



## Projektanmeldung

Fachlehrer/-innen: Herr Dibbern, Herr Ohloff	
1. Fach: Mathe	2. Fachübergreifend mit: Berufliche Informatik
Schülernamen einschließlich Klasse (Druckbuchstaben):	
1. Name: Maarten Behn	Klasse: 191
2. Name: Tim Jaeschke	Klasse: 191
3. Name: Niklas Otten	Klasse: 191
4. Name: Yesenia Möhring	Klasse: 191
Titel: Auf LIDAR basierender selbstfahrender Roboter Gruppenname: IQuadratC	
Arbeitsauftrag / Projektziele / Erwartungshorizont: Einen Roboter bauen, den man mit einer Handy App steuern kann. Der Roboter ist zusätzlich mit einem Lidar Sensor ausgerüstet. Die vom Sensor empfangenen Daten werden auf der App grafisch angezeigt. Es ist geplant, dass wir eine relative Karte aus den Daten des Sensors erstellen, mit der man den Roboter navigieren kann.	
Vereinbarungen (vorausgesetzte Kenntnisse, Materialien, Software...): Es ist nicht teil das Projektes einen Navigationsalgorithmus zu schreiben. Materialien: Der Roboter und Lidar Sensor von Tim. Vor Kenntnisse: Programmieren (C++, Unity, C#, Python) Software: Die IDEs von Jet Brains, Visual Studio (Code), GitHub, Unity	
Datum: 24.03.2021 24.03.2021 24.03.2021 24.03.2021	Unterschriften: _____ _____ _____ _____
Unterschriften Lehrkräfte:	