Proiect Java - Edge Extraction (Detection)

Student : Iordachita Sergiu-Andrei

Grupa: 333 AA

Introducere

Tema aleasa de mine pentru acest proiect este Edge Extraction (Detetction) aplicata unei imagini si pe care am implementat-o folosindu-ma de limbajul Java.

Descrierea aplicatiei cerute

Partea teoretica:

Detectarea marginilor (Edge Detection) include o varietate de metode matematice care vizează identificarea marginilor, curbelor dintr-o imagine digitală la care luminozitatea imaginii se modifică brusc sau, mai formal, prezintă discontinuități. Aceeași problemă de găsire a discontinuităților în semnalele unidimensionale este cunoscută sub denumirea de detecție în trepte, iar problema găsirii discontinuităților de semnal în timp este cunoscută sub denumirea de detectare a modificării. Detectarea marginilor este un instrument fundamental în procesarea imaginilor, viziunea artificială și viziunea computerizată, în special în domeniile detectării caracteristicilor și extragerii caracteristicilor.

Operatorul Sobel, uneori numit operator Sobel–Feldman sau filtrul Sobel, este utilizat în procesarea imaginilor și viziunea computerizată, în special în algoritmii de detectare a marginilor, unde creează o imagine care evidențiază marginile. Este numit după Irwin Sobel și Gary Feldman, colegi de la Stanford Artificial Intelligence Laboratory (SAIL). Sobel și Feldman au prezentat ideea unui "operator de gradient de imagine izotrop 3 × 3" la o discuție

la SAIL în 1968. Din punct de vedere tehnic, este un operator de diferențiere discret, care calculează o aproximare a gradientului funcției de intensitate a imaginii.

Operatorul folosește două nuclee 3×3 care sunt combinate cu imaginea originală pentru a calcula aproximări ale derivatelor – unul pentru modificări orizontale și unul pentru verticală. Dacă definim A ca imaginea sursă, iar Gx și Gy sunt două imagini care în fiecare punct conțin aproximațiile derivate orizontale și, respectiv, verticale, calculele sunt după cum urmează:

$$\mathbf{G}_x = egin{bmatrix} +1 & 0 & -1 \ +2 & 0 & -2 \ +1 & 0 & -1 \end{bmatrix} * \mathbf{A} \quad ext{and} \quad \mathbf{G}_y = egin{bmatrix} +1 & +2 & +1 \ 0 & 0 & 0 \ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix} * \mathbf{A}$$

În fiecare punct al imaginii, aproximările de gradient rezultate pot fi combinate pentru a da magnitudinea gradientului, folosind:

$$\mathbf{G}=\sqrt{{\mathbf{G}_x}^2+{\mathbf{G}_y}^2}$$

Descrierea implementarii

```
### Description | Description
```

Etape de rezolvare:

- 1. Definesc două matrici (3x3) numite sobelX și sobelY care sunt utilizate ca nuclee în operatorul Sobel pentru detectarea marginilor.
- 2. Apoi, creez un nou obiect BufferedImage numit "edges" care va fi folosit pentru a stoca imaginea de ieșire.
- 3. Intru apoi într-o buclă for, care trece prin fiecare pixel al imaginii de intrare
- 4. În bucla for, inițializez două variabile numite sumX și sumY la 0. Aceste variabile vor fi folosite pentru a stoca rezultatul aplicării operatorului Sobel la pixelul curent.
- 5. Apoi, intru într-un alt for care iterează prin vecinătatea 3x3 a pixelului curent.

6. În interiorul acestui for, primesc culoarea pixelului curent folosind metoda getRGB() a clasei BufferedImage și o convertesc în tonuri de gri calculând media ponderată a canalelor roşu, verde și albastru.

```
int r = (color >> 16) \& 0xff;
```

(color >> 16) - elimină cei 16 biți inferiori (biții mai puțin semnificativi) și îi păstrează pe cei 16 biți mai mari.

& 0xff - Această operație elimină toți biții, cu excepția ultimilor 8 biți, care corespund valorii canalului roșu.

```
int g = (color >> 8) & 0xff;
```

(color >> 8) - mută biții valorii culorii cu 8 poziții la dreapta, ceea ce elimină cei 8 biți inferiori și păstrează următorii 8 biți.

& 0xff - operatorul renunță la toți biții, cu excepția ultimilor 8 biți, care corespund valorii canalului verde.

int b = color & 0xff; - extrage culoare albastru si operatorul renunță la toți biții, cu excepția ultimilor 8 biți, care corespund valorii canalului albastru.

- 7. Apoi înmulțește valoarea în tonuri de gri a pixelului cu valoarea corespunzătoare din matricea sobelX sau sobelY, în funcție de faptul că procesează în prezent gradientul x sau y și adaugă rezultatul la variabila sumX sau sumY.
- 8. Calculez mărimea gradientului ca rădăcină pătrată a sumei pătratelor sumX și sumY
- 9. Apoi setez culoarea pixelului curent din imaginea de ieșire la mărimea gradientului pixelului corespunzător din imaginea de intrare.

sum = sum > 255 ? 255 : sum - Această linie de cod este utilizată pentru a se asigura că magnitudinea gradientului este în intervalul de la 0 la 255. Operatorul ternar (? :) este utilizat

pentru a verifica dacă magnitudinea gradientului este mai mare de 255. Dacă este, valoarea este setată la 255, în caz contrar, valoarea nu se modifică.

int newColor = (sum << 16) | (sum << 8) | sum - seteaza culoarea pixelului din imaginea de ieșire la valoarea mărimii gradientului, care este o valoare scalară care reprezintă puterea marginii. Marginea va fi de culoare albă, iar zonele fără margini vor fi de culoare neagră.

10. In final returnez imaginea prelucrata

Descrierea structurala

Descrierea arhitecturala:

- Pachetul de test continand clasa principala main in care se va testa functionalitatea corecta a aplicatiei prin metodele implementate
- 2. Pachetul work continand clasele:
 - Buffer;
 - Producer;
 - Consumer;
 - EdgeDetection;
 - WriterResult;

Si interfata Interface.

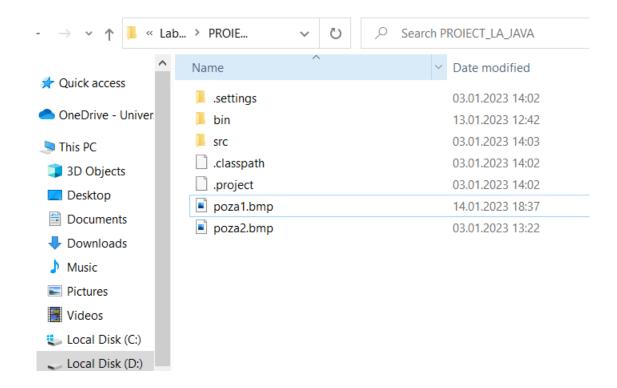
Descrierea functionala a aplicatiei : Aplicatia realizeaza un EdgeDetection asupra unei imagini alese de utilizator in consola si o salveaza in fisier conform denumirii cerute de

utilizator in consola. In acelsai timp aplicatie afiseaza in consola mesaje asupra parcurgerii imaginii si transmiterii datelor, afisand chiar masurarii de timp ale executiilor programului.

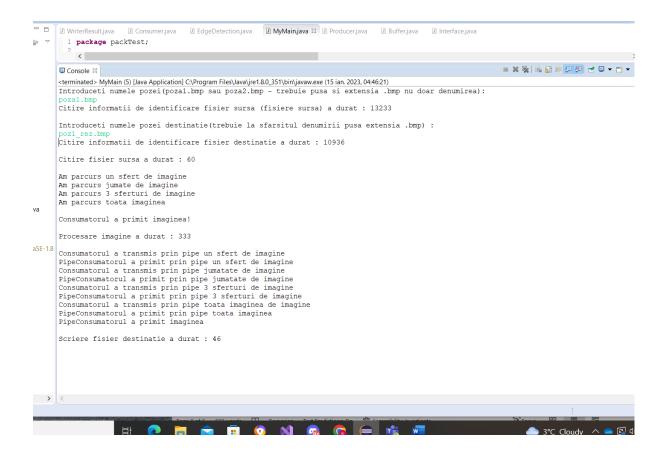
Descrierea modulelor

- In clasa **Producer** este citita imaginea din fisier si se realizeaza transmiterea imaginii, pixel cu pixel, catre clasa **Consumer** prin intermediul firelor de executie.
- 2. In clasa **Consumer** este primita imaginea, pixel cu pixel, aceasta fiind reconstituita, pentru a putea fi prelucrata si transmisa, tot pixel cu pixel, catre clasa **WriterResult** prin intermediul pipe-urilor
- 3. In clasa **Buffer** se realizeaza legatura dintre **Producer** si **Consumer** prin intermediul functiilor sincronizate get() si put() care fac transmiterea informatiilor intre cele 2 clase.
- 4. In clasa **WriterResult** prin intermediul pipe-urilor se obtine imaginea procesata care este primita pixel cu pixel si este reconstituita pentru a putea fi salvata in fisier conform denumirii alese.
- 5. In clasa **EdgeDeetection** este prelucrata imaginea conform descrierii implementarii de mai sus
- 6. In interfata Interface creez o interfata care e implementata de clasa EdgeDetection
- 7. In clasa **MyMain** am testat toate implementarile

Evaluare performante



Observam ca in fisierul proiectului avem cele 2 poze. Ruland programul vom obtine :

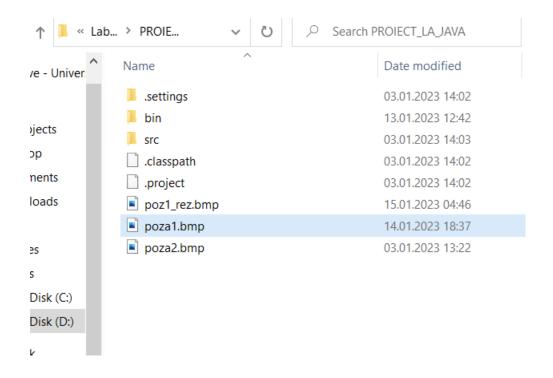


Observam ca citirea informatiilor de identificare a fisierului sursa a durat : 13233 ms si citirea informatiilor de identificare a fisierului destinatie a durat : 10936 ms.

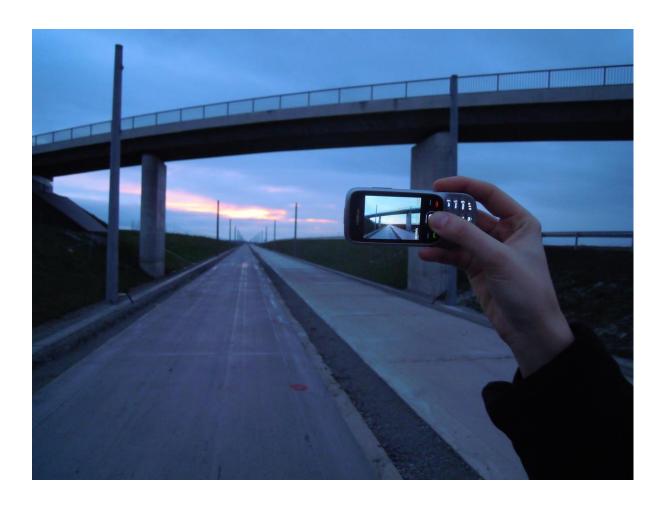
Citirea fisierului sursa a durat : 60 ms, Procesarea imaginii a durat 333 ms si Scrierea imaginii a durat 46 ms.

Observam ca valorile mari au fost inregistrate atunci cand s au introdus informatii de la tastatura .

In finalul executiei in fisierul proiectului a fost creata imaginea cu denumirea corespunzatoare :



Imaginea initiala aratand astfel:



Iar dupa procesare imaginea rezultata aratand astfel:



Alt exemplu:



Rezultat:



Concluzii:

In concluzie am realizat implementarea algoritmului de EdgeExtraction (Detetction) asupra unei imagini combinat cu respectarea cerintelor proiectului.

Bibliografie:

- https://en.wikipedia.org/wiki/Sobel_operator
- https://en.wikipedia.org/wiki/Edge_detection
- https://curs.upb.ro/2022/pluginfile.php/419617/mod_resource/content/1/Java09.pdf