```
GRUPO 50
                                       Definicao de constantes
;-----
                        EQU
SP_INICIAL
                            FDFFh
                                 FFFCh
CURSOR
                            EQU
                        EQU
                            FFFFh
CURSOR_INIT
WINDOW_WRITER
                            EQU
                                 FFFEh
FIM_TEXTO
                        EQU
                             '@'
INTMASK
                            EQU
                                 FFFAh
INT1MASK
                        EQU
                            0000000000000010b
INTMAINMASK
                        EQU
                            100000000000111b
                                            ;I15(TEMP), I0(SALTA),
I1(DESCE LVL), I2(AUMENTA LVL)
TEMP
                        EQU
                            FFF6h
TEMP_AMOUNT
                        EQU
TEMP_ENABLE
                        EQU
                            FFF7h
DISPLAY_7
                        EQU
                            FFF0h
LEDS
                        EQU
                            FFF8h
LCD_WRITE
                        EQU
                            FFF5h
LCD_CONTROL
                        EQU
                            FFF4h
                        EQU
                            100000000010110b
Mascara_aleatorio
Valor_divisao_aleatorio
                            EQU
                                 000Ch
                        EQU
LVL_Maximo
                            0001h
LVL_Minimo
                        EQU
                            0004h
VALOR_LVL_1
                        EQU
                            0004h
                        EQU
VALOR_LVL_2
                            0003h
VALOR_LVL_3
                        EQU
                            0002h
CLEAN
                        EQU
                            EQU
Simbolo_Horizontal
                             '0'
simbolo_passaro_1
                        EQU
                             '>'
simbolo_passaro_2
                        EQU
simbolo_tubos
                            EQU
                                 'X'
passaro_inicio_cursor
                            EQU
                                 0C14h
                            EQU
                                 0C23h
VarT1_Cursor
                            EQU
VarT2_Cursor
                                 0D1Ch
VarT3_Cursor
                            EQU
                                 0C23h
VarT4_Cursor
                            EQU
                                 0D20h
Var_T4_Cursor_2
                            EQU
                                 0D31h
_____
                                        Definicao de Variaveis
;------
```

	ORIG	8	3000h	
Var_Texto_1 Var_Texto_2 Var_Texto_3 Var_Texto_4 Distancia	STR STR STR STR STR	'Prima 'FIM DE 'Pontua	E JOGO' ,	ptor I1' , FIM_TEXTO FIM_TEXTO , FIM_TEXTO
Posicao_Cursor_Hor		WORD 0	0000h	
CURSOR_PASSAR0		WORD 0	0C14h	
Contador_avanca_tubos segundos VALOR_LVL minima	WORD	WORD 0	9004h	;tubos avancam de X em X ;comeca na velocidade
Contador_gravidade Contador_gravidade_inicial			9004h 9004h	
GAME_STARTED FLAG_I0 FLAG_GRAVIDADE FLAG_CRASH FLAG_I1 FLAG_I2	WORD	WORD 0 WORD 0 0000h WORD 0	9000h 9000h 9000h 9000h 9000h	
Posicao_tubos porta (linha);outros 2 =posic Ponteiro_tabela	ao do	tubo(co.		rimeiros 2 bits=posicao da bos
Mascara_aleatoria_inicial Mascara_cursor			0000h 0000h	
Var_est_cria_tubos Var_est_cria_tubos_MAIN		-	0000h 0006h	
VALOR_DISTANCIA_LCD NUMERO_OBSTACULOS	WORD	WORD 0 0000h	0000h	
·				
;				
;				ELA DE INTERRUPCOES
;				
;				
INT0		FE00h Salta		
INT1	ORIG WORD	FE01h Start		
INT2	WORD	LVL		
INT15	ORIG	FE0Fh WORD T	Γemp_Cont	
;				

;					
;	CODIGO				
;					
	ORIG 0000h JMP Inicio				
;Rotinas de servico a interru Salta:	pcoes INC M[FLAG_I0] RTI				
Start: jogo esta ativo	<pre>CMP M[GAME_STARTED], R0 ;verifica se o BR.NZ Start_1 INC M[GAME_STARTED] ;se o jogo nao estiver ativo</pre>				
<pre>incrementa a FLAG de estado d Start_1: incrementa a FLAG para mudar Fim_Start:</pre>	BR Fim_Start INC M[FLAG_I1] ;se o jogo estiver ativo				
LVL:	INC M[FLAG_I2] RTI				
;					
;					
;					
;Rotina do temporizador Temp_Cont:	PUSH R7				
temporizador de 0,1s em 0,1s	<pre>DEC M[Contador_gravidade] DEC M[Contador_avanca_tubos]</pre>				
	MOV R7, TEMP_AMOUNT ;Instrucoes que colocam o				
	MOV M[TEMP], R7 MOV M[TEMP_ENABLE], R7				
	POP R7				
	RTI				
;					
;					
;	ROTINAS GERAIS				

```
;-----
;Inicializacao cursor
                              MOV R7, CURSOR_INIT
Inicializa_CUR:
                         MOV M[CURSOR], R7
                         RET
;Rotina que Escreve Caracter;
;ENTRADAS: R3 (simbolo a escrever)
EscCar:
                         MOV M[WINDOW_WRITER], R3
                         RET
;Rotina que escreve string
;ENTRADAS: R1 (posicao do cursor) ; R2 (string a escrever)
EscString:
                         MOV R3, M[R2]
                         CMP R3, FIM_TEXTO
                         BR.Z FimEsc
                         CALL EscCar
                         INC R1
                         MOV M[CURSOR], R1
                         INC R2
                         BR EscString
FimEsc:
                         RET
;-----
                                                               LEDS
;Rotina que escreve e atualiza os LEDS
LED_ON:
                              PUSH R1
                         PUSH R2
                         MOV R1, M[VALOR_LVL]
                         CMP R1, VALOR_LVL_1
                         BR.NZ Next_LED_1
                         MOV R2, F000h
                         MOV M[LEDS], R2
                         BR Fim_LEDS
Next_LED_1:
                         CMP R1, VALOR_LVL_2
                         BR.NZ Next_LED_2
                         MOV R2, FF00h
                         MOV M[LEDS], R2
                         BR Fim_LEDS
Next_LED_2:
                         CMP R1, VALOR_LVL_3
                         BR.NZ Next_LED_3
                         MOV R2, FFF0h
                         MOV M[LEDS], R2
                         BR Fim_LEDS
```

Next_LED_3:	MOV R2, FFFFh MOV M[LEDS], R2			
Fim_LEDS:	POP R2 POP R1			
	RET			
;				
;	DISPLAY 7 SEGMENTOS			
;				
;Rotina para escrever no disp	lay de 7 segmentos			
Display:	PUSH R1			
	PUSH R2 PUSH R3			
	F0311 N3			
	<pre>INC M[NUMERO_OBSTACULOS]</pre>			
	MOV R1, M[NUMERO_OBSTACULOS]			
	MOV R2, DISPLAY_7			
	MOV R3, 10			
	DIV R1, R3 MOV M[R2], R3			
	1104 11[12], 110			
	INC R2			
	MOV R3, 10 DIV R1, R3			
	MOV M[R2], R3			
	INC R2			
	MOV R3, 10 DIV R1, R3			
	MOV M[R2], R3			
	INC R2			
	MOV M[R2], R1			
	POP R3 POP R2			
	POP R1			
	RET			
;				
;				
;	LCD			
,				
;				
·				
· 				

;Rotina para escrever no LCD 'distancia'

```
LCD:
                        PUSH R1
                        PUSH R2
                        PUSH R3
                        MOV R1, Distancia
                        MOV R2, 8000h
                        MOV R4, FIM_TEXTO
Ciclo_LCD:
                        CMP M[R1], R3
                        BR.Z Fim_LCD
                        MOV R3, M[R1]
                        MOV M[LCD_CONTROL], R2
                        MOV M[LCD_WRITE], R3
                        MOV R3, FIM_TEXTO
                        INC R1
                        INC R2
                        BR Ciclo_LCD
Fim_LCD:
                        POP R3
                        POP R2
                        POP R1
                        RET
;Rotina para atualizar no LCD o score
;OBS: Para poupar processamento a rotina so e chamada quando e necessario
atualizar o valor do score
LCD_SCORE:
                        PUSH R1
                        PUSH R2
                        PUSH R3
                        PUSH R4
                        INC M[VALOR_DISTANCIA_LCD] ;incrementa o valor da
distancia
                        MOV R1, 800Fh
                        MOV R2, M[VALOR_DISTANCIA_LCD]
                        MOV R3, R0
LCD_SCORE_CICLO:
                        CMP R3, 4
                        BR.Z Fim_LCD_SCORE
                        MOV R4, 10
DIV R2, R4
ADD R4, 48
                        MOV M[LCD_CONTROL], R1
                        MOV M[LCD_WRITE], R4
                        DEC R1
                        INC R3
                        BR LCD_SCORE_CICLO
Fim_LCD_SCORE:
                             POP R4
                        POP R3
                        POP R2
                        POP R1
                        RET
;------
-----
;-----
-----
                                            MENSAGENS
```

```
;Rotina que identifica a string a ser escrita (mensagem de inicio linha 12)
Texto_1:
                              PUSH R1
                              PUSH R2
                              PUSH R7
                              MOV R7, VarT1_Cursor
                              MOV M[CURSOR], R7
                              MOV R1, VarT1_Cursor
                              MOV R2, Var_Texto_1
                              CALL EscString
                              POP R7
                              POP R2
                              POP R1
                              RET
;Rotina que identifica a string a ser escrita (mensagem de inicio linha 14)
Texto_2:
                              PUSH R1
                              PUSH R2
                              PUSH R7
                              MOV R7, VarT2_Cursor
                              MOV M[CURSOR], R7
                              MOV R1, VarT2_Cursor
                              MOV R2, Var_Texto_2
                              CALL EscString
                              POP R7
                              POP R2
                              POP R1
                              RET
;Rotina que identifica a string a ser escrita (mensagem de FIM linha 12)
Texto_3:
                              PUSH R1
                              PUSH R2
                              PUSH R7
                              MOV R7, VarT3_Cursor
                              MOV M[CURSOR], R7
                              MOV R1, VarT3_Cursor
                              MOV R2, Var_Texto_3
                              CALL EscString
                              POP R7
                              POP R2
                              POP R1
                              RET
;Rotina que identifica a string a ser escrita (mensagem de FIM linha 14)
Texto_4:
                              PUSH R1
                              PUSH R2
                              PUSH R7
                              PUSH R3
```

```
MOV R7, VarT4_Cursor ;parte para escrever
'Pontuacao maxima:'
                  MOV M[CURSOR], R7
                  MOV R1, VarT4_Cursor
                  MOV R2, Var_Texto_4
                  CALL EscString
                  MOV R7, Var_T4_Cursor_2
                  MOV R1, M[NUMERO_OBSTACULOS]
                                     ;parte para
escrever score
                  MOV R3, 10
                  DIV R1, R3
                  ADD R3, 48
                  MOV M[CURSOR], R7
                  CALL EscCar
                  DEC R7
                  MOV R3, 10
                  DIV R1, R3
                  ADD R3, 48
                  MOV M[CURSOR], R7
                  CALL EscCar
                  DEC R7
                  MOV R3, 10
                  DIV R1, R3
                  ADD R3, 48
                  MOV M[CURSOR], R7
                  CALL EscCar
                  DEC R7
                  MOV R3, R1
                  ADD R3, 48
                  MOV M[CURSOR], R7
                  CALL EscCar
                  POP R3
                  POP R7
                  POP R2
                  POP R1
                  RET
;------
-----
;-----
                                 CENARIO
-----
;------
-----
;Rotina para limpar o mapa completo
                      PUSH R7
Limpa:
```

PUSH R3

```
MOV R7, R0
                              MOV M[CURSOR], R7
                              MOV R3, CLEAN
CicloLimpa:
                              CALL EscCar
                              INC R7
                              MOV M[CURSOR], R7
                              CMP R7, 174Fh
                              BR.NZ CicloLimpa
                              POP R3
                              POP R7
                              RET
;Rotina que posiciona o cursor e chama a rotina de escrita da margem horizontal
(limite superior)
                              PUSH R1
limite_superior:
                              PUSH R2
                              PUSH R3
                              PUSH R7
                              MOV R7, M[Posicao_Cursor_Hor]
                                                               ;Posiciona
Cursor
                              MOV M[CURSOR], R7
                              MOV R1, M[Posicao_Cursor_Hor]
                              MOV R2, 004Eh
                              MOV R3, Simbolo_Horizontal
                              CALL Esc_Margem_Hor ;Rotina de escrita Margem
Horizontal
                              POP R7
                              POP R3
                              POP R2
                              POP R1
                              RET
;Rotina que posiciona o cursor e chama a rotina de escrita da margem horizontal
(limite inferior)
limite_inferior:
                              PUSH R1
                              PUSH R2
                              PUSH R3
                              PUSH R6
                              MOV R6, M[Posicao_Cursor_Hor]; Posiciona Cursor
                              ADD R6, 1700h
                              MOV M[CURSOR], R6
                              MOV R1, R6
                              MOV R2, 004Eh
                              MOV R3, Simbolo_Horizontal
                              CALL Esc_Margem_Hor ; Rotina de escrita Margem
Horizontal
                              POP R6
                              POP R3
                              POP R2
                              POP R1
                              RET
;Rotina de escrita da margem horizontal
;ENTRADAS: R1 (Posicao Cursor); R2 (numero de iteracoes); R3 (simbolo de
escrita)
```

```
CALL EscCar
Esc_Margem_Hor:
                      INC R1
                      MOV M[CURSOR], R1
                      DEC R2
                      CMP R2, R0
                      BR.NZ Esc_Margem_Hor
                      RET
;------
-----
PASSAR0
;-----
;Rotina para escrver o passaro na posicao inicial
escreve_passaro_inicio: PUSH R3
                      PUSH R7
                      MOV R7, passaro_inicio_cursor
                      MOV M[CURSOR], R7
                      MOV R3, simbolo_passaro_1
                      CALL EscCar
                      INC R7
                      MOV M[CURSOR], R7
                      MOV R3 , simbolo_passaro_2
                      CALL EscCar
                      POP R7
                      POP R3
                      RET
;Rotina para escrever o passaro
;ENTRADAS: R7 (posicao do cursor)
                      PUSH R7
escreve_passaro:
                      PUSH R3
                      MOV M[CURSOR], R7
                      MOV R3, simbolo_passaro_1
                      CALL EscCar
                      INC R7
                      MOV M[CURSOR], R7
                      MOV R3 , simbolo_passaro_2
                      CALL EscCar
                      POP R3
                      POP R7
                      RET
;Rotina para limpar passaro
;ENTRADAS: R7 (Posicao do cursor)
limpa_passaro:
                           PUSH R7
                      PUSH R3
                      MOV M[CURSOR], R7; Parte para limpar
```

MOV R3, CLEAN

```
CALL EscCar
INC R7
MOV M[CURSOR], R7
CALL EscCar
```

POP R3 POP R7

RET

;Rotina para subir o passaro uma posicao quando o interuptor IO for ativo Sobe_passaro: PUSH R3

PUSH R7 PUSH R5 DSI

MOV R7, M[CURSOR_PASSAR0] ; Parte para Limpar

CMP R7, 0114h ;Limite superior

BR.Z Fim_Sobe_passaro

CALL limpa_passaro

MOV R7, M[CURSOR_PASSAR0] ; Parte para escrever

SUB R7, 0100h

MOV M[CURSOR_PASSARO], R7 ;atualiza posicao do

passaro

CALL escreve_passaro

Fim_Sobe_passaro: MOV M[FLAG_I0], R0

MOV R5, 0004h

MOV M[Contador_gravidade], R5 ;reinicia

contador da gravidade

MOV M[Contador_gravidade_inicial], R5

ENI POP R5 POP R7 POP R3

RET

;Rotina para aplicar gravidade/queda do passaro

Gravidade: PUSH R3

PUSH R7 PUSH R5 DSI

MOV R7, M[CURSOR_PASSAR0] ; posiciona cursor

CMP R7 , 1614h

CALL.Z Inc_Flag_CRASH ; testa o limite inferior

CALL limpa_passaro

MOV R7, M[CURSOR_PASSAR0] ;Parte para escrever

ADD R7, 0100h MOV M[CURSOR], R7

```
MOV M[CURSOR_PASSARO], R7 ; atualiza cursor do
                        CALL escreve_passaro
                             MOV R5, M[Contador_gravidade_inicial]
;Decrementa o limite do contador
                        CMP R5, 0001h
                                            ;limite do contador
                        BR.Z Fim_gravidade_2
                        DEC<sub>R5</sub>
                        MOV M[Contador_gravidade], R5; Coloca (novo) valor
                        MOV M[Contador_gravidade_inicial], R5
                        ENI
                        POP R5
                        POP R7
                             POP R3
                        RET
;-----
                                              TUBOS
;-----
_____
;Rotina para colocar na tabela das posicoes do tubo o valor inicial
;OBS: Usa Ponteiro_tabela que e a posicao (endereco) da tabela
;OBS: Coloca na tabela as duas coordenadas (linha da posicao_porta, coluna da
                        PUSH R7
                        PUSH R3
                        PUSH R5
                        PUSH R4
                        CALL Aleatorio
                                            ;gera valor aleatorio
                        MOV R3, M[Mascara_cursor]
                        MOV R7, M[Ponteiro_tabela]
                        MOV R4, 004Eh
                                            ;atualiza tabela com a
                        ADD R4, R3 ; junta as duas coordenadas
                        MOV M[R7], R4
```

coluna

posicao do tubo)

CriaTubos:

passaro

Fim_gravidade:

Fim_gravidade_2:

no contador

MOV R3, 000Eh

CMP M[Var_est_cria_tubos], R3

BR.NZ Fim_cria_tubos

BR Fim_cria_tubos_2

Fim_cria_tubos: INC M[Var_est_cria_tubos]

INC M[Ponteiro_tabela]

```
Fim_cria_tubos_2:
                             MOV R5, 0006h ; reinicia o contador para criar
tubos
                             MOV M[Var_est_cria_tubos_MAIN], R5
                              POP R4
                              POP R5
                              POP R3
                              POP R7
                              RET
;Rotina para mover tubos (escreve os tubos na posicao seguinte)
            ENTRADAS: R7
AvancaTubo:
                              PUSH R3
                              PUSH R2
                              PUSH R5
                              PUSH R7
                              PUSH R1
                              DSI
                              SUB R7, 0001h ; avanca o cursor uma posicao para
a esquerda (1 coluna)
                              MOV R2, R7 ; duplica
                              MOV R1, R7 ;serve para avaliar se ja chegou ao fim
                              AND R1, 00FFh
                                  R1, 1700h ;para testar limite inferior
                              ADD
                              AND R7, 00FFh
                                                     ;seleciona os bits da
posicao do tubo
                              ADD R7, 0100h
                                               ;R7 FICA COM POSICAO DO TUBO
(posicao do cursor)
                             MOV R3, simbolo_tubos
                             MOV M[CURSOR], R7
Ciclo_avancatubo:
                              CALL EscCar
                              ADD R7, 0100h
                                              ;Sobe o cursor (escreve de baixo
para cima)
                              CMP R2, R7
                              BR.NZ Ciclo_avancatubo
                              ADD R7, 0500h
                                                  ;para gerar porta
Ciclo_avancatubo_2:
                                   MOV M[CURSOR], R7
                              CALL EscCar
                              ADD R7, 0100h
                              CMP R7, R1 ; compara com a variavel de controlo
                              BR.NZ Ciclo_avancatubo_2
                              ENI
                              POP R1
                              POP R7
                              POP R5
```

POP R2

POP R3

RET

;Rotina para limpar tubos ; ENTRADAS: R7

Limpatubo:

PUSH R3
PUSH R2 ;valor da posicao da porta

PUSH R7 ; valor do cursor

PUSH R1 ; valor para testar se ja chegou ao

limite inferior

DSI

MOV R2, R7 ; duplica

MOV R1, R7 ;serve para avaliar se já chegou ao

fim (duplica)

AND R1, 00FFh ;seleciona coordenada

ADD R1, 1700h ;para testar limite inferior

AND R7, 00FFh ;seleciona os bits da posicao

do tubo

ADD R7, 0100h ; R7 FICA COM POSICAO DO TUBO

(posicao do cursor)

MOV R3, CLEAN

Ciclo_Limpa_tubos: MOV M[CURSOR], R7

CALL EscCar

ADD R7, 0100h

CMP R2, R7 ;compara a posicao do cursor atual com

a posicao da porta(que e a primeira posicao livre)

BR.NZ Ciclo_Limpa_tubos

ADD R7, 0500h ;cria espaco para a porta

Ciclo_limpatubo_2: MOV M[CURSOR], R7

CALL EscCar

ADD R7, 0100h

CMP R7, R1 ;compara com a variavel de controlo

BR.NZ Ciclo_limpatubo_2

POP R1

POP R7 POP R2

POP R3

ENI

RET

;Rotina para avancar os tubos (PRINCIPAL)

AvancaTubos: PUSH R5

Availeatubos.

PUSH R4 ; guarda numero para percorrer toda a tabela

PUSH R6 ;fica com a

posicao da tabela (posicao_tubos)

PUSH R7 ; guarda a

posicao do mapa(cursor)

PUSH R2

CALL LCD_SCORE ;valor

que guarda a distancia percorrida

MOV R6, Posicao_tubos

;primeira posicao da tabela

MOV R4, R0

Ciclo_avanca_tubos:

o cursor na linha da tabela correta

MOV R7, M[R6] ;poe

CMP R7, 0000h BR.Z Mini_ciclo_2

CALL Limpatubo

MOV R7, M[R6]

AND R7, 00FFh

;seleciona so os bits da coluna

MOV R2, 0001h

CMP R7, 0014h ;se

estiver na coluna do passaro incrementa nr obs ultrapassados

CALL.Z Display

CMP R7 , R2 ;Se a posicao

for na coluna 1 nao avanca mais

BR.NZ Mini_ciclo

MOV R7, M[R6]

AND R7, 00FFh

;seleciona so os bits da coluna

CALL Aleatorio

;gera novo valor aleatorio

MOV R2, M[Mascara_cursor] ADD R2, 004Eh ;reinicia

a posicao da tabela com o valor inicial

MOV M[R6], R2

Mini_ciclo_2 ;Nao

escreve

Mini_ciclo:

MOV R7, M[R6]

CALL AvancaTubo

MOV R7, M[R6]

posição da tabela com o novo valor (-1 coluna)

SUB R7, 0001h

MOV M[R6], R7

INC R4

Mini_ciclo_2:

INC R6

CMP R4, 000Dh

;verifica

;Atualiza

se ja percorreu toda a tabela

JMP.NZ Ciclo_avanca_tubos

R5, M[VALOR_LVL] MOV

;Reset do contador

MOV

M[Contador_avanca_tubos], R5

```
DEC
M[Var_est_cria_tubos_MAIN]
                                                  POP R2
                                                  POP R7
                                                  POP R6
                                                  POP R4
                                                  POP R5
                                                  RET
                                                   ALEATORIO
;Rotina que gera valor aleatorio
;OBS: Esta rotina gera a primeira posicao livre (primeira posicao da porta) do
tubo
;OBS:Sao gerados 12 valores porque se admitiu que nao apareceriam portas nas 3
posicoes mais proximas dos extremos
                                       PUSH R6
Aleatorio:
                                                  PUSH
                                                        R3
                                                  PUSH
                                                        R2
                                                  MOV
                                                        R6,
M[Mascara_aleatoria_inicial]
                                                  SHR
                                                             R6, 1
                                                  BR.C
                                                             Aleatorio_1
;testa bit menos significativo
                                                  MOV R6,
M[Mascara_aleatoria_inicial]
                                                  MOV R3,
Valor_divisao_aleatorio ;valor para dividir a mascara (12)
                                                  DIV
                                                        R6, R3
                                                  ADD
                                                        R3, 0004h
                                                                 ;para
compensar o limite de cima mais 3 posicoes
                                                  SHL
                                                        R3, 8
                                                                 ;para por o
valor nas coordenadas das linhas
                                                  MOV M[Mascara_cursor], R3
                                                  MOV R2, Mascara_aleatorio
                                                  XOR
     M[Mascara_aleatoria_inicial], R2
                                       ;Atualiza proximo valor da mascara
                                                  ROR
     M[Mascara_aleatoria_inicial], 1
                                                  BR
                                                        Fim_aleatorio
Aleatorio 1:
                                       MOV
                                            R6, M[Mascara_aleatoria_inicial]
                                                  MOV
                                                        R3,
Valor_divisao_aleatorio
                                                  DIV
                                                             R6, R3
                                                  ADD
                                                             R3, 0004h
                                                  SHL
                                                             R3, 8
                                                  MOV
                                                        M[Mascara_cursor], R3
```

ROR

M[Mascara_aleatoria_inicial], 1 ;atualiza o proximo valor da mascara Fim aleatorio: P₀P R2 P0P R3 P0P R6 RET ;Rotina que conta o numero de obstaculos ultrapassados Inc_contador_obs: INC M[NUMERO_OBSTACULOS] RET **COLISOES** ;-----;Rotina que incrementa FLAG de choque Inc_Flag_CRASH: INC M[FLAG_CRASH] RET ;Rotina que testa colisoes Testa_colisao: PUSH R2 PUSH R3 PUSH R6 PUSH R5 ;para percorrer as 13 posicoes da tabela MOV R3, Posicao_tubos MOV R5, R0 MOV R2, M[R3] Ciclo_colisao_MAIN: MOV R6, R2 AND R6, 00FFh CMP R6, 0014h ;se estiver na coluna do passaro verifica as linhas BR.NZ Ciclo_colisao MOV R6, R2 ADD R6, 0400h ;variavel de controlo do ciclo CMP M[CURSOR_PASSARO], R2 Ciclo_testa_colisao: BR.Z Fim_testa_colisao ;se estiver na posicao salta para o fim e nao faz nada ADD R2, 0100h ;adiciona uma linha CMP R2, R6 BR.NZ Ciclo_testa_colisao CALL Inc_Flag_CRASH ;se passou pelas 5 posicoes e nao detetou entao o passaro chocou

```
BR Fim_testa_colisao
Ciclo_colisao:
                                   INC R5
                                             INC R3
                                             CMP R5, 000Dh
                                                            ;verifica
se ja chegou ao fim da tabela
                                             BR.NZ Ciclo_colisao_MAIN
Fim_testa_colisao:
                              POP R5
                                             POP R6
                                             POP R3
                                             POP R2
                                             RET
;------
NIVEIS
;Rotina para aumentar o nivel de jogo (interrupcao I2)
Aumenta_lvl:
                                   PUSH R2
                                             MOV R2, LVL_Maximo
                                             CMP M[VALOR_LVL], R2
;verifica se ja esta no lvl maximo
                                             BR.Z Fim_aumenta_LVL
                                             DEC
M[Contador_avanca_tubos]
                                             DEC M[VALOR_LVL]
                                             CALL LED_ON
                                                            ;atualiza
os LEDS
Fim_aumenta_LVL:
                         MOV M[FLAG_I2], RO
                                             POP R2
                                             RET
;Rotina para diminuir o nivel de jogo (interrupcao I1)
Diminui_lvl:
                                        PUSH R2
                                             MOV R2, LVL_Minimo
                                             CMP M[VALOR_LVL], R2
;verifica se ja esta no lvl maximo
                                             BR.Z Fim_diminui_LVL
                                             INC
M[Contador_avanca_tubos]
                                             INC M[VALOR_LVL]
                                             CALL LED_ON
          ;atualiza os LEDS
```

MOV M[FLAG_I1], R0

Fim_diminui_LVL:

POP R2

RET

, 				
,				
:	PROGRAMA PRINCIPAL			
,				
;				
, 				
Inicio:	MOV R7, SP_INICIAL			
THICLU.	MOV SP, R7			
Drint	CALL Inicializa CUD			
Print:	CALL Inicializa_CUR			
	CALL Texto_1			
	CALL Texto_2			
Waiting: Interrupcao	MOV R7, INT1MASK ;Ativa			
	MOV M [INTMASK], R7			
	MOV M [GAME_STARTED], RO			
;flag do estado de jogo				
	MOV R1, M[GAME_STARTED] ENI			
WaitingLOOP:	INC			
M[Mascara_aleatoria_inicial]	gera valor inicial aleatorio;			
·Dotota interrupcae	CMP M[GAME_STARTED], R1			
;Deteta interrupcao	BR.Z WaitingLOOP			
Desenha_Jogo:	CALL Limpa			
beseina_30g0.	CALL LIMPA			
	CALL limite_superior			
	CALL limite_inferior			
	CALL escreve_passaro_inicio			
Temp_INIT:	MOV R7, INTMAINMASK ;Ativa			
interrupcoes	MOV M[INTMASK], R7			
	MOV M[INIMASK], KI			
	MOV R7, TEMP_AMOUNT			
	MOV M[TEMP], R7 MOV M[TEMP_ENABLE], R7			
	CALL LED_ON			
;Inicializa os LEDS	CALL LCD			
	CALL LOD			
Ciclo_jogo:	CMP R0, M[FLAG_I0] ;Sobe passaro			
	CALL.NZ Sobe_passaro			
	CMP R0, M[FLAG_I1] ;Testa			
mudancas de lvl				

CALL.NZ Diminui_lvl

CALL.Z CriaTubos

CMP R0, M[FLAG_I2] ; Testa mudancas de lvl

CALL.NZ Aumenta_lvl

CMP M[Contador_gravidade], R0
;Aceleracao / gravidade

CALL.Z Gravidade

CMP M[Var_est_cria_tubos_MAIN], R0

;Cria tubos

CMP M[Contador_avanca_tubos], R0

;Avanca tubos

CALL.Z AvancaTubos

CALL Testa_colisao CMP M[FLAG_CRASH], R0 ;Deteta

colisao colisao

BR.NZ Fim_jogo

JMP Ciclo_jogo

Fim_jogo: MOV R7, 0 ;para temporizador

MOV M[TEMP_ENABLE], R7

CALL Limpa

CALL Texto_3

CALL Texto_4 ;escreve score

Fim: JMP Fim