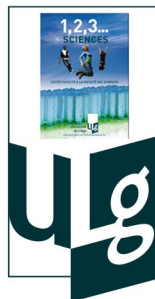

Université
de Liège



1, 2, 3... Sciences

Eléments de mathématiques de l'enseignement
secondaire

Prérequis en vue de la première année de bachelier en Biologie,
Chimie, Géographie, Géologie, Physique et Informatique

J. Crasborn
Année académique 2014 - 2015

Pour toi, étudiant de 1^{er} BAC Sciences qui prends conscience de certains oublis ou de points de matière de l'enseignement secondaire que tu ne maîtrises pas suffisamment et qui souhaites y remédier,

pour toi qui viens de terminer tes études secondaires et qui désires réviser tes connaissances afin de mettre toutes les chances de ton côté pour ta première année à l'université en Faculté des Sciences,

pour toi, élève de l'enseignement secondaire qui souhaites te préparer avec sérieux pour des études scientifiques,

mais aussi

pour tous les professeurs de mathématiques de l'enseignement secondaire soucieux de savoir ce qu'on souhaiterait comme connaissances de la part des étudiants qui arrivent en 1^{er} BAC Sciences et leur permettre d'aider ces derniers à se préparer à relever le défi,

pour vous tous, amoureux des mathématiques,

j'ai rédigé ce fascicule. Qu'il soit une aide pour tous !

Jacqueline Crasborn
Année académique 2014 - 2015

Introduction

Ce fascicule s'adresse tout spécialement aux étudiants qui suivent ou suivront le cours de Mathématiques générales (partim A-B) de Françoise Bastin enseigné en première année de bachelier en Biologie, Chimie, Géographie, Géologie, Physique et Informatique.

Il présente une synthèse théorique succincte, des exercices résolus ainsi que des exercices à résoudre et leurs solutions, le tout ayant trait à des matières vues dans l'enseignement secondaire au programme du cours de mathématiques de 6 périodes/semaine.

Il a pour objectif de permettre au lecteur de travailler de façon la plus autonome possible en vue d'une remise à niveau rapide ou d'une révision globale avant d'entamer des études supérieures nécessitant la connaissance de mathématiques de base. Il souhaite aussi fournir des informations aux étudiants ayant suivi un cours de mathématiques de 4 périodes/semaine pour une première approche de points de matière non abordés dans ce cours (nombres complexes, coniques, fonctions trigonométriques inverses, calcul matriciel ...)

Le premier chapitre rappelle des notions fondamentales d'algèbre comme les puissances, la valeur absolue, la résolution d'équations, d'inéquations ou de systèmes, les polynômes, la décomposition de fractions rationnelles en somme de fractions simples.

Le deuxième chapitre porte sur la trigonométrie. On y redéfinit les nombres et fonctions trigonométriques en mentionnant leurs propriétés et on y donne aussi une liste des formules principales. Enfin, on rappelle les relations dans les triangles ainsi que la résolution des équations et inéquations trigonométriques.

Le troisième chapitre est consacré au calcul vectoriel et à la géométrie analytique plane relative aux droites et aux coniques.

Le quatrième chapitre consiste en une présentation générale des fonctions d'une variable réelle (croissance, décroissance, parité, fonction inverse), des fonctions élémentaires ainsi que des manipulations graphiques.

Le cinquième chapitre s'intéresse au calcul des limites, à la continuité et à la détermination des asymptotes d'une fonction.

Le sixième chapitre rappelle les techniques de dérivation et leur application pour la représentation graphique d'une fonction.

Le septième chapitre est consacré à la primitivation et au calcul intégral ainsi qu'à ses applications au calcul d'aires, de volumes et de travail d'une force.

Le huitième chapitre présente quelques notions de calcul matriciel (opérations entre matrices, calcul d'un déterminant et inversion d'une matrice).

Enfin, le neuvième chapitre est une introduction aux nombres complexes.

Je m'en voudrais de ne pas profiter de cette occasion pour exprimer toute ma gratitude à Françoise Bastin pour l'accueil qu'elle réserve toujours à mes initiatives, pour toutes les critiques constructives dont elle me fait part et, en bref, pour tout ce que je lui dois et qu'il serait trop long à énumérer ici.

Jacqueline Crasborn
Année académique 2014 - 2015

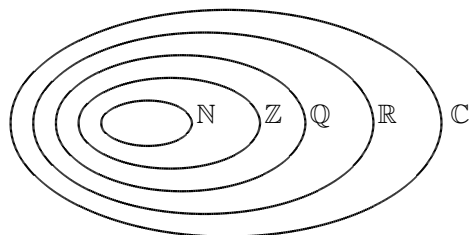
Chapitre 1

Algèbre

1.1 Les nombres

1.1.1 Définitions - Notations

1. Ensemble des nombres naturels, noté $\mathbb{N} : \{0, 1, 2, \dots\}$.
2. Ensemble des nombres entiers, noté $\mathbb{Z} : \{\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots\}$.
3. Ensemble des nombres rationnels, noté $\mathbb{Q} : \left\{ \frac{p}{q} : p, q \in \mathbb{Z}, q \neq 0 \right\}$.
4. Ensemble des nombres réels, noté \mathbb{R} , comprenant les nombres décimaux limités ou illimités (périodiques ou non).
5. Ensemble des nombres complexes, noté \mathbb{C} ¹.



On a $\mathbb{N} \subset \mathbb{Z} \subset \mathbb{Q} \subset \mathbb{R} \subset \mathbb{C}$, les inclusions étant strictes. Ces ensembles, privés de 0, sont notés respectivement \mathbb{N}_0 , \mathbb{Z}_0 , \mathbb{Q}_0 , \mathbb{R}_0 , \mathbb{C}_0 .

Les nombres réels non rationnels (donc appartenant à $\mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$) sont appelés nombres irrationnels.

1.1.2 Relation d'ordre dans \mathbb{R}

Dans \mathbb{R} , on définit une relation d'ordre (il n'y a pas de relation d'ordre dans \mathbb{C}) qui possède notamment la propriété suivante : $\forall a, b \in \mathbb{R} : a \leq b$ ou $b \leq a$.

Propriétés relatives à

• **l'addition**

$$\begin{aligned} \forall a, b, c, d \in \mathbb{R} : \quad & a < b \text{ et } c \leq d \Rightarrow a + c < b + d \\ & a \leq b \text{ et } c \leq d \Rightarrow a + c \leq b + d \end{aligned}$$

1. Dans la suite, nous ne travaillerons qu'avec des réels.

• **la multiplication**

$$\begin{aligned}\forall a, b, r \in \mathbb{R} : \quad & r > 0 \text{ et } a < b \Rightarrow ra < rb \\ & r \geq 0 \text{ et } a < b \Rightarrow ra \leq rb \\ & r < 0 \text{ et } a < b \Rightarrow ra > rb \\ & r \leq 0 \text{ et } a < b \Rightarrow ra \geq rb\end{aligned}$$

On constate donc que la relation d'ordre est inversée par multiplication par un réel négatif.

On a également la propriété suivante : $\forall a, b > 0 : a \leq b \Leftrightarrow a^2 \leq b^2$.

Si l'un au moins des réels est négatif, cette équivalence n'est pas nécessairement vraie comme le montre les exemples suivants. On a en effet

$$-2 \leq 1 \text{ et } 4 \geq 1, \quad -1 \leq 4 \text{ et } 1 \leq 16, \quad -2 \leq -1 \text{ et } 4 \geq 1.$$

1.1.3 Intervalles dans \mathbb{R}

• **Intervalles bornés**

Soient $a, b \in \mathbb{R}$ avec $a < b$.

- $[a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a \leq x \leq b\}$ (intervalle fermé)
- $]a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a < x < b\}$ (intervalle ouvert)
- $[a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a \leq x < b\}$
- $]a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a < x \leq b\}$

• **Intervalles non bornés**

Soit $r \in \mathbb{R}$.

- $] -\infty, +\infty[= \mathbb{R}$
- $] -\infty, r] = \{x \in \mathbb{R} : x \leq r\}$ (intervalle fermé)
- $] -\infty, r[= \{x \in \mathbb{R} : x < r\}$ (intervalle ouvert)
- $[r, +\infty[= \{x \in \mathbb{R} : x \geq r\}$ (intervalle fermé)
- $]r, +\infty[= \{x \in \mathbb{R} : x > r\}$ (intervalle ouvert)

1.1.4 Valeur absolue d'un réel

Définition

La valeur absolue (ou module) d'un nombre réel est ce réel s'il est positif et son opposé s'il est négatif.

Si on note $|x|$ la valeur absolue du réel x alors $|x| = \begin{cases} x & \text{si } x \geq 0 \\ -x & \text{si } x \leq 0 \end{cases}$.

Exemples : $|-3| = -(-3) = 3$; $|1/3| = 1/3$; $|0| = 0$.

Propriétés

1. $\forall a \in \mathbb{R} : |a| \geq 0, \quad |a| = |-a|, \quad a \leq |a|, \quad -a \leq |a|.$
2. $\forall a, b \in \mathbb{R} : |a + b| \leq |a| + |b|, \quad ||a| - |b|| \leq |a - b|.$
3. $\forall a, b \in \mathbb{R} : |ab| = |a| |b| \quad \text{et} \quad \left| \frac{a}{b} \right| = \frac{|a|}{|b|} \text{ si } b \neq 0.$
4. $\forall a, b \in \mathbb{R} : |a| = |b| \Leftrightarrow a = b \text{ ou } a = -b.$
5. $\forall a \in \mathbb{R}, \forall r > 0 : |a| \leq r \Leftrightarrow -r \leq a \leq r \quad \text{et} \quad |a| \geq r \Leftrightarrow a \leq -r \text{ ou } a \geq r.$
6. $\forall a, b \in \mathbb{R}, \forall r > 0 : |a - b| \leq r \Leftrightarrow b - r \leq a \leq b + r.$

1.1.5 Puissances entières - Racines

Puissances entières

Si $x \in \mathbb{R}$ et $m \in \mathbb{N}_0$ alors $x^m = x \cdot x \cdot \dots \cdot x$ (produit de m facteurs égaux à x). Par convention, $x^0 = 1$.
 Si $x \in \mathbb{R}_0$ et $m \in \mathbb{N}$ alors $x^{-m} = \frac{1}{x^m}$.

Propriétés

1. $\forall x \in \mathbb{R} \quad \begin{cases} \text{si } m \text{ est pair} & \text{alors } x^m \geq 0 \\ \text{si } m \text{ est impair} & \text{alors } x^m \text{ a le même signe que } x \end{cases}$
2. $\forall a \in \mathbb{R}, \forall m \in \mathbb{N} : |a^m| = |a|^m$.
3. $\forall a, b \in \mathbb{R} : a^2 = b^2 \Leftrightarrow a = b \text{ ou } a = -b$.
4. $\forall a, b \in \mathbb{R} : |a| \leq |b| \Leftrightarrow a^2 \leq b^2$.
5. $\forall a, b \in \mathbb{R} : (a \pm b)^2 = a^2 \pm 2ab + b^2 \quad \text{et} \quad (a \pm b)^3 = a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3$.
6. $\forall a, b \in \mathbb{R} : a^2 - b^2 = (a - b)(a + b) \quad \text{et} \quad a^3 \pm b^3 = (a \pm b)(a^2 \mp ab + b^2)$.

Extraction de racines

L'extraction de racines est l'opération inverse de l'élevation à une puissance naturelle.

Soit $m \in \mathbb{N}_0$.

- Si m est **pair**, la racine m -ème d'un réel **positif** x est le réel **positif** y dont la m -ème puissance vaut x ou encore

$$\forall x \geq 0, \sqrt[m]{x} = y \geq 0 \text{ tel que } y^m = x.$$

- Si m est **impair**, la racine m -ème d'un réel x est le réel y dont la m -ème puissance vaut x ou encore

$$\forall x \in \mathbb{R}, \sqrt[m]{x} = y \text{ tel que } y^m = x.$$

Propriétés

$$\forall x \in \mathbb{R} : \sqrt{x^2} = |x| \quad \text{et} \quad \forall x \geq 0 : (\sqrt{x})^2 = x.$$

1.2 Résolution d'équations à une inconnue dans \mathbb{R}

Utilité

- Solution de problèmes par mise en équation.
- Recherche des zéros d'une fonction (ou de ses dérivées) en vue de l'étude graphique d'une fonction.
- Conditions d'existence d'une fraction rationnelle en vue de déterminer son domaine de définition.

1.2.1 Définitions et principes d'équivalence

- Deux **équations** sont **équivalentes** si elles ont le même ensemble de solutions.
- Une **équation** est **impossible** si l'ensemble de ses solutions est vide.
- Une **équation** est **indéterminée** si l'ensemble de ses solutions est \mathbb{R} .

Principes d'équivalence

1. Si on ajoute un même réel aux deux membres d'une équation, on obtient une équation équivalente.
2. Si on multiplie les deux membres d'une équation par un même réel non nul, on obtient une équation équivalente.
3. L'ensemble des solutions de l'équation $E_1(x) \cdot E_2(x) = 0$ est l'union des ensembles de solutions des équations $E_1(x) = 0$ et de $E_2(x) = 0$, à d'éventuelles conditions d'existence près.

1.2.2 Equations entières (sans inconnue au dénominateur)

Premier degré

Une équation du premier degré à une inconnue réelle x est une équation du type $ax+b=0$, $a, b \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$.

Résolution

- Cette équation a pour solution $x = \frac{-b}{a}$.
- Cependant, si on envisage $a = 0$ alors $\begin{cases} \text{si } b \neq 0, & \text{l'équation est impossible.} \\ \text{si } b = 0, & \text{l'équation est indéterminée.} \end{cases}$

Deuxième degré

Une équation du second degré à une inconnue réelle x est une équation du type

$$ax^2 + bx + c = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, \quad a \neq 0.$$

Résolution

- Si $\Delta = b^2 - 4ac > 0$ alors $x = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$.
- Si $\Delta = b^2 - 4ac = 0$ alors $x = \frac{-b}{2a}$.
- Si $\Delta = b^2 - 4ac < 0$ alors l'équation est impossible dans \mathbb{R} .

Equations réductibles au deuxième degré

Ce sont des équations du type $ax^{2n} + bx^n + c = 0$, $a, b, c \in \mathbb{R}$, $a \neq 0, n \in \mathbb{N}_0$.

Pour les résoudre, on pose $x^n = y$; l'équation s'écrit alors $ay^2 + by + c = 0$. On résout cette équation comme ci-dessus puis on calcule, si elles existent, les racines n -èmes des valeurs trouvées pour y .

Dans les autres cas

1. Ecrire l'équation sous la forme $P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = 0$.
2. Factoriser $P(x)$, si c'est possible, pour se ramener à un produit de facteurs du premier ou du second degré (éventuellement affectés d'un exposant)
3. Appliquer le troisième principe d'équivalence ci-dessus.

Principales méthodes de factorisation

1. Produits remarquables

$\forall a, b \in \mathbb{R}$:

- $a^2 \pm 2ab + b^2 = (a \pm b)^2$
- $a^3 \pm 3a^2b + 3ab^2 \pm b^3 = (a \pm b)^3$
- $a^2 - b^2 = (a - b)(a + b)$
- $a^3 \pm b^3 = (a \pm b)(a^2 \mp ab + b^2)$

$\forall a, b, c, x \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$, $ax^2 + bx + c = a(x - x_1)(x - x_2)$, si $\Delta > 0$ et si x_1 et x_2 sont les zéros du polynôme.

2. Groupements

Exemple :

$$x^3 + x^2 - 4x - 4 = (x^3 + x^2) - (4x + 4) = x^2(x + 1) - 4(x + 1) = (x + 1)(x^2 - 4) = (x + 1)(x - 2)(x + 2).$$

3. Méthode des diviseurs binômes et grille de Hörner

Soient les polynômes $P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$, $x \in \mathbb{R}$ dont les coefficients sont des entiers avec $a_n \neq 0$ et $Q(x) = x - a$, $a \in \mathbb{Z}$.

Si P est divisible par Q alors a est un diviseur entier du terme indépendant a_0 de P . Dès lors, pour trouver les diviseurs de la forme $x - a$ de P , on commence par chercher les diviseurs entiers de a_0 et on recherche ensuite, parmi eux, ceux qui annulent P .

Exemple : factorisation de $P(x) = x^3 - 3x^2 + 3x - 2$.

Les diviseurs entiers de 2 sont $\pm 1, \pm 2$. En calculant successivement $P(1)$, $P(-1)$, $P(2)$, on s'aperçoit que $P(2) = 0$ et, dès lors, P est divisible par $x - 2$ et on a $P(x) = (x - 2)Q(x)$ où Q est un polynôme de degré 2.

La recherche du polynôme quotient Q se fait aisément par la méthode dite de Hörner.

Pour l'exemple ci-dessus, la grille de Hörner est

	1	-3	3	-2
2		2	-2	2
	1	-1	1	0

Les 3 premiers éléments de la dernière ligne sont les coefficients du quotient ordonné selon les puissances décroissantes de x ; le dernier doit toujours être nul puisque c'est le reste de la division des 2 polynômes et que P est divisible par $x - 2$. On a donc $x^3 - 3x^2 + 3x - 2 = (x - 2)(x^2 - x + 1)$.

Remarque : lorsque le polynôme P n'est pas complet, on le complète avec des coefficients nuls.

1.2.3 Equations fractionnaires (inconnue au dénominateur)

1. Ecrire et analyser les conditions d'existence (dénominateurs $\neq 0$)
2. Réduire tous les termes au même dénominateur (p.p.c.m des dénominateurs apparaissant dans les deux membres de l'équation)
3. Multiplier les deux membres de l'équation par le dénominateur ainsi obtenu et écrire l'équation sous la forme d'un polynôme égalé à zéro.
4. Résoudre l'équation entière ainsi obtenue comme indiqué ci-dessus.
5. Eliminer les solutions non compatibles avec les conditions d'existence.

Exemple : résoudre $\frac{1}{x^2 - 4} + \frac{x - 4}{x(x + 2)} = \frac{1}{x(x - 2)}$

Cet exercice est défini si $x^2 - 4 \neq 0$, $x(x + 2) \neq 0$ et $x(x - 2) \neq 0$ ce qui équivaut à $x \neq 0, \pm 2$. Le dénominateur commun est égal à $x(x - 2)(x + 2)$. En réduisant au même dénominateur et en effectuant les opérations indiquées ci-dessus, on a successivement

$$\frac{1}{x^2 - 4} + \frac{x - 4}{x(x + 2)} = \frac{1}{x(x - 2)} \Leftrightarrow x + (x - 4)(x - 2) - (x + 2) = 0 \Leftrightarrow x^2 - 6x + 6 = 0.$$

Cette équation du second degré a pour solutions $x = \frac{6 \pm \sqrt{12}}{2} \Leftrightarrow x = 3 \pm \sqrt{3}$. Ces valeurs étant compatibles avec les conditions d'existence sont les solutions de l'équation donnée.

1.3 Résolution d'inéquations à une inconnue dans \mathbb{R}

Utilité : condition d'existence d'une racine d'indice pair en vue de la détermination du domaine de définition d'une fonction.

1.3.1 Signe du binôme $ax + b$, $a, b \in \mathbb{R}$ ($a \neq 0$)

x		$-\frac{b}{a}$	
$ax + b$	signe de $(-a)$	0	signe de a

1.3.2 Signe du trinôme $ax^2 + bx + c$, $a, b, c \in \mathbb{R}$ ($a \neq 0$)

- $\Delta > 0$: si x_1 et x_2 ($x_1 < x_2$) sont les zéros du trinôme, on a

x		x_1		x_2	
$ax^2 + bx + c$	signe de a	0	signe de $(-a)$	0	signe de a

- $\Delta = 0$: si $x_1 = x_2$ est le zéro double du trinôme, on a

x		$x_1 = x_2$	
$ax^2 + bx + c$	signe de a	0	signe de a

- $\Delta < 0$

x	
$ax^2 + bx + c$	signe de a

1.3.3 Principes d'équivalence

1. Si on ajoute un même réel aux deux membres d'une inéquation, on obtient une inéquation équivalente.
2. Si on multiplie les deux membres d'une inéquation par un même réel
 - a) **strictement positif**, on obtient une inéquation équivalente
 - b) **strictement négatif**, on obtient une inéquation équivalente **à condition de changer le sens** de l'inéquation donnée.

ATTENTION : ne jamais multiplier ou diviser les deux membres d'une inéquation par un facteur dont on ne connaît pas le signe, ce qui est souvent le cas s'il contient l'inconnue.

1.3.4 Inéquations entières

Premier degré

Ecrire l'inéquation sous la forme $ax \leq b$ (resp. $\geq, <, >$) ($a, b \in \mathbb{R}$, $a \neq 0$) puis diviser les deux membres par a en tenant compte du signe de a .

Dans TOUS les autres cas

1. Ecrire l'inéquation sous la forme $P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 \leq 0$ (resp. $\geq, <, >$).
2. Factoriser $P(x)$, si c'est possible, pour se ramener à un produit de facteurs du premier ou du second degré (éventuellement affectés d'un exposant).
3. Chercher les zéros des différents facteurs trouvés ci-dessus.
4. Faire un tableau de signes en classant, par ordre croissant, tous les zéros trouvés puis en indiquant le signe de chacun des facteurs de $P(x)$ en tenant compte de leurs éventuels exposants. On applique alors la règle des signes dans le cas d'un produit.

- Déterminer l'ensemble des solutions en prenant les valeurs de x qui donnent le signe demandé pour $P(x)$

Exemple : résoudre $P(x) = (x+1)(x^2-3x+2)(-x^2+5x-6) \geq 0$.

Les zéros des différents facteurs sont -1 , 1 , 2 et 3 . On construit le tableau

x		-1		1		2		3	
$x+1$	$-$	0	$+$	$+$	$+$	$+$	$+$	$+$	$+$
x^2-3x+2	$+$	$+$	$+$	0	$-$	0	$+$	$+$	$+$
$-x^2+5x-6$	$-$	$-$	$-$	$-$	$-$	0	$+$	0	$-$
$P(x)$	$+$	0	$-$	0	$+$	0	$+$	0	$-$

Dès lors, l'ensemble des solutions est $S =]-\infty, -1] \cup [1, 3]$.

1.3.5 Inéquations fractionnaires

- Ecrire et analyser les conditions d'existence (dénominateurs $\neq 0$)
- Ramener tous les termes dans un même membre en ajoutant les mêmes expressions aux deux membres de l'inéquation.
- Réduire tous les termes au même dénominateur (p.p.c.m des dénominateurs)
ATTENTION : ne pas supprimer le dénominateur ainsi obtenu (on n'en connaît généralement pas le signe).
- Factoriser le numérateur et le dénominateur de l'expression trouvée pour avoir des facteurs du premier ou second degré (éventuellement affectés d'un exposant).
- Chercher les zéros de tous les facteurs (numérateur et dénominateur) trouvés ci-dessus.
- Faire un tableau de signes (cf. inéquations entières)
- Déterminer l'ensemble des solutions en prenant les valeurs de x qui donnent le signe demandé, en éliminant les solutions non compatibles avec les conditions d'existence.

1.3.6 Systèmes d'inéquations à une inconnue

On résout chaque inéquation séparément puis on détermine l'intersection de tous les ensembles de solutions obtenus.

1.4 Système de deux équations linéaires à deux inconnues réelles

1.4.1 Principes d'équivalence

Deux **systèmes** sont **équivalents** s'ils admettent le même ensemble de solutions.

Un **système** est **compatible** s'il possède au moins une solution ; sinon, il est **incompatible** (ou impossible).

- Si, dans un système d'équations, on remplace une équation par l'équation obtenue en multipliant ses deux membres par un même réel non nul, on obtient un système équivalent au système donné.
- Si, dans un système d'équations, on remplace une équation par l'équation obtenue en additionnant membre à membre cette équation et une ou plusieurs autres, on obtient un système équivalent au système donné.
- Si on résout une équation d'un système donné par rapport à une inconnue et si on remplace alors, dans les autres équations, cette inconnue par le résultat trouvé, on obtient un système équivalent au système donné.

1.4.2 Méthodes de résolution

Substitution

Pour éliminer une inconnue, on résout une des équations du système par rapport à cette inconnue puis on substitue la valeur obtenue dans l'autre équation.

Exemple : résoudre le système $\begin{cases} 3x + 2y = 19 \\ 2x - 3y = 4 \end{cases}$

Éliminons y entre les deux équations. La première donne $y = \frac{19 - 3x}{2}$. En introduisant cette valeur de y dans la seconde équation, il vient $2x - 3\frac{19 - 3x}{2} = 4 \Leftrightarrow 13x = 65$. Ainsi, le système donné est équivalent à $\begin{cases} y = \frac{19 - 3x}{2} \\ 13x = 65 \end{cases}$ et la solution du système est $\begin{cases} x = 5 \\ y = 2 \end{cases}$.

Combinaison linéaire

Pour éliminer une inconnue, on multiplie chaque équation par un réel non nul de telle sorte qu'en additionnant membre à membre les équations obtenues, on ait une équation qui ne renferme plus qu'une seule inconnue.

Exemple : résoudre le système $\begin{cases} 8x + 15y = 31 \\ 7x - 10y = 4 \end{cases}$

Multiplions les deux membres de la première équation par 2 et ceux de la deuxième par 3 en vue d'éliminer les y . Le système devient $\begin{cases} 16x + 30y = 62 \\ 21x - 30y = 12 \end{cases}$ et en additionnant membre à membre ces deux équations, on obtient $37x = 74$.

Le système donné est alors équivalent au système $\begin{cases} 37x = 74 \\ 8x + 15y = 31 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 2 \\ 15y = 15 \end{cases}$ et la solution du système est $\begin{cases} x = 2 \\ y = 1 \end{cases}$.

1.5 Division des polynômes

Diviser un polynôme P de degré p par un polynôme D de degré $d \leq p$, c'est chercher un polynôme Q de degré $q = p - d$ et un polynôme R de degré $r < d$ tels que $P(x) = D(x)Q(x) + R(x)$, $x \in \mathbb{R}$.

Le polynôme D est le polynôme diviseur, Q est le quotient et R le reste.

Exemple : diviser $P(x) = 4x^5 + 3x^4 - x^2 + 1$ par $D(x) = x^2 + 1$.

On détermine le quotient de la division de $4x^5$ par x^2 (les termes dont l'exposant est le plus élevé pour chacun des polynômes) : on obtient $4x^3$. On multiplie alors $D(x)$ par $4x^3$: on obtient ainsi un polynôme que l'on soustrait de $P(x)$ et on recommence des calculs analogues avec le polynôme obtenu en additionnant les différents quotients partiels jusqu'à ce que le degré du polynôme obtenu après soustraction soit strictement inférieur au degré de $D(x)$. Voici ce qu'on obtient successivement

$$\begin{array}{r|l}
\begin{array}{rrrrrr}
4x^5 & +3x^4 & +0x^3 & -x^2 & +0x & +1 \\
4x^5 & & +4x^3 & & & \\
\hline
& 3x^4 & -4x^3 & -x^2 & +0x & +1 \\
& 3x^4 & & +3x^2 & & \\
\hline
& & -4x^3 & -4x^2 & +0x & +1 \\
& & -4x^3 & & -4x & \\
\hline
& & & -4x^2 & +4x & +1 \\
& & & -4x^2 & & -4 \\
\hline
& & & & 4x & +5
\end{array}
& \begin{array}{l}
x^2 + 1 \\
\hline
4x^3 + 3x^2 - 4x - 4
\end{array}
\end{array}$$

Ainsi, $P(x) = 4x^5 + 3x^4 - x^2 + 1 = (x^2 + 1)(4x^3 + 3x^2 - 4x - 4) + 4x + 5$.

1.6 Décomposition d'une fraction rationnelle en une somme de fractions simples

1.6.1 Définitions

1. Une **fraction rationnelle** est le quotient de deux polynômes.
2. Une **fraction rationnelle** est **propre** lorsque
 - 1) le degré du numérateur est strictement inférieur au degré du dénominateur
 - 2) le numérateur et le dénominateur n'ont pas de zéro commun.
3. Les **fractions rationnelles simples** sont du type
 - 1) $\frac{A}{(ax+b)^n}$ où $A, a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0$ et $n \in \mathbb{N}_0$
 - 2) $\frac{Ax+B}{(ax^2+bx+c)^n}$ où $A, B, a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0, n \in \mathbb{N}_0$ et $\Delta = b^2 - 4ac < 0$.

1.6.2 Décomposition

1. Si la fraction n'est pas propre, il faut simplifier les facteurs communs s'il y en a et/ou effectuer la division du numérateur par le dénominateur. Dans ce dernier cas, la fraction s'écrit comme la somme d'un polynôme et d'une fraction rationnelle propre.
2. La fraction étant propre, on factorise le dénominateur de telle sorte à n'avoir que des facteurs du type $(ax+b)^n$ ou $(ax^2+bx+c)^n$ avec $\Delta = b^2 - 4ac < 0$.
3. Par application du théorème de décomposition, on écrit alors la fraction comme somme de fractions simples dont on cherche la valeur des coefficients des différents numérateurs. Cette recherche peut s'effectuer de deux façons différentes, soit par identification de polynômes, soit en appliquant le théorème disant que si deux polynômes en x de degré p prennent la même valeur numérique pour plus de p valeurs de x alors ils sont identiques ($p+1$ valeurs suffisent).

1.6.3 Exemples

- Décomposer $\frac{x^2+2}{(x+1)^3(x-2)}$. La fraction étant propre, vu le théorème de décomposition, on a

$$\frac{x^2+2}{(x+1)^3(x-2)} = \frac{A}{x+1} + \frac{B}{(x+1)^2} + \frac{C}{(x+1)^3} + \frac{D}{x-2}, \quad x \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 2\}.$$

On doit alors déterminer les valeurs des réels A, B, C et D . En réduisant ces fractions au même dénominateur puis en égalant les numérateurs, on a

$$x^2 + 2 = A(x+1)^2(x-2) + B(x+1)(x-2) + C(x-2) + D(x+1)^3, \quad x \in \mathbb{R}$$

ce qui est équivalent à

$$x^2 + 2 = (A + D)x^3 + (B + 3D)x^2 + (-3A - B + C + 3D)x + (-2A - 2B - 2C + D).$$

Par identification des polynômes, on a

$$\begin{cases} A + D = 0 \\ B + 3D = 1 \\ -3A - B + C + 3D = 0 \\ -2A - 2B - 2C + D = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A = -D \\ B = 1 - 3D \\ 3D - 1 + 3D + C + 3D = 0 \\ 2D - 2 + 6D - 2C + D = 2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A = -D \\ B = 1 - 3D \\ C = 1 - 9D \\ 9D - 2 + 18D = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} A = -\frac{2}{9} \\ B = \frac{1}{3} \\ C = -1 \\ D = \frac{2}{9} \end{cases}.$$

Dès lors,

$$\frac{x^2 + 2}{(x+1)^3(x-2)} = \frac{-2}{9(x+1)} + \frac{1}{3(x+1)^2} - \frac{1}{(x+1)^3} + \frac{2}{9(x-2)}, \quad x \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 2\}.$$

- Décomposer $\frac{3x^2 + 2}{(x^2 + 1)(x - 2)^2}$. La fraction étant propre, vu le théorème de décomposition, on a

$$\frac{3x^2 + 2}{(x^2 + 1)(x - 2)^2} = \frac{Ax + B}{x^2 + 1} + \frac{C}{x - 2} + \frac{D}{(x - 2)^2}, \quad x \in \mathbb{R} \setminus \{2\}.$$

On doit alors déterminer les valeurs des réels A , B , C et D . En réduisant ces fractions au même dénominateur puis en égalant les numérateurs, on a

$$3x^2 + 2 = (Ax + B)(x - 2)^2 + C(x^2 + 1)(x - 2) + D(x^2 + 1), \quad x \in \mathbb{R}.$$

Puisque cette égalité est vraie pour toute valeur de x , elle l'est notamment pour 4 valeurs judicieusement choisies.

Pour $x = 2$, on a $14 = 5D \Leftrightarrow D = \frac{14}{5}$.

Pour $x = 0$, on a $2 = 4B - 2C + \frac{14}{5} \Leftrightarrow 2B - C = -\frac{2}{5} \Leftrightarrow C = 2B + \frac{2}{5}$.

Pour $x = 1$, on a $5 = A + B - 2C + \frac{28}{5} \Leftrightarrow A + B - 4B - \frac{4}{5} = -\frac{3}{5} \Leftrightarrow A = 3B + \frac{1}{5}$.

Pour $x = -1$, on a $5 = -27B - \frac{9}{5} + 9B - 12B - \frac{12}{5} + \frac{28}{5} \Leftrightarrow 30B = -\frac{18}{5} \Leftrightarrow B = -\frac{3}{25}$.

Ainsi, on a

$$\begin{cases} D = \frac{14}{5} \\ B = -\frac{3}{25} \\ A = -\frac{4}{25} \\ C = \frac{4}{25} \end{cases}$$

et

$$\frac{3x^2 + 2}{(x^2 + 1)(x - 2)^2} = \frac{-4x - 3}{25(x^2 + 1)} + \frac{4}{25(x - 2)} + \frac{14}{5(x - 2)^2}, \quad x \in \mathbb{R} \setminus \{2\}.$$

1.7 Binôme de Newton

1.7.1 Définitions

- Si m est un naturel non nul, la **factorielle** de m , notée $m!$, est le produit des m premiers naturels non nuls.

Par convention, $0! = 1$.

- Le symbole C_m^p représente le nombre de combinaisons simples de p éléments distincts pris parmi m éléments distincts ($p, m \in \mathbb{N}$ avec $p \leq m$) c'est-à-dire le nombre de sous-ensembles de p éléments distincts pris parmi m éléments distincts. On a $C_m^p = \frac{m!}{p!(m-p)!}$.

1.7.2 Formule du binôme

$$\forall a, x \in \mathbb{R} \quad \text{et} \quad \forall M \in \mathbb{N}_0 \quad \text{on a} \quad (x+a)^M = \sum_{k=0}^M C_M^k x^k a^{M-k}.$$

1.7.3 Exemple

Recherche du coefficient de x^7 dans le développement de $(x^2 - \frac{1}{x})^8$ ($x \neq 0$).

En appliquant la formule du binôme, on a $\left(x^2 - \frac{1}{x}\right)^8 = \sum_{k=0}^8 C_8^k (x^2)^k \left(-\frac{1}{x}\right)^{8-k}$, expression égale à

$$\sum_{k=0}^8 C_8^k x^{2k} (-1)^{8-k} (x^{-1})^{8-k} = \sum_{k=0}^8 C_8^k (-1)^{8-k} x^{2k} x^{-8+k} = \sum_{k=0}^8 C_8^k (-1)^{8-k} x^{3k-8}.$$

Le terme en x^7 de ce développement s'obtient pour $3k - 8 = 7 \Leftrightarrow k = 5$. On détermine le coefficient cherché en remplaçant k par 5 dans la somme ci-dessus. Dès lors, on a

$$C_8^5 (-1)^{8-5} = -\frac{8!}{5! 3!} = -\frac{5! 6.7.8}{5! 2.3} = -56.$$

1.8 Quelques exercices résolus

1.8.1 Racines carrées et cubiques

1. Si x est un réel, calculer $\sqrt{16x^2}$, $\sqrt{16x^4}$, $\sqrt[3]{27x^3}$, $\sqrt[3]{-27x^3}$.

Pour tout x réel, on a $\sqrt{16x^2} = 4|x|$, $\sqrt{16x^4} = 4x^2$ car x^2 est positif, $\sqrt[3]{27x^3} = 3x$ et $\sqrt[3]{-27x^3} = -3x$.

2. Si $x < 0$, les expressions $\sqrt{-x^3}$, $\sqrt{x^2}$ sont-elles définies? Si oui, que valent-elles?

Si $x < 0$ alors $x^3 < 0$ et $-x^3 > 0$ donc $\sqrt{-x^3}$ est défini pour tout $x < 0$ et vaut $-x\sqrt{-x}$.

Pour tout x réel, x^2 est positif donc $\sqrt{x^2}$ est défini et vaut $|x| = -x$ puisque x est négatif.

1.8.2 Valeur absolue, équations et inéquations

Résoudre dans \mathbb{R}

- 1) $|x+1| = 2x-3$ 2) $|x^2-1| = |x+5|$ 3) $-1 \leq \frac{3x+1}{x+2} \leq 1$
 4) $1 \leq |2x+1| < 3$ 5) $x^2+3x+2 \geq |x+1|$ 6) $|x^2+3x+2| \leq x-1$

$$1) \text{ Par définition, } |x+1| = \begin{cases} x+1 & \text{si } x+1 \geq 0 \\ -(x+1) & \text{si } x+1 \leq 0 \end{cases} \Leftrightarrow |x+1| = \begin{cases} x+1 & \text{si } x \geq -1 \\ -x-1 & \text{si } x \leq -1 \end{cases}.$$

Ainsi,

- si $x \geq -1$, l'équation s'écrit $x+1 = 2x-3 \Leftrightarrow x = 4$
- si $x \leq -1$, l'équation s'écrit $-x-1 = 2x-3 \Leftrightarrow 3x = 2 \Leftrightarrow x = \frac{2}{3}$, solution à rejeter puisque $x \leq -1$.

Dès lors, l'équation a pour unique solution 4.

2) Si deux réels sont égaux en valeur absolue alors ces réels sont égaux ou opposés. L'équation donnée est donc équivalente à

$$x^2 - 1 = x + 5 \text{ ou } x^2 - 1 = -x - 5 \Leftrightarrow x^2 - x - 6 = 0 \text{ ou } x^2 + x + 4 = 0.$$

L'équation $x^2 - x - 6 = 0 \Leftrightarrow (x-3)(x+2) = 0$ a pour solutions -2 et 3 . Par contre, l'équation $x^2 + x + 4 = 0$ n'a pas de solution réelle puisque $\Delta = 1 - 16 = -15 < 0$. Les solutions de l'équation donnée sont donc -2 et 3 .

3) Cette inéquation n'est définie que si $x \neq -2$ et s'écrit de façon équivalente sous la forme $\left| \frac{3x+1}{x+2} \right| \leq 1$.

Comme $\left| \frac{x}{y} \right| = \frac{|x|}{|y|}$, $x, y \in \mathbb{R}$, $y \neq 0$ et que $|y| > 0$, l'inéquation ci-dessus est équivalente à $|3x+1| \leq |x+2|$.² Vu que $|3x+1|$ et $|x+2|$ sont des réels positifs, on a $|3x+1| \leq |x+2| \Leftrightarrow (3x+1)^2 \leq (x+2)^2 \Leftrightarrow (3x+1)^2 - (x+2)^2 \leq 0 \Leftrightarrow (3x+1+x+2)(3x+1-x-2) \leq 0 \Leftrightarrow (4x+3)(2x-1) \leq 0$. Le premier membre s'annule pour $x = -\frac{3}{4}$ ou $x = \frac{1}{2}$ et le coefficient de x^2 est positif. Dès lors, le trinôme est négatif pour les valeurs de x comprises entre $-\frac{3}{4}$ et $\frac{1}{2}$ et l'ensemble des solutions est $\left[-\frac{3}{4}, \frac{1}{2} \right]$.

4) L'inéquation $1 \leq |2x+1| < 3$ est équivalente au système $\begin{cases} 1 \leq |2x+1| & (1) \\ |2x+1| < 3 & (2) \end{cases}$.

L'inéquation (1) peut s'écrire $(2x+1 \leq -1 \text{ ou } 2x+1 \geq 1) \Leftrightarrow (x \leq -1 \text{ ou } x \geq 0)$ et son ensemble de solutions est $S_1 =]-\infty, -1] \cup [0, +\infty[$.

L'inéquation (2) peut s'écrire $-3 < 2x+1 < 3 \Leftrightarrow -4 < 2x < 2 \Leftrightarrow -2 < x < 1$ et son ensemble de solutions est $S_2 =]-2, 1[$.

Pour obtenir l'ensemble des solutions de l'inéquation de départ, puisque les inéquations (1) et (2) doivent être vérifiées simultanément, l'ensemble S des solutions est l'ensemble des solutions qui sont communes aux deux inéquations donc l'intersection des ensembles S_1 et S_2 . Ainsi, $S = S_1 \cap S_2 =]-2, -1] \cup [0, 1[$.

5) • Si $x \geq -1$, l'inéquation s'écrit $x^2 + 3x + 2 \geq x + 1 \Leftrightarrow x^2 + 2x + 1 \geq 0 \Leftrightarrow (x+1)^2 \geq 0$. Le carré d'un réel étant toujours positif, toute valeur de x est solution mais comme on travaille avec $x \geq -1$, l'ensemble des solutions est $S_1 = [-1, +\infty[$.

• Si $x \leq -1$, l'inéquation s'écrit $x^2 + 3x + 2 \geq -x - 1 \Leftrightarrow x^2 + 4x + 3 \geq 0 \Leftrightarrow (x+1)(x+3) \geq 0$ et son ensemble de solutions est $S_2 =]-\infty, -3] \cup \{-1\}$ puisque $x \leq -1$.

Dès lors, l'ensemble S des solutions de l'inéquation donnée est la réunion des ensembles S_1 et S_2 et on a $S = S_1 \cup S_2 =]-\infty, -3] \cup [-1, +\infty[$.

6) Les zéros du trinôme $x^2 + 3x + 2 = (x+1)(x+2)$ sont -1 et -2 . De plus, comme le coefficient de x^2 est positif, ce trinôme est positif pour les valeurs de x inférieures à -2 ou supérieures à -1 et négatif pour celles comprises entre -2 et -1 . Dès lors, $|x^2 + 3x + 2| = \begin{cases} x^2 + 3x + 2 & \text{si } x \leq -2 \text{ ou } x \geq -1 \\ -x^2 - 3x - 2 & \text{si } -2 \leq x \leq -1 \end{cases}$

• Si $x \leq -2$ ou $x \geq -1$, l'inéquation s'écrit $x^2 + 3x + 2 \leq x - 1 \Leftrightarrow x^2 + 2x + 3 \leq 0$, inéquation qui n'admet aucune solution puisque d'une part $\Delta = 4 - 12 = -8 < 0$ et d'autre part le coefficient de x^2 est positif.

• Si $-2 \leq x \leq -1$, l'inéquation s'écrit $-x^2 - 3x - 2 \leq x - 1 \Leftrightarrow x^2 + 4x + 1 \geq 0$ et comme $\Delta = 16 - 4 = 12$, les zéros du trinôme sont $x_1 = \frac{-4 - 2\sqrt{3}}{2} = -2 - \sqrt{3}$ et $x_2 = \frac{-4 + 2\sqrt{3}}{2} = -2 + \sqrt{3}$. Ce trinôme est positif

si $x \leq -2 - \sqrt{3}$ ou $x \geq -2 + \sqrt{3}$. Vu que $\sqrt{3} \approx 1,7$, ces zéros valent approximativement $-3,7$ et $-0,7$. Dès lors, l'ensemble des solutions est également vide puisqu'on travaille dans $[-2, -1]$.

Finalement, l'inéquation donnée n'est vérifiée pour aucune valeur de x : son ensemble de solutions est l'ensemble vide Φ .

2. On ne peut multiplier les trois membres de l'inéquation donnée par $x+2$ car le signe de ce facteur varie selon les valeurs de x envisagées.

1.9 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

1.9.1 Exercices

1. Résoudre les équations suivantes (x est l'inconnue réelle)

1. $9x^2 = 5$
2. $15x^2 + 2x - 2 = 2(3 - 12x)$
3. $9x^2 - 12x + 16 = 0$
4. $x^2 + \sqrt{2} = 0$
5. $\frac{x}{2} + \frac{2}{x} = 1$
6. $\frac{x-1}{x} = \frac{6}{x+1}$
7. $\frac{1}{x^2-4} - \frac{1}{x(x-2)} + \frac{x-4}{x(x+2)} = 0$
8. $x^3 + 9x^2 + 11x - 21 = 0$
9. $x^4 - 36 = 5x^2$
10. $6x^3 - 7x^2 - 7x + 6 = 0$
11. $\frac{7}{x+4} + \frac{x^2-7}{x+1} = \frac{4x-5}{x^2+5x+4}$
12. $|x| = x + 1$
13. $x^4 - 6x^3 + 6x - 1 = 0$
14. $|12 - 7x| = 12$
15. $\frac{3x+1}{2} - \frac{5(x+10)}{15} = \frac{3(x+2)}{4}$
16. $\frac{2x}{2-x} - \frac{3x-1}{(x-2)(x+3)} = \frac{-2}{x+3}$
17. $(x-1)(4x+3) = (x-1)(x+1)$
18. $\frac{1+x}{1-x} = \frac{7}{3}$
19. $x^{-1} + 2^{-2} = 4 + 2x^{-1}$
20. $(x^2 - 5x + 1)^2 = (x^2 + 4x - 1)^2$
21. $2x^3 - 9x^2 + 13x - 6 = 0$
22. $3(x-2)^2 + 4(x^2-4) - 7x^2 + 14x = 0$
23. $3x(2-x)(\frac{x}{3} - \frac{9}{8}) = 0$
24. $(x-4)^2 = (x-1)(x+3)$
25. $\frac{2x+1}{x+3} = \frac{4x+3}{2x+5}$
26. $\sqrt{2}x^2 + 3\sqrt{3} - \sqrt{8} = 0$
27. $2x^3 - 13x^2 + 17x + 12 = 0$
28. $x^2 - 9 = 3 - x$
29. $(2x-1)^2 - (4x+3)^2 = 0$
30. $(2x-1)^2 - 4x(2x-1) = 3(2x-1)$
31. $|2x| + |x-3| = 3x-1$
32. $|2x+5| = 4$
33. $|1-x| - |3x+2| = 0$
34. $|2-x| + 3|5-2x| = 3 + |-x|$
35. $|x^2+x-1| = 3-x$
36. $|x-5| - |x^2-25| = 0$

2. Résoudre les inéquations suivantes (x est l'inconnue réelle)

1. $9 - x^2 > 0$
2. $x^2 + 1 < 0$
3. $x^2 - 4x + 4 > 0$
4. $(x-1)(x^2 - 5x + 6)(x-3)^2 \leq 0$
5. $x^3(x+1)^2(-2x^2 - x + 6) < 0$
6. $x^2 \leq x$
7. $\frac{(-2x+1)^2(-3x^2+x+6)}{x^2-4} \geq 0$
8. $2x^3 - x + 1 \geq 0$
9. $\frac{3x+5}{x^2-x} < 1$
10. $5x \geq \frac{2}{x}$
11. $\frac{x+1}{x(x-1)} \leq \frac{1}{x} + \frac{1}{x-1}$
12. $|4-3x| \leq 5$
13. $6x^3 - x^2 - 9x + 4 \geq 0$
14. $(7-3x)(x^2-1) > (x^2-1)(2x+1)$
15. $(x-2)^2 > 9(x+1)^2$
16. $(4-2x)^3 < 0$
17. $\frac{4}{x-2} \leq \frac{1}{x}$
18. $\frac{x+2}{x-2} > \frac{x-2}{x+2}$
19. $|1-3x| \geq 3$
20. $x^2 < 4$
21. $\frac{(x^2+1)^2}{4x^2} > 1$
22. $\frac{x+6}{2} \leq x + \frac{9}{2} - \frac{x+3}{2}$
23. $x^2 + 2x - 5 \geq 4|x+1|$
24. $|x+1| + |x-2| < 3$

3. Résoudre les systèmes d'inéquations suivants (x est l'inconnue réelle)

1. $\begin{cases} 2x+1 > x - \frac{3}{2} \\ 2x-1 < 1-3x \end{cases}$
2. $\begin{cases} x^2 \leq 3 \\ \frac{4x}{x-2} < 1 \end{cases}$
3. $-x \leq 2+x \leq 7+3x$
4. $\begin{cases} 4 \leq x^2 \\ \frac{x-3}{2-x} > 0 \end{cases}$
5. $\begin{cases} -x \leq 22+x \\ |x| > 3 \end{cases}$

$$\begin{array}{ll}
6. \quad \begin{cases} \frac{2x+3}{(x-1)(2+x)} < 0 \\ \frac{1}{x-1} + \frac{1}{x^2-1} \leq 0 \\ \frac{(x^2+1)^2}{4x^2} \geq 1 \end{cases} & \begin{array}{l} 7. \quad \begin{cases} |x-2| \leq 5 \\ |2x| > 0 \end{cases} \\ 8. \quad -1 \leq |5-2x| < 6 \end{array}
\end{array}$$

4. Résoudre les systèmes d'équations linéaires suivants (x, y, z sont les inconnues réelles)

$$\begin{array}{ll}
1. \quad \begin{cases} \frac{3x+1}{5} - \frac{5y-1}{3} = 2 \\ \frac{x-4}{2} - \frac{2-3y}{4} = 3 \end{cases} & 4. \quad \begin{cases} 2x-y = x-3y-2 \\ 2(5-x) + 3(x+y) = 2(x+2y) + 13 \end{cases} \\
2. \quad \begin{cases} \frac{2x+4}{5} + \frac{3y+1}{2} = 1 \\ \frac{3x+1}{5} - \frac{6y-7}{2} = 5 \end{cases} & 5. \quad \begin{cases} 2x-3(4y+8) = 5(2-3y) + x \\ 5x-4+2(y+7) = 4(x-3) - (y+2) \end{cases} \\
3. \quad \begin{cases} \frac{4x+3}{2} + \frac{3y+1}{3} = \frac{8}{3} \\ 8(3x-2) - (2y+1) = \frac{7}{3} \end{cases} & 6. \quad \begin{cases} x-3(4y+7) = 2(2-y) + 4x \\ 6(x+4) + 5(4y+3) = -11 \end{cases} \\
& 7. \quad \begin{cases} 2x-3y+z = 2 \\ x+4+4y+2z = -3 \end{cases}
\end{array}$$

5. Calculer le quotient Q et le reste R de la division du polynôme P par le polynôme D si

$$\begin{array}{ll}
1. \quad P(x) = x^3 - 2x^2 + x + 3 & \text{et} \quad Q(x) = x - 1 \\
2. \quad P(x) = x^7 + x^3 - x + 1 & \text{et} \quad Q(x) = x + 1 \\
3. \quad P(x) = x^3 + 2x^2 - x - 2 & \text{et} \quad Q(x) = x^2 - 1 \\
4. \quad P(x) = x^4 - 5x^3 + x^2 + 2x - 5 & \text{et} \quad Q(x) = x^2 + x + 1
\end{array}$$

6. Décomposer les fractions rationnelles suivantes en une somme de fractions rationnelles simples

$$\begin{array}{llll}
1. \quad \frac{2x^2+4}{x^3-x^2+x-1} & 3. \quad \frac{1}{x^4-1} & 5. \quad \frac{1}{x^3+1} & 7. \quad \frac{x^3-2x^2+4}{x^3(x-2)^2} \\
9. \quad \frac{x}{x^2+x+1} & & & \\
2. \quad \frac{3x^3-7x^2+3x}{x^2+1} & 4. \quad \frac{x^3-2x}{x+1} & 6. \quad \frac{x^3-2}{x^3-x^2} & 8. \quad \frac{2x-3}{(x^2-1)(2x+3)} \\
10. \quad \frac{x^2-x-2}{x^4-5x^2+4} & & &
\end{array}$$

7. Que vaut le coefficient du terme

$$\begin{array}{ll}
1. \text{ en } x^{12} \text{ dans le développement de } (x^4 - 2x)^6 ? & \text{Sol : 240} \\
2. \text{ en } x^5 \text{ dans le développement de } (x - \frac{2}{x})^7 \text{ (} x \neq 0 \text{)} ? & \text{Sol : -14} \\
3. \text{ en } x^3 \text{ dans le développement de } (x^3 + \frac{1}{x^2})^5 \text{ (} x \neq 0 \text{)} ? & \text{Sol : 0 (pas de terme en } x^3 \text{)}
\end{array}$$

1.9.2 Solutions

Exercice 1

$$\begin{array}{llll}
1. \quad S = \{\pm \frac{\sqrt{5}}{3}\} & 6. \quad S = \{2, 3\} & 11. \quad S = \{\pm 2\} & 16. \quad S = \{-\frac{1}{2}\} \\
2. \quad S = \{-2, \frac{4}{15}\} & 7. \quad S = \{3 \pm \sqrt{3}\} & 12. \quad S = \{-\frac{1}{2}\} & 17. \quad S = \{-\frac{2}{3}, 1\} \\
3. \quad S = \Phi & 8. \quad S = \{-7, -3, 1\} & 13. \quad S = \{\pm 1, 3 \pm 2\sqrt{2}\} & 18. \quad S = \{\frac{2}{5}\} \\
4. \quad S = \Phi & 9. \quad S = \{-3, 3\} & 14. \quad S = \{0, \frac{24}{7}\} & 19. \quad S = \{-\frac{4}{15}\} \\
5. \quad S = \Phi & 10. \quad S = \{-1, \frac{2}{3}, \frac{3}{2}\} & 15. \quad S = \{\frac{52}{5}\} & 20. \quad S = \{0, \frac{1}{2}, \frac{2}{9}\}
\end{array}$$

- | | | | |
|----------------------------------|----------------------------------|--|--|
| 21. $S = \{1, \frac{3}{2}, 2\}$ | 25. $S = \{-\frac{4}{3}\}$ | 29. $S = \{-2, -\frac{1}{3}\}$ | 33. $S = \{-\frac{1}{4}, -\frac{3}{2}\}$ |
| 22. $S = \{2\}$ | 26. $S = \Phi$ | 30. $S = \{-2, \frac{1}{2}\}$ | 34. $S = \{\frac{7}{4}, \frac{10}{3}\}$ |
| 23. $S = \{0, 2, \frac{27}{8}\}$ | 27. $S = \{-\frac{1}{2}, 3, 4\}$ | 31. $S = \{2\}$ | 35. $S = \{-1 \pm \sqrt{5}\}$ |
| 24. $S = \{\frac{19}{10}\}$ | 28. $S = \{-4, 3\}$ | 32. $S = \{-\frac{1}{2}, -\frac{9}{2}\}$ | 36. $S = \{-6, -4, 5\}$ |

Exercice 2

- | | |
|---|---|
| 1. $S =] - 3, 3[$ | 13. $S = [-\frac{4}{3}, \frac{1}{2}] \cup [1, +\infty[$ |
| 2. $S = \Phi$ | 14. $S =] - \infty, -1[\cup]1, \frac{6}{5}[$ |
| 3. $S = \mathbb{R} \setminus \{2\}$ | 15. $S =] - \frac{5}{2}, -\frac{1}{4}[$ |
| 4. $S =] - \infty, 1] \cup [2, 3]$ | 16. $S =]2, +\infty[$ |
| 5. $S = (]-2, 0[\cup]\frac{3}{2}, +\infty[) \setminus \{-1\}$ | 17. $S =] - \infty, -\frac{2}{3}] \cup]0, 2[$ |
| 6. $S = [0, 1]$ | 18. $S =] - 2, 0[\cup]2, +\infty[$ |
| 7. $S =] - 2, \frac{1-\sqrt{73}}{6}] \cup [\frac{1+\sqrt{73}}{6}, 2[\cup \{\frac{1}{2}\}$ | 19. $S =] - \infty, -\frac{2}{3}] \cup [\frac{4}{3}, +\infty[$ |
| 8. $S = [-1, +\infty[$ | 20. $S =] - 2, 2[$ |
| 9. $S =] - \infty, -1[\cup]0, 1[\cup]5, +\infty[$ | 21. $S = \mathbb{R} \setminus \{-1, 0, 1\}$ |
| 10. $S = [-\frac{\sqrt{10}}{5}, 0[\cup [\frac{\sqrt{10}}{5}, +\infty[$ | 22. $S = \mathbb{R}$ |
| 11. $S =]0, 1[\cup [2, +\infty[$ | 23. $S =] - \infty, -3 - \sqrt{10}] \cup [1 + \sqrt{10}, +\infty[$ |
| 12. $S = [-\frac{1}{3}, 3]$ | 24. $S = \phi$ |

Exercice 3

- | | | |
|--|---|---|
| 1. $S =] - \frac{5}{2}, \frac{2}{5}[$ | 4. $S =]2, 3[$ | 7. $S = [-3, 0[\cup]0, 7]$ |
| 2. $S =] - \frac{2}{3}, \sqrt{3}]$ | 5. $S = [-11, -3[\cup]3, +\infty[$ | 8. $S =] - \frac{1}{2}, \frac{11}{2}[$ |
| 3. $S = [-1, +\infty[$ | 6. $S =] - \infty, -2[\cup] - 1, 0[\cup]0, 1[$ | |

Exercice 4

- | | | |
|--|--|--|
| 1. $S = \{(8, 2)\}$ | 4. $S = \{(-4, 1)\}$ | 7. $S = \{(-\frac{13-10z}{11}, \frac{-16-3z}{11}, z) : Z \in \mathbb{R}\}$ |
| 2. $S = \{(\frac{1}{2}, -\frac{1}{3})\}$ | 5. $S = \Phi$ | |
| 3. $S = \{(\frac{3}{4}, -\frac{2}{3})\}$ | 6. $S = \{(x, \frac{-3x-25}{10}) : x \in \mathbb{R}\}$ | |

Exercice 5

- | | |
|---|---------------------|
| 1. $Q(x) = x^2 - x$ | et $R(x) = 3$ |
| 2. $Q(x) = x^6 - x^5 + x^4 - x^3 + 2x^2 - 2x + 1$ | et $R(x) = 0$ |
| 3. $Q(x) = x + 2$ | et $R(x) = 0$ |
| 4. $Q(x) = x^2 - 6x + 6$ | et $R(x) = 2x - 11$ |

Exercice 6

- | | |
|--|---|
| 1. $\frac{3}{x-1} - \frac{x+1}{x^2+1}, x \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$ | 6. $1 + \frac{2}{x} + \frac{2}{x^2} - \frac{1}{x-1}, x \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$ |
| 2. $3x - 7 + \frac{7}{x^2+1}, x \in \mathbb{R}$ | 7. $\frac{1}{4x} + \frac{1}{x^2} + \frac{1}{x^3} - \frac{1}{4(x-2)} + \frac{1}{2(x-2)^2},$
$x \in \mathbb{R} \setminus \{0, 2\}$ |
| 3. $\frac{1}{4(x-1)} - \frac{1}{4(x+1)} - \frac{1}{2(x^2+1)},$
$x \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$ | 8. $\frac{-1}{10(x-1)} + \frac{5}{2(x+1)} - \frac{24}{5(2x+3)},$
$x \in \mathbb{R} \setminus \{-\frac{3}{2}, -1, 1\}$ |
| 4. $x^2 - x - 1 + \frac{1}{x+1}, x \in \mathbb{R} \setminus \{-1\}$ | 9. Cette fraction est simple |
| 5. $\frac{1}{3(x+1)} - \frac{x-2}{3(x^2-x+1)}, x \in \mathbb{R} \setminus \{-1\}$ | 10. $\frac{1}{3(x-1)} - \frac{1}{3(x+2)}, x \in \mathbb{R} \setminus \{-2, 1\}$ |

Chapitre 2

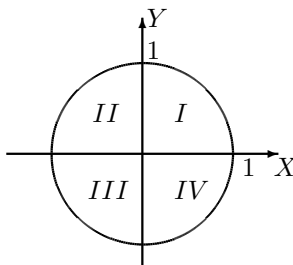
Trigonométrie

2.1 Définitions - Formules fondamentales

2.1.1 Cercle trigonométrique

Dans un repère orthonormé, on appelle **cercle trigonométrique** le cercle centré à l'origine du repère, de rayon 1 et orienté positivement (**sens trigonométrique**) dans le sens inverse des aiguilles d'une montre si les axes sont orientés comme dans la figure ci-dessous.

Les axes du repère divisent le cercle en 4 **quadrants**, numérotés de *I* à *IV* comme indiqué dans la figure ci-dessous.



2.1.2 Nombres trigonométriques d'un réel

A. Définitions

Dans un repère orthonormé, à un réel x on associe l'unique point P du cercle trigonométrique de la façon suivante. A partir du point de coordonnées $(1, 0)$, on parcourt un arc de cercle de longueur $|x|$, dans le sens trigonométrique si $x > 0$, dans le sens inverse si $x < 0$, et on obtient le point P à l'extrémité de l'arc parcouru.

L'abscisse du point P est le **cosinus** du réel x ; on le note $\cos x$.

L'ordonnée du point P est le **sinus** du réel x ; on le note $\sin x$.

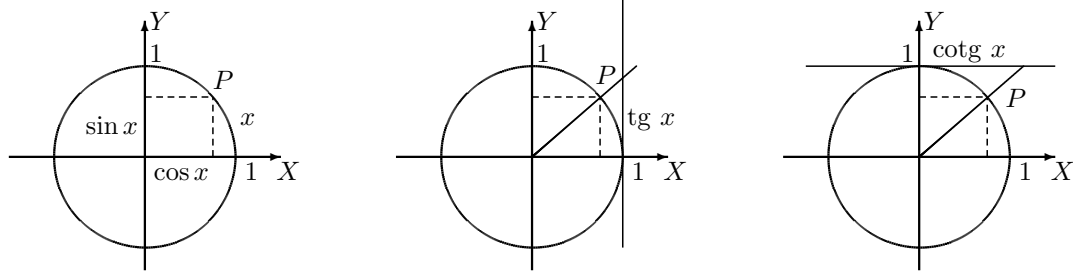
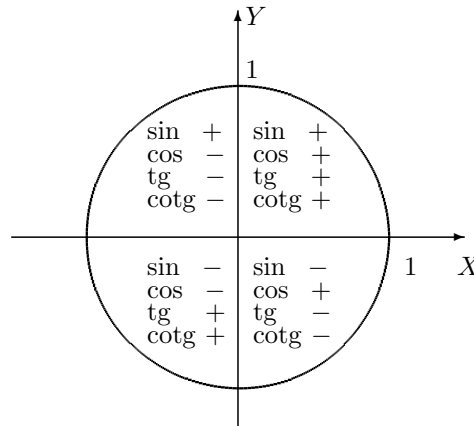
A partir de cette définition, on déduit que

$$\cos x = 0 \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{2} + k\pi \quad (k \in \mathbb{Z}) \quad \text{et que} \quad \sin x = 0 \Leftrightarrow x = k\pi \quad (k \in \mathbb{Z}).$$

On définit aussi la **tangente** de x , notée $\operatorname{tg} x$, par le rapport $\frac{\sin x}{\cos x}$, $x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$

et

la **cotangente** de x , notée $\operatorname{cotg} x$, par le rapport $\frac{\cos x}{\sin x}$, $x \in \mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$.

B. Représentations géométriques**C. Signe des nombres trigonométriques en fonction du quadrant****2.1.3 Formules fondamentales**

$$\boxed{\forall x \in \mathbb{R} : \sin^2 x + \cos^2 x = 1}$$

De cette formule, on déduit les formules suivantes

$$\forall x \in \mathbb{R} \quad : \quad \sin^2 x = 1 - \cos^2 x \quad \text{et} \quad \cos^2 x = 1 - \sin^2 x$$

et

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\} : 1 + \operatorname{tg}^2 x = \frac{1}{\cos^2 x}$$

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\} : 1 + \operatorname{cotg}^2 x = \frac{1}{\sin^2 x}.$$

De plus, on a aussi

$$\forall x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z} \right\} : \operatorname{tg} x = \frac{1}{\operatorname{cotg} x}.$$

2.1.4 Valeurs particulières

	0	$\frac{\pi}{6}$	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{3}$	$\frac{\pi}{2}$
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0
tg	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	
cotg		$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0

2.1.5 Fonctions trigonométriques

A. Définitions

Si au réel x on associe le point du cercle trigonométrique comme indiqué ci-dessus,

- $\sin : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \sin x$
- $\cos : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \cos x$
- $\text{tg} : \mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \text{tg } x$
- $\text{cotg} : \mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \text{cotg } x$

Les fonctions sinus et cosinus sont périodiques de période 2π .

Les fonctions tangente et cotangente sont périodiques de période π .

Les fonctions sinus, tangente et cotangente sont impaires tandis que la fonction cosinus est paire.

B. Variations

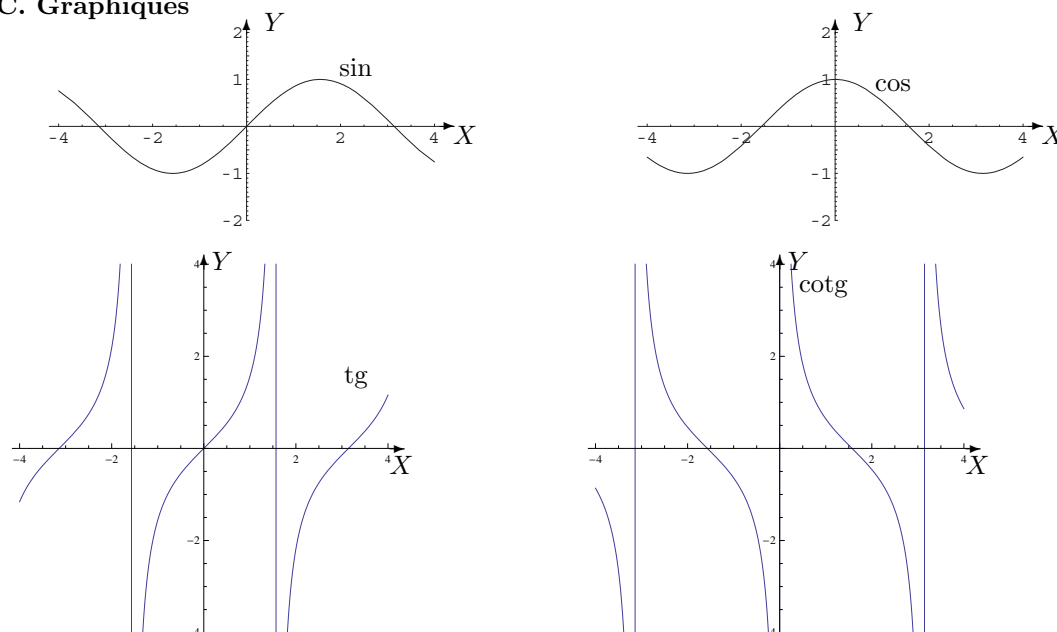
x	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\sin x$	0 ↗ 1 ↘ 0 ↘ -1 ↗ 0				

x	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\cos x$	1 ↘ 0 ↘ -1 ↗ 0 ↗ 1				

x	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\operatorname{tg} x$	0 ↗ ↗ 0 ↗ ↗ 0				

x	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
$\cotg x$	↘ 0 ↘ ↘ 0 ↘				

C. Graphiques



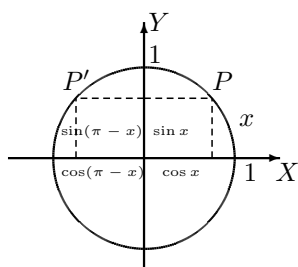
2.2 Formules des “angles associés”

Dans les formules qui suivent, on suppose que les nombres trigonométriques sont définis et que $k \in \mathbb{Z}$.

2.2.1 Angles égaux

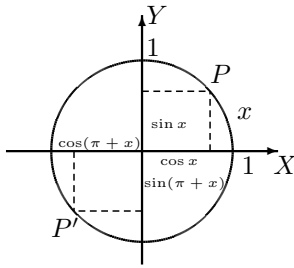
$$\begin{aligned}\sin(x + 2k\pi) &= \sin x \\ \cos(x + 2k\pi) &= \cos x \\ \operatorname{tg}(x + 2k\pi) &= \operatorname{tg} x \\ \operatorname{cotg}(x + 2k\pi) &= \operatorname{cotg} x\end{aligned}$$

2.2.2 Angles supplémentaires



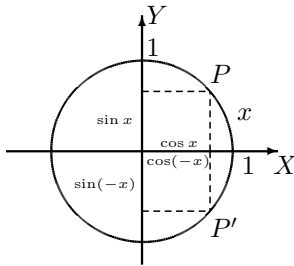
$$\begin{aligned}\sin(\pi - x) &= \sin x \\ \cos(\pi - x) &= -\cos x \\ \operatorname{tg}(\pi - x) &= -\operatorname{tg} x \\ \operatorname{cotg}(\pi - x) &= -\operatorname{cotg} x\end{aligned}$$

2.2.3 Angles anti-supplémentaires



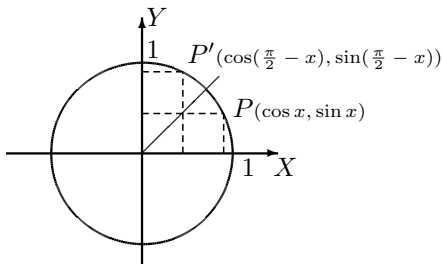
$$\begin{aligned}\sin(\pi + x) &= -\sin x \\ \cos(\pi + x) &= -\cos x \\ \operatorname{tg}(\pi + x) &= \operatorname{tg} x \\ \operatorname{cotg}(\pi + x) &= \operatorname{cotg} x\end{aligned}$$

2.2.4 Angles opposés



$$\begin{aligned}\sin(-x) &= -\sin x \\ \cos(-x) &= \cos x \\ \operatorname{tg}(-x) &= -\operatorname{tg} x \\ \operatorname{cotg}(-x) &= -\operatorname{cotg} x\end{aligned}$$

2.2.5 Angles complémentaires



$$\begin{aligned}\sin\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \cos x \\ \cos\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \sin x \\ \operatorname{tg}\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \operatorname{cotg} x \\ \operatorname{cotg}\left(\frac{\pi}{2} - x\right) &= \operatorname{tg} x\end{aligned}$$

2.3 Formules d'addition et de duplication

2.3.1 Formules d'addition

$$\begin{aligned}\sin(x + y) &= \sin x \cos y + \sin y \cos x \\ \sin(x - y) &= \sin x \cos y - \sin y \cos x \\ \cos(x + y) &= \cos x \cos y - \sin x \sin y \\ \cos(x - y) &= \cos x \cos y + \sin x \sin y\end{aligned}$$

Formules de Simpson

$$\begin{aligned}
\sin x + \sin y &= 2 \sin \frac{x+y}{2} \cos \frac{x-y}{2} \\
\sin x - \sin y &= 2 \sin \frac{x-y}{2} \cos \frac{x+y}{2} \\
\cos x + \cos y &= 2 \cos \frac{x+y}{2} \cos \frac{x-y}{2} \\
\cos x - \cos y &= -2 \sin \frac{x+y}{2} \sin \frac{x-y}{2}
\end{aligned}$$

2.3.2 Formules de duplication

$$\begin{aligned}
\sin(2x) &= 2 \sin x \cos x \\
\cos(2x) &= \cos^2 x - \sin^2 x
\end{aligned}$$

Formules de Carnot

$$\begin{aligned}
\sin^2 x &= \frac{1 - \cos(2x)}{2} \\
\cos^2 x &= \frac{1 + \cos(2x)}{2}
\end{aligned}$$

2.4 Relations dans les triangles

On désigne par A, B, C les sommets d'un triangle et par a, b, c les longueurs des côtés opposés respectivement à ces sommets. Enfin, les mesures des angles (orientés positivement) de ce triangle sont respectivement appelées α, β, γ .

2.4.1 Triangle rectangle

Le côté opposé à l'angle droit (ici α) se nomme hypoténuse.

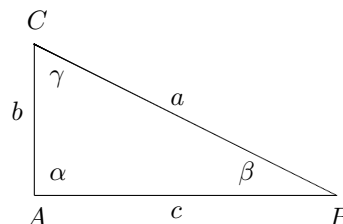
On a les formules suivantes :

$$\alpha + \beta + \gamma = \pi \text{ avec un des angles égal à } \frac{\pi}{2}.$$

$$b = a \sin \beta = a \cos \gamma = c \operatorname{tg} \beta = c \operatorname{cotg} \gamma.$$

$$c = a \sin \gamma = a \cos \beta = b \operatorname{tg} \gamma = b \operatorname{cotg} \beta.$$

$$a^2 = b^2 + c^2$$



Dans un triangle rectangle, la longueur d'un côté de l'angle droit est égale à

- la longueur de l'hypoténuse multipliée par le sinus de l'angle opposé ou le cosinus de l'angle adjacent.
- la longueur de l'autre côté multipliée par la tangente de l'angle opposé ou la cotangente de l'angle adjacent.

Dans un triangle rectangle, le carré de la longueur de l'hypoténuse est égal à la somme des carrés des longueurs des deux autres côtés.

2.4.2 Triangle quelconque

On a les formules suivantes :

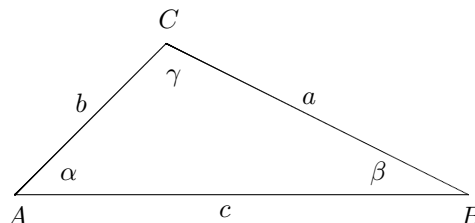
$$\alpha + \beta + \gamma = \pi.$$

$$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cos \alpha$$

$$b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cos \beta$$

$$c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cos \gamma$$

$$\frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma}$$



2.5 Equations trigonométriques

2.5.1 Equations trigonométriques élémentaires

a) En sinus : $\boxed{\sin x = \sin a}$ (a donné)

Les solutions sont données par

$$\boxed{x = a + 2k\pi \quad \text{ou} \quad x = \pi - a + 2k\pi, \quad k \in \mathbb{Z}.}$$

Remarques :

- 1) $\sin x = -\sin a \Leftrightarrow \sin x = \sin(-a)$
- 2) $\sin x = \cos a \Leftrightarrow \sin x = \sin(\frac{\pi}{2} - a)$
- 3) si on a $\sin x = p$ (p réel donné) alors soit $|p| > 1$ et l'équation est impossible puisque $\sin x \in [-1, 1]$, soit $|p| \leq 1$ et on écrit p sous la forme de $\sin a$.

b) En cosinus : $\boxed{\cos x = \cos a}$ (a donné)

Les solutions sont données par

$$\boxed{x = a + 2k\pi \quad \text{ou} \quad x = -a + 2k\pi, \quad k \in \mathbb{Z}.}$$

Remarques :

- 1) $\cos x = -\cos a \Leftrightarrow \cos x = \cos(\pi - a)$
- 2) $\cos x = \sin a \Leftrightarrow \cos x = \cos(\frac{\pi}{2} - a)$
- 3) si on a $\cos x = p$ (p réel donné) alors soit $|p| > 1$ et l'équation est impossible puisque $\cos x \in [-1, 1]$, soit $|p| \leq 1$ et on écrit p sous la forme de $\cos a$.

c) En tangente : $\boxed{\operatorname{tg} x = \operatorname{tg} a}$ ($a \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}$ donné)

Les solutions (différentes de $\frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}$ pour que la tangente existe) sont données par

$$\boxed{x = a + k\pi, \quad k \in \mathbb{Z}.}$$

Remarques :

- 1) $\operatorname{tg} x = -\operatorname{tg} a \Leftrightarrow \operatorname{tg} x = \operatorname{tg}(-a)$
- 2) $\operatorname{tg} x = \operatorname{cotg} a \Leftrightarrow \operatorname{tg} x = \operatorname{tg}(\frac{\pi}{2} - a)$
- 3) si on a $\operatorname{tg} x = p$ (p réel donné) alors on écrit p sous la forme de $\operatorname{tg} a$.

2.5.2 Equations quelconques

Par application de formules trigonométriques, on cherche à se ramener à une ou plusieurs équations élémentaires équivalentes à l'équation donnée. On veillera à ne travailler qu'avec le même nombre trigonométrique et le même argument pour une même équation à résoudre.

Quant aux formules de Simpson, elles permettent de transformer une somme en un produit de facteurs, ce qui est intéressant si le produit est nul.

Exemples : résoudre

$$1) 2\cos^2 x - 3\sin x = 0 \quad 2) \cos^2 x - \sin^2 x = \cos x \quad 3) \cos x + \cos(5x) = \cos(3x) + \cos(7x)$$

1) Comme $\cos^2 x = 1 - \sin^2 x$, l'équation s'écrit $2 - 2\sin^2 x - 3\sin x = 0 \Leftrightarrow 2\sin^2 x + 3\sin x - 2 = 0$. Si on pose $y = \sin x$, on a $2y^2 + 3y - 2 = 0$, équation algébrique dont les solutions sont données par $(\Delta = 9 + 16 = 25) y = \frac{-3 \pm 5}{4} = \begin{cases} \frac{1}{2} \\ -2 \end{cases}$. Dès lors, comme $\sin x \in [-1, 1]$, on a $\sin x = \frac{1}{2}$ et les solutions de l'équation sont $x = \frac{\pi}{6} + 2k\pi$ ou $x = (\pi - \frac{\pi}{6}) + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{6} + 2k\pi$ ou $x = \frac{5\pi}{6} + 2k\pi, k \in \mathbb{Z}$.

2) Comme $\cos^2 x - \sin^2 x = \cos(2x)$, l'équation s'écrit $\cos(2x) = \cos x$. Cette équation a pour solutions $2x = x + 2k\pi$ ou $2x = -x + 2k\pi, k \in \mathbb{Z} \Leftrightarrow x = 2k\pi$ ou $x = \frac{2k\pi}{3}, k \in \mathbb{Z}$. Finalement, l'ensemble des

solutions est $\left\{ \frac{2k\pi}{3} : k \in \mathbb{Z} \right\}$.

3) En appliquant les formules de Simpson dans chacun des membres, on obtient

$$2 \cos \frac{x+5x}{2} \cos \frac{x-5x}{2} = 2 \cos \frac{3x+7x}{2} \cos \frac{3x-7x}{2} \Leftrightarrow \cos(3x) \cos(-2x) - \cos(5x) \cos(-2x) = 0.$$

La fonction cosinus étant paire, si on met le facteur commun en évidence et qu'on applique à nouveau une formule de Simpson, on a successivement

$$\cos(2x)(\cos(3x) - \cos(5x)) = 0 \Leftrightarrow \cos(2x)(-2) \sin \frac{3x+5x}{2} \sin \frac{3x-5x}{2} = 0 \Leftrightarrow \cos(2x) = 0 \text{ ou } \sin(4x) = 0$$

ou $\sin(-x) = 0$. Dès lors, on a $2x = \frac{\pi}{2} + k\pi$ ou $4x = k\pi$ ou $x = k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$ et, en regroupant les solutions, on obtient $\left\{ \frac{k\pi}{4} : k \in \mathbb{Z} \right\}$ comme ensemble de solutions.

2.6 Inéquations trigonométriques

On se limitera à la résolution d'inéquations trigonométriques élémentaires qu'on résoudra en s'aidant du cercle trigonométrique.

Exemples : résoudre

1) $2 \sin(2x) - \sqrt{3} \leq 0$

4) $2 \cos^2 x - \cos x - 1 > 0$

2) $|\cos x| > \frac{1}{2}$

5) $2 \cos^2 x - 5 \sin x - 2 \geq 0$

3) $\sin^2(2x) < \frac{3}{4}$

1) L'inéquation est équivalente à $\sin(2x) \leq \frac{\sqrt{3}}{2} \Leftrightarrow \pi - \frac{\pi}{3} + 2k\pi \leq 2x \leq 2\pi + \frac{\pi}{3} + 2k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$ puisqu'on cherche des points du cercle trigonométrique dont l'ordonnée est inférieure à $\frac{\sqrt{3}}{2}$.

Ainsi, l'ensemble des solutions est $\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[\frac{\pi}{3} + k\pi, \frac{7\pi}{6} + k\pi \right]$.

2) L'inéquation est équivalente à $\cos x < -\frac{1}{2}$ ou $\cos x > \frac{1}{2}$. On cherche donc des points du cercle trigonométrique dont l'abscisse est strictement inférieure à $-\frac{1}{2}$ ou strictement supérieure à $\frac{1}{2}$. Dès lors, l'ensemble des solutions est $\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] -\frac{\pi}{3} + k\pi, \frac{\pi}{3} + k\pi \right[$.

3) Si on pose $y = \sin(2x)$, l'inéquation s'écrit $y^2 - \frac{3}{4} < 0$ et a pour solutions $-\frac{\sqrt{3}}{2} < y < \frac{\sqrt{3}}{2}$. Ainsi, on

a $-\frac{\sqrt{3}}{2} < \sin(2x) < \frac{\sqrt{3}}{2} \Leftrightarrow -\frac{\pi}{3} + k\pi < 2x < \frac{\pi}{3} + k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$ et l'ensemble des solutions est

$$\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] -\frac{\pi}{6} + k\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{6} + k\frac{\pi}{2} \right[.$$

4) Si on pose $y = \cos x$, l'inéquation s'écrit $2y^2 - y - 1 > 0 \Leftrightarrow (2y+1)(y-1) > 0 \Leftrightarrow y < -\frac{1}{2}$ ou $y > 1$. Comme $\cos x \in [-1, 1]$, on a donc $\cos x < -\frac{1}{2}$ et l'ensemble des solutions est donné par

$$\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] \frac{2\pi}{3} + 2k\pi, \frac{4\pi}{3} + 2k\pi \right[.$$

5) En remplaçant $\cos^2 x$ par $1 - \sin^2 x$, l'inéquation devient $-2 \sin^2 x - 5 \sin x \geq 0 \Leftrightarrow \sin x(2 \sin x + 5) \leq 0 \Leftrightarrow -\frac{5}{2} \leq \sin x \leq 0$. La première inégalité étant toujours vérifiée puisque $\sin x \in [-1, 1]$, il suffit de chercher les valeurs de x qui vérifient la seconde. Ainsi, l'ensemble des solutions est donné par

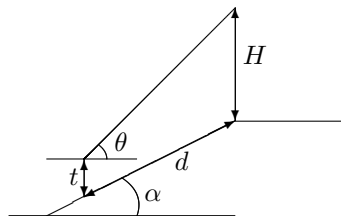
$$\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} [\pi + 2k\pi, 2\pi + 2k\pi] = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} [(2k+1)\pi, (2k+2)\pi].$$

2.7 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

2.7.1 Exercices

- Si au réel x on associe un point du cercle trigonométrique situé dans le second quadrant et si $\sin x = \frac{5}{13}$, calculer $\cos x$, $\operatorname{tg} x$ et $\operatorname{cotg} x$.
- On donne $\operatorname{tg} x = -\frac{3}{4}$ avec $x \in]-\frac{\pi}{2}, 0[$. Calculer $\sin x$, $\cos x$ et $\operatorname{cotg} x$.
- Démontrer que les expressions suivantes, supposées définies, sont indépendantes de x
 - $\operatorname{tg} x + \operatorname{cotg} x - \frac{1}{\sin x \cos x}$
 - $(\sin x + \cos x)^2 + (\sin x - \cos x)^2$
 - $\sin^4 x + 2 \sin^2 x \cos^2 x + \cos^4 x$.
- Exprimer
 - $\operatorname{tg}(x+y)$ en fonction de $\operatorname{tg} x$ et $\operatorname{tg} y$
 - $\operatorname{cotg}(x-y)$ en fonction de $\operatorname{cotg} x$ et $\operatorname{cotg} y$
 - $\sin(3x)$ en fonction de $\sin x$
 - $\cos(4x)$ en fonction de $\cos x$
 - $\operatorname{tg}(3x)$ en fonction de $\operatorname{tg} x$
- Démontrer les identités suivantes supposées définies
 - $\sin^4 x - \cos^4 x = \sin^2 x - \cos^2 x$
 - $\operatorname{tg} x - \operatorname{tg} y = \frac{\sin(x-y)}{\cos x \cos y}$
 - $\sin(2x) - \operatorname{tg} x \cos(2x) = \operatorname{tg} x$
 - $\cos^4 x - \sin^4 x = \cos(2x)$
 - $\sin(5x) \sin x = \sin^2(3x) - \sin^2(2x)$
 - $\frac{\sin x + \sin(2x) + \sin(3x)}{\cos x + \cos(2x) + \cos(3x)} = \operatorname{tg}(2x)$
 - $\sin x \sin(y-z) + \sin y \sin(z-x) + \sin z \sin(x-y) = 0$
 - $\cos^2(x+y) - \sin^2(x-y) = \cos(2x) \cos(2y)$
 - $\frac{\sin x + \cos x}{\sin x - \cos x} = \frac{\operatorname{tg} x + 1}{\operatorname{tg} x - 1} = \frac{1 + \operatorname{cotg} x}{1 - \operatorname{cotg} x} = \frac{1 + 2 \sin x \cos x}{\sin^2 x - \cos^2 x}$
 - $\sin x + \sin(2x) + \sin(3x) + \sin(4x) = 4 \sin \frac{5x}{2} \cos x \cos \frac{x}{2}$
- Démontrer les égalités suivantes
 - $4 \sin \frac{7\pi}{24} \sin \frac{11\pi}{24} = \sqrt{3} + \sqrt{2}$
 - $\sin \frac{11\pi}{12} \cos \frac{5\pi}{12} = \frac{1}{4}(2 - \sqrt{3})$
- Résoudre les équations suivantes (x est l'inconnue réelle)
 - $2 \cos(2x) + \sqrt{3} = 0$
 - $\operatorname{tg}(3x) + 1 = 0$
 - $\sin(2x) + \sin x = 0$
 - $\operatorname{tg}(3x) = \operatorname{cotg} x$
 - $\sin\left(2x + \frac{\pi}{3}\right) = -1$
 - $\sin(2x) = -\cos(2x)$
 - $\operatorname{tg}\left(x - \frac{\pi}{2}\right) = \operatorname{tg}\left(2x + \frac{\pi}{4}\right)$
 - $2 \sin x + 3 \operatorname{cotg} x = 0$
 - $\cos\left(x - \frac{\pi}{4}\right) + \sin\left(3x + \frac{\pi}{4}\right) = 0$
 - $2 \sin^2 x + \sin x - 1 = 0$
 - $3 \cos^2 x - 5 \cos x - 2 = 0$
 - $\operatorname{tg}^2 x + (1 + \sqrt{3}) \operatorname{tg} x + \sqrt{3} = 0$
 - $\sin(2x) + \sin(4x) = \sin(3x)$
 - $\frac{1 + \sin x}{1 - \sin x} = 3$
 - $\operatorname{tg} x \operatorname{cotg}(2x) = \operatorname{tg}(2x) \operatorname{cotg} x$
 - $\sin^2(5x) - \sin^2\left(x + \frac{\pi}{3}\right) = 0$
 - $\sin x + \sin(2x) + \sin(3x) + \sin(4x) = 0$
 - $\sin x + \sin(3x) = \sqrt{3} \cos x$
- Résoudre les inéquations suivantes (x est l'inconnue réelle)
 - $2 \sin(3x) + \sqrt{3} < 0$
 - $\operatorname{tg}(4x) + 1 \geq 0$
 - $|\sin(2x)| \leq \frac{\sqrt{2}}{2}$
 - $\cos(2x) > \sin x$
 - $\sin^2(2x) \leq \cos^2(2x)$
 - $\cos x + \cos(3x) \geq 0$

9. Un cycliste roule sur une route horizontale en direction d'une montagne à une vitesse de 30 km/h. Il remarque qu'entre 15 h et 15 h 10 l'angle d'élévation du sommet de la montagne passe de 30° à 60° . Si la distance des yeux du cycliste au sol est supposée négligeable, quelle est la hauteur de la montagne ?
10. Pour mesurer l'altitude d'une couverture nuageuse, un météorologiste dirige, verticalement vers le haut à partir du sol, un projecteur à faisceau concentré. D'un point P au sol situé à 1 000 m du projecteur, on mesure l'angle d'élévation θ de la tache lumineuse sur les nuages. Déterminer l'altitude à laquelle se trouve les nuages si $\theta = 60^\circ$, le sol étant horizontal.
11. A Washington, le Pentagone est un bâtiment dont la base a la forme d'un pentagone régulier dont chaque côté mesure 276 m. Déterminer l'aire de la base du bâtiment.
12. On veut construire un tunnel rectiligne au travers d'une montagne, l'entrée se trouvant au point A et la sortie au point B . D'un point C extérieur à la montagne, on peut voir les deux points A et B et mesurer les distances AC et BC . Déterminer la longueur du tunnel à creuser si AC mesure 380 m, BC 555 m et si l'angle en C formé par AC et CB vaut 35° .
13. Deux observateurs situés au sol dans une plaine, l'un au point A et l'autre au point B , sont séparés par une distance de 2 875 m. Ils observent un avion se déplaçant dans le ciel à la verticale de la droite AB entre A et B . Si l'angle d'élévation mesuré par A est de 62° et celui mesuré par B de 50° , déterminer la distance entre A et l'avion ainsi que l'altitude à laquelle se trouve l'avion.
14. Un observateur de taille t se tient sur le flanc d'une colline à une distance d de la base d'un bâtiment de hauteur H . L'angle d'élévation de l'oeil de l'observateur au sommet du bâtiment est égal à θ et la colline fait un angle de α degrés avec l'horizontale. Exprimer H en fonction de t , d , α et θ . On supposera que la distance entre les yeux et le haut de la tête de l'observateur est négligeable.



2.7.2 Solutions

Exercice 1 : $\cos x = -\frac{12}{13}$ $\operatorname{tg} x = -\frac{5}{12}$ $\operatorname{cotg} x = -\frac{12}{5}$

Exercice 2 : $\sin x = -\frac{3}{5}$ $\cos x = \frac{4}{5}$ $\operatorname{cotg} x = -\frac{4}{3}$

Exercice 3 : les expressions sont respectivement égales à 0, 2 et 1.

Exercice 4 :

1. $\operatorname{tg}(x+y) = \frac{\operatorname{tg} x + \operatorname{tg} y}{1 - \operatorname{tg} x \operatorname{tg} y}$

4. $8 \cos^4 x - 8 \cos^2 x + 1$

2. $\operatorname{cotg}(x-y) = \frac{\operatorname{cotg} x \operatorname{cotg} y + 1}{\operatorname{cotg} y - \operatorname{cotg} x}$

5. $\frac{3 \operatorname{tg} x - \operatorname{tg}^3 x}{1 - 3 \operatorname{tg}^2 x}$

3. $\sin(3x) = 3 \sin x - 4 \sin^3 x$

Exercice 5 : -

Exercice 6 : –**Exercice 7**

1. $S = \left\{ \pm \frac{5\pi}{12} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
2. $S = \left\{ -\frac{\pi}{12} + k\frac{\pi}{3} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
3. $S = \left\{ k\frac{2\pi}{3}, \pi + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
4. $S = \left\{ \frac{\pi}{8} + k\frac{\pi}{4} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
5. $S = \left\{ \frac{7\pi}{12} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
6. $S = \left\{ \frac{3\pi}{8} + k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
7. $S = \left\{ -\frac{3\pi}{4} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
8. $S = \left\{ \pm \frac{2\pi}{3} + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
9. $S = \left\{ -\frac{\pi}{2} + k\pi, -\frac{\pi}{8} + k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
10. $S = \left\{ -\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{5\pi}{6} + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
11. $S = \{ \pm 1, 9106 + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \}$
12. $S = \left\{ -\frac{\pi}{4} + k\pi, -\frac{\pi}{3} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
13. $S = \left\{ k\frac{\pi}{3} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
14. $S = \left\{ \frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{5\pi}{6} + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
15. $S = \left\{ \frac{\pi}{3} + k\pi, \frac{2\pi}{3} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
16. $S = \left\{ \frac{\pi}{12} + k\frac{\pi}{4}, -\frac{\pi}{18} + k\frac{\pi}{6} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
17. $S = \left\{ k\frac{\pi}{2}, k\frac{2\pi}{5} : k \in \mathbb{Z} \right\}$
18. $S = \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{6} + k\pi, \frac{\pi}{3} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$

Exercice 8

1. $S = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[\frac{4\pi}{9} + \frac{2k\pi}{3}, \frac{5\pi}{9} + \frac{2k\pi}{3} \right]$
2. $S = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[-\frac{\pi}{16} + \frac{k\pi}{4}, \frac{\pi}{8} + \frac{k\pi}{4} \right]$
3. $S = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[-\frac{\pi}{8} + \frac{k\pi}{2}, \frac{\pi}{8} + \frac{k\pi}{2} \right]$
4. $S = \left(\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[\frac{5\pi}{6} + 2k\pi, \frac{13\pi}{6} + 2k\pi \right] \right) \setminus \left\{ \frac{3\pi}{2} + 2k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
5. $S = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[-\frac{\pi}{8} + \frac{k\pi}{2}, \frac{\pi}{8} + \frac{k\pi}{2} \right]$
6. $S = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left(\left[-\frac{\pi}{4} + 2k\pi, \frac{\pi}{4} + 2k\pi \right] \cup \left[\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{3\pi}{4} + 2k\pi \right] \cup \left[\frac{5\pi}{4} + 2k\pi, \frac{3\pi}{2} + 2k\pi \right] \right)$

Exercice 9 : $2\,500\sqrt{3}$ m**Exercice 10 :** $1\,000\sqrt{3}$ m**Exercice 11 :** $131\,059\text{ m}^2$ **Exercice 12 :** $326,96... \approx 327$ m**Exercice 13 :** distance entre A et l'avion = $2\,375,34... \approx 2\,375$ m ; altitude = $2\,097,30... \approx 2\,097$ m**Exercice 14 :** $H = t + d(\cos(\alpha)\text{tg}(\theta) - \sin(\alpha))$

Chapitre 3

Géométrie vectorielle et analytique

3.1 Vecteur - Base - Composantes

3.1.1 Définitions

Etant donné deux points P et Q de l'espace, le segment orienté d'origine P et d'extrémité Q est appelé **vecteur lié** et noté \overrightarrow{PQ} .

Si P et Q sont deux points confondus, ils définissent le **vecteur nul** noté $\vec{0}$.

La droite PQ est le **support** du vecteur.

La longueur du segment PQ est la **longueur** ou **norme** du vecteur, notée $||\overrightarrow{PQ}||$.

Le **sens** du vecteur est donné par le sens de parcours du segment PQ , de l'origine vers l'extrémité.

On appelle **vecteur libre** l'ensemble des vecteurs liés obtenus par translation d'un vecteur lié non nul ; il est noté par une lettre minuscule surmontée d'une flèche.

Le **vecteur libre nul** est l'ensemble de tous les vecteurs liés nuls.

3.1.2 Opérations entre vecteurs

A. Multiplication d'un vecteur par un réel

Soient r un réel non nul et \overrightarrow{PQ} un vecteur non nul.

Le vecteur $\overrightarrow{PS} = r\overrightarrow{PQ}$ est le vecteur lié en P qui a

- même support que \overrightarrow{PQ}

- comme longueur celle de \overrightarrow{PQ} multipliée par $|r|$

- le même sens que \overrightarrow{PQ} si $r > 0$ et le sens opposé si $r < 0$.

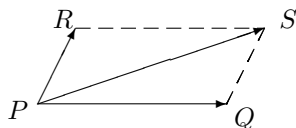
Si $r = 0$ ou si \overrightarrow{PQ} est le vecteur nul alors \overrightarrow{PS} est le vecteur nul.

Deux **vecteurs** sont **parallèles** si l'un est multiple de l'autre.

B. Somme de deux vecteurs

• Vecteurs liés en un même point mais non parallèles

Règle du parallélogramme : $\overrightarrow{PQ} + \overrightarrow{PR} = \overrightarrow{PS}$.



Si les vecteurs sont libres, on fait coïncider l'origine du second avec l'extrémité du premier ; le vecteur somme a alors pour origine l'origine du premier vecteur et pour extrémité celle du second.

Ainsi, $\overrightarrow{PQ} + \overrightarrow{QS} = \overrightarrow{PS}$.

• **Vecteurs liés en un même point et parallèles**

- Vecteurs de **même sens** : le vecteur somme a même support et même sens que les vecteurs à additionner ; sa norme est égale à la somme des normes de ceux-ci.

- Vecteurs de **sens opposés** : le vecteur somme a

a) même support que les vecteurs à additionner

b) le sens de celui qui a la plus grande norme

c) comme norme la différence entre les normes de ceux-ci.

Dans le cas de vecteurs libres, on utilise la règle donnée précédemment pour les vecteurs libres.

C. Produit scalaire de deux vecteurs

Le produit scalaire de deux vecteurs libres non nuls \vec{u} et \vec{v} est le réel $\vec{u} \bullet \vec{v} = \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cos(\theta)$ où $\theta \in [0, \pi]$ est la mesure de l'angle non orienté entre les deux vecteurs.

Si l'un des vecteurs est nul, le produit scalaire est nul.

Deux **vecteurs** sont **orthogonaux** si leur produit scalaire est nul.

Remarque : le produit scalaire de deux vecteurs non nuls est nul si et seulement si $\theta = \frac{\pi}{2}$.

3.1.3 Base et composantes d'un vecteur

A. Dans un plan

Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} non parallèles d'un plan forment une **base** de ce plan.

Tout vecteur \vec{x} de ce plan se décompose de façon unique comme combinaison linéaire de ces vecteurs.

Si $\vec{x} = r \vec{u} + s \vec{v}$ alors les réels r, s sont les **composantes** de \vec{x} dans la base \vec{u}, \vec{v} .

B. Dans l'espace

Trois vecteurs \vec{u}, \vec{v} et \vec{w} non coplanaires forment une **base** de l'espace.

Tout vecteur \vec{x} de l'espace se décompose de façon unique comme combinaison linéaire de ces vecteurs.

Si $\vec{x} = r \vec{u} + s \vec{v} + t \vec{w}$ alors les réels r, s, t sont les **composantes** de \vec{x} dans la base $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$.

C. Base orthonormée

Une base est orthonormée si les vecteurs qui la composent sont de norme 1 et orthogonaux 2 à 2.

Ainsi, $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$ forment une base orthonormée de l'espace si

$$\|\vec{e}_1\| = \|\vec{e}_2\| = \|\vec{e}_3\| = 1 \text{ et si } \vec{e}_1 \bullet \vec{e}_2 = \vec{e}_1 \bullet \vec{e}_3 = \vec{e}_2 \bullet \vec{e}_3 = 0.$$

3.1.4 Opérations entre vecteurs et composantes

Si, dans une base de l'espace, les vecteurs \vec{a} et \vec{b} ont respectivement comme composantes (a_1, a_2, a_3) et (b_1, b_2, b_3) alors les composantes de

• $r \vec{a}$ ($r \in \mathbb{R}$) sont données par (ra_1, ra_2, ra_3)

• $\vec{a} + \vec{b}$ sont données par $(a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3)$.

Si, dans une base orthonormée de l'espace, les vecteurs \vec{a} et \vec{b} ont respectivement comme composantes (a_1, a_2, a_3) et (b_1, b_2, b_3) alors $\vec{a} \bullet \vec{b} = a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3$.

3.2 Repère - Coordonnées cartésiennes

3.2.1 Définitions

Une base du plan (de l'espace) et un point O constituent un **repère** du plan (de l'espace); le point O est l'**origine** du repère. Les droites passant par l'origine et dont les directions sont celles des vecteurs de base sont appelées **axes** du repère.

Dans ce repère, on appelle **coordonnées cartésiennes d'un point** P les composantes du vecteur \overrightarrow{OP} . La première composante est l'**abscisse** de P , la deuxième en est l'**ordonnée** et la troisième la **cote**.¹

3.2.2 Composantes d'un vecteur à partir des coordonnées de 2 points

Si, dans un repère, les points P et Q ont respectivement pour coordonnées (x_P, y_P, z_P) et (x_Q, y_Q, z_Q) alors les composantes du vecteur \overrightarrow{PQ} sont données par $(x_Q - x_P, y_Q - y_P, z_Q - z_P)$.

3.2.3 Distance entre deux points

Si, dans un repère orthonormé, les points P et Q ont respectivement pour coordonnées (x_P, y_P, z_P) et (x_Q, y_Q, z_Q) alors la distance entre P et Q est donnée par

$$\text{dist}(P, Q) = \sqrt{(x_Q - x_P)^2 + (y_Q - y_P)^2 + (z_Q - z_P)^2}.$$

3.2.4 Coordonnées du milieu d'un segment

Si, dans un repère, les points P et Q ont respectivement pour coordonnées (x_P, y_P, z_P) et (x_Q, y_Q, z_Q) alors le milieu M du segment PQ a pour coordonnées $M\left(\frac{x_P + x_Q}{2}, \frac{y_P + y_Q}{2}, \frac{z_P + z_Q}{2}\right)$

3.3 La droite dans le plan

3.3.1 Définition vectorielle d'une droite

Soient un point P_0 et un vecteur libre non nul \vec{v} .

La droite d passant par P_0 et de vecteur directeur \vec{v} est l'ensemble des points P pour lesquels il existe un réel r tel que $\overrightarrow{P_0P} = r \vec{v}$.

Remarques

1. Tout multiple non nul de \vec{v} est aussi un vecteur directeur de d .
2. Si P_0 et P_1 sont deux points distincts alors le vecteur $\overrightarrow{P_0P_1}$ est un vecteur directeur de d et on peut définir cette droite comme l'ensemble des points P pour lesquels il existe un réel r tel que $\overrightarrow{P_0P} = r \overrightarrow{P_0P_1}$.
Si $r < 0$ alors les points P définis se trouvent "avant" P_0 ; si $r \in [0, 1]$ alors les points P sont ceux du segment P_0P_1 . Enfin, si $r > 1$, les points P se trouvent "après" P_1 .

1. Dans le plan, les points n'ont que deux coordonnées, une abscisse et une ordonnée.

3.3.2 Equation cartésienne d'une droite

Si on fixe un repère du plan, toute droite a une équation cartésienne de la forme $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et a, b non simultanément nuls. Inversement, toute équation de ce type est l'équation cartésienne d'une droite.

Cas particuliers

1. Droite parallèle à l'axe des abscisses : $y = b$ ($b \in \mathbb{R}$)
2. Droite parallèle à l'axe des ordonnées : $x = a$ ($a \in \mathbb{R}$)
3. Droite non parallèle à l'axe des ordonnées : $y = mx + p$ ($m, p \in \mathbb{R}$) où m est le coefficient angulaire de la droite.
4. Droite passant par P_0 de coordonnées (x_0, y_0) et de coefficient angulaire m : $y - y_0 = m(x - x_0)$.

3.3.3 Appartenance d'un point à une droite

Dans un repère du plan, le point P_0 de coordonnées (x_0, y_0) est un point de la droite d d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $(a, b) \neq (0, 0)$ si ses coordonnées vérifient l'équation de d c'est-à-dire si $ax_0 + by_0 + c = 0$.

Inversement, si on cherche les coordonnées d'un point P_0 de la droite d d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $(a, b) \neq (0, 0)$, il suffit de choisir arbitrairement une valeur x_0 (resp. y_0) et de déterminer y_0 (resp. x_0) pour avoir $ax_0 + by_0 + c = 0$.

3.3.4 Distance d'un point à une droite

Dans un repère orthonormé, la distance du point P_0 de coordonnées (x_0, y_0) à la droite d d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $(a, b) \neq (0, 0)$ est donnée par

$$\text{dist}(P_0, d) = \frac{|ax_0 + by_0 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}.$$

3.3.5 Lien entre vecteur directeur et coefficient angulaire d'une droite

- Si \vec{v} , vecteur directeur de d , a pour composantes (v_1, v_2) alors le coefficient angulaire de d vaut

$$m = \frac{v_2}{v_1} \quad \text{si} \quad v_1 \neq 0.$$

- Si $\vec{v} = \overrightarrow{P_0 P_1}$ a pour composantes $(x_1 - x_0, y_1 - y_0)$ alors le coefficient angulaire de d vaut

$$m = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} \quad \text{si} \quad x_1 \neq x_0.$$

3.4 Positions relatives de deux droites

3.4.1 Intersection

De façon générale, déterminer l'intersection de 2 courbes données par leurs équations cartésiennes consiste à résoudre le système formé par leurs équations. Dès lors, l'intersection de deux droites est donnée par la résolution d'un système de 2 équations linéaires à 2 inconnues.

Trois cas peuvent se présenter :

1. le système admet une seule solution : les 2 droites sont sécantes
2. le système n'admet pas de solution : les 2 droites sont parallèles et distinctes

3. le système admet une infinité de solutions (système simplement indéterminé) : les 2 droites sont parallèles et confondues.

3.4.2 Droites parallèles

Deux droites sont parallèles si elles sont déterminées par un même vecteur directeur ; leurs coefficients angulaires (s'ils existent) sont égaux.

Si d_1 et d_2 ont respectivement comme équation cartésienne $a_1x + b_1y + c_1 = 0$ et $a_2x + b_2y + c_2 = 0$ avec $(a_1, b_1) \neq (0, 0)$ et $(a_2, b_2) \neq (0, 0)$ alors d_1 est parallèle à d_2 si et seulement si $\frac{a_1}{a_2} = \frac{b_1}{b_2}$ (avec la convention qu'à un dénominateur nul correspond un numérateur nul).

3.4.3 Droites orthogonales (ou perpendiculaires)

Dans un repère orthonormé, deux droites sont orthogonales si le produit scalaire de leurs vecteurs directeurs est nul.

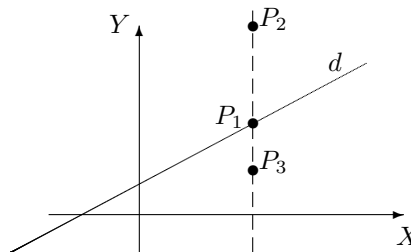
Dans un repère orthonormé du plan, deux droites non parallèles aux axes sont orthogonales si le produit de leurs coefficients angulaires vaut -1 .

Si d a pour équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $(a, b) \neq (0, 0)$ alors toute droite orthogonale à d a pour vecteur directeur un vecteur de composantes (a, b) .

3.5 Régions du plan par rapport à une droite

Soit une droite d d'équation cartésienne $y = mx + p$ avec $m, p \in \mathbb{R}$.

Considérons 3 points du plan de même abscisse, P_1 situé sur d , P_2 et P_3 situés de part et d'autre de d (cf. graphique). Dès lors, l'ordonnée de P_1 vaut $mx + p$, celle de P_2 est supérieure à $mx + p$ tandis que celle de P_3 est inférieure à $mx + p$. Il en va de même quelle que soit l'abscisse considérée.



Ainsi, tous les points situés “au-dessus” de d sont ceux de l'ensemble $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y - mx - p > 0\}$ et ceux situés “en dessous” de d sont ceux de l'ensemble $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : y - mx - p < 0\}$.

3.6 Les coniques

3.6.1 Le cercle

Soient un point P_0 du plan et un réel r strictement positif.

Le **cercle** \mathcal{C} de centre P_0 et de rayon r est le lieu des points du plan dont la distance à P_0 vaut r .

On a donc $P \in \mathcal{C} \Leftrightarrow \text{dist}(P, P_0) = r$.

Dans un repère orthonormé, si P_0 et P ont respectivement pour coordonnées (x_0, y_0) et (x, y) alors \mathcal{C} a pour **équation cartésienne** $(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = r^2$.

Remarque : si le cercle est centré à l'origine du repère, son équation cartésienne est $x^2 + y^2 = r^2$.

3.6.2 L'ellipse

Soient F et F' deux points distincts du plan, appelés foyers, et $2a$ un réel strictement plus grand que la distance entre F et F' .

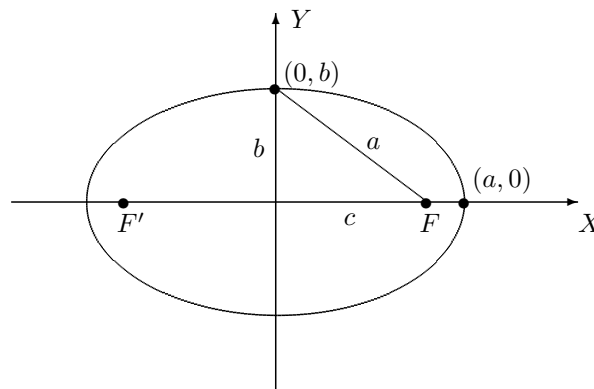
L'**ellipse** \mathcal{E} définie par ces données est le lieu des points du plan dont la somme des distances à F et F' vaut $2a$.

On a donc

$$P \in \mathcal{E} \Leftrightarrow \text{dist}(P, F) + \text{dist}(P, F') = 2a.$$

Considérons un repère orthonormé dont l'axe des abscisses passe par les foyers et dont l'axe des ordonnées passe par le milieu du segment défini par les foyers. Dans ce repère, F , F' et P ont respectivement pour coordonnées $(c, 0)$, $(-c, 0)$ et (x, y) avec $c > 0$ et \mathcal{E} a pour **équation cartésienne**

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{avec} \quad b = \sqrt{a^2 - c^2}$$



Remarque : si on place les foyers sur l'axe des ordonnées, l'axe des abscisses passant par le milieu du segment FF' alors \mathcal{E} a pour équation cartésienne

$$\frac{x^2}{b^2} + \frac{y^2}{a^2} = 1 \quad \text{avec} \quad b = \sqrt{a^2 - c^2}$$

L'**excentricité** e d'une ellipse est donnée par $e = \frac{c}{a}$, rapport de la distance entre les foyers à la distance entre les points d'intersection de l'ellipse avec la droite passant par les foyers. C'est un réel strictement compris entre 0 et 1 puisque $\text{dist}(F, F') = 2c < 2a$.

3.6.3 L'hyperbole

Soient F et F' deux points distincts du plan, appelés foyers, et $2a$ un réel strictement positif strictement plus petit que la distance entre F et F' .

L'**hyperbole** \mathcal{H} définie par ces données est le lieu des points du plan dont la valeur absolue de la différence entre les distances à F et F' vaut $2a$.

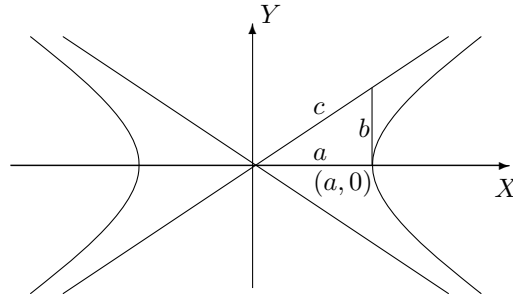
On a donc

$$P \in \mathcal{H} \Leftrightarrow |\text{dist}(P, F) - \text{dist}(P, F')| = 2a.$$

Considérons un repère orthonormé dont l'axe des abscisses passe par les foyers et dont l'axe des ordonnées passe par le milieu du segment défini par les foyers. Dans ce repère, F , F' et P ont respectivement pour coordonnées $(c, 0)$, $(-c, 0)$ et (x, y) avec $c > 0$ et \mathcal{H} a pour **équation cartésienne**

$$\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1 \quad \text{avec} \quad b = \sqrt{c^2 - a^2}$$

Les droites d'équation $y = \frac{b}{a}x$ et $y = -\frac{b}{a}x$ sont les **asymptotes** de l'hyperbole.



Remarque : si on place les foyers sur l'axe des ordonnées, l'axe des abscisses passant par le milieu du segment FF' alors \mathcal{H} a pour équation cartésienne

$$\frac{x^2}{b^2} - \frac{y^2}{a^2} = -1 \quad \text{avec} \quad b = \sqrt{c^2 - a^2}$$

et dans ce cas, les asymptotes ont pour équation $y = \frac{a}{b}x$ et $y = -\frac{a}{b}x$.

L'**excentricité** e d'une hyperbole est donnée par $e = \frac{c}{a}$, rapport de la distance entre les foyers à la distance entre les points d'intersection de l'hyperbole avec la droite passant par les foyers. C'est un réel strictement supérieur à 1 puisque $\text{dist}(F, F') = 2c > 2a$.

3.6.4 La parabole

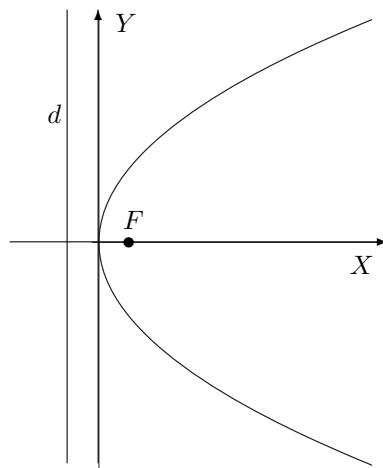
Dans le plan, considérons une droite d , appelée directrice, et un point F appelé foyer, n'appartenant pas à d . La **parabole** \mathcal{P} définie par ces données est le lieu des points du plan dont la distance à F est égale à la distance à d .

On a donc

$$P \in \mathcal{P} \Leftrightarrow \text{dist}(P, F) = \text{dist}(P, d).$$

Considérons un repère orthonormé dont l'axe des abscisses est la perpendiculaire à d passant par F et dont l'axe des ordonnées passe par le milieu du segment défini par F et par le point d'intersection de l'axe des abscisses et de la directrice. Dans ce repère, F et P ont respectivement pour coordonnées $(c, 0)$ et (x, y) avec $c > 0$, d a pour équation $x = -c$ et \mathcal{P} a pour **équation cartésienne**

$$y^2 = 4cx.$$



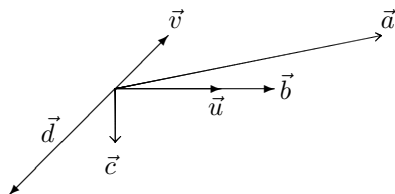
Remarque : si la droite passant par le foyer et perpendiculaire à la directrice est l'axe des ordonnées et si l'axe des abscisses passe par le milieu du segment défini par F et par le point d'intersection de l'axe des ordonnées et de la directrice alors \mathcal{P} a pour équation cartésienne $x^2 = 4cy$.

L'**excentricité** e d'une parabole vaut 1.

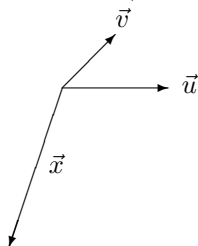
3.7 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

3.7.1 Exercices

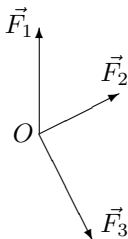
- Traduire par une égalité vectorielle que
 - les points A , B et C sont alignés.
 - les droites AB et CD sont parallèles.
 - le point M est le milieu du segment $[A, B]$.
 - le point A' est le symétrique du point A par rapport au point B .
- Dans un repère orthonormé du plan, on donne les points A , B , C et D qui ont respectivement pour coordonnées $(3, 4)$, $(4, 6)$, $(6, 0)$ et $(6, 2)$.
 - Représenter les vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{CD} et en donner les composantes.
 - Représenter les vecteurs $3\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{CD}$ et $\overrightarrow{DC} - 2\overrightarrow{AB}$ et en donner les composantes.
- Dans un repère orthonormé de l'espace, un vecteur \vec{v} a pour composantes $(2, -1, 3)$. Représenter graphiquement le vecteur lié à l'origine représentant ce vecteur dans le repère.
- On donne la base \vec{u}, \vec{v} du plan. Dans cette base, déterminer les composantes des vecteurs $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ et \vec{d} représentés ci-dessous.



- Décomposer graphiquement le vecteur \vec{x} donné comme combinaison linéaire des vecteurs \vec{u} et \vec{v} puis en donner les composantes dans la base \vec{u}, \vec{v} .



- Représenter \vec{R} la résultante des 3 forces suivantes puis \vec{S} la force à ajouter aux 3 précédentes pour que le point O soit en équilibre.

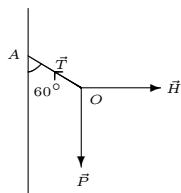


- Dans un repère du plan, on donne les points A et B de coordonnées respectives $(-5, 1)$ et $(1, 4)$. Déterminer les coordonnées du point X tel que $\overrightarrow{AX} = 2\overrightarrow{XB}$.
- Dans un repère du plan, on donne les points A , B et C de coordonnées respectives $(-2, -8)$, $(x, 7)$ et $(7, 19)$. Déterminer
 - la valeur de x pour que les 3 points A , B et C soient alignés.
 - la valeur de x pour que le point B soit milieu du segment $[A, D]$ si D a pour coordonnées

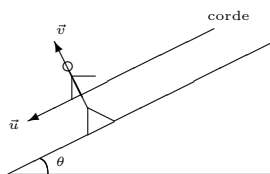
$(-20, 22)$.

c) les coordonnées du point E pour que E soit le symétrique de C par rapport à A .

9. Un avion vole à la vitesse de 320 km/h dans une direction qui fait un angle de 50° vers l'est par rapport au nord. Un vent, venant d'ouest, souffle à la vitesse de 64 km/h. Déterminer graphiquement la trajectoire réelle de l'avion.
10. Le courant d'un fleuve vient de l'ouest à une vitesse de 0,45 m/s. Une personne, capable de ramer à la vitesse de 1,2 m/s en eau calme, veut traverser le fleuve en direction du nord. Calculer, au degré près, la direction que doit suivre le rameur.
11. Un fil flexible, de poids négligeable, est attaché en un point A d'un mur vertical. A ce fil au point O est attachée une masse dont le poids vaut 12 N. Quelle est l'intensité de la force horizontale à exercer en O pour que AO fasse, à l'équilibre, un angle de 60° avec la verticale? Quelle est alors l'intensité de la traction exercée par le piton au point A ?



12. Deux remorqueurs déplacent un navire parallèlement aux rives de la Meuse supposées rectilignes. Le plus puissant des deux exerce une force de 20 000 N sur son câble et l'autre une force de 16 000 N sur le sien. Calculer l'angle θ formé par le câble du remorqueur le plus puissant avec la direction du déplacement si le câble de l'autre remorqueur fait un angle de 30° avec cette même direction.
13. A deux pitons P_1 et P_2 fixés au plafond sont attachées les extrémités d'une corde dont le milieu M soutient un lustre. Ce lustre exerce une force de 120 N due à son poids. Sachant que l'angle P_1MP_2 vaut 60° , déterminer le module de la force de traction exercée par le lustre sur chacun des pitons.
14. Au cours d'une chasse au trésor, l'énoncé des directives se lit comme suit.
Marchez 5 m en ligne droite à partir du chêne selon une orientation à 30° ouest par rapport au nord. Tournez de 45° vers la droite et avancez de 4m. Creusez un trou de 2 m de profondeur. A quelle distance en ligne droite se trouve le trésor par rapport au pied du chêne?
15. Pour simuler les conditions de gravité sur d'autres planètes, on attache une corde à un astronaute qui se trouve sur un plan incliné formant un angle θ variable avec l'horizontale.



Si un astronaute pèse 70 kg, calculer les composantes de la force de pesanteur dans la base ortho-normée \vec{u} , \vec{v} donnée si l'accélération de la pesanteur g vaut $9,8 \text{ m s}^{-2}$.

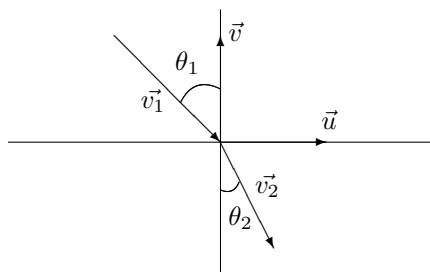
La composante selon \vec{v} est la force de pesanteur de l'astronaute par rapport au plan incliné. Si la force de pesanteur de l'astronaute sur la Lune est de 112 N, quel est l'angle que doit faire le plan incliné pour simuler une marche sur la Lune?

16. De l'eau souterraine peut devenir potable en traversant certaines roches qui la filtrent. Un courant d'eau souterrain ayant une vitesse \vec{v}_1 passe d'un type de couche rocheuse à un autre type. A la frontière entre les deux couches, la vitesse de l'eau change et vaut \vec{v}_2 . Ces vitesses sont liées par la relation

$$\frac{\|\vec{v}_1\|}{\|\vec{v}_2\|} = \frac{\text{tg}(\theta_1)}{\text{tg}(\theta_2)}$$

si θ_1 et θ_2 sont les angles indiqués sur la figure ci-dessous.

Si $\|\vec{v}_1\| = 7,6$ cm/jour, $\|\vec{v}_2\| = 3,4$ cm/jour et $\theta_1 = 30^\circ$, déterminer les composantes de \vec{v}_1 et \vec{v}_2 dans la base \vec{u}, \vec{v} .



17. Dans un repère orthonormé de l'espace $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ on donne les vecteurs $\vec{a} = 2\vec{u} - 3\vec{v} + 4\vec{w}$ et $\vec{b} = -\vec{u} - 2\vec{v} - 5\vec{w}$. Calculer

a) $\vec{a} \bullet \vec{b}$ b) $\|\vec{a}\|$ c) $\|2\vec{a} - 4\vec{b}\|$ d) $(3\vec{a} - \vec{b}) \bullet 2\vec{a}$ e) $(-\vec{a} - \vec{b}) \bullet (2\vec{a} - 3\vec{b})$

18. Dans un repère orthonormé de l'espace $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ calculer

- a) la distance entre les points A et B de coordonnées respectives $(1, 2, 3)$ et $(-1, 4, 5)$.
b) le cosinus de l'angle compris entre les vecteurs \vec{a} et \vec{b} si $\vec{a} = -\vec{u} - \vec{w}$ et $\vec{b} = -2\vec{u} + \vec{v} - \vec{w}$.

19. Dans un repère orthonormé de l'espace $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ déterminer k pour que les vecteurs \vec{a} et \vec{b} soient orthogonaux si $\vec{a} = 2\vec{u} - 3\vec{v} + \vec{w}$ et $\vec{b} = 4\vec{u} - \vec{v} + 3k\vec{w}$.

20. Une masse de 5 kg se déplace sur un plan incliné faisant un angle de 30° avec l'horizontale. Quel est le travail de la force de pesanteur lorsque la masse a parcouru 1,5 m ? (Prendre $g = 10$ m/s²)

21. Dans un repère orthonormé du plan, on considère la droite a d'équation $2x - y + 3 = 0$, la droite b d'équation $x + y = 0$ ainsi que leur point commun P . Déterminer une équation cartésienne de la droite d si

- (a) d passe par P et par le point C de coordonnées $(2, 1)$
(b) d passe par P et est parallèle à la droite d_2 d'équation $2x - 3y = 0$
(c) d passe par P et a pour coefficient angulaire $-\frac{2}{5}$
(d) d passe par P et est parallèle à la droite d_3 d'équation $x - 3 = 0$
(e) d passe par P et est parallèle à la droite d_4 d'équation $2y + 1 = 0$
(f) d passe par P et est parallèle à la droite d_5 d'équation $4x - 2y + 1 = 0$
(g) d passe par P et est perpendiculaire à la droite d_6 d'équation $3y - x + \sqrt{2} = 0$
(h) d passe par P et est perpendiculaire à la droite d_7 d'équation $x = y$

22. Dans un repère du plan, on considère les points A, B, C dont les coordonnées sont respectivement

- (a) $(-1, -6), (5, 6)$ et $(3, 2)$
(b) $(0, 2), (5, 0)$ et $(-10, 2)$

Ces points sont-ils alignés ? Justifier.

23. Dans un repère orthonormé du plan, les sommets A, B et C d'un triangle ont respectivement pour coordonnées $(3, 2), (5, 6)$ et $(7, 0)$.

- (a) Ecrire les équations cartésiennes des côtés, des médianes, des hauteurs de ce triangle ainsi que celle de la droite d passant par A et parallèle à BC .
(b) Déterminer les coordonnées du point d'intersection des médianes de ce triangle.
(c) Calculer la longueur des côtés. De quel type de triangle s'agit-il ?

24. Dans un repère du plan, les sommets A, B, C et D d'un quadrilatère ont respectivement pour coordonnées $(3, 2), (-5, 4), (-3, -4)$ et $(2, -3)$. On note P le point commun aux droites AB et CD et Q le point commun aux droites AD et BC . Démontrer que les droites AC et PQ sont parallèles et que BD passe par le milieu M du segment PQ .

25. Dans un repère du plan, on considère la droite a d'équation $2x - 3y + 6 = 0$ et la droite b d'équation $3x + 2y - 6 = 0$ sécantes au point S .
- Déterminer une équation cartésienne de SP si P a pour coordonnées $(1, 3)$
 - Déterminer une équation cartésienne de SM si M est le milieu du segment déterminé par les points d'intersection de a et de b avec l'axe des abscisses.
26. Soient A un point de coordonnées $(-1, -2)$ et d une droite d'équation $2x + 3y = 0$ dans un repère orthonormé du plan. La droite contenant A et parallèle à d coupe l'axe des abscisses en B . La droite contenant A et perpendiculaire à d coupe l'axe des ordonnées en D . Déterminer les coordonnées des sommets du rectangle $ABCD$.
27. Soit le triangle ABC dont les sommets ont respectivement pour coordonnées $(6, 4)$, $(2, -2)$ et $(-4, 2)$ dans un repère orthonormé du plan.
- Donner les équations cartésiennes des médiatrices des côtés du triangle ABC .
 - Vérifier que ces médiatrices sont concourantes en un point M dont on calculera les coordonnées.
 - Vérifier que M est situé à égale distance des points A , B et C .
 - Déterminer la distance du point M à la droite AB .
28. Dans un repère orthonormé d'un plan, on considère les droites a d'équation $x - 2y - 1 = 0$, b d'équation $7x + y + 8 = 0$ et c d'équation $x + y - 4 = 0$ qui déterminent un triangle.
- Déterminer les coordonnées des sommets de ce triangle.
 - Déterminer le centre de gravité², l'orthocentre³ et le centre du cercle circonscrit au triangle.⁴
29. Dans un repère orthonormé, déterminer le réel k pour que le cercle d'équation $x^2 + y^2 - 2x + 4y + k = 0$
- passé par le point de coordonnées $(4, 3)$
 - ait 4 comme rayon.
30. Dans un repère orthonormé, déterminer une équation cartésienne du cercle
- qui passe par le point de coordonnées $(-2, -2)$ et dont le centre a pour coordonnées $(1, 2)$
 - qui est tangent à la droite d'équation $4x - 3y - 2 = 0$ et dont le centre a pour coordonnées $(2, -3)$
 - de diamètre AB si les points A et B ont respectivement pour coordonnées $(-1, 3)$ et $(2, -1)$.
31. Déterminer, si elles existent, les coordonnées des points communs au cercle et à la droite dont on donne les équations cartésiennes dans un repère orthonormé
- $x^2 + y^2 = 65$ et $3x + y - 25 = 0$
 - $x^2 + y^2 - 4x + 6y + 9 = 0$ et $5x + 12y = 0$
- Dans chacun des cas, la droite est-elle sécante, tangente ou non sécante au cercle ?
32. Dans un repère orthonormé, on considère les cercles \mathcal{C}_1 et \mathcal{C}_2 dont les équations cartésiennes sont respectivement $x^2 + y^2 - 2x + 4y - 11 = 0$ et $x^2 + y^2 + 10x - 6y + 25 = 0$. Ces cercles sont-ils sécants ? Justifier.
33. Dans un repère orthonormé, déterminer une équation cartésienne de l'ellipse dont les foyers se trouvent sur l'un des axes du repère symétriquement par rapport à l'origine de ce repère
- et qui passe par les points de coordonnées $(3, 0)$ et $(0, 5)$. Quelles sont alors les coordonnées des foyers ?
 - qui passe par le point de coordonnées $(0, -13)$ et dont un foyer a pour coordonnées $(0, 5)$. Quelle est l'excentricité de cette ellipse ?
 - qui passe par le point de coordonnées $(-12, 0)$ et dont un foyer a pour coordonnées $(0, -5)$. Quelle est l'excentricité de cette ellipse ?

2. Le centre de gravité d'un triangle est le point d'intersection de ses médianes.

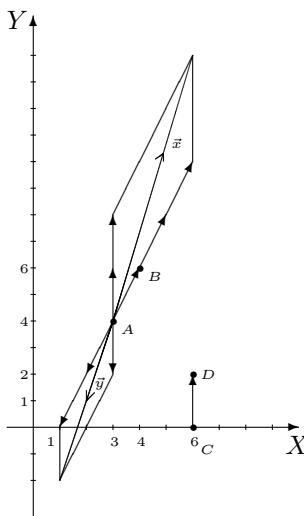
3. L'orthocentre d'un triangle est le point d'intersection de ses hauteurs.

4. Le centre du cercle circonscrit à un triangle est le point d'intersection des médiatrices de ses côtés.

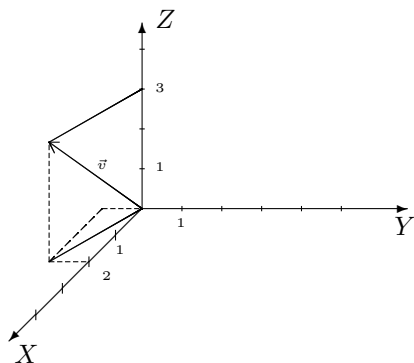
34. Dans un repère orthonormé, déterminer une équation cartésienne de l'hyperbole dont les foyers se trouvent sur l'un des axes du repère symétriquement par rapport à l'origine de ce repère
- qui passe par le point de coordonnées $(3, 0)$ et dont une asymptote a pour équation $2x - y = 0$. Quelle est l'excentricité de cette hyperbole ?
 - qui passe par le point de coordonnées $(0, 5)$ et dont un foyer a pour coordonnées $(0, -13)$. Quelles sont les équations des asymptotes de cette hyperbole ?
 - dont un foyer a pour coordonnées $(13, 0)$ et dont une asymptote a pour équation $12x + 5y = 0$. Quelle est l'excentricité de cette hyperbole ?
35. Dans un repère orthonormé, on considère la parabole d'équation $y^2 = kx$. Déterminer le réel k pour que la parabole
- passe par le point de coordonnées $(4, 2)$
 - admette comme foyer le point de coordonnées $(3, 0)$.
36. Dans un repère orthonormé, on considère la parabole d'équation $y^2 = 2x$ et la droite d'équation $x + y + 4 = 0$. Déterminer, si elles existent, les coordonnées des points d'intersection de la droite et de la parabole.
37. Dans un repère orthonormé, on considère les paraboles \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 dont les équations cartésiennes sont respectivement $y^2 + 4x = 0$ et $x^2 = \sqrt{2}y$. Déterminer le foyer de chacune de ces paraboles et les coordonnées de leurs éventuels points communs.
38. Dans un repère orthonormé, construire la courbe dont une équation cartésienne est
- | | |
|------------------------|-----------------------------------|
| 1) $y^2 = 4x$ | 6) $9x^2 - 16y^2 - 144 = 0$ |
| 2) $4x^2 + 9y^2 = 36$ | 7) $x^2 + y^2 - 2x + 4y - 20 = 0$ |
| 3) $x^2 + 2y^2 = 0$ | 8) $4x^2 = 25y^2$ |
| 4) $3x^2 - 2y = 1$ | 9) $16y^2 - 9x^2 = 144$ |
| 5) $x^2 + y^2 - 9 = 0$ | 10) $16x^2 + 25y^2 = 100$ |
39. Pour chacune des coniques dont les équations sont données dans l'exercice ci-dessus, déterminer
- les coordonnées du centre et le rayon pour les cercles
 - les coordonnées du (des) foyer(s) pour les ellipses, hyperboles et paraboles
 - une équation des asymptotes pour les hyperboles
 - une équation de la directrice pour les paraboles.

3.7.2 Solutions

- $\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{AC}$, $k \in \mathbb{R}$
 - $\overrightarrow{AB} = k \overrightarrow{CD}$, $k \in \mathbb{R}_0$
 - $\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{MB}$
 - $\overrightarrow{A'B} = \overrightarrow{BA}$
- Les composantes de \overrightarrow{AB} sont $(1, 2)$; celles de \overrightarrow{CD} sont $(0, 2)$.
 - Les composantes de $3\overrightarrow{AB} + 2\overrightarrow{CD}$ (vecteur noté \vec{x} sur le graphique) sont $(3, 10)$; celles de $\overrightarrow{DC} - 2\overrightarrow{AB}$ (vecteur noté \vec{y} sur le graphique) sont $(-2, -6)$.

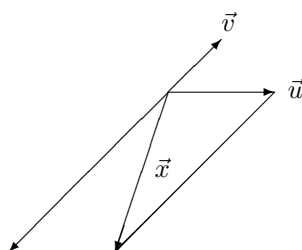


3.



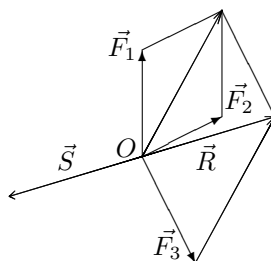
4. Les composantes de \vec{a} sont $(2, 1)$, celles de \vec{b} sont $(\frac{3}{2}, 0)$, celles de \vec{c} sont $(\frac{1}{2}, -1)$ et celles de \vec{d} sont $(0, -2)$.

5.



Les composantes du vecteur \vec{x} sont $(1, -3)$.

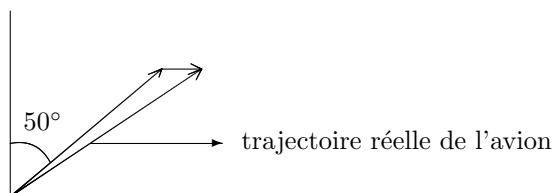
6.



7. Les coordonnées de X sont $(-1, 3)$.

8. a) $x = 3$ b) $x = -11$ c) Les coordonnées de E sont $(-11, -35)$.

9.



10. Le rameur doit aller vers le nord-ouest en suivant une direction qui fait un angle 22° par rapport à la direction perpendiculaire à celle du courant.

11. L'intensité de la force horizontale à exercer en O est de $12\sqrt{3}$ N ; celle de la traction exercée par le piton au point A est de 24 N.

12. L'angle θ vaut $23,6^\circ$ ou encore $23^\circ 34' 41''$.

13. Le module de la force de traction exercée par le lustre vaut $40\sqrt{3}$ N.

14. Le trésor se trouve à $\sqrt{45 + 20\sqrt{2}}$ m $\approx 8,56$ m du pied du chêne.

15. Le plan incliné doit faire un angle de $80,6^\circ$.

16. Les composantes de \vec{v}_1 sont $(3, 8; -3, 8\sqrt{3})$ et celles de \vec{v}_2 sont $(0, 85; -3, 29)$.

17. On a

$$\begin{aligned} \text{a) } \vec{a} \bullet \vec{b} &= -16 & \text{b) } \|\vec{a}\| &= \sqrt{29} & \text{c) } \|2\vec{a} - 4\vec{b}\| &= 2\sqrt{213} & \text{d) } (3\vec{a} - \vec{b}) \bullet 2\vec{a} &= 206 \\ \text{e) } (-\vec{a} - \vec{b}) \bullet (2\vec{a} - 3\vec{b}) &= 16. \end{aligned}$$

18. a) La distance vaut $2\sqrt{3}$.

b) Le cosinus de l'angle compris entre les vecteurs vaut $\frac{\sqrt{3}}{2}$.

19. On a $k = -\frac{11}{3}$.

20. Le travail de la force de pesanteur vaut $37,5$ J.

$$\begin{array}{ll} \text{21. (a) } y - 1 = 0 & \text{(e) } y - 1 = 0 \\ \text{(b) } 2x - 3y + 5 = 0 & \text{(f) } 2x - y + 3 = 0 \\ \text{(c) } 2x + 5y - 3 = 0 & \text{(g) } 3x + y + 2 = 0 \\ \text{(d) } x + 1 = 0 & \text{(h) } x + y = 0 \end{array}$$

22. (a) Oui (b) Non

$$\begin{array}{llll} \text{23. (a) Côtés} & AB : 2x - y - 4 = 0 & BC : 3x + y - 21 = 0 & AC : x + 2y - 7 = 0 \\ \text{Médianes} & m_A : x - 3y + 3 = 0 & m_B : x - 5 = 0 & m_C : 4x + 3y - 28 = 0 \\ \text{Hauteurs} & h_A : x - 3y + 3 = 0 & h_B : 2x - y - 4 = 0 & h_C : x + 2y - 7 = 0 \\ & d : 3x + y - 11 = 0 & & \\ \text{(b) Coordonnées} & (5, \frac{8}{3}) & & \\ \text{(c) Long. des côtés} & |AB| = 2\sqrt{5} & |AC| = 2\sqrt{5} & |BC| = 2\sqrt{10} \\ \text{Le triangle est isocèle de sommet } A. & & & \end{array}$$

24. Les points P et Q ont respectivement pour coordonnées $(\frac{41}{3}, -\frac{2}{3})$ et $(-\frac{1}{3}, -\frac{44}{3})$

Les vecteurs \vec{AC} et \vec{PQ} ont respectivement pour composantes $(-6, -6)$ et $(-14, -14)$. Comme ils sont multiples l'un de l'autre, les deux droites sont parallèles.

Les coordonnées de M $(\frac{20}{3}, -\frac{23}{3})$ vérifient l'équation de $BD : x + y + 1 = 0$.

25. (a) $SP : 9x - 7y + 12 = 0$ (b) Coord. de $M(-\frac{1}{2}, 0)$ et $SM : 12x - 5y + 6 = 0$

26. Les coordonnées des sommets sont $A(-1, -2)$, $B(-4, 0)$, $C(-3, \frac{3}{2})$ et $D(0, -\frac{1}{2})$.

$$\begin{array}{l} \text{27. (a) Médiatrices : } m_{AB} : 2x + 3y - 11 = 0, m_{AC} : 5x + y - 8 = 0, m_{BC} : 3x - 2y + 3 = 0 \\ \text{(b) Coordonnées de } M(1, 3) \\ \text{(c) } \text{dist}(AM) = \text{dist}(BM) = \text{dist}(CM) = \sqrt{26} \\ \text{(d) } \text{dist}(M, AB) = \sqrt{13} \end{array}$$

28. (a) Les coordonnées des sommet du triangle sont $(-1, -1)$, $(3, 1)$ et $(-2, 6)$.

(b) Centre de gravité : $(0, 2)$; orthocentre : $(\frac{2}{3}, \frac{2}{3})$; centre du cercle circonscrit : $(-\frac{1}{3}, \frac{8}{3})$

29. (a) $k = -29$

(b) $k = -11$

30. (a) $x^2 + y^2 - 2x - 4y - 20 = 0$

(b) $x^2 + y^2 - 4x + 6y + 4 = 0$

(c) $x^2 + y^2 - x - 2y - 5 = 0$

31. (a) $(7, 4)$ et $(8, 1)$: la droite est sécante au cercle.(b) $(\frac{36}{13}, -\frac{15}{13})$: la droite est tangente au cercle.

32. Non car la distance entre les centres est supérieure à la somme des rayons.

33. (a) $\frac{x^2}{9} + \frac{y^2}{25} = 1$; $(0, 4)$ et $(0, -4)$

(b) $\frac{x^2}{144} + \frac{y^2}{169} = 1$; $e = \frac{5}{13}$

(c) $\frac{x^2}{169} + \frac{y^2}{144} = 1$; $e = \frac{5}{13}$

34. (a) $\frac{x^2}{9} - \frac{y^2}{36} = 1$; $e = \sqrt{5}$

(b) $\frac{x^2}{144} - \frac{y^2}{25} = -1$; $y = \frac{5}{12}x$ et $y = -\frac{5}{12}x$

(c) $\frac{x^2}{25} - \frac{y^2}{144} = 1$; $e = \frac{13}{5}$

35. (a) $k = 1$

(b) $k = 12$

36. La droite n'a aucun point commun avec la parabole.

37. \mathcal{P}_1 : foyer $(-1, 0)$ \mathcal{P}_2 : foyer $(0, \frac{\sqrt{2}}{4})$; coord. des points communs : $(0, 0)$ et $(-2, 2\sqrt{2})$

38. et 19.

1) parabole : foyer $(1, 0)$ et directrice : $x = -1$ 2) ellipse : foyers $(\sqrt{5}, 0)$ et $(-\sqrt{5}, 0)$ 3) conique dégénérée en un point de coordonnées $(0, 0)$ 4) parabole : foyer $(0, -\frac{1}{3})$ et directrice : $y = -\frac{2}{3}$ 5) cercle : centre $(0, 0)$ et rayon 36) hyperbole : foyers $(5, 0)$ et $(-5, 0)$; asymptotes : $y = \frac{3}{4}x$ et $y = -\frac{3}{4}x$ 7) cercle : centre $(1, -2)$ et rayon 58) 2 droites sécantes d'équation $y = \frac{2}{5}x$ et $y = -\frac{2}{5}x$ 9) hyperbole : foyers $(0, 5)$ et $(0, -5)$; asymptotes : $y = \frac{3}{4}x$ et $y = -\frac{3}{4}x$ 10) ellipse : foyers $(\frac{3}{2}, 0)$ et $(-\frac{3}{2}, 0)$

Chapitre 4

Fonctions d'une variable réelle

4.1 Définitions

4.1.1 Fonction, domaine de définition, image, graphe, graphique et zéro

Une **fonction** réelle d'une variable réelle est une loi qui, à tout élément d'un ensemble A de \mathbb{R} associe un seul réel. De façon générale, on note une fonction f sous la forme $f : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto f(x)$; $f(x)$ est un réel : c'est l'image par f du réel x de A .

Le **domaine de définition** d'une fonction f est l'ensemble des réels qui ont une image par f ; on le note $\text{dom}(f)$ et, avec la notation ci-dessus, $\text{dom}(f) = A$.

L'**image** d'une fonction f est l'ensemble des réels $f(x)$ images de tous les réels x du domaine de définition de f . Cet ensemble est noté $\text{im}(f)$; on a donc $\text{im}(f) = \{f(x) : x \in \text{dom}(f)\}$.

Le **graphe** d'une fonction f est l'ensemble $\{(x, f(x)) : x \in \text{dom}(f)\}$.

Le **graphique** d'une fonction f est la représentation géométrique (graphique) de son graphe.

Un **zéro** d'une fonction f est un réel du domaine de définition de f dont l'image par f vaut zéro. De façon équivalente, le réel $a \in \text{dom}(f)$ est un zéro de f si $f(a) = 0$. Graphiquement, un zéro d'une fonction est l'abscisse d'un point d'intersection du graphique de la fonction avec l'axe des abscisses.

4.1.2 Fonction constante, croissante, décroissante, monotone

Soit f une fonction réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

La **fonction** f est **constante** sur A si $\forall x \in A : f(x) = k$, k étant un réel fixé; le graphique d'une telle fonction est une droite parallèle à l'axe des abscisses d'équation cartésienne $y = k$. Le domaine de définition de cette fonction est \mathbb{R} et l'image est $\{k\}$.

La **fonction** f est **croissante** sur A si $\forall x_1, x_2 \in A : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \leq f(x_2)$. Ainsi, chaque fois qu'on prend deux réels distincts de A , la relation d'ordre est conservée entre ces réels et leurs images par f .

La **fonction** f est **décroissante** sur A si $\forall x_1, x_2 \in A : x_1 < x_2 \Rightarrow f(x_1) \geq f(x_2)$. Ainsi, chaque fois qu'on prend deux réels distincts de A , la relation d'ordre est renversée entre ces réels et leurs images par f .

La **fonction** f est **monotone** sur A si elle y est soit croissante, soit décroissante.

Elle est **strictement croissante (resp. décroissante, monotone)** sur A si les inégalités précédentes sont strictes.

4.1.3 Maximum, minimum, extremum

Soit f une fonction réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

La fonction f admet un **maximum local** en $a \in A$ s'il existe un réel $r > 0$ tel que $f(x) \leq f(a)$, $\forall x \in [a - r, a + r] \cap A$; la valeur du maximum est $f(a)$.

La fonction f admet un **minimum local** en $a \in A$ s'il existe un réel $r > 0$ tel que $f(x) \geq f(a)$, $\forall x \in [a - r, a + r] \cap A$; la valeur du minimum est $f(a)$.

Si l'inégalité est vraie pour tout $x \in A$ on parle alors d'un **maximum** ou d'un **minimum global**.
Un **extremum** est un maximum ou un minimum.

4.1.4 Relations entre fonctions

Soient f et g deux fonctions réelles définies sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

Les **fonctions** f et g sont **égales**, ce qu'on note $f = g$, si elles ont des images égales pour tous les réels de leur domaine de définition commun A . Ainsi, $f = g$ si $\text{dom}(f) = \text{dom}(g) = A$ et si $\forall x \in A : f(x) = g(x)$.

La **fonction** f est **supérieure à la fonction** g , ce qu'on note $f \geq g$, si $\forall x \in A : f(x) \geq g(x)$.
On a des définitions analogues pour $f > g$, $f \leq g$ et $f < g$.

La **fonction** f est **positive** sur A , ce qu'on note $f \geq 0$ si $\forall x \in A : f(x) \geq 0$.
On a des définitions analogues pour **fonction négative**, **strictement positive** (resp. **négative**).

4.1.5 Fonction injective, surjective, bijective

Soit f une fonction réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

Cette **fonction** est **injective** si deux réels distincts du domaine de définition ont des images distinctes ou, de façon équivalente, si tout réel de l'image provient d'un seul réel du domaine de définition. En symboles mathématiques, on note

$$\forall x_1, x_2 \in A : x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2) \quad \text{ou} \quad \forall x_1, x_2 \in A : f(x_1) = f(x_2) \Rightarrow x_1 = x_2.$$

Graphiquement, toute droite parallèle à l'axe des abscisses rencontre le graphique de f en un point au plus.

Si f est défini par $f : A \rightarrow \text{im}(f) : x \mapsto f(x)$ alors f est une **fonction surjective**. Il suffit donc de spécifier l'image d'une fonction pour la rendre surjective.

Une **fonction bijective** est une fonction à la fois injective et surjective.

4.1.6 Fonction inverse (réciproque) d'une fonction

Soit f une fonction injective réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

La **fonction inverse** de f est la fonction de domaine de définition égal à l'image de f , qui à tout réel $y \in \text{im}(f)$ associe le réel $x \in \text{dom}(f)$ tel que $y = f(x)$; on note cette fonction f^{-1} .

Ainsi, si on a $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ injectif alors $f^{-1} : \text{im}(f) \rightarrow A : y \mapsto f^{-1}(y)$ tel que $y = f(x)$, $x \in A$.
 Dans un repère normé, les graphiques des fonctions f et f^{-1} sont symétriques par rapport à la première bissectrice c'est-à-dire par rapport à la droite d'équation cartésienne $y = x$.

4.1.7 Fonction paire, impaire, périodique

Soit f une fonction réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

La **fonction** f est **paire** si $\forall x \in A$, on a $-x \in A$ et $f(-x) = f(x)$.

Le graphique d'une fonction paire admet l'axe des ordonnées comme axe de symétrie.

La **fonction** f est **impaire** si $\forall x \in A$, on a $-x \in A$ et $f(-x) = -f(x)$.

Le graphique d'une fonction impaire admet l'origine du repère comme centre de symétrie.

La **fonction** f est **périodique de période** T si $\forall x \in A$, on a $x + T \in A$ et $f(x + T) = f(x)$; la **période** T est le plus petit réel strictement positif qui vérifie cette égalité.

Le graphique d'une fonction périodique est complètement connu lorsqu'on le connaît sur un intervalle de longueur égale à la période.

4.1.8 Opérations sur les fonctions

Soient f et g deux fonctions réelles définies sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} .

La **somme des fonctions** f et g est la fonction notée $f + g$ qui à tout réel $x \in A$ associe le réel $f(x) + g(x)$.

En symboles mathématiques, on note $f + g : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto (f + g)(x) = f(x) + g(x)$.

Le **produit des fonctions** f et g est la fonction notée $f.g$ qui à tout réel $x \in A$ associe le réel $f(x).g(x)$.

En symboles mathématiques, on note $f.g : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto (f.g)(x) = f(x) . g(x)$.

Le **quotient des fonctions** f et g est la fonction notée $\frac{f}{g}$ qui à tout réel $x \in A \setminus \{x : g(x) = 0\}$ associe le réel $\frac{f(x)}{g(x)}$. En symboles mathématiques, on note $\frac{f}{g} : A \setminus \{x : g(x) = 0\} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto (\frac{f}{g})(x) = \frac{f(x)}{g(x)}$.

Soient f une fonction réelle définie sur un sous-ensemble A de \mathbb{R} et g une fonction réelle définie sur un sous-ensemble B de \mathbb{R} tel que $\{g(x) : x \in B\} \subset A$.

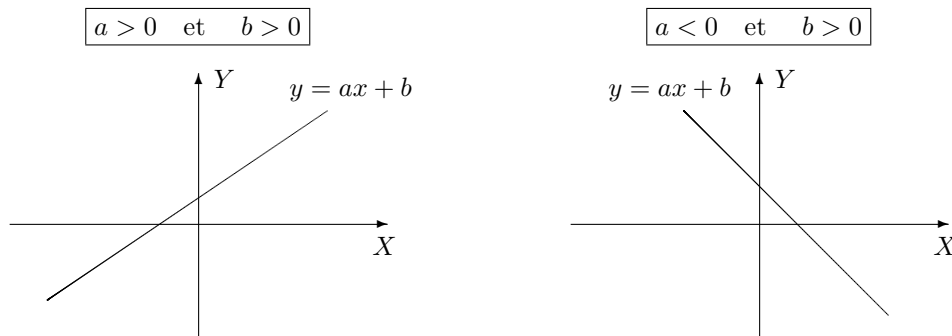
La **fonction composée** $f \circ g$ est la fonction qui à tout réel $x \in B$ associe le réel $f(g(x))$. En symboles mathématiques, on note $f \circ g : B \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto (f \circ g)(x) = f(g(x))$.

4.2 Fonctions élémentaires

4.2.1 Fonction polynôme du premier degré

Une fonction polynôme du premier degré est une fonction du type $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto ax + b$ avec $a, b \in \mathbb{R}$ et $a \neq 0$.

On a $\text{dom}(f) = \text{im}(f) = \mathbb{R}$ et son unique zéro est $-\frac{b}{a}$. Le graphique de cette fonction est une droite qui rencontre l'axe des ordonnées au point de coordonnées $(0, b)$.



Signe de cette fonction

x		$-\frac{b}{a}$	
$ax + b$	signe de $(-a)$	0	signe de a

Cas particulier : la **fonction identique** est la fonction définie par $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto f(x) = x$; son graphique est la bissectrice du premier quadrant.

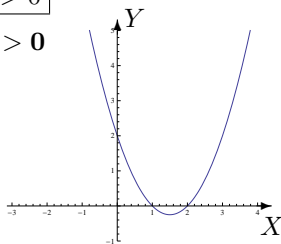
4.2.2 Fonction polynôme du second degré

Une fonction polynôme du second degré est une fonction du type $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto ax^2 + bx + c$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$ et $a \neq 0$.

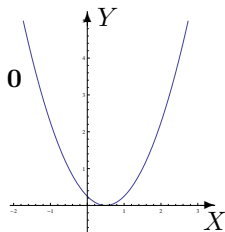
On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Le graphique de cette fonction est une parabole qui rencontre l'axe des ordonnées au point de coordonnées $(0, c)$ et dont le sommet a pour coordonnées $\left(\frac{-b}{2a}, \frac{4ac - b^2}{4a}\right)$. Ce sommet est un minimum si $a > 0$ et un maximum si $a < 0$. Dés lors, $\text{im}(f) = \left[\frac{4ac - b^2}{4a}, +\infty\right[$ si $a > 0$ et $\text{im}(f) = \left]-\infty, \frac{4ac - b^2}{4a}\right]$ si $a < 0$. Notons $\Delta = b^2 - 4ac$.

$a > 0$

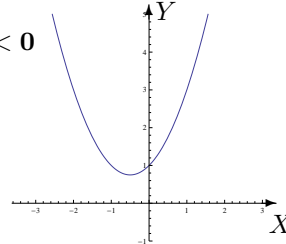
$\Delta > 0$



$\Delta = 0$

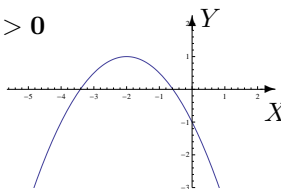


$\Delta < 0$

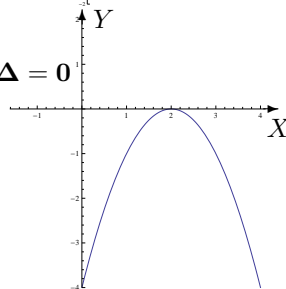


$a < 0$

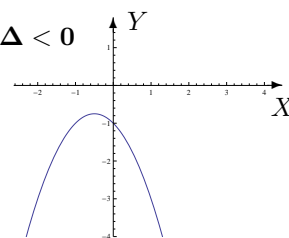
$\Delta > 0$



$\Delta = 0$



$\Delta < 0$



Zéros de cette fonction

Soit $\Delta = b^2 - 4ac$.

- Si $\Delta > 0$ alors les zéros sont donnés par $\frac{-b + \sqrt{\Delta}}{2a}$ et $\frac{-b - \sqrt{\Delta}}{2a}$.
- Si $\Delta = 0$ alors le zéro double est donné par $\frac{-b}{2a}$.
- Si $\Delta < 0$ alors le polynôme n'a pas de zéro réel.

Signe de cette fonction

- $\Delta > 0$: si x_1 et x_2 ($x_1 < x_2$) sont les zéros du trinôme, on a

x		x_1		x_2	
$ax^2 + bx + c$	signe de a	0	signe de $(-a)$	0	signe de a

- $\Delta = 0$: si $x_1 = x_2$ est le zéro double du trinôme, on a

x		$x_1 = x_2$	
$ax^2 + bx + c$	signe de a	0	signe de a

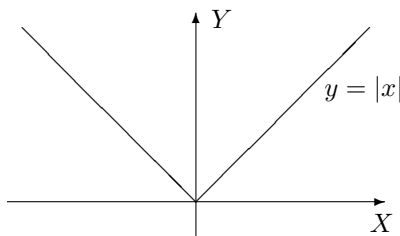
- $\Delta < 0$

x	
$ax^2 + bx + c$	signe de a

4.2.3 Fonction valeur absolue

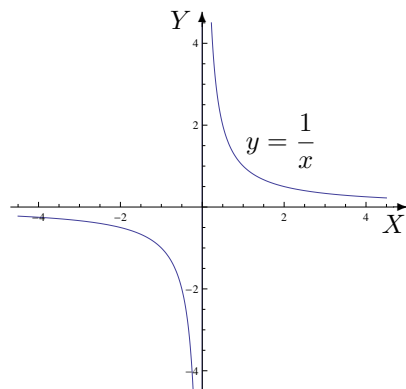
La fonction valeur absolue est la fonction définie par $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \begin{cases} x & \text{si } x > 0 \\ 0 & \text{si } x = 0 \\ -x & \text{si } x < 0 \end{cases}$

On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$ et $\text{im}(f) = [0, +\infty[$; c'est une fonction paire, positive dont le seul zéro est 0.

**4.2.4 Fonction inverse d'un réel**

La fonction inverse d'un réel est la fonction définie par $f : \mathbb{R}_0 \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \frac{1}{x}$.

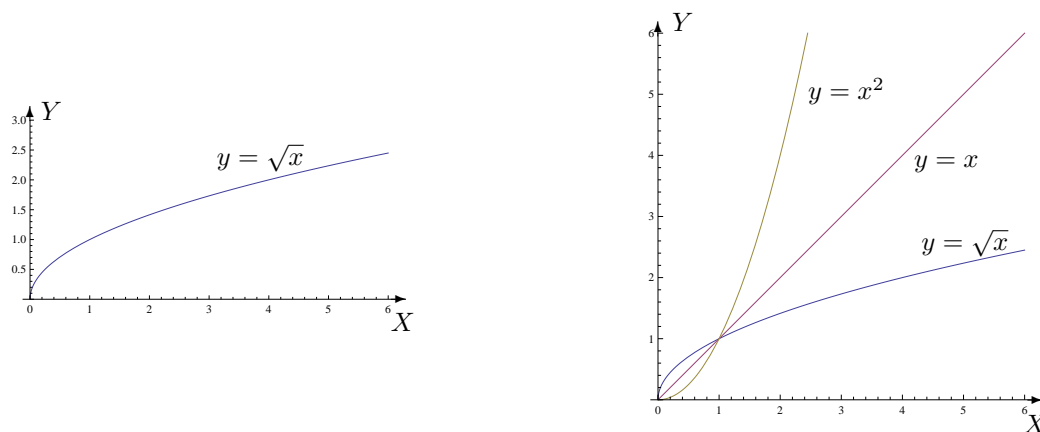
On a $\text{dom}(f) = \text{im}(f) = \mathbb{R}_0$; c'est une fonction impaire qui n'a pas de zéro.



4.2.5 Fonction racine carrée

La fonction racine carrée est la fonction définie par $f : [0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \sqrt{x}$.

On a $\text{dom}(f) = \text{im}(f) = [0, +\infty[$; c'est une fonction positive dont le seul zéro est 0. Cette fonction est l'inverse de la fonction $g : [0, +\infty[\rightarrow [0, +\infty[: x \mapsto x^2$.

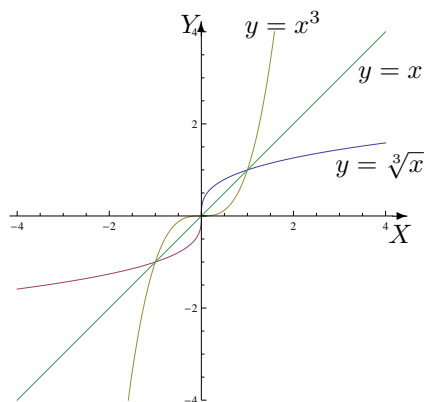
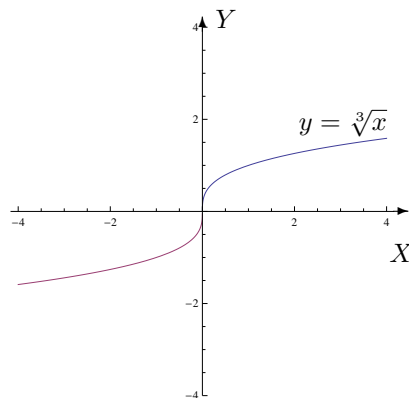
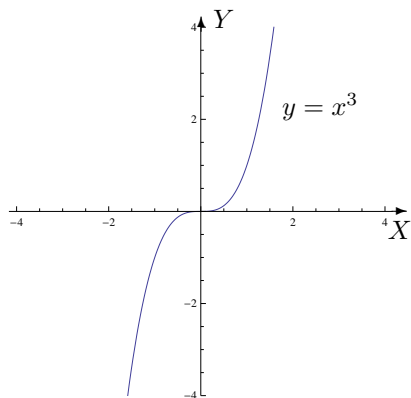


4.2.6 Fonctions cube et racine cubique

La fonction cube est la fonction définie par $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto x^3$.

On a $\text{dom}(f) = \text{im}(f) = \mathbb{R}$; c'est une fonction impaire dont le seul zéro est 0.

Cette fonction a pour inverse la fonction racine cubique définie par $f^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \sqrt[3]{x}$, fonction impaire dont le seul zéro est 0 et telle que $\text{dom}(f^{-1}) = \text{im}(f^{-1}) = \mathbb{R}$.



4.2.7 Fonctions sinus et arc sinus

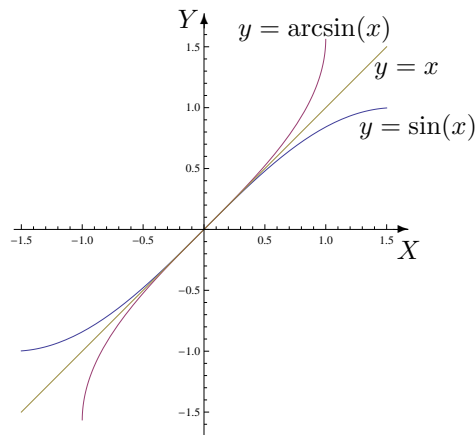
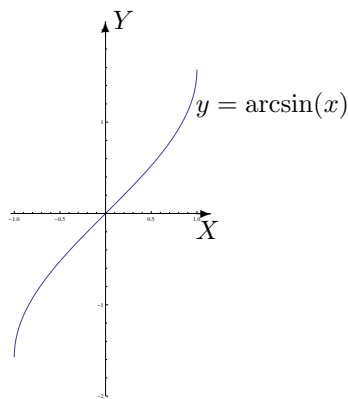
La fonction sinus a été définie et représentée graphiquement dans le chapitre de trigonométrie. Son domaine de définition est \mathbb{R} et son image est $[-1, 1]$. C'est une fonction impaire, périodique de période 2π et elle a pour zéros les réels $k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.

Afin de rendre cette fonction injective, on réduit son domaine de définition à l'intervalle $\left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$. Dès lors, on peut définir sa fonction inverse, la fonction arc sinus.

La fonction arc sinus est la fonction définie par

$$\arcsin : [-1, 1] \rightarrow \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right] : x \mapsto \arcsin(x) = y \Leftrightarrow \sin(y) = x.$$

On a $\text{dom}(f) = [-1, 1]$ et $\text{im}(f) = \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$; c'est une fonction impaire dont le seul zéro est 0.



4.2.8 Fonctions cosinus et arc cosinus

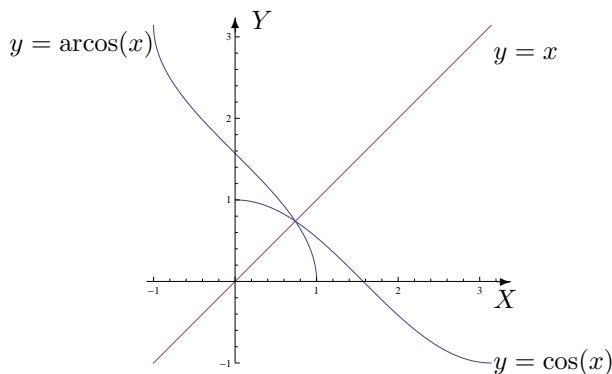
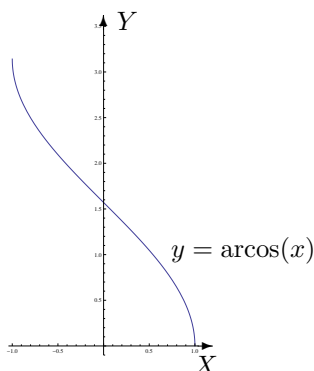
La fonction cosinus a été définie et représentée graphiquement dans le chapitre de trigonométrie. Son domaine de définition est \mathbb{R} et son image est $[-1, 1]$. C'est une fonction paire, périodique de période 2π et elle a pour zéros les réels $\frac{\pi}{2} + k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.

Afin de rendre cette fonction injective, on réduit son domaine de définition à l'intervalle $[0, \pi]$. Dès lors, on peut définir sa fonction inverse, la fonction arc cosinus.

La fonction arc cosinus est la fonction définie par

$$\arccos : [-1, 1] \rightarrow [0, \pi] : x \mapsto \arccos(x) = y \Leftrightarrow \cos(y) = x.$$

On a $\text{dom}(f) = [-1, 1]$ et $\text{im}(f) = [0, \pi]$; c'est une fonction positive dont le seul zéro est 1.



4.2.9 Fonctions tangente et arc tangente

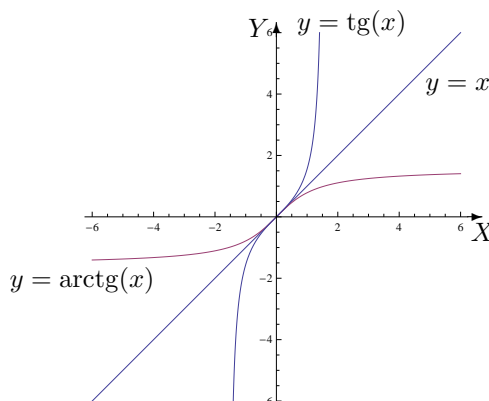
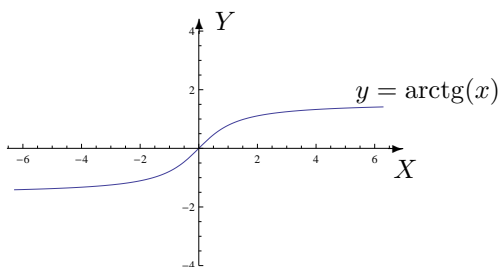
La fonction tangente a été définie et représentée graphiquement dans le chapitre de trigonométrie. Son domaine de définition est $\mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z} \right\}$ et son image est \mathbb{R} . C'est une fonction impaire, périodique de période π et elle a pour zéros les réels $k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.

Afin de rendre cette fonction injective, on réduit son domaine de définition à l'intervalle $\left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[$. Dès lors, on peut définir sa fonction inverse, la fonction arc tangente.

La fonction arc tangente est la fonction définie par

$$\text{arctg} : \mathbb{R} \rightarrow \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[: x \mapsto \text{arctg}(x) = y \Leftrightarrow \text{tg}(y) = x.$$

On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$ et $\text{im}(f) = \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[$; c'est une fonction impaire dont le seul zéro est 0.



4.2.10 Fonctions cotangente et arc cotangente

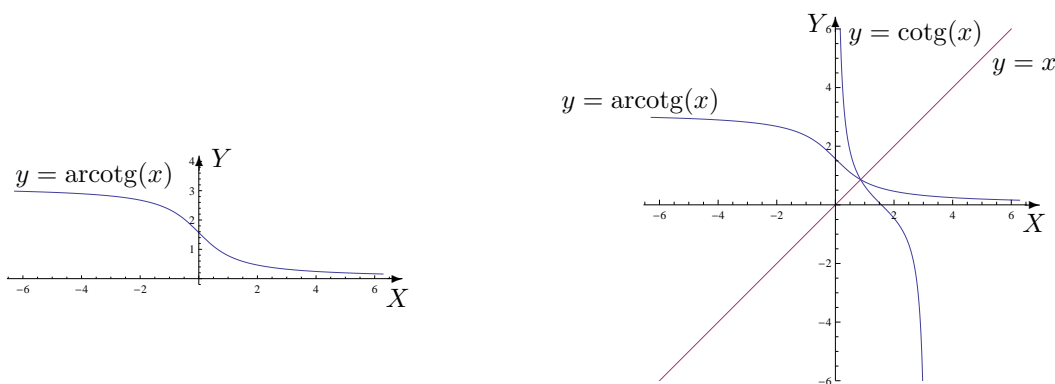
La fonction cotangente a été définie et représentée graphiquement dans le chapitre de trigonométrie. Son domaine de définition est $\mathbb{R} \setminus \{k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ et son image est \mathbb{R} . C'est une fonction impaire, périodique de période π et elle a pour zéros les réels $\frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}$.

Afin de rendre cette fonction injective, on réduit son domaine de définition à l'intervalle $]0, \pi[$. Dès lors, on peut définir sa fonction inverse, la fonction arc cotangente.

La fonction arc cotangente est la fonction définie par

$$\operatorname{arctg} : \mathbb{R} \rightarrow]0, \pi[: x \mapsto \operatorname{arctg}(x) = y \Leftrightarrow \cotg(y) = x.$$

On a $\operatorname{dom}(f) = \mathbb{R}$ et $\operatorname{im}(f) =]0, \pi[$; c'est une fonction strictement positive.



4.2.11 Fonctions exponentielle et logarithme

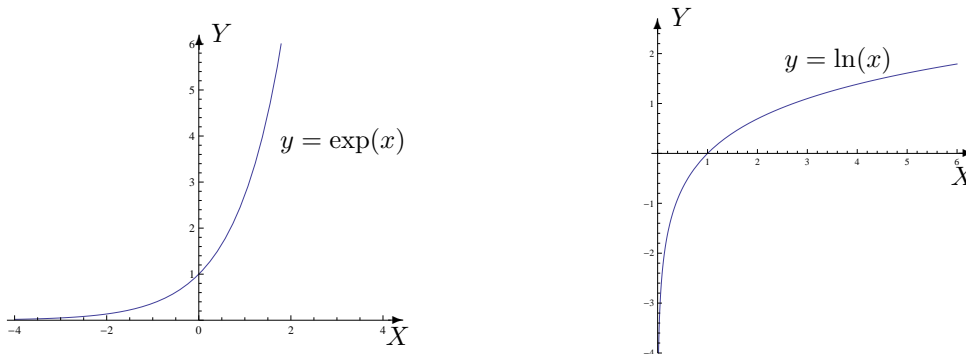
La fonction exponentielle, notée \exp ¹, est définie sur \mathbb{R} et son image est $]0, +\infty[$. C'est une fonction strictement positive dont l'une des propriétés fondamentales est $\forall x, y \in \mathbb{R} : \exp(x+y) = \exp(x) \cdot \exp(y)$. On a aussi $\exp(0) = 1$ et $\exp(1) = e \approx 2,71$.

Comme cette fonction est injective, on peut définir sa fonction inverse, la fonction logarithme.

La fonction logarithme est la fonction définie par

$$\ln :]0, +\infty[\rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \ln(x) = y \Leftrightarrow \exp(y) = x.$$

On a $\operatorname{dom}(f) =]0, +\infty[$ et $\operatorname{im}(f) = \mathbb{R}$; c'est une fonction dont le seul zéro est 1. L'une de ses propriétés fondamentales est $\forall x, y \in]0, +\infty[: \ln(x \cdot y) = \ln(x) + \ln(y)$. On a aussi $\ln(1) = 0$ et $\ln(e) = 1$.



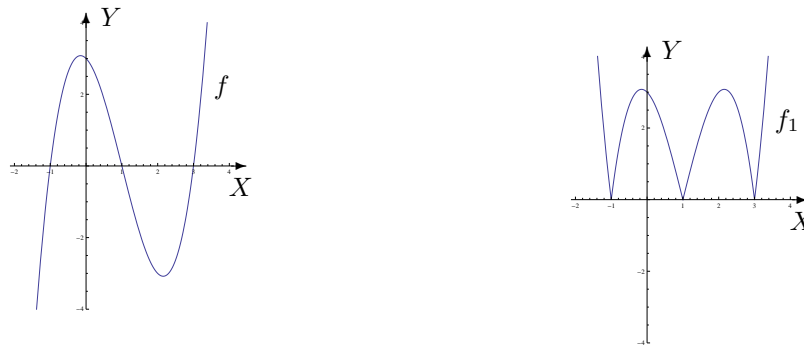
1. On note aussi $\exp(x)$ sous la forme e^x .

4.3 Manipulations graphiques

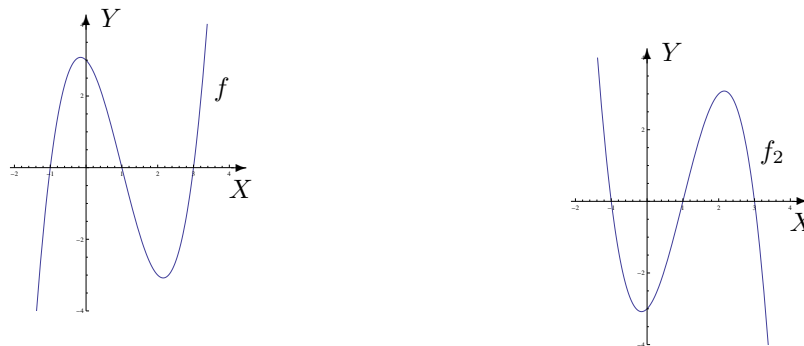
Soit une fonction réelle $f : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto f(x)$. A partir du graphique de cette fonction, représenter le graphique de

- 1) $f_1 : x \mapsto f_1(x) = |f(x)|$
- 2) $f_2 : x \mapsto f_2(x) = -f(x)$
- 3) $f_3 : x \mapsto f_3(x) = f(-x)$
- 4) $f_4 : x \mapsto f_4(x) = f(x) + k$, k étant un réel fixé.
- 5) $f_5 : x \mapsto f_5(x) = f(x + k)$, k étant un réel fixé.
- 6) $f_6 : x \mapsto f_6(x) = kf(x)$, k étant un réel fixé.
- 7) $f_7 : x \mapsto f_7(x) = f(kx)$, k étant un réel fixé.

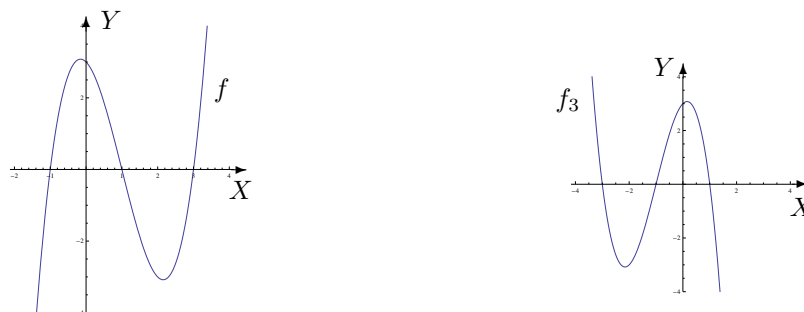
• Pour représenter le graphique de f_1 à partir de celui de f , il suffit d'effectuer une symétrie orthogonale par rapport à l'axe des abscisses pour tous les points du graphique de f dont les ordonnées sont négatives.
Exemple :



• Pour représenter le graphique de f_2 à partir de celui de f , il suffit d'effectuer une symétrie orthogonale par rapport à l'axe des abscisses pour tous les points du graphique de f .
Exemple :

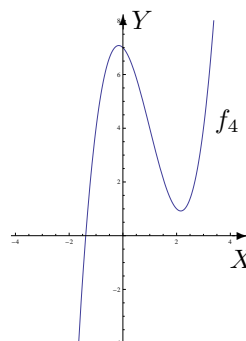
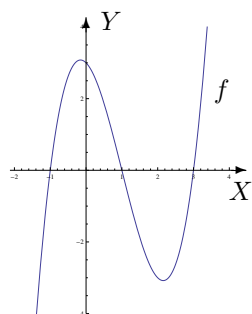


• Pour représenter le graphique de f_3 à partir de celui de f , il suffit d'effectuer une symétrie orthogonale par rapport à l'axe des ordonnées pour tous les points du graphique de f .
Exemple :



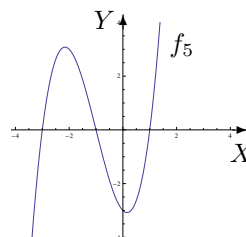
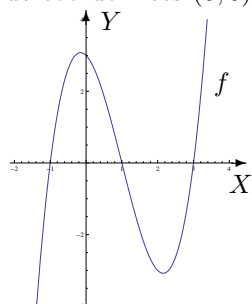
• Pour représenter le graphique de f_4 à partir de celui de f , il suffit de faire subir la translation qui applique le point de coordonnées $(0,0)$ sur celui de coordonnées $(0,k)$ à tous les points du graphique de f .

Exemple :



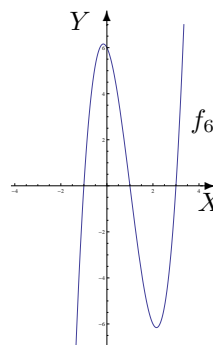
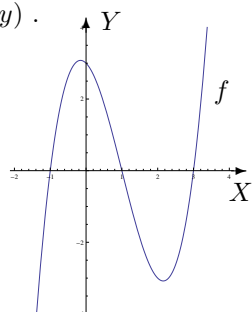
- Pour représenter le graphique de f_5 à partir de celui de f , il suffit de faire subir la translation qui applique le point de coordonnées $(0,0)$ sur celui de coordonnées $(-k,0)$ à tous les points du graphique de f .

Exemple :



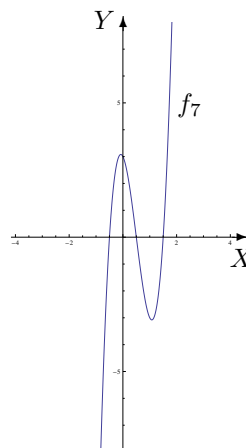
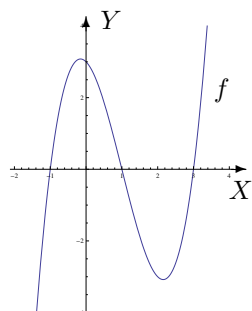
- Pour représenter le graphique de f_6 à partir de celui de f , il suffit d'appliquer à tous les points du graphique de f la transformation du plan qui applique tout point de coordonnées (x,y) sur celui de coordonnées (x,ky) .

Exemple :



- Pour représenter le graphique de f_7 à partir de celui de f , il suffit d'appliquer à tous les points du graphique de f la transformation du plan qui applique tout point de coordonnées (x,y) sur celui de coordonnées $(\frac{x}{k},y)$.

Exemple :



4.4 Quelques exercices résolus

4.4.1 Domaine de définition et zéros d'une fonction

Déterminer le domaine de définition et les zéros éventuels des fonctions suivantes :

1. $f(x) = \frac{3x-2}{x^2-1}$
2. $f(x) = \sqrt{\frac{3x-2}{x^2-1}}$
3. $f(x) = \frac{\sqrt{3x-2}}{\sqrt{x^2-1}}$
4. $f(x) = \frac{x+2}{|x-1|-3}$
5. $f(x) = \ln\left(\frac{3x-2}{x^2-1}\right)$
6. $f(x) = \ln(x^2)$
7. $f(x) = 2\ln(x)$
8. $f(x) = \operatorname{tg}\left(x + \frac{\pi}{6}\right)$
9. $f(x) = \sqrt{2\sin(x)+1}$
10. $f(x) = \arcsin(2x+1)$
11. $f(x) = \exp(\sqrt{x^2-1})$

1) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 1 \neq 0\} = \mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$ puisque $x^2 - 1 = (x+1)(x-1)$. Son seul zéro est $\frac{2}{3}$ puisque $3x - 2 = 0 \Leftrightarrow x = \frac{2}{3}$.

2) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \frac{3x-2}{x^2-1} \geq 0\}$. Etudions le signe de la fraction : on a

x		-1		2/3		1	
$3x-2$	-	-	-	0	+	+	+
x^2-1	+	0	-	-	-	0	+
$\frac{3x-2}{x^2-1}$	-	$\not\geq$	+	0	-	$\not\geq$	+

Dès lors, on a $\operatorname{dom}(f) =]-1, 2/3] \cup]1, +\infty[$ et le seul zéro de cette fonction est $2/3$.

3) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : 3x-2 \geq 0, x^2-1 > 0\} =]1, +\infty[$. Comme $2/3$ n'appartient pas au domaine de définition de cette fonction, celle-ci ne possède pas de zéro. Remarquons que cette fonction n'est pas égale à la précédente puisque les domaines de définition de ces deux fonctions sont différents.

4) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : |x-1|-3 \neq 0\}$. Comme $|x-1|-3 = 0 \Leftrightarrow x-1 = 3$ ou $x-1 = -3$, on a $A = \mathbb{R} \setminus \{-2, 4\}$. Cette fonction ne possède pas de zéro puisque -2 n'appartient pas au domaine de définition.

5) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \frac{3x-2}{x^2-1} > 0\}$. En se reportant à l'exemple 2, on voit que $\operatorname{dom}(f) =]-1, 2/3[\cup]1, +\infty[$. Pour chercher les éventuels zéros, on résout

$$\ln\left(\frac{3x-2}{x^2-1}\right) = 0 \Leftrightarrow \frac{3x-2}{x^2-1} = 1 \Leftrightarrow x^2 - 3x + 1 = 0 \Leftrightarrow x = \frac{3+\sqrt{5}}{2} \text{ ou } x = \frac{3-\sqrt{5}}{2}.$$

Ces 2 nombres appartiennent au domaine de définition ; les zéros sont donc $\frac{3-\sqrt{5}}{2}$ et $\frac{3+\sqrt{5}}{2}$.

6) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 > 0\} = \mathbb{R}_0$. Ses zéros sont solutions de l'équation $x^2 = 1$; on a donc -1 et 1 comme zéros.

7) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x > 0\} =]0, +\infty[$; son seul zéro vaut 1 .

8) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \cos(x + \frac{\pi}{6}) \neq 0\}$. Comme on a

$$\cos\left(x + \frac{\pi}{6}\right) = 0 \Leftrightarrow x + \frac{\pi}{6} = \frac{\pi}{2} + k\pi \quad (k \in \mathbb{Z}) \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{3} + k\pi \quad (k \in \mathbb{Z}),$$

le domaine de définition est $\mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{3} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$.

9) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : 2\sin(x) + 1 \geq 0\}$. Comme $2\sin(x) + 1 \geq 0 \Leftrightarrow \sin(x) \geq -\frac{1}{2}$, on a $A = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[-\frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{7\pi}{6} + 2k\pi\right]$ et les zéros de la fonction sont les réels $-\frac{\pi}{6} + 2k\pi$ et $\frac{7\pi}{6} + 2k\pi$ avec $k \in \mathbb{Z}$.

10) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : -1 \leq 2x + 1 \leq 1\} = \{x \in \mathbb{R} : -2 \leq 2x \leq 0\} = [-1, 0]$. Le seul zéro de cette fonction est $-\frac{1}{2}$.

11) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 1 \geq 0\} =]-\infty, -1] \cup [1, +\infty[$ et n'a aucun zéro.

4.4.2 Parité et périodicité d'une fonction

Pour chacune des fonctions données, donner le domaine de définition et déterminer si elle est paire, impaire, périodique (en donner alors la période)

$$1) f(x) = \frac{\sqrt{x^2 - 4}}{x^2} \quad 2) f(x) = \frac{x^3}{x^4 + 1} \quad 3) f(x) = \frac{2\sin(x) + 1}{\cos(2x)} \quad 4) f(x) = \sin(2x + \frac{\pi}{4}) + \cos(4x).$$

1) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 4 \geq 0, x^2 \neq 0\} =]-\infty, -2] \cup [2, +\infty[$; ainsi si $x \in A$ alors $-x \in A$. De plus, $f(-x) = \frac{\sqrt{(-x)^2 - 4}}{(-x)^2} = \frac{\sqrt{x^2 - 4}}{x^2} = f(x)$. Dès lors, cette fonction est paire. Elle n'est pas périodique car il n'existe aucun réel T strictement positif tel que $f(x + T) = f(x)$.

2) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^4 + 1 \neq 0\} = \mathbb{R}$; ainsi si $x \in A$ alors $-x \in A$. De plus, $f(-x) = \frac{(-x)^3}{(-x)^4 + 1} = \frac{-x^3}{x^4 + 1} = -\frac{x^3}{x^4 + 1} = -f(x)$. Dès lors, cette fonction est impaire. Elle n'est pas périodique car il n'existe aucun réel T strictement positif tel que $f(x + T) = f(x)$.

3) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \cos(2x) \neq 0\} = \mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{4} + k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z}\}$. Ainsi, si $x \in A$ alors $-x \in A$ mais comme $f(-x) = \frac{2\sin(-x) + 1}{\cos(-2x)} = \frac{-2\sin(x) + 1}{\cos(2x)}$, expression qui n'est ni égale à $f(x)$, ni à $-f(x)$, cette fonction n'est ni paire, ni impaire. Cependant, elle est périodique de période 2π car $f(x + T) = \frac{2\sin(x + T) + 1}{\cos(2x + 2T)} = \frac{2\sin(x) + 1}{\cos(2x)} = f(x)$ notamment si $T = 2\pi$, plus petite valeur strictement positive de T .

4) La fonction est définie sur $A = \mathbb{R}$. Ainsi si $x \in A$ alors $-x \in A$ mais comme $f(-x) = \sin(-2x + \frac{\pi}{4}) + \cos(-4x) = -\sin(2x - \frac{\pi}{4}) + \cos(4x)$, expression qui n'est ni égale à $f(x)$, ni à $-f(x)$, cette fonction n'est ni paire, ni impaire. Cependant, elle est périodique de période π car $g(x) = \sin(2x + \frac{\pi}{4}) = \sin(2x + 2T + \frac{\pi}{4}) = g(x + T)$ si $T = \pi$, plus petite valeur strictement positive de T et $h(x) = \cos(4x) = \cos(4x + 4T) = h(x + T)$ si $T = \frac{\pi}{2}$, plus petite valeur strictement positive de T . Dès lors, $f = g + h$ est périodique de période π , plus petit multiple commun à π et $\frac{\pi}{2}$.

4.4.3 Opérations sur les fonctions

1. On donne les fonctions $f : x \mapsto \sqrt{x-1}$ et $g : x \mapsto x^2-4$. Déterminer les fonctions $f+g$, $f.g$, $\frac{f}{g}$, $f \circ g$ et $g \circ f$ ainsi que leur domaine de définition.

Comme $\text{dom}(f) = [1, +\infty[$ et $\text{dom}(g) = \mathbb{R}$, on a $\text{dom}(f+g) = \text{dom}(f.g) = [1, +\infty[\cap \mathbb{R} = [1, +\infty[$ ainsi que $f+g : x \mapsto \sqrt{x-1} + x^2-4$ et $f.g : x \mapsto (x^2-4)\sqrt{x-1}$.

Les zéros de g étant -2 et 2 , le domaine de définition de $\frac{f}{g}$ est l'ensemble $A = [1, +\infty[\setminus \{2\}$ et on

$$a \quad \frac{f}{g} : x \mapsto \frac{\sqrt{x-1}}{x^2-4}.$$

Pour déterminer $\text{dom}(f \circ g)$, il est nécessaire et suffisant d'avoir $\{x^2-4 : x \in \mathbb{R}\} \subset [1, +\infty[$. Dès lors, $\text{dom}(f \circ g) = \{x \in \mathbb{R} : x^2-4 \geq 1\} =]-\infty, -\sqrt{5}] \cup [\sqrt{5}, +\infty[$ et on a

$$f \circ g : x \mapsto \sqrt{(x^2-4)-1} = \sqrt{x^2-5}.$$

Pour déterminer $\text{dom}(g \circ f)$, il est nécessaire et suffisant d'avoir $\{\sqrt{x-1} : x \in [1, +\infty[\} \subset \mathbb{R}$. Dès lors, $\text{dom}(g \circ f) = [1, +\infty[$ et on a

$$g \circ f : x \mapsto (\sqrt{x-1})^2 - 4 = x - 1 - 4 = x - 5.$$

Constatons que la composition de 2 fonctions n'est pas une opération commutative et que le domaine de définition de la fonction $g \circ f$ n'est pas égal à celui de la fonction $x \mapsto x - 5$.

2. On donne la fonction $f : x \mapsto \exp(\sin(\sqrt{x^2-1}))$. Comment décomposer cette fonction en fonctions élémentaires f_1, f_2, f_3, f_4 telles que $f = f_4 \circ f_3 \circ f_2 \circ f_1$?

Si on considère les fonctions $f_1 : x \mapsto x^2-1$, $f_2 : x \mapsto \sqrt{x}$, $f_3 : x \mapsto \sin(x)$ et $f_4 : x \mapsto \exp(x)$ alors on a $f = f_4 \circ f_3 \circ f_2 \circ f_1$.

4.4.4 Fonction inverse (réciproque)

Déterminer le domaine de définition des fonctions suivantes ainsi que leur image. Ces fonctions sont-elles injectives ? Si oui, en déterminer la fonction inverse. Si non, réduire le domaine de définition pour qu'elle devienne injective puis déterminer la fonction inverse de cette nouvelle fonction.

$$f_1 : x \mapsto 3x+5$$

$$f_2 : x \mapsto x^2+1.$$

La fonction f_1 est définie sur \mathbb{R} et son image est \mathbb{R} . En effet, si x est réel, $f_1(x) = 3x+5$ est réel aussi donc $\text{im}(f_1) \subset \mathbb{R}$ et si y est un réel alors $x = \frac{y-5}{3}$ est un réel tel que $f_1(x) = y$ donc $\mathbb{R} \subset \text{im}(f_1)$.

La fonction f_1 est injective car $\forall x_1, x_2 \in \text{dom}(f) : f(x_1) = f(x_2) \Leftrightarrow 3x_1+5 = 3x_2+5 \Leftrightarrow x_1 = x_2$. Dès lors, la fonction inverse de f_1 est la fonction $f_1^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : y \mapsto \frac{y-5}{3}$.

La fonction f_2 est définie sur \mathbb{R} et son image est $[1, +\infty[$. En effet, si x est réel, $f_2(x) = x^2+1$ est réel supérieur ou égal à 1 donc $\text{im}(f_2) \subset [1, +\infty[$ et si $y \in [1, +\infty[$ alors $x = \sqrt{y-1}$ est un réel tel que $f_2(x) = y$ donc $[1, +\infty[\subset \text{im}(f_2)$.

La fonction f_2 n'est pas injective car, par exemple, $f_2(-1) = f_2(1) = 2$. Pour définir une fonction inverse, réduisons le domaine de définition et considérons, par exemple, la fonction

$$f :]-\infty, 0] \rightarrow [1, +\infty[: x \mapsto x^2+1$$

qui est injective. Cette fonction a comme inverse la fonction

$$f^{-1} : [1, +\infty[\rightarrow]-\infty, 0] : y \mapsto -\sqrt{y-1}.$$

4.5 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

4.5.1 Exercices

1. Déterminer le domaine de définition des fonctions $f : x \mapsto f(x)$ si

- | | |
|--|---|
| 1. $f(x) = \frac{3x-2}{x-2}$ | 16. $f(x) = \sin(\frac{x}{2})$ |
| 2. $f(x) = \sqrt{1-3x}$ | 17. $f(x) = \operatorname{tg}(2x)$ |
| 3. $f(x) = \sqrt[3]{2x+1}$ | 18. $f(x) = \operatorname{cotg}(x + \frac{\pi}{6})$ |
| 4. $f(x) = \frac{x^2+1}{x^2+4x+4}$ | 19. $f(x) = \cos(\sqrt{x})$ |
| 5. $f(x) = \frac{x^3-x}{x^3+4x^2-x-4}$ | 20. $f(x) = \sqrt{\cos(x)+1}$ |
| 6. $f(x) = \sqrt{\frac{3x-2}{2x-1}}$ | 21. $f(x) = \frac{x}{\sqrt{2}\sin(x)+1}$ |
| 7. $f(x) = \frac{2+ x }{2- x }$ | 22. $f(x) = \sqrt{\frac{1-\sin(2x)}{1+\sin(2x)}}$ |
| 8. $f(x) = \sqrt{x^2+6x+9}$ | 23. $f(x) = \frac{\operatorname{tg}(3x)}{2\cos(x)+\sqrt{3}}$ |
| 9. $f(x) = \frac{\sqrt{9-4x^2}}{\sqrt{-x^2+3x-2}}$ | 24. $f(x) = \arcsin(\ln(x))$ |
| 10. $f(x) = \frac{1}{x^2- x-6 }$ | 25. $f(x) = \ln(\arcsin(x))$ |
| 11. $f(x) = \sqrt{5-3 x }$ | 26. $f(x) = \arccos(2x-x^2)$ |
| 12. $f(x) = \sqrt{ x-4 }-3$ | 27. $f(x) = \operatorname{arctg}\left(\frac{1-x^2}{9x^2-3x}\right)$ |
| 13. $f(x) = \sqrt{\frac{x^2-5x+6}{5x-2}} + \frac{1}{\sqrt{x^2-3}}$ | 28. $f(x) = \frac{1}{\arccos(\frac{1}{x})}$ |
| 14. $f(x) = \frac{1}{ x - x-1 }$ | 29. $f(x) = \sqrt{1-\exp(2x)}$ |
| 15. $f(x) = \frac{\sqrt[3]{x^3-2x}}{\sqrt{2x+1}}$ | 30. $f(x) = \sqrt{\ln(2x)}$ |

2. Les fonctions $f : x \mapsto f(x)$ et $g : x \mapsto g(x)$ suivantes sont-elles égales ? Justifier.

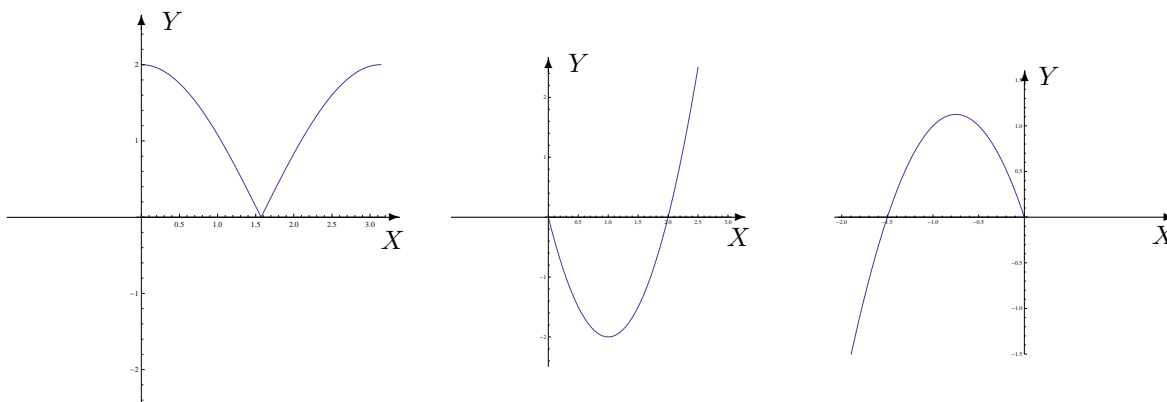
$f(x)=$	$g(x)=$	$f(x)=$	$g(x)=$
1. x	$\sqrt{x^2}$	5. $\sqrt{x(x-1)}$	$\sqrt{x}\sqrt{x-1}$
2. $x\sqrt{x}$	$\sqrt{x^3}$	6. $\sqrt{\frac{x-3}{x^2}}$	$\frac{\sqrt{x-3}}{x}$
3. $\frac{x^2-1}{x-1}$	$x+1$	7. $\ln(x^2)$	$2\ln(x)$
4. $\frac{1}{\sqrt{x}}$	$\frac{\sqrt{x}}{x}$	8. $\ln(x-2)-\ln(x+3)$	$\ln\left \frac{x-2}{x+3}\right $

3. Déterminer le domaine de définition et les zéros des fonctions suivantes

- | | |
|---------------------------------------|---|
| 1. $f(x) = 2 - 3x - 3x + 2$ | 6. $f(x) = \sqrt{2 \sin(x) - 1}$ |
| 2. $f(x) = x + x + 1 + 3$ | 7. $f(x) = \ln(\sin(x))$ |
| 3. $f(x) = \sqrt{2} \sin(x) + 2$ | 8. $f(x) = \ln(\arcsin(1 - x))$ |
| 4. $f(x) = \sin(x) - \sin(9x)$ | 9. $\frac{\arccos(\frac{x}{2})}{\arctg(x)}$ |
| 5. $f(x) = 2 \cos^2(x) + \sin(x) - 2$ | 10. $\frac{e^{x+1} - 1}{e^x}$ |

4. Compléter les graphiques suivants sachant que les fonctions représentées sont

- a) des fonctions paires
b) des fonctions impaires



5. Etudier la parité des fonctions suivantes

- | | | |
|--|-------------------------------|--|
| 1. $f(x) = \frac{x^2+1}{x}$ | 5. $f(x) = x + \sin(x)$ | 9. $f(x) = x^3 - \operatorname{tg}(x)$ |
| 2. $f(x) = \sin(2x)$ | 6. $f(x) = \sqrt{ x }$ | 10. $f(x) = \arcsin(x^2 - 1)$ |
| 3. $f(x) = \operatorname{tg}(x + \frac{\pi}{2})$ | 7. $f(x) = \frac{\sin(x)}{x}$ | 11. $f(x) = \exp(- x)$ |
| 4. $f(x) = \frac{x^2+ x }{x^2- x }$ | 8. $f(x) = x \sin(x)$ | 12. $f(x) = \ln \frac{x-2}{x+2}$ |

6. Les affirmations suivantes sont-elles correctes ? Justifier

- Si une fonction paire est définie en 0 alors $f(0) = 0$.
- Si une fonction impaire est définie en 0 alors $f(0) = 0$.
- La seule fonction à la fois paire et impaire est la fonction constante nulle.
- La fonction $f : x \mapsto \begin{cases} 1 & \text{si } x \geq 0 \\ -1 & \text{si } x < 0 \end{cases}$ est impaire.
- La fonction $f : x \mapsto \begin{cases} 1 & \text{si } x > 0 \\ -1 & \text{si } x < 0 \end{cases}$ est impaire.
- Une condition nécessaire pour qu'une fonction soit paire ou impaire est que son domaine de définition soit du type $[-a, a]$ ou $] -a, a[$, $a \in \mathbb{R}$ ou $a = \infty$.
- Une condition suffisante pour qu'une fonction soit paire ou impaire est que son domaine de définition soit du type $[-a, a]$ ou $] -a, a[$, $a \in \mathbb{R}$ ou $a = \infty$.

7. On considère deux fonctions f et g ayant même domaine de définition. Que peut-on dire de la parité de leur somme, de leur différence, de leur produit, de leur quotient si

- | | |
|-------------------------------------|-----------------------------------|
| 1. les deux fonctions sont paires | 3. f est pair et g est impair |
| 2. les deux fonctions sont impaires | 4. f est impair et g est pair |

8. Les fonctions suivantes sont-elles périodiques ? Si oui, en donner la période.

- | | |
|--|---|
| 1. $f(x) = \sin(\frac{x}{2})$ | 5. $f(x) = \sin(3x) $ |
| 2. $f(x) = \frac{1}{2} \cos(2x - \frac{\pi}{3})$ | 6. $f(x) = \ln(\sin(x))$ |
| 3. $f(x) = \cotg(3x - \frac{\pi}{5})$ | 6. $f(x) = \arctg(\cotg(2x))$ |
| 4. $f(x) = \cos^2(x)$ | 8. $f(x) = \sin(x) + \sin(2x) + \sin(3x)$ |

9. On considère les fonctions $f : x \mapsto |x^2 - 4|$ et $g : x \mapsto \ln(x + 1)$. Déterminer l'expression explicite des fonctions $f \circ g$ et $g \circ f$ ainsi que leur domaine de définition.

10. Déterminer le domaine de définition des fonctions suivantes ainsi que leur image. Ces fonctions sont-elles injectives ? Si oui, en déterminer la fonction inverse. Si non, réduire le domaine de définition pour qu'elle devienne injective puis déterminer la fonction inverse de cette nouvelle fonction.

$$f_1 : x \mapsto x^3 - 1 \qquad f_2 : x \mapsto |x| \qquad f_3 : x \mapsto \frac{1}{x}.$$

11. Soit $f : x \mapsto \frac{1}{x}$. Représenter graphiquement les fonctions suivantes : $f, f_1 = -f, f_2 = |f|, f_3 = f + 2, f_4$ si $f_4(x) = f(-x)$ et f_5 si $f_5(x) = f(x - 2)$.

4.5.2 Solutions

Exercice 1

- | | | |
|---|---|---|
| 1. $\mathbb{R} \setminus \{2\}$ | 11. $\left[-\frac{5}{3}, \frac{5}{3}\right]$ | 21. $\mathbb{R} \setminus \left\{-\frac{\pi}{4} + 2k\pi, \frac{5\pi}{4} + 2k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$ |
| 2. $\left]-\infty, \frac{1}{3}\right]$ | 12. \mathbb{R} | 22. $\mathbb{R} \setminus \left\{-\frac{\pi}{4} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$ |
| 3. \mathbb{R} | 13. $] \sqrt{3}, 2] \cup [3, +\infty[$ | 23. $\mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{6} + k\frac{\pi}{3} : k \in \mathbb{Z}\right\}$ |
| 4. $\mathbb{R} \setminus \{-2\}$ | 14. $\mathbb{R} \setminus \left\{\frac{1}{2}\right\}$ | 24. $\left[\frac{1}{e}, e\right]$ |
| 5. $\mathbb{R} \setminus \{-4, -1, 1\}$ | 15. $\left]-\frac{1}{2}, +\infty\right[$ | 25. $]0, 1]$ |
| 6. $\left]-\infty, \frac{1}{2}\right[\cup \left[\frac{2}{3}, +\infty\right[$ | 16. \mathbb{R} | 26. $[1 - \sqrt{2}, 1 + \sqrt{2}]$ |
| 7. $\mathbb{R} \setminus \{-2, 2\}$ | 17. $\mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{4} + k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z}\right\}$ | 27. $\mathbb{R} \setminus \left\{0, \frac{1}{3}\right\}$ |
| 8. \mathbb{R} | 18. $\mathbb{R} \setminus \left\{-\frac{\pi}{6} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$ | 28. $] -\infty, -1] \cup]1, +\infty[$ |
| 9. $\left]1, \frac{3}{2}\right]$ | 19. $[0, +\infty[$ | 29. $] -\infty, 0]$ |
| 10. $\mathbb{R} \setminus \{-3, 2\}$ | 20. \mathbb{R} | 30. $\left[\frac{1}{2}, +\infty\right[$ |

Exercice 2

- Non ; les domaines de définition sont égaux à \mathbb{R} mais $\sqrt{x^2} = |x| \neq x$ si $x < 0$.
- Oui ; les domaines de définition sont égaux à $[0, +\infty[$ et $\sqrt{x^3} = |x|\sqrt{x} = x\sqrt{x}$ puisque $x > 0$.
- Non ; les domaines de définition, respectivement égaux à $\mathbb{R} \setminus \{1\}$ et \mathbb{R} , sont différents.
- Oui ; les domaines de définition sont égaux à $]0, +\infty[$ et $\frac{1}{\sqrt{x}} = \frac{\sqrt{x}}{(\sqrt{x})^2} = \frac{\sqrt{x}}{x}$.
- Non ; les domaines de définition, respectivement égaux à $] -\infty, 0] \cup [1, +\infty[$ et $[1, +\infty[$, sont différents.
- Oui ; les domaines de définition sont égaux à $[3, +\infty[$ et $\sqrt{\frac{x-3}{x^2}} = \frac{\sqrt{x-3}}{\sqrt{x^2}} = \frac{\sqrt{x-3}}{|x|} = \frac{\sqrt{x-3}}{x}$ puisque $x \geq 3$ donc x positif.

7. Non ; les domaines de définition, respectivement égaux à \mathbb{R}_0 et $]0, +\infty[$, sont différents.
8. Oui ; les domaines de définition sont égaux à $\mathbb{R} \setminus \{-3, 2\}$ et $\forall x, y > 0 : \ln(\frac{x}{y}) = \ln(x) - \ln(y)$.

Exercice 3

1. On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Tout réel de $\left[\frac{2}{3}, +\infty\right[$ est un zéro de cette fonction.
2. et 3. On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Ces fonctions n'ont pas de zéro.
4. On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Cette fonction a pour zéros les réels $\frac{k\pi}{4}, \frac{\pi}{10} + \frac{k\pi}{5}$ ($k \in \mathbb{Z}$).
5. On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Cette fonction a pour zéros les réels $k\pi, \frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{5\pi}{6} + 2k\pi$ ($k \in \mathbb{Z}$).
6. On a $\text{dom}(f) = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left[\frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{5\pi}{6} + 2k\pi\right]$. Cette fonction a pour zéros les réels $\frac{\pi}{6} + 2k\pi, \frac{5\pi}{6} + 2k\pi$ ($k \in \mathbb{Z}$).
7. On a $\text{dom}(f) = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} [2k\pi, (2k+1)\pi]$. Cette fonction a pour zéros les réels $\frac{\pi}{2} + 2k\pi$ ($k \in \mathbb{Z}$).
8. On a $\text{dom}(f) = [0, 1[$. Cette fonction a pour zéro le réel $1 - \sin 1$.
9. On a $\text{dom}(f) = [-2, 2] \setminus \{0\}$. Cette fonction a pour zéro le réel 2.
10. On a $\text{dom}(f) = \mathbb{R}$. Cette fonction a pour zéro le réel -1 .

Exercice 4

- a) Effectuer une symétrie orthogonale par rapport à l'axe des ordonnées.
- b) Impossible pour le premier graphique ; pour les deux autres, effectuer une symétrie centrale par rapport à l'origine.

Exercice 5

Fonctions paires : 4, 6, 7, 8, 10, 11.

Fonctions impaires : 1, 2, 3, 5, 9, 12.

Exercice 6

1. Non. La fonction cosinus, par exemple, est une fonction paire définie en 0 mais $\cos(0) = 1 \neq 0$.
2. Oui car $f(-x) = -f(x) \forall x \in \text{dom}(f)$ donc $f(0) = -f(0) \Leftrightarrow f(0) = 0$.
3. Oui car la fonction doit être à la fois telle que $f(-x) = f(x)$ et $f(-x) = -f(x) \forall x \in \text{dom}(f)$. On a donc $f(x) = -f(x) \Leftrightarrow f(x) = 0 \forall x \in \text{dom}(f)$.
4. Non car $f(0) = 1 \neq 0$.
5. Oui car $f(-x) = -f(x) \forall x \in \text{dom}(f) = \mathbb{R}_0$.
6. Non (cf. item 5)
7. Non car la fonction $f : x \mapsto (x+1)\sqrt{1-x^2}$, par exemple, est définie sur $[-1, 1]$ mais n'est ni paire, ni impaire.

Exercice 7

1. Les fonctions $f+g, f-g, f.g$ et $\frac{f}{g}$ sont paires.
2. Les fonctions $f+g$ et $f-g$ sont impaires tandis que $f.g$ et $\frac{f}{g}$ sont paires.
3. et 4. Les fonctions $f+g$ et $f-g$ ne sont ni paires, ni impaires tandis que $f.g$ et $\frac{f}{g}$ sont impaires.

Exercice 8

Toutes ces fonctions sont périodiques. Les périodes valent

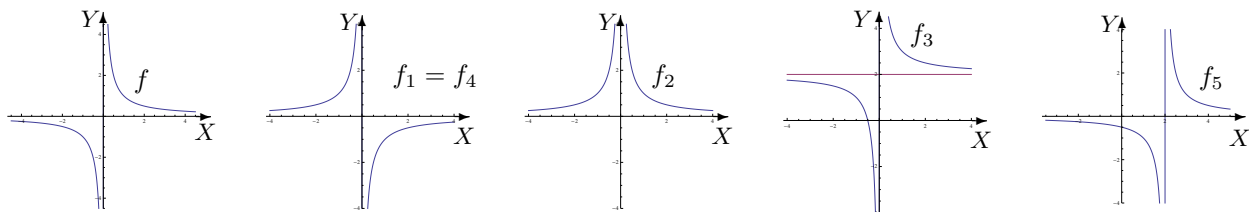
- 1) 4π 2) π 3) $\frac{\pi}{3}$ 4) π 5) $\frac{\pi}{3}$ 6) 2π 7) $\frac{\pi}{2}$ 8) 2π

Exercice 9

On a $f \circ g :]-1, +\infty[\rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto |\ln^2(x+1) - 4|$ et $g \circ f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \ln(|x^2 - 4| + 1)$.

Exercice 10

- $\text{dom}(f_1) = \text{im}(f_1) = \mathbb{R}$. La fonction f_1 est injective et on a $f_1^{-1} : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : y \mapsto \sqrt[3]{y+1}$.
- $\text{dom}(f_2) = \mathbb{R}$ et $\text{im}(f_2) = [0, +\infty[$. La fonction f_2 n'est pas injective mais si on considère la fonction $f :]-\infty, 0] \rightarrow [0, +\infty[: x \mapsto |x|$, par exemple, alors on a une fonction injective telle que $f^{-1} : [0, +\infty[\rightarrow]-\infty, 0] : y \mapsto -y$.
- $\text{dom}(f_3) = \text{im}(f_3) = \mathbb{R}_0$. La fonction f_3 est injective et on a $f_3^{-1} = f_3$.

Exercice 11

Chapitre 5

Limites et continuité

5.1 Suite de réels

5.1.1 Définition

Une suite est une fonction dont le domaine de définition est l'ensemble des naturels ou des entiers, ou un sous-ensemble infini de ceux-ci.

5.1.2 Suite convergente

Soit x_m ($m \in \mathbb{N}_0$) une suite de réels.

Cette **suite converge vers le réel r** si, à partir d'une certaine valeur de l'indice, la distance entre un terme de la suite et r est aussi petite que l'on veut. En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists M \in \mathbb{N}_0 \text{ tel que } \forall m \geq M : |x_m - r| \leq \varepsilon.$$

Cette **suite converge vers l'infini** si, à partir d'une certaine valeur de l'indice, tout élément de la suite, en valeur absolue, est aussi grand que l'on veut. En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists M \in \mathbb{N}_0 \text{ tel que } \forall m \geq M : |x_m| \geq \varepsilon.$$

5.2 Limite des valeurs d'une fonction

5.2.1 Définition "par les suites"

Limite en un réel

Soient une fonction f de domaine de définition A et x_0 un réel tel que tout intervalle ouvert qui le contient rencontre A .

- La limite en x_0 de f est le réel b , ce qu'on note $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = b$, si, pour toute suite x_m ($m \in \mathbb{N}_0$) de A qui converge vers x_0 , la suite $f(x_m)$ converge vers b .

Remarque : pour une limite à gauche de x_0 , notée $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = b$, les intervalles ouverts contenant x_0 rencontrent $A \cap]-\infty, x_0[$ et les suites sont constituées de réels $x_m < x_0$.

De façon analogue, on parle d'une limite à droite de x_0 que l'on note $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = b$.

- La limite en x_0 de f est infinie, ce qu'on note $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \infty$, si, pour toute suite x_m ($m \in \mathbb{N}_0$) de A qui converge vers x_0 , la suite $f(x_m)$ converge vers ∞ .

Remarque : on peut éventuellement préciser s'il s'agit de $+\infty$ ou de $-\infty$ comme limite en étudiant le signe de la fonction f pour des valeurs de x proches de x_0 .

Limite en l'infini

Soit une fonction f de domaine de définition A non borné.

- La limite en l'infini de f est le réel b , ce qu'on note $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = b$, si, pour toute suite x_m ($m \in \mathbb{N}_0$) de A qui converge vers l'infini, la suite $f(x_m)$ converge vers b .
- La limite en l'infini de f est infinie, ce qu'on note $\lim_{x \rightarrow \infty} f(x) = \infty$, si, pour toute suite x_m ($m \in \mathbb{N}_0$) de A qui converge vers l'infini, la suite $f(x_m)$ converge vers l'infini.

Remarque : lorsqu'on calcule une limite en $+\infty$ (resp. en $-\infty$), on ne considère que des suites x_m de nombres positifs (resp. négatifs).

5.2.2 Définition en “ ε, η ”¹

Limite en un réel

Soient une fonction f de domaine de définition A et x_0 un réel tel que tout intervalle ouvert qui le contient rencontre A .

- La limite en x_0 de f est le réel b si les images par f d'éléments x de A sont aussi proches qu'on veut de b pour autant que ces x soient assez proches de x_0 . En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \eta > 0 \text{ tel que } \left. \begin{array}{l} |x - x_0| \leq \eta \\ x \in A \end{array} \right\} \Rightarrow |f(x) - b| \leq \varepsilon.$$

- La limite en x_0 de f est infinie si les images par f d'éléments x de A sont, en valeur absolue, aussi grandes qu'on veut pour autant que ces x soient assez proches de x_0 . En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \eta > 0 \text{ tel que } \left. \begin{array}{l} |x - x_0| \leq \eta \\ x \in A \end{array} \right\} \Rightarrow |f(x)| \geq \varepsilon.$$

Limite en l'infini

Soit une fonction f de domaine de définition A non borné.

- La limite en l'infini de f est le réel b si les images par f d'éléments x de A sont aussi proches qu'on veut de b pour autant que ces x , en valeur absolue, soient assez grands. En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \eta > 0 \text{ tel que } \left. \begin{array}{l} |x| \geq \eta \\ x \in A \end{array} \right\} \Rightarrow |f(x) - b| \leq \varepsilon.$$

- La limite en l'infini de f est infinie si les images par f d'éléments x de A sont, en valeur absolue, aussi grandes qu'on veut pour autant que ces x , en valeur absolue, soient assez grands. En symboles mathématiques, on note

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \eta > 0 \text{ tel que } \left. \begin{array}{l} |x| \geq \eta \\ x \in A \end{array} \right\} \Rightarrow |f(x)| \geq \varepsilon.$$

1. Ces définitions sont équivalentes à celles données par les suites.

Remarques :

- 1) pour une limite en $-\infty$, on remplace $|x| \geq \eta$ par $-x \geq \eta \Leftrightarrow x \leq -\eta$.
- 2) pour une limite égale à $+\infty$, on remplace $|f(x)| \geq \varepsilon$ par $f(x) \geq \varepsilon$.

5.3 Propriétés

5.3.1 Unicité

Si elle existe, la limite d'une fonction en un point est unique.

5.3.2 Limite et opérations sur les fonctions

Les théorèmes concernant la limite d'une somme, d'un produit, d'un quotient de deux fonctions peuvent se résumer dans le tableau ci-dessous où x_0, a et b sont des réels. Ces résultats restent applicables à des limites à gauche ou à droite ou à des limites en l'infini.

Si		alors		
$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$	$\lim_{x \rightarrow x_0} g(x)$	$\lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) + g(x))$	$\lim_{x \rightarrow x_0} (f(x) \cdot g(x))$	$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x)}{g(x)}$
a	b	$a + b$	ab	$\frac{a}{b}$ si $b \neq 0$ $\pm\infty$ si $a > 0$ et $b = 0^\pm$ $\mp\infty$ si $a < 0$ et $b = 0^\pm$ indétermination si $a = b = 0$
a	$\pm\infty$	$\pm\infty$	$\pm\infty$ si $a > 0$ $\mp\infty$ si $a < 0$ indétermination si $a = 0$	0
$\pm\infty$	b	$\pm\infty$	$\pm\infty$ si $b > 0$ $\mp\infty$ si $b < 0$ indétermination si $b = 0$	$\pm\infty$ si $b > 0$ ou $b = 0^+$ $\mp\infty$ si $b < 0$ ou $b = 0^-$
$\pm\infty$	$\pm\infty$	$\pm\infty$	$+\infty$	indétermination
$\pm\infty$	$\mp\infty$	indétermination	$-\infty$	indétermination

Cas des fonctions composées

$$\text{Si } \begin{cases} f \text{ et } g \text{ sont composables} \\ \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = b \\ \lim_{y \rightarrow b} f(y) = c \end{cases} \quad \text{alors} \quad \lim_{x \rightarrow x_0} f(g(x)) = c.$$

Remarque : x_0, b, c désignent soit un réel, soit $\infty, +\infty$ ou $-\infty$ et on peut considérer des limites à gauche ou à droite.

5.3.3 Limites à gauche et à droite

- Si la limite $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ existe (finie ou non) alors les limites $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$ et $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$ existent et on a

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x).$$

- Si $x_0 \in \text{dom}(f)$ et si les limites $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$ et $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$ existent et sont égales à $f(x_0)$ alors la limite $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ existe et vaut aussi $f(x_0)$.
- Si $x_0 \notin \text{dom}(f)$ et si les limites $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$ et $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x)$ existent et sont égales alors la limite $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ existe et on a

$$\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x).$$

5.3.4 Limite et inégalités entre fonctions

Soient a, b des réels, x_0 un réel ou l'infini et deux fonctions f et g .

$$\bullet \text{ Si } \begin{cases} f < g \text{ ou } f \leq g \text{ au voisinage de } x_0 \\ \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = a \\ \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = b \end{cases} \quad \text{alors} \quad a \leq b.$$

- Théorème de l'étau.

1. Soient a un réel, x_0 un réel ou l'infini et trois fonctions f, g et h .

$$\text{Si } \begin{cases} g \leq f \leq h \text{ au voisinage de } x_0 \\ \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = \lim_{x \rightarrow x_0} h(x) = a \end{cases} \quad \text{alors} \quad \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = a$$

2. Soient x_0 un réel ou l'infini et deux fonctions f et g .

$$\text{Si } \begin{cases} f \leq g \text{ au voisinage de } x_0 \\ \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = +\infty \text{ (resp. } \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = -\infty) \end{cases} \quad \text{alors} \quad \lim_{x \rightarrow x_0} g(x) = +\infty \text{ (resp. } \lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = -\infty)$$

5.3.5 Théorème de l'Hospital

Ce théorème est très utile pour le calcul des limites car il permet de lever de nombreuses indéterminations. Comme il nécessite le calcul de dérivées, il sera énoncé dans le cadre de ce chapitre.

5.4 Limites de référence

Voici quelques résultats souvent utilisés.

Limite en un réel x_0

$$\lim_{x \rightarrow x_0} C = C \quad \text{où} \quad C \text{ est une constante}$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} x^n = x_0^n \quad \text{avec} \quad n \in \mathbb{N}_0$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \sqrt[n]{x} = \sqrt[n]{x_0} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} x_0 \geq 0 \text{ si } n \text{ pair} \in \mathbb{N}_0 \\ x_0 \in \mathbb{R} \text{ si } n \text{ impair} \in \mathbb{N}_0 \end{cases}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} \frac{1}{x} = -\infty \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{1}{x} = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \sin(x) = \sin(x_0)$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \cos(x) = \cos(x_0)$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \text{tg}(x) = \text{tg}(x_0) \quad \text{si} \quad x_0 \neq \frac{\pi}{2} + k\pi \quad (k \in \mathbb{Z})$$

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \cotg(x) = \cotg(x_0) \quad \text{si} \quad x_0 \neq k\pi \quad (k \in \mathbb{Z})$$

$$\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}^-} \tg(x) = +\infty \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}^+} \tg(x) = -\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow 0^-} \cotg(x) = -\infty \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0^+} \cotg(x) = +\infty$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1 \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\tg(x)}{x} = 1$$

Limite en l'infini

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} C = C \quad \text{où} \quad C \text{ est une constante}$$

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} x^n = \begin{cases} +\infty & \text{si } n \text{ pair} \in \mathbb{N}_0 \\ \pm\infty & \text{si } n \text{ impair} \in \mathbb{N}_0 \end{cases}$$

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \sqrt[n]{x} = +\infty \text{ si } n \text{ pair} \in \mathbb{N}_0$$

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \sqrt[n]{x} = \pm\infty \text{ si } n \text{ impair} \in \mathbb{N}_0$$

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{1}{x} = 0^- \quad \text{et} \quad \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} = 0^+$$

Soient P et Q deux polynômes de degrés respectifs n et p tels que

$$P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 \quad \text{et} \quad Q(x) = b_p x^p + b_{p-1} x^{p-1} + \dots + b_1 x + b_0.$$

On a alors

- $\lim_{x \rightarrow x_0} P(x) = P(x_0)$, x_0 étant un réel

- $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} P(x) = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} a_n x^n = \infty$, le signe étant celui du produit $a_n x^n$

- $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{P(x)}{Q(x)} = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{a_n x^n}{b_p x^p} = \begin{cases} \frac{a_n}{b_p} & \text{si } n = p \\ 0 & \text{si } n < p \\ \infty & \text{si } n > p, \text{ le signe étant celui du quotient } \frac{a_n x^n}{b_p x^p} \end{cases}$

5.5 Asymptotes

5.5.1 Asymptote verticale

Soient $x_0 \in]a, b[$ et f une fonction définie sur $]a, b[\setminus \{x_0\}$ (x_0 réel, a, b réels ou infinis).

La droite d'équation cartésienne $x = x_0$ est asymptote verticale à gauche (resp. à droite) au graphique de f si $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = \infty$ (resp. $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \infty$).

5.5.2 Asymptote oblique

Soit f une fonction définie sur $]a, +\infty[$ (a réel ou infini).

La droite d'équation cartésienne $y = mx + p$ est asymptote oblique en $+\infty$ au graphique de f si $\lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - (mx + p)) = 0$.

De façon analogue, si f une fonction définie sur $] -\infty, a[$, la droite d'équation $y = mx + p$ est asymptote

oblique en $-\infty$ au graphique de f si $\lim_{x \rightarrow -\infty} (f(x) - (mx + p)) = 0$.

On démontre que f défini sur $]a, +\infty[$ admet la droite d'équation $y = mx + p$ comme asymptote oblique en $+\infty$ si et seulement si $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x} = m$ et $\lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - mx) = p$.
On a un résultat analogue en $-\infty$.

5.5.3 Asymptote horizontale

Soit f une fonction définie sur $]a, +\infty[$ (a réel ou infini).

La droite d'équation cartésienne $y = b$ est asymptote horizontale en $+\infty$ au graphique de f si $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = b$ ($b \in \mathbb{R}$).

Remarques :

1. On définit, de façon analogue, une asymptote horizontale en $-\infty$ au graphique de f .
2. Une asymptote horizontale est un cas particulier des asymptotes obliques ($a = 0$). Dans la pratique, on ne parle d'asymptote oblique que si $a \neq 0$.

5.6 Continuité

5.6.1 Définition

Soient f une fonction définie sur $A \subset \mathbb{R}$ et x_0 un réel de A .

La fonction f est continue en x_0 si $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x)$ existe.

Cette limite est alors nécessairement finie et égale à $f(x_0)$.

5.6.2 Propriétés

- Les fonctions élémentaires (polynôme, fraction rationnelle, racine n^{eme} , valeur absolue, fonctions trigonométriques et trigonométriques inverses, exponentielle et logarithme) sont continues sur leur domaine de définition.
- Toute combinaison linéaire de fonctions continues est une fonction continue.
- Tout produit de fonctions continues est une fonction continue.
- Si f est une fonction continue et non nulle en tout point de A alors la fonction $\frac{1}{f}$ est continue sur A .
- Si f est une fonction continue sur A et si g est une fonction continue sur B telle que $\{g(x) : x \in B\} \subset A$ alors la fonction $f \circ g$ est continue sur B .

5.7 Quelques exercices résolus

5.7.1 Limite en un réel

Si elles existent, calculer les limites suivantes

$$1. \lim_{x \rightarrow -2} (2x^2 - 5x + 1)$$

$$2. \lim_{x \rightarrow 2} f(x)$$

$$\text{si } f : x \mapsto f(x) = \begin{cases} -x + 2 & \text{si } x < 2 \\ 1 & \text{si } x = 2 \\ 5x - 10 & \text{si } x > 2 \end{cases}$$

$$3. \lim_{x \rightarrow 3} \frac{2x + 1}{x - 3}$$

$$4. \lim_{x \rightarrow 0} \sqrt{4x^2 + 7x - 2}$$

$$5. \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{1 - 2\sin(x)}{\cos(x)}$$

$$6. \lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} \frac{4x^2 - 3x - 1}{4x^3 + x^2 - 16x - 4}$$

$$7. \lim_{x \rightarrow -1} \frac{x^3 + 5x^2 + 8x + 4}{2x^3 + 4x^2 + 2x}$$

$$8. \lim_{x \rightarrow 2} \frac{x - 2}{\sqrt{x + 2} - 2}$$

$$9. \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos(2x)}{x^2}$$

$$10. \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\cos(x) - \cos(3x)}{\cos(4x) - \cos(6x)}$$

$$11. \lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \exp(\arctg(x^2 + 1))$$

1) La fonction est définie sur $A = \mathbb{R}$. Comme tout intervalle ouvert contenant -2 rencontre A , la limite en -2 a un sens et vaut $2(-2)^2 - 5(-2) + 1 = 19$.

2) La fonction est définie sur $A = \mathbb{R}$. Comme tout intervalle ouvert contenant 2 rencontre A , la limite en 2 a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow 2^-} (-x + 2) = 0$ et $\lim_{x \rightarrow 2^+} (5x - 10) = 0$ mais comme f est défini en 2 et que $f(2) = 1 \neq 0$, la limite en 2 n'existe pas.

3) La fonction est définie sur $A = \mathbb{R} \setminus \{3\}$. Comme tout intervalle ouvert contenant 3 rencontre A , la limite en 3 a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow 3} (2x + 1) = 7$ et $\lim_{x \rightarrow 3} (x - 3) = 0$. Dès lors, $\lim_{x \rightarrow 3} \frac{2x + 1}{x - 3} = \infty$ et plus précisément, $\lim_{x \rightarrow 3^-} \frac{2x + 1}{x - 3} = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow 3^+} \frac{2x + 1}{x - 3} = +\infty$ vu le signe de la fraction au voisinage de 3 .

4) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : 4x^2 + 7x - 2 \geq 0\} =]-\infty, -2] \cup [\frac{1}{4}, +\infty[$. Comme l'intervalle $] -1, 1/5[$, par exemple, comprend 0 mais ne rencontre pas A , la limite en 0 n'a pas de sens.

5) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \cos(x) \neq 0\} = \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$. Comme tout intervalle ouvert contenant $\frac{\pi}{2}$ rencontre A , la limite en $\frac{\pi}{2}$ a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} (1 - 2\sin(x)) = -1$ et $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \cos(x) = 0$.

Dès lors, $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{1 - 2\sin(x)}{\cos(x)} = \infty$ et plus précisément, $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}^-} \frac{1 - 2\sin(x)}{\cos(x)} = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}^+} \frac{1 - 2\sin(x)}{\cos(x)} = +\infty$ vu le signe de la fraction au voisinage de $\frac{\pi}{2}$.

6) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : 4x^3 + x^2 - 16x - 4 \neq 0\}$. Comme $4x^3 + x^2 - 16x - 4 = (4x + 1)(x - 2)(x + 2)$, on a $A = \mathbb{R} \setminus \{-2, -\frac{1}{4}, 2\}$. Comme tout intervalle ouvert contenant $-\frac{1}{4}$ rencontre A , la limite en $-\frac{1}{4}$ a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} (4x^2 - 3x - 1) = \lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} (4x^3 + x^2 - 16x - 4) = 0$. Pour lever l'indétermination, il suffit de simplifier la fraction par $4x + 1$, facteur commun au numérateur et au dénominateur. Dès lors, on a

$$\lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} f(x) = \lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} \frac{(4x + 1)(x - 1)}{(4x + 1)(x - 2)(x + 2)} = \lim_{x \rightarrow -\frac{1}{4}} \frac{x - 1}{(x - 2)(x + 2)} = \frac{-\frac{1}{4} - 1}{(-\frac{1}{4} - 2)(-\frac{1}{4} + 2)} = \frac{20}{63}.$$

7) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : 2x^3 + 4x^2 + 2x \neq 0\}$. Comme $2x^3 + 4x^2 + 2x = 2x(x^2 + 2x + 1) = 2x(x + 1)^2$, on a $A = \mathbb{R} \setminus \{-1, 0\}$. Puisque tout intervalle ouvert contenant -1 rencontre A , la limite en

-1 a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow -1} (x^3 + 5x^2 + 8x + 4) = \lim_{x \rightarrow -1} (2x^3 + 4x^2 + 2x) = 0$. Pour lever l'indétermination, il suffit de simplifier la fraction par $x + 1$, facteur commun au numérateur et au dénominateur. Dès lors, on a $\lim_{x \rightarrow -1} f(x) = \lim_{x \rightarrow -1} \frac{(x+2)^2(x+1)}{2x(x+1)^2} = \lim_{x \rightarrow -1} \frac{(x+2)^2}{2x(x+1)} = \infty$, la limite du numérateur étant égale à 1 et celle du dénominateur égale à 0. Plus précisément, on a $\lim_{x \rightarrow -1^-} f(x) = +\infty$ et $\lim_{x \rightarrow -1^+} f(x) = -\infty$ vu le signe de la fraction au voisinage de -1 .

8) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x + 2 \geq 0, \sqrt{x+2} - 2 \neq 0\} = [-2, 2[\cup]2, +\infty[$ puisque $\sqrt{x+2} - 2 \neq 0 \Leftrightarrow x + 2 \neq 4$. Puisque tout intervalle ouvert contenant 2 rencontre A , la limite en 2 a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow 2} (x - 2) = \lim_{x \rightarrow 2} (\sqrt{x+2} - 2) = 0$. Pour lever l'indétermination, il suffit de simplifier la fraction par $x - 2$ après avoir multiplié numérateur et dénominateur par le binôme conjugué du dénominateur.

Dès lors, on a $\lim_{x \rightarrow 2} \frac{x - 2}{\sqrt{x+2} - 2} = \lim_{x \rightarrow 2} \frac{(x - 2)(\sqrt{x+2} + 2)}{x + 2 - 4} = \lim_{x \rightarrow 2} (\sqrt{x+2} + 2) = 4$.

9) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 \neq 0\} = \mathbb{R}_0$. Puisque tout intervalle ouvert contenant 0 rencontre A , la limite en 0 a un sens. On a $\lim_{x \rightarrow 0} (1 - \cos(2x)) = \lim_{x \rightarrow 0} x^2 = 0$. Pour lever l'indétermination, on transforme la fraction par application d'une formule de trigonométrie.

On a $\frac{1 - \cos(2x)}{x^2} = \frac{2 \sin^2(x)}{x^2} = 2 \left(\frac{\sin(x)}{x} \right)^2$ et comme $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1$, la limite cherchée vaut 2.

10) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : \cos(4x) - \cos(6x) \neq 0\}$. Comme l'équation $\cos(4x) = \cos(6x)$ a pour solutions $x = \frac{k\pi}{5}$ ($k \in \mathbb{Z}$), la fonction est donc définie sur $A = \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{k\pi}{5} : k \in \mathbb{Z} \right\}$.

Tout intervalle ouvert contenant 0 rencontre A , la limite en 0 a donc un sens et on a $\lim_{x \rightarrow 0} (\cos(x) - \cos(3x)) = \lim_{x \rightarrow 0} (\cos(4x) - \cos(6x)) = 0$. Pour lever l'indétermination, on transforme la fraction par application des formules de Simpson. On a successivement

$$\frac{\cos(x) - \cos(3x)}{\cos(4x) - \cos(6x)} = \frac{-2 \sin(2x) \sin(-x)}{-2 \sin(5x) \sin(-x)} = \frac{\sin(2x)}{\sin(5x)} = \frac{\sin(2x)}{2x} \cdot \frac{5x}{\sin(5x)} \cdot \frac{2}{5}$$

Dès lors, comme $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(x)}{x} = 1$, la limite cherchée vaut $\frac{2}{5}$.

11) La fonction est définie sur \mathbb{R} ; la limite en $\frac{\pi}{2}$ a donc un sens et vaut $\exp(\operatorname{arctg}\left(\frac{\pi^2}{4} + 1\right))$.

5.7.2 Limite en l'infini

Si elles existent, calculer les limites en $-\infty$ et $+\infty$ des fonctions $f : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto f(x)$ si

$$1. f(x) = 5x^3 - 2x^2 + x - 2$$

$$2. f(x) = \frac{2x^2 - 5x + 2}{3x^2 + x + 1}$$

$$3. f(x) = \frac{-x^3 + x - 2}{3x}$$

$$4. f(x) = \frac{7x + 2}{x^2 + 2x + 1}$$

$$5. f(x) = \frac{\sqrt{x-3}}{2x}$$

$$6. f(x) = \sqrt{x^2 - 1} - \sqrt{2x^2 + 2x}$$

$$7. f(x) = \sqrt{x^2 - 3x + 2} - x$$

$$8. f(x) = \frac{\sqrt{x^2 - 4} - x}{x}$$

$$9. f(x) = \cos(x)$$

$$10. f(x) = x + \sin(x)$$

$$11. f(x) = \frac{\sin(x)}{x}$$

$$12. f(x) = \operatorname{arctg}\left(\frac{2x^2 + 1}{1 - x}\right)$$

1) La fonction est définie sur \mathbb{R} , ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. Comme la limite d'un polynôme en l'infini est égale à la limite de son terme de plus haute puissance, on

$$a \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} (5x^3 - 2x^2 + x - 2) = \lim_{x \rightarrow -\infty} 5x^3 = -\infty \text{ et } \lim_{x \rightarrow +\infty} (5x^3 - 2x^2 + x - 2) = \lim_{x \rightarrow +\infty} 5x^3 = +\infty.$$

2) La fonction est définie sur \mathbb{R} puisque $\Delta = 1 - 12 < 0$. Cet ensemble n'étant pas borné, les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. Comme la limite d'un polynôme en l'infini est égale à la limite de son terme de plus haute puissance, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2x^2 - 5x + 2}{3x^2 + x + 1} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2x^2}{3x^2} = \frac{2}{3}$ et on obtient le même résultat en $+\infty$.

3) La fonction est définie sur \mathbb{R}_0 , ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. Comme la limite d'un polynôme en l'infini est égale à la limite de son terme de plus haute puissance, on a

$$a \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-x^3 + x - 2}{3x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-x^3}{3x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-x^2}{3} = -\infty \text{ et on obtient le même résultat en } +\infty.$$

4) La fonction est définie sur $\mathbb{R} \setminus \{-1\}$, ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. Comme la limite d'un polynôme en l'infini est égale à la limite de son terme de plus haute puissance, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{7x + 2}{x^2 + 2x + 1} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{7x}{x^2} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{7}{x} = 0$ et on obtient le même résultat en $+\infty$.

5) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x - 3 \geq 0, 2x \neq 0\} = [3, +\infty[$. Cet ensemble est minoré mais non majoré; la limite en $-\infty$ n'a donc pas de sens mais on peut calculer la limite en $+\infty$. Ainsi, on a

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x-3}}{2x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x}}{2x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{2\sqrt{x}} = 0.$$

6) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 1 \geq 0, 2x^2 + 2x \geq 0\} =]-\infty, -1] \cup [1, +\infty[$, ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. En calculant les limites en $-\infty$ ou en $+\infty$, on arrive à une indétermination du type $\infty - \infty$.

Pour x suffisamment petit, on a

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow -\infty} (\sqrt{x^2 - 1} - \sqrt{2x^2 + 2x}) &= \lim_{x \rightarrow -\infty} (\sqrt{x^2} - \sqrt{2x^2}) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (|x| - \sqrt{2}|x|) \\ &= \lim_{x \rightarrow -\infty} (-x + \sqrt{2}x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} ((\sqrt{2} - 1)x) = -\infty. \end{aligned}$$

Pour x suffisamment grand, on a

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow +\infty} (\sqrt{x^2 - 1} - \sqrt{2x^2 + 2x}) &= \lim_{x \rightarrow +\infty} (\sqrt{x^2} - \sqrt{2x^2}) = \lim_{x \rightarrow +\infty} (|x| - \sqrt{2}|x|) \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} (x - \sqrt{2}x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} ((1 - \sqrt{2})x) = -\infty. \end{aligned}$$

7) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 3x + 2 \geq 0\} = \{x \in \mathbb{R} : (x - 1)(x - 2) \geq 0\} =]-\infty, 1] \cup [2, +\infty[$, ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens.

En $-\infty$, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} (\sqrt{x^2 - 3x + 2} - x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (\sqrt{x^2} - x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (|x| - x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (-2x) = +\infty$.

En $+\infty$, on arrive à une indétermination du type $\infty - \infty$. La mise en évidence des plus hautes puissances de x conduit à une nouvelle forme indéterminée, $0 \cdot \infty$; il nous faut donc procéder différemment en multipliant numérateur et dénominateur par le binôme conjugué du numérateur. Ainsi, on a

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow +\infty} (\sqrt{x^2 - 3x + 2} - x) &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(\sqrt{x^2 - 3x + 2} - x)(\sqrt{x^2 - 3x + 2} + x)}{\sqrt{x^2 - 3x + 2} + x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(-3x + 2)}{\sqrt{x^2 - 3x + 2} + x} \\ &= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-3x}{\sqrt{x^2} + x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-3x}{|x| + x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-3x}{2x} = \frac{-3}{2}. \end{aligned}$$

8) La fonction est définie sur $A = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 4 \geq 0, x \neq 0\} =]-\infty, -2] \cup [2, +\infty[$, ensemble non borné; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens.

En $-\infty$, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{\sqrt{x^2 - 4} - x}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{|x| - x}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-2x}{x} = -2$.

En $+\infty$, on arrive à une indétermination du type $\infty - \infty$ au numérateur. Pour lever l'indétermination, on multiplie numérateur et dénominateur par le binôme conjugué du numérateur. Ainsi, on a

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x^2 - 4} - x}{x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{(\sqrt{x^2 - 4} - x)(\sqrt{x^2 - 4} + x)}{x(\sqrt{x^2 - 4} + x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-4}{x(|x| + x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-4}{2x^2} = 0$$

9) La fonction est définie sur \mathbb{R} , ensemble non borné ; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. Considérons les suites $x_m = 2m\pi$ et $y_m = \frac{\pi}{2} + 2m\pi$, $m \in \mathbb{N}$. Ces suites tendent vers $+\infty$ lorsque m tend vers $+\infty$. La suite $f(x_m) = \cos(2m\pi) = 1 \forall m$ converge vers 1 tandis que la suite $f(y_m) = \cos(\frac{\pi}{2} + 2m\pi) = 0 \forall m$ converge vers 0. On conclut donc que la limite en $+\infty$ de la fonction n'existe pas. On conclut de façon semblable pour la limite en $-\infty$.

10) La fonction est définie sur \mathbb{R} , ensemble non borné ; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. On sait que $\forall x \in \mathbb{R} : -1 \leq \sin(x) \leq 1 \Leftrightarrow x-1 \leq x+\sin(x) \leq x+1$. Comme $\lim_{x \rightarrow -\infty} (x-1) = \lim_{x \rightarrow -\infty} (x+1) = -\infty$, par application du théorème de l'étau, on conclut que $\lim_{x \rightarrow -\infty} (x+\sin(x)) = -\infty$. Par un raisonnement analogue, on a $\lim_{x \rightarrow +\infty} (x+\sin(x)) = +\infty$.

11) La fonction est définie sur \mathbb{R}_0 , ensemble non borné ; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens. On sait que $\forall x \in \mathbb{R} : -1 \leq \sin(x) \leq 1$. Si $x < 0$, on a alors $\frac{-1}{x} \geq \frac{\sin(x)}{x} \geq \frac{1}{x}$. Comme $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{-1}{x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{1}{x} = 0$, par application du théorème de l'étau, on conclut que $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{\sin(x)}{x} = 0$.

Par un raisonnement analogue, on a $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sin(x)}{x} = 0$.

12) La fonction est définie sur $\mathbb{R} \setminus \{1\}$, ensemble non borné ; les limites en $-\infty$ et en $+\infty$ ont donc un sens.

En $-\infty$, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2x^2+1}{1-x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{2x^2}{-x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} (-2x) = +\infty$ et $\lim_{y \rightarrow +\infty} \operatorname{arctg}(y) = 0$. Dès lors, par application du théorème des limites des fonctions composées, on a $\lim_{x \rightarrow -\infty} \operatorname{arctg}\left(\frac{2x^2+1}{1-x}\right) = 0$.

En $+\infty$, on a $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x^2+1}{1-x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x^2}{-x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} (-2x) = -\infty$ et $\lim_{y \rightarrow -\infty} \operatorname{arctg}(y) = \pi$. Dès lors, par application du théorème des limites des fonctions composées, on a $\lim_{x \rightarrow +\infty} \operatorname{arctg}\left(\frac{2x^2+1}{1-x}\right) = \pi$.

5.7.3 Asymptotes

1. Déterminer les asymptotes éventuelles au graphique de $f : A \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto f(x)$ si

$$1. f(x) = \frac{2x+1}{x-2}$$

$$2. f(x) = x+1 + \frac{1}{2x-3}$$

$$3. f(x) = \frac{x^2-x+3}{x-1}$$

$$4. f(x) = 2x + \sqrt{4x^2-9}$$

1) La fonction $f : x \mapsto f(x) = \frac{2x+1}{x-2}$ est définie sur $\mathbb{R} \setminus \{2\}$.

La droite d'équation $x = 2$ est asymptote verticale au graphique de f . En effet, $\lim_{x \rightarrow 2^-} f(x) = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow 2^+} f(x) = +\infty$.

La droite d'équation $y = 2$ est asymptote horizontale en $+\infty$ et en $-\infty$ au graphique de f . En effet, $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = 2$.

Pour déterminer la position du graphique par rapport à cette droite au voisinage de $+\infty$ (resp. $-\infty$), il suffit d'étudier le signe de $f(x) - 2$ pour des x suffisamment grands (resp. petits). Comme $f(x) - 2 = \frac{2x+1}{x-2} - 2 = \frac{5}{x-2}$, au voisinage de $+\infty$ (resp. $-\infty$) cette différence est positive (resp. négative). Le graphique de la fonction se trouve donc au-dessus (resp. en dessous) de l'asymptote.

2) La fonction $f : x \mapsto f(x) = x + 1 + \frac{1}{2x-3}$ est définie sur $\mathbb{R} \setminus \left\{\frac{3}{2}\right\}$.

La droite d'équation $x = \frac{3}{2}$ est asymptote verticale au graphique de f . En effet, $\lim_{x \rightarrow \frac{3}{2}^-} f(x) = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow \frac{3}{2}^+} f(x) = +\infty$.

La droite d'équation $y = x + 1$ est asymptote oblique en $+\infty$ et en $-\infty$ au graphique de f . En effet, $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} (f(x) - (x + 1)) = \lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2x-3} = 0^\pm$.

De plus, comme la différence $f(x) - (x + 1)$ est positive (resp. négative) au voisinage de $+\infty$ (resp. $-\infty$), le graphique de f se trouve donc au-dessus (resp. en dessous) de l'asymptote.

Il n'y a pas d'asymptote horizontale.

3) La fonction $f : x \mapsto f(x) = \frac{x^2 - x + 3}{x - 1} = \frac{x(x-1) + 3}{x-1} = x + \frac{3}{x-1}$ est définie sur $\mathbb{R} \setminus \{1\}$.

L'exercice est alors analogue à celui qui précède. On a une asymptote verticale d'équation $x = 1$ et une asymptote oblique en $+\infty$ et en $-\infty$ d'équation $y = x$.

Il n'y a pas d'asymptote horizontale.

4) La fonction $f : x \mapsto f(x) = 2x + \sqrt{4x^2 - 9}$ est définie sur $\left]-\infty, -\frac{3}{2}\right] \cup \left[\frac{3}{2}, +\infty\right[$.

Vu le domaine de définition, il n'y a pas d'asymptote verticale.

En $-\infty$, $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{4x^2 - 4x^2 + 9}{2x - \sqrt{4x^2 - 9}} = \lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{9}{2x - |2x|} = 0$ et on a une asymptote horizontale d'équation $y = 0$ en $-\infty$, donc pas d'asymptote oblique. Comme $f(x) < 0$ pour x suffisamment petit, le graphique de f est situé en dessous de l'asymptote.

En $+\infty$, $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} (2x + |2x|) = +\infty$: il n'y a donc pas d'asymptote horizontale en $+\infty$. Par contre, la fonction admet une asymptote oblique en $+\infty$ d'équation $y = 4x$. En effet,

$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x + |2x|}{x} = 4$ et $\lim_{x \rightarrow +\infty} (f(x) - 4x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} (\sqrt{4x^2 - 9} - 2x)$
 $= \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{4x^2 - 9 - 4x^2}{\sqrt{4x^2 - 9} + 2x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{-9}{|2x| + 2x} = 0$. Comme $f(x) - 4x < 0$ pour x suffisamment grand, le graphique de f est situé en dessous de l'asymptote.

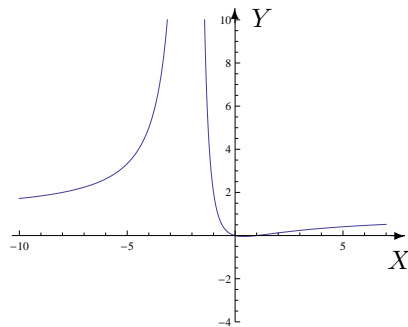
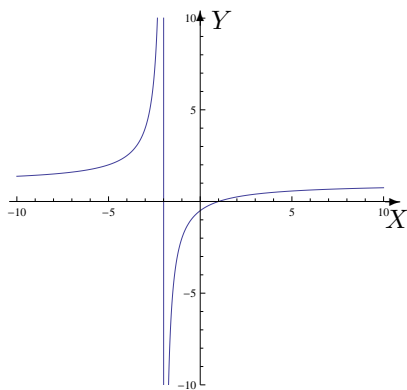
2. Associer chacun des deux graphiques suivants à l'une des expressions analytiques des fonctions suivantes

$$f_1 : x \mapsto \frac{x-1}{x+2}$$

$$f_2 : x \mapsto \frac{(x-1)^2}{x+2}$$

$$f_3 : x \mapsto \frac{x-1}{x(x+2)}$$

$$f_4 : x \mapsto \frac{x(x-1)}{(x+2)^2}$$



Le graphique de droite passe par l'origine du repère et la seule fonction dont le graphique passe par ce point est la fonction f_4 . Cette fonction possède bien une asymptote verticale d'équation $x = -2$ et on a

$\lim_{x \rightarrow -2} f(x) = +\infty$. De plus, cette fonction admet une asymptote horizontale en $+\infty$ et en $-\infty$ d'équation $y = 1$. Dès lors, le graphique de droite est bien celui de la fonction f_4 .

Le graphique de gauche est celui d'une fonction qui admet une asymptote verticale d'équation $x = -2$ et une asymptote horizontale en $+\infty$ et en $-\infty$ d'équation $y = 1$. Ce n'est pas le cas de la fonction f_2 qui admet une asymptote oblique, ni celui de f_3 qui admet 2 asymptotes verticales. Par contre, la fonction f_1 a une asymptote verticale d'équation $x = -2$ et une asymptote horizontale d'équation $y = 1$. De plus, $\lim_{x \rightarrow (-2)^-} f(x) = +\infty$ et $\lim_{x \rightarrow (-2)^+} f(x) = -\infty$. Dès lors, le graphique de gauche est bien celui de la fonction f_1 .

5.8 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

5.8.1 Exercices

1. Si elles existent, calculer les limites suivantes

- | | |
|---|--|
| 1. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} (x-1)^3$ | 11. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(4x)}{\operatorname{tg}(x)}$ |
| 2. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} (2x^3 + 4x^2 - 6x^5 + 7)$ | 12. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin(4x) - \sin(2x)}{\sin(3x) - \sin(x)}$ |
| 3. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} (2x - \sqrt{4x^2 + x - 3})$ | 13. $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}^-} \frac{4\operatorname{tg}(x)}{1 + \frac{1}{\cos(x)}}$ |
| 4. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{4x^2 - 1}{4x^3 - 5x^2 + 1}$ | 14. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x}}{x^2}$ |
| 5. $\lim_{x \rightarrow \pm\frac{1}{2}} \frac{4x^2 - 1}{4x^3 - 5x^2 + 1}$ | 15. $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{2}} \frac{1 + \sin(x)}{\cos^2(x)}$ |
| 6. $\lim_{x \rightarrow \pm 1} \frac{4x^2 - 1}{4x^3 - 5x^2 + 1}$ | 16. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \cos(x) + e^{-x}}{x^2}$ |
| 7. $\lim_{x \rightarrow (-1)^+} \frac{\sqrt{2x+2} - \sqrt{x+3}}{x^2 - 1}$ | 17. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x^2+1}}{\operatorname{arctg}(x)}$ |
| 8. $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{\sqrt{2x+2} - \sqrt{x+3}}{x^2 - 1}$ | 18. $\lim_{x \rightarrow 0} e^{-x} \sin(x)$ |
| 9. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{\sqrt{x^2-4}}{x+3}$ | 19. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \operatorname{arctg}\left(\frac{x^2+1}{x^2-1}\right)$ |
| 10. $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{\sqrt{x^2-4}}{x+3}$ | 20. $\lim_{x \rightarrow (\frac{\pi}{2})^\pm} \exp(\operatorname{tg}(x))$ |

2. Déterminer les éventuelles asymptotes au graphique des fonctions suivantes

- | | |
|---------------------------------------|--|
| 1. $f(x) = \frac{3}{1-2x}$ | 5. $f(x) = \frac{x}{\sqrt{(x-1)(5-x)}}$ |
| 2. $f(x) = \frac{4x^2 - 5x + 1}{x+1}$ | 6. $f(x) = \operatorname{arctg}\left(\frac{1}{x}\right)$ |
| 3. $f(x) = \sqrt{(x+1)(x-3)}$ | 7. $f(x) = \operatorname{arctg}(\sqrt{x})$ |
| 4. $f(x) = x + \sqrt{x^2 - 1}$ | 8. $f(x) = \frac{1}{\sqrt{x}} \arcsin \frac{2x-1}{2x+1}$ |

5.8.2 Solutions

Exercice 1

- | | |
|--|---|
| 1. En $-\infty : -\infty$; en $+\infty : +\infty$ | 11. 4 |
| 2. En $-\infty : +\infty$; en $+\infty : -\infty$ | 12. 1 |
| 3. En $-\infty : -\infty$; en $+\infty : -\frac{1}{4}$ | 13. 4 |
| 4. En $-\infty : 0$; en $+\infty : 0$ | 14. $+\infty$ |
| 5. En $-\frac{1}{2} : 0$; en $\frac{1}{2} : 0$ | 15. $+\infty$ |
| 6. En $-1 : -\frac{3}{8}$; en $1 : \infty$ (en $1^- : -\infty$; en $1^+ : +\infty$) | 16. $+\infty$ |
| 7. $+\infty$ | 17. $+\infty$ |
| 8. $\frac{1}{8}$ | 18. 0 |
| 9. En $-\infty : -1$; en $+\infty : 1$ | 19. $\frac{\pi}{4}$ |
| 10. Cette limite n'a pas de sens. | 20. En $\frac{\pi}{2}^- : +\infty$; en $\frac{\pi}{2}^+ : 0$ |

Exercice 2

- | | |
|---|---|
| 1. AV : $x = \frac{1}{2}$ et AH en $\pm\infty : y = 0$ | 5. AV en $1^+ : x = 1$ et AV en $5^- : x = 5$ |
| 2. AV : $x = -1$ et AO en $\pm\infty : y = 4x - 9$ | 6. AH en $\pm\infty : y = 0$ |
| 3. AO en $-\infty : y = -x + 1$ et
AO en $+\infty : y = x - 1$ | 7. AH en $+\infty : y = 0$ |
| 4. AH en $-\infty : y = 0$ et AO en $+\infty : y = 2x$ | 8. AV en $0^+ : x = 0$ et AH en $+\infty : y = 0$ |

Chapitre 6

Dérivation de fonction

6.1 Définitions

Soit f une fonction définie sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} et x_0 un point de cet intervalle.

Cette **fonction** est **dérivable en** x_0 si la limite

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} = \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} \quad \text{existe et est finie.}$$

Ce réel est noté $Df(x_0)$ et est appelé **dérivée de f au point x_0** ou encore nombre dérivé de f en x_0 .

Une **fonction** f est **dérivable dans un intervalle ouvert** I de \mathbb{R} si elle est dérivable en tout point de I . On définit alors la fonction

$$Df : I \rightarrow \mathbb{R} \quad x \mapsto Df(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

appelée fonction dérivée de f ou encore **dérivée de f** .

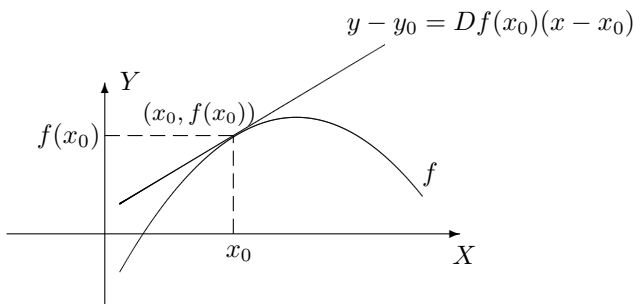
Le sous-ensemble des points du domaine de définition d'une fonction en lesquels elle est dérivable est le **domaine de dérivabilité** de cette fonction.

Remarque : on définit les notions de dérivée de f à gauche et à droite de x_0 de façon analogue aux définitions des limites à gauche et à droite de x_0 .

6.2 Interprétation géométrique

Si la fonction f est dérivable en x_0 , le graphique de f admet une **tangente** au point P de coordonnées $(x_0, f(x_0))$ dont le coefficient angulaire vaut $Df(x_0)$. Cette droite a donc pour équation cartésienne

$$y - y_0 = Df(x_0)(x - x_0).$$



6.3 Lien entre dérivabilité et continuité

Toute fonction dérivable en un point est continue en ce point.

La réciproque de cette propriété est fausse car, par exemple, la fonction valeur absolue est continue en 0 mais n'y est pas dérivable.

6.4 Dérivée des fonctions élémentaires

6.4.1 Fonctions dont les domaines de définition et de dérivabilité sont égaux

Fonction	Domaines	Dérivée
k (constante)	\mathbb{R}	0
x^n ($n \in \mathbb{N}_0$)	\mathbb{R}	nx^{n-1}
$\sin(x)$	\mathbb{R}	$\cos(x)$
$\cos(x)$	\mathbb{R}	$-\sin(x)$
$\operatorname{tg}(x)$	$\mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$\frac{1}{\cos^2(x)}$
$\operatorname{cotg}(x)$	$\mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$\frac{-1}{\sin^2(x)}$
$\operatorname{arctg}(x)$	\mathbb{R}	$\frac{1}{x^2 + 1}$
$\operatorname{arccotg}(x)$	\mathbb{R}	$\frac{-1}{x^2 + 1}$
$\ln(x)$	$]0, +\infty[$	$\frac{1}{x}$
$\exp(x)$	\mathbb{R}	$\exp(x)$
$\log_a(x)$ ($a > 0, a \neq 1$)	$]0, +\infty[$	$\frac{1}{x \ln(a)}$
a^x ($a > 0$)	\mathbb{R}	$\ln(a) \cdot a^x$
x^a ($a \in \mathbb{R}$)	$]0, +\infty[$	ax^{a-1}

6.4.2 Fonctions dont les domaines de définition et de dérivabilité diffèrent

Fonction	Dom. de définition	Dom. de dérivabilité	Dérivée
$ x $	\mathbb{R}	\mathbb{R}_0	$\begin{cases} 1 & \text{si } x > 0 \\ -1 & \text{si } x < 0 \end{cases}$
$\sqrt[n]{x}$ ($n \in \mathbb{N}_0 \setminus \{1\}$)	$\begin{cases}]0, +\infty[& \text{si } n \text{ est pair} \\ \mathbb{R} & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases}$	$\begin{cases}]0, +\infty[& \text{si } n \text{ est pair} \\ \mathbb{R}_0 & \text{si } n \text{ est impair} \end{cases}$	$\frac{1}{n \sqrt[n]{x^{n-1}}}$
$\arcsin(x)$	$[-1, 1]$	$] -1, 1[$	$\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
$\arccos(x)$	$[-1, 1]$	$] -1, 1[$	$\frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$

6.5 Dérivée et opérations sur les fonctions

Si f et g sont des fonctions dérivables sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} alors

- la fonction $f + g$ est dérivable sur I et on a $D(f + g)(x) = Df(x) + Dg(x)$, $x \in I$
- la fonction $f \cdot g$ est dérivable sur I et on a $D(f \cdot g)(x) = Df(x) \cdot g(x) + f(x) \cdot Dg(x)$, $x \in I$
en particulier, si $r \in \mathbb{R}$, on a $D(rf(x)) = rDf(x)$, $x \in I$
- la fonction $\frac{f}{g}$ est dérivable sur $J = I \setminus \{x \in I : g(x) = 0\}$ et on a

$$D\left(\frac{f}{g}\right)(x) = \frac{Df(x) \cdot g(x) - f(x) \cdot Dg(x)}{g^2(x)}, \quad x \in J$$

- **Fonction composée :**

Si $\begin{cases} f \text{ est une fonction dérivable sur un intervalle ouvert } J \\ g \text{ est une fonction dérivable sur un intervalle ouvert } I \text{ telle que } \{g(x) : x \in I\} \subset J \end{cases}$

alors la fonction $F = f \circ g$ est dérivable sur I et on a $D(f \circ g)(x) = (Df)(g(x)) \cdot Dg(x)$.

- **Fonction inverse :**

Soient I et J deux intervalles ouverts de \mathbb{R} .

Si $f : I \rightarrow J$ est une bijection dérivable telle que $Df(x) \neq 0$ pour tout $x \in I$ alors la fonction inverse $f^{-1} : J \rightarrow I$ est dérivable sur J et on a $Df^{-1}(x) = \frac{1}{Df(y)}$, avec $y = f^{-1}(x)$.

6.6 Dérivées multiples

La dérivée d'une fonction sur un intervalle ouvert I est aussi appelée dérivée d'ordre 1 de cette fonction ou dérivée première.

Une **fonction est deux fois dérivable** sur un intervalle ouvert I si elle est dérivable sur I et si sa dérivée Df est encore dérivable sur I . La dérivée de la dérivée, notée D^2f , est appelée dérivée d'ordre 2 de cette fonction ou dérivée seconde.

De façon analogue, on pourrait introduire les notions de fonction p ($p \in \mathbb{N}_0$) fois dérivable et de dérivée d'ordre p d'une fonction f notée $D^p f$.

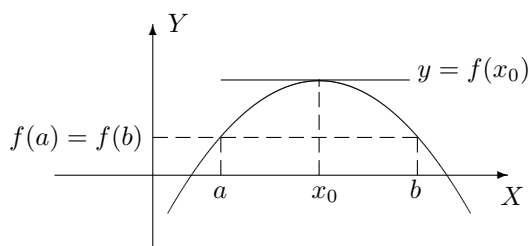
6.7 Propriétés des dérivées

6.7.1 Théorème de Rolle

Soient a, b deux réels tels que $a < b$.

Si f est une fonction continue sur $[a, b]$, dérivable sur $]a, b[$ et telle que $f(a) = f(b)$ alors il existe $x_0 \in]a, b[$ tel que $Df(x_0) = 0$.

Interprétation graphique : dans les conditions de l'énoncé, il existe au moins un point de l'intervalle sur lequel on travaille en lequel la tangente au graphique de la fonction considérée est parallèle à l'axe des abscisses.



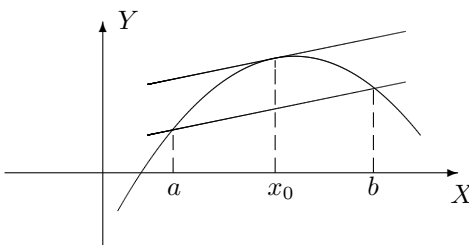
6.7.2 Théorème des accroissements finis (TAF)

Soient a, b deux réels tels que $a < b$.

Si f est une fonction continue sur $[a, b]$ et dérivable sur $]a, b[$ alors il existe $x_0 \in]a, b[$ tel que

$$Df(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}.$$

Interprétation graphique : dans les conditions de l'énoncé, il existe au moins un point de l'intervalle sur lequel on travaille en lequel la tangente au graphique de la fonction considérée est parallèle à la droite passant par les points du graphique de la fonction dont les abscisses sont a et b .



6.7.3 Théorème de l'Hospital

Soit V un voisinage ouvert de a dont a est exclu (a réel ou ∞).

$$\text{Si } \left\{ \begin{array}{l} \bullet f \text{ et } g \text{ sont des fonctions dérivables sur } V \\ \bullet Dg \text{ diffère de } 0 \text{ en tout point de } V \\ \bullet \lim_{x \rightarrow a} f(x) = 0 \text{ et } \lim_{x \rightarrow a} g(x) = 0 \text{ (ou } \lim_{x \rightarrow a} g(x) = \infty) \\ \bullet \lim_{x \rightarrow a} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = b \text{ (} b \text{ pouvant être réel ou infini)} \end{array} \right. \quad \text{alors} \quad \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = b.$$

6.7.4 Croissance et décroissance

Soit f une fonction dérivable sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} .

- f est croissant sur $I \Leftrightarrow Df$ est une fonction positive sur I .
- Si DF est **strictement** positif sur I alors f est **strictement** croissant sur I .
- f est décroissant sur $I \Leftrightarrow Df$ est une fonction négative sur I .
- Si DF est **strictement** négatif sur I alors f est **strictement** décroissant sur I .

Remarque : dans le cas de la stricte croissance ou décroissance, la réciproque de la propriété énoncée ci-dessus est fausse.

6.7.5 Maximum et minimum

Soit f une fonction dérivable sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} et soit $x_0 \in I$.

- Si x_0 est un extremum (maximum ou minimum) local de f sur I alors $Df(x_0) = 0$.
- S'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $Df(x) > 0 \forall x \in]x_0 - \varepsilon, x_0[$ et $Df(x) < 0 \forall x \in]x_0, x_0 + \varepsilon[$ alors x_0 est un maximum local strict de f dans I .
- S'il existe $\varepsilon > 0$ tel que $Df(x) < 0 \forall x \in]x_0 - \varepsilon, x_0[$ et $Df(x) > 0 \forall x \in]x_0, x_0 + \varepsilon[$ alors x_0 est un minimum local strict de f dans I .

Remarque : les propriétés ci-dessus relatives à un maximum et à un minimum restent vraies pour une fonction dérivable sur I sauf en x_0 et continue sur I .

6.7.6 Dérivée seconde et concavité

Soit f une fonction deux fois dérivable sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} .

- f est convexe sur $I \Leftrightarrow D^2f$ est une fonction positive sur I .
- f est concave sur $I \Leftrightarrow D^2f$ est une fonction négative sur I .

Soit f une fonction définie sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} et soit $x_0 \in I$.

Le point de coordonnées $(x_0, f(x_0))$ est un **point d'inflexion** au graphique de f s'il existe $\varepsilon > 0$ tel que f soit convexe (resp. concave) sur $]x_0 - \varepsilon, x_0[$ et concave (resp. convexe) sur $]x_0, x_0 + \varepsilon[$.

Si une fonction deux fois dérivable sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} admet $(x_0, f(x_0))$ comme point d'inflexion alors sa dérivée seconde en x_0 est nulle.

6.8 Représentation graphique d'une fonction : plan d'étude

1. Déterminer les domaines de définition, de continuité et de dérivabilité.
2. Examiner si la fonction est paire, impaire, périodique.
3. Déterminer les zéros de la fonction.
4. Etudier la fonction aux extrémités du domaine de définition de la fonction (limites, asymptotes).
5. Etudier la monotonie (étude du signe de la dérivée première) et la concavité (étude du signe de la dérivée seconde) de la fonction.
6. Construire un tableau reprenant tous les renseignements obtenus ci-dessus.
7. Représenter le graphique de la fonction sans oublier de mentionner le nom des axes et les unités sur chacun d'eux.

6.9 Quelques exercices résolus

6.9.1 Calcul de dérivées

Déterminer les domaines de définition et de dérivabilité des fonctions suivantes puis calculer leur dérivée

$$1. f(x) = 5x^3 - 2x^2 + x - 1$$

$$2. f(x) = \frac{2x^2 - 3x + 1}{x + 2}$$

$$3. f(x) = \sqrt{\frac{x}{x^2 - 1}}$$

$$4. f(x) = \sqrt[3]{x^3 - x}$$

$$5. f(x) = |2x^2 + 3x - 5|$$

$$6. f(x) = \frac{\sin(x) + \cos(x)}{\sin(x) - \cos(x)}$$

$$7. f(x) = \operatorname{tg}^3\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right)$$

1) Les deux domaines sont égaux à \mathbb{R} . Comme la dérivée d'une somme de fonctions dérivables est la somme des dérivées de ces fonctions et que la dérivée d'un multiple d'une fonction est le multiple de la dérivée de la fonction, on a $Df(x) = 5Dx^3 - 2Dx^2 + Dx - D1$. De plus, puisque $Dx^n = nx^{n-1}$ ($n \in \mathbb{N}_0$), on obtient $Df(x) = 15x^2 - 4x + 1$, la dérivée d'une constante étant nulle.

2) Les deux domaines sont égaux à $\mathbb{R} \setminus \{-2\}$. En appliquant la formule de dérivation d'un quotient, on a

$$\begin{aligned} Df(x) &= \frac{D(2x^2 - 3x + 1).(x + 2) - (2x^2 - 3x + 1).D(x + 2)}{(x + 2)^2} = \frac{(4x - 3).(x + 2) - (2x^2 - 3x + 1).1}{(x + 2)^2} \\ &= \frac{4x^2 + 5x - 6 - 2x^2 + 3x - 1}{(x + 2)^2} = \frac{2x^2 + 8x - 7}{(x + 2)^2}. \end{aligned}$$

3) On a $\text{dom}(f) = \{x \in \mathbb{R} : x^2 - 1 \neq 0, \frac{x}{x^2-1} \geq 0\} =]-1, 0] \cup]1, +\infty[$ tandis que le domaine de dérivabilité est $\{x \in \mathbb{R} : x^2 - 1 \neq 0, \frac{x}{x^2-1} > 0\} =]-1, 0[\cup]1, +\infty[$. C'est une fonction composée construite comme suit : $x \mapsto \frac{x}{x^2-1} \mapsto \sqrt{\frac{x}{x^2-1}}$. Dès lors, on a

$$Df(x) = D_Y \sqrt{Y}|_{Y=\frac{x}{x^2-1}} \cdot D \frac{x}{x^2-1} = \frac{1}{2\sqrt{\frac{x}{x^2-1}}} \cdot \frac{1 \cdot (x^2-1) - x \cdot 2x}{(x^2-1)^2} = -\frac{1}{2} \sqrt{\frac{x^2-1}{x}} \cdot \frac{x^2+1}{(x^2-1)^2}.$$

4) Le domaine de définition de cette fonction est \mathbb{R} et son domaine de dérivation est $\{x \in \mathbb{R} : x^3 - x \neq 0\} = \mathbb{R} \setminus \{-1, 0, 1\}$. C'est une fonction composée construite comme suit : $x \mapsto x^3 - x \mapsto \sqrt[3]{x^3 - x}$.

$$\text{Dès lors, on a } Df(x) = D_Y \sqrt[3]{Y}|_{Y=x^3-x} \cdot D(x^3 - x) = \frac{1}{3\sqrt[3]{(x^3-x)^2}} \cdot (3x^2 - 1) = \frac{3x^2 - 1}{3\sqrt[3]{(x^3-x)^2}}.$$

5) Le domaine de définition de cette fonction est \mathbb{R} . Comme les zéros de $2x^2 + 3x - 5 = (2x+5)(x-1)$ sont $-\frac{5}{2}$ et 1, le domaine de dérivabilité de f est $\mathbb{R} \setminus \{-\frac{5}{2}, 1\}$. Vu le signe de $2x^2 + 3x - 5$, la fonction peut s'écrire $f(x) = \begin{cases} 2x^2 + 3x - 5 & \text{si } x \leq -\frac{5}{2} \text{ ou } x \geq 1 \\ -2x^2 - 3x + 5 & \text{si } -\frac{5}{2} \leq x \leq 1 \end{cases}$ et dès lors, on a

$$Df(x) = \begin{cases} 4x + 3 & \text{si } x < -\frac{5}{2} \text{ ou } x > 1 \\ -4x - 3 & \text{si } -\frac{5}{2} < x < 1 \end{cases}.$$

6) Les deux domaines sont égaux à $\{x \in \mathbb{R} : \sin(x) - \cos(x) \neq 0\} = \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{4} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$. En appliquant la formule de dérivation d'un quotient, on a

$$\begin{aligned} Df(x) &= \frac{D(\sin(x) + \cos(x)) \cdot (\sin(x) - \cos(x)) - (\sin(x) + \cos(x)) \cdot D(\sin(x) - \cos(x))}{(\sin(x) - \cos(x))^2} \\ &= \frac{(\cos(x) - \sin(x)) \cdot (\sin(x) - \cos(x)) - (\sin(x) + \cos(x)) \cdot (\cos(x) + \sin(x))}{(\sin(x) - \cos(x))^2} \\ &= \frac{-2\sin^2(x) - 2\cos^2(x)}{(\sin(x) - \cos(x))^2} = \frac{-2}{(\sin(x) - \cos(x))^2}. \end{aligned}$$

7) Les deux domaines sont égaux à $\left\{x \in \mathbb{R} : \frac{\pi}{8} - 4x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\right\} = \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{-3\pi}{32} + k\frac{\pi}{4} : k \in \mathbb{Z}\right\}$. C'est une fonction composée construite comme suit : $x \mapsto \frac{\pi}{8} - 4x \mapsto \text{tg}\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right) \mapsto \text{tg}^3\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right)$. Dès lors, on a

$$\begin{aligned} Df(x) &= D_Z Z^3|_{Z=\text{tg}(\frac{\pi}{8}-4x)} \cdot D_Y \text{tg}(Y)|_{Y=\frac{\pi}{8}-4x} \cdot D\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right) = 3 \text{tg}^2\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right) \cdot \frac{1}{\cos^2(\frac{\pi}{8} - 4x)} \cdot (-4) \\ &= \frac{-12 \sin^2\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right)}{\cos^4\left(\frac{\pi}{8} - 4x\right)}. \end{aligned}$$

6.9.2 Applications du théorème de l'Hospital

Si elles existent, calculer les limites suivantes

- | | |
|--|--|
| 1. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\text{tg}(x) - x}{x - \sin(x)}$ | 4. $\lim_{x \rightarrow \pi^+} \frac{\sin(x)}{\sqrt{x - \pi}}$ |
| 2. $\lim_{x \rightarrow 0} (1 - 3x)^{\frac{-2}{x}}$ | 5. $\lim_{x \rightarrow -\infty} x \sin\left(\frac{1}{x}\right)$ |
| 3. $\lim_{x \rightarrow 0^+} x^2 \ln(x)$ | 6. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{x \ln(x)}{x + \ln(x)}$ |

1) La fonction est définie sur $\{x \in \mathbb{R} : x \neq \sin(x), x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi \ (k \in \mathbb{Z})\}$. Comme tout intervalle ouvert contenant 0 rencontre le domaine de définition de la fonction, la limite en 0 a un sens. Pour lever l'indétermination $\frac{0}{0}$, on applique le théorème de l'Hospital dont les hypothèses sont vérifiées. En effet, si $f(x) = \operatorname{tg}(x) - x$ et $g(x) = x - \sin(x)$, ces deux fonctions sont dérivables dans un intervalle ouvert V contenant 0, $Dg(x) = 1 - \cos(x) \neq 0$ dans $V \setminus \{0\}$ et $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0} g(x) = 0$. De plus, comme

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{1}{\cos^2(x)} - 1}{1 - \cos(x)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1}{\cos^2(x)} \cdot \lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos^2(x)}{1 - \cos(x)} = \lim_{x \rightarrow 0} (1 + \cos(x)) = 2,$$

la limite demandée vaut 2.

2) La fonction $(1 - 3x)^{\frac{-2}{x}} = \exp(\frac{-2}{x} \ln(1 - 3x))$ est définie sur $] -\infty, 0[\cup]0, \frac{1}{3}[$. Comme tout intervalle ouvert contenant 0 rencontre le domaine de définition de la fonction, la limite en 0 a un sens. Pour lever l'indétermination $\infty \cdot 0$ de $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{-2}{x} \ln(1 - 3x)$, on applique le théorème de l'Hospital dont les hypothèses sont vérifiées. En effet, si $f(x) = -2 \ln(1 - 3x)$ et $g(x) = x$, ces deux fonctions sont dérivables dans un intervalle ouvert V contenant 0, $Dg(x) = 1 \neq 0$ dans V et $\lim_{x \rightarrow 0} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0} g(x) = 0$. De plus, comme

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\frac{6}{1-3x}}{1} = 6,$$

par application du théorème des limites des fonctions composées, la limite demandée vaut e^6 .

3) La fonction est définie sur $]0, +\infty[$. Comme tout intervalle ouvert contenant 0 rencontre l'intersection du domaine de définition de cette fonction avec $]0, +\infty[$, la limite en 0^+ a un sens. Pour lever l'indétermination $0 \cdot \infty$, on transforme ce produit en un quotient pour pouvoir appliquer le théorème de l'Hospital. Ainsi, $x^2 \ln(x) = \frac{\ln(x)}{x^{-2}}$ et on considère $f(x) = \ln(x)$ et $g(x) = x^{-2}$. Ces deux fonctions sont dérivables dans un intervalle ouvert $V =]0, r[$ ($r > 0$), $Dg(x) = -2x^{-3} \neq 0$ dans V et $\lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow 0^+} g(x) = \infty$. De plus, comme

$$\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{x^{-1}}{-2x^{-3}} = \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{x^2}{-2} = 0,$$

la limite demandée vaut 0.

4) La fonction est définie sur $]\pi, +\infty[$. Comme tout intervalle ouvert contenant π rencontre l'intersection du domaine de définition de cette fonction avec $]\pi, +\infty[$, la limite en π^+ a un sens. Pour lever l'indétermination $\frac{0}{0}$, on applique le théorème de l'Hospital dont les hypothèses sont vérifiées. En effet, si $f(x) = \sin(x)$ et $g(x) = (x - \pi)^{\frac{1}{2}}$, ces deux fonctions sont dérivables dans un intervalle ouvert $V =]\pi, r[$ ($r > 0$), $Dg(x) = \frac{1}{2}(x - \pi)^{-\frac{1}{2}} \neq 0$ dans V et $\lim_{x \rightarrow \pi^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow \pi^+} g(x) = 0$. De plus, comme

$$\lim_{x \rightarrow \pi^+} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = \lim_{x \rightarrow \pi^+} \frac{\cos(x)}{\frac{1}{2}(x - \pi)^{-\frac{1}{2}}} = \lim_{x \rightarrow \pi^+} 2 \cos(x) \sqrt{x - \pi} = 0,$$

la limite demandée vaut 0.

5) La fonction est définie sur \mathbb{R}_0 , ensemble non minoré; la limite en $-\infty$ a donc un sens. Pour lever l'indétermination $\infty \cdot 0$, on transforme ce produit en un quotient pour pouvoir appliquer le théorème de l'Hospital. Ainsi, $x \sin\left(\frac{1}{x}\right) = \frac{\sin(\frac{1}{x})}{\frac{1}{x}}$ et $\lim_{x \rightarrow -\infty} x \sin\left(\frac{1}{x}\right) = \lim_{y \rightarrow 0^-} \frac{\sin(y)}{y}$ si $y = \frac{1}{x}$. Dès lors,

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} x \sin\left(\frac{1}{x}\right) = \lim_{y \rightarrow 0^-} \frac{\sin(y)}{y} = \lim_{y \rightarrow 0^-} \cos(y) = 1.$$

6) La fonction est définie sur $\{x \in \mathbb{R} : x > 0, x \neq -\ln(x)\}$, ensemble non majoré; la limite en $+\infty$ a donc un sens. Pour lever l'indétermination $\frac{\infty}{\infty}$, on applique le théorème de l'Hospital dont les hypothèses sont vérifiées. En effet, si $f(x) = x \ln(x)$ et $g(x) = x + \ln(x)$, ces deux fonctions sont dérivables dans un

intervalle ouvert $V =]r, +\infty[$ ($r > 0$), $Dg(x) = 1 + x^{-1} \neq 0$ dans V et $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} g(x) = +\infty$.

De plus, comme

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{Df(x)}{Dg(x)} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\ln(x) + 1}{1 + x^{-1}} = +\infty,$$

la limite demandée vaut $+\infty$.

6.9.3 Représentation graphique de fonctions

Représenter graphiquement la fonction $f : x \mapsto f(x) = \frac{x}{x^2 - 1}$.

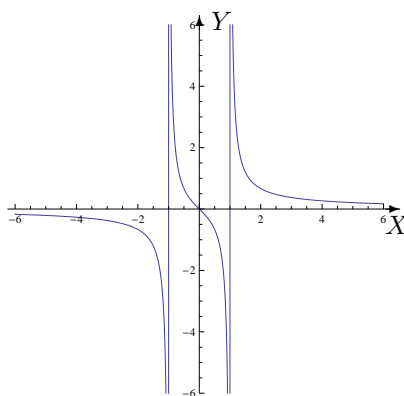
Les domaines de définition, de continuité et de dérivabilité sont égaux à $\mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$. La fonction est impaire car $\forall x \in \text{dom}(f)$, $-x \in \text{dom}(f)$ et on a $f(-x) = \frac{-x}{x^2 - 1} = -f(x)$. Dès lors, il suffit de restreindre l'étude sur l'ensemble $A = [0, 1[\cup]1, +\infty[$ puisque le graphique de f est symétrique par rapport à l'origine du repère. L'unique zéro de cette fonction est 0.

Puisque $\lim_{x \rightarrow 1} f(x) = \infty$ avec $\lim_{x \rightarrow 1^-} f(x) = -\infty$ et $\lim_{x \rightarrow 1^+} f(x) = +\infty$, la fonction admet une asymptote verticale d'équation $x = 1$. Elle admet également une asymptote horizontale en $+\infty$ d'équation $y = 0$ puisque $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} = 0$. Cette fonction n'admet donc pas d'asymptote oblique.

La dérivée première vaut $Df(x) = (x^2 - 1)^{-1} - x(x^2 - 1)^{-2} \cdot 2x = (-x^2 - 1)(x^2 - 1)^{-2} < 0 \forall x \in A$ et la dérivée seconde vaut $D^2f(x) = -2x(x^2 - 1)^{-2} + 2(x^2 + 1)(x^2 - 1)^{-3} \cdot 2x = \frac{2x(x^2 + 3)}{(x^2 - 1)^3}$.

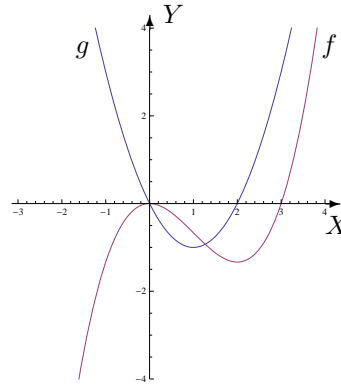
Tableau récapitulatif

x	$-\infty$		-1		0		1		$+\infty$
Df		$-$	$\cancel{\neq}$	$-$	$-$	$-$	$\cancel{\neq}$	$-$	
D^2f		$-$	$\cancel{\neq}$	$+$	0	$-$	$\cancel{\neq}$	$+$	
f	$AH : y = 0$	\searrow \cap	$AV : x = -1$ $-\infty +\infty$	\searrow \cup	0 PI	\searrow \cap	$AV : x = 1$ $-\infty +\infty$	\searrow \cup	$AH : y = 0$



6.9.4 Exercices divers

1. On donne le graphique de deux fonctions dérivables f et g . Une de ces deux fonctions est la dérivée de l'autre. Laquelle et pourquoi ?



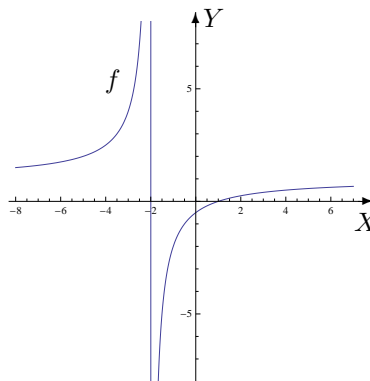
La fonction g est la dérivée de la fonction f . En effet, le tableau de signe de g est

x	0	2
$g(x)$	+	-

ce qui correspond aux variations de f

x	0	2
$f(x)$	↗	↘

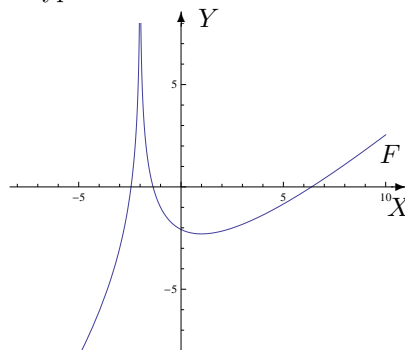
2. On donne le graphique de la fonction f . Construire le graphique d'une fonction F dont la dérivée est f et telle que $\lim_{x \rightarrow -2} F(x) = +\infty$, $\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = -\infty$, $\lim_{x \rightarrow +\infty} F(x) = +\infty$ et $F(0) = -3 \ln 2 \approx -2,1$.



De l'étude du signe de f , on tire le tableau des variations de F

x	-2	1
$f(x)$	+	-
$F(x)$	↗	↘

On obtient alors un graphique du type



3. On donne la parabole d'équation $y = x^2$. Déterminer l'équation cartésienne de la tangente en son point $P(x_0, y_0)$ puis déterminer les coordonnées du point d'intersection de cette tangente avec l'axe

des ordonnées. En déduire une construction simple de la tangente en un point de cette parabole.

La fonction f définie par $f(x) = x^2$, $x \in \mathbb{R}$ est dérivable sur \mathbb{R} et on a $Df(x) = 2x$, $x \in \mathbb{R}$. Dès lors, l'équation cartésienne de la tangente au point P de la parabole est $y - y_0 = 2x_0(x - x_0)$ et comme $y_0 = x_0^2$, l'équation devient $y = 2x_0x - y_0$.

Les coordonnées du point d'intersection de cette droite avec l'axe des ordonnées s'obtiennent en résolvant le système

$$\begin{cases} y = 2x_0x - y_0 \\ x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -y_0 \\ x = 0 \end{cases}$$

Les coordonnées du point d'intersection Q sont donc $(0, -y_0)$. Ce point de l'axe des ordonnées a une ordonnée opposée à celle du point P donné. La tangente à la parabole en son point P est la droite PQ .

6.10 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

6.10.1 Exercices

- Déterminer les domaines de définition et de dérivabilité des fonctions suivantes puis calculer leur dérivée

- | | |
|---|---|
| 1. $f(x) = 3x^3 + 8x^2 - 2$ | 18. $f(x) = \cos(\operatorname{arctg}(x))$ |
| 2. $f(x) = (2x + 1)^2(3x - 5)$ | 19. $f(x) = \arccos(1 - x^2)$ |
| 3. $f(x) = (1 - 3x + 5x^3)^3$ | 20. $f(x) = \ln(2x)$ |
| 4. $f(x) = \frac{3x^2 - 5x + 2}{x^2 + 1}$ | 21. $f(x) = x \ln(x) - x$ |
| 5. $f(x) = \frac{2}{x} + \frac{1}{x - 1}$ | 22. $f(x) = \ln \left \frac{x - 1}{x + 1} \right $ |
| 6. $f(x) = \sqrt{x^2 - 5}$ | 23. $f(x) = \ln \cos(x) $ |
| 7. $f(x) = (1 - x)^2 \sqrt{1 - x}$ | 24. $f(x) = xe^x$ |
| 8. $f(x) = \sqrt[3]{3x^2 - 5x + 7}$ | 25. $f(x) = \exp(\sin(2x))$ |
| 9. $f(x) = \sin\left(\frac{\pi}{6} - 2x\right)$ | 26. $f(x) = \ln(\operatorname{arctg}(e^x))$ |
| 10. $f(x) = \cos^2(3x + 2)$ | 27. $f(x) = \sin(3x)e^{3x}$ |
| 11. $f(x) = \frac{\cotg(x)}{\sin(x)}$ | 28. $f(x) = e^{ x }$ |
| 12. $f(x) = \sqrt[3]{\operatorname{tg}^2(x)}$ | 29. $f(x) = x e^{-x}$ |
| 13. $f(x) = \arcsin(2x)$ | 30. $f(x) = \log_2(x^2 - 2)$ |
| 14. $f(x) = (\arccos(x))^4$ | 31. $f(x) = \log \left \frac{x - 1}{4} \right $ |
| 15. $f(x) = \operatorname{arctg}(\cos(x))$ | 32. $f(x) = 3^{\cos(2x)}$ |
| 16. $f(x) = \operatorname{arccotg} \frac{x - 1}{x + 2}$ | 33. $f(x) = x^{\sin(x)}$ |
| 17. $f(x) = \sqrt{\arcsin(x)}$ | 34. $f(x) = \left(\frac{x}{e}\right)^x$ |

- Donner une équation cartésienne de la tangente au graphique de f au point d'abscisse x_0 si

- | | |
|--|--|
| 1. $f(x) = \arcsin\left(\frac{x}{3}\right)$ et $x_0 = \frac{3}{2}$ | 3. $f(x) = \ln(3x)$ et $x_0 = \frac{1}{3}$ |
| 2. $f(x) = \operatorname{arctg}(4x - 2)^2$ et $x_0 = \frac{3}{4}$ | 4. $f(x) = \ln^3(2x)$ et $x_0 = \frac{1}{2}$ |

3. Si elles existent, calculer les limites suivantes

1. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{1 - \cos(x)}{\operatorname{tg}(2x) + \sin(x)}$
2. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x^3}{\operatorname{tg}(x) - \sin(x)}$
3. $\lim_{x \rightarrow \frac{\pi}{4}} \frac{1 - \operatorname{tg}(x)}{\cos(2x)}$
4. $\lim_{x \rightarrow 0^+} x \ln(x)$
5. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x}}{\ln(x)}$
6. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{3x + \ln(x)}{2x + 3 \ln(x)}$
7. $\lim_{x \rightarrow 0} \left(\frac{1}{x} \ln \frac{1+x}{1-x} \right)$
8. $\lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\ln(\sin(x))}{\ln(\operatorname{tg}(x))}$
9. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - 1}{e^{x^2} - 1}$
10. $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \frac{e^x + 3x^2}{4e^x + 2x^2}$
11. $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{x^2}{e^{-x}}$
12. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - e^{\sin(x)}}{x - \sin(x)}$
13. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(1 + \frac{b}{x} \right)^{ax} \quad (a, b \in \mathbb{R}_0)$
14. $\lim_{x \rightarrow +\infty} \left(\frac{x-5}{x+2} \right)^{4x-2}$
15. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x} - 2}{1 - \cos(2x)}$
16. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x - e^{-x} - 2 \sin(x)}{x \sin(x)}$
17. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\arcsin(2x)}{\arcsin(x)}$
18. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x - \operatorname{arctg}(x)}{x \sin(x)}$
19. $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x \arcsin(x)}{x - \sin(x)}$
20. $\lim_{x \rightarrow 0^+} \left(\frac{1}{e^x - 1} - \frac{1}{x} \right)$
21. $\lim_{x \rightarrow +\infty} ((x^2 - 1)e^{-x^2})$
22. $\lim_{x \rightarrow 0^+} (\sin(x) \ln(\sin(x)))$
23. $\lim_{x \rightarrow 0^+} (e^x - 1)^x$

4. Représenter graphiquement les fonctions suivantes définies par

1. $f(x) = x|x| - x$
2. $f(x) = x^3 + x^2 - x + 1$
3. $f(x) = \sqrt[3]{x}(x+4)$
4. $f(x) = x + \frac{1}{x^2}$
5. $f(x) = \frac{x-2}{x+2}$
6. $f(x) = \sqrt{x^2 + 2x + 2}$
7. $f(x) = \frac{1}{1-x^2}$
8. $f(x) = \sqrt{x^3 + 3x^2}$
9. $f(x) = \frac{x^3 + 1}{x^3 + 2x^2 + x}$
10. $f(x) = \sin(x) \cos(x)$
11. $f(x) = |x|e^{-x}$
12. $f(x) = \frac{e^x}{x}$
13. $f(x) = x \ln(x)$
14. $f(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2} = \operatorname{ch}(x)$
15. $f(x) = \frac{e^x - e^{-x}}{2} = \operatorname{sh}(x)$

6.10.2 Solutions

Exercice 1

	$\text{dom}(f)$	dom. dérivabilité de f	$Df(x)$
1.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$9x^2 + 16x$
2.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$(2x + 1)(18x - 17)$
3.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$3(1 - 3x + 5x^3)^2(15x^2 - 3)$
4.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$\frac{5x^2 + 2x - 5}{(x^2 + 1)^2}$
5.	$\mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$	$\mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$	$\frac{-3x^2 + 4x - 2}{x^2(x - 1)^2}$
6.	$] - \infty, -\sqrt{5}] \cup [\sqrt{5}, +\infty[$	$] - \infty, -\sqrt{5}[\cup]\sqrt{5}, +\infty[$	$\frac{x}{\sqrt{x^2 - 5}}$
7.	$] - \infty, 1]$	$] - \infty, 1]$	$\frac{5(x - 1)\sqrt{1 - x}}{2}$
8.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$\frac{6x - 5}{3\sqrt[3]{(3x^2 - 5x + 7)^2}}$
9.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$-2 \cos\left(\frac{\pi}{6} - 2x\right)$
10.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$-6 \cos(3x + 2) \sin(3x + 2)$
11.	$\mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$\mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$-\frac{1 + \cos^2(x)}{\sin^3(x)}$
12.	$\mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$\mathbb{R} \setminus \{k\frac{\pi}{2} : k \in \mathbb{Z}\}$	$\frac{2}{3 \cos^2(x) \sqrt[3]{\text{tg}(x)}}$
13.	$[-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}]$	$] -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}[$	$\frac{2}{\sqrt{1 - 4x^2}}$
14.	$[-1, 1]$	$] -1, 1[$	$\frac{-4 \arccos^3(x)}{\sqrt{1 - x^2}}$
15.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$\frac{-\sin(x)}{1 + \cos^2(x)}$
16.	$\mathbb{R} \setminus \{-2\}$	$\mathbb{R} \setminus \{-2\}$	$\frac{-3}{2x^2 + 2x + 5}$
17.	$[0, 1]$	$]0, 1[$	$\frac{1}{2\sqrt{\arcsin(x)(1 - x^2)}}$
18.	\mathbb{R}	\mathbb{R}	$\frac{-\sin(\arctg(x))}{1 + x^2}$
19.	$[-\sqrt{2}, \sqrt{2}]$	$] -\sqrt{2}, 0[\cup]0, \sqrt{2}[$	$\frac{2x}{ x \sqrt{2 - x^2}}$
20.	$]0, +\infty[$	$]0, +\infty[$	$\frac{1}{x}$
21.	$]0, +\infty[$	$]0, +\infty[$	$\ln(x)$
22.	$\mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$	$\mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$	$\frac{2}{x^2 - 1}$
23.	$\mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$\mathbb{R} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$	$-\text{tg}(x)$

$\text{dom}(f)$	dom. dérivabilité de f	$Df(x)$
24. \mathbb{R}	\mathbb{R}	$(x+1)e^x$
25. \mathbb{R}	\mathbb{R}	$2\cos(2x)e^{\sin(2x)}$
26. \mathbb{R}	\mathbb{R}	$\frac{e^x}{(1+e^{2x})\arctg(e^x)}$
27. \mathbb{R}	\mathbb{R}	$3e^{3x}(\cos(3x) + \sin(3x))$
28. \mathbb{R}	\mathbb{R}_0	$\begin{cases} -e^{-x} & \text{si } x < 0 \\ e^x & \text{si } x > 0 \end{cases}$
29. \mathbb{R}	\mathbb{R}_0	$\begin{cases} e^{-x}(x-1) & \text{si } x < 0 \\ e^{-x}(1-x) & \text{si } x > 0 \end{cases}$
30. $] -\infty, -\sqrt{2}[\cup]\sqrt{2}, +\infty[$	$] -\infty, -\sqrt{2}[\cup]\sqrt{2}, +\infty[$	$\frac{2x}{(x^2-2)\ln(2)}$
31. $\mathbb{R} \setminus \{1\}$	$\mathbb{R} \setminus \{1\}$	$\frac{1}{(x-1)\ln(10)}$
32. \mathbb{R}	\mathbb{R}	$-2\sin(2x) \cdot 3^{\cos(2x)} \cdot \ln(3)$
33. $]0, +\infty[$	$]0, +\infty[$	$x^{\sin(x)} \left(\cos(x) \ln(x) + \frac{\sin(x)}{x} \right)$
34. $]0, +\infty[$	$]0, +\infty[$	$\left(\frac{x}{e}\right)^x \ln(x)$

Exercice 2

1. $4\sqrt{3}x - 18y + 3\pi - 6\sqrt{3} = 0$
2. $4x - y + \frac{\pi}{4} - 3 = 0$
3. $3x - y - 1 = 0$
4. $y = 0$

Exercice 3

1. 0
2. 2
3. 1
4. 0
5. $+\infty$
6. $\frac{3}{2}$
7. 2
8. 1
9. $\infty (G : -\infty; D : +\infty)$
10. en $-\infty : \frac{3}{2}$; en $+\infty : \frac{1}{4}$
11. 0
12. 1
13. e^{ab}
14. e^{-28}
15. $\frac{1}{2}$
16. 0
17. 2
18. 0
19. $\infty (G : -\infty; D : +\infty)$
20. $-\frac{1}{2}$
21. 0
22. 0
23. 1

Chapitre 7

Primitivation et calcul intégral

A. Primitivation de fonctions

7.1 Définition et propriétés

7.1.1 Définition

Soit f une fonction définie sur un intervalle ouvert I de \mathbb{R} .

Une **primitive** de f sur I est une fonction F dérivable sur I telle que $DF(x) = f(x)$, $x \in I$.

Notation : pour désigner F primitive de f , on note $\int f(x) dx$.

7.1.2 Propriétés

1. **Théorème d'existence** (condition suffisante mais non nécessaire)
Toute fonction continue sur un intervalle ouvert de \mathbb{R} admet toujours une primitive sur cet intervalle.
2. **Théorèmes d'unicité**
 - a) Si F est une primitive de f sur $]a, b[$ alors, pour toute constante k , la fonction $F + k$ est aussi une primitive de f sur $]a, b[$.
 - b) Inversement, si F et G sont deux primitives de f sur $]a, b[$ alors il existe une constante k telle que $F(x) = G(x) + k$, $\forall x \in]a, b[$.

Conséquence : le seul signe d'égalité entre primitives est l'égalité à une constante additive près que l'on note \simeq .

Remarque : la primitivation et la dérivation sont des opérations qui se neutralisent mutuellement ; on pourra donc toujours vérifier le résultat d'une primitivation en dérivant la fonction obtenue.

7.2 Primitives immédiates

Formules de dérivation

- $D(ax) = a$ (a est une constante), $x \in \mathbb{R}$
- $D\left(\frac{x^{n+1}}{n+1}\right) = x^n$ ($n \neq -1$), $x \in \mathbb{R}$
(ou \mathbb{R}_0 ou $]0, +\infty[$) selon les valeurs de n
- $D(\ln|x|) = \frac{1}{x}$, $x \in \mathbb{R}_0$
- $D(\sin x) = \cos x$, $x \in \mathbb{R}$
- $D(\cos x) = -\sin x$, $x \in \mathbb{R}$
- $D(\operatorname{tg} x) = \frac{1}{\cos^2 x}$, $x \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ (par exemple)
- $D(\operatorname{cotg} x) = -\frac{1}{\sin^2 x}$, $x \in]0, \pi[$ (par exemple)
- $D(\arcsin x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$, $x \in]-1, 1[$
- $D(\operatorname{arctg} x) = \frac{1}{1+x^2}$, $x \in \mathbb{R}$
- $D(e^x) = e^x$, $x \in \mathbb{R}$

A CONNAITRE PAR COEUR

Formules de primitivation

- $\int a \, dx \simeq ax$, $x \in \mathbb{R}$
- $\int x^n \, dx \simeq \frac{x^{n+1}}{n+1}$ si $n \neq -1$ avec $x \in \mathbb{R}$ (ou \mathbb{R}_0 ou $]0, +\infty[$) selon les valeurs de n
- $\int \frac{1}{x} \, dx \simeq \ln|x|$, $x \in \mathbb{R}_0$
- $\int \cos x \, dx \simeq \sin x$, $x \in \mathbb{R}$
- $\int \sin x \, dx \simeq -\cos x$, $x \in \mathbb{R}$
- $\int \frac{1}{\cos^2 x} \, dx \simeq \operatorname{tg} x$, $x \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ (par exemple)
- $\int \frac{1}{\sin^2 x} \, dx \simeq -\operatorname{cotg} x$, $x \in]0, \pi[$ (par exemple)
- $\int \frac{1}{\sqrt{1-x^2}} \, dx \simeq \arcsin x$, $x \in]-1, 1[$
- $\int \frac{1}{1+x^2} \, dx \simeq \operatorname{arctg} x$, $x \in \mathbb{R}$
- $\int e^x \, dx \simeq e^x$, $x \in \mathbb{R}$

Exemples :

1) $P = \int \frac{1}{x^2} \, dx$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{x^2}$ est primitivable sur $] -\infty, 0[$ ou sur $]0, +\infty[$ car elle est continue sur chacun de ces intervalles ouverts et on a

$$P = \int x^{-2} \, dx \simeq \frac{x^{-1}}{-1} \simeq \frac{-1}{x}, \quad x \in \mathbb{R}_0.$$

2) $P = \int \sqrt{x} \, dx$

La fonction $x \mapsto \sqrt{x}$ est primitivable sur $]0, +\infty[$ car elle est continue sur cet intervalle ouvert et on a

$$P = \int x^{\frac{1}{2}} \, dx \simeq \frac{x^{\frac{3}{2}}}{\frac{3}{2}} \simeq \frac{2}{3} \sqrt{x^3}, \quad x \in]0, +\infty[.$$

Avant de primitiver une fonction, on déterminera toujours un intervalle ouvert sur lequel cette fonction est continue donc primitivable.

7.3 Méthodes de primitivation

7.3.1 Primitivation de combinaisons linéaires

Si les fonctions f et g sont continues sur $I =]a, b[$ et si $r, s \in \mathbb{R}$ alors la fonction $rf + sg$ est primitivable sur I et on a

$$\int (rf(x) + sg(x)) \, dx \simeq r \int f(x) \, dx + s \int g(x) \, dx, \quad x \in I.$$

Exemples :

1. $P = \int (7x^2 - 4\sqrt[3]{x^2}) dx.$

La fonction $x \mapsto 7x^2 - 4\sqrt[3]{x^2}$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

On a $P = 7 \int x^2 dx - 4 \int x^{\frac{2}{3}} dx \simeq 7 \frac{x^3}{3} - 4 \frac{x^{\frac{5}{3}}}{\frac{5}{3}} \simeq \frac{7}{3}x^3 - \frac{12}{5}\sqrt[3]{x^5}, x \in \mathbb{R}$

2. $P = \int \frac{1+x^2}{x} dx.$

La fonction $x \mapsto \frac{1+x^2}{x}$ est continue sur \mathbb{R}_0 donc primitivable sur $] -\infty, 0[$ ou sur $]0, +\infty[$.

On a $P = \int \frac{1}{x} dx + \int \frac{x^2}{x} dx \simeq \ln|x| + \int x dx \simeq \ln|x| + \frac{x^2}{2}, x \in \mathbb{R}_0.$

3. $P = \int \operatorname{tg}^2(x) dx.$

La fonction $x \mapsto \operatorname{tg}^2(x)$ est continue sur $\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] -\frac{\pi}{2} + k\pi, \frac{\pi}{2} + k\pi \right[$ donc primitivable sur chacun de ces intervalles, par exemple $\left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[$.

Comme $\operatorname{tg}^2(x) + 1 = \frac{1}{\cos^2(x)} \Leftrightarrow \operatorname{tg}^2(x) = \frac{1}{\cos^2(x)} - 1$, on a

$$P = \int \left(\frac{1}{\cos^2(x)} - 1 \right) dx = \int \frac{1}{\cos^2(x)} dx - \int dx \simeq \operatorname{tg}(x) - x, x \in \left] -\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right[\text{ par exemple.}$$

4. $P = \int \frac{1}{\sin^2(x) \cos^2(x)} dx.$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{\sin^2(x) \cos^2(x)}$ est continue sur $\bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] k\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} + k\frac{\pi}{2} \right[$ donc primitivable sur chacun de ces intervalles, par exemple $]0, \frac{\pi}{2}[$.

Comme $\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$, on a

$$\begin{aligned} P &= \int \frac{\sin^2(x) + \cos^2(x)}{\sin^2(x) \cos^2(x)} dx = \int \frac{\sin^2(x)}{\sin^2(x) \cos^2(x)} dx + \int \frac{\cos^2(x)}{\sin^2(x) \cos^2(x)} dx \\ &= \int \frac{1}{\cos^2(x)} dx + \int \frac{1}{\sin^2(x)} dx \simeq \operatorname{tg}(x) - \operatorname{cotg}(x), x \in]0, \frac{\pi}{2}[\text{ par exemple.} \end{aligned}$$

5. $P = \int \frac{x^2-1}{x^2+1} dx.$

La fonction $x \mapsto \frac{x^2-1}{x^2+1}$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

On a

$$P = \int \frac{x^2+1-2}{x^2+1} dx = \int \frac{x^2+1}{x^2+1} dx - 2 \int \frac{1}{x^2+1} dx \simeq \int dx - 2\arctg x \simeq x - 2\arctg x, x \in \mathbb{R}.$$

On veillera toujours, quand c'est possible, à revenir à la primitivation d'une combinaison linéaire en transformant les produits et les quotients en combinaisons linéaires.

Pour les fonctions trigonométriques, on utilisera les formules de trigonométrie et tout spécialement la formule fondamentale (ou celles qui en dérivent) ainsi que les formules de Carnot et de Simpson.

Dans le cas de fractions rationnelles, on les décomposera en une somme de fractions simples. (Voir plus loin)

7.3.2 Primitivation par substitution

Soient I et J deux intervalles ouverts de \mathbb{R} .

Si $\left\{ \begin{array}{l} f \text{ est une fonction continue sur } J \\ g \text{ est une fonction dérivable sur } I \text{ telle que } \{g(x) : x \in I\} \subset J \end{array} \right.$ alors

la fonction $f(g(x))Dg(x)$ est primitivable sur I et

on a

$$\int f(g(x))Dg(x) \, dx \simeq \left(\int f(t) \, dt \right)_{t=g(x)}.$$

Cette méthode permet le passage d'une fonction en la variable x à une fonction en la variable t plus facile à primitiver. Elle s'applique essentiellement dans le cas de primitivation de fonctions composées.

Quand l'employer ?

Quand la fonction à primitiver est

- une expression “proche” d'une primitive immédiate
- une fonction composée
- formée d'une partie qui est la dérivée, à une constante multiplicative près, d'une autre partie de la fonction à primitiver.

Exemples :

- **On se ramène à une primitive immédiate.**

1. $P = \int 2 \cos(2x) \, dx.$

La fonction $x \mapsto 2 \cos(2x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

La fonction $x \mapsto \cos(2x)$ est une fonction composée. Si $g : x \mapsto 2x$ et $f : t \mapsto \cos(t)$ alors $f(g(x)) = \cos(2x)$ et $Dg(x) = 2$. Dès lors,

$$P = \left(\int \cos(t) \, dt \right)_{t=2x} \simeq (\sin(t))_{t=2x} \simeq \sin(2x), \quad x \in \mathbb{R}.$$

En pratique, on écrit

$$\begin{array}{rcl} \int 2 \cos(2x) \, dx & = & \left(\int \cos(t) \, dt \right)_{t=2x} \simeq (\sin(t))_{t=2x} \simeq \sin(2x), \quad x \in \mathbb{R}. \\ g(x) = 2x = t & & \\ Dg(x) = 2 & & \end{array}$$

Remarque : si on a $\int \cos(2x) \, dx$, on peut écrire cette primitive sous la forme $\int \frac{1}{2} \cdot 2 \cos(2x) \, dx = \frac{1}{2} \int 2 \cos(2x) \, dx$ pour se ramener au cas précédent ; on fait ainsi apparaître, par une multiplication et une division qui se compensent, la **constante** dont on a besoin. Le facteur $1/2$ peut sortir de la primitive par application de la primitivation d'une combinaison linéaire.

2. $P = \int \frac{1}{\sqrt{1-9x^2}} \, dx.$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{\sqrt{1-9x^2}}$ est continue sur $\left] -\frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right[$ donc primitivable sur cet ensemble.

On a

$$\begin{array}{rcl} P = \int \frac{1}{\sqrt{1-(3x)^2}} \, dx & = & \frac{1}{3} \int 3 \frac{1}{\sqrt{1-(3x)^2}} \, dx = \frac{1}{3} \left(\int \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} \, dt \right)_{t=3x} \\ g(x) = 3x = t & & \\ Dg(x) = 3 & & \\ & \simeq & \frac{1}{3} (\arcsin(t))_{t=3x} \simeq \frac{1}{3} \arcsin(3x), \quad x \in \left] -\frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right[\end{array}$$

$$3. P = \int \frac{1}{\sqrt{4-x^2}} dx.$$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{\sqrt{4-x^2}}$ est continue sur $] -2, 2[$ donc primitive sur cet ensemble.

On a

$$\begin{aligned} P &= \int \frac{1}{2\sqrt{1-\frac{x^2}{4}}} dx = \int \frac{1}{2} \frac{1}{\sqrt{1-(\frac{x}{2})^2}} dx = \left(\int \frac{1}{\sqrt{1-t^2}} dt \right)_{t=\frac{x}{2}} \\ &\quad \begin{aligned} g(x) &= \frac{x}{2} = t \\ Dg(x) &= \frac{1}{2} \end{aligned} \\ &\simeq (\arcsin(t))_{t=\frac{x}{2}} \simeq \arcsin\left(\frac{x}{2}\right), \quad x \in]-2, 2[\end{aligned}$$

$$4. P = \int \frac{1}{9+4x^2} dx.$$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{9+4x^2}$ est continue sur \mathbb{R} donc primitive sur \mathbb{R} .

On a

$$\begin{aligned} P &= \frac{1}{9} \int \frac{1}{1+(\frac{2x}{3})^2} dx = \frac{1}{9} \cdot \frac{3}{2} \left(\int \frac{1}{1+t^2} dt \right)_{t=\frac{2x}{3}} \simeq \frac{1}{6} (\arctg(t))_{t=\frac{2x}{3}} \\ &\quad \begin{aligned} g(x) &= \frac{2x}{3} = t \\ Dg(x) &= \frac{2}{3} \end{aligned} \\ &\simeq \frac{1}{6} \arctg\left(\frac{2x}{3}\right), \quad x \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

$$5. P = \int \frac{1}{2x+3} dx.$$

La fonction $x \mapsto \frac{1}{2x+3}$ est continue sur $\mathbb{R} \setminus \{-\frac{3}{2}\}$ donc primitive sur $] -\infty, -\frac{3}{2}[$ ou sur $] -\frac{3}{2}, +\infty[$.

On a

$$\begin{aligned} P &= \frac{1}{2} \int \frac{1}{2x+3} dx \simeq \frac{1}{2} \left(\int \frac{1}{t} dt \right)_{t=2x+3} \simeq \frac{1}{2} (\ln|t|)_{t=2x+3} \\ &\quad \begin{aligned} g(x) &= 2x+3 = t \\ Dg(x) &= 2 \end{aligned} \\ &\simeq \frac{1}{2} \ln|2x+3|, \quad x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ -\frac{3}{2} \right\} \end{aligned}$$

• **On a une fonction composée.**

$$1. P = \int 6x(3x^2-2)^4 dx.$$

La fonction $x \mapsto 6x(3x^2-2)^4$ est continue sur \mathbb{R} donc primitive sur \mathbb{R} .

La fonction $x \mapsto (3x^2-2)^4$ est une fonction composée. Si $g : x \mapsto 3x^2-2$ et $f : t \mapsto t^4$ alors $f(g(x)) = (3x^2-2)^4$ et $Dg(x) = 6x$. Dès lors,

$$P = \left(\int t^4 dt \right)_{t=3x^2-2} \simeq \left(\frac{t^5}{5} \right)_{t=3x^2-2} \simeq \frac{(3x^2-2)^5}{5}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

Remarque : si on a $\int x(3x^2-2)^4 dx$, on peut écrire cette primitive sous la forme $\frac{1}{6} \int 6x(3x^2-2)^4 dx$ pour se ramener au cas précédent.

$$2. P = \int x^2 e^{x^3+4} dx.$$

La fonction $x \mapsto x^2 e^{x^3+4}$ est continue sur \mathbb{R} donc primitive sur \mathbb{R} .

On a

$$\begin{aligned} P &= \frac{1}{3} \int 3x^2 e^{x^3+4} dx \simeq \frac{1}{3} \left(\int e^t dt \right)_{t=x^3+4} \simeq \frac{1}{3} (e^t)_{t=x^3+4} \\ &\quad \begin{aligned} g(x) &= x^3+4 = t \\ Dg(x) &= 3x^2 \end{aligned} \end{aligned}$$

$$\simeq \frac{1}{3} e^{x^3+4}, \quad x \in \mathbb{R}$$

$$3. \quad P = \int 5 \sin^2(x) \cos(x) \, dx.$$

La fonction $x \mapsto 5 \sin^2(x) \cos(x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitive sur \mathbb{R} .

On a

$$P = 5 \left(\int t^2 \, dt \right)_{t=\sin(x)} \simeq 5 \left(\frac{t^3}{3} \right)_{t=\sin(x)} \simeq \frac{5}{3} \sin^3(x), \quad x \in \mathbb{R}$$

$$g(x) = \sin(x) = t$$

$$Dg(x) = \cos(x)$$

Remarque : on aurait pu remplacer $\sin^2(x)$ par $\frac{1 - \cos(2x)}{2}$ puis, après distributivité, utiliser les formules de Simpson mais cette méthode est beaucoup plus longue.

• **On a une fonction formée d'une partie qui est la dérivée d'une autre partie de la fonction à primitiver.**

Considérons, par exemple, $\int \frac{1}{x} \ln(x) \, dx$.

La fonction $x \mapsto \frac{1}{x} \ln(x)$ est continue sur $]0, +\infty[$ donc primitive sur cet ensemble.

La fonction $x \mapsto \frac{1}{x}$ est la dérivée de $x \mapsto \ln(x)$. On pose $g(x) = \ln(x) = t$ et on a $Dg(x) = \frac{1}{x}$. Dès lors,

$$\int \frac{1}{x} \ln(x) \, dx = \left(\int t \, dt \right)_{t=\ln(x)} \simeq \left(\frac{t^2}{2} \right)_{t=\ln(x)} \simeq \frac{\ln^2(x)}{2}, \quad x \in]0, +\infty[$$

7.3.3 Primitivation par parties

Si $\begin{cases} f \text{ et } g \text{ sont des fonctions dérivables sur } I =]a, b[\\ fDg \text{ est continu sur } I \end{cases}$ alors la fonction gDf est primitive sur I et on a

$$\int f(x) Dg(x) \, dx \simeq f(x)g(x) - \int g(x) Df(x) \, dx.$$

Quand l'employer ?

• **Pour** $\int P(x) \sin(x) \, dx$ **ou** $\int P(x) \cos(x) \, dx$ **ou** $\int P(x) e^x \, dx$ **où** P est un polynôme.

Poser $f(x) = P(x)$ pour diminuer le degré du polynôme par dérivation.

• **Pour** $\int \ln(x) \, dx$ **ou** $\int \arcsin(x) \, dx$ **ou** $\int \arctg(x) \, dx$ fonctions dont on connaît la dérivée mais non une primitive.

Poser $f(x) =$ la fonction inverse et $Dg(x) = 1$.

Remarque : pour $\int P(x) \ln(x) \, dx$ ou $\int P(x) \arcsin(x) \, dx$ ou $\int P(x) \arctg(x) \, dx$ où P est un polynôme, on pose généralement $f(x) =$ la fonction inverse et $Dg(x) = P(x)$ mais il peut arriver qu'on soit obligé de faire l'inverse.

• **Pour** $\int e^x \sin(x) \, dx$ **ou** $\int e^x \cos(x) \, dx$.

On pose $f(x) =$ l'une des deux fonctions et $Dg(x) =$ l'autre fonction mais, comme on doit appliquer deux fois successivement une primitivation par parties, on doit choisir les fonctions de la même manière les deux fois.

Exemples :

1. $P = \int (x^2 - 3x + 5) \sin(x) \, dx.$

La fonction $x \mapsto (x^2 - 3x + 5) \sin(x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

Si $\left. \begin{array}{l} f(x) = x^2 - 3x + 5 \\ Dg(x) = \sin(x) \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = 2x - 3 \\ g(x) \simeq -\cos(x) \end{array} \right.$ et on a

$$P = -(x^2 - 3x + 5) \cos(x) + \int (2x - 3) \cos(x) \, dx.$$

On applique à nouveau cette technique de primitivation.

Ainsi, si $\left. \begin{array}{l} f(x) = 2x - 3 \\ Dg(x) = \cos(x) \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = 2 \\ g(x) \simeq \sin(x) \end{array} \right.$ et on a

$$P \simeq -(x^2 - 3x + 5) \cos(x) + (2x - 3) \sin(x) - 2 \int \sin(x) \, dx \simeq -(x^2 - 3x + 5) \cos(x) + (2x - 3) \sin(x) + 2 \cos(x),$$

ce qui donne finalement $P \simeq (-x^2 + 3x - 3) \cos(x) + (2x - 3) \sin(x)$, $x \in \mathbb{R}$.

2. $P = \int \ln(x) \, dx.$

La fonction $x \mapsto \ln(x)$ est continue sur $]0, +\infty[$ donc primitivable sur cet ensemble.

Si $\left. \begin{array}{l} f(x) = \ln(x) \\ Dg(x) = 1 \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = \frac{1}{x} \\ g(x) \simeq x \end{array} \right.$ et on a

$$P = x \ln(x) - \int \frac{1}{x} \cdot x \, dx = x \ln(x) - \int dx \simeq x \ln(x) - x, \quad x \in]0, +\infty[.$$

3. $P = \int e^x \sin(x) \, dx.$

La fonction $x \mapsto e^x \sin(x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

Si $\left. \begin{array}{l} f(x) = \sin(x) \\ Dg(x) = e^x \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = \cos(x) \\ g(x) \simeq e^x \end{array} \right.$ et on a

$$P = e^x \sin(x) - \int e^x \cos(x) \, dx.$$

On applique à nouveau cette technique de primitivation.

Ainsi, si $\left. \begin{array}{l} f(x) = \cos(x) \\ Dg(x) = e^x \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = -\sin(x) \\ g(x) \simeq e^x \end{array} \right.$ et on a

$$P \simeq e^x \sin(x) - \left[e^x \cos(x) + \int e^x \sin(x) \, dx \right] \simeq e^x (\sin(x) - \cos(x)) - \int e^x \sin(x) \, dx$$

ce qui donne finalement

$$2 \int e^x \sin(x) \, dx \simeq e^x (\sin(x) - \cos(x)) \Leftrightarrow \int e^x \sin(x) \, dx \simeq \frac{e^x}{2} (\sin(x) - \cos(x)), \quad x \in \mathbb{R}.$$

7.3.4 Primitivation par changement de variables

Soient I et J deux intervalles ouverts de \mathbb{R} .

Si $\left\{ \begin{array}{l} f \text{ est défini de } J \text{ dans } \mathbb{R} \\ g \text{ est une bijection de } I \text{ dans } J \\ g \text{ est dérivable sur } I \text{ avec } Dg \text{ continu sur } I \\ (f \circ g)Dg \text{ est continu sur } I \end{array} \right.$ alors la fonction f est primitivable sur J

et on a

$$\int f(x) \, dx \simeq \left[\int f(g(t)) Dg(t) \, dt \right]_{t=g^{-1}(x)}.$$

Pour cette méthode, la fonction g doit admettre une fonction inverse ; les hypothèses sont donc beaucoup plus fortes que dans le cas de la primitivation par substitution.

Nous n'appliquerons cette méthode que dans deux cas particuliers pour des fonctions irrationnelles.

Premier cas : $P = \int \sqrt{1-x^2} \, dx$ (ou analogue $\int \sqrt{a-bx^2} \, dx$ avec $a, b > 0$)

La fonction $x \mapsto \sqrt{1-x^2}$ est continue sur $[-1, 1]$ donc primitivable sur $] -1, 1[$.

On pose $g(t) = \sin(t)$ avec $t \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$ pour que g soit une bijection et admette une fonction inverse ; on a donc $x = \sin(t) \Leftrightarrow t = \arcsin(x)$ et $Dg(t) = \cos(t)$.

Ainsi, $P = \int \sqrt{1-\sin^2(t)} \cos(t) \, dt = \int |\cos(t)| \cos(t) \, dt = \int \cos^2(t) \, dt$ puisque $\cos(t) > 0$ vu que $t \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$.

Vu les formules de Carnot, on sait que $\cos^2(t) = \frac{1+\cos(2t)}{2}$; dès lors,

$$P = \int \frac{1+\cos(2t)}{2} \, dt = \frac{1}{2} \left[\int dt + \int \cos(2t) \, dt \right] \simeq \frac{1}{2} \left[t + \frac{\sin(2t)}{2} \right] \simeq \frac{t}{2} + \frac{1}{4} \sin(2t).$$

Puisque $\sin(2t) = 2 \sin(t) \cos(t)$, que $\cos(t) = \sqrt{1-\sin^2(t)}$ et que $x = \sin(t) \Leftrightarrow t = \arcsin(x)$, on a

$$P \simeq \frac{\arcsin(x)}{2} + \frac{1}{2} x \sqrt{1-x^2}, x \in]-1, 1[.$$

Deuxième cas : $P = \int f(x, (ax+b)^{\frac{m}{n}}, (ax+b)^{\frac{p}{q}}, \dots) \, dx$ ($a, b \in \mathbb{R}$)

On pose $ax+b = t^r$ avec r qui est le ppcm de $n, q \dots$ les indices des racines.

Exemple : $P = \int \frac{1}{\sqrt{2x-1} - \sqrt[4]{2x-1}} \, dx$

La fonction est continue sur $]\frac{1}{2}, +\infty[\setminus\{1\}$ donc primitivable sur $]\frac{1}{2}, 1[$ ou sur $]1, +\infty[$.

On pose $2x-1 = t^4 \Leftrightarrow x = \frac{t^4+1}{2} = g(t)$ et on a $Dg(t) = 2t^3$; de plus, la fonction g est bijective sur $]0, +\infty[$.

Ainsi,

$$\begin{aligned} P &= \int \frac{1}{t^2-t} 2t^3 \, dt = 2 \int \frac{t^2}{t-1} \, dt = 2 \int \frac{t^2-1+1}{t-1} \, dt \\ &= 2 \left[\int (t+1) \, dt + \int \frac{1}{t-1} \, dt \right] \simeq 2 \left[\frac{t^2}{2} + t + \ln|t-1| \right] \end{aligned}$$

et dès lors

$$P \simeq \sqrt{2x-1} + 2\sqrt[4]{2x-1} + 2 \ln|\sqrt[4]{2x-1}-1|, x \in \left] \frac{1}{2}, +\infty \right[\setminus \{1\}.$$

7.4 Primitivation de certaines fonctions trigonométriques

• **Pour** $\int \sin(ax) \sin(bx) \, dx$ ou $\int \sin(ax) \cos(bx) \, dx$ ou $\int \cos(ax) \cos(bx) \, dx$

Pour transformer ces produits de fonctions trigonométriques en sommes, on utilise les formules de Simpson puis la primitivation de combinaisons linéaires.

Rappel :

$$\begin{aligned}\sin(ax) \sin(bx) &= \frac{\cos[(a-b)x] - \cos[(a+b)x]}{2} \\ \sin(ax) \cos(bx) &= \frac{\sin[(a-b)x] + \sin[(a+b)x]}{2} \\ \cos(ax) \cos(bx) &= \frac{\cos[(a-b)x] + \cos[(a+b)x]}{2}\end{aligned}$$

Exemple : $P = \int \sin(x) \cos(3x) \, dx$.

La fonction $x \mapsto \sin(x) \cos(3x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

Comme $\sin(x) \cos(3x) = \frac{\sin(-2x) + \sin(4x)}{2}$, on a

$$P = -\frac{1}{2} \int \sin(2x) \, dx + \frac{1}{2} \int \sin(4x) \, dx \simeq \frac{1}{4} \cos(2x) - \frac{1}{8} \cos(4x), \quad x \in \mathbb{R}.$$

• **Pour** $\int \sin^2(ax) \, dx$ **ou** $\int \cos^2(ax) \, dx$

Pour transformer ces produits de fonctions trigonométriques en sommes, on utilise les formules de Carnot puis la primitivation de combinaisons linéaires.

Rappel :

$$\begin{aligned}\sin^2(ax) &= \frac{1 - \cos(2ax)}{2} \\ \cos^2(ax) &= \frac{1 + \cos(2ax)}{2}\end{aligned}$$

Exemple : $P = \int \cos^2(6x) \, dx$.

La fonction $x \mapsto \cos^2(6x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

Comme $\cos^2(6x) = \frac{1 + \cos(12x)}{2}$, on a

$$P = \frac{1}{2} \int dx + \frac{1}{2} \int \cos(12x) \, dx \simeq \frac{1}{2}x + \frac{1}{24} \sin(12x), \quad x \in \mathbb{R}.$$

Remarque : on applique plusieurs fois ces formules si l'exposant est un naturel pair strictement supérieur à 2.

• **Pour** $\int \sin^m(x) \cos^p(x) \, dx$ ($m, p \in \mathbb{N}$) **où l'un au moins des exposants est impair**

1. m et p sont impairs : 2 substitutions possibles : soit $\sin(x) = t$, soit $\cos(x) = t$; la plus simple consiste à poser la fonction dont l'exposant est le plus élevé égale à t .
2. m est impair : poser $\cos(x) = t$
3. p est impair : poser $\sin(x) = t$

Remarque : il est très souvent nécessaire d'utiliser $\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$.

Exemple : $P = \int \sin^3(x) \cos^2(x) \, dx$.

La fonction $x \mapsto \sin^3(x) \cos^2(x)$ est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

Comme l'exposant du sinus est impair, on pose $g(x) = \cos(x) = t$ et on a $Dg(x) = -\sin(x)$. Dès lors,

$$\begin{aligned} P &= - \int (-\sin(x)) \sin^2(x) \cos^2(x) dx = - \int (-\sin(x))(1-\cos^2(x)) \cos^2(x) dx = - \left(\int (t^2 - t^4) dt \right)_{t=\cos(x)} \\ &\simeq \left(-\frac{t^3}{3} + \frac{t^5}{5} \right)_{t=\cos(x)} \simeq \frac{1}{5} \cos^5(x) - \frac{1}{3} \cos^3(x), \quad x \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

7.5 Primitivation de fractions rationnelles

Rappel : une fraction rationnelle est simple si elle est du type $\frac{A}{(ax+b)^n}$ ou $\frac{Ax+B}{(ax^2+bx+c)^n}$ avec $n \in \mathbb{N}_0$, $A, B, b, c \in \mathbb{R}$, $a \in \mathbb{R}_0$ et $\Delta = b^2 - 4ac < 0$.

7.5.1 Primitivation des fractions simples

- $\int \frac{A}{ax+b} dx$ et $\int \frac{A}{(ax+b)^n} dx$ ($n \in \mathbb{N}, n \neq 1$) : effectuer la substitution $g(x) = ax+b = t$.
- $\int \frac{Ax+B}{ax^2+bx+c} dx$ avec $\Delta < 0$: on obtient toujours la somme d'une fonction \ln et d'une fonction \arctg .

Voyons cela sur un exemple en primitivant $f : x \mapsto \frac{3x+1}{x^2+x+1}$.

La fonction est continue sur \mathbb{R} donc primitivable sur \mathbb{R} .

On effectue tout d'abord la substitution $g(x) = x^2+x+1 = t$ et on a $Dg(x) = 2x+1$. Cette substitution doit être telle qu'il n'y ait plus de "x" dans la seconde fonction à primitiver. Ainsi, on a

$$\int \frac{3x+1}{x^2+x+1} dx = \frac{3}{2} \int \frac{2x+1}{x^2+x+1} dx - \frac{1}{2} \int \frac{1}{x^2+x+1} dx.$$

En effectuant la substitution indiquée ci-dessus, la première primitive donne

$$P_1 = \int (2x+1) \frac{1}{x^2+x+1} dx = \left(\int \frac{1}{t} dt \right)_{t=x^2+x+1} \simeq (\ln |t|)_{t=x^2+x+1} \simeq \ln(x^2+x+1), \quad x \in \mathbb{R}.$$

Pour calculer la seconde primitive, on commence par écrire le dénominateur comme une somme de deux carrés puis on met éventuellement un facteur constant en évidence pour que l'un des termes de la somme soit égal à 1. Ainsi, on a

$$x^2+x+1 = \left(x + \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{3}{4} = \frac{3}{4} \left[\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right)^2 + 1 \right]$$

et on obtient

$$P_2 = \int \frac{1}{x^2+x+1} dx = \frac{4}{3} \int \frac{1}{\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right)^2 + 1} dx,$$

primitive dans laquelle on effectue la substitution $g(x) = \frac{2x+1}{\sqrt{3}} = t$ avec $Dg(x) = \frac{2}{\sqrt{3}}$.

Dès lors, on a

$$P_2 = \frac{4}{3} \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} \left(\int \frac{1}{t^2+1} dt \right)_{t=\frac{2x+1}{\sqrt{3}}} \simeq \frac{2\sqrt{3}}{3} (\arctg(t))_{t=\frac{2x+1}{\sqrt{3}}} \simeq \frac{2\sqrt{3}}{3} \arctg\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right).$$

Finalement, on obtient

$$\int \frac{3x+1}{x^2+x+1} dx \simeq \frac{3}{2} P_1 - \frac{1}{2} P_2 \simeq \frac{3}{2} \ln(x^2+x+1) - \frac{\sqrt{3}}{3} \arctg \frac{2x+1}{\sqrt{3}}, \quad x \in \mathbb{R}.$$

Nous n'envisagerons pas le cas $\int \frac{Ax + B}{(ax^2 + bx + c)^n} dx$ ($n \neq 1$).

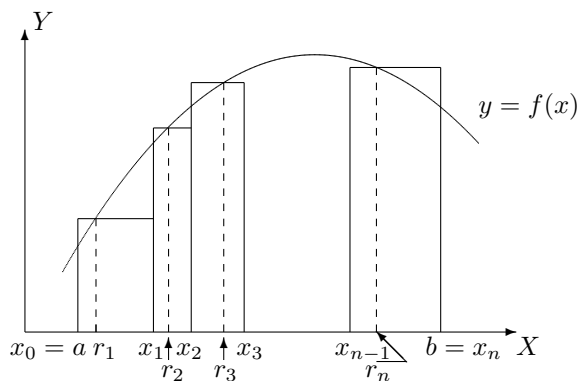
7.5.2 Primitivation d'une fraction rationnelle

Pour primitiver une fraction rationnelle

1. effectuer la division euclidienne et/ou simplifier la fraction si la fraction est impropre
2. décomposer la fraction propre en une somme de fractions simples
3. primitiver le polynôme éventuel et chacune des fractions simples.

B. Calcul intégral

7.6 Introduction



Soit une fonction f définie et **positive** sur $[a, b]$ ($a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$).

Estimons l'aire de la surface délimitée par l'axe des abscisses, le graphique de f et les droites verticales d'équation $x = a$ et $x = b$ dans un repère orthonormé.

Appelons **découpage** de $[a, b]$ la donnée de $(n - 1)$ points de $]a, b[$ tels que $a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ et fixons n points $r_k \in [x_{k-1}, x_k]$, $k = 1, \dots, n$.

Considérons la somme $S_n = \sum_{k=1}^n (x_k - x_{k-1})f(r_k)$; cette somme dépend du choix des x_k , des r_k et de f .

Elle représente la somme des aires des rectangles de côtés $(x_k - x_{k-1})$ et $f(r_k)$ ($k = 1, \dots, n$).

Si on augmente indéfiniment le nombre n d'intervalles de la subdivision de $[a, b]$ de telle sorte que la longueur $(x_k - x_{k-1})$ de chacun devienne de plus en plus petite, on peut prouver que la somme S_n s'approche d'un réel indépendant des x_k et des r_k ; ce réel est l'aire cherchée.

7.7 Définition

Si f est une fonction définie et continue¹ sur $[a, b]$ ($a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$) alors l'intégrale de f sur $[a, b]$, notée $\int_a^b f(x) dx$ est le réel

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} S_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{k=1}^n (x_k - x_{k-1})f(r_k) \text{ où } r_k \in [x_{k-1}, x_k] \text{ } k = 1, \dots, n$$

et où

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < x_n = b \text{ est un découpage de } [a, b].$$

L'intégrale d'une fonction intégrable sur un intervalle fermé et borné peut être considérée comme la limite d'une somme dont le nombre de termes augmente indéfiniment alors que la valeur de chaque terme tend vers zéro : c'est l'interprétation de Cauchy-Riemann de l'intégrale.

Remarques :

1. Une intégrale est un **réel** (donc entre deux intégrales le signe d'égalité est “=” et non “ \simeq ”) alors qu'une primitive est une fonction.
2. Dans l'expression $\int_a^b f(x) dx$, x est une variable muette; elle peut donc être remplacée par n'importe quelle autre

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^b f(y) dy = \int_a^b f(t) dt = \dots$$

1. L'hypothèse de continuité de la fonction n'est pas nécessaire à la définition mais alors on doit d'abord étudier l'intégrabilité de la fonction. Nous nous limiterons à travailler avec des fonctions continues sur des intervalles fermés et bornés.

ATTENTION $\int_a^x f(x) dx$ n'a pas de sens.

3. On a

$$\int_a^a f(x) dx = 0 \quad \text{et} \quad \int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx \quad (a < b).$$

7.8 Propriétés de l'intégrale

1. Une fonction continue sur un intervalle fermé et borné $[a, b]$ ($a, b \in \mathbb{R}$) est toujours intégrable sur cet intervalle.

2. **Théorème de positivité** (resp. négativité)

Si f est une fonction continue et positive (resp. négative) sur $[a, b]$ alors $\int_a^b f(x) dx \geq 0$ (resp. ≤ 0).

Remarque : si f et g sont des fonctions continues sur $[a, b]$ telles que $f(x) \geq g(x) \forall x \in [a, b]$ alors $\int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$; on a aussi la propriété analogue avec l'inégalité dans le sens inverse.

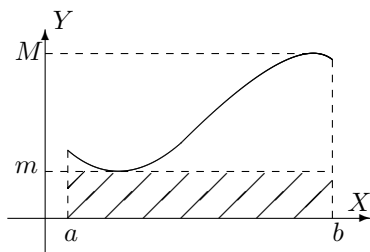
Ce théorème permet notamment de voir si un résultat est vraisemblable.

3. **Théorème de la moyenne**

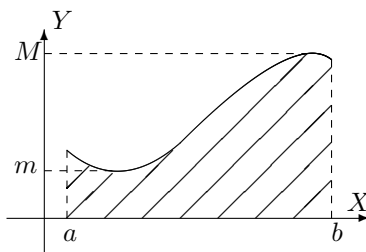
Si $\begin{cases} f \text{ est une fonction continue sur } [a, b] \\ m \text{ et } M \text{ sont respectivement les valeurs minimale et maximale prises par } f \text{ sur } [a, b] \end{cases}$

alors $\begin{cases} 1) m(b-a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a) \\ 2) \exists c \in [a, b] \text{ tel que } \int_a^b f(x) dx = (b-a)f(c) \end{cases}$

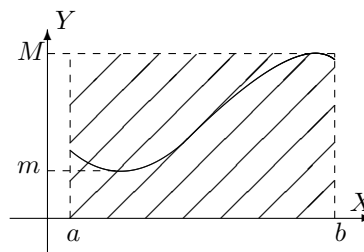
Interprétation géométrique dans le cas d'une fonction continue et positive sur $[a, b]$



Aire hachurée = $(b-a)m$



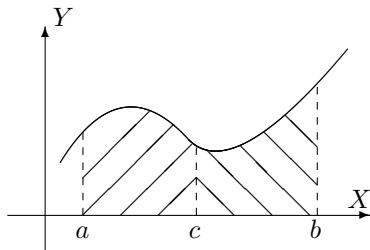
Aire hachurée = $\int_a^b f(x) dx$



Aire hachurée = $(b-a)M$

4. **Théorème d'additivité**

Si f est une fonction continue sur $[a, b]$ et si $c \in [a, b]$ alors $\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx$.



Ce théorème est aussi connu sous le nom de "relation de Chasles".

7.9 Lien entre primitive et intégrale

7.9.1 Théorème d'existence des primitives

Si f est une fonction continue sur $]a, b[$ alors $\forall x_0 \in]a, b[$ la fonction F définie par

$$F :]a, b[\rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto F(x) = \int_{x_0}^x f(t) dt \text{ est une primitive de } f \text{ sur }]a, b[.$$

7.9.2 Calcul d'une intégrale par variation de primitive

Si f est une fonction continue sur $]a, b[$ et si F est une primitive de f sur $]a, b[$ alors

$$\forall [\alpha, \beta] \subset]a, b[\text{ on a } \int_{\alpha}^{\beta} f(x) dx = F(\beta) - F(\alpha).$$

Remarque : on utilise souvent la notation $[F]_{\alpha}^{\beta}$ pour $F(\beta) - F(\alpha)$.

Exemples : $I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin x dx.$

La fonction $f : x \mapsto f(x) = \sin x$ est continue sur \mathbb{R} donc sur $[0, \frac{\pi}{2}]$; dès lors, elle est intégrable sur cet ensemble.

On a $I = [-\cos x]_0^{\frac{\pi}{2}} = (-\cos \frac{\pi}{2}) - (-\cos 0) = 1.$

$$I = \int_{-1}^3 (3 + 2x^2) dx.$$

La fonction $f : x \mapsto f(x) = 3 + 2x^2$ est continue sur \mathbb{R} donc sur $[-1, 3]$; dès lors, elle est intégrable sur cet ensemble et on a

$$I = \int_{-1}^3 (3 + 2x^2) dx = \left[3x + \frac{2}{3}x^3 \right]_{-1}^3 = (9 + 18) - \left(-3 - \frac{2}{3}\right) = \frac{92}{3}.$$

7.10 Méthodes d'intégration

7.10.1 Calcul d'une intégrale par variation de primitive

Cf. ci-dessus

7.10.2 Intégration par parties

Si f et g sont des fonctions dérivables sur $]a, b[$ dont les dérivées sont continues sur $]a, b[$ alors

$$\forall [\alpha, \beta] \subset]a, b[\text{ on a } \int_{\alpha}^{\beta} f(x) Dg(x) dx = [f(x)g(x)]_{\alpha}^{\beta} - \int_{\alpha}^{\beta} g(x) Df(x) dx.$$

Exemple : $I = \int_1^e \ln x dx.$

La fonction $f : x \mapsto f(x) = \ln x$ est continue sur $]0, +\infty[$ donc sur $[1, e]$; dès lors, elle est intégrable sur cet ensemble.

Si $\left. \begin{array}{l} f(x) = \ln x \\ Dg(x) = 1 \end{array} \right\}$ alors $\left\{ \begin{array}{l} Df(x) = \frac{1}{x} \\ g(x) \simeq x \end{array} \right.$ et on a

$$I = \int_1^e \ln x dx = [x \ln x]_1^e - \int_1^e 1 dx = e \ln e - 1 \ln 1 - [x]_1^e = e - (e - 1) = 1.$$

7.10.3 Intégration par changement de variables

Soient I et J deux intervalles ouverts de \mathbb{R} .

Si $\begin{cases} f \text{ est défini de } J \text{ dans } \mathbb{R} \\ g \text{ est une bijection de } I \text{ dans } J \\ g \text{ est dérivable sur } I \text{ avec } Dg \text{ continu sur } I \\ (f \circ g)Dg \text{ est continu sur } I \end{cases}$ alors

$$\forall [\alpha, \beta] \subset I \text{ on a } \int_a^b f(x) dx = \int_\alpha^\beta f(g(t))Dg(t) dt \text{ avec } \begin{cases} a = g(\alpha) \\ b = g(\beta) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = g^{-1}(a) \\ \beta = g^{-1}(b) \end{cases}.$$

Exemple : $I = \int_0^1 \sqrt{1-x^2} dx$.

La fonction $f : x \mapsto f(x) = \sqrt{1-x^2}$ est continue sur $[-1, 1]$ donc sur $[0, 1]$; dès lors, elle est intégrable sur cet ensemble.

On pose $g(t) = \sin t$ avec $t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ pour que g soit une bijection et admette une fonction inverse; on a donc $x = \sin t \Leftrightarrow t = \arcsin x$ et $Dg(t) = \cos t$.

Dès lors, si $x = 0$ alors $t = 0$ et si $x = 1$ alors $t = \frac{\pi}{2}$ et on a

$$I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{1-\sin^2 t} \cos t dt = \int_0^{\frac{\pi}{2}} |\cos t| \cos t dt = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt$$

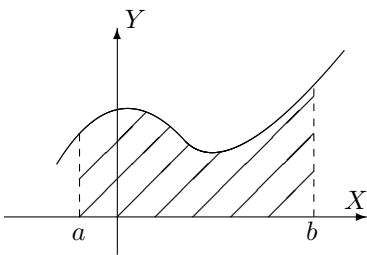
puisque $\cos t > 0$ vu que $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$.

Vu les formules de Carnot, on sait que $\cos^2 t = \frac{1 + \cos(2t)}{2}$; dès lors,

$$I = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos(2t)}{2} dt = \frac{1}{2} \left[t + \frac{\sin(2t)}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \frac{\pi}{4} + \frac{\sin \pi}{4} - 0 = \frac{\pi}{4}.$$

7.11 Intégrale et aire

7.11.1 Fonction positive



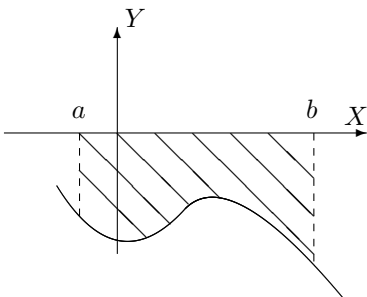
Soit f une fonction continue et positive sur $[a, b]$.

Vu la définition de l'intégrale, $\int_a^b f(x) dx$ est l'aire de la figure plane délimitée par

- 1) l'axe des abscisses
- 2) le graphique de la fonction f
- 3) les droites verticales d'équation $x = a$ et $x = b$.

Dès lors, l'aire hachurée vaut $\int_a^b f(x) dx$.

7.11.2 Fonction négative



Soit f une fonction continue et négative sur $[a, b]$.

Vu le théorème de négativité, l'intégrale, $\int_a^b f(x) dx \leq 0$.

Ainsi, l'intégrale, $\int_a^b f(x) dx$ est **l'OPPOSE** de l'aire de la figure plane délimitée par

- 1) l'axe des abscisses
- 2) le graphique de la fonction f
- 3) les droites verticales d'équation $x = a$ et $x = b$.

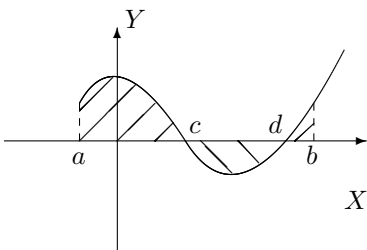
Dès lors, l'aire hachurée vaut $-\int_a^b f(x) dx = \left| \int_a^b f(x) dx \right|$

Conclusion : si f est une fonction continue et de signe constant sur $[a, b]$ alors l'aire de la figure plane délimitée par

- 1) l'axe des abscisses
- 2) le graphique de la fonction f
- 3) les droites verticales d'équation $x = a$ et $x = b$ vaut

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right|.$$

7.11.3 Fonction de signe quelconque



Soit f une fonction continue et de signe quelconque sur $[a, b]$.

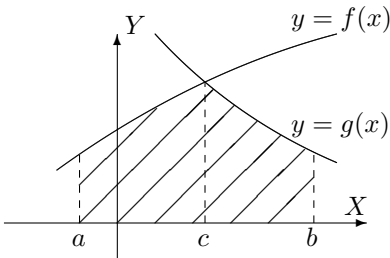
Marche à suivre pour calculer l'aire hachurée :

- 1) Déterminer les zéros de f (ici c et d) en résolvant l'équation $f(x) = 0$.
- 2) Calculer la valeur absolue des intégrales de f sur chacun des sous-intervalles déterminés et les additionner.

Ici, l'aire hachurée vaut $\left| \int_a^c f(x) dx \right| + \left| \int_c^d f(x) dx \right| + \left| \int_d^b f(x) dx \right|$.

7.11.4 Cas particuliers

• Aire délimitée par deux courbes



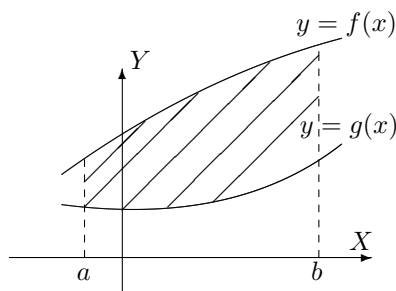
Soient f et g deux fonctions continues sur $[a, b]$.

Marche à suivre pour calculer l'aire hachurée :

- 1) Déterminer l'abscisse du point d'intersection des deux courbes (ici c) solution de l'équation $f(x) = g(x)$.
- 2) Calculer la valeur absolue des intégrales de f et g sur le sous-intervalle correspondant et les additionner.

Ici, l'aire hachurée vaut $\int_a^c f(x) dx + \int_c^b g(x) dx$. (Vu la figure les valeurs absolues sont inutiles)

• Aire non délimitée par l'axe des abscisses

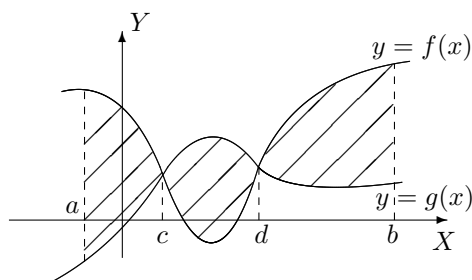


Soient f et g deux fonctions continues sur $[a, b]$.

L'aire hachurée vaut $\int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx$. Elle s'obtient comme différence de deux aires délimitées par l'axe des abscisses.

Si on ne connaît pas la position du graphique de f par rapport à celui de g , on prend la valeur absolue de la différence des intégrales et l'aire vaut $\left| \int_a^b f(x) dx - \int_a^b g(x) dx \right| = \left| \int_a^b (f(x) - g(x)) dx \right|$.

• Généralisation du cas précédent



Soient f et g deux fonctions continues sur $[a, b]$.

Marche à suivre pour calculer l'aire hachurée :

1) Déterminer les abscisses des points d'intersection des deux courbes (ici c et d) en résolvant l'équation $f(x) = g(x)$.

2) L'aire hachurée vaut

$$\left| \int_a^c (f(x) - g(x)) dx \right| + \left| \int_c^d (f(x) - g(x)) dx \right| + \left| \int_d^b (f(x) - g(x)) dx \right|$$

7.12 Aire du disque

L'aire du disque de centre C et de rayon r est la même que celle du disque centré à l'origine et de rayon r . Ce disque est délimité par le cercle d'équation $x^2 + y^2 = r^2$. Vu la symétrie par rapport à l'axe des abscisses et l'axe des ordonnées, il suffit de calculer l'aire de la surface délimitée par

- 1) l'axe des abscisses
 - 2) le graphique de $f : x \mapsto f(x) = \sqrt{r^2 - x^2}$
 - 3) les droites verticales d'équation $x = 0$ et $x = r$
- puis multiplier la valeur obtenue par 4.

L'aire vaut donc $4 \int_0^r \sqrt{r^2 - x^2} dx$ et on calcule cette intégrale par changement de variables. On pose $g(t) = r \sin t$ avec $t \in [-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$ pour que g soit une bijection et admette une fonction inverse ; on a donc $x = r \sin t \Leftrightarrow t = \arcsin \frac{x}{r}$ et $Dg(t) = r \cos t$.
Dès lors, si $x = 0$ alors $t = 0$ et si $x = r$ alors $t = \frac{\pi}{2}$ et on a

$$\text{Aire} = 4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sqrt{r^2 - r^2 \sin^2 t} r \cos t dt = 4r^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} |\cos t| \cos t dt = 4r^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t dt$$

puisque $\cos t > 0$ vu que $t \in [0, \frac{\pi}{2}]$.

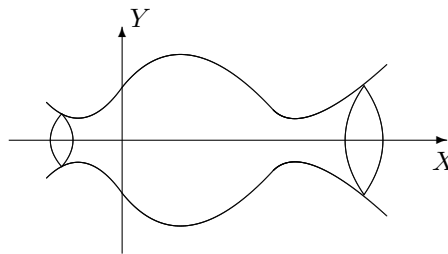
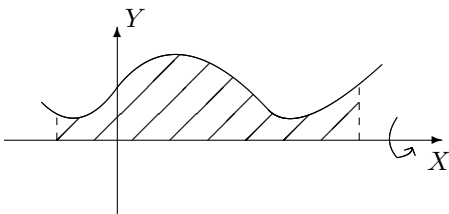
Vu les formules de Carnot, on sait que $\cos^2 t = \frac{1 + \cos(2t)}{2}$; dès lors,

$$\text{Aire} = 4r^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{1 + \cos(2t)}{2} dt = 2r^2 \left[t + \frac{\sin(2t)}{2} \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = 2r^2 \left[\frac{\pi}{2} + \frac{\sin \pi}{2} - 0 \right] = \pi r^2.$$

7.13 Volume d'un solide de révolution

7.13.1 Définition

Un **solide de révolution** est un solide engendré par la rotation d'une surface plane autour d'un axe.



7.13.2 Calcul du volume

Si $\begin{cases} f \text{ est une fonction continue sur } [a, b] \\ P \text{ est la surface plane délimitée par } \begin{cases} 1) \text{ l'axe des abscisses} \\ 2) \text{ le graphique de } f \\ 3) \text{ les droites d'équation } x = a \text{ et } x = b \end{cases} \end{cases}$

alors le volume du solide de révolution engendré par la rotation de P autour de l'axe des abscisses est donné par

$$V = \pi \int_a^b f^2(x) dx.$$

Exemple : calcul du volume d'une sphère de rayon r .

Une sphère de rayon r est engendrée par la rotation d'un demi-disque de rayon r autour d'un de ses diamètres.

Soit la rotation autour de l'axe des abscisses du demi-disque délimité par

- 1) l'axe des abscisses
- 2) le graphique de $f : x \mapsto f(x) = \sqrt{r^2 - x^2}$
- 3) les droites d'équation $x = -r$ et $x = r$. Par application de la formule, on a

$$V = \pi \int_{-r}^r (r^2 - x^2) dx = \pi \left[r^2 x - \frac{x^3}{3} \right]_{-r}^r = \pi \left[\left(r^3 - \frac{r^3}{3} \right) - \left(-r^3 + \frac{r^3}{3} \right) \right] = \pi \left(\frac{2r^3}{3} + \frac{2r^3}{3} \right) = \frac{4}{3} \pi r^3.$$

7.14 Travail d'une force

Quand une force, constante en grandeur et en direction, déplace son point d'application sur une droite de même direction, elle effectue un travail $T = Fd$ si F est l'intensité de la force et d la distance parcourue. Souvent cependant, l'intensité de la force n'est pas constante au cours du déplacement.

Soit une force d'intensité F agissant selon une droite d et déplaçant son point d'application entre les points d'abscisse a et b de d . Supposons que l'intensité de F soit une fonction continue de l'abscisse x de son point d'application alors le travail effectué vaut

$$T = \int_a^b F(x) dx.$$

7.15 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

7.15.1 Exercices

1. Calculer les primitives suivantes en précisant l'intervalle sur lequel vous travaillez

1. $\int x^4 dx$
2. $\int -4 dx$
3. $\int \frac{4}{x^3} dx$
4. $\int 2 \cos(x) dx$
5. $\int (2x^9 - 3x^6 + 12x^3 - 2) dx$
6. $\int \frac{\sqrt[3]{x}}{\sqrt{x}} dx$
7. $\int \frac{x+1}{x^3} dx$
8. $\int \frac{(1+x)^2}{\sqrt{x}} dx$
9. $\int (\sin(3x) + 2) dx$
10. $\int (e^x + e^{-x}) dx$
11. $\int \sqrt[3]{1-3x} dx$
12. $\int \frac{x}{\sqrt{9+x^2}} dx$
13. $\int \frac{\ln^2(x)}{x} dx$
14. $\int \frac{x}{\cos^2(x^2)} dx$
15. $\int \frac{e^x}{e^x + 1} dx$
16. $\int (3x-1)^4 dx$
17. $\int 2x^2(x^3-1)^8 dx$
18. $\int (3x^2-4)\sqrt{x^3-4x+1} dx$
19. $\int \frac{8x^2}{(x^3+2)^3} dx$
20. $\int \frac{x}{x+2} dx$
21. $\int \frac{1}{2x+1} dx$
22. $\int \frac{\sqrt{\operatorname{tg}(x)}}{\cos^2(x)} dx$
23. $\int \frac{1}{x \ln(x)} dx$
24. $\int \frac{\operatorname{arctg}(x)}{1+x^2} dx$
25. $\int \frac{\cos(\ln(x))}{x} dx$
26. $\int 10x \sin(5x^2) dx$
27. $\int \frac{\cos(\sqrt{x})}{\sqrt{x}} dx$
28. $\int -\frac{\cot^2(x)}{\sin^2(x)} dx$
29. $\int \sin(x) \sin(\cos(x)) dx$
30. $\int (8x-7)e^{4x^2-7x} dx$
31. $\int \cos(x)e^{\sin(x)} dx$
32. $\int \frac{e^{\operatorname{tg}(x)}}{\cos^2(x)} dx$
33. $\int \frac{\arcsin(x)}{\sqrt{1-x^2}} dx$
34. $\int \frac{1}{\sqrt{1-25x^2}} dx$
35. $\int \frac{e^x}{\sqrt{1-e^{2x}}} dx$
36. $\int \frac{1}{x\sqrt{1-\ln^2(x)}} dx$
37. $\int \frac{x+3}{\sqrt{1-x^2}} dx$
38. $\int \frac{1}{1+3x^2} dx$
39. $\int \frac{e^x}{1+e^{2x}} dx$
40. $\int \frac{1}{4x^2+25} dx$

41. $\int x e^x dx$
42. $\int x \operatorname{arctg}(x) dx$
43. $\int \arcsin(x) dx$
44. $\int x e^{2x} dx$
45. $\int \sin^{10}(x) \cos^3(x) dx$
46. $\int 2 \sin(x) \cos(x) dx$
47. $\int \sin^3(x) \cos^5(x) dx$
48. $\int \cos^2(x) dx$
49. $\int \cos(x) \cos(3x) dx$
50. $\int \cos(x) \sin(3x) dx$
51. $\int \sin^2(x) \cos^2(x) dx$
52. $\int \sin^3(x) dx$
53. $\int \sin^2(2x) dx$
54. $\int \sin^4(x) dx$
55. $\int \frac{x^3 - 2x^2 + 4}{x^3(x-2)^2} dx$
56. $\int \sin(2x) \sin(3x) dx$
57. $\int \frac{\cos(2x)}{\sin^5(2x)} dx$
58. $\int \frac{\sin^3(x)}{\sqrt{\cos(x)}} dx$
59. $\int \frac{\sin(x)}{\cos^2(x)} dx$
60. $\int \frac{\operatorname{tg}(x)}{\cos^3(x)} dx$
61. $\int \frac{\sqrt{x}}{x+1} dx$
62. $\int \frac{x^3}{\sqrt{x-1}} dx$
63. $\int \sqrt{1-x^2} dx$
64. $\int x^2 \sqrt{1-x^2} dx$
65. $\int \frac{1}{\sqrt{25-16x^2}} dx$
66. $\int x^2 \cos(x) dx$
67. $\int \frac{1}{x^3+1} dx$
68. $\int \cos(1-8x) dx$
69. $\int \sin(2x) \cos(5x) dx$
70. $\int x \cos(x^2+5) dx$
71. $\int 4 \sin^4(x) \cos(x) dx$
72. $\int \frac{\sqrt{1-x^2}}{x^2} dx$
73. $\int \frac{x}{1+4x^4} dx$
74. $\int \sin(3x) \cos(7x) dx$
75. $\int (3x^2+1) \operatorname{arctg}(x) dx$
76. $\int \frac{1+x^3}{x^2} dx$
77. $\int \frac{x^2}{\sqrt[4]{x^3+2}} dx$
78. $\int \frac{\operatorname{tg}(x)}{\cos^2(x)} dx$
79. $\int x^3 \ln(x) dx$
80. $\int \frac{\sin(x)}{\sqrt{\cos(x)}} dx$
81. $\int (x^2-x+1) e^{2x} dx$
82. $\int \sin^4(x) \cos^3(x) dx$
83. $\int \left(\sqrt[4]{2x^3} - \frac{1}{\sin^2(3x)} \right) dx$
84. $\int x^2 \sqrt{x^3+2} dx$
85. $\int x e^{-x^2} dx$
86. $\int \arcsin(6x-3) dx$
87. $\int x^2 \sin(x^3) dx$
88. $\int \frac{\sin(x)}{\cos^4(x)} dx$
89. $\int \frac{1}{\cos^2(x) \sqrt{1-\operatorname{tg}^2(x)}} dx$
90. $\int (x^3-3x+2) \cos(x) dx$

91. $\int \frac{3x}{\cos^2(x^2)} dx$
92. $\int \frac{x+3}{\sqrt[3]{x^2+6x}} dx$
93. $\int x^2 e^{-x} dx$
94. $\int \frac{x}{\sqrt{1-x^2}} dx$
95. $\int e^x \cos(x) dx$
96. $\int x \arcsin(x) dx$
97. $\int \frac{3x^2}{(x^3-1)^4} dx$
98. $\int \cotg(x) dx$
99. $\int \frac{2x^2}{1+x^6} dx$
100. $\int \sin^3(x) \cos^3(x) dx$
101. $\int \cos^4(x) dx$
102. $\int (2x+4) \arctg(x+2) dx$
103. $\int \frac{2x-1}{\sqrt{(x^2-x+1)^3}} dx$
104. $\int \frac{x-2}{x^2+1} dx$
105. $\int x \ln^2(x) dx$
106. $\int \cos^3(x) dx$
107. $\int x e^{-x} dx$
108. $\int \frac{2}{(3x-2)^2} dx$
109. $\int \frac{x}{\sqrt{1-x^4}} dx$
110. $\int \frac{\sin^2(x)}{\cos^3(x)} dx$
111. $\int \frac{\sin(2x)}{1+\cos^2(x)} dx$
112. $\int \frac{2x^2+4}{x^3-x^2+x-1} dx$
113. $\int \frac{x^3}{x^2+1} dx$
114. $\int \frac{1}{x^4-1} dx$
115. $\int \frac{x}{x^2+x+1} dx$
116. $\int \frac{x^3-2}{x^3-x^2} dx$
117. $\int \frac{3x^3-7x^2+3x}{x^2+1} dx$
118. $\int \frac{2x-3}{(x^2-1)(2x+3)} dx$
119. $\int \frac{x^2-x+2}{x^4-5x^2+4} dx$
120. $\int \frac{1-\sqrt{x}}{1+\sqrt{x}} dx$

2. Si c'est possible, calculer les intégrales suivantes

1. $\int_1^3 \frac{x\sqrt{x}+1}{\sqrt{x}} dx$
2. $\int_0^{\frac{\pi}{3}} \sin(2x) \cos(4x) dx$
3. $\int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{3}} \tg(x) dx$
4. $\int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{\sin(x)}{\cos^2(x)} dx$
5. $\int_0^1 x e^{x^2} dx$
6. $\int_0^1 \frac{e^x}{e^x+1} dx$
7. $\int_0^\pi e^x \cos(x) dx$
8. $\int_{e-1}^{2e-1} \ln(1+x) dx$
9. $\int_{\sqrt{e}}^e x^3 \ln^2(x) dx$
10. $\int_0^1 \arcsin(4x+1) dx$
11. $\int_0^{-1} \frac{x^2+1}{x-1} dx$
12. $\int_0^{-1} \sqrt[3]{1-3x} dx$
13. $\int_{-\frac{1}{5}}^{\frac{1}{5}} \frac{1}{1+25x^2} dx$
14. $\int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{4}} \sin^2(x) dx$

15. $\int_0^1 2x^2(x^3 - 1)^8 dx$

18. $\int_0^{\frac{\pi}{2}} x \cos(x) dx$

16. $\int_1^2 \frac{2}{(3x-2)^2} dx$

19. $\int_0^5 x^2 \sqrt{25-x^2} dx$

17. $\int_{-3}^1 \frac{1+x^4}{x^2} dx$

20. $\int_0^\pi (x^2 - 3x + 2) \sin(x) dx$

3. Dans un repère orthonormé, calculer l'aire de la partie du plan délimitée par l'axe des abscisses, les droites d'équation $x = a$ et $x = b$ ainsi que le graphique de la fonction f si

f	a	b
1. $x \mapsto \sqrt{2x}$	0	1
2. $x \mapsto \sin(4x)$	0	π
3. $x \mapsto \cos(x) $	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{3\pi}{2}$
4. $x \mapsto -\frac{1}{x^2}$	1	4

Donner une représentation graphique de ces ensembles.

4. Dans un repère orthonormé, calculer l'aire de la partie du plan délimitée par les courbes d'équation

1. $\begin{cases} y = -x + 2 \\ y = x^2 - 4 \end{cases}$

3. $\begin{cases} y = x^2 \\ y = x^3 + x^2 - 4x \end{cases}$

2. $\begin{cases} 2y = 3(x+1) \\ 2y = 2x^2 + 3x + 1 \end{cases}$

4. $\begin{cases} y^2 = 4x \\ x^2 = 4y \end{cases}$

Donner une représentation graphique de ces ensembles.

5. Dans un repère orthonormé, calculer l'aire de la partie du plan délimitée par les droites d'équation $x = a$ et $x = b$ et les courbes dont les équations sont données ci-dessous

1. $\begin{cases} y = \sin(x) \\ y = \cos(2x) \end{cases} \quad a = 0 \quad b = 2\pi$

3. $\begin{cases} y = \ln(x) \\ y = -\ln(x) \end{cases} \quad a = 1 \quad b = e$

2. $\begin{cases} y = e^x \\ y = e^{-x} \end{cases} \quad a = 0 \quad b = 1$

4. $\begin{cases} y = \operatorname{tg}(x) \\ y = \operatorname{arctg}(x) \end{cases} \quad a = -1 \quad b = 1$

Donner une représentation graphique de ces ensembles.

6. Dans un repère orthonormé, calculer l'aire de la partie du plan comprise entre

- les paraboles \mathcal{P}_1 et \mathcal{P}_2 d'axe de symétrie vertical si
 - \mathcal{P}_1 passe par les points O , A et B de coordonnées respectives $(0, 0)$, $(2, 0)$ et $(-1, 2)$
 - \mathcal{P}_2 a pour sommet le point de coordonnées $(0, 4)$ et passe par le point B
- la parabole \mathcal{P} d'axe de symétrie vertical, passant par les points A , B et C de coordonnées respectives $(0, 1)$, $(2, 0)$ et $(5, 0)$ et la droite d passant par les points A et C
- le cercle \mathcal{C} centré à l'origine de rayon 5 et la parabole \mathcal{P} d'axe de symétrie vertical, passant par les points de coordonnées $(0, 5)$, $(3, 0)$ et $(4, 3)$.

Donner une représentation graphique de ces ensembles.

7. Dans un repère orthonormé, calculer l'aire de la surface plane délimitée par l'ellipse d'équation

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1, \quad a, b > 0.$$

Que vaut l'aire de cette surface si les axes de l'ellipse mesurent respectivement 10 cm et 6 cm ?

8. Dans un repère orthonormé, calculer le volume
 1. du cône de révolution de rayon R et de hauteur h engendré par la rotation d'un triangle rectangle autour d'un des côtés de l'angle droit pris comme axe de rotation.
 2. du tronc de cône de révolution dont les bases ont pour rayon respectivement R et r ($R > r$) et de hauteur h , ce solide étant engendré par la rotation d'un trapèze rectangle autour du côté perpendiculaire aux bases pris comme axe de rotation.
 3. du cylindre circulaire droit de rayon R et de hauteur h .
 4. du solide engendré par la rotation autour de l'axe des abscisses de la partie du plan délimitée par les courbes d'équation $x^2 + y^2 = 2$ et $y = x^2$ et située au-dessus de l'axe des abscisses.
9. La compression S d'un ressort est proportionnelle à la force appliquée F . S'il faut appliquer une force de 10 N pour comprimer ce ressort de 1 cm, calculer le travail de la force F lorsque le ressort est comprimé de 5 cm.
10. La force de répulsion entre deux charges électriques de même signe e_1 et e_2 séparées par une distance r vaut $F = k \frac{e_1 \cdot e_2}{r^2}$ où k est une constante.
Si la charge e_1 se trouve à l'origine O et si e_2 se trouve au point A situé à une distance r_1 de O , calculer le travail de la force F pour déplacer la charge e_2 du point A au point B situé à une distance r_2 de O .
11. Un câble pesant 40 N/m se déroule d'un treuil cylindrique et 15 m sont déjà déroulés. Calculer le travail effectué par la force de pesanteur pour dérouler 75 m supplémentaires.

7.15.2 Solutions

1. A une constante additive près, on a

1. $\frac{x^5}{5}, x \in \mathbb{R}$
2. $-4x, x \in \mathbb{R}$
3. $\frac{-2}{x^2}, x \in \mathbb{R}_0$
4. $2 \sin(x), x \in \mathbb{R}$
5. $\frac{x^{10}}{5} - \frac{3}{7}x^7 + 3x^4 - 2x, x \in \mathbb{R}$
6. $\frac{6}{5}\sqrt[6]{x^5}, x \in]0, +\infty[$
7. $-\frac{1}{x} - \frac{1}{2x^2}, x \in \mathbb{R}_0$
8. $\left(\frac{2}{5}x^2 + \frac{4}{3}x + 2\right)\sqrt{x}, x \in]0, +\infty[$
9. $-\frac{1}{3}\cos(3x) + 2x, x \in \mathbb{R}$
10. $e^x - e^{-x}, x \in \mathbb{R}$
11. $\frac{3x-1}{4}\sqrt[3]{1-3x}, x \in \mathbb{R}$
12. $\sqrt{9+x^2}, x \in \mathbb{R}$
13. $\frac{1}{3}\ln^3(x), x \in]0, +\infty[$
14. $\frac{1}{2}\operatorname{tg}(x^2), x \in \mathbb{R} \setminus \{\pm\sqrt{\frac{\pi}{2}} + k\pi : k \in \mathbb{N}\}$
15. $\ln(e^x + 1), x \in \mathbb{R}$
16. $\frac{1}{15}(3x-1)^5, x \in \mathbb{R}$
17. $\frac{2}{27}(x^3-1)^9, x \in \mathbb{R}$
18. $\frac{2}{3}\sqrt{(x^3-4x+1)^3},$
 $x \in \{x \in \mathbb{R} : x^3 - 4x + 1 > 0\}$
19. $\frac{-4}{3(x^3+2)^2}, x \in \mathbb{R} \setminus \{-\sqrt[3]{2}\}$
20. $x - 2\ln(|x+2|), x \in \mathbb{R} \setminus \{-2\}$
21. $\frac{1}{2}\ln(|2x+1|), x \in \mathbb{R} \setminus \{-1/2\}$
22. $\frac{2}{3}\operatorname{tg}(x)\sqrt{\operatorname{tg}(x)}, x \in \bigcup_{k \in \mathbb{Z}}]k\pi, \frac{\pi}{2} + k\pi[$
23. $\ln(|\ln(x)|), x \in]0, +\infty[\setminus \{1\}$
24. $\frac{1}{2}\arctg^2(x), x \in \mathbb{R}$

25. $\sin(\ln(x)), x \in]0, +\infty[$
26. $-\cos(5x^2), x \in \mathbb{R}$
27. $2\sin(\sqrt{x}), x \in]0, +\infty[$
28. $\frac{1}{3}\cotg^3(x), x \in \mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$
29. $\cos(\cos(x)), x \in \mathbb{R}$
30. $e^{4x^2-7x}, x \in \mathbb{R}$
31. $e^{\sin(x)}, x \in \mathbb{R}$
32. $e^{\tg(x)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$
33. $\frac{1}{2}\arcsin^2(x), x \in]-1, 1[$
34. $\frac{1}{5}\arcsin(5x), x \in \left]-\frac{1}{5}, \frac{1}{5}\right[$
35. $\arcsin(e^x), x \in]-\infty, 0[$
36. $\arcsin(\ln(x)), x \in \left]\frac{1}{e}, e\right[$
37. $-\sqrt{1-x^2} + 3\arcsin(x), x \in]-1, 1[$
38. $\frac{1}{\sqrt{3}}\arctg(\sqrt{3}x), x \in \mathbb{R}$
39. $\arctg(e^x), x \in \mathbb{R}$
40. $\frac{1}{10}\arctg\left(\frac{2x}{5}\right), x \in \mathbb{R}$
41. $(x-1)e^x, x \in \mathbb{R}$
42. $\frac{x^2+1}{2}\arctg(x) - \frac{x}{2}, x \in \mathbb{R}$
43. $x\arcsin(x) + \sqrt{1-x^2}, x \in]-1, 1[$
44. $\frac{(2x-1)e^{2x}}{4}, x \in \mathbb{R}$
45. $\frac{1}{11}\sin^{11}(x) - \frac{1}{13}\sin^{13}(x), x \in \mathbb{R}$
46. $-\frac{1}{2}\cos(2x), x \in \mathbb{R}$
47. $\frac{1}{8}\cos^8(x) - \frac{1}{6}\cos^6(x), x \in \mathbb{R}$
48. $\frac{x}{2} + \frac{1}{4}\sin(2x), x \in \mathbb{R}$
49. $\frac{1}{4}\sin(2x) + \frac{1}{8}\sin(4x), x \in \mathbb{R}$
50. $-\frac{1}{8}\cos(4x) - \frac{1}{4}\cos(2x), x \in \mathbb{R}$
51. $\frac{x}{8} - \frac{\sin(4x)}{32}, x \in \mathbb{R}$
52. $\frac{1}{3}\cos^3(x) - \cos(x), x \in \mathbb{R}$
53. $\frac{x}{2} - \frac{\sin(4x)}{8}, x \in \mathbb{R}$
54. $\frac{3x}{8} - \frac{\sin(2x)}{4} + \frac{\sin(4x)}{32}, x \in \mathbb{R}$
55. $\frac{1}{4}\ln\left(\left|\frac{x}{x-2}\right|\right) - \frac{1}{2(x-2)} - \frac{1}{x} - \frac{1}{2x^2},$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \{0, 2\}$
56. $\frac{\sin(x)}{2} - \frac{\sin(5x)}{10}, x \in \mathbb{R}$
57. $\frac{-1}{8\sin^4(2x)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{k\pi}{2} : k \in \mathbb{Z}\right\}$
58. $\left(\frac{2\cos^2(x)}{5} - 2\right)\sqrt{\cos(x)},$
 $x \in \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left]-\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{\pi}{2} + 2k\pi\right[$
59. $\frac{1}{\cos(x)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$
60. $\frac{1}{3\cos^3(x)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$
61. $2\sqrt{x} - 2\arctg(\sqrt{x}), x \in]0, +\infty[$
62. $2\sqrt{x-1}\left(\frac{(x-1)^3}{7} + \frac{3(x-1)^2}{5} + x\right),$
 $x \in]1, +\infty[$
63. $\frac{x\sqrt{1-x^2}}{2} + \frac{\arcsin(x)}{2}, x \in]-1, 1[$
64. $\frac{\arcsin(x)}{8} - \frac{x\sqrt{1-x^2}(1-2x^2)}{8}, x \in]-1, 1[$
65. $\frac{1}{4}\arcsin\left(\frac{4x}{5}\right), x \in \left]-\frac{5}{4}, \frac{5}{4}\right[$
66. $(x^2-2)\sin(x) + 2x\cos(x), x \in \mathbb{R}$
67. $\frac{\ln(|x+1|)}{3} - \frac{\ln(x^2-x+1)}{6}$
 $+ \frac{\sqrt{3}}{3}\arctg\left(\frac{2x-1}{\sqrt{3}}\right), x \in \mathbb{R} \setminus \{-1\}$
68. $-\frac{1}{8}\sin(1-8x), x \in \mathbb{R}$
69. $-\frac{\cos(7x)}{14} + \frac{\cos(3x)}{6}, x \in \mathbb{R}$
70. $\frac{1}{2}\sin(x^2+5), x \in \mathbb{R}$
71. $\frac{4}{5}\sin^5(x), x \in \mathbb{R}$
72. $-\frac{\sqrt{1-x^2}}{x} - \arcsin(x), x \in]-1, 1[$
73. $\frac{1}{4}\arctg(2x^2), x \in \mathbb{R}$
74. $-\frac{\cos(10x)}{20} + \frac{\cos(4x)}{8}, x \in \mathbb{R}$
75. $(x^3+x)\arctg(x) - \frac{x^2}{2}, x \in \mathbb{R}$
76. $-\frac{1}{x} + \frac{x^2}{2}, x \in \mathbb{R}_0$
77. $\frac{4}{9}\sqrt[4]{(x^3+2)^3}, x \in]-\sqrt[3]{2}, +\infty[$
78. $\frac{1}{2}\tg^2(x), x \in \mathbb{R} \setminus \left\{\frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z}\right\}$
79. $\frac{x^4}{4}\left(\ln(x) - \frac{1}{4}\right), x \in]0, +\infty[$
80. $-2\sqrt{\cos(x)}, x \in \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left]-\frac{\pi}{2} + 2k\pi, \frac{\pi}{2} + 2k\pi\right[$

81. $\frac{e^{2x}}{2}(x^2 - 2x + 2), x \in \mathbb{R}$
82. $\frac{\sin^5(x)}{5} - \frac{\sin^7(x)}{7}, x \in \mathbb{R}$
83. $\frac{4x\sqrt[4]{2x^3}}{7} + \frac{\cotg(3x)}{3},$
 $x \in]0, +\infty[\setminus \left\{ \frac{k\pi}{3} : k \in \mathbb{N} \right\}$
84. $\frac{2}{9}(x^3 + 2)\sqrt{x^3 + 2}, x \in]-\sqrt[3]{2}, +\infty[$
85. $-\frac{1}{2}e^{-x^2}, x \in \mathbb{R}$
86. $\frac{(2x-1)\arcsin(6x-3)}{2 + \frac{\sqrt{1-(6x-3)^2}}{6}}, x \in \left] \frac{1}{3}, \frac{2}{3} \right[$
87. $-\frac{1}{3}\cos(x^3), x \in \mathbb{R}$
88. $\frac{1}{3\cos^3(x)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
89. $\arcsin(\operatorname{tg}(x)), x \in \bigcup_{k \in \mathbb{Z}} \left] -\frac{\pi}{4} + k\pi, \frac{\pi}{4} + k\pi \right[$
90. $(x^3 - 9x + 2)\sin(x) + (3x^2 - 9)\cos(x), x \in \mathbb{R}$
91. $\frac{3}{2}\operatorname{tg}(x^2), x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \pm\sqrt{\frac{\pi}{2}} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
92. $\frac{3}{4}\sqrt[3]{(x^2 + 6x)^2}, x \in \mathbb{R} \setminus \{-6, 0\}$
93. $-e^{-x}(x^2 + 2x + 2), x \in \mathbb{R}$
94. $-\sqrt{1-x^2}, x \in]-1, 1[$
95. $\frac{(\cos(x) + \sin(x))e^x}{2}, x \in \mathbb{R}$
96. $\frac{2x^2-1}{4}\arcsin(x) + \frac{x}{4}\sqrt{1-x^2}, x \in]-1, 1[$
97. $\frac{-1}{3(x^3-1)^3}, x \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$
98. $\ln(|\sin(x)|), x \in \mathbb{R} \setminus \{k\pi : k \in \mathbb{Z}\}$
99. $\frac{2}{3}\operatorname{arctg}(x^3), x \in \mathbb{R}$
100. $\frac{\sin^4(x)}{4} - \frac{\sin^6(x)}{6}, x \in \mathbb{R}$
101. $\frac{3x}{8} + \frac{\sin(2x)}{4} + \frac{\sin(4x)}{32}, x \in \mathbb{R}$
102. $(x^2 + 4x + 5)\operatorname{arctg}(x+2) - (x+2), x \in \mathbb{R}$
103. $\frac{-2}{\sqrt{x^2-x+1}}, x \in \mathbb{R}$
104. $\frac{1}{2}\ln(x^2+1) - 2\operatorname{arctg}(x), x \in \mathbb{R}$
105. $\frac{x^2}{2}\left(\ln^2(x) - \ln(x) + \frac{1}{2}\right), x \in]0, +\infty[$
106. $\sin(x) - \frac{\sin^3(x)}{3}, x \in \mathbb{R}$
107. $-e^{-x}(x+1), x \in \mathbb{R}$
108. $\frac{-2}{3(3x-2)}, x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{2}{3} \right\}$
109. $\frac{1}{2}\arcsin(x^2), x \in]-1, 1[$
110. $\frac{1}{4}\ln\left(\left|\frac{\sin(x)-1}{\sin(x)+1}\right|\right) + \frac{\sin(x)}{2\cos^2(x)},$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ \frac{\pi}{2} + k\pi : k \in \mathbb{Z} \right\}$
111. $-\ln(1+\cos^2(x)), x \in \mathbb{R}$
112. $3\ln(|x-1|) - \frac{1}{2}\ln(x^2+1) - \operatorname{arctg}(x),$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \{1\}$
113. $\frac{x^2}{2} - \frac{1}{2}\ln(x^2+1), x \in \mathbb{R}$
114. $\frac{1}{4}\ln\left(\left|\frac{x-1}{x+1}\right|\right) - \frac{1}{2}\operatorname{arctg}(x),$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \{-1, 1\}$
115. $\frac{1}{2}\ln(x^2+x+1) - \frac{\sqrt{3}}{3}\operatorname{arctg}\left(\frac{2x+1}{\sqrt{3}}\right),$
 $x \in \mathbb{R}$
116. $x + 2\ln(|x|) - \frac{2}{x} - \ln(|x-1|),$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1\}$
117. $\frac{3x^2}{2} - 7x + 7\operatorname{arctg}(x), x \in \mathbb{R}$
118. $\frac{-1}{10}\ln(|x-1|) + \frac{5}{2}\ln(|x+1|)$
 $-\frac{12}{5}\ln(|2x+3|), x \in \mathbb{R} \setminus \left\{ -\frac{3}{2}, -1, 1 \right\}$
119. $\frac{1}{3}\ln\left(\left|\frac{x-2}{x-1}\right|\right) + \frac{2}{3}\ln\left(\left|\frac{x+1}{x+2}\right|\right),$
 $x \in \mathbb{R} \setminus \{-2, -1, 1, 2\}$
120. $-x + 4\sqrt{x} - 4\ln(\sqrt{x}+1), x \in]0, +\infty[$

2.

- | | | | |
|-----------------------|------------------------------|---------------------------------|---|
| 1. $2 + 2\sqrt{3}$ | 5. $\frac{1}{2}(e-1)$ | 9. $\frac{e^2}{32}(5e^2-1)$ | 13. $\frac{\pi}{10}$ |
| 2. $-\frac{3}{8}$ | 6. $\ln \frac{e+1}{2}$ | 10. impossible | 14. $\frac{\pi}{24} + \frac{\sqrt{3}}{8} - \frac{1}{4}$ |
| 3. $\frac{1}{2}\ln 2$ | 7. $-\frac{1}{2}(e^\pi + 1)$ | 11. $2\ln 2 - \frac{1}{2}$ | 15. $\frac{2}{27}$ |
| 4. $\sqrt{2}-1$ | 8. $2e\ln 2$ | 12. $\frac{1}{4} - \sqrt[3]{4}$ | |

16. $\frac{1}{2}$

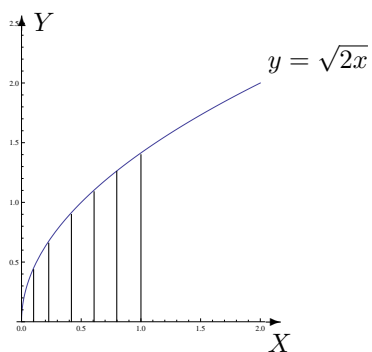
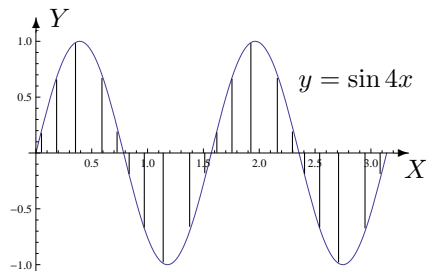
17. impossible

18. $\frac{\pi}{2} - 1$

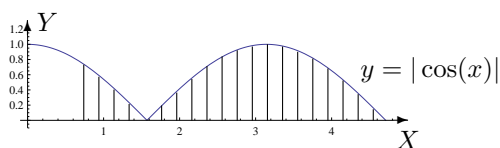
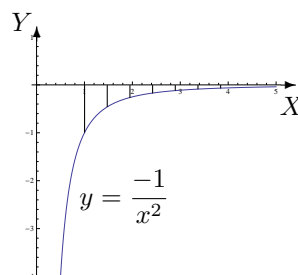
19. $\frac{625 \pi}{16}$

20. $\pi^2 - 3\pi$

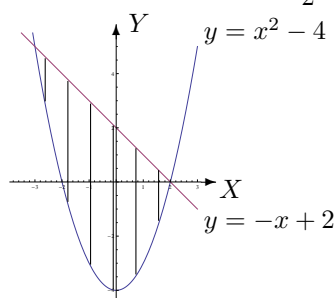
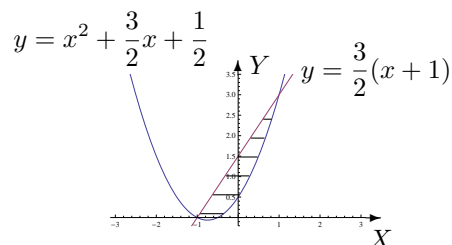
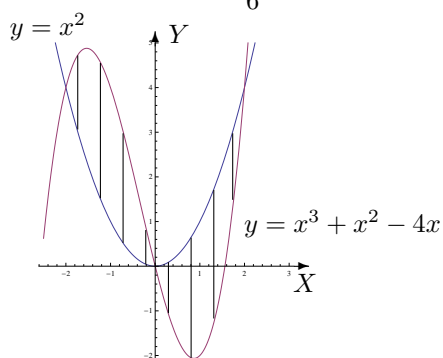
3.

L'aire hachurée vaut $\frac{2\sqrt{2}}{3}$.

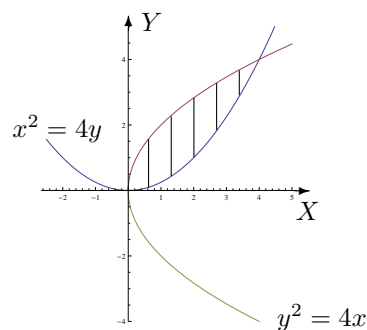
L'aire hachurée vaut 2.

L'aire hachurée vaut $3 - \frac{\sqrt{2}}{2}$.L'aire hachurée vaut $\frac{3}{4}$.

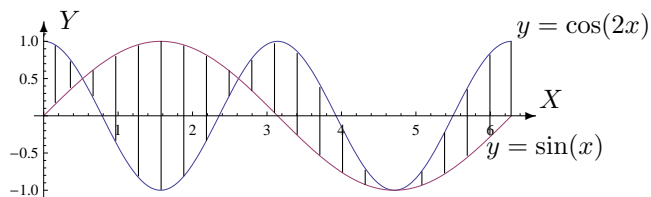
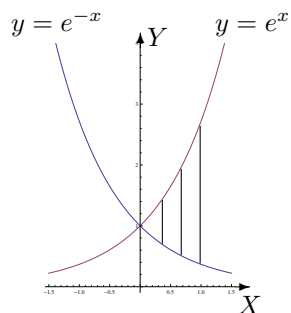
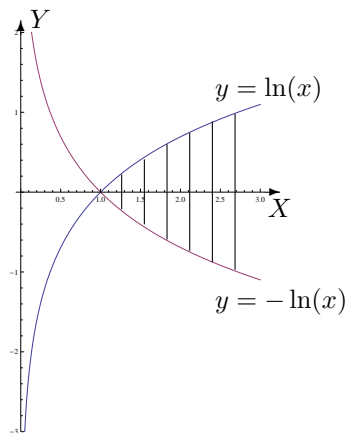
4.

L'aire hachurée vaut $\frac{125}{6}$.L'aire hachurée vaut $\frac{4}{3}$.

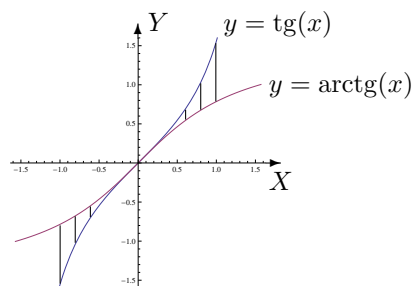
L'aire hachurée vaut 8.

L'aire hachurée vaut $\frac{16}{3}$.

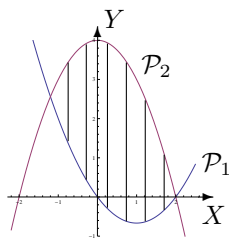
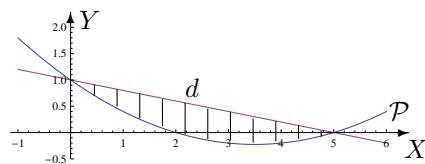
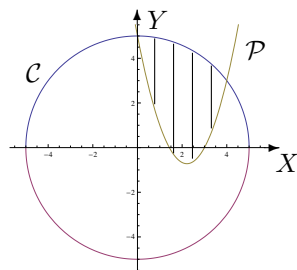
5.

L'aire hachurée vaut $3\sqrt{3}$.L'aire hachurée vaut $e + e^{-1} - 2$.

L'aire hachurée vaut 2.

L'aire hachurée vaut $\ln 2 - 2\ln(\cos 1) - \frac{\pi}{2}$.

6.

L'aire hachurée vaut $\frac{125}{18}$.L'aire hachurée vaut $\frac{25}{12}$.L'aire hachurée vaut $\frac{22}{9} + \frac{25}{2} \arcsin\left(\frac{4}{5}\right)$.7. L'aire de la surface délimitée par l'ellipse vaut πab ; dans le cas particulier donné, l'aire vaut 15 cm^2 .8. 1. Le volume du cône de révolution vaut $\frac{\pi R^2 h}{3}$.

2. Le volume du tronc de cône de révolution vaut $\frac{\pi h(R^2 + rR + r^2)}{3}$.
3. Le volume du cylindre vaut $\pi R^2 h$.
4. Le volume du solide donné vaut $\frac{44\pi}{15}$.
9. Le travail de la force vaut $1,25 \text{ J}$.
10. Le travail effectué par la force de répulsion vaut $ke_1e_2 \left(\frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right)$.
11. Le travail effectué par la force de pesanteur vaut $157\,500 \text{ J}$.

Chapitre 8

Calcul matriciel

8.1 Matrices

8.1.1 Définitions - Notations

1. Une **matrice** est un tableau rectangulaire de nombres¹ comportant n lignes et p colonnes ($n, p \in \mathbb{N}_0$).
2. Les lignes et les colonnes d'une matrice en sont les **rangées**.
3. Les nombres constituant la matrice en sont les **éléments**.
4. Si une matrice comporte n lignes et p colonnes, on dit que son **format** est $p \times q$.
5. Une **matrice nulle** notée 0 est une matrice dont tous les éléments sont nuls.
6. Deux **matrices** sont **égales** si elles ont le même format et si leurs éléments correspondants sont égaux.
7. Une **matrice carrée** est une matrice dont le nombre de lignes est égal au nombre de colonnes ; ce nombre est la **dimension** de la matrice.
8. Un **élément diagonal** d'une matrice carrée est un élément de cette matrice situé sur une ligne et une colonne de même numéro.
9. La **diagonale principale** d'une matrice carrée est formée de l'ensemble de ses éléments diagonaux.
10. Une **matrice diagonale** est une matrice carrée dont tous les éléments non diagonaux sont nuls.
11. La **matrice identité** de dimension n est la matrice diagonale de dimension n dont tous les éléments diagonaux sont égaux à 1. On la note I .
12. La **matrice transposée** d'une matrice donnée A de format $p \times q$ est la matrice notée \tilde{A} de format $q \times p$ dont les colonnes sont les lignes de A ou inversement.

Si A est une matrice de format $p \times q$, on note

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1q} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2q} \\ \vdots & & & \\ a_{p1} & a_{p2} & \dots & a_{pq} \end{pmatrix}$$

et l'élément de cette matrice qui se situe sur la ligne i et la colonne j est noté $(A)_{i,j}$; i est l'indice de la ligne et varie dans ce cas de 1 à p tandis que j est l'indice de la colonne et varie de 1 à q .

1. Nous nous limiterons à travailler avec des nombres réels mais on pourrait aussi travailler avec des nombres complexes.

8.1.2 Exemples

Soit $A = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 5 & \pi \end{pmatrix}$. Cette matrice est de format 2×3 et $(A)_{2,3} = \pi$.

Sa transposée est la matrice $\tilde{A} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ \sqrt{2} & 5 \\ \frac{1}{2} & \pi \end{pmatrix}$.

Soit $B = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -3 \\ 0 & 5 & \pi \\ 1 & 1 & -4 \end{pmatrix}$. B est une matrice carrée de dimension 3. Ses éléments diagonaux sont 0, 5 et -4 .

Soit $C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}$. C est une matrice diagonale de dimension 3.

La matrice identité de dimension 3 est la matrice $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

8.2 Opérations entre matrices

8.2.1 Addition de deux matrices de même format

Si A et B sont des matrices de format $p \times q$, la somme de ces deux matrices est une matrice de format $p \times q$ notée $A+B$ dont les éléments sont les sommes des éléments correspondants de chacune des matrices. On a donc $(A+B)_{i,j} = (A)_{i,j} + (B)_{i,j}$, $i = 1, \dots, p$, $j = 1, \dots, q$.

Par exemple,

pour $A = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 5 & \pi \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 2 & -1 & \frac{1}{3} \\ -4 & 3 & 0 \end{pmatrix}$, on a $A+B = \begin{pmatrix} 1 & \sqrt{2}-1 & \frac{5}{6} \\ -4 & 8 & \pi \end{pmatrix}$.

8.2.2 Multiplication d'une matrice par un nombre

Si A est une matrice de format $p \times q$ et r un réel, le produit de A par r est une matrice de format $p \times q$ notée rA dont les éléments sont égaux à r fois les éléments de A .

On a donc $(rA)_{i,j} = r(A)_{i,j}$, $i = 1, \dots, p$, $j = 1, \dots, q$.

Par exemple,

pour $A = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 5 & \pi \end{pmatrix}$ et $r = -2$, on a $-2A = \begin{pmatrix} 2 & -2\sqrt{2} & -1 \\ 0 & -10 & -2\pi \end{pmatrix}$.

8.2.3 Propriétés de ces 2 opérations

Propriétés relatives à l'addition

Soient A , B et C des matrices de même format.

L'addition est associative : $(A+B)+C = A+(B+C)$

La matrice nulle est neutre pour l'addition : $0+A = A = A+0$

La matrice A admet une matrice symétrique A' , de même format que A , dont tous les éléments sont les opposés des éléments de A : $A+A' = 0$

L'addition est commutative : $A+B = B+A$

Propriétés relatives aux 2 opérations

Soient A et B des matrices de même format et soient r et r' des réels. On a

1. $r(r'A) = (rr')A$
2. $r(A+B) = rA + rB$
3. $(r+r')A = rA + r'A$

8.2.4 Produit de deux matrices

Soient A une matrice de format $p \times q$ et B une matrice de format $q \times r$.

Le produit des matrices A et B , dans cet ordre, est la matrice notée AB de format $p \times r$ dont l'élément i, j est obtenu en effectuant le produit scalaire de la ligne i de A par la colonne j de B , i variant de 1 à p et j de 1 à r .

On a donc $(AB)_{i,j} = \sum_{k=1}^q (A)_{i,k}(B)_{k,j}$, $i = 1, \dots, p$, $j = 1, \dots, r$.

On constate donc que pour que le produit soit possible, le nombre de colonnes de A doit être égal au nombre de lignes de B . On dit qu'on fait le produit "ligne par colonne".

Par exemple,

$$\text{pour } A = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 5 & \pi \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 3 & -2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \text{ on a } AB = \begin{pmatrix} -3 & 2 + \sqrt{2} & 2 \\ 0 & 5 & 2\pi \end{pmatrix}.$$

Par exemple, l'élément situé sur la 1ère ligne et dans la 2ème colonne de la matrice AB s'obtient en effectuant le produit scalaire de la 1ère ligne de A par la 2ème colonne de B c'est-à-dire en calculant $(-1) \cdot (-2) + \sqrt{2} \cdot 1 + \frac{1}{2} \cdot 0 = 2 + \sqrt{2}$.

8.2.5 Propriétés du produit matriciel

Le produit matriciel n'est **PAS** commutatif.

En prenant les matrices A et B ci-dessus on constate que le produit BA n'est même pas défini.

On peut prouver que le produit matriciel est associatif.

Si les produits sont définis, on a

1. $A0 = 0A = 0$ et $AI = IA = A$
2. si $r \in \mathbb{R}$, $r(AB) = (rA)B = A(rB)$
3. si $r, r' \in \mathbb{R}$, $(rA + r'B)C = rAC + r'BC$ et $C(rA + r'B) = rCA + r'CB$ (distributivité)
4. $\widetilde{AB} = \widetilde{B}\widetilde{A}$

ATTENTION :

1) le produit de deux facteurs peut être nul alors qu'aucun facteur ne l'est :

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et } B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ alors } AB = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ mais } A \neq 0 \text{ et } B \neq 0.$$

2) on peut avoir $AB = AC$ SANS QUE $B = C$:

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ et } C = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ alors } AB = AC = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ mais } B \neq C.$$

8.3 Déterminants

8.3.1 Définition

Si A est une matrice carrée, son déterminant est le réel noté $\det A$ obtenu comme suit.

Si A est de **dimension 1**, son déterminant est la valeur de son élément.

Pour définir le déterminant d'une matrice carrée de dimension supérieure à 1, on doit d'abord définir ce qu'on appelle cofacteur d'un élément d'une matrice carrée.

Le **cofacteur** de l'élément i, j d'une matrice carrée de dimension $n \geq 2$ est le produit du déterminant de la matrice carrée obtenue en supprimant la ligne et la colonne contenant l'élément par le facteur $(-1)^{i+j}$.

Cela étant, le **déterminant** d'une matrice carrée de dimension $n \geq 2$ est égal à la somme des produits des éléments de la **première ligne** par les cofacteurs correspondants.

Pour une matrice de dimension 2, on retrouve la valeur connue :

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \text{alors} \quad \det A = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc.$$

Par exemple,

pour $A = \begin{pmatrix} -1 & \sqrt{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 5 & \pi \\ 2 & 0 & 3 \end{pmatrix}$, les cofacteurs des éléments de la première ligne sont successivement

$$(-1)^{1+1} \begin{vmatrix} 5 & \pi \\ 0 & 3 \end{vmatrix} = 15, \quad (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 0 & \pi \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 2\pi \quad \text{et} \quad (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 0 & 5 \\ 2 & 0 \end{vmatrix} = -10.$$

Dès lors, le déterminant de A vaut

$$(-1).15 + \sqrt{2}.2\pi + \frac{1}{2}.(-10) = -15 + 2\sqrt{2}\pi - 5 = -20 + 2\sqrt{2}\pi.$$

8.3.2 Propriétés

1. **Première loi des mineurs** : le déterminant d'une matrice carrée est égal à la somme des produits des éléments **d'une rangée quelconque** par les cofacteurs correspondants.

Cette propriété est très intéressante si une rangée comprend un ou plusieurs éléments nuls. Par exemple,

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ -3 & 0 & 1 \\ 2 & 5 & -3 \end{pmatrix}, \quad \text{on a} \quad \det A = 5.(-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ -3 & 1 \end{vmatrix} = 5.(-1).13 = -65$$

si on applique la première loi des mineurs à la deuxième colonne.

2. Une matrice carrée et sa transposée ont même déterminant.
3. Le déterminant d'une matrice diagonale est égal au produit des éléments diagonaux. En particulier, le déterminant de la matrice identité vaut 1.
4. Le déterminant d'une matrice carrée change de signe si on permute deux rangées parallèles. Dès lors, le déterminant d'une matrice ayant 2 rangées parallèles égales est nul.
5. Pour multiplier le déterminant d'une matrice par un réel non nul, on multiplie les éléments **d'une seule rangée** par ce réel.

Dès lors, le déterminant d'une matrice ayant 2 rangées parallèles multiples l'une de l'autre est nul.

Cette propriété permet aussi de mettre un facteur en évidence. Ainsi,

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{alors} \quad \det A = 2 \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 0 \end{vmatrix} = 2.6 = 12.$$

6. **Propriété de linéarité** : si **une** colonne C d'une matrice carrée A est une somme de vecteurs colonnes alors le déterminant de A est égal à la somme des déterminants des matrices obtenues en remplaçant C par les vecteurs colonnes intervenant dans la somme.

La propriété est également vraie si on remplace "colonne" par "ligne" mais aussi si on remplace "somme" par "combinaison linéaire" vu la propriété précédente.

Ainsi, par exemple,

$$\text{si } A = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \text{ et } C = \begin{pmatrix} b_{11} & a_{12} \\ b_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \text{ alors } \det A = \det B + \det C.$$

7. La valeur d'un déterminant ne change pas quand on ajoute à une de ses rangées une combinaison linéaire **des autres** rangées parallèles.

Cette propriété est très souvent utilisée pour faire apparaître un maximum de zéros dans une même rangée.

$$\text{Calculons par exemple } \det A = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 \\ 1 & b & b^2 \\ 1 & c & c^2 \end{vmatrix}. \text{ En remplaçant la 2ème ligne par la 2ème dont on}$$

$$\text{retire la 1ère et la 3ème ligne par la 3ème dont on retire la 1ère, on a } \det A = \begin{vmatrix} 1 & a & a^2 \\ 0 & b-a & b^2-a^2 \\ 0 & c-a & c^2-a^2 \end{vmatrix}.$$

Appliquons la 1ère loi des mineurs à la 1ère colonne puis factorisons et enfin mettons en évidence ; on a successivement

$$\det A = \begin{vmatrix} b-a & (b-a)(b+a) \\ c-a & (c-a)(c+a) \end{vmatrix} = (b-a)(c-a) \begin{vmatrix} 1 & b+a \\ 1 & c+a \end{vmatrix} = (b-a)(c-a)(c-b).$$

8. Si A et B sont des matrices carrées de même dimension, $\det(AB) = \det A \det B$.
9. **Deuxième loi des mineurs** : la somme des produits des éléments d'une rangée d'une matrice carrée par les cofacteurs correspondants des éléments **d'une rangée parallèle** est nulle.
10. **Critère d'annulation d'un déterminant** : le déterminant d'une matrice carrée est nul si et seulement si les colonnes de cette matrice sont des vecteurs linéairement dépendants. La propriété est également vraie si on remplace "colonne" par "ligne".

8.4 Inversion de matrices

8.4.1 Définition

On appelle matrice inverse d'une matrice carrée A de dimension n une matrice carrée A' de même dimension vérifiant $AA' = I = A'A$.

8.4.2 Propriétés

1. Si A admet un inverse alors son déterminant est non nul.
2. Si \mathcal{A} est la matrice dont les éléments sont les cofacteurs des éléments de la matrice carrée A alors

$$A\tilde{\mathcal{A}} = \tilde{\mathcal{A}}A = (\det A)I.$$

3. Si A est une matrice carrée de déterminant non nul alors la matrice $A' = \frac{1}{\det A} \tilde{A}$ vérifie $AA' = A'A = I$.
4. Si elle existe, la matrice inverse d'une matrice carrée A est unique et son déterminant est l'inverse du déterminant de A .
L'inverse de A est notée A^{-1} et on a $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \tilde{A}$.

Déterminons, si elle existe, la matrice inverse de $A = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \\ -2 & -3 & 0 \end{pmatrix}$.

Comme $\det A = -9 \neq 0$, la matrice inverse existe.

Calculons la matrice des cofacteurs $\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 9 & -6 & 2 \\ 0 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}$. Dès lors, $A^{-1} = -\frac{1}{9} \begin{pmatrix} 9 & 0 & 0 \\ -6 & 0 & 3 \\ 2 & -3 & -1 \end{pmatrix}$.

On peut toujours effectuer une preuve en calculant le produit des 2 matrices inverses l'une de l'autre : on doit alors obtenir la matrice identité.

8.5 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

8.5.1 Exercices

1. On donne

$$A = \begin{pmatrix} 6 & -1 \\ 2 & 0 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 8 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Calculer si c'est possible $A + 2B$, $-A + 3\tilde{B}$, AB , BA , $2AC$, $B\tilde{C}$.

2. Effectuer les produits suivants

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) \\ \sin(\theta) & -\cos(\theta) \end{pmatrix}^2,$$

$$C = \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 5 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -9 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad D = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 3 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & -3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

3. Soient $A = \begin{pmatrix} -5 & 3-a \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}$.

Déterminer a pour que $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$.

4. Soit $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 2 \end{pmatrix}$. Déterminer les matrices carrées B de dimension 3 qui commutent avec A .

5. Déterminer les matrices carrées X et Y de dimension 2, solutions du système

$$\begin{cases} 3X - Y &= \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \\ 2X + 3Y &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix} \end{cases}$$

6. Calculer les déterminants suivants

$$\begin{array}{lll}
 1. \begin{vmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 4 \end{vmatrix} & 8. \begin{vmatrix} 1 & 3 & 4 \\ 5 & 7 & 2 \\ 2 & 6 & 8 \end{vmatrix} & 13. \begin{vmatrix} 1+a & 1 & 1 \\ 1 & 1+b & 1 \\ 1 & 1 & 1+c \end{vmatrix} \\
 2. \begin{vmatrix} a & b \\ 2a & 2b \end{vmatrix} & 9. \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 2 \\ 1 & 0 & 5 \end{vmatrix} & 14. \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ b+c & c+a & a+b \end{vmatrix} \\
 3. \begin{vmatrix} \cos(a) & -\sin(a) \\ \sin(a) & \cos(a) \end{vmatrix} & 10. \begin{vmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 2 \\ -2 & 0 & -4 & 4 \end{vmatrix} & 15. \begin{vmatrix} 1+a^2 & ab & ac \\ ab & 1+b^2 & bc \\ ac & bc & 1+c^2 \end{vmatrix} \\
 4. \begin{vmatrix} \sin(a) & \cos(a) \\ \sin(b) & \cos(b) \end{vmatrix} & 11. \begin{vmatrix} 1 & a & a^3 \\ 1 & b & b^3 \\ 1 & c & c^3 \end{vmatrix} & 16. \begin{vmatrix} a+1 & b+1 & c+1 \\ a+2 & b+2 & c+2 \\ a+3 & b+3 & c+3 \end{vmatrix} \\
 5. \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} & 12. \begin{vmatrix} a+b & c & c \\ b & c+a & b \\ a & a & b+c \end{vmatrix} & 17. \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \sin^2(a) & \sin^2(b) & \sin^2(c) \\ \cos^2(a) & \cos^2(b) & \cos^2(c) \end{vmatrix} \\
 6. \begin{vmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 2 & 4 & 0 \\ 3 & -8 & -6 \end{vmatrix} & & \\
 7. \begin{vmatrix} a & b & 0 \\ b & 0 & a \\ 0 & a & b \end{vmatrix} & &
 \end{array}$$

7. Factoriser les déterminants suivants

$$\begin{array}{lll}
 1. \begin{vmatrix} a & 2 & a \\ 0 & a^2+4 & 4a \\ a & a & 2 \end{vmatrix} & 2. \begin{vmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} & 3. \begin{vmatrix} a & a+2 & 2 \\ 0 & a+2 & a+2 \\ 2 & 1 & a-3 \end{vmatrix} \\
 4. \begin{vmatrix} a^2-1 & -1 & -a \\ 1 & a+1 & a+1 \\ 1 & 1 & a \end{vmatrix} & &
 \end{array}$$

8. Résoudre dans \mathbb{R} les équations suivantes

$$\begin{array}{ll}
 1. \begin{vmatrix} x-3 & x+5 & 2x+1 \\ 0 & x+2 & 0 \\ 1-x & 2x-1 & 4x-3 \end{vmatrix} = 0 & 2. \begin{vmatrix} x & 2 & -2 \\ x-4 & x+3 & 1 \\ -2 & 5 & x-1 \end{vmatrix} = 0
 \end{array}$$

9. Si elle existe, calculer la matrice inverse de la matrice donnée

$$\begin{array}{llll}
 1. \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} & 2. \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} & 3. \begin{pmatrix} -2 & 2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix} & 4. \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}
 \end{array}$$

8.5.2 Solutions

Exercice 1

$A + 2B$ et $B\tilde{C}$ sont impossibles à calculer.

$$-A + 3\tilde{B} = \begin{pmatrix} 18 & 1 \\ 10 & 3 \\ 3 & 8 \end{pmatrix} \quad AB = \begin{pmatrix} 48 & 23 & -4 \\ 16 & 8 & 0 \\ -24 & -8 & 16 \end{pmatrix} \quad BA = \begin{pmatrix} 54 & -8 \\ -10 & 16 \end{pmatrix} \quad 2AC = \begin{pmatrix} -34 & -8 & 52 \end{pmatrix}$$

Exercice 2

$$A = \begin{pmatrix} -10 & 5 \\ -2 & -11 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} -48 & 143 \\ 6 & -22 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 12 & -4 & -2 \\ 13 & -13 & 3 \\ -13 & 8 & 14 \end{pmatrix}$$

Exercice 3

Pour qu'on ait $(A + B)^2 = A^2 + 2AB + B^2$, a doit valoir 3.

Exercice 4

Les matrices B sont du type $\begin{pmatrix} a & b & c \\ 0 & a+2c & b \\ 0 & 2b & a+2c \end{pmatrix}$ avec $a, b, c \in \mathbb{R}$.

Exercice 5

Le système a pour solution $\begin{cases} X = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} 10 & -2 \\ 9 & -1 \end{pmatrix} \\ Y = \frac{1}{11} \begin{pmatrix} -3 & 5 \\ 5 & -3 \end{pmatrix} \end{cases}$

Exercice 6

Les déterminants valent

1.	-2	7.	$-a^3 - b^3$	13.	$ab + ac + bc + abc$
2.	0	8.	0	14.	0
3.	1	9.	-2	15.	$1 + a^2 + b^2 + c^2$
4.	$\sin(a-b)$	10.	-12	16.	0
5.	-2	11.	$(b-a)(c-a)(c-b)(a+b+c)$	17.	0
6.	12	12.	$4abc$		

Exercice 7

Les déterminants se factorisent de la façon suivante

1. $-a(a-2)(a+2)^2$ 2. $(a-1)^2(a+2)$ 3. $a(a-2)(a+2)$ 4. $a^2(a-1)(a+1)$

Exercice 8

L'ensemble des solutions de la première équation est $S = \{-2, 2, 2/3\}$ et celui de la deuxième équation est $S = \{-4, 2\}$

Exercice 9

Les matrices inverses sont respectivement

1. $\frac{1}{10} \begin{pmatrix} 3 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ 2. $\frac{1}{8} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ -2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$ 3. $\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -4 & -5 & 3 \\ -4 & -8 & 3 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$ 4. $\begin{pmatrix} -\frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

Chapitre 9

Nombres complexes

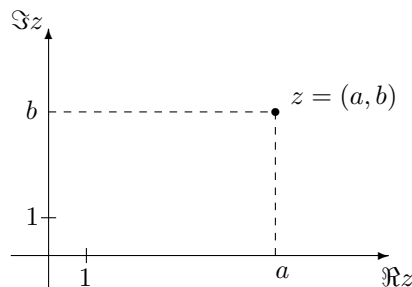
9.1 L'ensemble \mathbb{C} des nombres complexes

Un **nombre complexe** z est un couple de réels (a, b) .

Le réel a s'appelle la **partie réelle** de z et se note $a = \Re z$; le réel b s'appelle la **partie imaginaire** de z et se note $b = \Im z$.

L'ensemble des nombres complexes, noté \mathbb{C} , est donc $\{(a, b) : a, b \in \mathbb{R}\}$.

Dans un repère orthonormé du plan, tout point du plan définit un complexe et, inversement, tout complexe définit un point du plan. L'axe des abscisses est l'axe réel tandis que l'axe des ordonnées est l'axe imaginaire.



Si on identifie le couple $(a, 0)$ ($a \in \mathbb{R}$) au réel a alors l'ensemble \mathbb{R} des réels est inclus dans \mathbb{C} ; les réels sont donc les complexes dont la partie imaginaire est nulle.

Les complexes dont la partie réelle est nulle et la partie imaginaire non nulle, c'est-à-dire les complexes du type $(0, b)$ ($b \in \mathbb{R}_0$) sont appelés **complexes imaginaires purs**.

Le **complexe nul** est le couple $(0, 0)$.

Deux **complexes** $z = (a, b)$ et $z' = (a', b')$ sont **égaux** si $a = a'$ et $b = b'$ c'est-à-dire s'ils ont même partie réelle et même partie imaginaire.

Remarque : il n'existe pas de relation d'ordre dans \mathbb{C} ; parler de nombre complexe positif ou négatif n'a donc aucun sens.

Soit $z = (a, b)$ ($a, b \in \mathbb{R}$) un complexe.

- Le **conjugué** de z , noté \bar{z} , est le complexe $(a, -b)$ c'est-à-dire le complexe qui a même partie réelle que z mais dont la partie imaginaire est l'opposé de celle de z .

Dans le plan, les points-images des complexes z et \bar{z} sont symétriques par rapport à l'axe des abscisses (ou des parties réelles).

- Le **module** de z , noté $|z|$, est le réel positif $\sqrt{a^2 + b^2}$ c'est-à-dire la longueur du segment joignant

l'origine du repère au point-image de z .

Exemple :

le complexe $(-2, 3)$ a pour conjugué le complexe $(-2, -3)$ et pour module le réel positif $\sqrt{(-2)^2 + 3^2} = \sqrt{13}$.

9.2 Opérations entre complexes

9.2.1 Addition de 2 complexes

Soient (a, b) et (c, d) deux complexes ; leur somme, notée $(a, b) + (c, d)$, est le complexe $(a + c, b + d)$.

Exemple : $(-2, 3) + (1, -5) = (-1, -2)$

9.2.2 Multiplication de 2 complexes

Soient (a, b) et (c, d) deux complexes ; leur produit, noté $(a, b).(c, d)$, est le complexe $(ac - bd, ad + bc)$.

Exemple : $(-2, 3) . (1, -4) = ((-2).1 - 3.(-4), (-2).(-4) + 3.1) = (10, 11)$

Notons qu'on conserve la propriété des réels relative à un produit nul : le produit de deux complexes est nul si et seulement si l'un des complexes au moins est nul c'est-à-dire $z.z' = 0 \Leftrightarrow z = 0$ ou $z' = 0$.

9.2.3 Notation pratique : le complexe i

Soit $z = (a, b)$ un complexe $(a, b \in \mathbb{R})$.

Vu la définition de l'addition et de la multiplication, on peut écrire $(a, b) = (a, 0) + (0, b) = (a, 0) + (0, 1).(b, 0)$. Si on pose $i = (0, 1)$ alors $z = (a, b) = a + ib$.

Remarquons que $i^2 = (0, 1).(0, 1) = (-1, 0) = -1$ ce qui montre bien que i n'est pas un réel puisque son carré est négatif.

Grâce à cette notation, le calcul entre complexes apparaît comme une généralisation naturelle du calcul entre réels en tenant compte de $i^2 = -1$. Ainsi, si $z = (a, b) = a + ib$ et $z' = (c, d) = c + id$ sont des complexes $(a, b, c, d \in \mathbb{R})$, on a

- $z + z' = (a + ib) + (c + id) = a + c + i(b + d) = (a + c, b + d)$
- $z.z' = (a + ib).(c + id) = ac + iad + ibc + i^2bd = ac - bd + i(ad + bc) = (ac - bd, ad + bc)$.

Avec cette notation, on a également $\bar{z} = (a, -b) = a - ib$. De plus, $i^1 = i$, $i^2 = -1$, $i^3 = i^2.i = -i$ et $i^4 = i^2.i^2 = 1$ ou, plus généralement

$$\forall n \in \mathbb{N} : i^{4n} = 1, i^{4n+1} = i, i^{4n+2} = -1, i^{4n+3} = -i.$$

Exemples : $(-2 + 3i) + (1 - 5i) = -1 - 2i$ et $(-2 + 3i)(1 - 4i) = -2 + 11i - 12i^2 = 10 + 11i$.

On a aussi $(-2 + 3i)^2 = 4 - 12i + 9i^2 = -5 - 12i$ par exemple.

9.2.4 Inverse d'un complexe non nul

Tout complexe non nul $z = a + ib$ ($a, b \in \mathbb{R}$) possède un inverse, noté $\frac{1}{z}$, donné par $\frac{a - ib}{a^2 + b^2} = \frac{\bar{z}}{|z|^2}$.

Exemple : l'inverse de $(-2 + 3i)$ est $\frac{-2 - 3i}{13}$.

9.2.5 Division

Le quotient d'un complexe z par un complexe non nul z' , noté $\frac{z}{z'}$, est donné par $\frac{z \cdot \overline{z'}}{|z'|^2}$.

Exemple : le quotient de $-2 + 3i$ par $1 - 5i$ est le complexe $\frac{(-2 + 3i)(1 + 5i)}{26} = \frac{-17 - 7i}{26}$.

Remarque : en pratique, il suffit donc de rendre réel le dénominateur en multipliant les termes de la fraction par le conjugué du dénominateur.

9.2.6 Racines carrées d'un complexe

Les racines carrées d'un complexe α donné sont les solutions dans \mathbb{C} de l'équation $z^2 = \alpha$.

Remarque : cette définition est différente de celle donnée pour les réels.

- On a $z^2 = 0$ si et seulement si $z = 0$.

En effet, comme le produit de deux complexes est nul si et seulement si l'un d'entre eux est nul, on a bien $z^2 = 0 \Leftrightarrow z = 0$.

- Tout complexe non nul α possède deux racines carrées opposées.

Soit $\alpha = a + ib$, ($a, b \in \mathbb{R}$) le complexe non nul donné; cherchons les réels x et y tels que $z^2 = \alpha$ avec $z = x + iy$. On a

$$z^2 = \alpha \Leftrightarrow (x + iy)^2 = \alpha \Leftrightarrow x^2 - y^2 + 2ixy = a + ib \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = a \\ 2xy = b \end{cases}$$

vu l'égalité de deux complexes, système qu'il suffit de résoudre pour trouver les valeurs de x et de y .

Remarque : la notation \sqrt{z} avec $z \in \mathbb{C}$ **N'EXISTE PAS**.

Exemple : recherche des racines carrées de $-3 + 4i$

On a $(x + iy)^2 = -3 + 4i \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = -3 \\ 2xy = 4 \end{cases}$. Dès lors, $y = \frac{2}{x}$ et le système devient

$$\begin{cases} x^2 - \frac{4}{x^2} = -3 \\ y = \frac{2}{x} \end{cases}.$$

La première équation est équivalente à $x^4 + 3x^2 - 4 = 0 \Leftrightarrow (x^2 + 4)(x^2 - 1) = 0 \Leftrightarrow x^2 - 1 = 0$ car $x^2 + 4 \neq 0$ puisque x est réel. Ainsi le système est équivalent à $\begin{cases} x = 1 \\ y = 2 \end{cases}$ ou $\begin{cases} x = -1 \\ y = -2 \end{cases}$ et on a $z = \pm(1 + 2i)$.

9.3 Quelques propriétés du conjugué et du module d'un complexe

- Le produit de deux complexes conjugués est égal au carré du module de l'un d'eux et ce nombre est un réel positif c'est-à-dire $\forall z \in \mathbb{C} : z \cdot \overline{z} = |z|^2 \geq 0$.

- $\forall z \in \mathbb{C} : \Re z = \frac{z + \overline{z}}{2}$ et $\Im z = \frac{z - \overline{z}}{2i}$.

- $z = 0 \Leftrightarrow |z| = 0$ • $\forall z \in \mathbb{C} : |z| = |-z| = |\bar{z}|$.

9.4 Résolution de l'équation du second degré dans \mathbb{C}

- Dans \mathbb{C} , toute équation du second degré admet deux solutions.

Considérons l'équation $az^2 + bz + c = 0$ avec $a, b, c \in \mathbb{C}$ et $a \neq 0$ et calculons $\Delta = b^2 - 4ac$. Déterminons alors un complexe z_0 tel que $\Delta = z_0^2$. Dès lors, les solutions de l'équation sont données par

$$\frac{-b + z_0}{2a} \quad \text{et} \quad \frac{-b - z_0}{2a}.$$

Remarque : si $a, b, c \in \mathbb{R}$ et si $\Delta < 0$ alors $z_0 = i\sqrt{-\Delta}$

Exemple : résoudre $iz^2 + 3z - 2i = 0$

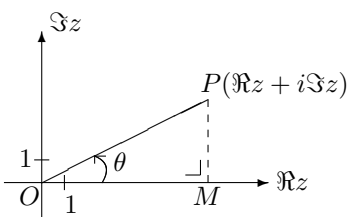
Multiplions tout d'abord les deux membres de l'équation par le conjugué $-i$ du coefficient de z^2 ; cela facilite généralement les calculs par la suite. On obtient $z^2 - 3iz - 2 = 0$ et on a $\Delta = -9 + 8 = -1 = i^2$.

Dès lors, les solutions de l'équation sont $\frac{3i + i}{2} = 2i$ et $\frac{3i - i}{2} = i$.

9.5 Forme trigonométrique des complexes

9.5.1 Définition

La forme $\Re z + i\Im z$ des complexes convient parfaitement pour les additions et les soustractions tandis que la forme trigonométrique est beaucoup mieux adaptée aux multiplications, divisions et extractions de racines.



La **forme trigonométrique** du complexe $z = a + ib$ ($a, b \in \mathbb{R}$) est $z = |z|(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$ avec $\theta \in \mathbb{R}$.

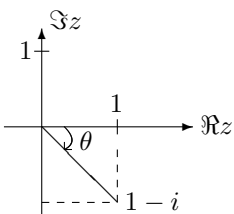
θ est l'**argument** de z , mesuré en radians et défini à $2k\pi$ près, $k \in \mathbb{Z}$; c'est la mesure de l'angle, orienté dans le sens trigonométrique, formé par OP avec l'axe des réels.

Vu l'égalité des complexes, on a $\begin{cases} a = |z| \cos(\theta) \\ b = |z| \sin(\theta) \end{cases}$

Si $z = |z|(\cos(\theta) + i \sin(\theta))$ alors $\bar{z} = |z|(\cos(-\theta) + i \sin(-\theta))$.

9.5.2 Exemple

Déterminer la forme trigonométrique de $1 - i$.



Puisque $\Re z = 1$ et $\Im z = -1$, on a $|z| = \sqrt{1^2 + (-1)^2} = \sqrt{2}$.

De plus, $\tan \theta = \frac{\Im z}{\Re z} = -1$ avec θ dans le 4^{ème} quadrant.

Ainsi, $\theta = -\frac{\pi}{4}$ (θ défini à $2k\pi$ près, $k \in \mathbb{Z}$) et on a

$$1 - i = \sqrt{2} \left(\cos\left(-\frac{\pi}{4}\right) + i \sin\left(-\frac{\pi}{4}\right) \right).$$

9.6 Opérations sur les complexes écrits sous forme trigonométrique

Soient $z_1 = |z_1|(\cos(\theta_1) + i \sin(\theta_1))$ et $z_2 = |z_2|(\cos(\theta_2) + i \sin(\theta_2))$ deux nombres complexes sous forme trigonométrique.

9.6.1 Egalité

$$\bullet \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} : z_1 = z_2 \Leftrightarrow \begin{cases} |z_1| = |z_2| \\ \theta_1 = \theta_2 + 2k\pi \ (k \in \mathbb{Z}) \end{cases}$$

9.6.2 Multiplication

$$\bullet \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} : z_1 \cdot z_2 = |z_1| |z_2| (\cos(\theta_1 + \theta_2) + i \sin(\theta_1 + \theta_2))$$

Cette règle se généralise au produit de n facteurs.

9.6.3 Inverse d'un complexe non nul

$$\bullet \forall z_1 \in \mathbb{C}_0 : \frac{1}{z_1} = \frac{1}{|z_1|} (\cos(-\theta_1) + i \sin(-\theta_1))$$

9.6.4 Division

$$\bullet \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} \text{ avec } z_2 \neq 0 : \frac{z_1}{z_2} = \frac{|z_1|}{|z_2|} (\cos(\theta_1 - \theta_2) + i \sin(\theta_1 - \theta_2))$$

9.6.5 Puissance

$$\bullet \forall n \in \mathbb{Z}_0, \forall z_1 \in \mathbb{C}_0 : z_1^n = |z_1|^n (\cos(n\theta_1) + i \sin(n\theta_1))$$

9.6.6 Formule de Moivre

$$\bullet \forall n \in \mathbb{Z}_0 : (\cos \theta + i \sin \theta)^n = \cos(n\theta) + i \sin(n\theta)$$

Utilité de cette formule : en développant le premier membre de cette égalité en utilisant la formule du binôme de Newton puis en appliquant l'égalité de deux nombres complexes, on obtient $\cos(n\theta)$ et $\sin(n\theta)$ en fonction des puissances de $\cos \theta$ et $\sin \theta$

Exemple : on a $(\cos \theta + i \sin \theta)^5 = \cos(5\theta) + i \sin(5\theta)$; en développant le premier membre grâce à la formule du binôme de Newton, on obtient

$$(\cos \theta + i \sin \theta)^5 = \cos^5 \theta + 5i \sin \theta \cos^4 \theta - 10 \sin^2 \theta \cos^3 \theta - 10i \sin^3 \theta \cos^2 \theta + 5 \sin^4 \theta \cos \theta + i \sin^5 \theta.$$

Ainsi, en égalant

a) les parties réelles, on obtient $\cos(5\theta) = \cos^5 \theta - 10 \sin^2 \theta \cos^3 \theta + 5 \sin^4 \theta \cos \theta$

b) les parties imaginaires, on obtient $\sin(5\theta) = 5 \sin \theta \cos^4 \theta - 10 \sin^3 \theta \cos^2 \theta + \sin^5 \theta$

9.6.7 Racines n^{eme} d'un complexe non nul ($n \in \mathbb{N}_0 \setminus \{1\}$)

Les racines n^{eme} d'un complexe α non nul sont les solutions dans \mathbb{C} de l'équation $z^n = \alpha$ ($n \in \mathbb{N}_0 \setminus \{1\}$).

- Tout complexe non nul admet n racines n^{eme} distinctes données par

$$z = \sqrt[n]{|z|} \left(\cos \left(\frac{\theta}{n} + k \frac{2\pi}{n} \right) + i \sin \left(\frac{\theta}{n} + k \frac{2\pi}{n} \right) \right) \quad (k \in \mathbb{Z}).$$

Il semble qu'on ait une infinité de racines n^{eme} . En fait, comme les fonctions sinus et cosinus sont périodiques de période 2π , il n'y a exactement que n racines n^{eme} distinctes correspondant à $k = 0, 1, \dots, (n-1)$; pour les autres valeurs de k , on retrouve les mêmes complexes.

Dans le plan complexe, les points-images des racines n^{eme} d'un complexe non nul sont les sommets d'un polygone régulier de n côtés inscrit dans un cercle centré à l'origine de rayon $\sqrt[n]{|z|}$.

- Les racines n^{eme} de 1 sont données par $z = \cos \left(k \frac{2\pi}{n} \right) + i \sin \left(k \frac{2\pi}{n} \right)$, $k = 0, 1, \dots, n-1$.

En effet, puisque $1 = \cos(0) + i \sin(0)$, les racines n^{eme} de 1 sont données par

$$\cos \left(k \frac{2\pi}{n} \right) + i \sin \left(k \frac{2\pi}{n} \right), \quad k = 0, 1, \dots, n-1.$$

Exemple : les racines 4^{eme} de 1 sont données par $z = \cos \left(k \frac{2\pi}{4} \right) + i \sin \left(k \frac{2\pi}{4} \right)$, $k = 0, 1, 2, 3$. On a donc $\cos(0) + i \sin(0) = 1$ pour $k = 0$, $\cos(\frac{\pi}{2}) + i \sin(\frac{\pi}{2}) = i$ pour $k = 1$, $\cos(\pi) + i \sin(\pi) = -1$ pour $k = 2$ et $\cos(\frac{3\pi}{2}) + i \sin(\frac{3\pi}{2}) = -i$ pour $k = 3$.

La somme de ces racines vaut zéro et, plus généralement, on peut prouver que la somme des racines n^{eme} d'un complexe est nulle.

9.7 Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions

9.7.1 Exercices

1. Déterminer les parties réelle et imaginaire, le conjugué et le module des complexes suivants. En donner une représentation graphique.

$$z_1 = (3 - 5i) + (-2 + 2i) + (-2 + 3i)$$

$$z_5 = \frac{i+1}{i}$$

$$z_2 = (1 + 2i)(1 - 5i)$$

$$z_6 = \frac{\sqrt{3} + i}{\sqrt{3} - i}$$

$$z_3 = (\sqrt{2} - i\sqrt{5})(\sqrt{2} + i\sqrt{5})$$

$$z_7 = \frac{(1+i)^2}{(1-i)^2}$$

$$z_4 = (2 + 3i)^2$$

$$z_8 = \frac{1}{\cos(\theta) + i \sin(\theta)}, \quad \theta \in [0, 2\pi[$$

2. Résoudre dans \mathbb{C} les équations suivantes

$$1) \quad z^2 + 9 = 0$$

$$5) \quad 2(1-i)z^2 - (1+i)z + 3(1-i) = 0$$

$$2) \quad 2z^2 + iz + 3 = 0$$

$$6) \quad z^2 = 25i$$

$$3) \quad \frac{1}{z} - \frac{1}{z-1} = \frac{1}{3}$$

$$7) \quad z^3 - z^2 + 3z - 3 = 0$$

$$4) \quad i^9 - i^{14} = (2 + 3i)(3i - 2)z$$

$$8) \quad z^4 + 3z^2 + 2 = 0$$

3. Si $z = 1 - 2i$, déterminer les parties réelle et imaginaire du complexe $\alpha = \frac{z^2 + z + 1}{z^3 - 1}$.

4. Ecrire les polynômes suivants comme produit de facteurs du premier degré à coefficients complexes

1) $z^2 - 2z + 10$ 2) $4z^2 + 3$ 3) $z^4 + 4$ 4) $z^4 + z^2 + 1$

5. Ecrire sous forme trigonométrique les complexes suivants

1) 1 2) $-2i$ 3) $i\sqrt{3} - 1$ 4) $\sin(\theta) + i\cos(\theta)$

6. En utilisant la formule de Moivre, calculer $\sin(3\theta)$ et $\cos(4\theta)$ en fonction de $\sin(\theta)$, $\cos(\theta)$ et de leurs puissances.

7. Résoudre dans \mathbb{C} les équations suivantes

1) $z^3 - 8i = 0$ 2) $z^4 + i = 1$ 3) $2z^5 = 1 + i\sqrt{3}$ 4) $z^6 = -i$

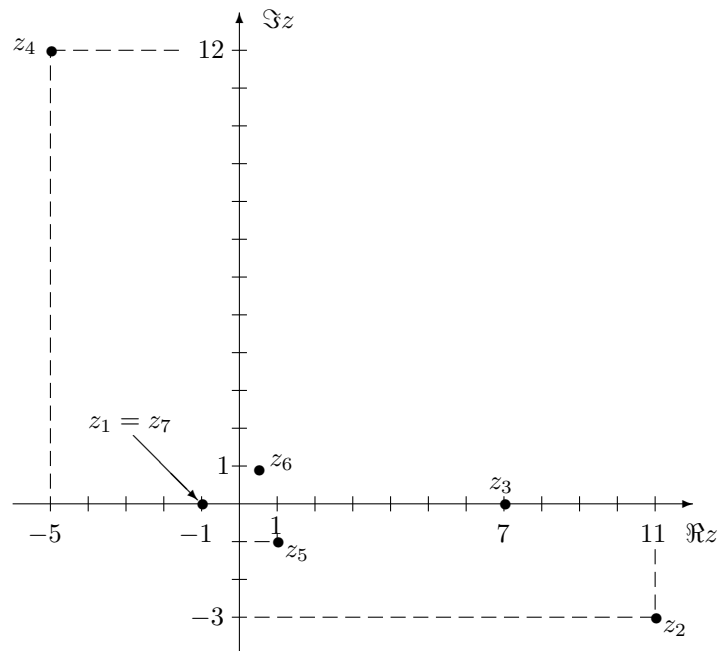
8. Effectuer en utilisant la forme trigonométrique des nombres complexes

$$z_1 = (1+i)(\sqrt{3}-i) \quad z_2 = -\frac{\sqrt{3}-i}{1-i} \quad z_3 = i^3(1+i)^2 \quad z_4 = \frac{(1-i)^3}{4(1+i)^4}$$

9.7.2 Solutions

Exercice 1

z	$\Re z$	$\Im z$	\bar{z}	$ z $
$z_1 = -1$	-1	0	-1	1
$z_2 = 11 - 3i$	11	-3	$11 + 3i$	$\sqrt{130}$
$z_3 = 7$	7	0	7	7
$z_4 = -5 + 12i$	-5	12	$-5 - 12i$	13
$z_5 = 1 - i$	1	-1	$1 + i$	$\sqrt{2}$
$z_6 = \frac{1+i\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{1-i\sqrt{3}}{2}$	1
$z_7 = -1$	-1	0	-1	1
$z_8 = \cos(\theta) - i\sin(\theta)$	$\cos(\theta)$	$-\sin(\theta)$	$\cos(\theta) + i\sin(\theta)$	1



Exercice 2

Si S est l'ensemble des solutions de l'équation, on a

$$\begin{aligned} 1) S &= \{-3i, 3i\} & 2) S &= \left\{-\frac{3i}{2}, i\right\} & 3) S &= \left\{\frac{1+i\sqrt{11}}{2}, \frac{1-i\sqrt{11}}{2}\right\} & 4) S &= \left\{-\frac{1+i}{13}\right\} \\ 5) S &= \left\{-i, \frac{3i}{2}\right\} & 6) S &= \left\{\pm \frac{5\sqrt{2}}{2}(1+i)\right\} & 7) S &= \{1, -i\sqrt{3}, i\sqrt{3}\} & 8) S &= \{\pm i, \pm i\sqrt{2}\} \end{aligned}$$

Exercice 3

La partie réelle de α est nulle et sa partie imaginaire vaut $\frac{1}{2}$.

Exercice 4

$$\begin{aligned} 1) z^2 - 2z + 10 &= (z - 1 - 3i)(z - 1 + 3i) \\ 2) 4z^2 + 3 &= (2z - i\sqrt{3})(2z + i\sqrt{3}) \\ 3) z^4 + 4 &= (z + 1 + i)(z + 1 - i)(z - 1 + i)(z - 1 - i) \\ 4) z^4 + z^2 + 1 &= \left(z - \frac{1+i\sqrt{3}}{2}\right) \left(z - \frac{1-i\sqrt{3}}{2}\right) \left(z + \frac{1+i\sqrt{3}}{2}\right) \left(z + \frac{1-i\sqrt{3}}{2}\right) \end{aligned}$$

Exercice 5

$$\begin{aligned} 1) 1 &= \cos(0) + i\sin(0) & 2) -2i &= 2\left(\cos\left(-\frac{\pi}{2}\right) + i\sin\left(-\frac{\pi}{2}\right)\right) & 3) i\sqrt{3} - 1 &= 2\left(\cos\left(\frac{2\pi}{3}\right) + i\sin\left(\frac{2\pi}{3}\right)\right) \\ 4) \sin(\theta) + i\cos(\theta) &= \cos\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{2} - \theta\right) \end{aligned}$$

Exercice 6

$$\sin(3\theta) = 3\sin(\theta)\cos^2(\theta) - \sin^3(\theta) \quad \text{et} \quad \cos(4\theta) = \cos^4(\theta) - 6\cos^2(\theta)\sin^2(\theta) + \sin^4(\theta).$$

Exercice 7

Si S est l'ensemble des solutions de l'équation, on a

$$\begin{aligned} 1) S &= \left\{2\left(\cos\left(\frac{\pi}{6}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{6}\right)\right), 2\left(\cos\left(\frac{5\pi}{6}\right) + i\sin\left(\frac{5\pi}{6}\right)\right), 2\left(\cos\left(\frac{3\pi}{2}\right) + i\sin\left(\frac{3\pi}{2}\right)\right)\right\} \\ 2) S &= \left\{\sqrt[3]{2}\left(\cos\left(\frac{-\pi}{16}\right) + i\sin\left(\frac{-\pi}{16}\right)\right), \sqrt[3]{2}\left(\cos\left(\frac{7\pi}{16}\right) + i\sin\left(\frac{7\pi}{16}\right)\right), \sqrt[3]{2}\left(\cos\left(\frac{15\pi}{16}\right) + i\sin\left(\frac{15\pi}{16}\right)\right), \right. \\ &\quad \left.\sqrt[3]{2}\left(\cos\left(\frac{23\pi}{16}\right) + i\sin\left(\frac{23\pi}{16}\right)\right)\right\} \\ 3) S &= \left\{\left(\cos\left(\frac{\pi}{15}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{15}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{7\pi}{15}\right) + i\sin\left(\frac{7\pi}{15}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{13\pi}{15}\right) + i\sin\left(\frac{13\pi}{15}\right)\right), \right. \\ &\quad \left.\left(\cos\left(\frac{19\pi}{15}\right) + i\sin\left(\frac{19\pi}{15}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{5\pi}{3}\right) + i\sin\left(\frac{5\pi}{3}\right)\right)\right\} \\ 4) S &= \left\{\left(\cos\left(\frac{-\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{-\pi}{12}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{4}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{7\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{7\pi}{12}\right)\right), \right. \\ &\quad \left.\left(\cos\left(\frac{11\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{11\pi}{12}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{5\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{5\pi}{4}\right)\right), \left(\cos\left(\frac{19\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{19\pi}{12}\right)\right)\right\} \end{aligned}$$

Exercice 8

$$\begin{aligned} z_1 &= 2\sqrt{2}\left(\cos\left(\frac{\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{12}\right)\right) & z_2 &= \sqrt{2}\left(\cos\left(\frac{13\pi}{12}\right) + i\sin\left(\frac{13\pi}{12}\right)\right) & z_3 &= 2 \\ z_4 &= \frac{\sqrt{2}}{8}\left(\cos\left(\frac{-7\pi}{4}\right) + i\sin\left(\frac{-7\pi}{4}\right)\right) \end{aligned}$$

Table des matières

1	Algèbre	1
1.1	Les nombres	1
1.1.1	Définitions - Notations	1
1.1.2	Relation d'ordre dans \mathbb{R}	1
1.1.3	Intervalles dans \mathbb{R}	2
1.1.4	Valeur absolue d'un réel	2
1.1.5	Puissances entières - Racines	3
1.2	Résolution d'équations à une inconnue dans \mathbb{R}	3
1.2.1	Définitions et principes d'équivalence	3
1.2.2	Equations entières (sans inconnue au dénominateur)	4
1.2.3	Equations fractionnaires (inconnue au dénominateur)	5
1.3	Résolution d'inéquations à une inconnue dans \mathbb{R}	5
1.3.1	Signe du binôme $ax + b$, $a, b \in \mathbb{R}$ ($a \neq 0$)	6
1.3.2	Signe du trinôme $ax^2 + bx + c$, $a, b, c \in \mathbb{R}$ ($a \neq 0$)	6
1.3.3	Principes d'équivalence	6
1.3.4	Inéquations entières	6
1.3.5	Inéquations fractionnaires	7
1.3.6	Systèmes d'inéquations à une inconnue	7
1.4	Système de deux équations linéaires à deux inconnues réelles	7
1.4.1	Principes d'équivalence	7
1.4.2	Méthodes de résolution	8
1.5	Division des polynômes	8
1.6	Décomposition d'une fraction en une somme de fractions simples	9
1.6.1	Définitions	9
1.6.2	Décomposition	9
1.6.3	Exemples	9
1.7	Binôme de Newton	10
1.7.1	Définitions	10
1.7.2	Formule du binôme	11
1.7.3	Exemple	11
1.8	Quelques exercices résolus	11
1.8.1	Racines carrées et cubiques	11
1.8.2	Valeur absolue, équations et inéquations	11
1.9	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	13
1.9.1	Exercices	13
1.9.2	Solutions	14
2	Trigonométrie	16
2.1	Définitions - Formules fondamentales	16
2.1.1	Cercle trigonométrique	16
2.1.2	Nombres trigonométriques d'un réel	16
2.1.3	Formules fondamentales	17
2.1.4	Valeurs particulières	18

2.1.5	Fonctions trigonométriques	18
2.2	Formules des “angles associés”	19
2.2.1	Angles égaux	19
2.2.2	Angles supplémentaires	19
2.2.3	Angles anti-supplémentaires	20
2.2.4	Angles opposés	20
2.2.5	Angles complémentaires	20
2.3	Formules d’addition et de duplication	20
2.3.1	Formules d’addition	20
2.3.2	Formules de duplication	21
2.4	Relations dans les triangles	21
2.4.1	Triangle rectangle	21
2.4.2	Triangle quelconque	21
2.5	Equations trigonométriques	22
2.5.1	Equations trigonométriques élémentaires	22
2.5.2	Equations quelconques	22
2.6	Inéquations trigonométriques	23
2.7	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	24
2.7.1	Exercices	24
2.7.2	Solutions	25
3	Géométrie	27
3.1	Vecteur - Base - Composantes	27
3.1.1	Définitions	27
3.1.2	Opérations entre vecteurs	27
3.1.3	Base et composantes d’un vecteur	28
3.1.4	Opérations entre vecteurs et composantes	28
3.2	Repère - Coordonnées cartésiennes	29
3.2.1	Définitions	29
3.2.2	Composantes d’un vecteur à partir des coordonnées de 2 points	29
3.2.3	Distance entre deux points	29
3.2.4	Coordonnées du milieu d’un segment	29
3.3	La droite dans le plan	29
3.3.1	Définition vectorielle d’une droite	29
3.3.2	Equation cartésienne d’une droite	30
3.3.3	Appartenance d’un point à une droite	30
3.3.4	Distance d’un point à une droite	30
3.3.5	Lien entre vecteur directeur et coefficient angulaire d’une droite	30
3.4	Positions relatives de deux droites	30
3.4.1	Intersection	30
3.4.2	Droites parallèles	31
3.4.3	Droites orthogonales (ou perpendiculaires)	31
3.5	Régions du plan par rapport à une droite	31
3.6	Les coniques	31
3.6.1	Le cercle	31
3.6.2	L’ellipse	32
3.6.3	L’hyperbole	32
3.6.4	La parabole	33
3.7	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	34
3.7.1	Exercices	34
3.7.2	Solutions	38

4	Analyse : fonctions	42
4.1	Définitions	42
4.1.1	Fonction, domaine de définition, image, graphe, graphique et zéro	42
4.1.2	Fonction constante, croissante, décroissante, monotone	42
4.1.3	Maximum, minimum, extremum	43
4.1.4	Relations entre fonctions	43
4.1.5	Fonction injective, surjective, bijective	43
4.1.6	Fonction inverse (réciproque) d'une fonction	43
4.1.7	Fonction paire, impaire, périodique	44
4.1.8	Opérations sur les fonctions	44
4.2	Fonctions élémentaires	44
4.2.1	Fonction polynôme du premier degré	44
4.2.2	Fonction polynôme du second degré	45
4.2.3	Fonction valeur absolue	46
4.2.4	Fonction inverse d'un réel	46
4.2.5	Fonction racine carrée	47
4.2.6	Fonctions cube et racine cubique	47
4.2.7	Fonctions sinus et arc sinus	48
4.2.8	Fonctions cosinus et arc cosinus	49
4.2.9	Fonctions tangente et arc tangente	49
4.2.10	Fonctions cotangente et arc cotangente	50
4.2.11	Fonctions exponentielle et logarithme	50
4.3	Manipulations graphiques	51
4.4	Quelques exercices résolus	53
4.4.1	Domaine de définition et zéros d'une fonction	53
4.4.2	Parité et périodicité d'une fonction	54
4.4.3	Opérations sur les fonctions	55
4.4.4	Fonction inverse (réciproque)	55
4.5	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	56
4.5.1	Exercices	56
4.5.2	Solutions	58
5	Analyse : limites et continuité	61
5.1	Suite de réels	61
5.1.1	Définition	61
5.1.2	Suite convergente	61
5.2	Limite des valeurs d'une fonction	61
5.2.1	Définition "par les suites"	61
5.2.2	titre	62
5.3	Propriétés	63
5.3.1	Unicité	63
5.3.2	Limite et opérations sur les fonctions	63
5.3.3	Limites à gauche et à droite	63
5.3.4	Limite et inégalités entre fonctions	64
5.3.5	Théorème de l'Hospital	64
5.4	Limites de référence	64
5.5	Asymptotes	65
5.5.1	Asymptote verticale	65
5.5.2	Asymptote oblique	65
5.5.3	Asymptote horizontale	66
5.6	Continuité	66
5.6.1	Définition	66
5.6.2	Propriétés	66
5.7	Quelques exercices résolus	67

5.7.1	Limite en un réel	67
5.7.2	Limite en l'infini	68
5.7.3	Asymptotes	70
5.8	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	72
5.8.1	Exercices	72
5.8.2	Solutions	73
6	Analyse : dérivation	74
6.1	Définitions	74
6.2	Interprétation géométrique	74
6.3	Lien entre dérivabilité et continuité	75
6.4	Dérivée des fonctions élémentaires	75
6.4.1	Fonctions dont les domaines de définition et de dérivabilité sont égaux	75
6.4.2	Fonctions dont les domaines de définition et de dérivabilité diffèrent	75
6.5	Dérivée et opérations sur les fonctions	76
6.6	Dérivées multiples	76
6.7	Propriétés des dérivées	76
6.7.1	Théorème de Rolle	76
6.7.2	Théorème des accroissements finis (TAF)	77
6.7.3	Théorème de l'Hospital	77
6.7.4	Croissance et décroissance	77
6.7.5	Maximum et minimum	77
6.7.6	Dérivée seconde et concavité	78
6.8	Représentation graphique d'une fonction : plan d'étude	78
6.9	Quelques exercices résolus	78
6.9.1	Calcul de dérivées	78
6.9.2	Applications du théorème de l'Hospital	79
6.9.3	Représentation graphique de fonctions	81
6.9.4	Exercices divers	81
6.10	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	83
6.10.1	Exercices	83
6.10.2	Solutions	85
7	Calcul intégral	87
7.1	Définition et propriétés	87
7.1.1	Définition	87
7.1.2	Propriétés	87
7.2	Primitives immédiates A CONNAITRE PAR COEUR	88
7.3	Méthodes de primitivation	88
7.3.1	Primitivation de combinaisons linéaires	88
7.3.2	Primitivation par substitution	90
7.3.3	Primitivation par parties	92
7.3.4	Primitivation par changement de variables	93
7.4	Primitivation de certaines fonctions trigonométriques	94
7.5	Primitivation de fractions rationnelles	96
7.5.1	Primitivation des fractions simples	96
7.5.2	Primitivation d'une fraction rationnelle	97
7.6	Introduction	98
7.7	Définition	98
7.8	Propriétés de l'intégrale	99
7.9	Lien entre primitive et intégrale	100
7.9.1	Théorème d'existence des primitives	100
7.9.2	Calcul d'une intégrale par variation de primitive	100
7.10	Méthodes d'intégration	100
7.10.1	Calcul d'une intégrale par variation de primitive	100

7.10.2	Intégration par parties	100
7.10.3	Intégration par changement de variables	101
7.11	Intégrale et aire	101
7.11.1	Fonction positive	101
7.11.2	Fonction négative	102
7.11.3	Fonction de signe quelconque	102
7.11.4	Cas particuliers	102
7.12	Aire du disque	103
7.13	Volume d'un solide de révolution	104
7.13.1	Définition	104
7.13.2	Calcul du volume	104
7.14	Travail d'une force	104
7.15	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	105
7.15.1	Exercices	105
7.15.2	Solutions	109
8	Calcul matriciel	115
8.1	Matrices	115
8.1.1	Définitions - Notations	115
8.1.2	Exemples	116
8.2	Opérations entre matrices	116
8.2.1	Addition de deux matrices de même format	116
8.2.2	Multiplication d'une matrice par un nombre	116
8.2.3	Propriétés de ces 2 opérations	116
8.2.4	Produit de deux matrices	117
8.2.5	Propriétés du produit matriciel	117
8.3	Déterminants	118
8.3.1	Définition	118
8.3.2	Propriétés	118
8.4	Inversion de matrices	119
8.4.1	Définition	119
8.4.2	Propriétés	119
8.5	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	120
8.5.1	Exercices	120
8.5.2	Solutions	121
9	Nombres complexes	123
9.1	L'ensemble \mathbb{C} des nombres complexes	123
9.2	Opérations entre complexes	124
9.2.1	Addition de 2 complexes	124
9.2.2	Multiplication de 2 complexes	124
9.2.3	Notation pratique : le complexe i	124
9.2.4	Inverse d'un complexe non nul	124
9.2.5	Division	125
9.2.6	Racines carrées d'un complexe	125
9.3	Quelques propriétés du conjugué et du module d'un complexe	125
9.4	Résolution de l'équation du second degré dans \mathbb{C}	126
9.5	Forme trigonométrique des complexes	126
9.5.1	Définition	126
9.5.2	Exemple	126
9.6	Opérations sur les complexes écrits sous forme trigonométrique	127
9.6.1	Egalité	127
9.6.2	Multiplication	127
9.6.3	Inverse d'un complexe non nul	127

9.6.4	Division	127
9.6.5	Puissance	127
9.6.6	Formule de Moivre	127
9.6.7	Racines n^{eme} d'un complexe non nul ($n \in \mathbb{N}_0 \setminus \{1\}$)	127
9.7	Quelques exercices à résoudre ... et leurs solutions	128
9.7.1	Exercices	128
9.7.2	Solutions	129