## INSTITUTO SUPERIOR DE ENGENHARIA DE LISBOA LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA E DE COMPUTADORES MESTRADO EM ENGENHARIA INFORMÁTICA E DE COMPUTADORES PROCESSAMENTO DE IMAGEM E BIOMETRIA

## Semestre de verão 2017/2018

1.º Teste Parcial

27 de abril de 2018, 15:30

## Consulta: 1 folha A4 (2 páginas). Justifique todas as respostas. Apresente todos os cálculos que efetuar.

1. A imagem monocromática *I* com 16 níveis de cinzento foi decomposta em planos de bits (*bit plane*). As imagens binárias correspondentes aos planos de bits mais significativos e menos significativos são, respetivamente

$$I_{MSB} = \left[ \begin{array}{ccccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right] \qquad \text{e} \qquad I_{LSB} = \left[ \begin{array}{ccccc} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right].$$

- (a) {1,0} Nas condições apresentadas, relativamente à imagem *I*, indique: o número total de planos de bits distintos que a formam; a resolução espacial; o número total de bits ocupados; o valor mínimo da energia.
- (b)  $\{1,0\}$  Assuma que a imagem I tem valor médio  $m_I = 8$ . A imagem  $I_2$  é obtida a partir de I, colocando todo o plano de bits  $I_{LSB}$  a zero. Indique o valor médio da imagem  $I_2$ .
- 2. As imagens monocromáticas, com profundidade n=4 bit/pixel,  $I_1$  e  $I_2$  são definidas como

$$I_1 = \left[ \begin{array}{ccccc} 10 & 1 & 10 & 1 \\ 5 & 1 & 1 & 5 \\ 4 & 1 & 1 & 4 \end{array} \right] \qquad \text{e} \qquad I_2 = \left[ \begin{array}{cccccc} 12 & 10 & 8 & 7 & 6 \\ 12 & 10 & 8 & 7 & 6 \\ 12 & 10 & 8 & 7 & 6 \end{array} \right].$$

- (a) {1,5} Apresente o histograma de cada imagem. Qual destas imagens tem maior brilho? Qual apresenta maior contraste? Apresente os indicadores e os cálculos que considerou para medir o brilho e o contraste.
- (b)  $\{1,5\}$  Sejam  $I_3 = NOT[I_1]$  e  $I_4 = 2 \times I_2 5$ . Apresente as imagens  $I_3$  e  $I_4$ , bem como os respetivos histogramas.
- (c)  $\{1,5\}$  Apresente um esboço da transformação de intensidade  $T_1$  que obtém a versão negativa de  $I_1$ . Apresente um esboço da respetiva tabela de *lookup* e a imagem resultante dessa transformação.
- (d)  $\{1,5\}$  Apresente um esboço da transformação de intensidade  $T_2$  que realiza a equalização de histograma sobre  $I_1$ . Apresente a imagem resultante dessa transformação.
- 3. Considere as seguintes questões sobre técnicas de Processamento Digital de Imagem (PDI).
  - (i)  $\{1,5\}$  As imagens monocromáticas  $I_1$  e  $I_2$  apresentadas na figura têm as propriedades indicadas na tabela. Pretendese realizar a mistura das duas imagens, resultando na imagem  $I_3$ . Indique, de forma detalhada, como proceder para obter a imagem  $I_3$ .

	$I_1$	$I_2$
Resolução Espacial	$512 \times 512$	$256 \times 256$
Resolução em Profundidade	8 bit/pixel	16 bit/pixel







Duração: 1:30

- (ii) {1,5} Indique dois exemplos de problemas de PDI, tais que seja necessário usar técnicas de filtragem (espacial ou na frequência), dado que a aplicação de transformações de intensidade é insuficiente.
- (iii) {1,5} Num módulo de software a colocar numa câmara digital monocromática, pretende-se adicionar a funcionalidade de controlo de brilho. Esta funcionalidade consiste em detetar se a imagem em aquisição está excessivamente escura ou excessivamente clara de forma a avisar o utilizador e impedi-lo de tirar uma fotografia desadequada. Indique como procederia para implementar esta funcionalidade.
- (iv) {1,5} No algoritmo que se apresenta de seguida, a função linear\_spatial\_filtering realiza filtragem espacial linear com as máscaras definidas pelos parâmetros a e b.

\_\_\_\_\_

Entrada: Imagem monocromática f[m,n], Máscara a, Máscara b, Booleano flag. Saída: Imagem monocromática g[m,n].

\_\_\_\_\_

```
1. f1 = linear_spatial_filtering( f, a ).
```

- 2. f2 = linear\_spatial\_filtering( f, b ).
- 3. if (flag==1)
- 4. g = abs(f1) + abs(f2).
- 5. else
- 6. g = f1 f2.

\_\_\_\_\_

Indique o tipo de operação/técnica que o algoritmo efetua e a relação entre as imagens f[m, n] e g[m, n], quando se usam os seguintes parâmetros:

(1) 
$$a = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 ,  $b = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & -4 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$  e flag=0.

(2) 
$$a = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 2 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$
 ,  $b = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$  e flag=1.

- $\text{4. A imagem } f[m,n] \text{ tem espetro definido por } F[u,v] = \left[ \begin{array}{cccc} 15 & 2-j & 5 & 2+j \\ -1 & -2-j & -3 & -2+j \\ -5 & -2-j & 1 & -2+j \\ -1 & -2-j & -3 & -2+j \end{array} \right].$ 
  - (a)  $\{1,5\}$  Indique o valor médio e a resolução espacial de f[m, n].
  - (b)  $\{1,5\}$  Apresente |F[u,v]| e arg[F[u,v]], na forma centrada.
- 5. Considere as seguintes questões relativas a técnicas de filtragem.
  - (a) {1,5} Em determinado problema de processamento digital de imagem, pondera-se entre a escolha de filtragem espacial e filtragem na frequência. Indique as vantagens e as desvantagens do processamento de filtragem de frequência, comparativamente com a filtragem espacial. Apresente um exemplo de situação em que devemos optar pela filtragem espacial e outro exemplo em que devemos optar pela filtragem em frequência.
  - (b) {1,5} Apresente, na forma de imagem, o esboço da resposta em frequência dos seguintes filtros:
    - (1) Filtro passa-alto ideal, com frequência de corte,  $D_o = 40$ , para imagens de entrada com resolução  $256 \times 256$ ;
    - (2) Filtro que remove a componente DC da imagem, mantendo todas as outras componentes de frequência, para imagens de entrada com resolução  $512 \times 512$ ;
    - (3) Filtro rejeita-banda, para a largura de banda definida entre  $D_a=30$  e  $D_b=50$ , para imagens de entrada com resolução  $1024\times512$ .