

Apl. 1 Considerăm transf. liniară

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad f(x, y, z) = (2x - y + 2z, -x + 2y - z, x + y + z),$$
$$(\forall) (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

- Scietă matricea asociată lui f în raport cu baza canonică $B_0 = \{e_1, e_2, e_3\} \subset \mathbb{R}^3$.
- Determină valorile proprii și subsp. proprii coresp.
- Verifică dacă f este diagonalizabilă.
- În caz afirmativ, scrie matricea (forma) diagonală și baza în care se realizează.

Rez: a) $A_f = \begin{pmatrix} \boxed{2} & \boxed{-1} & \boxed{2} \\ \boxed{-1} & \boxed{2} & \boxed{-1} \\ \boxed{1} & \boxed{1} & \boxed{1} \end{pmatrix} \in M_3(\mathbb{R})$

$f(e_1) \quad f(e_2) \quad f(e_3)$

b) Polinomul caracteristic:

$$P(\lambda) = \det(A_f - \lambda I_3) = \begin{vmatrix} 2-\lambda & -1 & 2 \\ -1 & 2-\lambda & -1 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} =$$
$$= -\lambda(\lambda-2)(\lambda-3)$$

Ec. caracteristică: $P(\lambda) = 0 \Leftrightarrow -\lambda(\lambda-2)(\lambda-3) = 0$

$$\Rightarrow \begin{cases} \lambda_1 = 0 \\ \lambda_2 = 2 \\ \lambda_3 = 3 \end{cases} \in \mathbb{R} \quad \text{valorile proprii} \quad S_{\text{pec}}(f) = \{0, 2, 3\}$$

1

$$\text{și } m_a(\lambda_1) = m_a(\lambda_2) = m_a(\lambda_3) = 1$$

$$\{\text{multiplicități algebrice}\}$$

Subspații proprii:

$$S'_\lambda : \begin{cases} (2-\lambda)x - y + 2z = 0 \\ -x + (2-\lambda)y - z = 0 \\ x + y + (1-\lambda)z = 0 \end{cases}$$

Atunci:

$$S'_{\lambda_1} : \begin{cases} 2x - y + 2z = 0 \\ -x + 2y - z = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \rightarrow \text{sistem linear omogen,}$$

$$\{\lambda_1 = 0\} \quad \text{cu 3 ec. și 3 nec.}$$

$$\text{rg}(A_f - \lambda_1 I_3) = 2$$

$$\Delta_f = \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 3 \neq 0 \Rightarrow \begin{cases} x, y \text{ nec principale} \\ z = \alpha, \alpha \in \mathbb{R} \\ \text{nec. secundară} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 2x - y = -2\alpha \quad | :2 \\ -x + 2y = \alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = -\alpha \\ y = 0 \end{cases}$$

$$\boxed{z = \alpha, \alpha \in \mathbb{R}}$$

$$\text{Deci: } V_{\lambda_1} = \{(-\alpha, 0, \alpha) \mid \alpha \in \mathbb{R}\} = \left\{ \underbrace{\alpha(-1, 0, 1)}_{\text{unit } v_1} \mid \alpha \in \mathbb{R} \right\}$$

Analog, rezolvând sistemele S'_{λ_2} și S'_{λ_3} vom obține

$$V_{\lambda_2} = \left\{ \beta \underbrace{(1, -2, 1)}_{\text{unit } v_2} \mid \beta \in \mathbb{R} \right\}$$

$$V_{\lambda_3} = \left\{ \gamma \underbrace{(1, -1, 0)}_{\text{unit } v_3} \mid \gamma \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\text{Deci: } \dim V_{\lambda_1} = \dim V_{\lambda_2} = \dim V_{\lambda_3} = 1$$

$$\Rightarrow m_g(\lambda_1) = m_g(\lambda_2) = m_g(\lambda_3) = 1$$

{multiplicitățile geometrice}

$$\text{Avem } \begin{cases} 1) m_a(\lambda_1) + m_a(\lambda_2) + m_a(\lambda_3) = 3 = \dim_{\mathbb{R}} \mathbb{R}^3 \\ 2) m_a(\lambda_i) = m_g(\lambda_i), (\forall) i = \overline{1, 3} \end{cases} \Rightarrow$$

$\Rightarrow f$ este diagonalizabilă, deci $(\exists) B \subset \mathbb{R}^3$
 {bază formată din

vectori proprii coresp. lui $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ (care sunt liniar indep.
 deoarece valorile proprii sunt distincte)}

În raport cu core, matricea asociată lui f are formă diagonală:

$$D = \begin{pmatrix} \boxed{0} & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{2} & 0 \\ 0 & 0 & \boxed{3} \end{pmatrix}$$

$$B = \{ v_1 = (1, 0, 1), v_2 = (1, -2, -1), v_3 = (1, -1, 0) \}$$

Suplimentar:

$$B_0 \rightarrow B$$

$$\downarrow$$

$$A_f$$

$C \rightarrow$ m. de trecere de la

bază canonică B_0 la bază B ,

$$D = C^{-1} A_f C$$

$$\text{i.e. } C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} \overline{v_1} & \overline{v_2} & \overline{v_3} \end{matrix}$$

A_f | 2 Aceleși enunț, ca în ex. 1 pentru transf. liniară:

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, f(x, y, z) = (3x + y - z, 2y, x + y + z),$$

$$(\forall) (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

Rez: a) $A_f = \begin{pmatrix} \boxed{3} & \boxed{1} & \boxed{-1} \\ \boxed{0} & \boxed{2} & \boxed{0} \\ \boxed{1} & \boxed{1} & \boxed{1} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbb{R})$

$f(e_1) \quad f(e_2) \quad f(e_3)$

b) Polinomul caracteristic:

$$P(\lambda) = \det(A_f - \lambda I_3) = \begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 & -1 \\ 0 & 2-\lambda & 0 \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -(\lambda-2)^3$$

Ec. caracteristică:

$$P(\lambda) = 0 \Leftrightarrow -(\lambda-2)^3 = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 2, \quad \underbrace{m_c(\lambda_1) = 3}_{\text{valoare proprie}}$$

$$\text{Spec}(f) = \{2\}$$

Subspațiul propriu:

$$S_{\lambda} : \begin{cases} (3-\lambda)x + y - z = 0 \\ (2-\lambda)y = 0 \\ x + y + (1-\lambda)z = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow S_{\lambda_1} : \begin{cases} x + y - z = 0 \\ 0 = 0 \\ x + y - z = 0 \end{cases} \quad \{\lambda_1 = 2\}$$

$$\text{rg}(A_f - \lambda_1 I_3) = 1 \Rightarrow \text{Luăm } \begin{cases} x \text{ nec. principal} \\ y = \alpha \\ z = \beta \end{cases} \text{ nec. secundar}$$

$$\alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = -\alpha + \beta \\ y = \alpha \\ z = \beta \end{cases}, \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\begin{aligned} \text{Dec: } V_{\lambda_1} &= \{ (-\alpha + \beta, \alpha, \beta) \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \} \\ &= \{ \underbrace{\alpha(-1, 1, 0)}_{v_1} + \underbrace{\beta(1, 0, 1)}_{v_2} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \} \\ &= \{ \alpha v_1 + \beta v_2 \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R} \} \end{aligned}$$

Rezultă că:

$$\Rightarrow B_1 = \{v_1, v_2\} \subset V_{\lambda_1}$$

sistem de gen. + sistem lin. indep. \rightarrow baze $\rightarrow \dim V_{\lambda_1} = 2$
(se verifică!)

i.e. $m_g(\lambda_1) = \dim V_{\lambda_1} = 2 < 3 = m_a(\lambda_1)$, deci f nu este diagonalizabilă.

Tema Alegeți unul, ca în 1 pentru funcțiile transf. liniare

a) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x, y, z) = (-x + 3y - z, -3x + 5y - z, -3x + 3y + z)$,
 $(\forall) (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

b) $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $f(x, y, z) = (6x - 5y - 3z, 3x - 2y - 2z, 2x - 2y)$,
 $(\forall) (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

c) $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$, $f(x, y, z, t) = (x + y + z + t, x + y - z - t, x - y + z - t, x - y - z + t)$,
 $(\forall) (x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$.

Ex. 3 Fie f transf. liniară în \mathbb{R}^3 dată de rotație spațială în jurul axei Oz cu un unghi $\theta = \frac{\pi}{3}$.

Determinați valorile proprii și subsp. proprii corespunzătoare și interpretați geometric rezultatele obținute.

Rez: $A_f = \left(\begin{array}{cc|c} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$

m. axe rotatiei de $\neq \frac{\pi}{3}$, în sens direct trigonometric, în jurul axei Oz
de ec. $x=y=0$

$\Rightarrow A_f = \left(\begin{array}{ccc} \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right)_{\theta=\frac{\pi}{3}}$

Valoarea proprie Rezolv ec. caract. în corpul \mathbb{R} .

Ec. caract. $\det(A_f - \lambda I_3) = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} \frac{1}{2} - \lambda & -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 1 - \lambda \end{vmatrix} = 0$

$\Leftrightarrow (1-\lambda) \left[\left(\frac{1}{2} - \lambda \right)^2 + \frac{3}{4} \right] = 0 \Leftrightarrow (1-\lambda)(\lambda^2 - \lambda + 1) = 0$

$\Rightarrow \boxed{\lambda_1 = 1}$ singura valoare proprie reală $\Rightarrow \text{Spec}(f) = \{1\}$

$\{\lambda_2 = \bar{\lambda}_3 \rightarrow \text{reducini par complexe}\}$

Subsp. propriu

$S_{\lambda_1} : \begin{cases} \left(\frac{1}{2} - \lambda \right) x - \frac{\sqrt{3}}{2} y = 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} x + \left(\frac{1}{2} - \lambda \right) y = 0 \\ (1-\lambda)z = 0 \end{cases}$

$\boxed{\lambda_1 = 1} \Rightarrow S_{\lambda_1} : \begin{cases} -\frac{1}{2}x - \frac{\sqrt{3}}{2}y = 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2}x - \frac{1}{2}y = 0 \\ 0 = 0 \end{cases}$

$\Rightarrow (A_f - \lambda_1 I_3) = 2$

$\Delta_f = \begin{vmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow \begin{cases} x, y \text{ nec. p. line.} \\ z = \alpha, \alpha \in \mathbb{R} \text{ nec. nec.} \end{cases}$

$$\Rightarrow \begin{cases} x=y=0 \\ z=\alpha, \alpha \in \mathbb{R} \end{cases}$$

$$\Rightarrow V_{\lambda_1} = \{(0, 0, \alpha) / \alpha \in \mathbb{R}\} = \{\alpha(0, 0, 1) / \alpha \in \mathbb{R}\}$$

Interpretare geometrică:

Evident: $V_{\lambda_1} = Oz$, i.e. singurul subsp. propriu (invariant) este axa Oz (\equiv axa de rotație)

C) PROBLEME PROPUSE PENTRU TEMA ONLINE

1. Determinați valorile și vectorii (subspațiile) proprii corespunzatori(e) pentru matricele următoare:

a) $A = \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$; b) $A = \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$; c) $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$; d) $A = \begin{pmatrix} 0 & 9 & 0 \\ 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

2. Stabiliți dacă matricele de la exercițiul precedent sunt diagonalizabile și, în caz afirmativ, determinați forma lor diagonală.

3. Considerăm aplicația $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $T(x, y, z) = (x + 4y, 2y + 3z, y)$.

- Aratați că T este transformare (aplicație) liniară.
- Scrieți matricea asociată lui T , A_T .
- Determinați valorile și vectorii proprii corespunzatori(e) lui A_T .
- Precizați subspațiile proprii corespunzătoare transformării (aplicației) T și stabiliți dacă aceasta este diagonalizabilă.
- Scrieți, dacă există, matricea diagonalizatoare C și matricea diagonală D .
- Verificați rezultatul obținut.

① Forme biliniare, Forme pătratice

Def: Fie V/\mathbb{R} sp. vectorial real, n -dimensional.

Se numește formă biliniară o aplicație $F: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$, a.c.:

$$\begin{cases} 1) F(\alpha x_1 + \beta x_2, \gamma) = \alpha F(x_1, \gamma) + \beta F(x_2, \gamma) \\ 2) F(x, \alpha \gamma_1 + \beta \gamma_2) = \alpha F(x, \gamma_1) + \beta F(x, \gamma_2) \end{cases} \quad \forall x, x_1, x_2, \gamma, \gamma_1, \gamma_2 \in V$$

(i.e. liniară în ambele argumente)

$$\boxed{F(x, \gamma) = x^T A \gamma} \quad \forall x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \gamma = \begin{pmatrix} \gamma_1 \\ \vdots \\ \gamma_n \end{pmatrix} \in V$$

$B = \{e_1, \dots, e_n\} \subset V$ bază \rightarrow forma matriceală

$$x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$$

$$\gamma = \sum_{j=1}^n \gamma_j e_j$$

$$A = (F(e_i, e_j))_{i,j=1}^n$$

\downarrow matrice asociată formei bilin. F , în raport cu baza $B \subset V$.

• Dacă $B \xrightarrow{C} B'$ $\Rightarrow \boxed{A' = {}^t C A C}$

$\left\{ \begin{array}{l} \text{matricea de trecere} \\ \text{de la baza } B \text{ la baza } B' \end{array} \right\}$ $\left\{ \begin{array}{l} \text{formula de transf. a matricei} \\ \text{asoc. unei f. bilin. la sch. de bază} \end{array} \right\}$

\downarrow A \downarrow A'

m. asoc. f. bilin. F în raport cu bazele B , resp. B' .

Def: Forme biliniare $F: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ sînt simetrice dacă:

$$F(x, \gamma) = F(\gamma, x), \quad \forall x, \gamma \in V$$

Pentru o formă biliniară simetrică $F: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ se definește

1

$$\text{forma p\^atetic\^a} \quad \left| \begin{array}{l} Q: V \rightarrow \mathbb{R}, \\ Q(x) = F(x, x), (\forall) x \in V \end{array} \right.$$

Formule de polarizare:

$$F(x, y) = \frac{1}{2} [Q(x+y) - Q(x) - Q(y)], (\forall) x, y \in V$$

$$Q(x) = F(x, x) = x^T A x = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j$$

[Ap1] Fie forma p\^atetic\^a: $Q: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$,

$$Q(x) = Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 3x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 - 4x_2x_3 - 3x_1x_3, \\ (\forall) (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$$

a) Determina\^ti forma biliniară simetric\^a asociat\^a lui Q (not. cu F)

folosind formule de polarizare.

b) Scrie\^ti matricea asociat\^a forme bilin. simetric\^e F , c\^u raport
cu baza canonic\^a din \mathbb{R}^3 .

Rez: (V1) Utiliz\^am formula de polarizare

$$F(x, y) = \frac{1}{2} [Q(x+y) - Q(x) - Q(y)], (\forall) \overset{(x_1, x_2, x_3)}{x}, \overset{(y_1, y_2, y_3)}{y} \in \mathbb{R}^3$$

$$\begin{aligned} \text{Avem: } F(x, y) &= \frac{1}{2} [Q(x_1+y_1, x_2+y_2, x_3+y_3) - Q(x_1, x_2, x_3) - Q(y_1, y_2, y_3)] \\ &= \frac{1}{2} [(x_1+y_1)^2 + 3(x_2+y_2)^2 + (x_3+y_3)^2 - 2(x_1+y_1)(x_2+y_2) - 4(x_2+y_2)(x_3+y_3) - 3(x_1+y_1)(x_3+y_3) \\ &\quad - (x_1^2 + 3x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 - 4x_2x_3 - 3x_1x_3) - (y_1^2 + 3y_2^2 + y_3^2 - 2y_1y_2 - 4y_2y_3 - 3y_1y_3)] \\ &= \dots = x_1y_1 + 3x_2y_2 + x_3y_3 - x_1y_2 - x_2y_1 - 2x_2y_3 - 2x_3y_2 - \frac{3}{2}x_1y_3 - \frac{3}{2}x_3y_1 \end{aligned}$$

(V2) Metoda DEDUBL\^ARI:

$$\begin{aligned} x_1^2 &\leadsto x_1y_1 & x_1x_2 &\leadsto \frac{1}{2}(x_1y_2 + x_2y_1) \\ x_2^2 &\leadsto x_2y_2 & x_2x_3 &\leadsto \frac{1}{2}(x_2y_3 + x_3y_2) \\ x_3^2 &\leadsto x_3y_3 & x_1x_3 &\leadsto \frac{1}{2}(x_1y_3 + x_3y_1) \end{aligned}$$

$$F: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R},$$

$$F(x, y) = x_1 y_1 + 3x_2 y_2 + x_3 y_3 - x_1 y_2 - x_2 y_1 - 2x_2 y_3 - 2x_3 y_2 - \frac{3}{2}x_1 y_3 - \frac{3}{2}x_3 y_1,$$

$$(*) \quad x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3,$$

$$y = (y_1, y_2, y_3)$$

$$b) \quad F(x, y) = (x_1 \ x_2 \ x_3) \underbrace{\begin{pmatrix} 1 & -1 & -\frac{3}{2} \\ -1 & 3 & -2 \\ -\frac{3}{2} & -2 & 1 \end{pmatrix}}_{A} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

unde

$A \rightarrow$ m. asoc. formei bilin. sim. F ,
în raport cu baze canonice din \mathbb{R}^3 .

Aducerea la o formă canonică a unei forme pătratice