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAutoRangeEnable (引数) Ok:

正常に測定レンジの自動設定の有効無効の切替が行われた場合

@SetAutoRangeEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAutoRangeEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetAutoRangeEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAutoRangeEnable 1

測定レンジの自動設定を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAutoRangeEnable 1 Ok:

測定レンジの自動設定が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAutoRangeEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAutoRangeEnable

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定の有効 (ON) または無効 (OFF) の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAutoRangeEnable 1	測定レンジの自動設定が有効 (ON) の場合
@GetAutoRangeEnable 0	測定レンジの自動設定が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAutoRangeEnable      測定レンジの自動設定の有効無効を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAutoRangeEnable 0

測定レンジの自動設定が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetAutoRangeEnable 1

測定レンジの自動設定が有効 (ON) の場合

## SetAutoRangeMax

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定の上限リミットを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

2.1E *n* (*n*: -9 から -2) の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAutoRangeMax (引数) Ok:      正常に測定レンジの自動設定の上限リミットの設定が行われた場合

@SetAutoRangeMax Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAutoRangeMax (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAutoRangeMax 2.1E-6      測定レンジの自動設定の上限リミットを2.1E-6に設定する場合

(m6487drv SetAutoRangeMax 0.0000021 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAutoRangeMax 2.1E-6 Ok:

測定レンジの自動設定の上限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAutoRangeMax 2.1E -6 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAutoRangeMax

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定の上限リミットの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAutoRangeMax (値)

測定レンジの自動設定の上限リミット値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAutoRangeMax

測定レンジの自動設定の上限リミットを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAutoRangeMax 2.100000E-06

測定レンジが 2.1E-6 の場合

## SetAutoRangeMin

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定の下限リミットを設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

2.1E *n* (*n*: -9 から -2) の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAutoRangeMin (引数) Ok: 正常に測定レンジの自動設定の下限リミットの設定が行われた場合

@SetAutoRangeMin Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAutoRangeMin (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetAutoRangeMin 2.1E-9 測定レンジの自動設定の下限リミットを 2.1E-9 に設定する場合

(m6487drv SetAutoRangeMin -0.0000000021 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAutoRangeMin 2.1E-9 Ok:

測定レンジの自動設定の下限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAutoRangeMin 2.1E-9 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetAutoRangeMin

このコマンドを送信することで、測定レンジの自動設定の下限リミットの問い合わせが行えます。このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetAutoRangeMin (値)

測定レンジの自動設定の下限リミット値が返された場合

#### [例]

(送信側)

m6487drv GetAutoRangeMin

測定レンジの自動設定の下限リミットを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAutoRangeMin 2.100000E-09

測定レンジが 2.1E-9 の場合

## SetAverageEnable

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタの有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

0 (OFF も可)	デジタルフィルタを無効 (OFF) にします。
1 (ON も可)	デジタルフィルタを有効 (ON) にします。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAverageEnable (引数) Ok: 正常にデジタルフィルタの有効無効の切替が行われた場合

@SetAverageEnable Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAverageEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.  
引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetAverageEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
機器本体のエラーで切替が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetAverageEnable 1 デジタルフィルタを有効に変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAverageEnable 1 Ok:  
デジタルフィルタが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAverageEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"  
+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAverageEnable

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタが有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。



このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAverageEnable 1	デジタルフィルタが有効 (ON) の場合
@GetAverageEnable 0	デジタルフィルタが無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAverageEnable      デジタルフィルタの有効無効を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAverageEnable 0      デジタルフィルタが無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetAverageEnable 1      デジタルフィルタが有効 (ON) の場合

## SetAverageTControl

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタのコントロール方法を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

MOV	コントロール方法として移動フィルタを選択します
REP	コントロール方法として反復フィルタを選択します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAverageTControl (引数) Ok:      正常にデジタルフィルタのコントロール方法の切替が行われた場合

@SetAverageTControl Er: 1 Parameter Required.      引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAverageTControl (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)      機器本体のエラーで切替が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAverageTControl MOV      デジタルフィルタのコントロール方法を移動フィルタに変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAverageTControl MOV Ok:      デジタルフィルタのコントロール方法が有効に切

り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAverageTControl MOV Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAverageTControl

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタのコントロール方法の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAverageTControl MOV

デジタルフィルタのコントロール方法が MOV の場合

@GetAverageTControl REP

デジタルフィルタのコントロール方法が REP の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAverageTControl

デジタルフィルタのコントロール方法を  
確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAverageTControl MOV

コントロール方法が MOV の場合

m6487drv>TEST @GetAverageTControl REP

コントロール方法が REP の場合

## SetAverageCount

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタのカウント数を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

2 から 100 の数値文字列

DEF

DEFAult

\*RST デフォルト値に設定します

MIN

MINimum

許容範囲内で最も低い値に設定します

MAX

MAXimum

許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAverageCount (引数) Ok:

正常にデジタルフィルタのカウント数の  
設定が行われた場合

@SetAverageCount Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAverageCount (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAverageCount 10

デジタルフィルタのカウント数を 10 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAverageCount 10 Ok:

デジタルフィルタのカウント数が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAverageCount 10 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetAverageCount

このコマンドを送信することで、デジタルフィルタのカウント数の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAverageCount (値)

デジタルフィルタのカウント数の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAverageCount

デジタルフィルタのカウント数を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAverageCount 10

デジタルフィルタのカウント数が 10 の場合

### SetAverageADVEnable

このコマンドを送信することで、高度なデジタルフィルタ機能の有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

高度なデジタルフィルタ機能は無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

高度なデジタルフィルタ機能を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAverageADVEnable (引数) Ok: 正常に高度なデジタルフィルタ機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetAverageADVEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAverageADVEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetAverageADVEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAverageADVEnable 1

高度なデジタルフィルタ機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAverageADVEnable 1 Ok:

高度なデジタルフィルタ機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAverageADVEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetAverageADVEnable

このコマンドを送信することで、高度なデジタルフィルタ機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAverageADVEnable 1 高度なデジタルフィルタ機能が有効 (ON) の場合

@GetAverageADVEnable 0 高度なデジタルフィルタ機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAverageADVEnable

高度なデジタルフィルタ機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAverageADVEnable 0

高度なデジタルフィルタ機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetAverageADVEnable 1

高度なデジタルフィルタ機能が有効 (ON) の場合

### SetAverageADVNTolerance

このコマンドを送信することで、高度なデジタルフィルタ機能である許容範囲パーセントを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

0 から 105 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAverageADVNTolerance (引数) Ok: 正常に許容範囲パーセントの設定が行われた場合

@SetAverageADVNTolerance Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAverageADVNTolerance (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetAverageADVNTolerance 3 許容範囲パーセントを 3 に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAverageADVNTolerance 3 Ok:

許容範囲パーセントが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAverageADVNTolerance 3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetAverageADVNTolerance

このコマンドを送信することで、高度なデジタルフィルタ機能である許容範囲パーセントの問い合わせが行います。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAverageADVNTolerance (値) 許容範囲パーセントの値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAverageADVNTolerance 許容範囲パーセントを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAverageADVNTolerance 3.000000E+00

許容範囲パーセントが 3 の場合

### SetMedianEnable

このコマンドを送信することで、メディアンフィルタの有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

メディアンフィルタを無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

メディアンフィルタを有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetMedianEnable (引数) Ok:

正常にメディアンフィルタの有効無効の切替が行われた場合

@SetMedianEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetMedianEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetMedianEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetMedianEnable 1

メディアンフィルタを有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetMedianEnable 1 Ok:

メディアンフィルタが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetMedianEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetMedianEnable

このコマンドを送信することで、メディアンフィルタが有効（ON）または無効（OFF）かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetMedianEnable 1

メディアンフィルタが有効（ON）の場合

@GetMedianEnable 0

メディアンフィルタが無効（OFF）の場合

[例]

（送信側）

m6487drv GetMedianEnable

メディアンフィルタの有効無効を確認する場合

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @GetMedianEnable 0 メディアンフィルタが無効（OFF）の場合

m6487drv>TEST @GetMedianEnable 1 メディアンフィルタが有効（ON）の場合

## SetMedianRank

このコマンドを送信することで、メディアンフィルタのランクを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

1 から 5 の数値文字列

DEF

DEFault

\*RST デフォルト値に設定します

MIN

MINimum

許容範囲内で最も低い値に設定します

MAX

MAXimum

許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetMedianRank (引数) Ok:

正常にメディアンフィルタのランクの設定が行われた場合

@SetMedianRank Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetMedianRank (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetMedianRank 3

メディアンフィルタのランクを 3 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetMedianRank 3 Ok:

メディアンフィルタのランクが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetMedianRank 3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetMedianRank

このコマンドを送信することで、メディアンフィルタのランクの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetMedianRank (値)

メディアンフィルタのランクの値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetMedianRank

メディアンフィルタのランクを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetMedianRank 3

メディアンフィルタのランクが 3 の場合

### SetAnalogFilterDampEnable

このコマンドを送信することで、アナログダンピングフィルタの有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

アナログダンピングフィルタを無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

アナログダンピングフィルタを有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetAnalogFilterDampEnable (引数) Ok:

正常にアナログダンピングフィルタの有効無効の切替が行われた場合



@SetAnalogFilterDampEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetAnalogFilterDampEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetAnalogFilterDampEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetAnalogFilterDampEnable 1      アナログダンピングフィルタを有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetAnalogFilterDampEnable 1 Ok:

アナログダンピングフィルタが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetAnalogFilterDampEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetAnalogFilterDampEnable

このコマンドを送信することで、アナログダンピングフィルタの有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetAnalogFilterDampEnable 1      アナログダンピングフィルタが有効 (ON) の場合

@GetAnalogFilterDampEnable 0      アナログダンピングフィルタが無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetAnalogFilterDampEnable      アナログダンピングフィルタの有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetAnalogFilterDampEnable 0

アナログダンピングフィルタが無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetAnalogFilterDampEnable 1

アナログダンピングフィルタが有効 (ON) の場合

## SetOHMSModeEnable

このコマンドを送信することで、抵抗機能の有効（ON）または無効（OFF）を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

0（OFF も可）	抵抗機能を無効（OFF）にします。
1（ON も可）	抵抗機能を有効（ON）にします。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSModeEnable (引数) Ok: 正常に抵抗機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetOHMSModeEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSModeEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetOHMSModeEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSModeEnable 1 抵抗機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSModeEnable 1 Ok: 抵抗機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSModeEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetOHMSModeEnable

このコマンドを送信することで、抵抗機能の有効（ON）または無効（OFF）かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetOHMSModeEnable 1 抵抗機能が有効（ON）の場合

@GetOHMSModeEnable 0 抵抗機能が無効（OFF）の場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSModeEnable	抵抗機能の有効無効を確認する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetOHMSModeEnable 0	抵抗機能が無効 (OFF) の場合
m6487drv>TEST @GetOHMSModeEnable 1	抵抗機能が有効 (ON) の場合

## SetOHMSAVHighVoltage

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の高電圧の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVHighVoltage (引数) Ok: 正常に A－V 抵抗機能の高電圧の設定が行われた場合

@SetOHMSAVHighVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSAVHighVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVHighVoltage 1 A－V 抵抗機能の高電圧を 1V に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVHighVoltage 1 Ok:

A－V 抵抗機能の高電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVHighVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetOHMSAVHighVoltage

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の高電圧の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVHighVoltage (値) A－V 抵抗機能の高電圧の値が返された場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVHighVoltage

A－V抵抗機能の高電圧を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVHighVoltage 1

A－V抵抗機能の高電圧が1Vの場合

### SetOHMSAVTimeInterval

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

数値文字列（単位：秒） 設定範囲については KEITHLEY のマニュアルを参照。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVTimeInterval (引数) Ok:

正常にA－V抵抗機能の各フェーズ毎の  
時間間隔の設定が行われた場合

@SetOHMSAVTimeInterval Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSAVTimeInterval (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVTimeInterval 1

A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔を1秒  
に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVTimeInterval 1 Ok:

A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔が正常  
に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVTimeInterval 1 Er: 853, "Too Many A-V Ohms Readings"

+853 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetOHMSAVTimeInterval

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔の値の問い合わせが行  
えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

	@GetOHMSAVTimeInterval (値)	A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔の値が返された場合
[例]		
	(送信側)	
	m6487drv GetOHMSAVTimeInterval	A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔を確認する場合
	(返信されてくる文字列)	
	m6487drv>TEST @GetOHMSAVTimeInterval 1	A－V抵抗機能の各フェーズ毎の時間間隔が 1V の場合

### GetOHMSAVPoints

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能のポイント数の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

	@GetOHMSAVPoints (値)	A－V抵抗機能のポイント数の値が返された場合
[例]		
	(送信側)	
	m6487drv GetOHMSAVPoints	A－V抵抗機能のポイント数を確認する場合
	(返信されてくる文字列)	
	m6487drv>TEST @GetOHMSAVPoints 10	A－V抵抗機能のポイント数が 10 の場合

### SetOHMSAVOneshotEnable

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の1ショット動作の有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)	A－V抵抗機能の1ショット動作を無効 (OFF) にします。
1 (ON も可)	A－V抵抗機能の1ショット動作を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVOneshotEnable (引数) Ok:	正常にA－V抵抗機能の1ショット動作の有効無効の切替が行われた場合
@SetOHMSAVOneshotEnable Er: 1 Parameter Required.	引数が指定されていなくてエラーの場合
@SetOHMSAVOneshotEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1 ON to enable the operation, or	

0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetOHMSAVOneshotEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVOneshotEnable 1      A－V抵抗機能の1ショット動作を有効  
に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVOneshotEnable 1 Ok:    A－V抵抗機能の1ショット動作  
が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVOneshotEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"  
+800 のエラーコードが原因で切替が行わ  
れなかった場合

### GetOHMSAVOneshotEnable

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の1ショット動作の有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVOneshotEnable 1      A－V抵抗機能の1ショット動作が有効 (ON) の場合

@GetOHMSAVOneshotEnable 0      A－V抵抗機能の1ショット動作が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVOneshotEnable    A－V抵抗機能の1ショット動作    の有効無効を確認  
する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVOneshotEnable 0

A－V抵抗機能の1ショット動作が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetOHMSAVOneshotEnable 1

A－V抵抗機能の1ショット動作が有効 (ON) の場合

### SetOHMSAVCycles

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の読み取り動作サイクル数を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

1 から 9999 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVCycles (引数) Ok: 正常に A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数の設定が行われた場合

@SetOHMSAVCycles Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSAVCycles (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVCycles 1 A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数を 1 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVCycles 1 Ok:

A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVCycles 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetOHMSAVCycles

このコマンドを送信することで、A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVCycles (値) A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVCycles A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル数を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVCycles 1 A－V 抵抗機能の読み取り動作サイクル

## SetOHMSAVUnits

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の単位を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

AMPS	単位 AMPS を選択します。
OHMS	単位 OHMS を選択します。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVUnits (引数) Ok: 正常に A－V抵抗機能の単位が設定された場合

@SetOHMSAVUnits Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSAVUnits (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は Instruction Manual を参照してください。¥¥)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVUnits AMPS

A－V抵抗機能の単位として AMPS を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVUnits AMPS Ok: 正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVUnits AMPS Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetOHMSAVUnits

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の単位の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVUnits AMPS	A－V抵抗機能の単位として AMPS を返す場合
@GetOHMSAVUnits OHMS	A－V抵抗機能の単位として OHMS を返す場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVUnits

A－V抵抗機能の単位を確認する場合



(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVUnits AMPS      A－V抵抗機能の単位 AMPS を返す場合  
m6487drv>TEST @GetOHMSAVUnits OHMS      A－V抵抗機能の単位 OHMS を返す場合

## ClearOHMSAVBuffer

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の読み取りバッファをクリアします。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@ClearOHMSAVBuffer Ok      :      正常に読み取りバッファがクリアされた場合  
@ClearOHMSAVBuffer Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
   機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合  
   (エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
   の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv ClearOHMSAVBuffer      読み取りバッファをクリアする場合  
(返信されてくる文字列)  
m6487drv>TEST @ClearOHMSAVBuffer Er: +800,"Illegal with storage active"  
   +800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合  
m6487drv>TEST @ClearOHMSAVBuffer Ok:      正常に読み取りバッファをクリアした場合

## SetOHMSAVBufferAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリア機能を有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)      A－V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファ  
   クリアを無効 (OFF) にします。  
1 (ON も可)      A－V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファ  
   クリアを有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetOHMSAVBufferAutoClearEnable (引数) Ok: 正常にA－V抵抗機能の読み取り動作時  
   の自動バッファクリアの有効無効の切替  
   が行われた場合  
@SetOHMSAVBufferAutoClearEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetOHMSAVBufferAutoClearEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetOHMSAVBufferAutoClearEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetOHMSAVBufferAutoClearEnable 1 A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリアを有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetOHMSAVBufferAutoClearEnable 1 Ok: A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリアが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetOHMSAVBufferAutoClearEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"  
+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetOHMSAVBufferAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリア機能の有効(ON)または無効(OFF)かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVBufferAutoClearEnable 1 A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリアが有効(ON)の場合

@GetOHMSAVBufferAutoClearEnable 0 A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリアが無効(OFF)の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVBufferAutoClearEnable A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動バッファクリアの有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVBufferAutoClearEnable 0

A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動

バッファクリアが無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetOHMSAVBufferAutoClearEnable 1

A-V抵抗機能の読み取り動作時の自動

バッファクリアが有効 (ON) の場合

## GetOHMSAVCounts

このコマンドを送信することで、A-V抵抗機能の読み取りバッファにある計測データ数の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetOHMSAVCounts (値)

A-V抵抗機能の読み取りバッファにある計測データ数の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetOHMSAVCounts

A-V抵抗機能の読み取りバッファにある計測データ数を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetOHMSAVCounts 10

A-V抵抗機能の読み取りバッファにある計測データ数が 10 の場合

## RunOHMSAVMode

このコマンドを送信することで、A-V抵抗機能を動作状態にして読み取り動作を開始します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@RunOHMSAVMode Ok : 正常に動作が開始された場合

@RunOHMSAVMode Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv RunOHMSAVMode

読み取り動作を開始する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @RunOHMSAVMode Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @RunOHMSAVMode Ok:

正常に動作開始した場合

## AbortOHMSAVMode

このコマンドを送信することで、A－V抵抗機能の動作状態を明示的にスタンバイ状態にします。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@AbortOHMSAVMode Ok:                    正常に動作した場合

@AbortOHMSAVMode Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv AbortOHMSAVMode                    A－V抵抗機能の動作状態を明示的にスタンバイ  
状態にする場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @AbortOHMSAVMode Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @AbortOHMSAVMode Ok:        正常に動作した場合

## ■SCPI subsystem: TRACE 関連コマンド

### SetTraceFeed

このコマンドを送信することで、バッファに保存する読み取り値の信号源を設定します。

「Run」コマンド実行時に設定値が参照されます。

[引数]

SENS1	読み取り値の信号源として SENS(e)を選択します。
CALC1	読み取り値の信号源として CALC1 を選択します。
CALC2	読み取り値の信号源として CALC2 を選択します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTraceFeed (引数) Ok: 読み取り値の信号源の切替が行われた場合

@SetTraceFeed Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTraceFeed (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetTraceFeed SENS1 読み取り値の信号源を SENS(e)に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTraceFeed SENS1 Ok:

読み取り値の信号源が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTraceFeed SENS1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetTraceFeed

このコマンドを送信することで、バッファに保存する読み取り値の信号源の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTraceFeed SENS1	読み取り値の信号源が SENS(e)の場合
@GetTraceFeed CALC1	読み取り値の信号源が CALC1 の場合
@GetTraceFeed CALC2	読み取り値の信号源が CALC2 の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTraceFeed

読み取り値の信号源を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTraceFeed SENS1

読み取り値の信号源が SENS(e)の場合

m6487drv>TEST @GetTraceFeed CALC1

読み取り値の信号源が CALC1 の場合

m6487drv>TEST @GetTraceFeed CALC2

読み取り値の信号源が CALC2 の場合

## SetTraceTimeFormat

このコマンドを送信することで、バッファに保存するタイムスタンプの形式を選択します。

「Run」コマンド実行時に設定値が参照されます。

### [引数]

ABS

タイムスタンプの形式として Absolute(絶対)を選択します。

DELT

タイムスタンプの形式として Delta (差分) を選択します。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTraceTimeFormat (引数) Ok: タイムスタンプの形式が行われた場合

@SetTraceTimeFormat Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTraceTimeFormat (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetTraceTimeFormat ABS

タイムスタンプの形式を Absolute に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTraceTimeFormat ABS Ok:

タイムスタンプの形式が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTraceTimeFormat ABS Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTraceTimeFormat

このコマンドを送信することで、バッファに保存するタイムスタンプの形式の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTraceTimeFormat ABS タイムスタンプの形式が Absolute（絶対）の場合

@GetTraceTimeFormat DELT タイムスタンプの形式が Delta（差分）の場合

[例]

（送信側）

m6487drv GetTraceTimeFormat タイムスタンプの形式を確認する場合

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @GetTraceTimeFormat ABS

タイムスタンプの形式が Absolute の場合

m6487drv>TEST @GetTraceTimeFormat DELT

タイムスタンプの形式が Delta の場合

## GetTraceMode

このコマンドを送信することで、読み取りバッファモードの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTraceMode DC 読み取りバッファモードが DC(normal)の場合

@GetTraceMode AVOL 読み取りバッファモードが AVOLtage(A-V ohms)の場合

[例]

（送信側）

m6487drv GetTraceMode 読み取りバッファモードを確認する場合

（返信されてくる文字列）

m6487drv>TEST @GetTraceMode DC

読み取りバッファモードが  
DC(normal)を返す場合

m6487drv>TEST @GetTraceMode AVOL

読み取りバッファモードが  
AVOLtage(A-V ohms)を返す場合

## ClearTraceBuffer

このコマンドを送信することで、読み取りバッファ内の読み取り値をクリアします。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@ClearTraceBuffer Ok : 正常に読み取りバッファがクリアされた場合

@ClearTraceBuffer Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv ClearTraceBuffer                      読み取りバッファをクリアする場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @ClearTraceBuffer Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @ClearTraceBuffer Ok:    正常に読み取りバッファをクリアした場合

## GetValue

このコマンドを送信することで、**Run** コマンドの実行により読み取られたデータを返します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@GetValue <データ>

データはカンマ区切りの **Strings** 型です。

データ件数は設定によって変化します

@GetValue Ng: No Data

取り出すデータがない場合

[例]

m6487drv Run

値の読み取りを開始します

m6487drv GetValue

値を取得します

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetValue +3.120877E-10,+2.593592E-10.....

値が正常に返された場合

m6487drv>TEST @GetValue Ng: No Data

返すべき読み取り値がなくエラーの場合



## ■SCPI subsystem: CALCULATE 3 関連コマンド

### SetTraceStatisticType

「Run」コマンドによりバッファに読み取られた値に対する統計処理方法を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

MIN	バッファ統計処理方法としてMINを選択します。
MAX	バッファ統計処理方法としてMAXを選択します。
MEAN	バッファ統計処理方法としてMEANを選択します。
SDEV	バッファ統計処理方法としてSDEVを選択します。
PKPK	バッファ統計処理方法としてPKPKを選択します。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTraceStatisticType (引数) Ok: 正常にバッファ 統計処理方法 の切替が行われた場合

@SetTraceStatisticType Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTraceStatisticType (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetTraceStatisticType MIN バッファ統計処理方法としてMINを選択する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTraceStatisticType MIN Ok:

バッファ統計処理方法が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTraceStatisticType MIN Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetTraceStatisticType

このコマンドを送信することで、バッファに読み取られた値に対する統計処理方法の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetTraceStatisticType MIN バッファ統計処理方法がMINの場合

@GetTraceStatisticType MAX	バッファ統計処理方法がMAXの場合
@GetTraceStatisticType MEAN	バッファ統計処理方法がMEANの場合
@GetTraceStatisticType SDEV	バッファ統計処理方法がSDEVの場合
@GetTraceStatisticType PKPK	バッファ統計処理方法がPKPKの場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTraceStatisticType	バッファ統計処理方法を確認する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetTraceStatisticType MIN	バッファ統計処理方法がMINの場合
m6487drv>TEST @GetTraceStatisticType MAX	バッファ統計処理方法がMAXの場合
m6487drv>TEST @GetTraceStatisticType MEAN	バッファ統計処理方法がMEANの場合
m6487drv>TEST @GetTraceStatisticType SDEV	バッファ統計処理方法がSDEVの場合
m6487drv>TEST @GetTraceStatisticType PKPK	バッファ統計処理方法がPKPKの場合

## GetValueStatistic

バッファに読み取られた値に対して選択された統計処理方法に基づいた計算値を返します。  
値を取得するには「Run」コマンドを発行してからおこなってください。

[リプライ・メッセージ]

@GetValueStatistic <データ>	データはカンマ区切りの Strings 型です。 計算された 1 件のみ返されます。
@GetValueStatistic Ng: No Data	バッファに読み取り値がなくてエラーの場合
@GetValueStatistic Ng: Only 1 data in buffer. More than 2 Data needed.	バッファに読み込みデータが 1 件しかなくてエラーの場合 バッファ統計処理をおこなうには 2 件以上のデータを読み込む必要があります。 「GetTriggerArmCount」コマンドの戻り値と「GetTriggerCount」コマンドの戻り値の乗数が 2 以上になるように設定してください。

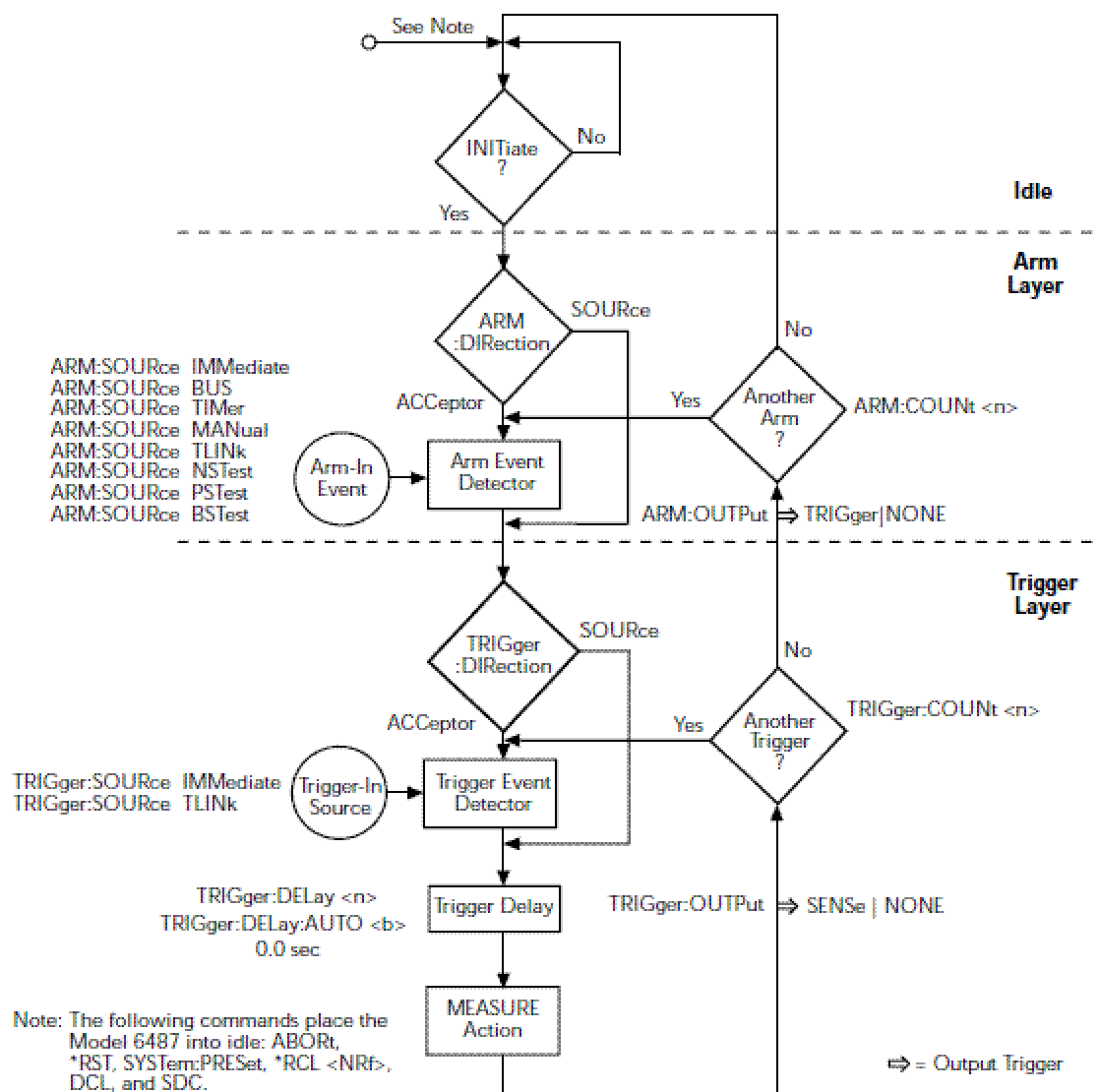
[例]

(送信側)	
m6487drv Run	値の読み取りを実行します
m6487drv SetTraceStatisticType MIN	統計処理方法 MIN を指定します
m6487drv GetValue	読み込みデータを確認します
m6487drv GetValueStatistic	バッファ統計値を取得します
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetValue -2.270026E-14A,-3.637280E-15A	
	読み込みデータを取得します
m6487drv>TEST @GetValueStatistic -2.270026E-14	バッファ統計値が正常に返された場合
m6487drv>TEST @GetValueStatistic Ng: No Data	読み取り値がなくてエラーの場合
m6487drv>TEST @GetValueStatistic Ng: : Only 1 data in buffer. More than 2 Data needed.	読み取り値が 1 件しかなくてエラーの場合

## ■SCPI subsystem: TRIGGER 関連コマンド

### Trigger Model 図

#### Trigger model — remote operation



### Run

このコマンドを送信すると読み取り動作を開始します。

当コマンド実行時、前回の「Run」コマンド実行時に読み込まれたデータはクリアされます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@Run Ok: 正常に動作が開始された場合

@Run Ng: Sorry. BUS,TLIN(k),MAN(aual) this program not supported.

「GetTriggerArmSource」コマンドの戻り値が本プログラム Ver1.0 ではサポート対象外のためエラーの場合

合

@Run Ng: Sorry. TLIN(k) this program not supported.

「GetTriggerSource」 コマンドの戻り値が本プログラム Ver1.0 ではサポート対象外のためエラーの場合

@Run Ng: Sorry. INF(inite) this program not supported.';

「GetTriggerArmCount」 もしくは 「GetTriggerCount」 コマンドの戻り値が本プログラム Ver1.0 ではサポート対象外のためエラーの場合

@Run Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv Run

読み取り動作を開始する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @Run Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @Run Ok:

正常に動作開始した場合

## GoIdle

Trigger Model の Idle 状態に明示的に移行したい場合に、このコマンドを送信します。

当コマンド実行時、前回の「Run」コマンド実行時に読み込まれたデータがクリアされます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@GoIdle Ok :

正常に動作した場合

@GoIdle Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv GoIdle

明示的に Trigger Model の Idle 状態にする場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GoIdle Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @GoIdle Ok:

正常に動作開始した場合

## SetTriggerArmSource

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのソースを選択します。

「Run」 コマンド実行時に設定値が参照されます。

### [引数]

IMM	ARM レイヤーのソースとして Immediate を選択します。
TIM	ARM レイヤーのソースとして Timer を選択します。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerArmSource (引数) Ok: 正常に ARM レイヤーのソースの切替が行われた場合

@SetTriggerArmSource Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerArmSource (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

@SetTriggerArmSource (引数) Ng: Sorry. BUS,TLIN(k),MAN(aual) this progthis program not supported.

Model 6487 本体のコマンドでは上記の引数以外にパラメータ BUS,TLINK,MANual も有効値ですが、本プログラム Ver1.0 ではサポート対象外としています。

### [例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerArmSource IMM ARM レイヤーのソースとして Immediate を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerArmSource IMM Ok:

ARM レイヤーのソースが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerArmSource IMM Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTriggerArmSource

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのソースの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

## [リプライ・メッセージ]

@GetTriggerArmSource IMM ARM レイヤーのソースが Immediate の場合

@GetTriggerArmSource TIM ARM レイヤーのソースが Timer の場合

@GetTriggerArmSource MAN ARM レイヤーのソースが Manual の場合

@GetTriggerArmSource BUS ARM レイヤーのソースが BUS の場合

@GetTriggerArmSource TLIN ARM レイヤーのソースが Tlink の場合

## [例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerArmSource

ARM レイヤーのソースを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerArmSource IMM

ARM レイヤーのソースが Immediate の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerArmSource TIM

ARM レイヤーのソースが Timer の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerArmSource MAN

ARM レイヤーのソースが Manual の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerArmSource BUS

ARM レイヤーのソースが Bus の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerArmSource TLIN

ARM レイヤーのソースが Tlink の場合

## SetTriggerArmTimer

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのソースでタイマーを選択した時のタイマー間隔 (秒) を設定します。

「Run」 コマンド実行時に設定値が参照されます。

## [引数]

0.001 から 99999.999 の数値文字列

DEF

Default

\*RST デフォルト値に設定します

MIN

MINimum

許容範囲内で最も低い値に設定します

MAX

MAXimum

許容範囲内で最も高い値に設定します

## [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerArmTimer (引数) Ok:

正常に ARM レイヤーのタイマー間隔の設定が行われた場合

@SetTriggerArmTimer Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerArmTimer (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerArmTimer 1

ARM レイヤーのタイマー間隔を 1 (秒) に設定する  
場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerArmTimer 1 Ok:

ARM レイヤーのタイマー間隔が正常に切り替わっ  
た場合

m6487drv>TEST @SetTriggerArmTimer 0 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった  
場合

### GetTriggerArmTimer

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのソースでタイマーを選択した時のタイマー間隔  
(秒) の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTriggerArmTimer (値)

ARM レイヤーのタイマー間隔の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerArmTimer

ARM レイヤーのタイマー間隔を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerArmTimer 1.000

ARM レイヤーのタイマー間隔が 1 の場合

### SetTriggerSource

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのソースを選択します。

「Run」コマンド実行時に設定値が参照されます。

[引数]

IMM

Trigger レイヤーのソースとして Immediate を選択し  
ます。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerSource (引数) Ok:

正常に Trigger レイヤーのソースの切替が行われた



場合

@SetTriggerSource Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerSource (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

@SetTriggerSource (引数) Ng: Sorry. TLINK this program not supported.

Model 6487 本体のコマンドでは上記の引数以外にパラメータ TLIN(k) も有効値ですが、本プログラム Ver1.0 ではサポート対象外としています。

(送信側)

m6487drv SetTriggerSource IMM

Trigger レイヤーのソースとして Immediate を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerSource IMM Ok:

Trigger レイヤーのソースが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerSource IMM Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTriggerSource

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのソースの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTriggerSource IMM

Trigger レイヤーのソースが Immediate の場合

@GetTriggerSource TLIN

Trigger レイヤーのソースが Tlink の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerSource

Trigger レイヤーのソースを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerSource IMM

Trigger レイヤーのソースが Immeiate の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerSource TLIN

Trigger レイヤーのソースが Tlink の場合

## SetTriggerDelay

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのトリガー遅延（秒）を設定します。

「Run」コマンド実行時に設定値が参照されます。

### [引数]

1 から 999.9998 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerDelay (引数) Ok: 正常に Trigger レイヤーのトリガー遅延の設定が行われた場合

@SetTriggerDelay Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerDelay (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerDelay 1 Trigger レイヤーのトリガー遅延を 1（秒）設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerDelay 1 Ok:

Trigger レイヤーのトリガー遅延が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerDelay 1000 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTriggerDelay

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのトリガー遅延（秒）の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetTriggerDelay (数字文字列) Trigger レイヤーのトリガー遅延の値が返された場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerDelay

Trigger レイヤーのトリガー遅延を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerDelay 1.00000

Trigger レイヤーのトリガー遅延が 1 秒の場合

## SetTriggerAutoDelayEnable

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能を有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。

「Run」コマンド実行時に設定値が参照されます。

### [引数]

0 (OFF も可)      Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能を無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)      Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能を有効 (ON) にします。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerAutoDelayEnable (引数) Ok

正常に Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetTriggerAutoDelayEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerAutoDelayEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetTriggerAutoDelayEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerAutoDelayEnable 1

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerAutoDelayEnable 1 Ok:

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerAutoDelayEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行わ

れなかった場合

[参考]

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が有効時のトリガー遅延表

### ***Auto delay settings***

Range	Delay
2nA	10ms
20nA	10ms
200nA	10ms
2μA	10ms
20μA	5ms
200μA	5ms
2mA	1ms
20mA	0.5ms

### **GetTriggerAutoDelayEnable**

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が有効（ON）または無効（OFF）の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTriggerAutoDelayEnable 1

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が有効（ON）の場合

@GetTriggerAutoDelayEnable 0

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が無効（OFF）の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerAutoDelayEnable

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerAutoDelayEnable 0

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が無効（OFF）の場合

m6487drv>TEST @GetTriggerAutoDelayEnable 1

Trigger レイヤーのトリガー遅延の自動設定機能が有効（ON）の場合

## SetTriggerArmCount

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのカウント数を設定します。

当コマンド実行時、前回の「Run」コマンド実行時に読み込まれたデータがクリアされます。

当コマンドで設定した値は次回「Run」コマンド実行時に参照されます。

### [引数]

1 から 2500 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

注) ただし Trigger レイヤーのカウント数 (「GetTriggerCount」コマンドの戻り値) との乗算結果が 2 5 0 0 を超える場合はエラーコード-222 が返されます。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerArmCount (引数) Ok: 正常に ARM レイヤーのカウント数の設定が行われた場合

@SetTriggerArmCount Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetTriggerArmCount (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

@SetTriggerArmCount (引数) Ng: Sorry. INF(inite) this program not supported.

Model 6487 本体のコマンドでは上記の引数以外にパラメータ INFinite(無限)も有効値ですが、本プログラムが制御不能となるためサポート対象外としています。

### [例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerArmCount 1 ARM レイヤーのカウント数を 1 に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerArmCount 1 Ok:

ARM レイヤーのカウント数が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerArmCount 1500 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTriggerArmCount

このコマンドを送信することで、ARM レイヤーのカウンタ数の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetTriggerArmCount (値)	ARM レイヤーのカウンタ数の値が返された場合
@GetTriggerArmCount INF	ARM レイヤーのカウンタ数として INFinite (無限) が返された場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerArmCount      ARM レイヤーのカウンタ数を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerArmCount 10  
ARM レイヤーのカウンタ数が 10 の場合

## SetTriggerCount

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのカウンタ数を設定します。  
当コマンド実行時、前回の「Run」コマンド実行時に読み込まれたデータがクリアされます。  
当コマンドで設定した値は次回「Run」コマンド実行時に参照されます。

### [引数]

1 から 2500 の数値文字列		
DEF	DEfault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

注) ただし ARM レイヤーのカウンタ数 (「GetArmCount」コマンドの戻り値) との乗算結果が 2 5 0 0 を超える場合はエラーコード-222 が返されます。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetTriggerCount (引数) Ok:	正常に Trigger レイヤーのカウンタ数の設定が行われた場合
@SetTriggerCount Er: 1 Parameter Required.	引数が指定されていなくてエラーの場合
@SetTriggerCount (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)	機器本体のエラーで設定が行われなかった場合 (エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

@SetTriggerCount (引数) Ng: Sorry. INF(inite) this program not supported.

Model 6487 本体のコマンドでは上記の引数以外にパラメータ INFinite(無限)も有効値ですが、本プログラムが制御不能となるためサポート対象外としています。

[例]

(送信側)

m6487drv SetTriggerCount 10

Trigger レイヤーのカウンタ数を 10 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetTriggerCount 10 Ok:

Trigger レイヤーのカウンタ数が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetTriggerCount 1500 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetTriggerCount

このコマンドを送信することで、Trigger レイヤーのカウンタ数の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetTriggerCount (値)

Trigger レイヤーのカウンタ数の値が返された場合

@GetTriggerCount INF

Trigger レイヤーのカウンタ数として INFinite (無限) が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetTriggerCount

Trigger レイヤーのカウンタ数を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetTriggerCount 10

Trigger レイヤーのカウンタ数が 10 の場合

## ■SCPI subsystem: CALCULATE 1 for Math Calculation 関連コマンド

### SetMathFormat

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算方法を選択します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

MXB	演算方法として $Y = mX + b$ を選択します。
REC	演算方法として $Y = m/X + b$ を選択します。
LOG10	演算方法として $Y = \log_{10}X$ を選択します。 (X : 通常の見取り値、Y : 演算結果の値)

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetMathFormat (引数) Ok:	正常に演算方法の切替が行われた場合
@SetMathFormat Er: 1 Parameter Required.	引数が指定されていなくてエラーの場合
@SetMathFormat (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)	機器本体のエラーで切替が行われなかった場合 (エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetMathFormat MXB	演算方法を $Y = mX + b$ に変更する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @SetMathFormat MXB Ok:	演算方法が有効に切り替わった場合
m6487drv>TEST @SetMathFormat MXB Er: +800,"Illegal with storage active"	+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetMathFormat

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算方法の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetMathFormat MXB	演算方法が $Y = mX + b$ の場合
@GetMathFormat REC	演算方法が $Y = m/X + b$ の場合
@GetMathFormat LOG10	演算方法が $Y = \log_{10}X$ の場合

#### [例]



(送信側)

m6487drv GetMathFormat

演算方法を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetMathFormat MXB

演算方法が  $Y = mX + b$  の場合の場合

m6487drv>TEST @GetMathFormat REC

演算方法が  $Y = m/X + b$  の場合

m6487drv>TEST @GetMathFormat LOG10

演算方法が  $Y = \log_{10} X$  の場合

## SetKMathMFactor

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $mX + b$  および  $m/X + b$  のスケールファクタ  $m$  を設定します。  $X$  : 読み取り値)

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.99999e20 から 9.99999e20 の数値文字列

DEF

DEFault

\*RST デフォルト値に設定します

MIN

MINimum

許容範囲内で最も低い値に設定します

MAX

MAXimum

許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetKMathMFactor (引数) Ok:

正常にスケールファクタ  $m$  の設定が行われた場合

@SetKMathMFactor Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetKMathMFactor (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetKMathMFactor 2E-3

スケールファクタ  $m$  を 2E-3 に設定する場合

m6487drv SetMathMFactor 0.002 も可能

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetKMathMFactor 2E-3 Ok:

スケールファクタ  $m$  が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetKMathMFactor 2E-3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetKMathMFactor

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $mX + b$  および  $m/X + b$  のスケールファ

ファクタ m の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetKMathMFactor (値)                      スケールファクタ m の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetKMathMFactor                      スケールファクタ m を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetKMathMFactor 2.000000E-03

スケールファクタ m が 2E-3 の場合

### SetKMathBFactor

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $m \times b$  および  $m/X + b$  のオフセット b を設定します。 X : 読み取り値)  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.99999e20 から 9.99999e20 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetKMathBFactor (引数) Ok:                      正常にスケールファクタ b の設定が行われた場合

@SetKMathBFactor Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetKMathBFactor (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetKMathBFactor 5E-4                      スケールファクタ b を 5E-4 に設定する場合

m6487drv SetMathBFactor 0.0005 も可能

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetKMathBFactor 5E-4 Ok:

スケールファクタ b が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetKMathBFactor 5E-4 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetKMathBFactor

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $m \times b$  および  $m/X + b$  のオフセット  $b$  の値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetKMathBFactor (値)

スケールファクタ  $b$  の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetKMathBFactor

スケールファクタ  $b$  を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetKMathBFactor 5.000000E-04

スケールファクタ  $b$  が 5E-4 の場合

## SetKMathUnits

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $m \times b$  および  $m/X + b$  の単位を設定します。

指定した単位は、「\$setDataFormatElements」コマンドで「UNIT」が指定されていると「GetValueMath」コマンドで得られるデータの一部で確認することができます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数] 下記 1 文字を “ ” (ダブルコーテーション) で囲んで指定します。

A-Z (アルファベット)

[ (左四角かっこ)

¥ (¥マーク) 、

] (右四角かっこ)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetKMathUnits (引数) Ok:

正常に単位の切替が行われた場合

@SetKMathUnits Er: 1 Parameter Required. 引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetKMathUnits (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetKMathUnits “X“

単位を X に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetKMathUnits “X“ Ok:

単位が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetKMathUnits “X“ Er: +800,”Illegal with storage active”

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetKMathUnits

このコマンドを送信することで、演算機能で使用する演算式  $m \times b$  および  $m/X + b$  の単位の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetKMathUnits (値)

単位が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetKMathUnits

単位を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetKMathUnits “X”

単位が X の場合

## SetMathEnable

このコマンドを送信することで、演算機能を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

演算機能を無効 (OFF) にします

1 (ON も可)

演算機能を有効 (ON) にします

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetMathEnable (引数) Ok:

正常に演算機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetMathEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetMathEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetMathEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetMathEnable 1                      演算機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetMathEnable 1 Ok:

演算機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @ SetMathEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetMathEnable

このコマンドを送信することで、演算機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetMathEnable 1                      演算機能が有効 (ON) の場合

@GetMathEnable 0                      演算機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetMathEnable                      演算機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetMathEnable 0      演算機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetMathEnable 1      演算機能が有効 (ON) の場合

## GetValueMath

このコマンドを送信することで、演算機能より計算された値を返します。

値を取得するには、あらかじめ「SetMathEnable」コマンドにより演算機能を有効にした上で、Run」コマンドを発行してからおこなってください。

[リプライ・メッセージ]

@GetValueMath <データ>

データはカンマ区切りの Strings 型です。

データ件数は設定によって変化します

@GetValueMath Ng: Set MathEnable On before      演算機能が無効でエラーの場合

@GetValueMath Ng: No Data

読み取り値がなくてエラーの場合

[例]

(送信側)

m6487drv SetMathEnable 1

演算機能を有効に設定にします

m6487drv Run

値の読み取りを実行します

m6487drv GetValueMath

値を取得します

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetValueMath +4.50101E-05 値が正常に返された場合

m6487drv>TEST @GetValueMath Ng: Set MathEnable On before

演算機能が無効でエラーの場合

m6487drv>TEST @GetValueMath Ng: No Data

返すべき読み取り値がなくてエラーの場合

## ■SCPI subsystem: CALCULATE 2 for Relative Reading 関連コマンド

### SetRELInputPath

このコマンドを送信することで、Rel（相対測定）で使用する読み取り方法を指定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

SENS1	読み取り方法として SENS(e)を選択します。
CALC1	読み取り方法として CALC1 を選択します。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetRELInputPath (引数) Ok: 正常に読み取り方法の切替が行われた場合

@SetRELInputPath Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetRELInputPath (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetRELInputPath CALC1 読み取り方法を CALC1 に変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetRELInputPath CALC1 Ok:

読み取り方法が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetRELTestInputPath CALC1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetRELInputPath

このコマンドを送信することで、Rel（相対測定）で使用する読み取り方法の問い合わせが行えます  
このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetRELInputPath SENS1 読み取り方法が SENS(e)の場合

@GetRELInputPath CALC1 読み取り方法が CALC1 の場合

#### [例]

(送信側)

m6487drv GetRELInputPath

リミットテストで使用する 読み取り方法

を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetRELInputPath SENS1      読み取り方法が SENS(e)の場合

m6487drv>TEST @GetRELInputPath CALC1      読み取り方法が CALC1 の場合

## AcquireRELOffset

このコマンドを送信することで、入力信号を Rel 値として使用します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@AcquireRELOffset Ok:      正常に入力信号の REL 値への読み取りが行われた場合

@AcquireRELOffset Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
機器本体のエラーで切替が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv AcquireRELOffset      入力信号の REL 値への読み取りをおこなう場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @AcquireRELOffset Ok:

入力信号の REL 値への読み取りが正常におこなわれた場合

m6487drv>TEST @AcquireRELOffset Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## SetRELOffset

このコマンドを送信することで、Rel 値を直接指定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.999999e20 から 9.999999e20 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetRELOffset (引数) Ok:      正常に Rel 値の設定が行われた場合

@SetRELOffset Er: 1 Parameter Required.



引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetRELOffset (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetRELOffset 1E-6

Rel 値を 1E-6 に設定する場合

(m6487drv SetRELOffset 0.000001 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetRELOffset 1E-6 Ok:

Rel 値が正常に設定された場合

m6487drv>TEST @SetRELOffset 1E-6 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetRELOffset

このコマンドを送信することで、Rel 値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetRELOffset (値)

REL 値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetRELOffset

REL 値を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetRELOffset 1.000000E-06 REL 値が 1E-6 の場合

### SetRELEnable

このコマンドを送信することで、REL (相対測定) 機能を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

REL (相対測定) 機能を無効 (OFF) にします。

1 (OFF も可)

REL (相対測定) 機能を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetRELEnable (引数) Ok:

正常に REL (相対測定) 機能の有効無効の切替が行

われた場合

@SetRELEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetRELEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetRELEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetRELEnable 1

REL (相対測定) 機能を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetRELEnable 1 Ok:

REL (相対測定) 機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetRELEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetRELEnable

このコマンドを送信することで、REL (相対測定) 機能が有効 (ON) または無効 (OFF) か無効かの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetRELEnable 1

REL (相対測定) 機能が有効 (ON) の場合

@GetRELEnable 0

REL (相対測定) 機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetRELEnable

REL (相対測定) 機能の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetRELEnable 0

REL (相対測定) 機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetRELEnable 1

REL (相対測定) 機能が有効 (ON) の場合

## GetValueREL

このコマンドを送信することで、**Run** コマンドの実行により読み取られたデータに対して REL 処理された値を返します。

値を取得するには、あらかじめ「SetRELEnable」コマンドにより REL（相対測定）機能を有効にした上で、**Run** コマンドを発行してからおこなってください。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@GetValueREL <データ>	データはカンマ区切りの Strings 型です。 データ件数は設定によって変化します
@GetValueREL Ng: Set RELEnable On before	演算機能が無効でエラーの場合
@GetValueREL Ng: No Data	取り出すデータがない場合

[例]

(送信側)	
m6487drv SetRELEnable 1	REL（相対測定）機能を有効に設定します
m6487drv Run	値の読み取りを開始します
m6487drv GetValueREL	値を取得します
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @GetValueREL +3.120877E-10	値が正常に返された場合
m6487drv>TEST @GetValueREL Ng: Set RELEnable On before	REL（相対測定）機能が無効でエラーの場合
m6487drv>TEST @GetValueREL Ng: No Data	返すべき読み取り値がなくてエラーの場合

## ■SCPI subsystem: CALCULATE 2 for LimitTesting 関連コマンド

### SetLimitTestInputPath

このコマンドを送信することで、リミットテストで使用する値の読み取り方法を指定します  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

SENS1	読み取り方法として SENS(e)を選択します。
CALC1	読み取り方法として CALC1 を選択します。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTestInputPath (引数) Ok: 正常に読み取り方法の切替が行われた場合

@SetLimitTestInputPath Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTestInputPath (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTestInputPath CALC1      読み取り方法を CALC1 に変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTestInputPath CALC1 Ok:

読み取り方法が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTestInputPath CALC1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetLimitTestInputPath

このコマンドを送信することで、リミットテストで使用する値の読み取り方法の問い合わせが行え  
ます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTestInputPath SENS1      読み取り方法が SENS(e)の場合

@GetLimitTestInputPath CALC1      読み取り方法が CALC1 の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTestInputPath

リミットテストで使用する値の 読み取り  
方法を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTestInputPath SENS1 読み取り方法が SENS(e)の場合

m6487drv>TEST @GetLimitTestInputPath CALC1 読み取り方法が CALC1 の場合

## SetLimitTest1Max

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の上限リミットを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.99999e20 から 9.99999e20 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest1Max (引数) Ok: 正常に上限リミットの設定が行われた場合

@SetLimitTest1Max Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest1Max (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest1Max 2E-3 上限リミットを 2E-3 に設定する場合  
(m6487drv SetLimitTest1Max 0.002 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest1Max 2E-3 Ok:

上限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest1Max 2E-3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

## GetLimitTest1Max

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の上限リミットの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest1Max (値)

リミットテスト 1 の上限リミットの値が返された  
場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest1Max

リミットテスト 1 の上限リミットを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest1Max 2.000000E-03

リミットテスト 1 の上限リミットが 2E-3 の場合

### SetLimitTest1MaxSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の上限リミットのデジタル I / O ポートの  
"FAIL Pattern"を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest1MaxSource2 (引数) Ok: 正常に“FAIL Pattern”の設定が行われた場合

@SetLimitTest1MaxSource2 Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest1MaxSource2 (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest1MaxSource2 5 “FAIL Pattern”を 5 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest1MaxSource2 5 Ok:

“FAIL Pattern”が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest1MaxSource2 16 Er: -222,"Parameter data out of range”

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetLimitTest1MaxSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の上限リミットのデジタル I / O ポートの

STARStoKeithleyModel6487 用コマンド集

下限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest1Min -2E-3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetLimitTest1Min

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の下限リミットの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest1Min (値)

リミットテスト 1 の下限リミットの値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest1Min

リミットテスト 1 の下限リミットを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest1Min -2.000000E-03

リミットテスト 1 の下限リミットが-2E-3 の場合

### SetLimitTest1MinSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の下限リミットのデジタル I / O ポートの  
"FAIL Pattern"を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest1MinSource2 (引数) Ok: 正常に"FAIL Pattern"の設定が行われた場合

@SetLimitTest1MinSource2 Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest1MinSource2 (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest1MinSource2 5 "FAIL Pattern"を 5 に設定する場合

(返信されてくる文字列)



m6487drv>TEST @SetLimitTest1MinSource2 5 Ok:

“FAIL Pattern”が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest1MinSource2 16 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetLimitTest1MinSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 の下限リミットのデジタル I / O ポートの "FAIL Pattern" の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest1MinSource2 (値)      リミットテスト 1 の下限リミットのデジタル I / O ポートの "FAIL Pattern" 値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest1MinSource2      リミットテスト 1 の下限リミットのデジタル I / O ポートの "FAIL Pattern" を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest1MinSource2 15  
リミットテスト 1 の下限リミットのデジタル I / O ポートの "FAIL Pattern" が 15 の場合

## SetLimitTest1Enable

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)      リミットテスト 1 機能は無効 (OFF) にします。  
1 (ON も可)      リミットテスト 1 機能は有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest1Enable (引数) Ok:      正常にリミットテスト 1 機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetLimitTest1Enable Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest1Enable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetLimitTest1Enable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest1Enable 1                      リミットテスト 1 機能を有効に変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest1Enable 1 Ok:

リミットテスト 1 機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest1Enable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetLimitTest1Enable

このコマンドを送信することで、リミットテスト 1 が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest1Enable 1                      リミットテスト 1 機能が有効 (ON) の場合

@GetLimitTest1Enable 0                      リミットテスト 1 機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest1Enable                      リミットテスト 1 機能の有効無効を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest1Enable 0

リミットテスト 1 機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetLimitTest1Enable 1

リミットテスト 1 機能が有効 (ON) の場合

### IsLimitTest1FailStatus

「Run」コマンド実行後、このコマンドを送信することでリミットテスト 1 のステータスが失敗 (1) またが成功 (0) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@IsLimitTest1FailStatus 1	ステータスが失敗の場合
@IsLimitTest1FailStatus 0	ステータスが成功の場合

[例]

(送信側)

m6487drv IsLimitTest1FailStatus	リミットテスト 1 のステータスを確認する場合
---------------------------------	-------------------------

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @IsLimitTest1FailStatus 0	ステータスが成功の場合
m6487drv>TEST @IsLimitTest1FailStatus 1	ステータスが失敗の場合

## SetLimitTest2Max

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の上限リミットを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.99999e20 から 9.99999e20 の数値文字列

DEF	DEFAult	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest2Max (引数) Ok: 正常に上限リミットの設定が行われた場合

@SetLimitTest2Max Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest2Max (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest2Max 1E-3	上限リミットを 1E-3 に設定する場合 (m6487drv SetLimitTest1Max 0.001 も可能)
--------------------------------	---

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Max 1E-3 Ok:

上限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Max 1E-3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ

た場合

### GetLimitTest2Max

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の上限リミットの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest2Max (値)                      リミットテスト 2 の上限リミットの値が返された  
場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest2Max                      リミットテスト 2 の上限リミットを確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest2Max 1.000000E-03

リミットテスト 2 の上限リミットが 1E-3 の場合

### SetLimitTest2MaxSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の上限リミットのデジタル I / O ポートの  
"FAIL Pattern"を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest2MaxSource2 (引数) Ok: 正常に“FAIL Pattern”の設定が行われた場合

@SetLimitTest2MaxSource2 Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest2MaxSource2 (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest2MaxSource2 5   “FAIL Pattern”を 5 に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest2MaxSource2 5 Ok:

“FAIL Pattern”が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest2MaxSource2 16 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetLimitTest2MaxSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト2の上限リミットのデジタル I / O ポートの "FAIL Pattern" の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest2MaxSource2 (値)      リミットテスト2の上限リミットのデジタル I /  
O ポートの "FAIL Pattern" 値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest2MaxSource2      リミットテスト2の上限リミットのデジタル I /  
O ポートの "FAIL Pattern" を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest2MaxSource2 15  
リミットテスト2の上限リミットのデジタル I /  
O ポートの "FAIL Pattern" が 15 の場合

## SetLimitTest2Min

このコマンドを送信することで、リミットテスト2の下限リミットを設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-9.99999e20 から 9.99999e20 の数値文字列

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest2Min (引数) Ok:      正常に下限リミットの設定が行われた場合

@SetLimitTest2Min Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest2Min (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest2Min -1E-3      下限リミットを-1E-3 に設定する場合  
(m6487drv SetLimitTest1Min 0.001 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Min -1E-3 Ok:

下限リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Min -1E-3 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### **GetLimitTest2Min**

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の下限リミットの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest2Min (値)

リミットテスト 2 の下限リミットの値 が返された  
場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest2Min      リミットテスト 2 の下限リミットを確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest2Min 1.000000E-03

リミットテスト 2 の下限リミットが-1E-3 の場合

### **SetLimitTest2MinSource2**

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の下限リミットのデジタル I / O ポートの  
"FAIL Pattern"を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest2MinSource2 (引数) Ok: 正常に“FAIL Pattern”の設定が行われた場合

@SetLimitTest2MinSource2 Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest2MinSource2 (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest2MinSource2 5 “FAIL Pattern”を 5 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest2MinSource2 5 Ok:

“FAIL Pattern”が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest2MinSource2 16 Er: -222,"Parameter data out of range”

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetLimitTest2MinSource2

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 の下限リミットのデジタル I / O ポートの  
"FAIL Pattern"の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest2MinSource2 (値)

リミットテスト 2 の下 限リミットのデジタル I /  
O ポートの"FAIL Pattern"値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest2MinSource2

リミットテスト 2 の下限リミットのデジタル I /  
O ポートの"FAIL Pattern"を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest2MinSource2 15

リミットテスト 2 の下限リミットのデジタル I /  
O ポートの"FAIL Pattern"が 15 の場合

### SetLimitTest2Enable

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

リミットテスト 2 機能を無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

リミットテスト 2 機能を有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetLimitTest2Enable (引数) Ok: 正常にリミットテスト 2 機能の有効無効の切替が行われた場合

@SetLimitTest2Enable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetLimitTest2Enable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetLimitTest2Enable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetLimitTest2Enable 1      リミットテスト 2 機能を有効に変更する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Enable 1 Ok:

リミットテスト 2 機能が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetLimitTest2Enable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetLimitTest2Enable

このコマンドを送信することで、リミットテスト 2 が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetLimitTest2Enable 1      リミットテスト 2 機能が有効 (ON) の場合

@GetLimitTest2Enable 0      リミットテスト 2 機能が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetLimitTest2Enable      リミットテスト 2 機能の有効無効を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetLimitTest2Enable 0

リミットテスト 2 機能が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetLimitTest2Enable 1



### IsLimitTest2FailStatus

「Run」 コマンド実行後 このコマンドを送信することでリミットテスト2のステータスが失敗 (1) または成功 (0) かどうかの問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@IsLimitTest2FailStatus 1	ステータスが失敗の場合
@IsLimitTest2FailStatus 0	ステータスが成功の場合

[例]

(送信側)	
m6487drv IsLimitTest2FailStatus	リミットテスト2のステータスを確認する場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @IsLimitTest2FailStatus 0	ステータスが成功の場合
m6487drv>TEST @IsLimitTest2FailStatus 1	ステータスが失敗の場合

### ResetCompositeLimit

このコマンドを送信することで、合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートをクリアして設定を初期化します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@ResetCompositeLimit Ok	:	正常にデジタル I / O ポートをクリアし設定が初期化された場合
@ResetCompositeLimit Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)		機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合 (エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は <b>Instruction Manual</b> を参照してください。)

[例]

(送信側)	
m6487drv ResetCompositeLimit	合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートをクリアし設定を初期化したい場合
(返信されてくる文字列)	
m6487drv>TEST @ResetCompositeLimit Er: +800,"Illegal with storage active"	+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @ResetCompositeLimit Ok: 正常に動作した場合

### SetCompositeLimitAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートの自動クリア機能を有効 (ON) または無効 (OFF) に設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

0 (OFF も可)	合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートの自動クリアを無効 (OFF) にします。
1 (ON も可)	合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートの自動クリアを有効 (ON) にします。

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetCompositeLimitAutoClearEnable (引数) Ok: 正常にデジタル I / O ポートの自動クリアの有効無効の切替が行われた場合

@SetCompositeLimitAutoClearEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetCompositeLimitAutoClearEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetCompositeLimitAutoClearEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetCompositeLimitAutoClearEnable 1 合成リミットテスト用にデジタル I / O ポートの自動クリアを有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetCompositeLimitAutoClearEnable 1 Ok: デジタル I / O ポートの自動クリアが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetCompositeLimitAutoClearEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"  
+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetCompositeLimitAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、合成リミットテスト用のデジタル I / O ポートの自動クリア機能が有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetCompositeLimitAutoClearEnable 1	デジタル I / O ポートの自動クリア が有効 (ON) の場合
@GetCompositeLimitAutoClearEnable 0	デジタル I / O ポートの自動クリア が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetCompositeLimitAutoClearEnable    合成リミットテスト用のデジタル I / O  
ポートの自動クリア の有効無効を確認する  
場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetCompositeLimitAutoClearEnable 0  
デジタル I / O ポートの自動クリア が無  
効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetCompositeLimitAutoClearEnable 1  
デジタル I / O ポートの自動クリア が有  
効 (ON) の場合

## SetCompositeLimitSource2

このコマンドを送信することで、合成リミットテスト用のデジタル I / O ポートの "Pattern" を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetCompositeLimitSource2 (引数) Ok:            正常に“Pattern”の設定が行われた場合

@SetCompositeLimitSource2 Er: 1 Parameter Required.  
引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetCompositeLimitSource2 (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)  
機器本体のエラーで設定が行われなかった場合  
(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetCompositeLimitSource2 5 “Pattern”を 5 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetCompositeLimitSource2 5 Ok:

“Pattern”が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetCompositeLimitSource2 16 Er: -222,"Parameter data out of range”

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetCompositeLimitSource2

このコマンドを送信することで、合成リミットテスト用のデジタル I / O ポートの "Pattern" の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetCompositeLimitSource2 (値)      デジタル I / O ポートの "Pattern" 値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetCompositeLimitSource2      合成リミットテスト用のデジタル I / O ポートの  
"Pattern"を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetCompositeLimitSource2 15

デジタル I / O ポートの "Pattern" が 15 の場合

## ■SCPI subsystem:SOURCE 関連コマンド

### SetVoltageSourceAmplitude

このコマンドを送信することで、電圧源出力レベルの値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [引数]

-500 から 500 の数値文字列（単位：V）

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

#### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSourceAmplitude (引数) Ok:

正常に電圧源出力レベルの設定が行われた場合

@SetVoltageSourceAmplitude Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSourceAmplitude (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

#### [例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSourceAmplitude 10      電圧源出力レベルを 10(V)に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceAmplitude Ok:

電圧源出力レベルが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceAmplitude 10 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSourceAmplitude

このコマンドを送信することで、電圧源出力レベルの値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

#### [リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSourceAmplitude (値)      電圧源出力レベルの値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSourceAmplitude                      電圧源出力レベルを確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSourceAmplitude 10                      電圧源出力レベルが 10(V)の場合

### SetVoltageSourceRange

このコマンドを送信することで、電圧源出力レンジの値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

10、50、100 いずれかの数値文字列を設定します。(単位 :V)

DEF	DEFault	*RST デフォルト値に設定します
MIN	MINimum	許容範囲内で最も低い値に設定します
MAX	MAXimum	許容範囲内で最も高い値に設定します

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSourceRange (引数) Ok:    正常に電圧源出力レンジの設定が行われた場合

@SetVoltageSourceRange Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSourceRange (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSourceRange 10    電圧源出力レンジを 10 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceRange 10 Ok:

電圧源出力レンジが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceRange 10 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### SetVoltageSourceCurrentLimit

このコマンドを送信することで、電圧源レンジの電流リミットの値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

## 2.1E $n$ ( $n$ : -5 から -2) の数値文字列

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSourceCurrentLimit (引数) Ok:

正常に電圧源レンジの電流リミットの設定が行われた場合

@SetVoltageSourceCurrentLimit Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSourceCurrentLimit (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSourceCurrentLimit 2.5E-2

電圧源レンジの電流リミットを 2.5E-2 に設定する場合

(m6487drv SetVoltageSourceCurrentLimit 0.025 も可能)

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceCurrentLimit 2.5E-2 Ok:

電圧源レンジの電流リミットが正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceCurrentLimit 10 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## SetVoltageSourceEnable

このコマンドを送信することで、電圧源出力の有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

0 (OFF も可)

電圧源出力を無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

電圧源出力を有効 (ON) にします。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSourceEnable (引数) Ok: 正常に電圧源出力の切替が行われた場合

@SetVoltageSourceEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSourceEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetVoltageSourceEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSourceEnable 1                      電圧源出力を有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceEnable 1 Ok:

電圧源出力が有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSourceEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSourceEnable

このコマンドを送信することで、電圧源出力の有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSourceEnable 1                      電圧源出力が有効 (ON) の場合

@GetVoltageSourceEnable 0                      電圧源出力が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSourceEnable                      電圧源出力の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSourceEnable 0

電圧源出力の自動設定が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetVoltageSourceEnable 1

電圧源出力の自動設定が有効 (ON) の場合

### SetVoltageInterlockEnable

このコマンドを送信することで、10V レンジでのインターロック使用／非使用を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

10V レンジでのインターロックを非使用 (OFF) にします。

1 (ON も可)

10V レンジでのインターロックを使用 (ON) にします。



[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageInterlockEnable (引数) Ok:

正常に10Vレンジでのインターロックの使用／非使用切替が行われた場合

@SetVoltageInterlockEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageInterlockEnable (引|数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetVoltageInterlockEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

```
m6487drv SetVoltageInterlockEnable 1
```

10Vレンジでのインターロックを使用  
に変更する場合

(返信されてくる文字列)

```
m6487drv>TEST @SetVoltageInterlockEnable 1 Ok:
```

10Vレンジでのインターロックが使用に切り替わった場合

```
m6487drv>TEST @SetVoltageInterlockEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"
```

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetVoltageInterlockEnable

このコマンドを送信することで、1 ON レンジでのインターロックの使用 (ON) または非使用 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageInterlockEnable 1

10Vレンジでのインターロックが使用 (ON) の場合

```
@GetVoltageInterlockEnable 0
```

10Vレンジでのインターロックが非使用 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

## m6487drv GetVoltageInterlockEnable

10Vレンジでのインターロックの使用非使用を確認する場合

(返信されてくる文字列)

```
m6487drv>TEST @GetVoltageInterlockEnable 0
```

10Vレンジでのインターロックが非使用（OFF）の場合

m6487drv>TEST @GetVoltageInterlockEnable 1

1 0 V レンジでのインターロックが使用 (ON) の場合

### IsVoltageInterlockFailStatus

このコマンドを送信することで、1 0 V レンジでのインターロック状態が失敗したかの問い合わせが行えます。値が1 ならば電圧源出力を有効にできません。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@IsVoltageInterlockFailStatus 1	ステータスが失敗の場合
@IsVoltageInterlockFailStatus 0	ステータスが成功の場合

[例]

(送信側)

m6487drv IsVoltageInterlockFailStatus	1 0 V レンジでのインターロック状態のステータスを確認する場合
---------------------------------------	-----------------------------------

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @ IsVoltageInterlockFailStatus 0 ステータスが成功の場合

m6487drv>TEST @ IsVoltageInterlockFailStatus 1 ステータスが失敗の場合

### SetVoltageSweepStartVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの開始電圧の値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepStartVoltage (引数) Ok:	正常に電圧スイープの開始電圧の設定が行われた場合
---------------------------------------	--------------------------

@SetVoltageSweepStartVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepStartVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepStartVoltage 1      電圧スイープの開始電圧を 1V に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStartVoltage 1 Ok:

電圧スイープの開始電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStartVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepStartVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの開始電圧の値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepStartVoltage (値)      電圧スイープの開始電圧の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepStartVoltage      電圧スイープの開始電圧を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepStartVoltage 1

電圧スイープの開始電圧が 1V の場合

### SetVoltageSweepStopVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの終了電圧の値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepStopVoltage (引数) Ok:      正常に電圧スイープの終了電圧の設定が行われた場合

@SetVoltageSweepStopVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepStopVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepStopVoltage 10 電圧スイープの終了電圧を 10V に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStopVoltage 10 Ok:

電圧スイープの終了電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStopVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepStopVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの終了電圧の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepStopVoltage (値) 電圧スイープの終了電圧の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepStopVoltage 電圧スイープの終了電圧を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepStopVoltage 10

電圧スイープの終了電圧が 10V の場合

### SetVoltageSweepStepVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープのステップ電圧の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepStepVoltage (引数) Ok: 正常に電圧スイープのステップ電圧の設定が行われた場合

@SetVoltageSweepStepVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepStepVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepStepVoltage 1

電圧スイープのステップ電圧を 1V に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStepVoltage 1 Ok:

電圧スイープのステップ電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepStepVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepStepVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープのステップ電圧の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepStepVoltage (値)      電圧スイープのステップ電圧の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepStepVoltage      電圧スイープのステップ電圧を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepStepVoltage 1

電圧スイープのステップ電圧が 1V の場合

### SetVoltageSweepCenterVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの中心電圧の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepCenterVoltage (引数) Ok:      正常に電圧スイープの中心電圧の設定が行われた場合

@SetVoltageSweepCenterVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepCenterVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepCenterVoltage 5 電圧スイープの中心電圧を 5V に設定する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepCenterVoltage 5 Ok:

電圧スイープの中心電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepCenterVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepCenterVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープの中心電圧の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepCenterVoltage (値) 電圧スイープの中心電圧の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepCenterVoltage 電圧スイープの中心電圧を確認する場合  
(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepCenterVoltage 5

電圧スイープの中心電圧が 5V の場合

### SetVoltageSweepSpanVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープのスパン電圧の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

-505 から 505 の数値文字列 (単位 : V)

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepSpanVoltage (引数) Ok: 正常に電圧スイープのスパン電圧の設定  
が行われた場合

@SetVoltageSweepSpanVoltage Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepSpanVoltage (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepSpanVoltage 3

電圧スイープのスパン電圧を 3V に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepSpanVoltage 3 Ok:

電圧スイープのスパン電圧が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepSpanVoltage 1 Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepSpanVoltage

このコマンドを送信することで、電圧スイープのスパン電圧の値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepSpanVoltage (値) 電圧スイープのスパン電圧の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepSpanVoltage

電圧スイープのスパン電圧を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepSpanVoltage 3

電圧スイープのスパン電圧が 3V の場合

### SetVoltageSweepDelay

このコマンドを送信することで、電圧スイープの 1 回の電圧ステップと測定から次回までの遅延の値を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 999.9998 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetVoltageSweepDelay (引数) Ok: 正常に電圧スイープの遅延の設定が行われた場合

@SetVoltageSweepDelay Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetVoltageSweepDelay (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetVoltageSweepDelay 1      電圧スイープの遅延を 1 (秒) 設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepDelay 1 Ok:

電圧スイープの遅延が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetVoltageSweepDelay 1000 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetVoltageSweepDelay

このコマンドを送信することで、電圧スイープの 1 回の電圧ステップと測定から次回までの遅延の値の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetVoltageSweepDelay (数字文字列)

電圧スイープの遅延の値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetVoltageSweepDelay

電圧スイープの遅延の値を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetVoltageSweepDelay 1.00000      電圧スイープの遅延が 1 秒の場合

### RunVoltageSweep

このコマンドを送信することで、アームスイープ、電圧源を動作状態にしてスイープ読み取り動作を開始します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@RunVoltageSweep Ok      :      正常に動作が開始された場合

@RunVoltageSweep Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]



(送信側)

m6487drv RunVoltageSweep

読み取り動作を開始する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @RunVoltageSweep Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @RunVoltageSweep Ok:

正常に動作開始した場合

### AbortVoltageSweep

このコマンドを送信することで、スイープ中断、電圧源を明示的にスタンバイ状態にします。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@AbortVoltageSweep Ok:

正常に動作した場合

@AbortVoltageSweep Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv AbortVoltageSweep

スイープ中断、電圧源を明示的にスタンバイ状態にする場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @AbortVoltageSweep Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @AbortVoltageSweep Ok:

正常に動作した場合

## ■SCPI subsystem:SOURCE 2 関連コマンド

### SetDigitalIOTTLLevel

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの"Pattern"を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 から 15 の数値文字列

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDigitalIOTTLLevel (引数) Ok: 正常に"Pattern"の設定が行われた場合

@SetDigitalIOTTLLevel Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDigitalIOTTLLevel (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetDigitalIOTTLLevel 5 "Pattern"を 5 に設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLLevel 5 Ok:

"Pattern"が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLLevel 16 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかつ  
た場合

### GetDigitalIOTTLLevel

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの"Pattern"の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetDigitalIOTTLLevel (値) デジタル I / O ポートの"Pattern"値が返された場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetDigitalIOTTLLevel デジタル I / O ポートの"Pattern"を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTLLevel 15 デジタル I / O ポートの"Pattern"が 15 の場合

## ClearDigitalIOTTL

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートをクリアします。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@ClearDigitalIOTTL Ok : 正常にデジタル I / O ポートがクリアされた場合

@ClearDigitalIOTTL Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで動作が開始されなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード

の詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv ClearDigitalIOTTL デジタル I / O ポートをクリアする場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @ClearDigitalIOTTL Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で動作しなかった場合

m6487drv>TEST @ClearDigitalIOTTL Ok: 正常にデジタル I / O ポートをクリアした場合

## SetDigitalIOTTLAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの自動クリア機能を有効 (ON) または無効 (OFF) を設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0 (OFF も可)

デジタル I / O ポートの自動クリアを無効 (OFF) にします。

1 (ON も可)

デジタル I / O ポートの自動クリアを有効 (ON) にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDigitalIOTTLAutoClearEnable (引数) Ok: 正常にデジタル I / O ポートの自動クリアの有効無効の切替が行われた場合

@SetDigitalIOTTLAutoClearEnable Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDigitalIOTTLAutoClearEnable (引数) Er: Bad Parameter. Specify 1|ON to enable the operation, or 0|OFF to disable the operation.

引数のエラーで切替が行われなかった場合

@SetDigitalIOTTLAutoClearEnable (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetDigitalIOTTLAutoClearEnable 1      デジタル I / O ポートの自動クリアを有効に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLAutoClearEnable 1 Ok:      デジタル I / O ポートの自動クリアが有効に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLAutoClearEnable 1 Er: +800,"Illegal with storage active"  
+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

### GetDigitalIOTTLAutoClearEnable

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの自動クリア機能の有効 (ON) または無効 (OFF) かどうかの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

[リプライ・メッセージ]

@GetDigitalIOTTLAutoClearEnable 1      デジタル I / O ポートの自動クリア が有効 (ON) の場合

@GetDigitalIOTTLAutoClearEnable 0      デジタル I / O ポートの自動クリア が無効 (OFF) の場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetDigitalIOTTLAutoClearEnable      デジタル I / O ポートの自動クリア の有効無効を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTLAutoClearEnable 0  
デジタル I / O ポートの自動クリア が無効 (OFF) の場合

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTLAutoClearEnable 1  
デジタル I / O ポートの自動クリア が有効 (ON) の場合

## SetDigitalIOTTLDelay

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの遅延の値を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

0 から 60 の数値文字列

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDigitalIOTTLDelay (引数) Ok: 正常にデジタル I / O ポートの遅延の設定が行われた場合

@SetDigitalIOTTLDelay Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDigitalIOTTLDelay (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで設定が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は **Instruction Manual** を参照してください。)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetDigitalIOTTLDelay 1 デジタル I / O ポートの遅延を 1 (秒) 設定する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLDelay 1 Ok:

デジタル I / O ポートの遅延が正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTLDelay 1000 Er: -222,"Parameter data out of range"

-222 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetDigitalIOTTLDelay

このコマンドを送信することで、デジタル I / O ポートの遅延の値の問い合わせが行えます。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetDigitalIOTTLDelay (数字文字列) デジタル I / O ポートの遅延の値が返された場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetDigitalIOTTLDelay デジタル I / O ポートの遅延の値を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTLDelay 0.00010

デジタル I / O ポートの遅延が 0.1 ミリ秒の場合

## SetDigitalIOTTL4Mode

このコマンドを送信することで、デジタル I / O 4 L I N E 出力モードを設定します。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [引数]

EOT	モード EOTest を選択します。
BUSY	モード BUSY を選択します。

### [リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDigitalIOTTL4Mode (引数) Ok: 正常にデジタル I / O 4 L I N E 出力モードが設定された場合

@SetDigitalIOTTL4Mode Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDigitalIOTTL4Mode (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコードの詳細は Instruction Manual を参照してください。¥¥)

### [例]

(送信側)

m6487drv SetDigitalIOTTL4Mode EOT          デジタル I / O 4 L I N E 出力モードとして EOTest を選択する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTL4Mode EOT Ok:          正常に切り替わった場合

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTL4Mode EOT Er: +800,"Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行われなかった場合

## GetDigitalIOTTL4Mode

このコマンドを送信することで、デジタル I / O 4 L I N E 出力モードの問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetDigitalIOTTL4Mode EOT          デジタル I / O 4 L I N E 出力モードとして EOTest を返す場合

@GetDigitalIOTTL4Mode BUSY          デジタル I / O 4 L I N E 出力モードとして

## BUSY を返す場合

[例]

(送信側)

m6487drv GetDigitalIOTTL4Mode

デジタル I / O 4 L I N E 出力モード  
を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTL4Mode EOT

モード EOTest を返す場合

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTL4Mode BUSY

モード BUSY を返す場合

## SetDigitalIOTTL4ActiveLevel

このコマンドを送信することで、デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”を設定します。  
このコマンドはいつでも送信可能です。

[引数]

0

Not Busy にします。

1

Busy にします。

[リプライ・メッセージのコマンド]

@SetDigitalIOTTL4ActiveLevel (引数) Ok:

デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”の切替が行われた場合

@SetDigitalIOTTL4ActiveLevel Er: 1 Parameter Required.

引数が指定されていなくてエラーの場合

@SetDigitalIOTTL4ActiveLevel (引数) Er: (エラーコード), (エラー内容の文字列)

機器本体のエラーで切替が行われなかった場合

(エラーコードは数字の文字列です。エラーコード  
の詳細は Instruction Manual を参照してください。)

[例]

(送信側)

m6487drv SetDigitalIOTTL4ActiveLevel 1

デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL  
Level”を Busy に変更する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTL4ActiveLevel 1 Ok:

デジタル I / O 4 L I N E 出力  
の” TTL Level”が使用に切り替わ  
った場合

m6487drv>TEST @SetDigitalIOTTL4ActiveLevel 1 Er: +800, "Illegal with storage active"

+800 のエラーコードが原因で切替が行わ  
れなかった場合

## GetDigitalIOTTL4ActiveLevel

このコマンドを送信することで、デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”の問い合わせが行えます。

このコマンドはいつでも送信可能です。

### [リプライ・メッセージ]

@GetDigitalIOTTL4ActiveLevel 1	デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level” が Busy の場合
@GetDigitalIOTTL4ActiveLevel 0	デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level” が Not Busy の場合

### [例]

(送信側)

m6487drv GetDigitalIOTTL4ActiveLevel

デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”を確認する場合

(返信されてくる文字列)

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTL4ActiveLevel 0

デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”が Not Busy の場合

m6487drv>TEST @GetDigitalIOTTL4ActiveLevel 1

デジタル I / O 4 L I N E 出力の” TTL Level”が Busy の場合