

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ УКРАЇНИ
«КИЇВСЬКИЙ ПОЛІТЕХНІЧНИЙ ІНСТИТУТ
імені ІГОРЯ СІКОРСЬКОГО»

ЗВІТ
з лабораторної роботи №2
з навчальної дисципліни «Проектування та реалізація програмних систем з
нейронними мережами»

Виконав:
студент групи ІІІ-15
Мешков Андрій Ігорович

Перевірив:
Шимкович В.М.

ЛАБОРАТОРНА РОБОТА №2

Тема: Реалізація базових архітектур нейронних мереж.

Мета роботи: Дослідити структуру та принцип роботи нейронної мережі. За допомогою нейронної мережі змодельовати функцію двох змінних.

Варіант 6

Індивідуальні завдання

Завдання – Написати програму, що реалізує нейронні мережі для моделювання функції двох змінних. Функцію двох змінних, типу $f(x+y) = x^2+y^2$, обрати самостійно. Промодельовати на невеликому відрізку, скажімо від 0 до 10.

$$z = x \cdot \sin(y)$$

Дослідити вплив кількості внутрішніх шарів та кількості нейронів на середню відносну помилку моделювання для різних типів мереж (feed forward backprop, cascade - forward backprop, elman backprop):

1. Тип мережі: feed forward backprop:
 - a) 1 внутрішній шар з 10 нейронами;
 - b) 1 внутрішній шар з 20 нейронами;
2. Тип мережі: cascade - forward backprop:
 - a) 1 внутрішній шар з 20 нейронами;
 - b) 2 внутрішніх шари по 10 нейронів у кожному;
3. Тип мережі: elman backprop:
 - a) 1 внутрішній шар з 15 нейронами;
 - b) 3 внутрішніх шари по 5 нейронів у кожному;
4. Зробити висновки на основі отриманих даних.

Хід роботи

- Генеруємо дані

```
x_range = 5
y_range = x_range
density = 200

X = np.linspace(-x_range, x_range, density)
Y = np.linspace(-y_range, y_range, density)

X, Y = np.meshgrid(X, Y)

z_grid = X * np.sin(Y)

z = z_grid.flatten()
XY = np.array([X.flatten(), Y.flatten()]).T
```

- Створюємо функцію тренування та тестування моделей

```
def train_and_test(model, epochs = 150, batch_size = 50):
    model.summary()
    model.compile(optimizer='adam', loss='mse')
    history = model.fit(XY, z, epochs=epochs, batch_size=batch_size, verbose=1)

    z_pred = model.predict(XY)
    z_pred = np.reshape(z_pred, (density, density))

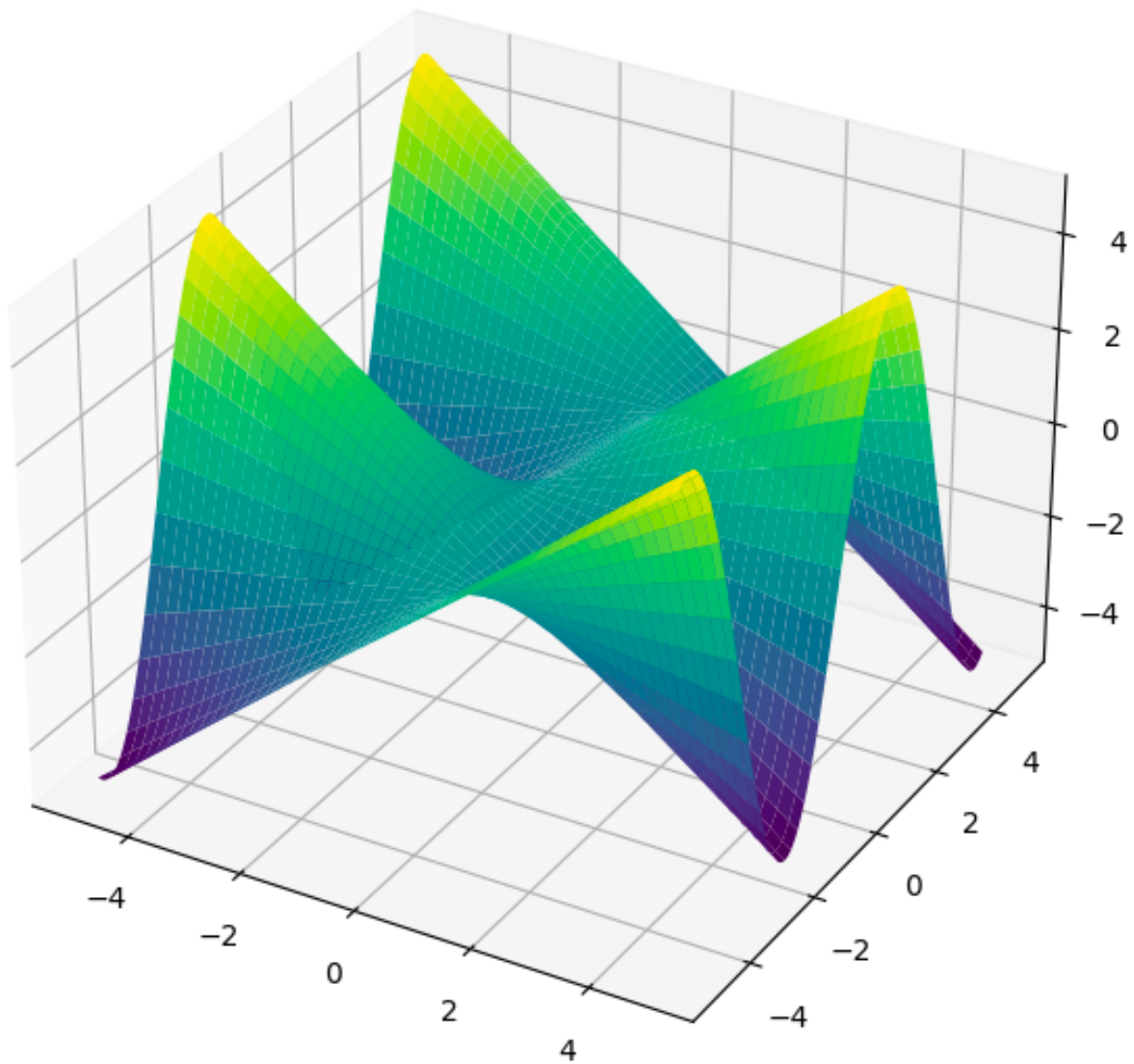
    fig = plt.figure(figsize=(16, 8))
    ax = fig.add_subplot(1, 2, 2, projection='3d')
    ax.plot_surface(X, Y, z_pred, cmap='viridis')
    plt.title(model.name)

    plt.figure(figsize=(8, 5))
    plt.plot(history.history['loss'], label='Loss')
    plt.xlabel('Epochs')
    plt.ylabel('Loss')
    plt.title('Training Loss')
    plt.legend()
    plt.show()
```

- Візуалізуємо базову функцію

```
fig = plt.figure(figsize=(16, 8))
ax = fig.add_subplot(1, 2, 2, projection='3d')
ax.plot_surface(X, Y, z_grid, cmap='viridis')
plt.title("Base function")
plt.legend()
```

Base function



- Візуалізуємо кожну модель

```
train_and_test(feedforward(1, 10))
train_and_test(feedforward(1, 20))
train_and_test(cascadeforward(1, 20))
train_and_test(cascadeforward(2, 10))
train_and_test(elman(1, 15))
train_and_test(elman(3, 5))
```

1. Тип мережі: feed forward backprop.

Основна відмінність моделі feed forward від інших архітектур полягає в її прямому перенапрявленні даних без зворотного зв'язку або циклічних зв'язків між шарами. У цій архітектурі кожен шар передає свої виходи безпосередньо наступному шару, без конкатенації з вхідними даними чи зворотного зв'язку. Це робить feedforward простим та ефективним для використання в багатьох задачах, зокрема в розпізнаванні зображень, натренованні та класифікації даних. Було використано Keras.Sequential

```
def feedforward(layers, neurons, shape = (2,)):  
    model = Sequential(name = f'Feedforward_{layers}_layers_{neurons}_neurons')  
  
    model.add(Dense(neurons, activation = 'relu', input_shape=shape))  
  
    for i in range(layers - 1):  
        model.add(Dense(neurons, activation = 'relu'))  
  
    model.add(Dense(1, name = 'output'))  
  
    return model
```

а) 1 внутрішній шар з 10 нейронами;

```
Model: "Feedforward_1_layers_10_neurons"  
  
Layer (type)                Output Shape                Param #  
=====
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
dense_5 (Dense)	(None, 10)	30
output (Dense)	(None, 1)	11

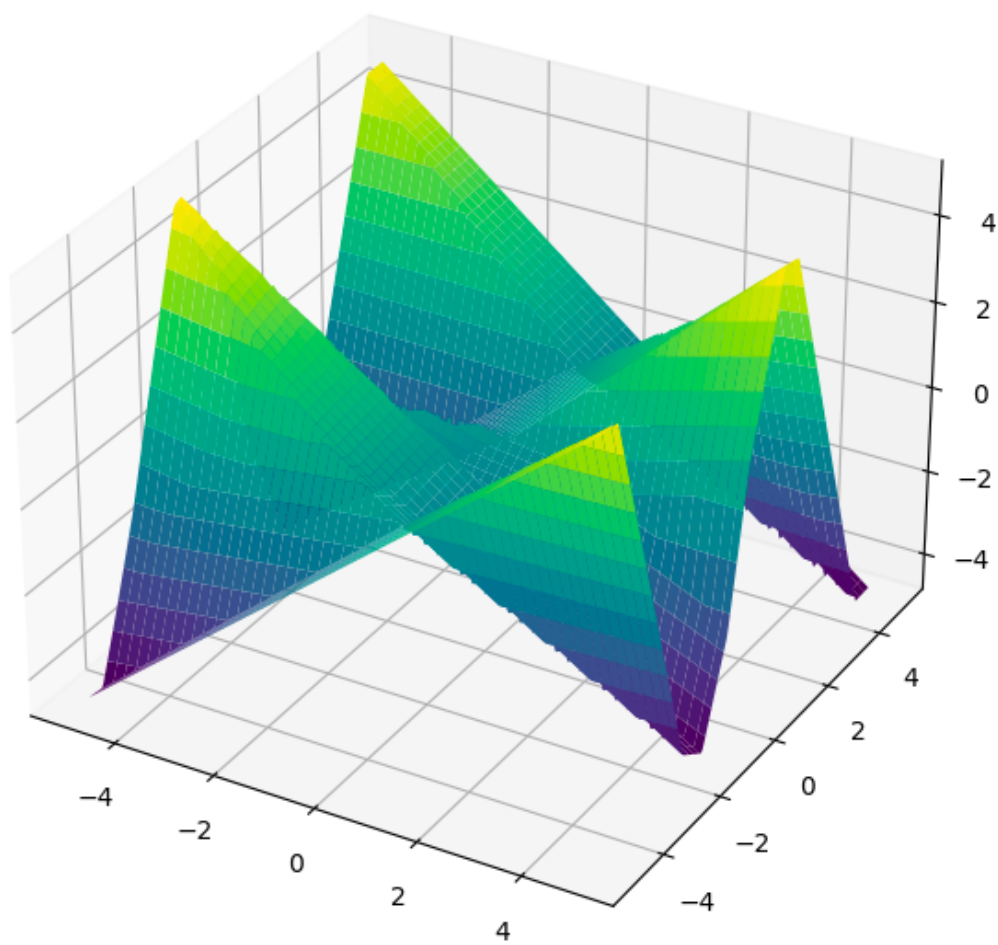
```
=====
```

Total params: 41 (164.00 Byte)	
Trainable params: 41 (164.00 Byte)	
Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)	

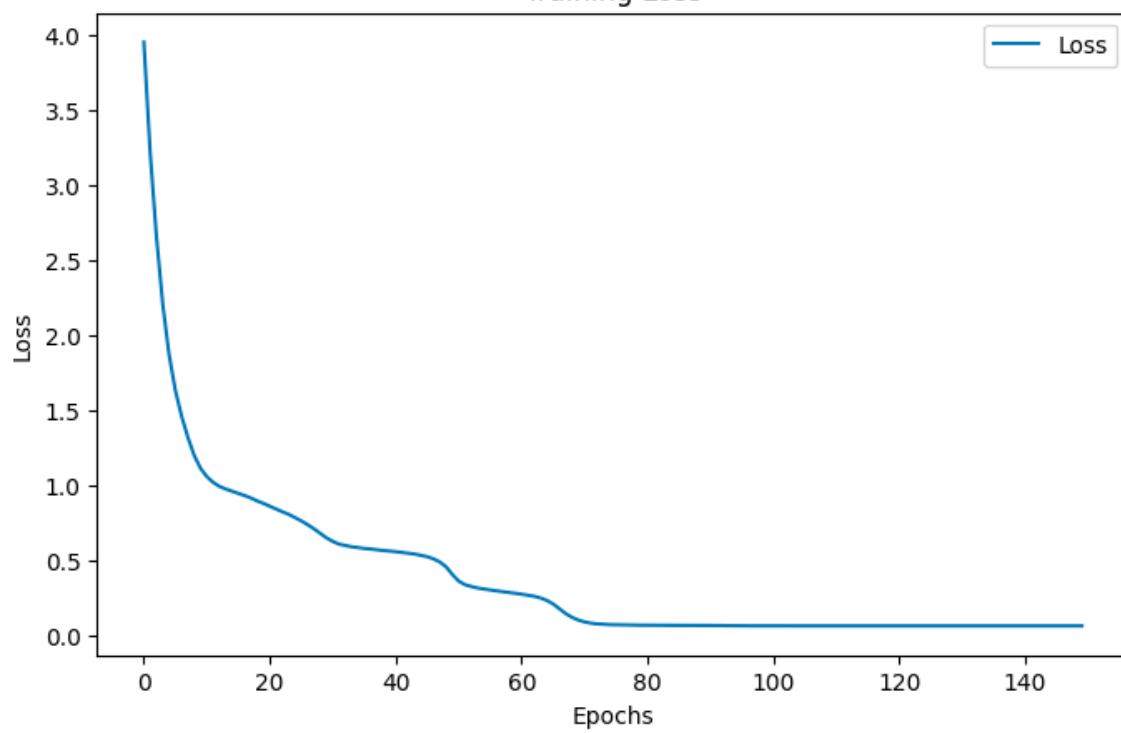
```
=====
```

Epoch	Progress	Time	Loss
Epoch 1/150	800/800	1s 1ms/step	loss: 3.9566
Epoch 2/150	800/800	1s 1ms/step	loss: 3.2209
Epoch 3/150	800/800	1s 899us/step	loss: 2.6580
Epoch 4/150	800/800	1s 947us/step	loss: 2.2083
Epoch 5/150	800/800	1s 995us/step	loss: 1.8729
Epoch 6/150	800/800	1s 972us/step	loss: 1.6350
...			
Epoch 150/150	800/800	1s 904us/step	loss: 0.0634
	800/800	1s 918us/step	loss: 0.0639
	1250/1250	1s 783us/step	

Feedforward_1_layers_10_neurons



Training Loss



б) 1 внутрішній шар з 20 нейронами;

Model: "Feedforward_1_layers_20_neurons"

Layer (type)	Output Shape	Param #
dense_6 (Dense)	(None, 20)	60
output (Dense)	(None, 1)	21

Total params: 81 (324.00 Byte)

Trainable params: 81 (324.00 Byte)

Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)

Epoch 1/150

800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 3.9459

Epoch 2/150

800/800 [=====] - 1s 910us/step - loss: 3.0496

Epoch 3/150

800/800 [=====] - 1s 980us/step - loss: 2.3295

Epoch 4/150

800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 1.8366

Epoch 5/150

800/800 [=====] - 1s 937us/step - loss: 1.5311

Epoch 6/150

800/800 [=====] - 1s 918us/step - loss: 1.3063

...

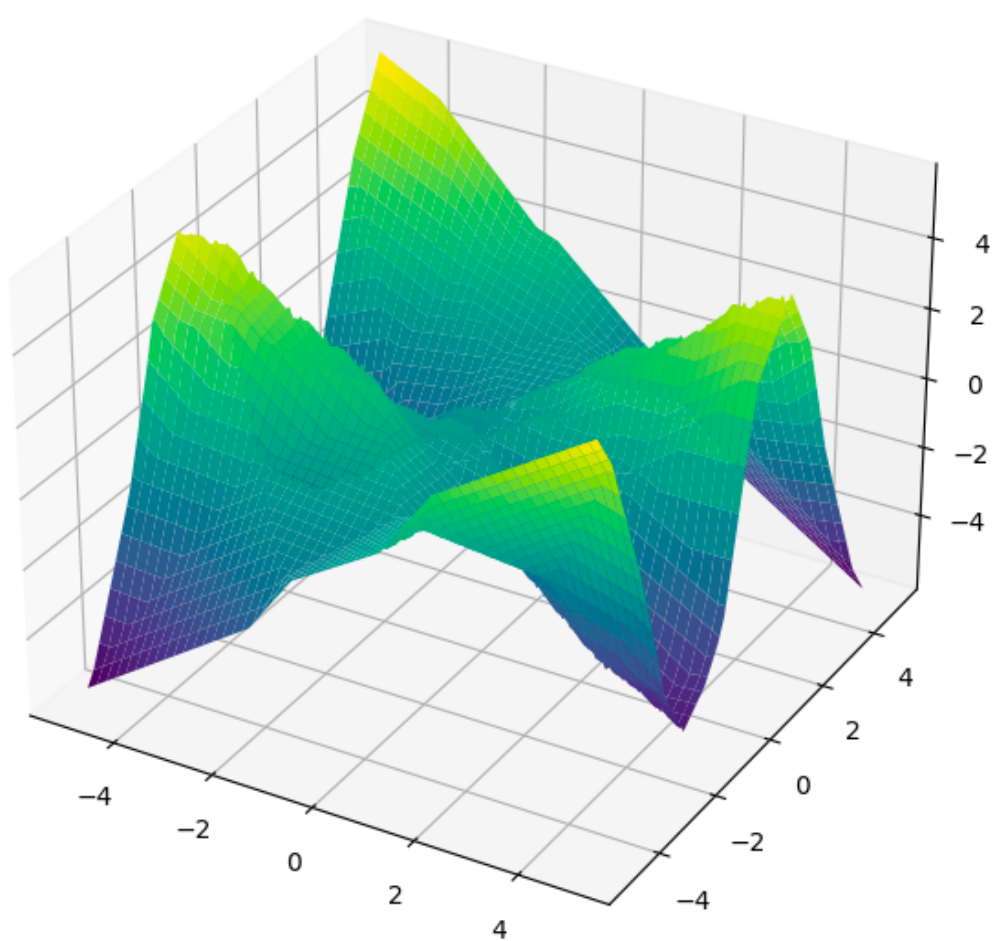
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.0795

Epoch 150/150

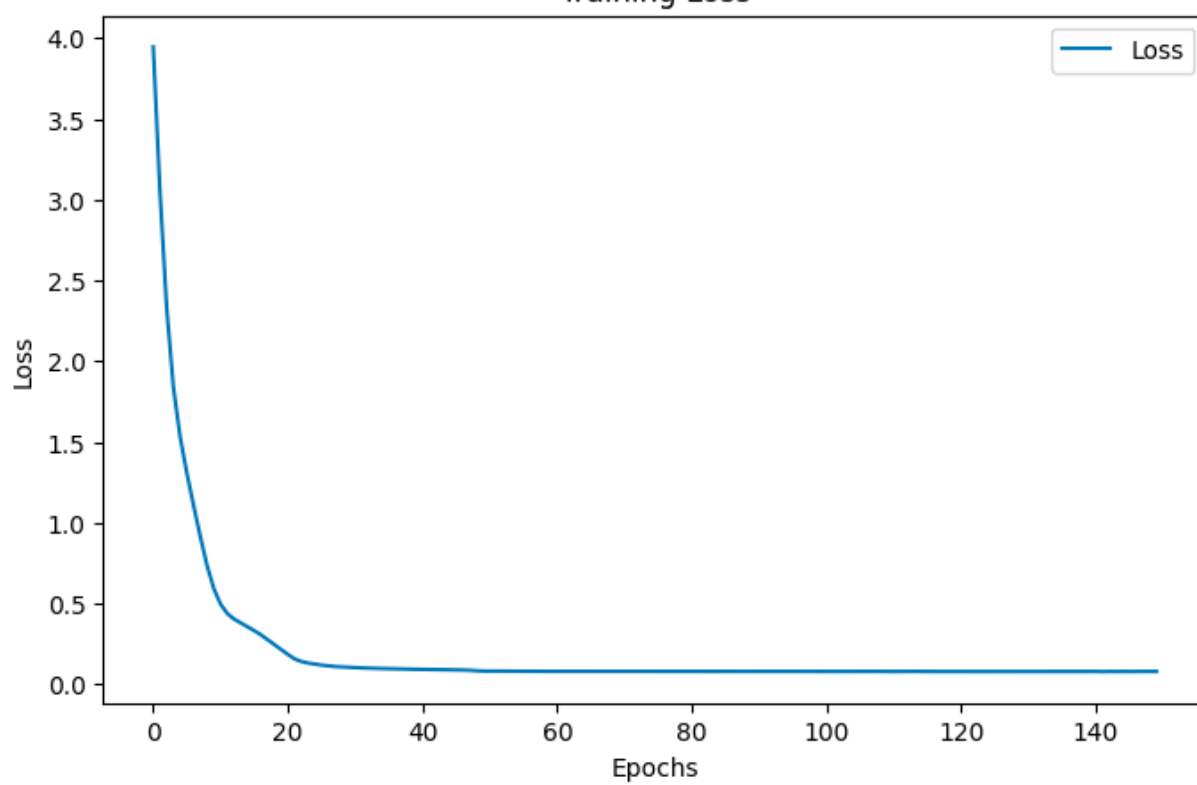
800/800 [=====] - 1s 927us/step - loss: 0.0799

1250/1250 [=====] - 1s 835us/step

Feedforward_1_layers_20_neurons



Training Loss



2. Тип мережі: cascade - forward backprop.

Головна відмінність каскадного перенаправлення від інших архітектур полягає у тому, що кожен наступний шар приймає на вхід не лише вихід поточного шару, але і вхідні дані, що конкатенуються з виходами попередніх шарів. Це дозволяє кожному шару в архітектурі мати доступ до інформації, що проходить через всю мережу, підвищуючи потенційну репрезентативність інформації на кожному рівні. Така архітектура дозволяє краще враховувати взаємозв'язки між вхідними даними та може покращити ефективність моделі, особливо в задачах зі складними взаємодіями між ознаками.

```
def cascadeforward(layers, neurons, shape = (2,)):
    input_layer = Input(shape = shape, name = 'input')

    current_layer = Dense(neurons, activation = 'relu', input_shape=shape)(input_layer)

    for i in range(layers-1):
        concatenated_layer = Concatenate()([input_layer, current_layer])
        current_layer = Dense(neurons, activation = 'relu',
input_shape=shape)(concatenated_layer)

    output_layer = Dense(1, name = 'output')(current_layer)

    model = Model(inputs = input_layer, outputs = output_layer, name =
f'Cascadeforward_{layers}_layers_{neurons}_neurons')

    return model
```

а) 1 внутрішній шар з 20 нейронами;

```
Model: "Cascadeforward_1_layers_20_neurons"

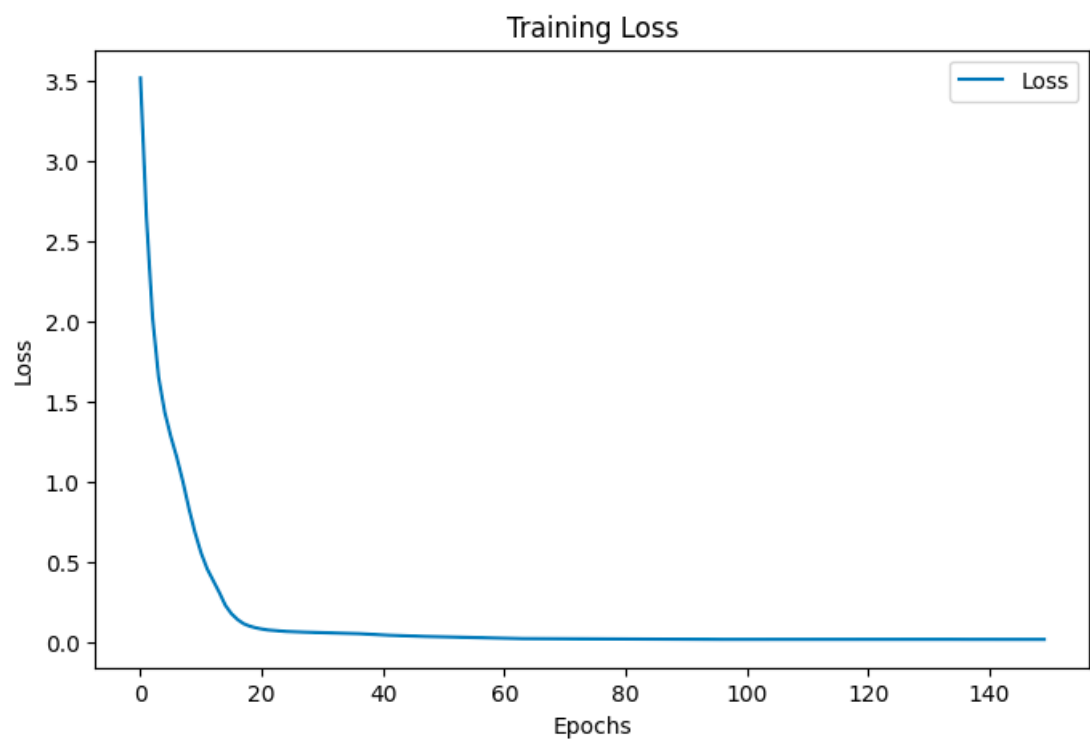
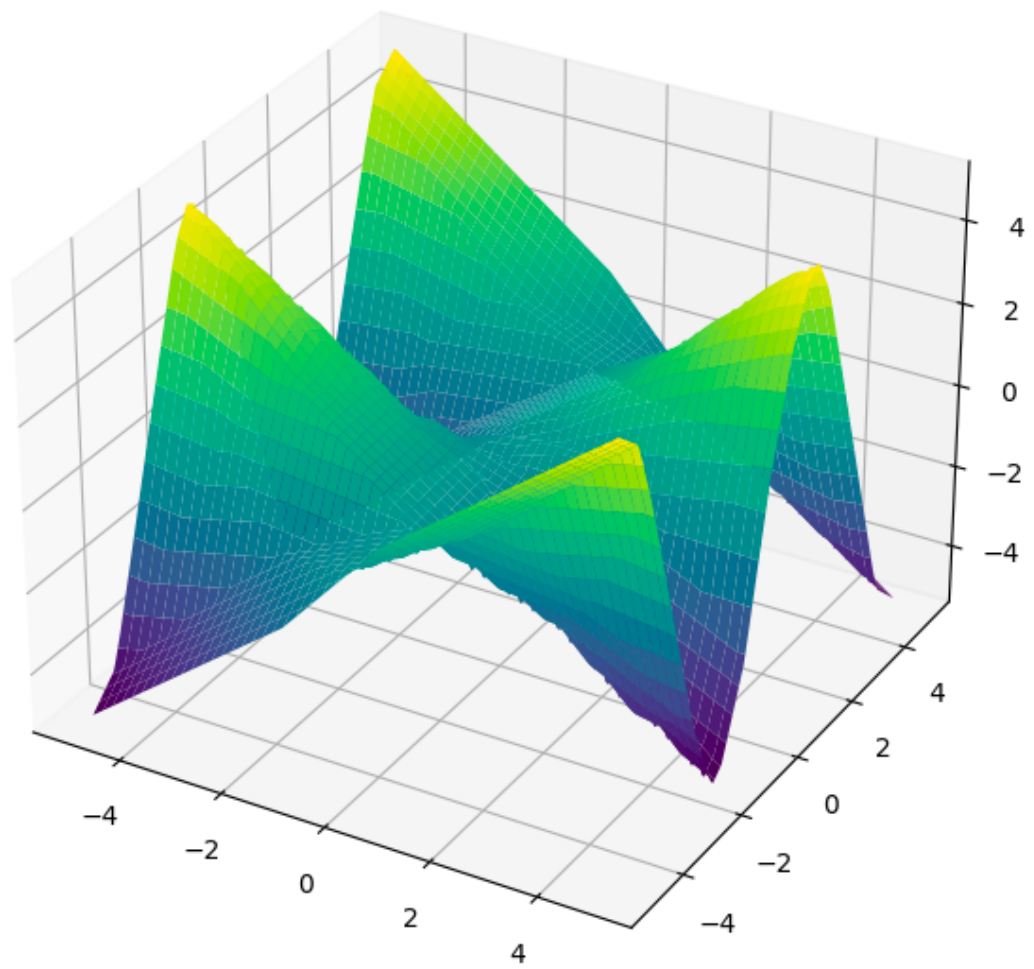
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
input (InputLayer)	[(None, 2)]	0
dense_7 (Dense)	(None, 20)	60
output (Dense)	(None, 1)	21

```

=====
Total params: 81 (324.00 Byte)
Trainable params: 81 (324.00 Byte)
Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)
=====
Epoch 1/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 3.5199
Epoch 2/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 2.6446
Epoch 3/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 2.0265
Epoch 4/150
800/800 [=====] - 1s 997us/step - loss: 1.6542
Epoch 5/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 1.4386
...
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.0215
Epoch 150/150
800/800 [=====] - 1s 995us/step - loss: 0.0215
1250/1250 [=====] - 1s 826us/step
```

Cascadeforward_1_layers_20_neurons



б) 2 внутрішніх шари по 10 нейронів у кожному;

Model: "Cascadeforward_2_layers_10_neurons"

Layer (type)	Output Shape	Param #	Connected to
input (InputLayer)	[(None, 2)]	0	[]
dense_8 (Dense)	(None, 10)	30	['input[0][0]']
concatenate_1 (Concatenate)	(None, 12)	0	['input[0][0]', 'dense_8[0][0]']
dense_9 (Dense)	(None, 10)	130	['concatenate_1[0][0]']
output (Dense)	(None, 1)	11	['dense_9[0][0]']

Total params: 171 (684.00 Byte)

Trainable params: 171 (684.00 Byte)

Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)

Epoch 1/150

800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 3.1637

Epoch 2/150

800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 1.1199

Epoch 3/150

...

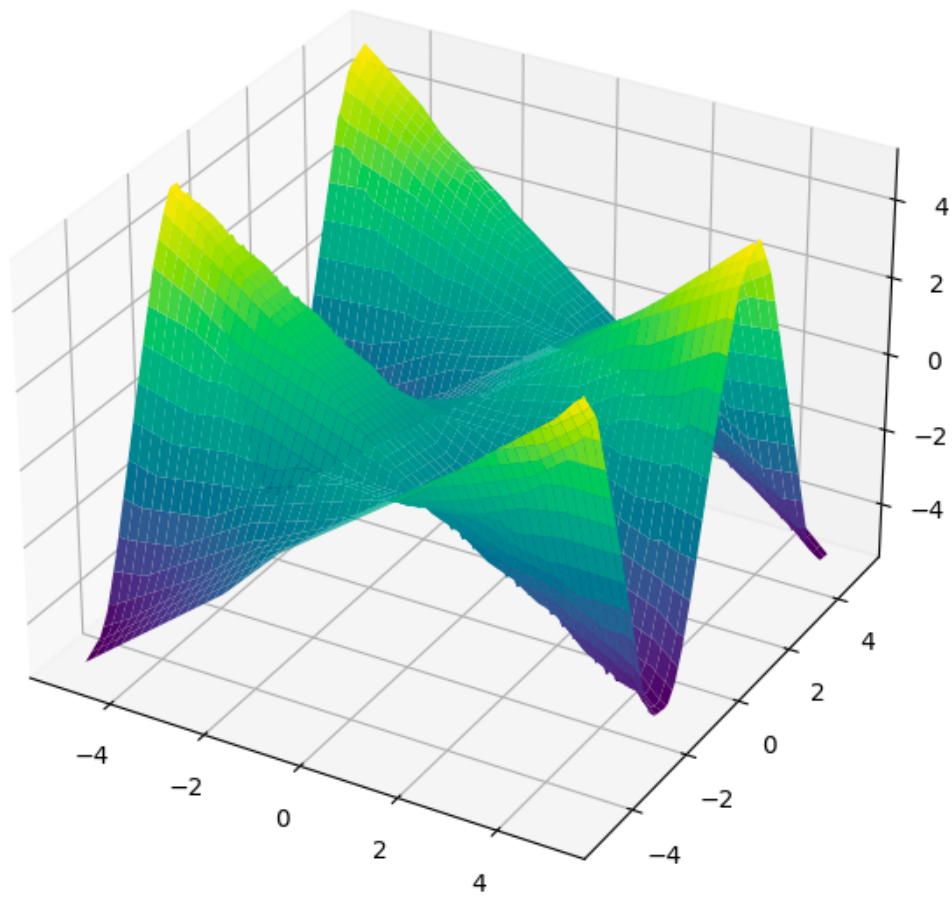
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.0095

Epoch 150/150

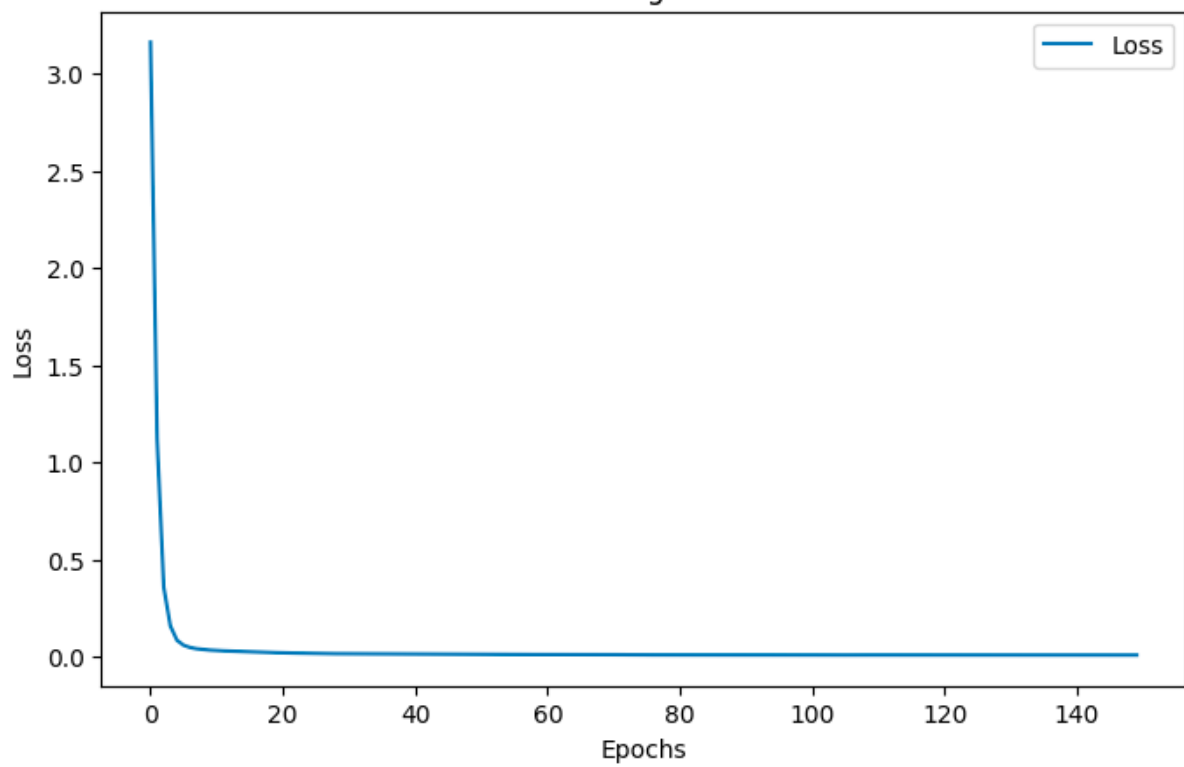
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.0096

1250/1250 [=====] - 1s 828us/step

Cascadeforward_2_layers_10_neurons



Training Loss



3.Тип мережі: elman backprop.

Архітектура Elman використовує рекурентні шари, особливо SimpleRNN, для збереження стану попередніх часових кроків. Під час навчання модель отримує як вхід дані та інформацію з попередніх часових кроків, що дозволяє враховувати контекст та залежності в часі. Основна відмінність Elman від інших моделей, як feedforward чи каскадний, полягає в здатності моделі до роботи з послідовними даними, наприклад, в часових рядках чи текстах, враховуючи їхню структуру та послідовність.

```
def elman(layers, neurons, shape = (2,)):
    model = Sequential(name = f'Elman_{layers}_layers_{neurons}_neurons')

    model.add(Reshape((1, shape[0]), input_shape = shape, name = 'input_reshape'))
    model.add(SimpleRNN(neurons, return_sequences=True, activation = 'relu',
input_shape=shape))

    for i in range(layers - 1):
        model.add(SimpleRNN(neurons, return_sequences=True, activation = 'relu'))

    model.add(Reshape((neurons, ), name = 'output_reshape'))
    model.add(Dense(1, name = 'output'))

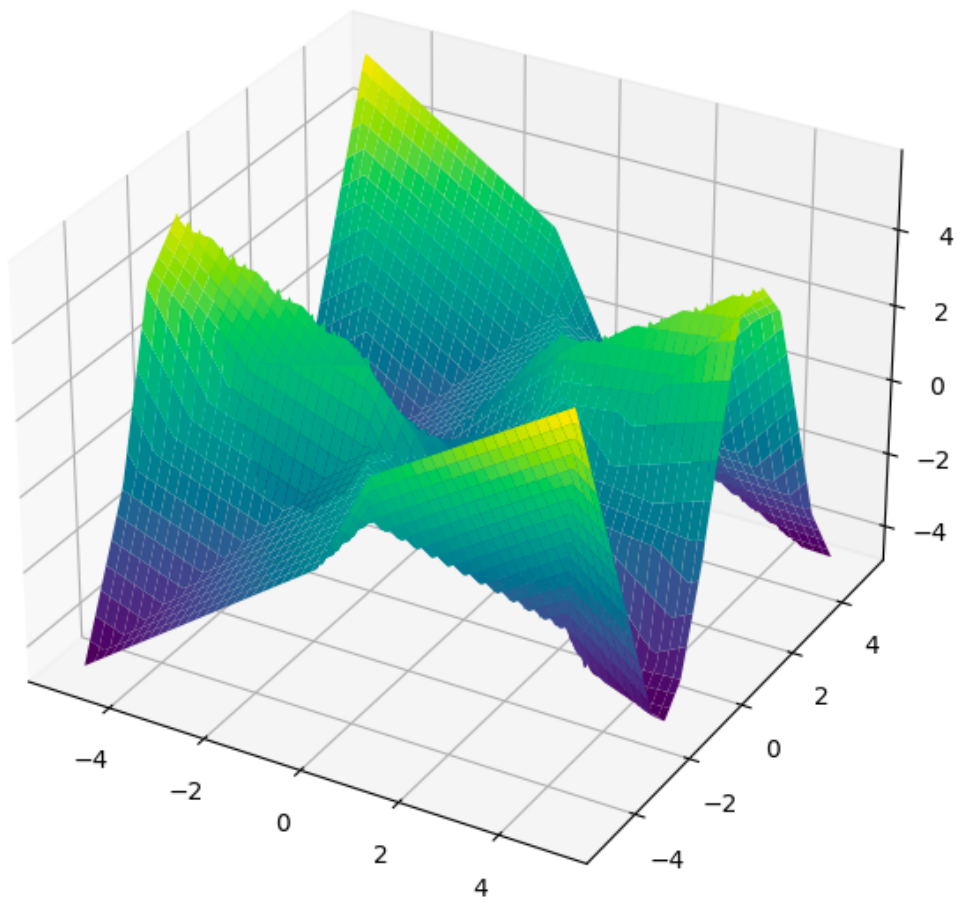
    return model
```

а) 1 внутрішній шар з 15 нейронами;

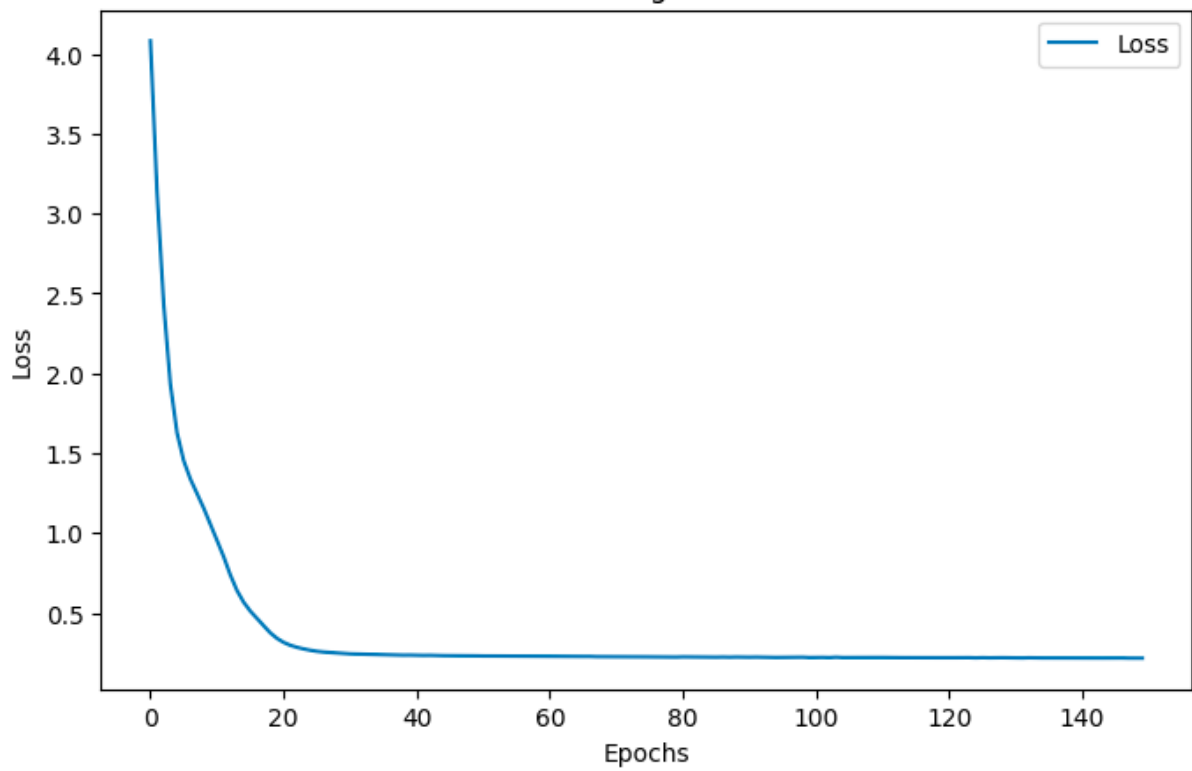
```
Model: "Elman_1_layers_15_neurons"

Layer (type)                 Output Shape              Param #
=====
input_reshape (Reshape)      (None, 1, 2)              0
simple_rnn_4 (SimpleRNN)      (None, 1, 15)             270
output_reshape (Reshape)     (None, 15)                0
output (Dense)               (None, 1)                 16
=====
Total params: 286 (1.12 KB)
Trainable params: 286 (1.12 KB)
Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)
=====
Epoch 1/150
800/800 [=====] - 2s 1ms/step - loss: 4.0812
Epoch 2/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 3.1300
Epoch 3/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 2.4299
Epoch 4/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 1.9304
...
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.2170
Epoch 150/150
800/800 [=====] - 1s 1ms/step - loss: 0.2163
1250/1250 [=====] - 1s 914us/step
```

Elman_1_layers_15_neurons



Training Loss



b) 3 внутрішніх шари по 5 нейронів у кожному;

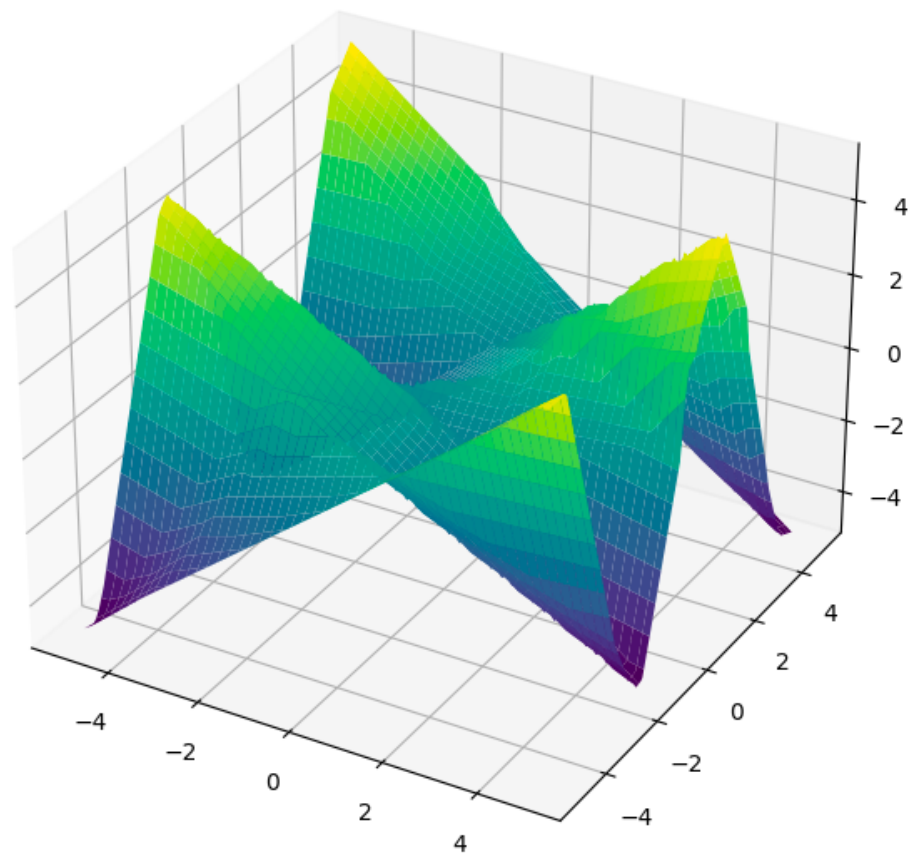
```
Model: "Elman_3_layers_5_neurons"

Layer (type)                 Output Shape              Param #
=====
input_reshape (Reshape)      (None, 1, 2)              0
simple_rnn_5 (SimpleRNN)      (None, 1, 5)              40
simple_rnn_6 (SimpleRNN)      (None, 1, 5)              55
simple_rnn_7 (SimpleRNN)      (None, 1, 5)              55
output_reshape (Reshape)     (None, 5)                 0
output (Dense)               (None, 1)                 6
=====

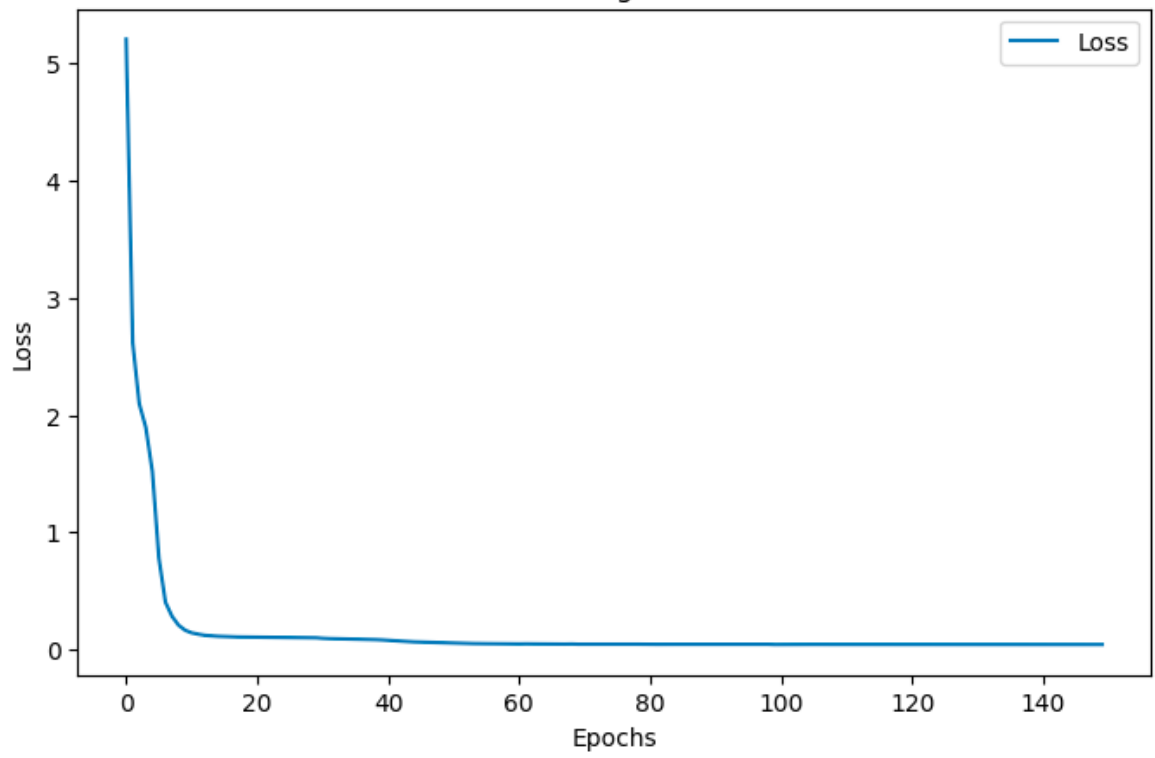
Total params: 156 (624.00 Byte)
Trainable params: 156 (624.00 Byte)
Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)
=====

Epoch 1/150
800/800 [=====] - 4s 2ms/step - loss: 5.2081
Epoch 2/150
800/800 [=====] - 2s 2ms/step - loss: 2.6157
...
800/800 [=====] - 2s 2ms/step - loss: 0.0418
Epoch 150/150
800/800 [=====] - 2s 2ms/step - loss: 0.0418
1250/1250 [=====] - 2s 1ms/step
```

Elman_3_layers_5_neurons



Training Loss



Висновки:

У цьому дослідженні я вивчав проектування нейронних мереж для апроксимації функцій з двома змінними. Я використав три різні типи нейронних мереж з двома параметрами для кожного. В результаті виявилось, що модель Cascade Forward показала кращі результати порівняно з моделями Feed Forward та Elman. Додатково, в усіх моделях спостерігався високий Bias, який можна виправити шляхом збільшення кількості шарів та нейронів.