STARStoKeithleyModel6485 Stars の実行例

2006	06	0	ᄯ
2000	.uo.	UΙ	ΤΙΧ

リセット時のデフォルト設定の確認	2
電流測定例(ゼロ補正の実行~データ計測)	3
電流測定例(1タイミングで10件のデータを計測する)	5

リセット時のデフォルト設定の確認

[コマンドの実行例]

m6485drv Reset	1
m6485drv>term1 @Reset Ok:	2
m6485drv GetLineFrequency	3
m6485drv>term1 @GetLineFrequency 50	4
m6485drv GetZeroCheckEnable	(5)
m6485drv>term1 @GetZeroCheckEnable1	6
m6485drv GetDataFormatElements	7

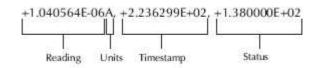
m6485drv>term1 @GetDataFormatElements READ,UNIT,TIME,STAT 8

- ① (送信) リセットの実行:6485 本体のセットアップを*RST デフォルト条件に戻します
- ② (受信) Reset コマンドが正常に動作しました
- ③ (送信)動作周波数を確認します
- ④ (受信)動作周波数として 50Mz を使用します
- ⑤ (送信)ゼロチェック機能のオンオフを確認します
- ⑥ (受信)ゼロチェック機能のオンです
- ⑦ (送信)読み取りデータ (GetValue)コマンドの戻り値)に含まれる要素を確認します
- ⑧ (受信) 読み取りデータの要素には Reading と UNIT と TIME と STATUS が含まれます
- ④電源周波数 動作周波数が正しいかどうか確認してください。
- ⑤ゼロチェック機能 測定実行前にはオフにする必要があります。

リセット時のデフォルト値を確認してください。

⑥データフォーマット 読み取りデータのフォーマットは以下の形式になっています。

ASCII data format



Reading: 値

Units: 単位

TimeStamp: タイムスタンプ

Status: ステータス

⑧の例では、 **GetValue**」コマンドを実行すると上記の4要素全てが返されます。

リセット時のデフォルト値を確認してください。

電流測定例 (ゼロ補正の実行~データ計測)

Model 6485 ピコアンメータユーザマニュアル (日本語) の3章も合わせてお読みください。

[コ-	マンドの	実行例]		
m6485drv Reset		eset	①	
m64	!85drv>te	erm1 @Reset Ok:		
m6485drv SetDataFormatElements READ		tDataFormatElements READ	2	
m64	!85drv>te	erm1	AD Ok:	
m6485drv SetZeroCheckEnable 1		tZeroCheckEnable 1	3	
m64	!85drv>te	erm1 @SetZeroCheckEnable 1 Ok:		
m6485drv SetRange 2e-9		tRange 2e-9	4	
m64	!85drv>te	erm1 @SetRange 2e-9 Ok:		
m64	85drv Ru	ın	5	
m64	!85drv>te	erm1 @Run Ok:		
m6485drv AcquireZeroCorrect		equireZeroCorrect	6	
m6485drv>term1 @AcquireZeroCorrect Ok:		erm1 @AcquireZeroCorrect Ok:	7	
m6485drv SetZeroCorrectEnable 1		tZeroCorrectEnable 1	8	
m64	!85drv>te	erm1		
m6485drv SetAutoRangeEnable 1		tAutoRangeEnable 1	9	
m64	!85drv>te	erm1 @SetAutoRangeEnable 1 Ok:		
m64	85drv Se	tZeroCheckEnable 0	10	
m64	!85drv>te	erm1 @SetZeroCheckEnable 0 Ok:		
m6485drv Run		ın	11)	
m64	!85drv>te	erm1 @Run Ok:		
m64	85drv Ge	etValue	12	
m6485drv>term1 @GetValue +5.855276E-13		erm1 @GetValue +5.855276E-13	(13)	
1	(送信)	6485 本体のセットアップを*RS	T デフォルト条件に戻します	
2	(送信)	読み取りデータの形式の要素と	してReading のみ使用します(必要に応じておこなう)	
3	(送信)	電流測定開始前のゼロチェックを有効にします		
4	(送信)	測定レンジを 2nA (最小値) に	設定します	
(5)	(送信)	ゼロ補正に使用するためデータ計測をおこないます		
6	(送信)	最新の読み取り値をゼロ補正値として使用します		
7	(送信)	ゼロ補正を実行します		
8	(送信)	ゼロ補正が正常におこなわれました		
9	(送信)	電流計測を開始するため自動レンジを有効にします		
10	(送信)	電流測定を開始するためゼロチ	エックをオフにします(測定前には忘れずにおこなう)	
11)	(送信)	データの計測をおこないます		
12	(送信)	計測値を確認します		

- ③ (受信) 計測データとして 5.855276E-13 が返されました
- ③~⑩ゼロ補正の実行 Model 6485 はゼロ補正値として1つの値を保存します。

(測定レンジごとに1つではありませんので注意してください) レンジを上に上げてもゼロ補正された状態は保たれます。レンジを下 げた場合はゼロ補正を再実行してください。

(ステップ③から®、手動測定レンジもしくは自動レンジ⑨の設定、 ゼロチェック解除⑩まで)

⑪~⑬データ計測と計測データの取得

②で読み取りデータ形式を Reading のみに設定したので、⑬では値のみが返されます。

続けてデータ計測を行う場合は $\hat{\mathbf{u}}$ ~ $\hat{\mathbf{u}}$ のプロセスを繰り返してください。

電流測定例(1タイミングで10件のデータを計測する)

Model 6485 ピコアンメータユーザマニュアル (日本語) の6章も合わせてお読みください。

[コマンドの実行例] m6485drv Reset m6485drv>term1 @Reset Ok: m6485drv SetDataFormatElements READ m6485drv>term1 @SetDataFormatElements READ Ok: m6485drv SetZeroCheckEnable 0 m6485drv>term1 @SetZeroCheckEnable 0 Ok: (1) m6485drv GetTriggerSource (2): m6485drv>term1 @GetTriggerSource IMM m6485drv GetTriggerDelay (3) m6485drv>term1 @GetTriggerDelay 0.00000 4 (5)m6485drv SetTriggerCount 10 m6485drv>term1 @SetTriggerCount 10 Ok: m6485drv Run (6) m6485drv>term1 @Run Ok: m6485drv GetValue m6485drv>term1 @GetValue +1.350203E-13,+1.747514E-13,-5.340164E-14,+1.601031E-13 +1.223786E-13, +7.100906E-14, +1.653203E-13, +1.683022E-14, +7.923620E-14, +1.586985 $\overline{7}$ E-13 (8) m6485drv Run m6485drv>term1 @Run Ok: m6485drv GetValue m6485drv>term1 @GetValue +5.371475E-13,-8.630756E-13,+1.135322E-12,-5.279689E-13 , -3.774995E-14, +9.067676E-13, -9.760486E-13, +9.192086E-13, -1.517263E-13, -3.790772E-13 (9)

- ① (送信) トリガーモデルの Arm レイヤーのソースを確認します
- ② (受信) ソースは IMMidiate で Ok です。
- ③ (送信) トリガー遅延(秒) の値を確認します。
- ④ (受信)トリガー遅延(秒)は0秒です。
- ⑤(送信)トリガーモデルのトリガー件数を10件に設定します
- ⑥ (送信) データの計測をおこないます
- (7) (受信) 計測データが10件返されました
- ⑧ (送信) 新しいデータの計測をおこないます
- ⑨ (受信) 計測データが10件返されました

①②Arm レイヤーのソースの確認 m6485drv では IMMidiate と TIMer いずれかが選択できます。 通常は IMMidiate を使用してください。

③④トリガー遅延(秒) 機器の読み取りが可能になってから実際にデータの読み取り

を開始するまでの間隔(秒)を指定します

⑤トリガー件数 Arm レイヤーソースで IMMediate を選択した場合に、1タイ

ミングで複数件計測を行いたい場合はこのコマンドで計測デ

ータ件数を設定します

⑥⑦ 計測を実行して計測結果を取得します

⑤で指定した件数分カンマ(,)区切りで読み取り値が返され

ました

⑧⑨ 新たな計測を実行し計測結果を取得します

[Trigger Model 図]

m6485drvの計測は下図のフローに沿って行われます。

Trigger model — remote operation

