РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ ОПТИМИЗАЦИИ ЧИСЛЕННЫМИ МЕТОДАМИ

Численные методы оптимизации можно классифицировать:

1) По размерности решаемой задачи — одномерные, многомерные;

2) По способу формирования шага:

1. Градиентные:

- А) по способу вычисления градиента;
- Б) по алгоритму коррекции шага;
- В) по алгоритму вычисления последующего приближения.

2. Безградиентные:

а) с поочередным изменением переменных;

б) с одновременным изменением переменных.

3. Случайного поиска:

а) со случайной

стратегией;

б) со смешанной стратегией.

3) По наличию ограничений:

- 1. без ограничений (безусловные);
 - 2. С ограничениями (условные):
- а) с ограничениями типа «=»;
- б) с ограничениями типа «≥»;
- в) со смешанными ограничениями.

По порядку используемых производных алгоритмы численных методов классифицируются: 0-,1-, 2-,...,n- го порядка.

МЕТОДЫ НУЛЕВОГО ПОРЯДКА (ПРЯМЫЕ МЕТОДЫ)

К методам 0-го порядка относят методы, не использующие производные.

Одномерные методы 0-го порядка: метод деления пополам, метод дихотомии, метод перебора, метод золотого сечения, метод Фибоначчи и др.

Многомерные

прямые

методы: метод покоординатного спуска (Гаусса-Зейделя), метод Розенброка, метод деформируемого многогранника, метод вращающихся координат, метод Хука и Дживса, метод Пауэлла и др.

Методы 1-го порядка (градиентные методы)

Многомерная безусловная градиентная оптимизация: метод наискорейшего спуска, метод сопряженных направлений (градиентов) и его модификации, др. **Численные оптимизационные методы 2-го порядка** — методы с использованием производных 1-го и 2-го порядка: метод Ньютона и его модификации.

Численные методы переменной метри- ки: метод Бройдена, метод Флетчера, метод Пирсона и др.

Численные методы случайного поиска: случайный поиск, блуждающий поиск, метод случайных направлений.

Многомерная условная оптимизация: метод проекции градиента, методы внешних и внутренних штрафных функций.

МЕТОДЫ ОДНОМЕРНОЙ ОПТИМИЗАЦИИ

Задачи однопараметрической оптимизации встречаются в инженерной практике и находят применение при реализации бо-

лее сложных итеративных процедур многопараметрической оптимизации.

Постановка задачи

Минимизировать функцию f(x) на промежутке [a;b]:

$$\min_{x \in [a,b]} f(x) \tag{1}$$

Определение 1

Промежутком локализации (интервалом неопределенности) точки минимума \mathbf{x}^* называют любой промежуток $[\alpha;\beta] \in [a;b]$, содержащий хотя бы одну точку минимума.

Теорема. Любые $x, y \in [a;b], x < y, позволяют сузить промежуток локализации минимума <math>x^*$ до $[\alpha; \beta]$, согласно правилам:

1.
$$\alpha = a$$
, $\beta = y$, если $f(x) < f(y)$;

2.
$$\alpha = x$$
, $\beta = b$, если $f(x) > f(y)$; (2)
3. $\alpha = x$, $\beta = y$, если $f(x) = f(y)$;

Замечание. Данное правило применимо для *унимодальных функций*.

Определение 2

Функция f(x) называется унимодальной, на промежутке [a;b] и $[\alpha;\beta] \subset [a;b]$, если она

- 1. строго убывает на $[a; \alpha]$,
- 2. постоянна на $[\alpha; \beta]$.
- 3. строго возрастает на $[\beta;b]$.

Если $\alpha = \beta$, функция *строго унимо- дальная*.

Для унимодальных функций любой ло-кальный экстремум является глобальным.

Для проверки унимодальности используют критерии:

- 1. если f(x) дифференцируема на [a;b] и производная функции f'(x) не убывает на [a;b], то f(x) унимодальна;
- 2. если f(x) дважды дифференцируема на [a; b] и производная функции $f''(x) \ge 0$ при $x \in [a; b]$, то f(x) унимодальна.

Пример. Дана функция $f(x)=ax^2+ex+c \ (a>0).$

АЛГОРИТМ СВЕННА

Для выбора интервала, содержащего точку минимума x^* функции f(x) применяют эвристический алгоритм Свенна.

Исходные данные: x_{θ} — начальная точка, h — шаг поиска.

Если $f(x_0 - h) \le f(x_0) \ge f(x_0 + h)$, то функция не унимодальна на интервале

 $(x_{\theta}-h; x_{\theta}+h)$. Необходимо выбрать другое начальное приближение x_{θ} .

Если $f(x_0 - h) \ge f(x_0) \le f(x_0 + h)$, тогда [a; b] — интервал поиска минимума, где $a = x_0 - h, b = x_0 + h$.

Если $f(x_{\theta} - h) \le f(x_{\theta}) \le f(x_{\theta} + h)$, то точка минимума располагается левее, $b = x_{\theta}$.

Если $f(x_{\theta} - h) \ge f(x_{\theta}) \ge f(x_{\theta} + h)$, то точка минимума располагается правее, $a = x_{\theta}$.

МЕТОД ПРОСТОГО ПЕРЕБОРА (ПАССИВНЫЙ ПОИСК)

Пусть f(x) функция унимодальная на отрезке [a; b]. Найти точку минимума с заданной погрешностью \mathcal{E} .

Для функции f(x) задаётся первоначальный шаг h > 0. Например, отрезок разбивают на n равных частей h = (b - a)/n. Где $(b - a)/\varepsilon \le n$

В соответствии с правилом $x^{[k]} = x^{[0]} + kh$ ($x^{[0]} = a$; k = 0, 1, 2,...) получают точку $x^{[k]}$ и находят $f(x^{[k]})$.

Сравнивают результаты на соседних этапах, до выполнения неравенства:

$$f(x^{[k-1]}) > f(x^{[k]}) < f(x^{[k+1]}).$$

 $f(x^{[k]})$ — наименьшее значение функции с максимальной погрешностью |b-a|/n.

Справедливо утверждение:

$$x^{[k-1]} \le x^* \le x^{[k+1]}$$
.

Процедуру поиска минимума можно повторить на отрезке $[x^{[k-1]}; x^{[k+1]}]$ с меньшим шагом: h < h.

МЕТОД ДЕЛЕНИЯ ОТРЕЗКА ПОПОЛАМ (ДИХОТОМИИ, ПОЛОВИННОГО ДЕЛЕНИЯ)

В методе вырабатывается система вложенных промежутков локализации точки минимума{ $[a^{[k]};b^{[k]}]$ }, где k=0,1,2,...

На k-om шаге выбираются точки $x^{[k+1]}$, $y^{[k+1]}$ по возможности ближе к середине отрезка.

Общая схема поиска минимума

Пусть f(x) функция унимодальная на отрезке $[a_0,b_0]$.

Найти минимум функции на отрезке с заданной точностью \mathcal{E} .

Точки x_1, x_2 выбираются на расстоянии $\delta < \varepsilon/2$ ($\delta < \varepsilon$) от середины отрезка:

$$x_1 = (a_i + b_i)/2 - \delta,$$

$$x_2 = (a_i + b_i)/2 + \delta.$$

За одну итерацию интервал уменьшается примерно в два раза (Рис. 1).

Вычисляют значения функции в точках x_1, x_2 .

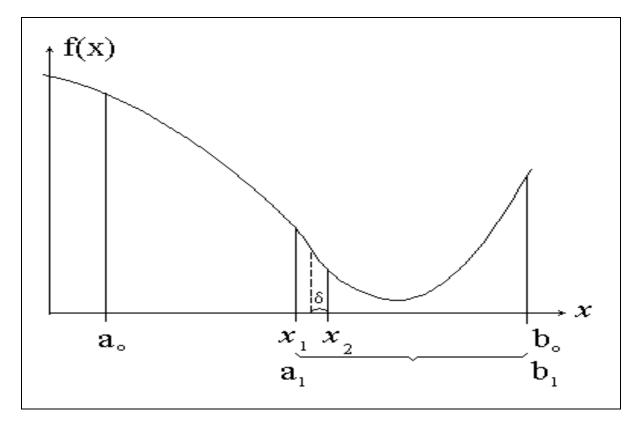


Рис. 1. Метод дихотомии

Сравнивают значения функции и переходят на новый интервал локализации:

- 1) если $f(x_1) < f(x_2)$, то $b_1 = x_2$
- 2) если $f(x_1) > f(x_2)$, то $a_1 = x_1$
- 3) если $f(x_1) = f(x_2)$, то $a_1 = x_1$, $b_1 = x_2$

Вычисления прекращаются, когда

$$\begin{vmatrix} b^{[k]} - a^{[k]} \end{vmatrix} \le \varepsilon$$
 или (и) $\begin{vmatrix} f(b^{[k]}) - f(a^{[k]}) \end{vmatrix} \le \varepsilon$,

где ε – заданная точность.

$$x^* = (b^{[k]} + a^{[k]})/2$$

Замечание. В литературе по указанным методам, в частности методу деления отрезка пополам, есть рекомендации выбирать три пробные точки:

середина исходного отрезка [a; b]

 $x_c = (b + a)/2$ и две точки середины полученных двух отрезков

$$x_1 = a + (b-a)/4$$
, $x_2 = b - (b-a)/4$.

После вычисления функции в трех точках $f(x_1)$, $f(x_2)$, $f(x_c)$ сравнивают результат:

- 1) если $f(x_1) < f(x_c)$, то $b = x_c$
- 2) если $f(x_2) < f(x_c)$, то $a = x_c$
- 3) если $f(x_1) = f(x_2)$, то $a = x_1$, $b = x_2$

МЕТОД ЗОЛОТОГО СЕЧЕНИЯ

Интервал поиска минимума функции [a;b] делится на две части точкой x_1 так,

что отношение длины всего отрезка к большей части ($b - x_1$) равно отношению большей части к длине отрезка ($x_1 - a$):

$$\frac{b-a}{b-x_1} = \frac{b-x_1}{x_1-a} = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \approx 1.618 = \lambda$$

Поиск основан на сравнении значений функции в двух пробных точках. Вторая точка x_2 симметрична точке x_1 относительно середины отрезка [a;b] и является вторым золотым сечением этого отрезка.

Точки x_1, x_2 находятся по формулам:

$$x_1 = a + \frac{(3 - \sqrt{5})}{2}(b - a) \approx a + 0.382(b - a),$$

$$x_2 = a + \frac{(\sqrt{5} - 2)}{2}(b - a) \approx a + 0.618(b - a) =$$

$$= b - 0.382(b - a).$$

За одну итерацию интервал неопреде-

ленности уменьшается в
$$\frac{\sqrt{5}+1}{2}$$
 = 1.618... раз.

На каждой следующей итерации функцию вычисляют один раз.

Критерий окончания можно использовать такой же, как в методе дихотомии.

МЕТОД ФИБОНАЧЧИ

Фибоначчи — итальянский математик XIII века.

Алгоритм метода Фибоначчи определяется по тем же правилам, что и метод золотого сечения. На первой итерации выбирают две точки симметрично середины отрезка [a;b]. На каждой последующей итерации точка очередного приближения выбирается симметрично оставшейся точке.

Если n — заданное число вычислений, ε — погрешность вычислений.

Тогда точки деления интервала $x_1^{(j)}$, $x_2^{(j)}$ (j = 1, 2, ..., n - 1) вычисляются по формулам:

$$\chi_1^{(j)} = a_{(j-1)} + \frac{F_{n-j-1}}{F_{n-j+1}} (b_{(j-1)} - a_{(j-1)}) -$$

$$-\frac{\left(-1\right)^{n-j+1}}{F_{n-j+1}}\varepsilon,$$

$$\chi_2^{(j)} = a_{(j-1)} + \frac{F_{n-j}}{F_{n-j+1}} (b_{(j-1)} - a_{(j-1)}) +$$

$$+\frac{\left(-1\right)^{n-j+1}}{F_{n-j+1}} \varepsilon,$$

где $\boldsymbol{F}_{\boldsymbol{k}}$ – числа Фибоначчи.

$$F_0 = F_1 = 1$$
,

$$F_k = F_{k-1} + F_{k-2}, k = 2, 3, \dots$$

Минимум функции — одна из точек $x_1^{(n-1)}$, $x_2^{(n-1)}$, которая осталась внутри интервала [a_n, b_n].

Значение F_{n+1} выбирают из условия:

$$\varepsilon \leq (b-a)/F_{n+1}$$

Замечание. Логическая структура поиска основана на сравнении значений функции в двух пробных точках. Следовательно, рассмотренные методы можно использовать для анализа как непрерывных, так и разрывных и дискретных функций.

Сведения о числах последовательности Фибоначчи и «золотом числе» $\varphi = 1.61803398887...$

 φ — от имени Фидий, древнегреческий архитектор.

Чтобы найти значение числа φ необходимо отрезок длиной x поделить на две части с длинами 1 и x-1.

По правилу золотого сечения:

$$\frac{x}{1} = \frac{1}{x-1} \Rightarrow x(x-1) = 1;$$
$$x^2 - x - 1 = 0.$$

Решение уравнения дает корень

$$\varphi = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}$$

После преобразований:

$$1/\varphi = \varphi - 1.$$

$$\varphi^{2} = \varphi + 1,$$

$$\varphi^{3} = \varphi^{2} + \varphi,$$

$$\varphi^{4} = \varphi^{3} + \varphi^{2},$$

$$\varphi^{5} = \varphi^{4} + \varphi^{3},$$

• • •

Любая степень числа ф равна сумме двух предыдущих степеней.

Кроме того:

$$\varphi^{3} = \varphi^{2} + \varphi = \varphi + 1 + \varphi = 2\varphi + 1,$$

$$\varphi^{4} = \varphi^{3} + \varphi^{2} = 2\varphi + 1 + \varphi + 1 = 3\varphi + 2,$$

$$\varphi^{5} = \varphi^{4} + \varphi^{3} = 3\varphi + 2 + 2\varphi + 1 = 5\varphi + 3,$$

Пример

Рассматривается «золотой» прямоугольник с длинами сторон в пропорции 1: 1.618... В прямоугольнике строится квадрат с длиной сторон, равных длине меньшей стороны. В оставшейся прямоугольной части снова строится квадрат и т.д.

Затем в наименьший и каждый последующий квадрат вписывается дуга окружности с радиусом, равным длине стороны квадрата. Получается спираль — логарифмическая кривая.

В природе аналогично располагаются – раковины улиток, лепестки роз, галакти-ки...

Пропорция *1: 1.618...* называется «божественной пропорцией».

Примеры «золотых пропорций»: строение человека, черты лица, размер картин, размер банковских карт...

Числа последовательности ФибоначчиВыписать первые 13 чисел Фибоначчи:

$$F_0 = F_1 = 1$$
,

$$F_k = F_{k-1} + F_{k-2}, k = 2, 3, \dots$$

Найти частное от деления каждого числа на предыдущее. К чему стремится последовательность отношений?

Первые 13 чисел Фибоначчи: 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, 89, 144, 233...

Частное от деления чисел:

```
1/1 = 1,

2/1 = 2,

3/2 = 1.5,

5/3 = 1.666...,

8/5 = 1.6,

13/8 = 1.625,

21/13 = 1.615348...,

34/21 = 1.61904...,

55/34 = 1.61764...,

89/55 = 1.61818...
```

 $\varphi = 1.61803398887$

ЗАДАНИЕ ПО ТЕМЕ:

«Поиск оптимального значения однофакторной функции численными методами»

Постановка задачи

С помощью метода наименьших квадратов (МНК) найти параметры для квадратичной зависимости вида $\hat{Y} = ax^2 + ex + c$.

Необходимо:

- 1) Использовать алгоритм Свенна для поиска интервала локализации [a;b] точки минимума функции \hat{Y} .
- 2) Проверить условия унимодальности функции \hat{Y} на интервале [a;b].
- 3) Найти минимальное значение функции \hat{Y} на интервале [a;b] следующими методами:
 - ✓ деления отрезка пополам,
 - ✓ пассивного поиска,
 - ✓ золотого сечения,

- ✓ Фибоначчи, используя 10-кратное вычисление целевой функции и точность $\varepsilon = 0.001$.
- 4) Выполнить сравнительный анализ итерационных методов.
- 5) Исследовать функцию на минимум аналитически и сопоставить с численным результатом.