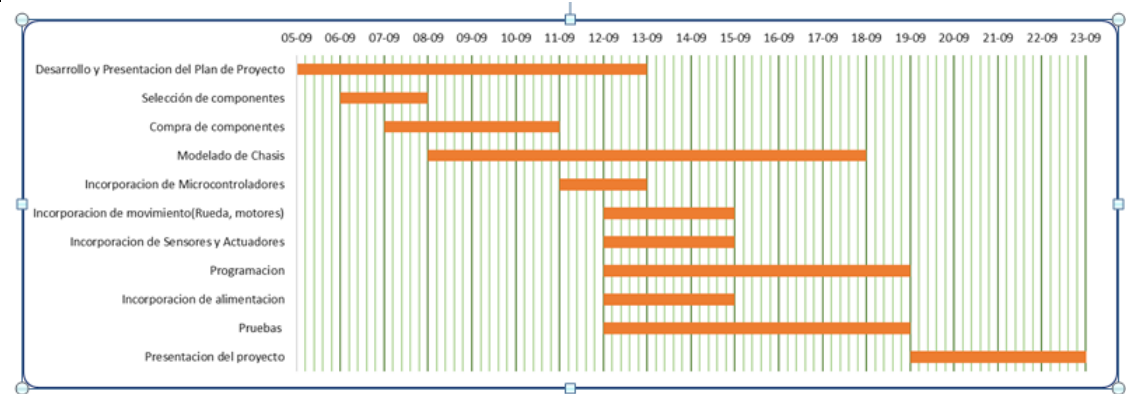


FICHA DE REVISION DE PROYECTO - -GRUPO 3

Asignatura:	Electrónica Microcontrolada	Semestre:
Nombre del proyecto:	Aplicación del modelo de un Vehículo de Guiado Automático (AGV) en situaciones hogareñas	Materia Anual
Integrantes: <ul style="list-style-type: none"> - Juan Diego Gonzalez Antoniazzi - Carolina Nis - Rodolfo Paz - Leonardo Gonzalez - Fernando Vexenat - Andrés Montaña 		
<p>Resumen del proyecto:El transporte y almacenaje de materiales en una empresa requiere cuidado y dedicación que, conlleva riesgos de que se produzca un accidente debido descuidos, y la logística de las empresas se puede ver perjudicada e incluso el mismo personal que trabaja en ella.</p> <p>Pero existe una posible solución la cual disminuye los riesgos de errores y evita que los materiales no estén en el lugar que no les corresponde. Los Vehículos de Guiado Automático (AGV)</p> <p>Los Vehículos de Guiado Automático, también conocidos como AGVs, son vehículos autónomos, sin conductor, que realizan suministro de materiales en procesos secuenciados.</p> <p>El poder desarrollar este tipo de tecnología industrial, que parece inalcanzable en un nivel domiciliario, y que creemos que solo viene a solucionar las necesidades de la industria, es un grave error que cometemos a menudo, por ejemplo, porque no implementar que un sistema AGV, sea capaz de transportar desde una aspirina hasta una botella de agua o medicamentos. ¿Qué pasaría si nos ausentamos de viaje unos días y nuestra mascota necesita diversión? Es aquí que nuestra solución se basa en implementar un AGV versátil frente a distintas situaciones hogareñas, que no simplemente nos haga deshacernos de el al concluir una tarea, sino que podamos con dos o tres simples pasos, re adaptar el dispositivo para cumplir con su tarea, sin necesidad de cambios complejos en su adaptación, ya sea mecánicos o de programación.</p>		
Diagrama de Bloques: <pre> graph LR S1[SENSORES] --> L[LOGICA DE PROCESAMIENTO] S2[PROXIMIDAD] --> L S3[FOTODIODO] --> L L --> C[COMUNICACION] B[BLUETOOTH] --> C W[WI-FI] --> C L --> DP[DRIVER DE POTENCIA] A[ALIMENTACION] --> DP DP --> ACT[ACTUADORES] ACT --> M[MOTORES] </pre>		

FICHA DE REVISION DE PROYECTO - -GRUPO 3

Cronograma:



Componentes: Microcontrolador (ESP32), sensor ultrasónico, sensor seguidor de luz, relé, servos, motores, cables, chasis.

Tecnología/herramientas/software: Conexión Wifi, Bluetooth, Lora, App Android/Arduino, Componentes de acero inoxidable re adaptables con tuercas, tipo MECANO, para un correcto ensamblaje, desembalaje. VisualStudio, Thinkercad, Proteus

Factores externos: El modelado de diferentes innovaciones domiciliarias, conlleva demasiado tiempo de ensayo, pero disponiendo de una idea base y experimentación, pudiese listar adaptaciones varias para la base que es el AGV.
V1.0