# Lab 3: Simulação e Teste

### Universidade Estadual de Feira de Santana Departamento de Tecnologia, Área de Eletrônica e Sistemas TEC499 MI - Sistemas Digitais

#### 2016.1

### Sumário

1.	Pro	cedimento	2								
	1.1	Pré-laboratório	2								
	1.2	Relevância do Projeto	2								
	1.3	Especificação Funcional	3								
	1.4	Codificação ISA	5								
2.	Rec	eursos	6								
	2.1	Testando o Projeto	6								
	2.2	Test bench em Verilog	6								
	2.3	Test bench por Vetor de Teste	7								
	2.4	Escrevendo Vetores de Teste	8								
3.	. Descrevendo os Módulos Verilog										
4.	4. Usando o ModelSim										
5.	5. Visualizando Waveforms										
6.	Aco	mpanhamento	15								

## Introdução

Neste laboratório, você aprenderá como simular seus módulos e testá-los em software antes de descarregá-los em um dispositivo FPGA. Até então, nos laboratórios passados, você vem descarregando seu circuito diretamente na placa FPGA, passando direto pelo processo de síntese, mapeamento e geração do *bitstream* do seu projeto. Isso é viável para circuitos simples que podem ser rapidamente sintetizados e verificados diretamente na placa. Entretanto, esta abordagem não é válida em projetos de larga escala.

Ao longo desta semana, você aprenderá como simular um projeto em hardware e escrever conjuntos de teste (*test benches*). Estas estruturas de teste representam os elementos essenciais no processo de verificação e validação de circuitos grandes e complexos.

### Pré-laboratório

Sugerimos fortemente que você inicie a descrição do código Verilog de antemão. Considere que você terá apenas uma semana para se preparar para a apresentação final deste laboratório.

### 1. Procedimento

Neste laboratório, você descreverá uma ALU típica de processadores MIPS. Você também aprenderá técnicas de simulação e depuração do seu projeto. Estas estratégias são um elemento crítico dentro do fluxo de desenvolvimento e de fundamental importância para o sucesso do seu projeto.

#### 1.1 Pré-laboratório

Certifique-se de completar os itens apresentados nesta seção antes de ir para o laboratório. Você provavelmente não terminará o laboratório durante a sessão se você não completar o pré-lab.

No pré-lab, complete as seguintes tarefas:

- 1. Leia atentamente este roteiro.
- 2. Faça o download dos arquivos do laboratório.
- $3. \ \ Escreva os \textit{test benches} \ em \ Verilog \ nos \ arquivos \ \texttt{ALUTestVectorTestbench.v} \ e \ \texttt{ALUTestbench.v}.$

### 1.2 Relevância do Projeto

A ALU que você irá implementar neste laboratório corresponde às operações associadas ao conjunto de instruções de um processador MIPS tradicional. Considere com atenção ao padrão do projeto e como a ALU deve funcionar no contexto do processador MIPS. Em particular, é importante verificar a separação entre o *data path* e do controle utilizado neste sistema. Esta e outras características serão melhor exploradas ao longo de todo o curso.

O conjunto de instruções que sua ALU deve implementar é apresentado nas tabelas a seguir. Antes de se assustar com o tamanho das tabelas e a quantidade de instruções, lembre-se de que você implementará apenas a ALU e o decodificador da ALU, não o processador inteiro. Estas tabelas estão aqui apenas para referência. Note ainda que a ALU não precisa fazer nada para instruções de *branch* e *jump* (e.g.: ela pode simplesmente retornar 0 na saída).

### 1.3 Especificação Funcional

A funcionalidade de cada instrução é apresentada na tabela a seguir. Esteja atento para a descrição RTL correspondente a cada instrução, pois diferenças sutis podem aparecer, especialmente nas **instruções de deslocamento**, em que existe a troca da ordem dos operandos:

- R[\$x] indica o registrador cujo endereço é x
- SEXT indica extensão de sinal
- ZEXT indica extensão de zero
- BMEM indica acesso a memória alinhado por byte
- HMEM indica acesso a memória alinhado por meia palavra
- WMEM indica acesso a memória alinhado por palavra
- PC indica o endereço de memória da instrução

Note que, na instrução LUI, o operando a ser carregado na parte alta do imediato é ambíguo. Dessa forma, quando estiver implementando sua ALU, por favor, carregue na entrada B o campo do imediato.

Mnemônico	Descrição RTL	Nota
LB	R[srt] = SEXT(BMEM[R[srs] + SEXT(imm)) [31:0]])	delayed
LH	R[rt] = SEXT(HMEM[R[rs] + SEXT(imm)) [31:1]])	delayed
LW	R[rt] = WMEM[(R[srs]+SEXT(imm)) [31:2]]	delayed
LBU	R[rt] = ZEXT(BMEM[R[rs]+SEXT(imm)) [31:0]])	delayed
LHU	R[rt] = ZEXT(HMEM[R[rs] + SEXT(imm)) [31:1]])	delayed
SB	BMEM[R[\$rs]+SEXT(imm)[31:0]] = R[\$rt][7:0]	
SH	HMEM[R[\$rs]+SEXT(imm)[31:1]] = R[\$rt][15:0]	
SW	WMEM[R[\$rs]+SEXT(imm)[31:2]] = R[\$rt]	
ADDIU	R[rt] = R[rs] + SEXT(imm)	
SLTI	R[\$rt] = R[\$rs] < SEXT(imm)	
SLTIU	R[\$rt] = R[\$rs] < SEXT(imm)	unsigned compare
ANDI	R[\$rt] = R[\$rs] & ZEXT(imm)	1
ORI	R[\$rt] = R[\$rs]   ZEXT(imm)	
XORI	$R[rt] = R[rs] ^ ZEXT(imm)$	
LUI	R[\$rt] = imm,16'b0	
SLL	R[\$rd] = R[\$rt] << shamt	
SRL	R[\$rd] = R[\$rt] >> shamt	
SRA	R[\$rd] = R[\$rt] >>> shamt	
SLLV	R[\$rd] = R[\$rt] << R[\$rs]	
SRLV	R[\$rd] = R[\$rt] >> R[\$rs]	
SRAV	R[\$rd] = R[\$rt] >>> R[\$rs]	
ADDU	R[\$rd] = R[\$rs] + R[\$rt]	
SUBU	R[\$rd] = R[\$rs] - R[\$rt]	
AND	R[\$rd] = R[\$rs] & R[\$rt]	
OR	R[\$rd] = R[\$rs]   R[\$rt]	
XOR	R[\$rd] = R[\$rs] ^ R[\$rt]	
NOR	R[\$rd] = ~R[\$rs] & ~R[\$rt]	
SLT	R[\$rd] = R[\$rs] < R[\$rt]	
		unsigned
SLTU	R[\$rd] = R[\$rs] < R[\$rt]	compare
J	PC = PC[31:28], target, 2'b0	delayed
JAL	R[31] = PC + 8; PC = PC[31:28], target, 2'b0	delayed
JR	PC = R[\$rs]	delayed
JALR	R[\$rd] = PC + 8; PC = R[\$rs]	delayed
BEQ	PC = PC + 4 + (R[\$rs] == R[\$rt] ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed
BNE	PC = PC + 4 + (R[\$rs] != R[\$rt] ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed
BLEZ	PC = PC + 4 + (R[\$rs] <= 0 ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed
BGTZ	PC = PC + 4 + (R[\$rs] > 0 ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed
BLTZ	PC = PC + 4 + (R[\$rs] < 0 ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed
BGEZ	PC = PC + 4 + (R[\$rs] >= 0 ? SEXT(imm) << 2 : 0)	delayed

## 1.4 Codificação ISA

31	26	25	21	20	16	15	11	10	6	5		0	
opcod		rs		rt		rd			amt		funct		R-type
opcod	rs		rt		immediate							I-type	
opcod	opcode target											J-type	
Load and Store Instructions													
	100000 base dest signed offset												LB rt, offset(rs)
10000		base		de		signed offset							LH rt, offset(rs)
10001			de		signed offset						LW rt, offset(rs)		
100100		bas		de		signed offset							LBU rt, offset(rs)
100101		bas		de		signed offset							LHU rt, offset(rs)
10100		bas		de					igned offset				SB rt, offset(rs)
10100		bas		de		signed offset						SH rt, offset(rs)	
10101	1.1	base dest signed offset  I-Type Computational Instructions								SW rt, offset(rs)			
00100	\1	sro				ional Ir				1.4.			ADDIII -tili
	001001 001010			de		signed immediate signed immediate					_	ADDIU rt, rs, signed-imm.	
00101		sro		de					immed			_	SLTI rt, rs, signed-imm. SLTIU rt, rs, signed-imm.
00101		STO		de					imme			_	ANDI rt, rs, zero-ext-imm.
00110		sro		de					imme			_	ORI rt, rs, zero-ext-imm.
00111		sro		de								_	XORI rt, rs, zero-ext-imm.
00111						zero-ext. immediate zero-ext. immediate					_	LUI rt, zero-ext-imm.	
00111		00000 dest zero-ext. immediate  R-Type Computational Instructions								BOTTE, Zero-ext-iiiii.			
00000	00	0000		sr	_	des			amt	0	00000		SLL rd, rt, shamt
00000		0000		sr		des	_		amt		00010		SRL rd, rt, shamt
00000		0000		sr		des			amt		00011		SRA rd, rt, shamt
00000		rsha		sr	С	des			000		00100		SLLV rd, rt, rs
00000	00	rsha	mt	sr	С	des	t	00	000	0	00110		SRLV rd, rt, rs
000000		rsha	nt src		С	dest		00	000	0	000111		SRAV rd, rt, rs
000000		src	1	sro	2	dest 00000 100001			ADDU rd, rs, rt				
000000		src	1	sro	2	dest 00000 100011			SUBU rd, rs, rt				
000000		src	1	sro	2	des	t	00	000	1	00100		AND rd, rs, rt
00000	00	src	1	src	2	des	t	00	000	1	00101		OR rd, rs, rt
000000		src	1	src	2	des	t	00	000	1	00110		XOR rd, rs, rt
00000	00	src	1	src	2	des	t	00	000	1	00111		NOR rd, rs, rt
000000		src	1	src	2	des	t	00	000	_	01010		SLT rd, rs, rt
000000		src		src		des			000	1	01011		SLTU rd, rs, rt
			Jur	np and	Bran	ich Inst		ons					
00001		target								J target			
00001			target							JAL target			
00000		sro		000		0000			000		01000		JR rs
00000		sro		000		des	t		000		01001		JALR rd, rs
00010		src		sro		signed offset						BEQ rs, rt, offset	
00010		src	1	sro		signed offset						BNE rs, rt, offset	
00011	sro		000		signed offset						BLEZ rs, offset		
000111		src		000		signed offset					BGTZ rs, offset		
00000		sro		000		signed offset						BLTZ rs, offset	
00000	)1	sro		000	01			signe	ed offse	et			BGEZ rs, offset

### 2. Recursos

Para obter o conteúdo do laboratório, faça o download dos arquivos no seu quadro do Trello. Ao extrair o arquivo, certifique-se de que você consegue visualizar os diretórios /src e /sim dentro da pasta lab3. Note que não há Makefile para síntese e implementação do circuito, uma vez que não iremos sintetizar nosso projeto ou mesmo descarregá-lo na placa. Neste laboratório, iremos apenas verificar se o circuito funciona, em nível de simulação funcional, utilizando o **ModelSim**. Nos próximos laboratórios aprenderemos sobre outra técnica de simulação caracterizada por levar em consideração as características físicas da estrutura interna do dispositivo.

### 2.1 Testando o Projeto

Antes de iniciar a descrição de qualquer um dos módulos, você deve primeiro escrever os testes. Dessa forma, poderá ser capaz de testar seus módulos a medida em que o for descrevendo. Outra razão pela qual você deve escrever seus testes antes é que se você precisar modificar o seu módulo, você sempre poderá executá-los no sentido de garantir que o circuito ainda funciona. Mais importante, você também deve entender a funcionalidade esperada de cada módulo antes de escrever tanto o código quanto os testes.

Existem diversas técnicas que podem ser empregadas para testar seu projeto. Neste laboratório, você testará apenas dois módulos, e por isso fará uso de testes de unidade. Para os seus futuros projetos, é esperado que você escreva testes de unidade para qualquer módulo, assim como implemente também testes de integração.

### 2.2 Test bench em Verilog

Uma das maneiras mais simples de testar códigos Verilog é a partir de arquivos *test bench*. O esqueleto de um *test bench* foi fornecido para você no arquivo ALUTestbench.v. Algumas partes importantes deste arquivo precisam ser analisadas:

- timescale 1ns / 1ps Esta expressão especifica a referência de unidade de tempo e precisão associada. Isso significa que qualquer atraso no test bench leva 1ns e a simulação deve operar com uma precisão de no máximo 1ps. Modifique esses valores caso ache necessário durante a depuração.
- 2. A geração do clock é feita a partir do código abaixo. Uma vez que a ALU é puramente combinacional, esta parte não é necessária. Você pode tratar este trecho como referência quando estiver escrevendo um *test bench* para circuitos sequenciais.

```
parameter Halfcycle = 5; // half period is 5ns
localparam Cycle = 2*Halfcycle;
reg Clock;
// Clock Signal generation:
initial Clock = 0;
always
#(Halfcycle) Clock = ~Clock;
```

(a) O bloco initial define o valor do clock para 0 no inicio da simulação. Você deve inicializar o clock em 0, caso contrário você estará tentando modificar as entradas ao

mesmo tempo em que o clock muda e isso pode resultar em um mal comportamento do seu circuito.

- (b) Você deve usar um bloco always sem lista de sensibilidade para fazer com que o clock modifique por si só
- 3. localparam loops = 25; quantidade de iterações que o seu *test bench* deve realizar. Lembre-se de modificar este valor para aumentar a cobertura do seu teste.
- 4. task checkOutput; esta rotina encapsula alguns artifícios da linguagem que você poderá replicar quantas vezes for necessário. Note que isso **não** é equivalente à uma função (uma vez que Verilog também possui o ambiente function).
- 5. {\$random} & 31'h7FFFFFFF o comando \$random produz um inteiro de 32 bits pseudorrandômico. Usaremos uma máscara para o resultado no sentido de obter a faixa de valores apropriada.

Para estes dois módulos, as entradas e saídas que você deve considerar são: opcode, funct, A, B e Out. Dessa forma, para testar seu projeto de modo a garantir a eficácia da sua implementação, você deve realizar todas as possíveis combinações entre opcode e funct. Além disso, deve verificar que a saída correta (Out) é gerada a partir dos valores de A e B que você introduziu.

O test bench fornecido junto com este laboratório produz valores randômicos para A e B e calcula REFout = A + B. Ele também possui chamadas à task checkOutput para carga e descarga de instruções, a partir das quais a ALU deve realizar somas. Esta rotina é reponsável por verificar a corretude do resultado produzido por sua ALU e interromper a simulação em caso de falhas. Você deve escrever os testes para as combinações restantes entre opcode e funct.

Se necessário, lembre-se de restringir A e B a valores razoáveis (e.g. utilize máscaras, ou certifique-se de que eles não são iguais a zero) no sentido de garantir que uma função seja efetivamente testada. Escreva também testes onde as entradas A, B e a saída Out sejam *hardcoded*. Isso quer dizer que, na região do código indicada, você deve definir valores prefixados para as entradas do módulo testado. Testes *hardcoded* são importantes para analisar casos de teste específicos, como no exemplo a seguir. Neste caso, queremos verificar especificamente o resultado da soma entre os valores definidos em A e B.

```
//
// Hardcoded test example
//
opcode = `RTYPE;
funct = `ADDU;
A = 32'b101110000000000001011100101111011; // problematic input for A
B = 32'b0010000000000001010111011001010; // problematic input for B
REFout = A + B; // expected result
#1;
checkOutput(opcode, funct);
```

Utilize o exemplo acima para produzir seus próprios testes *hardcoded*. Considere aindaq que você deverá produzir todas as combinações possíveis de opcode e funct.

### 2.3 Test bench por Vetor de Teste

Uma forma alternativa de testar o seu circuito é utilizando um vetor de teste. Este tipo de estrutura de teste, é formada a partir de um conjunto de vetores de bits mapeados para as entradas e saídas

do seu módulo. Todas as entradas podem ser introduzidas de uma só vez se você estiver testando um circuito de lógica combinacional, como neste laboratório, ou ao longo de intervalos de tempo para circuitos de lógica sequencial (e.g.: uma FSM).

Você escreverá um *test bench* em Verilog que lê partes de um vetor de bits que correspondem às entradas do circuito, as introduz no módulo a ser testado e compara a saída com os bits de saída também presentes no vetor de teste. O seu vetor de teste deve adotar o formato a seguir.

```
[107:102] = opcode

[101:96] = funct

[95:64] = A

[63:32] = B

[31:0] = REFout
```

Abra o esqueleto fornecido a você no arquivo ALUTestVectorTestbench.v. Você precisa completar o módulo utilizando o comando \$readmemb para ler o arquivo que contem os vetores de teste (testvectors.input), localizado no diretório sim/tests. Além disso, você deverá incluir alguns comandos assign para atribuir as partes do vetor de teste a variáveis do tipo *registers*. Finalmente, escreva um laço for para iterar sobre todos os vetores de teste. Lembre-se de modificar o valor do parâmetro testcases, de modo que este corresponda ao total de vetores de testes presentes no arquivo testvectors.input.

A sintaxe do laço for pode ser encontrada no arquivo ALUTestbench.v. O comando \$readmemb possui como argumentos o nome do arquivo e um *register* bidimensional, e.g.:

```
reg [5:0] simpson [0:20];
$readmemb("homer.input", simpson);
```

No exemplo acima, estamos declarando um vetor de 6 posições, cada uma delas composta por palavras de 21 bits.

### 2.4 Escrevendo Vetores de Teste

Adicionalmente, você também terá que gerar vetores de teste reais para serem usados no seu *test bench*. Um vetor de teste pode ser tanto gerado em Verilog (da mesma forma como geramos A e B usando um gerador de números randômicos de forma iterativa em torno das combinações possíveis entre opcode e funct), ou usando alguma linguagem de *script*. Uma vez que nós já escrevemos um *test bench* em Verilog para a nossa ALU e o seu respectivo decodificador, nós iremos escrever alguns testes na mão.

Vetores de teste possuem o seguinte formado da esquerda para a direita (MSB no final):

```
0:5 = opcode
6:11 = funct
12:43 = A
44:75 = B
76:107 = REFout
```

Este formato é o mesmo utilizado para o *test bench* (eles devem ser compatíveis, caso contrário não irá funcionar!). ATENÇÃO: Verilog indexa os bits na ordem inversa daquela que foi definida acima (MSB no início).

Abra o arquivo sim/tests/testvectors.input e adicione vetores de teste para as seguintes instruções no final (inclua manualmente os 108 zeros e uns requeridos para cada vetor de teste):

- SLT
- SLTU
- SRA
- SRL

Nós fornecemos também um *script* gerador de vetores de teste escrito em Python. Nós usamos este gerador para produzir os vetores de teste fornecidos a você. Se está curioso, você pode ler o próximo parágrafo e entender um pouco sobre o conteúdo do arquivo. Caso contrário, sinta-se livre para pular para a próxima seção.

O script ALUTestGen.py pode ser encontrado no diretório sim/tests. Execute-o para gerar os vetores de teste na pasta /sim/tests. Todos os métodos para gerar os vetores de teste estão nos dois dicionários Python opcodes e functs. As funções lambda presentes nestes dicionários (separados por vírgulas) correspondem, respectivamente: a função que a operação deve realizar, uma função para restringir a entrada A dentro de um intervalo específico, e uma função para restringir a entrada B dentro de um intervalo específico.

Se você modificar o *script* Python, execute o gerador novamente para produzir novos vetores de teste. Este procedimento irá sobrescrever o arquivo testvectors.input, portanto não faça isso se você já tiver escrito à mão os seus vetores de teste no arquivo!

```
% python ALUTestGen.py
```

O comando acima escreverá os vetores de teste dentro do arquivo testvectors.input. Use este arquivo como fonte de vetores de teste ao carregá-lo com o comando \$readmemb.

## 3. Descrevendo os Módulos Verilog

Neste laboratório, nós fornecemos as interfaces dos módulos para você. Eles foram logicamente divididos em um elemento de controle (ALUdec.v) e um *data path* (ALU.v). O *data path* representa as unidades funcionais, enquanto o controle implementa a lógica necessária para alimentar o *data path*. Você será responsável por implementar ambos os módulos. Descrições sobre o que cada uma das entradas e saídas de cada módulo significa podem ser encontradas nas primeiras linhas dos respectivos arquivos fonte.

A ALU deve receber um ALUop, além de duas entradas A e B, e fornecer uma saída de acordo com o código representado por ALUop. As operações que ela deve suportar são listadas na **Especificação Funcional**. Não se preocupe com a extensão de sinal, pois ela deve ser realizada fora da ALU. O decodificador da ALU (ALUdec) usa os sinais opcode e funct para determinar o valor de ALUop que a ALU deve realizar. Neste sentido, é razoável que você considere utilizar comando case do Verilog para sua descrição. A sintaxe do case é resumida no trecho de código a seguir.

```
always@(*) begin
  case(foo)
   2'b00: // something happens here
   2'b01: // something else happens here
   2'b10, 2'b11: // you can have more than one case do the same thing endcase
end
```

Para tornar o seu trabalho mais fácil, este laboratório conta com dois arquivos Verilog de cabeçalho (Opcode.vh e ALUop.vh). Eles fornecem, respectivamente, macros para os opcodes e functs presentes na ISA do MIPS150, e para as operações realizadas dentro da ALU.

Você pode modificar o arquivo ALUop. vh no sentido de otimizar a codificação do ALUop, mas se modificar o arquivo Opcode. vh irá tornar o projeto incompatível com o esqueleto do *test bench* fornecido. Você pode utilizar essas macros colocando uma crase antes do seu nome, por exemplo:

### 4. Usando o ModelSim

Uma vez que você tenha finalizado seus *test benches* e (preferencialmente) concluído a descrição dos módulos Verilog, você pode agora simular seu projeto. Neste laboratório, você usará o ModelSim, uma ferramenta de EDA largamente utilizada para simulação e depuração de projetos de sistemas digitais. A equipe de apoio da disciplina reuniu as funcionalidades necessárias para o uso eficiente do ModelSim em um Makefile.

Para simular o seu projeto, você deve primeiro compilá-lo e corrigir qualquer eventual erro de sintaxe. Para isso execute o comando a seguir:

```
% cd ~/lab3/sim
% make compile
```

O alvo compile, verifica a sanidade do seu código, ao mesmo tempo em que o interpreta, com o intuito de preparar o seu ambiente de simulação. Uma vez que seu projeto tenha sido compilado sem falhas, você precisa executar alguns casos de teste. O sistema de compilação necessário para a execução dos casos de teste está no interior do diretório tests. Um caso de teste é representado por um arquivo de extensão .do. Cada arquivo corresponde a um *script* em Tcl, uma linguagem largamente utilizada por diversas ferramentas de EDA. Para a maior parte do trabalho, você não deve se preocupar com os detalhes do Tcl; você utilizará estes *scripts* apenas quando enviar comandos direto para o ModelSim. O *script* Tcl a seguir é responsável por executar o ALUTestbench.

```
set MODULE ALUTestbench
start $MODULE
add wave $MODULE/*
add wave $MODULE/DUT1/*
add wave $MODULE/DUT2/*
run 100us
```

A primeira linha atribui o valor ALUTestbench para a variável MODULE. Seu valor é referenciado ao longo do resto do *script* como \$MODULE. O comando start diz ao ModelSim qual modulo Verilog ele deve simular. O comando add é particularmente interessante. Por padrão, o ModelSim não coleta nenhuma informação de *waveform* da simulação. A string '\*' é um atalho para "qualquer coisa", e

portando este comando faz com que o ModelSim grave os sinais oriundos das transições produzidas a partir do *test bench*, assim como quaisquer dos sinais oriundos de DUT1 e DUT2. Uma vez que você comece a trabalhar em projetos de maior complexidade, você pode querer olhar os sinais dentro de um dado sub-módulo. Para adicionar estes sinais, simplesmente edite o arquivo .do, adicionando o novo comando "add wave <alvo>"; por exemplo, se DUT1 e DUT2 possuírem um módulo chamado my\_submodule:

```
add wave $MODULE/DUT1/my_submodule/*
add wave $MODULE/DUT2/my_submodule/*
```

Finalmente, o comando run executa a simulação. Ele recebe a quantidade de tempo como um argumento, neste caso 100us (100 microssegundos). Outras unidades (ns, ms, s) também são aceitas. A simulação será realizada ao longo deste intervalo de tempo. Na maioria dos casos, isso servirá como um *timeout*, uma vez que seu *test bench* pode sair da simulação (usando a chamada de sistema \$finish() em Verilog) quando esta for finalizada.

Vamos tentar executar uma simulação. Para executar todos os casos no diretório de testes execute:

% make

Este comando irá primeiro recompilar seu projeto, se necessário, e então executar a simulação. A seguir outros comandos que podem lhe ser úteis:

- make clean: algumas vezes você pode acidentalmente cancelar uma simulação, ou em outros casos fazer com que o make acredite que seus dados de simulação estão atualizados quando, na verdade, não estão. Se está em dúvida, execute este comando antes de realizar um make.
- make results/<testcasename>.transcript: Quando você possuir múltiplos test benches em seu projeto e só quiser executar um deles.

Ao executar seus testes, se tudo correr como esperado, você deve visualizar a saída da simulação impressa no seu terminal. Você deverá se deparar uma das seguintes linhas na saída:

```
# FAIL: Incorrect result for opcode 000000, funct: 100011:
# A: Oxdbfa08fd, B: Ox318c32a8, DUTout: Oxaa6dd655, REFout:
ou
# ALL TESTS PASSED!
```

As saídas para todos os testes também são escritas no arquivo results/<testcasename>.transcript, caso ache necessário depurar fora do ambiente do console.

### 5. Visualizando Waveforms

Após completada a simulação, você pode visualizar o *waverform* para os sinais que você adicionou ao seu *script* de caso de teste. O banco de dados do *waveform* é armazenado em arquivo .wlf localizado dentro do diretório results. Para visualizá-los utilize o *script* viewwave incluso no diretório sim. Lembre-se que pode ser necessário torná-lo executável no seu ambiente Linux. Para isso, execute o comando a seguir.

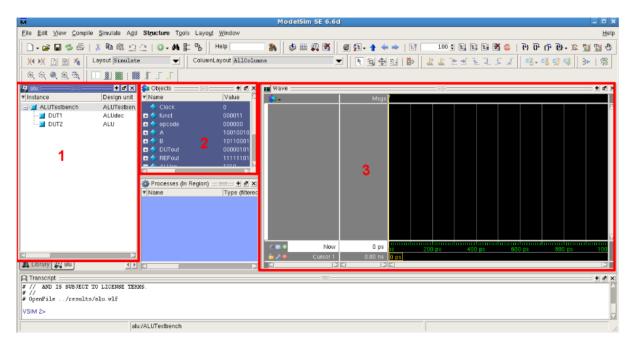
% chmod a+x viewwave

O código a seguir apresenta um exemplo de chamada ao script viewwave.

% ./viewwave results/alu.wlf

Este comando abrirá uma janela do ModelSim que lhe apresentará uma perspectiva hierárquica dos sinais que a sua simulação capturou.

Nota: O ModelSim é seu AMIGO! Ao longo de todo o curso, o ModelSim será a sua ferramenta principal para depuração dos seus projetos. É extremamente importante que você gaste um tempo entendendo como executar testes e usar o ModelSim para visualizar os resultados.



A figura acima é uma captura de tela do ModelSim assim que aberto. As caixas numeradas são:

- 1. Lista dos módulos envolvidos no *test bench*. Você pode selecionar um deles para visualizar seus sinais na janela Objects.
- Janela Object lista todos os wires e registers no seu módulo. Você pode adicionar os sinais ao waveform selecionando com clique direito do mouse e fazendo Add > To Wave > Selected Signals.

3. Visualizador de *waveform* - Os sinais que você adicionar a partir da janela de objetos são apresentados aqui. Você pode navegar através das formas de onda à procura de valores específicos, ou mesmo seguir adiante e retroceder uma transição por vez.

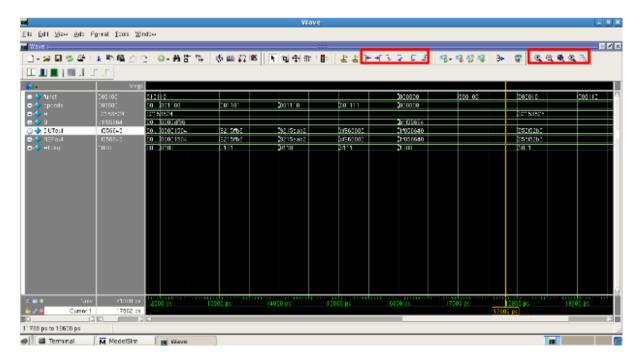
4. Janela de Comandos - Nesta região do programa, você poderá introduzir comandos Tcl ou visualizá-los ao executar uma ação através da interface gráfica do ModelSim. Veremos a seguir o quão útil é ficar de olho no que acontece nesta janela e como ela pode ser usada para automatizar nosso trabalho de depuração.

Como exemplo de uso do visualizador de *waveform*, suponha que você receba a seguinte saída quando executar o ALUTestbench:

```
# PASS: opcode 000000, funct 000110
#
A: 0x92153525, B: 0xb1f05664, DUTout: 0x058f82b3,
REFout: 0x058f82b3
# FAIL: Incorrect result for opcode 000000, funct: 000011:
#
A: 0x92153525, B: 0xb1f05664, DUTout: 0x058f82b3,
REFout: 0xfd8f82b3
```

Neste caso, o comando \$display() já dirá tudo o que você precisa saber para corrigir sua falha, mas você descobrirá que isso nem sempre será suficiente para identificar uma falha. Por exemplo, se você tem uma FSM que precisa ser analisada ao longo de múltiplos intervalos de tempo, o visualizador de *waveform* apresentará os dados em um formato muito mais evidente. Se o seu projeto possuir mais de um domínio de clock, também seria praticamente impossível dizer o que está acontecendo de errado apenas com comandos \$display(). De qualquer forma, esta prática é importante, pois você poderá adquirir prática no que diz respeito ao manuseio do ModelSim.

Se você acrescentar todos os sinais de ALUTestbench ao visualizador de *waveform*, verá uma janela semelhante à que segue:



As duas caixas em destaque contêm as ferramentas para navegação e zoom. Você pode navegar ao longo dos botões, ou consultar o manual da ferramenta, para entender o significado e o propósito de cada um deles. No Visualizador de *waveform*, você pode encontrar a localização (tempo) onde o *test bench* falhou da seguinte forma:

- 1. Selecionando DUTout
- 2. Clicando em Edit > Wave Signal Search > Search for Signal Value > 0x058f82b3

Agora você pode examinar todos os outros valores de sinais neste intervalo de tempo. Você verá que REFout possui o valor 0xfd8f82b3. A partir do opcode e a funct, você sabe que esta deve ser uma instrução SRA e parece que sua ALU realizou um SRL. Talvez você tenha escrito:

```
Out = B >>> A[4:0];
```

Analisando superficialmente isso parece funcionar, mas não! Acontece que você precisa dizer ao Verilog para tratar B como um número com sinal para que a instrução SRA funcione como esperado. Ciente disso, você modifica a linha de código correspondente para:

```
Out = $signed(B) >>> A[4:0];
```

Após fazer esta mudança, você executa o teste novamente e cruza os dedos. Com sorte você verá a linha # ALL TESTS PASSED! Caso contrário, você precisará depurar seu módulo até que todos os testes do arquivo de vetor de testes e os casos de teste *hardcoded* sejam bem sucedidos.

Note que, cada operação realizada através da interface gráfica produzirá um comando Tcl correspondente na Janela de Comandos. Estas diretivas de código são importantes caso desejemos encerrar os trabalhos e para retomá-los em outro momento. Por padrão, o ModelSim carrega o waveform desconsiderando a análise dos sinais internos dos módulos. Para tornar este processo mais conveniente, você pode exportar os comandos gerados pela ferramenta em um arquivo .tcl ou .do. Para isso, siga até o menu File → Save Transcript As..., e escolha um nome para o seu arquivo de comandos. Para retornar ao ponto em que parou, execute o comando viewwave e em seguida, na Janela de Comandos introduza a seguinte linha de código:

```
VSIM> do <command_file_name>.tcl
```

Note que você pode editar o seu *script* Tcl, antes de executá-lo, no sentido de remover ou introduzir novos comandos, de acordo com a sua conveniência (ou experiência).

Agora digamos que você tenha identificado um erro na simulação e em seguida identifique uma nova falha. Note que ao executar o comando make, um novo arquivo wlf. Caso você deseje atualizar a visualização da sua base dados, você deve executar o seguinte comando Tcl na Janela de Comandos, onde alu corresponde ao dataset utilizado pelo ModelSim.

```
VSIM> dataset reload -f alu
```

Estes são apenas alguns exemplos de como a ferramenta pode ser utilizada para facilitar o seu trabalho. Além destas, o ModelSim possui uma série de funcionalidades que podem ser úteis em certos momentos; tantas que não é possível detalhá-las aqui. Se você precisa fazer alguma coisa, e acredita que esta funcionalidade pode já existir, Google it. Ou pergunte ao seu professor. Mas tente o Google primeiro. Se descobrir alguma coisa útil, compartilhe suas descobertas!

### 6. Acompanhamento

Parabéns! Você descreveu e testou de verdade um elemento chave dos processadores MIPS e deve agora estar familiarizado com testes de módulos Verilog. Agora responda às seguintes questões de acompanhamento:

- 1. No ALUTestbench, as entradas da ALU foram geradas randomicamente. Quando seria preferível realizar um teste exaustivo, no lugar de um teste randômico?
- 2. Quais falhas, se existiram, seu test bench ajudou a corrigir?
  - Para uma de suas falhas, descreva um pequeno programa em Assembly que teria falhado se ela não fosse identificada.

Além disso, esteja preparado para mostrar seus arquivos de *test bench* e explicar os casos *hardcoded* que você projetou.

Você também deve ser capaz de demonstrar que ambos os testes referentes aos vetores de teste gerados pelo *script* Python e seus vetores de teste *hardcoded* funcionam.