

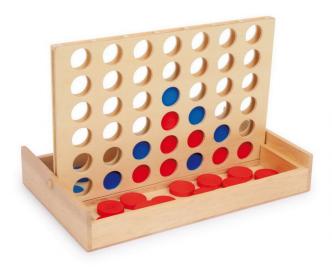
INSA Lyon 20, avenue Albert Einstein 69621 Villeurbanne Cedex

#### LIVRABLE DE PROJET

## Prolog

« Puissance 4 »

du  $1^{\rm er}$  au 15 octobre 2013



Hexanôme H4404:
Guillaume Abadie
Nicolas Buisson
Louise Crépet
Rémi Domingues
Aline Martin
Martin Wetterwald

Enseignants : Jean-François BOULICAUT Mehdi KAYTOUE

Année scolaire 2013-2014

# Sommaire

1	Bilan des exercices		1
	1.1	Prédicats	1
	1.2	Vérification de propriétés	1
	1.3	Recherche de solutions	1
	1.4	Recherche de solutions d'un système	2
	1.5	Recherche de solutions non-déterministes	2
	1.6	Programmation de prédicats triviaux	3
	1.7	Prédicats avec calculs arithmétiques	3
	1.8	Recherche avec calculs arithmétiques	4
2	Pro	jet : Puissance 4	6
	2.1	Règles du jeu	6
	2.2	But du joueur idéal	6
	2.3	Travail réalisé	6
${f A}$	nne	xes	7
A	Implémentation des exercices		8
	A.1	Exercice 1	8
	A.2	Exercice 2	9
	A.3	Exercice 3	10
	A.4	Exercice 4	11

## 1. Bilan des exercices

### 1.1 Prédicats

La particularité de Prolog réside dans le fait qu'il n'y a pas d'itérations comme dans un langage de programmation conventionnel : tout n'est que prédicat. Ainsi, la méthode de programmation est très différente. Il n'y a pas de traitement de données dans des variables que l'on met à jour, car la programmation par prédicat permet simplement de lier des propriétés entre des variables et/ou constantes.

## 1.2 Vérification de propriétés

Considérons pour la suite, le prédicat suivant :

$$(membre(X, L) \Leftrightarrow vrai) \Leftrightarrow X \in L$$

La vérification de propriétés permet de s'assurer qu'une (ou plusieurs) constante vérifie un ensemble de prédicats.

Considérons le code énoncé précédemment. Alors on a à l'exécution :

```
?- membre(1, [1, 2, 3]).
true

?- membre(4, [1, 2, 3]).
false
```

En effet, à la première interrogation, on vérifie le prédicat  $1 \in [1, 2, 3]$ , cette propriété est vérifiée, d'où la réponse de Prolog « true ». Tandis que la seconde interrogation  $4 \in [1, 2, 3]$  est fausse car  $4 \notin [1, 2, 3]$ , d'où la réponse « false ».

### 1.3 Recherche de solutions

La recherche de solutions consiste à définir des propriétés entre des objets et/ou constantes. Par exemple :

$$X \in [1, 2, 3]$$

Ce qui en Prolog donne :

```
?- membre(X, [1, 2, 3]).
```

Ainsi, à l'exécution, Prolog est capable d'évaluer les solutions de X grâce à la définition précédente du prédicat membre.

```
?- membre(X, [1, 2, 3]).

X = 1;

X = 2;

X = 3;

false
```

On demande à Prolog s'il peut prouver le prédicat fourni. Ici, il existe plusieurs manières de le prouver. Taper le caractère «;» permet de lui demander de prouver le prédicat d'une autre façon. Cela explique le mot false à la fin, signifiant qu'il est impossible de prouver ce prédicat d'une autre manière que les trois précédemment données.

## 1.4 Recherche de solutions d'un système

Les propriétés d'une variable par exemple, peuvent être définies par plusieurs prédicats. Par exemple :

$$\begin{cases}
L \in [1, 2, 3] \\
L \in [3, 4, 2]
\end{cases}$$

Peut revenir simplement en Prolog à

```
?- membre(X, [1, 2, 3]), membre(X, [3, 4, 2]).
X = 2;
X = 3;
false
```

### 1.5 Recherche de solutions non-déterministes

Le risque encouru lors de la recherche de solution(s), est qu'il est possible qu'une infinité de solutions vérifie une même propriété. Considérons par exemple le code suivant :

```
?- membre(1, L).
```

Il est équivalent à  $1 \in L$ . Cherchons à déterminer combien de listes pourraient vérifier cette propriété :

**Initialisation :** La liste [1, 2] par exemple vérifie cette propriété.

**Hérédité**: En notant cat(A, B) la concaténation de deux listes A et B,

- soit une liste L telle que  $1 \in L$ ,
- alors  $\forall X \in \mathbb{N} / 1 \in cat([X], L)$ .

**Conclusion :** Il existe une infinité de solutions et **Prolog** va essayer de toutes les générer, causant une exception due au manque de mémoire de la machine.

```
?- membre(1, L).
L = [1|_G2214];
L = [_G2213, 1|_G2217];
L = [_G2213, _G2216, 1|_G2220];
L = [_G2213, _G2216, _G2219, 1|_G2223];
L = [_G2213, _G2216, _G2219, _G2222, 1|_G2226];
L = [_G2213, _G2216, _G2219, _G2222, _G2225, 1|_G2229];
...
```

## 1.6 Programmation de prédicats triviaux

Depuis le début de ce rapport, nous nous sommes contentés d'utiliser des prédicats, mais bien entendu, l'objectif est de pouvoir en programmer soi-même. C'est ici que la méthode de programmation diffère complètement de la programmation itérative. Nous devons procéder avec une démarche d'analyse mathématique. Pour cela, intéressons-nous à la réécriture de :

$$(membre(X, L) \Leftrightarrow vrai) \Leftrightarrow X \in L$$

Tout d'abord, on peut remarquer que si X se trouve en tête de L, alors il appartient de manière évidente à cette liste. Autrement dit  $X \in [X, ...]$ , ou encore  $X \in (L = cat([X], L1))$  avec L1 une autre liste. Alors on en déduit le premier prédicat :

```
membre(X, [X|_]).
```

On remarque par ailleurs que si X n'est pas en tête de la liste recherchée, alors il faut vérifier s'il n'est pas en tête de la sous-liste associée au retrait de cette tête,

$$\forall (X,Y) \in \mathbb{E}^2, X \in L \Rightarrow X \in cat([Y],L)$$

Ainsi on en déduit le second prédicat :

```
membre(X, [_|L]) :- membre(X, L).
```

## 1.7 Prédicats avec calculs arithmétiques

On se propose d'implémenter un prédicat permettant de vérifier un élement à une position donnée dans une liste : X = L[I].

Exemple:

```
?- elementAtPos(2, hello, [hi, hello, bye]).
true
?- elementAtPos(3, hi, [hi, hello, bye]).
false
```

Tout d'abord, le premier cas évident survient lorsque la liste L est vide, le prédicat doit alors être faux puisqu'aucun élément ne peut exister dans une liste vide :

```
elementAtPos(_, _, []) :- fail.
```

Notez que cette ligne est facultative, car définir un prédicat comme échouant (fail) revient à ne pas le définir. Nous illustrons ici simplement la démarche que nous avons suivie.

Vient ensuite le cas évident où nous voulons tester le premier élément de la liste :

```
elementAtPos(1, X, [X|_]).
```

Enfin, il demeure le cas où X n'est pas le premier élément. Alors, l'idée est de récursivement prouver elementAtPos/3, mais en retirant le premier élément de la liste L à chaque fois :

```
elementAtPos(I, X, [_|L]) :-
I1 is I-1, elementAtPos(I1, X, L).
```

Vous aurez remarqué ici la présence d'un index I qui est décrémenté dans I1. En effet, le système de récursion fonctionne de telle sorte que lorsqu'une solution sera trouvée via le cas évident, si elle est trouvée, alors la valeur I1 de l'avant-dernier appel récursif sera égale à 1, et donc il pourra être vu comme :

```
elementAtPos(I, X, [_|L]) :- 1 is I-1, elementAtPos(1, X, L).
```

Et ainsi de suite, la valeur de I dépendra donc de la profondeur de la récursion nécessaire, or comme la tête de la liste est enlevée à chaque récursion cela correspond bien à un index de la liste.

## 1.8 Recherche avec calculs arithmétiques

Il est alors facile d'utiliser le prédicat elementAtPos/3 défini ci-dessus pour rechercher un élément X à une position I dans une liste L.

```
?- elementAtPos(2, X, [10, 11, 12]).
X = 11 ;
false
```

Cependant si nous cherchons l'index I d'un élément X donné et dans une liste L donnée, il survient une erreur spéciale.

```
?- elementAtPos(I, 12, [10, 12]).
ERROR: >/2: Arguments are not sufficiently instantiated
```

En effet si nous déroulons les prédicats, nous obtenons alors :

Nous voyons que l'expression I-1 tente de vérifier une propriété liée par le prédicat elementAtPos/3. Cela génère une erreur car elle est une variable non liée (unbound variable).

En effet, cette erreur peut être facilement reproduite par :

5

```
?- elementAtPos(I + 2, 11, [10, 11, 12]).
ERROR: elementAtPos/3: Arguments are not sufficiently instantiated
```

## 2. Projet : Puissance 4

### 2.1 Règles du jeu

Le Puissance 4 est un jeu de société à deux joueurs. Chaque joueur doit, chacun son tour, insérer un jeton de sa couleur dans une des sept colonnes du plateau de jeu, chacune ayant une capacité maximale de six jetons. On peut voir chaque colonne comme une pile de jetons, puisqu'on ne peut qu'empiler des jetons les uns sur les autres. Le but du jeu est d'aligner verticalement, horizontalement ou en diagonale 4 jetons de sa couleur avant l'adversaire.

## 2.2 But du joueur idéal

Dans le cas d'un joueur idéal, le but est simplement, après avoir aligné 3 jetons, de prévoir de jouer le 4ème au tour suivant. Mais, comme l'adversaire pourrait casser la ligne en jouant à cet endroit lors de son tour, l'objectif du joueur idéal est donc de réaliser au moins deux alignements de 3 jetons, laissant ainsi le joueur adverse contre l'inévitable : il ne pourra plus contrer ces alignements en un seul jeton.

#### 2.3 Travail réalisé

En plus de l'implémentation du module du mécanisme de jeu et de la réalisation des tests unitaires, nous avons implémenté 4 joueurs autonomes, dont une intelligence artificielle :

- joueur aléatoire;
- joueur aléatoire muni d'heuristiques;
- joueur parcourant l'arbre des possibilités;
- intelligence artificielle apprenant par **moteur d'inférence** de ses échecs précédents.

#### Mais également :

- interface utilisateur en ligne de commande pour jouer une partie;
- module de tournois générant des statistiques;
- module d'entrainement du moteur d'inférence;
- module d'étude de l'apprentissage du moteur d'inférence;
- sauvegarde et chargement de la base de connaissances du moteur d'inférence.

## Annexes

## A. Implémentation des exercices

### A.1 Exercice 1

```
personne(pjeanmarie,h).
personne (mmathieu, h).
personne (mscuturici,f).
personne (mroland,h).
personne(schristine,f).
personne (rjeannine,f).
personne(brumpler,f).
personne(wmartin,h).
personne(aguillaume,h).
parent(aguillaume, mscuturici).
parent (aguillaume, schristine).
parent (wmartin, mmathieu).
parent (wmartin, mscuturici).
parent(mmathieu, brumpler).
parent (mmathieu, pjeanmarie).
parent (mroland, brumpler).
parent (mroland, pjeanmarie).
parents(X) :- parent(X,Y).
demifrere(X,Y) :- parent(Z,P1), parent(X,P1), not(X = Z).
frere(X,Z) :-
    parent(Z,P1), parent(X,P1), parent(X,P2),
    parent(Z,P2), not(P1 = P2), not(X = Z).
ascendance(X,Y) :- parent(X,Y).
 \begin{tabular}{lll} \hline \tt ascendance(X,Y) &:- & parent(X,Z), \tt ascendance(Z,Y). \\ \hline \end{tabular} 
oncleDeX(X,Y) :- parent(X,Z),frere(Z,Y).
```

### A.2 Exercice 2

```
% END
   membre (X, [X|_]).
% FOREACH
   membre(X, [_|L]) :- membre(X, L).
% END
   element1(X, [X|R], R).
% FOREACH
   element1(X, [T|Q1], [T|Q2]) :- element1(X, Q1, Q2).
% END
   extract(List, [X]) :-
   membre(X, List).
% FOREACH
   extract(List, [X|L]) :-
      element1(X, List, R), extract(R, L).
concatLists([], Result, Result).
% FOREACH
   \verb|concatLists([X|ListA], ListB, [X|Result]) :- \\
      concatLists(ListA, ListB, Result).
% END
   invertList([], []).
% FOREACH
   invertList([X|List], Return) :-
      invertList(List, Result),
      concatLists(Result, [X], Return).
\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\%\% arg4 = arg3.replaceAll(arg1 by arg2)
% END
   subsAll(_, _, [], []).
   subsAll(Pattern, Replace, [Pattern|List], [Replace|Result]) :-
      subsAll(Pattern, Replace, List, Result).
   subsAll(Pattern, Replace, [X|List], [X|Result]) :-
      subsAll(Pattern, Replace, List, Result), not(X = Pattern).
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%% arg4 = arg3.replaceFirst(arg1 by arg2)
% END
   subsFirst(Pattern, Replace, [Pattern|List], [Replace|List]).
% FOREACH
   subsFirst(Pattern, Replace, [X|List], [X|Result]) :-
      subsFirst(Pattern, Replace, List, Result), not(X = Pattern).
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%% arg4 = arg3.replaceOnce(arg1 by arg2)
% END
```

```
subsOnce(Pattern, Replace, [Pattern|List], [Replace|List]).
% FOREACH
    subsOnce(Pattern, Replace, [X|List], [X|Result]) :-
        subsOnce(Pattern, Replace, List, Result).
testsExo2 :-
    membre(a, [a,b]),
    not(membre(x, [a,b])),
    element1(b,[a,b,c],[a,c]),
    element1(a,[a,b,c],[b,c]),
    element1(a,[b,a,c],[b,c]),
    element1(a,[b,d,w,z,d,a],[b,d,w,z,d]),
    extract([a,b,c,d], [b,c]),
    extract([a,b,c,d], [c,b]),
    concatLists([], [], []),
    concatLists([a,b], [], [a,b]),
concatLists([], [a,b], [a,b]),
    concatLists([a,b], [c,d], [a,b,c,d]),
    invertList([], []),
    invertList([a,b], [b,a]),
    subsAll(x, y, [a,x,b,x], [a,y,b,y]),
    subsFirst(x, y, [a,x,b,x], [a,y,b,x]),
    not(subsFirst(x, y, [a,x,b,x], [a,x,b,y])),
not(subsFirst(x, y, [a,x,b,x], [a,y,b,y])),
    subsOnce(x, y, [a,x,b,x], [a,y,b,x]),
subsOnce(x, y, [a,x,b,x], [a,x,b,y]),
    not(subsOnce(x, y, [a,x,b,x], [a,y,b,y])).
```

### A.3 Exercice 3

### A.4 Exercice 4

```
% END
   isSet(_, []).
% FOREACH
   isSet(Tested, [X|Remainings]) :-
       not(member(X, Tested)),
       isSet([X|Tested], Remainings).
% INIT
   isSet(List) :-
       isSet([], List).
genSet([], Result, Result).
% FOREACH
   genSet([X|L], Result, BuildedSet) :-
      member(X, BuildedSet) ->
       genSet(L, Result, BuildedSet);
genSet(L, Result, [X|BuildedSet]).
% INIT
   genSet(L,Result) :-
       genSet(L, Result, []).
\mbox{\ensuremath{\mbox{\%}}} All following functions assume the parameters
% are (un)ordered sets!!!
% END
   setUnion([], Result, Result).
% FOREACH
   setUnion([X|A], Union, Result) :-
       member(X,Union) ->
       setUnion(A,Union,Result);
       setUnion(A, [X|Union], Result).
%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%%% arg3 = arg1 inter arg2
   setInter([], _, Result, Result).
% FOREACH
   setInter([X|A], B, Result, Inter) :-
       member(X,B) ->
       setInter(A, B, Result, [X|Inter]);
       setInter(A, B, Result, Inter).
% INIT
   setInter(A, B, Result) :-
       setInter(A, B, Result, []).
% END
   setMinus([], _, Result, Result).
% FOREACH
   setMinus([X|A], B, Result, Inter) :-
      member(X,B) ->
       setMinus(A, B, Result, Inter);
       setMinus(A, B, Result, [X|Inter]).
```

```
% INIT
            setMinus(A, B, Result) :-
                         setMinus(A, B, Result,[]).
\label{eq:control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_control_co
\% CALL (A = B) <=> (A - B = B - A)
            areEqualSets(A, B) :-
                        setMinus(A, B, Minus),
setMinus(B, A, Minus).
\mbox{\ensuremath{\mbox{\%}}} Actually, the are
EqualSets time complexity is the same as
% setMinus O(len(A)*len(B)). But with sorted sets given into
\mbox{\ensuremath{\mbox{\%}}} parameters, this complexity would fall down to
% O(min(len(A),len(B))).
testsExo4 :-
            isSet([]),
            isSet([a,b,c]),
           not(isSet([a,b,a,c])),
            genSet([], []),
            genSet([a,b], R21),
                                                                                                               areEqualSets(R21,[a,b]),
            genSet([a,b,a,b,c], R22),
                                                                                                               areEqualSets(R22,[a,b,c]),
            areEqualSets([], []),
            areEqualSets([a,b], [a,b]),
areEqualSets([a,b], [b,a]),
            setUnion([], [], []),
            setUnion([a,b], [], R01),
                                                                                                               areEqualSets(R01, [a,b]),
            setUnion([], [a,b], R02),
                                                                                                              areEqualSets(R02, [a,b]),
            setInter([], [], []),
setInter([a,b], [], []),
setInter([], [a,b], []),
            setInter([a,b], [b,c], [b]),
            setMinus([], [], []),
            setMinus([a], [], [a]),
            setMinus([], [a,b], []),
setMinus([a,b,c,d], [b,d], RO5), areEqualSets(RO5, [a,c]).
```