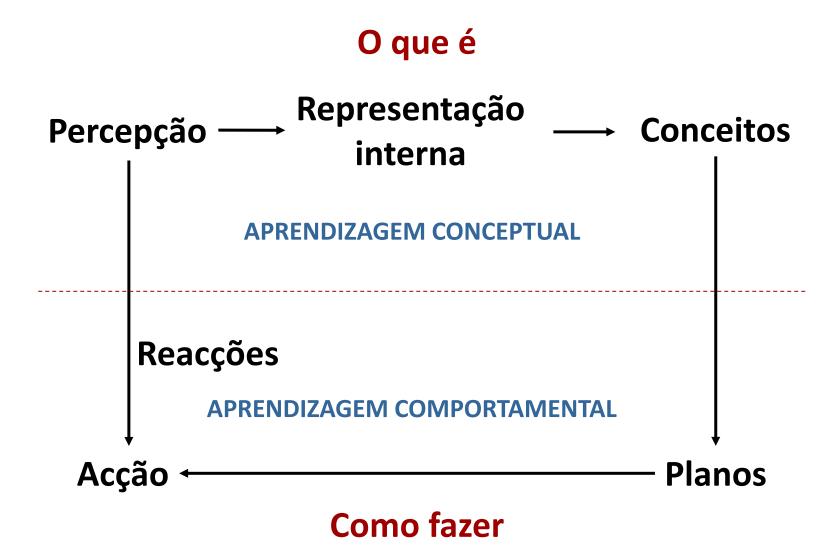
Luís Morgado

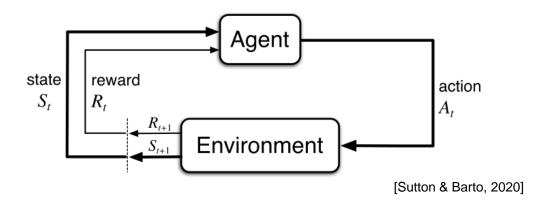
ISEL-DEETC

APRENDIZAGEM CONCEPTUAL E COMPORTAMENTAL



APRENDIZAGEM COMPORTAMENTAL

- Aprendizagem de comportamentos
 - O que fazer
 - Relação entre situações e acções
- Aprendizagem por reforço



- Problema de decisão sequencial
 - Resolução iterativa através da acção directa no ambiente

- Aprendizagem de comportamentos (padrões de acção)
 - O que fazer
 - Relação entre situações e acções
- Aprendizagem a partir da interacção com o ambiente
- Aprendizagem em continuidade

Of several responses made to the same situation, those which are accompanied or closely followed by satisfaction to the animal will, other things being equal, be more firmly connected with the situation, so that, when it recurs, they will be more likely to recur; those which are accompanied or closely followed by discomfort to the animal will, other things being equal, have their connections with that situation weakened, so that, when it recurs, they will be less likely to occur. The greater the satisfaction or discomfort, the greater the strengthening or weakening of the bond. (Thorndike, 1911, p. 244)

Thorndike, E. L. (1911). Animal Intelligence. Hafner, Darien, CT.

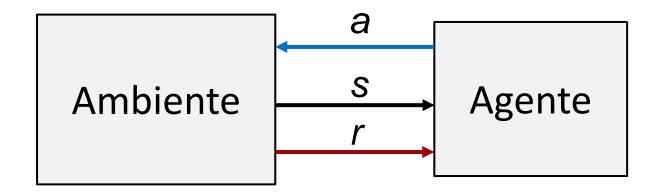
Thorndike called this the "Law of Effect" because it describes the effect of reinforcing events on the tendency to select actions.

Reinforcement learning is learning what to do—how to map situations to actions—so as to maximize a numerical reward signal.

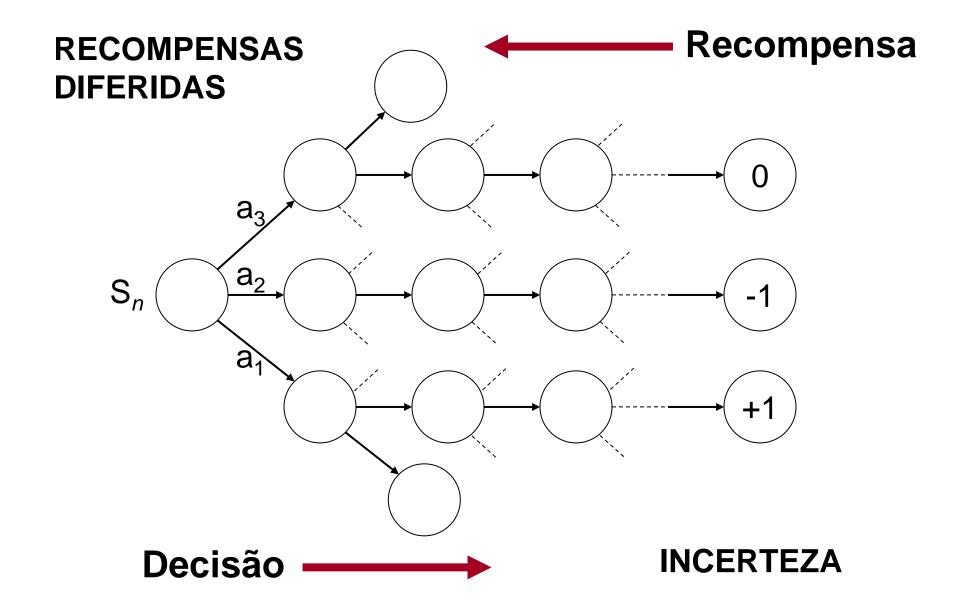
[Sutton & Barto, 2020]

→ Problema do propósito (valor)

- Aprendizagem a partir da interacção com o ambiente
 - Acção
 - Estado
 - Reforço
 - Ganho / perda

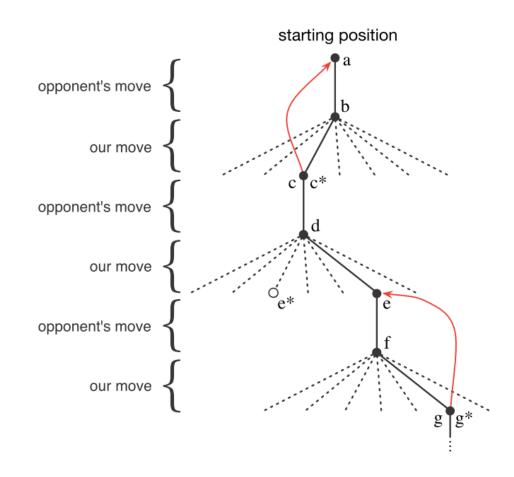


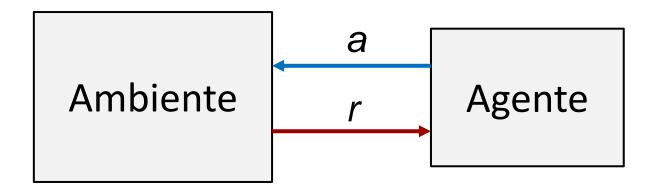
O PROBLEMA DA DECISÃO SEQUENCIAL



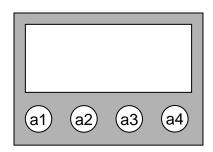
Exemplo: Aprender a jogar um jogo

| X | 0 | 0 |
|---|---|---|
| О | Х | X |
| | | X |





- Exemplo: escolha repetida de diferentes acções
- Por cada acção é obtida uma recompensa
- Resultado depende só da acção escolhida
- Motivação
 - Maximizar a recompensa de longo prazo



• Como determinar o valor (Q) de cada acção?

$$q_*(a) \doteq \mathbb{E}[R_t \mid A_t = a]$$

$$Q_t(a) \doteq \frac{\text{sum of rewards when } a \text{ taken prior to } t}{\text{number of times } a \text{ taken prior to } t}$$

 Valor médio para uma acção k após n tentativas

$$Q_n \doteq \frac{R_1 + R_2 + \dots + R_{n-1}}{n-1}$$

FORMA INCREMENTAL

$$Q_n \doteq \frac{R_1 + R_2 + \dots + R_{n-1}}{n-1}$$

$$Q_{n+1} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} R_{i}$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + \sum_{i=1}^{n-1} R_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + (n-1) \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n-1} R_{i} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + (n-1)Q_{n} \right)$$

$$= \frac{1}{n} \left(R_{n} + nQ_{n} - Q_{n} \right)$$

$$= Q_{n} + \frac{1}{n} \left[R_{n} - Q_{n} \right],$$

 $NewEstimate \leftarrow OldEstimate + StepSize \left \lceil Target - OldEstimate \right \rceil$

[Target - OldEstimate] is an error in the estimate

A simple bandit algorithm

```
\begin{aligned} &\text{Initialize, for } a = 1 \text{ to } k: \\ &Q(a) \leftarrow 0 \\ &N(a) \leftarrow 0 \end{aligned} Loop forever: &A \leftarrow \left\{ \begin{array}{ll} \arg \max_a Q(a) & \text{with probability } 1 - \varepsilon \\ \text{a random action} & \text{with probability } \varepsilon \end{array} \right. \text{(breaking ties randomly)} \\ &R \leftarrow bandit(A) \\ &N(A) \leftarrow N(A) + 1 \\ &Q(A) \leftarrow Q(A) + \frac{1}{N(A)} \big[ R - Q(A) \big] \end{aligned}
```

[Sutton & Barto, 2020]

- Problemas não estacionários?
- Estimação por acumulação não linear
 - Por exemplo, exponencialmente amortecida

$$Q_{n+1} = Q_n + \alpha \Big[R_n - Q_n \Big]$$

 $\alpha \in [0,1]$ - Factor de aprendizagem

PROBLEMAS NÃO-ESTACIONÁRIOS

$$Q_{n+1} \doteq Q_n + \alpha \left[R_n - Q_n \right]$$
 step-size parameter $\alpha \in (0, 1]$

$$Q_{n+1} = Q_n + \alpha \left[R_n - Q_n \right]$$

$$= \alpha R_n + (1 - \alpha) Q_n$$

$$= \alpha R_n + (1 - \alpha) \left[\alpha R_{n-1} + (1 - \alpha) Q_{n-1} \right]$$

$$= \alpha R_n + (1 - \alpha) \alpha R_{n-1} + (1 - \alpha)^2 Q_{n-1}$$

$$= \alpha R_n + (1 - \alpha) \alpha R_{n-1} + (1 - \alpha)^2 \alpha R_{n-2} + \cdots + (1 - \alpha)^{n-1} \alpha R_1 + (1 - \alpha)^n Q_1$$

$$= (1 - \alpha)^n Q_1 + \sum_{i=1}^n \alpha (1 - \alpha)^{n-i} R_i.$$

exponential recency-weighted average

 $\alpha_n(a) = \frac{1}{n}$ results in the sample-average method

DILEMA EXPLORAR / APROVEITAR (EXPLORE / EXPLOIT)

- Quando é que se aprendeu o suficiente para começar a aplicar o que se aprendeu?
- Exploração (Exploration)
 - Escolher uma acção que permita explorar o mundo para melhorar a aprendizagem
- Aproveitamento (Exploitation)
 - Escolher a acção que leva à melhor recompensa de acordo com a aprendizagem
 - Acção Sôfrega (Greedy)

REFERÊNCIAS

[Sutton & Barto, 2020]

R. Sutton, A. Barto, "Reinforcement Learning: An Introduction", 2nd Edition, MIT Press, 2020

[Poole & Mackworth, 2010]

D. Poole, A. Mackworth, Artificial Intelligence: Foundations of Computational Agents, Cambridge University Press, 2010

[Barnard, 2003]

C. Barnard, "Animal Behaviour: Mechanism, Development, Ecology and Evolution", Prentice Hall, 2003

[Koppula, 2020]

R. Koppula, "Exploration vs. Exploitation In Reinforcement Learning", https://www.manifold.ai/exploration-vs-exploitation-in-reinforcement-learning, 2020