



МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новосибирский государственный технический университет»



Кафедра прикладной математики

Курсовой проект по дисциплине «Численные методы»



ГРУППА ПМ-92

BAPИAHT 21

СТУДЕНТ ГЛУШКО ВЛАДИСЛАВ

ПРЕПОДАВАТЕЛИ ПАТРУШЕВ ИЛЬЯ ИГОРЕВИЧ

СОЛОВЕЙЧИК ЮРИЙ ГРИГОРЬЕВИЧ

Новосибирск

1 Условие задачи

Формулировка задачи

МКЭ для двумерной краевой задачи для эллиптического уравнения в декартовой системе координат. Базисные функции линейные на треугольниках. Краевые условия всех типов. Коэффициент диффузии λ разложить по линейным базисным функциям. Матрицу СЛАУ генерировать в разреженном строчном формате. Для решения СЛАУ использовать метод сопряженных градиентов (МСГ) или локальнооптимальную схему (ЛОС) с неполной факторизацией.

Постановка задачи

Эллиптическая краевая задача для функции u определяется дифференциальным уравнением:

$$-div(\lambda \ gradu) + \gamma u = f$$

заданным в некоторой области Ω с границей $S=S_1\cup S_2\cup S_3$ и краевыми условиями:

$$u|_{S_1} = u_g$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_2} = \theta$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_3} + \beta(u|_{S_3} - u_\beta) = 0$$

В декартовой системе координат х,у это уравнение может быть записано в виде

$$-\frac{\partial}{\partial x} \left(\lambda \frac{\partial u}{\partial x} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(\lambda \frac{\partial u}{\partial y} \right) + \gamma u = f$$

Исходное уравнение можно переписать в виде: Lu=f, где $Lu=-div(\lambda gradu)+\gamma u$. Тогда чтобы решить исходную задачу следует левую и правую части уравнения домножить на функцию v из пространства пробных функций и проинтегрировать по Ω . Фактически это соответствует скалярному умножению Lu и f на v в пространтсве $L_2(\Omega)$:

$$(Lu, v) = (f, v)$$
$$(Lu - f, v) = 0$$

Это уравнение Галеркина в слабой форме.

В пространстве $L_2(\Omega)$ скалярное произведение вычисляется по формуле:

$$(u,v) = \int_{\Omega} uvd\Omega$$

Перепишем уравнение Галеркина в явном виде:

$$-\int_{\Omega} div(\lambda \ gradu)v \ d\Omega + \int_{\Omega} \gamma uv \ d\Omega - \int_{\Omega} fv \ d\Omega = 0$$

Воспользуемся формулой Грина:

$$\int_{\Omega} (\lambda \ gradu \ gradv) \ d\Omega = -\int_{\Omega} div(\lambda \ gradu)v \ d\Omega + \int_{S} \lambda \frac{\partial u}{\partial n} v \ dS$$

Сделав соответствующую подстановку, получим уравнение вида:

$$\int\limits_{\Omega} (\lambda \ gradu \ gradv) d\Omega - \int\limits_{S} \lambda \frac{\partial u}{\partial n} v dS + \int\limits_{\Omega} \gamma uv \ d\Omega \int\limits_{\Omega} fv \ d\Omega = 0$$

Учитывая краевые условия $S = S_1 \cup S_2 \cup S_3$, получим:

$$\int\limits_{\Omega}(\lambda\ gradu\ gradv)d\Omega - \int\limits_{S_{1}}\lambda\frac{\partial u}{\partial n}vdS - \int\limits_{S_{2}}\theta vdS - \int\limits_{S_{3}}\beta(u|_{\beta} - u)vdS + \int\limits_{\Omega}\gamma uv\ d\Omega - \int\limits_{\Omega}fv\ d\Omega = 0$$

Так как $v|_{S_1} = 0$, то

$$\int_{S_1} \lambda \frac{\partial u}{\partial n} v \, dS = 0$$

Уравнение примет вид:

$$\int\limits_{\Omega}(\lambda gradu\ gradv)d\Omega+\int\limits_{S_3}\beta uvdS+\int\limits_{\Omega}\gamma uvd\Omega=\int\limits_{S_2}\theta vdS+\int\limits_{S_3}\beta u|_{\beta}vdS+\int\limits_{\Omega}fvd\Omega=0$$

Будем искать решение в виде:

$$u = \sum_{i=1}^{n} q_i \psi_i$$

где ψ_i - базисные функции. Функция v может быть представлена в таком же виде. Подставив, получим СЛАУ для компонент q_i :

$$\sum_{i=1}^{n} q_{i} \left(\int_{\Omega} (\lambda \operatorname{grad}\psi_{i} \operatorname{grad}\psi_{j}) d\Omega + \int_{S_{3}} \beta \psi_{i} \psi_{j} dS + \int_{\Omega} \gamma \psi_{i} \psi_{j} d\Omega \right) =$$

$$= \int_{S_{2}} \theta \psi_{j} dS + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta} \psi_{j} dS + \int_{\Omega} f \psi_{j} d\Omega$$

Поскольку исходная задача рассматривается в декартовой системе координат, то $grad\ u = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right)$ и, соответсвенно: $grad\ u\ grad\ v = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial u}{\partial y}$. Отсюда получаем уравнение в виде:

$$\sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \lambda \left(\frac{\partial \psi_{j}}{\partial x} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial x} + \frac{\partial \psi_{j}}{\partial y} \frac{\partial \psi_{i}}{\partial y} \right) dxdy + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \gamma \psi_{j} \psi_{i} dxdy + \sum_{j=1}^{n} q_{j} \int_{\Omega} \beta \psi_{j} \psi_{i} dxdy =$$

$$= \int_{\Omega} f \psi_{i} dxdy + \int_{S_{2}} \theta \psi_{i} dxdy + \int_{S_{3}} \beta u_{\beta} \psi_{i} dxdy$$

Конечноэлементная дискретизация

Так как для решения задачи используются линейные базисные функции, то на каждом конечном элементе Ω_k - треугольнике эти функции будут совпадать с функциями $L_1(x,y), L_2(x,y), L_3(x,y)$, такими, что $L_1(x,y)$ равна единице в вершине (x_1,y_1) и нулю во всех остальных вершинах, $L_2(x,y)$ равна единице в вершине (x_2,y_2) и нулю во всех остальных вершинах, $L_3(x,y)$ равна единице в вершине (x_3,y_3) и нулю во всех остальных вершинах. Любая линейная на Ω_k функция представима в виде линейной комбинации этих базисных линейных функций, коэффициентами будут значения функции в каждой из вершин треугольника Ω_k . Таким образом, на каждом конечном элементе нам понадобятся три узла – вершины треугольника.

$$\psi_1 = L_1(x, y)$$

$$\psi_2 = L_2(x, y)$$

$$\psi_3 = L_3(x, y)$$

Учитывая построение *L-функций*, получаем следующие соотношения:

$$\begin{cases}
L_1 + L_2 + L_3 = 1 \\
L_1 x_1 + L_2 x_2 + L_3 x_3 = x \\
L_1 y_1 + L_2 y_2 + L_3 y_3 = y
\end{cases}$$

Т.е. имеем систему:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} L_1 \\ L_2 \\ L_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ x \\ y \end{pmatrix}$$

Отсюда находим коэффициенты линейных функций $L_1(x,y), L_2(x,y), L_3(x,y)$

$$L_i = a_0^i + a_1^i x + a_2^i y, i = \overline{1,3}$$

$$\begin{pmatrix} \alpha_0^1 & \alpha_1^1 & \alpha_2^1 \\ \alpha_0^2 & \alpha_1^2 & \alpha_2^2 \\ \alpha_0^3 & \alpha_1^3 & \alpha_2^3 \end{pmatrix} = D^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{pmatrix}^{-1}$$

$$D^{-1} = \frac{1}{|\det D|} \begin{pmatrix} x_2 y_3 - x_3 y_2 & y_2 - y_3 & x_3 - x_2 \\ x_3 y_1 - x_1 y_3 & y_3 - y_1 & x_1 - x_3 \\ x_1 y_2 - x_2 y_1 & y_1 - y_2 & x_2 - x_1 \end{pmatrix}$$

Переход к локальным матрицам

Чтобы получить выражения для локальных матриц жёсткости G и массы M каждого конечного элемента Ω_K , перейдём к решению локальной задачи на каждом конечном элементе. Полученное уравнение для области Ω представим в виде суммы интегралов по областям Ω_k без учёта краевых условий. Тогда на каждом конечном элементе будем решать локальную задачу построения матриц жёсткости, массы и вектора правой части.

$$\int\limits_{\Omega_k} \lambda \left(\frac{\partial \psi_j}{\partial x} \frac{\partial \psi_i}{\partial x} + \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \right) dx dy + \int\limits_{\Omega_k} \gamma \psi_j \psi_i ds dy = \int\limits_{\Omega_k} f \psi_i dx dy$$

Локальная матрица будет представлять собой сумму матриц жёсткости и массы и будет иметь размерность 3×3 (по числу узлов на конечном элементе)

Построение матрицы массы

$$M_{ii} = \int_{\Omega_k} \gamma(\psi_i)^2 d\Omega_k = \gamma \int_{\Omega_k} (L_i)^2 d\Omega_k = \gamma \frac{2!0!0!}{(2+0+0+2)!} |detD| = \gamma \frac{detD}{12}, i = 1, \dots, 3$$

$$M_{ij} = \int_{\Omega_k} \gamma \psi_i \psi_j d\Omega_k = \gamma \int_{\Omega_k} L_i L_j d\Omega_k = \gamma \frac{1!1!0!}{(1+1+0+2)!} |detD| = \gamma \frac{detD}{24}, i \neq j$$

$$M = \gamma \frac{|detD|}{24} \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Построение матрицы жёсткости

$$G_{ij} = \int_{\Omega_k} \lambda \left(\frac{\partial \psi_i}{\partial x} \frac{\partial \psi_j}{\partial x} + \frac{\partial \psi_i}{\partial y} \frac{\partial \psi_j}{\partial y} \right) d\Omega_k = \left| \lambda = \sum_{k=1}^3 \lambda_k \psi_k \right| =$$

$$= \lambda_1 \int_{\Omega_k} \psi_1(\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) d\Omega_k + \lambda_2 \int_{\Omega_k} \psi_2(\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) d\Omega_k + \lambda_3 \int_{\Omega_k} \psi_3(\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) d\Omega_k =$$

$$= (\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) \left(\lambda_1 \int_{\Omega_k} \psi_1 d\Omega_k + \lambda_2 \int_{\Omega_k} \psi_2 d\Omega_k + \lambda_3 \int_{\Omega_k} \psi_3 d\Omega_k \right) =$$

$$= (\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) \left(\lambda_1 \int_{\Omega_k} L_1 dx dy + \lambda_2 \int_{\Omega_k} L_2 dx dy + \lambda_3 \int_{\Omega_k} L_3 dx dy \right) =$$

$$= (\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) (\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3) |\det D| \left(\frac{1!0!0!}{(1+0+0+2)!} + \frac{0!1!0!}{(0+1+0+2)!} + \frac{0!0!1!}{(0+0+1+2)!} \right) =$$

$$= (\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) \left(\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 \right) |\det D| \left(\frac{1!0!0!}{(1+0+0+2)!} + \frac{0!1!0!}{(0+1+0+2)!} + \frac{0!0!1!}{(0+0+1+2)!} \right) =$$

$$= (\alpha_1^i \alpha_1^j + \alpha_2^i \alpha_2^j) \left(\frac{(\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3) |\det D|}{6} \right)$$

Построение вектора правой части

Рассмотрим правую часть выражения для k-го конечного элемента:

$$\int_{\Omega_b} f \psi_i dx dy$$

представим f в виде $f_1L_1+f_2L_2+f_3L_3$, где f_i - значения в вершинах треугольника. Получим:

$$\int\limits_{\Omega_k} f_q L_q L_i dx dy = f_q \int\limits_{\Omega_k} L_q L_i d\Omega_k$$

Таким образом:

$$B_i = \sum_{q=1}^{3} f_q \int_{\Omega_k} L_q L_i d\Omega_k \quad i = \overline{0, 2}$$

Сборка глобальной матрицы и глобального вектора

При формировании глобальной матрицы из локальных, полученных суммированием соответствующих матриц массы и жесткости, учитываем соответствие локальной и глобальной нумераций каждого конечного элемента. Глобальная нумерация каждого конечного элемента однозначно определяет позиции вклада его локальной матрицы в глобальную. Поэтому, зная глобальные номера соответствующих узлов конечного элемента, определяем и то, какие элементы глобальной матрицы изменятся при учете текущего конечного элемента. Аналогичным образом определяется вклад локального вектора правой части в глобальный. При учете текущего локального вектора изменятся те элементы глобального вектора правой части, номера которых совпадают с глобальными номерами узлов, присутствующих в этом конечном элементе.

Учёт первых краевых условий

Для учета первых краевых условий, в глобальной матрице и глобальном векторе находим соответствующую глобальному номеру краевого узла строку и зануляем всё кроме диагонального элемента, которому присваиваем 1, а вместо элемента с таким номером в векторе правой части - значение краевого условия, заданное в исходной задаче.

Учёт вторых и третьих краевых условий

Рассмотрим краевые условия второго и третьего рода:

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n} \bigg|_{S_2} = \theta$$

$$\lambda \frac{\partial u}{\partial n}\Big|_{S_3} + \beta(u|_{S_3} - u_\beta) = 0$$

Отсюда получаем, что для учёта краевых условий необходимо вычислить интегралы:

$$\int_{S_2} \theta \psi_j dx dy, \qquad \int_{S_3} \beta u_\beta \psi_j dx dy, \qquad \int_{S_3} \beta \psi_i \psi_j dx dy$$

Краевые условия второго и третьего рода задаются на рёбрах, т.е. определяются двумя узлами, лежащими на ребре. Будем считать, что параметр β на S_3 постоянен, тогда параметр u_β будем раскладывать по двум базисным функциям, определённым на этом ребре:

$$u_{\beta} = u_{\beta 1}\phi_1 + u_{\beta 2}\phi_2$$

где $\phi_i,\ i=\overline{0,1}$ - локально занумерованные линейные базисные функции, которые имеют также свои глобальные номера во всей расчетной области, а $u_{\beta i}$ - значение функции u_{β} в узлах ребра.

Аналогично поступаем и при учете вторых краевых условий, раскладывая по базису ребра функцию:

$$\theta = \theta_0 \phi_0 + \theta_1 \phi_1$$

Тогда приведенные выше интегралы примут вид:

$$I_1 = \int_{S_2} (\theta_0 \phi_0 + \theta_1 \phi_1) \phi_i dx dy$$

$$I_2 = \beta \int_{S_3} (u_{\beta 1} \phi_0 + u_{\beta 2} \phi_1) \phi_i dx dy$$

$$I_3 = \beta \int_{S_2} \phi_i \phi_j dx dy$$

Фактически, решая задачу учета краевых условий второго и третьего рода, мы переходим к решению одномерной задачи на ребре для того, чтобы занести соответствующие результаты в глобальную матрицу и вектор.

Базисными функциями ребра являются две ненулевые на данном ребре базисные функции из $\phi_i,\ i=\overline{0,1}$ конечного элемента.

Для учёта вклада вторых и третьих краевых условий рассчитываются 2 матрицы 2×2 .

Игтегралы I_1, I_2, I_3 будем вычислять по формуле:

$$\int (L_i)^{v_i} (L_j)^{v_j} dS = \frac{v_i! v_j!}{(v_i + v_j + 1)!} mes \Gamma, \quad i \neq j$$

где $mes\Gamma$ длина ребра. При этом независимо от того, что на каждом из ребер присутствуют свои функции, интегралы, посчитанные по приведенным выше формулам, будут равны:

$$I_{1} = \begin{pmatrix} \int\limits_{S_{2}} L_{1}L_{1}dxdy & \int\limits_{S_{2}} L_{1}L_{2}dxdy \\ \int\limits_{S_{2}} L_{2}L_{1}dxdy & \int\limits_{S_{2}} L_{2}L_{2}dxdy \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta_{1} \\ \theta_{2} \end{pmatrix} = \frac{1}{6}mesS_{2} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \theta_{1} \\ \theta_{2} \end{pmatrix}$$

Этот вектор поправок в правую часть позволяет учесть не только вторые краевые условия, но и часть βu_{β} из третьих. Осталось рассмотреть матрицу поправок в левую часть:

$$I_3 = \beta \int_{S_2} \phi_i \phi_j dx dy$$

Очевидно, что получится та же матрица, только не умноженная на вектор констант:

$$I_3 = \frac{1}{6} mes S_3 \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Добавляя эту матрицу в левую часть, на места соответствующие номерам узлов, получаем учет третьих краевых условий.

2 Текст программы

Ссылка к полному проэкту: https://github.com/ISTECTION/FEM

main.cpp

```
#include "argparse/argparse.hpp"
    #include "timer/cxxtimer.hpp"
2
    #include "FEM.hpp"
3
4
    #include <iostream>
    #include <optional>
    #include <fstream>
7
    int main(int argc, char* argv[]) {
        std::ios_base::sync_with_stdio(false);
10
11
        using namespace
                             ::Log;
12
        using ::std::chrono::milliseconds;
14
        argparse::ArgumentParser prs("FEM", "1.0.0");
15
        _prs.add_argument("-i", "--input")
16
             .help( "path to input files" )
17
            .required();
18
19
        _prs.add_argument("-o", "--output")
20
             .help( "path to output files" );
21
22
        _prs.add_argument("-d", "--debug")
23
             .help("debugging information")
24
            .default_value(false)
25
            .implicit_value(true);
26
27
        try {
28
            using std::string;
29
30
            _prs.parse_args(argc, argv);
31
            std::optional
                                    _opt = _prs.present
32
            std::filesystem::path _inp = _prs.get<string>("-i");
33
            std::filesystem::path out = opt.has value()
                                               ? prs.get<string>("-o")
35
                                               : _inp / "sparse";
36
37
            Function::setFunction(_inp.string());
38
            cxxtimer::Timer _timer(true);
39
            FEM _FEM(_inp, _prs.get<bool>("-d"));
40
            FEM.startLOS( out);
            _timer.stop();
42
43
            if (_prs["-d"] == true) {
44
```

```
_FEM.printAll();
45
                 _FEM.printSparse();
46
                 _FEM.createTable();
47
             } else
48
                 _FEM.printZ();
49
50
             std::cout << timer;</pre>
51
        } catch(const std::runtime error& err) {
52
             #define ARGUMENTS_NO_RECEIVED 2
53
             Logger::append(getLog(
54
                  "argc != 2 (FEM --input ./input)"
55
             ));
56
             std::cerr << err.what() << std::endl;</pre>
57
             std::cerr <<
                                        << std::endl;
                               _prs
58
             std::exit( ARGUMENTS_NO_RECEIVED );
59
60
        return 0;
61
    }
62
```

Union.hpp

```
#include <vector>
    #include <array>
2
3
    namespace Union {
4
        struct XY
                          { double x, y;
5
        struct Material { double betta, gamma; };
6
        struct Element {
             size t area;
             std::array<size_t, 3> nodeIdx;
10
        };
11
12
        struct Boundary {
13
             size_t cond, type, area;
14
             std::array<size t, 2> nodeIdx;
        };
16
17
        struct Param {
18
             size_t nodes;
19
             size_t elems;
20
             size_t areas;
21
             size t conds;
        };
23
    }
24
```

FEM.hpp

```
#ifndef _FEM_HPP_
1
    #define FEM HPP
    #include "indicators/indicators.hpp"
    #include "utils/lightweight.hpp"
    #include "utils/overload.hpp"
    #include "utils/friendly.hpp"
6
    #include "nlohmann/json.hpp"
    #include "Function.hpp"
    #include "LOS/LOS.hpp"
    #include "Logger.hpp"
10
    #include "Union.hpp"
11
12
    #include <algorithm>
13
    #include <chrono>
14
    #include <thread>
    #include <cmath>
16
    #include <set>
17
18
    class FEM
19
20
21
    private:
        Union::Param _size;
22
23
        std::vector<Union::XY>
                                        nodes;
24
        std::vector<Union::Element>
25
        std::vector<Union::Boundary> boundarys;
26
        std::vector<Union::Material> materials;
27
28
        std::vector<double> gb;
29
        std::vector<double> gg;
30
        std::vector<double> di;
31
        std::vector<size_t> ig;
32
        std::vector<size_t> jg;
33
34
        bool _debugging;
35
    public:
36
        FEM(std::filesystem::path _path, bool debugging)
37
                 : _debugging(debugging) {
38
39
            assert(readJson( path));
40
            portrait(true);
41
            global();
42
            boundaryCondition();
43
        }
44
45
        void startLOS(const std::filesystem::path& _out) {
46
            using ::Cond::HOLLESKY;
47
            using ::Cond::DIAGONAL;
48
```

```
using ::Cond::NONE;
49
50
            const double _eps = 1E-20;
51
             const double itr = 10000;
52
            Cond cond = DIAGONAL;
53
            LOS<double> _LOS (getDate(), getNodes(), _eps, _itr);
55
             _LOS.solve(_cond, true);
56
             _z = std::move(_LOS.getX());
57
        }
58
59
                            (double, double) const;
        double getValue
60
    private:
61
        void global();
62
        void resize();
63
64
        array::x
                    localB(const std::array<Union::XY, 3>&, size_t) const;
65
        array::xxx localA(const std::array<Union::XY, 3>&, size_t) const;
66
67
        array::xxx G(const std::array<Union::XY, 3>&, size t) const;
        array::xxx M(const std::array<Union::XY, 3>&, size_t) const;
69
70
        bool readFile(const std::filesystem::path& );
71
        bool readJson(const std::filesystem::path& );
72
        void portrait(const bool isWriteList = false);
73
74
        void boundaryCondition();
75
        void first (const Union::Boundary& bound);
76
        void second(const Union::Boundary& bound);
77
        void third (const Union::Boundary& bound);
78
79
        template < size t N,
            typename _Struct>
81
            void loc A to global(
82
                 const std::array<std::array<double, N>, N>&,
83
                 const _Struct&
84
            );
85
86
        template<size_t N,</pre>
            typename _Struct>
            void loc_b_to_global(
89
                 const std::array<double, N>&,
90
                 const _Struct&
91
            );
92
    };
93
94
    void FEM::portrait(const bool isWriteList) {
95
96
        const size t N {
                              size.nodes
                                               };
97
```

```
std::vector<std::set<size t>> list(N);
98
99
         for (size_t el = 0; el < _size.elems; el++)</pre>
100
         for (size t point = 0; point < 3; point++) {</pre>
101
              for (size t i = point + 1; i < 3; i++) {</pre>
102
                  size_t idx1 = { elems[el].nodeIdx[point] };
103
                  size t idx2 = { elems[el].nodeIdx[ i ] };
104
                  idx1 > idx2 ?
105
                       list[idx1].insert(idx2) :
106
                       list[idx2].insert(idx1) ;
107
108
         }
109
110
         for (size t i = 2; i < ig.size(); i++)</pre>
111
              ig[i] = ig[i - 1] + list[i - 1].size();
112
113
         jg.resize(ig[N]);
114
         gg.resize(ig[N]);
115
116
         for (size t index = 0, i = 1; i < list.size(); i++)</pre>
         for (size t value : list[i])
118
              jg[index++] = value;
119
    }
120
121
    void FEM::global() {
122
         std::array<Union::XY, 3> coords;
123
         for (size_t i = 0; i < _size.elems; i++) {</pre>
124
              for (size_t j = 0; j < 3; j++) {
125
                  size t point = elems[i].nodeIdx[j];
126
                  coords[j].x = nodes[point].x;
127
                  coords[j].y = nodes[point].y;
128
              }
129
                          local_b = localB(coords, elems[i].area);
              array::x
130
              array::xxx local A = localA(coords, elems[i].area);
131
132
              loc_A_to_global<3>(local_A, elems[i]);
133
              loc_b_to_global<3>(local_b, elems[i]);
134
         }
135
    }
136
137
    template<size_t N, typename _Struct>
138
    void FEM::loc_A_to_global(
139
              const std::array<std::array<double, N>, N>& locA,
140
              const _Struct& elem) {
141
142
         using
                             ::std::vector;
143
         using iterator = ::std::vector<size_t>::iterator;
144
145
         for (size t i = 0; i < N; i++) {</pre>
146
```

```
di[elem.nodeIdx[i]] += locA[i][i];
147
148
             for (size_t j = 0; j < i; j++) {
149
                 size t a = elem.nodeIdx[i];
150
                 size t b = elem.nodeIdx[j];
151
                  if (a < b) std::swap(a, b);</pre>
152
153
                  iterator _beg = jg.begin() + ig[a];
154
                  iterator _end = jg.begin() + ig[a + 1];
155
156
                 auto itr = std::lower bound( beg, end, b);
157
                 auto _idx = _itr - jg.begin();
158
                 gg[_idx] += locA[i][j];
159
             }
160
         }
161
    }
162
163
    template<size_t N, typename _Struct>
164
    void FEM::loc_b_to_global(
165
             const std::array<double, N>& loc b,
166
             const Struct& elem) {
167
168
         for (size t i = 0; i < N; i++)</pre>
169
             gb[elem.nodeIdx[i]] += loc_b[i];
170
    }
171
172
    array::x
173
    FEM::localB(const std::array<Union::XY, 3>& elem, size_t area) const {
174
         std::array<double, 3> function {
175
             Function::f(elem[0], area),
176
             Function::f(elem[1], area),
177
             Function::f(elem[2], area)
         };
179
180
         double det D = fabs(determinant(elem));
181
         double _koef = det_D / 24;
182
183
         return {
184
             _koef * (2 * function[0] + function[1] + function[2]),
             koef * (2 * function[1] + function[0] + function[2]),
186
             _koef * (2 * function[2] + function[0] + function[1])
187
         };
188
    }
189
190
    array::xxx
191
    FEM::localA(const std::array<Union::XY, 3>& elem, size t area) const {
192
         std::array<std::array<double, 3>, 3> G = FEM::G(elem, area);
193
         std::array<std::array<double, 3>, 3> M = FEM::M(elem, area);
194
         std::array<std::array<double, 3>, 3> A = G + M;
195
```

```
return A;
196
    }
197
198
    array::xxx
199
    FEM::G(const std::array<Union::XY, 3>& elem, size t area) const {
200
                       = fabs(determinant(elem));
         double det
201
         double koef = (
202
                  Function::lambda(elem[0], area) +
203
                  Function::lambda(elem[1], area) +
204
                  Function::lambda(elem[2], area)
205
         ) / (det * 6);
206
207
         std::array<std::array<double, 3>, 3> G;
208
         std::array<std::array<double, 2>, 3> a {
209
                  elem[1].y - elem[2].y,
210
                  elem[2].x - elem[1].x,
211
212
                  elem[2].y - elem[0].y,
213
                  elem[0].x - elem[2].x,
214
                  elem[0].y - elem[1].y,
216
                  elem[1].x - elem[0].x
217
         };
218
219
         for (int i = 0; i < 3; i++)
220
         for (int j = 0; j < 3; j++)
221
              G[i][j] = koef * (
222
                  a[i][0] * a[j][0] +
223
                  a[i][1] * a[j][1]
224
              );
225
226
         return G;
227
    }
228
229
    array::xxx
230
    FEM::M(const std::array<Union::XY, 3>& elem, size_t area) const {
231
         double det = fabs(determinant(elem));
232
         double gammaKoef = materials[area].gamma * det / 24;
233
         std::array<std::array<double, 3>, 3> M;
234
         for (size_t i = 0; i < 3; i++)</pre>
235
         for (size_t j = 0; j < 3; j++) {</pre>
236
             M[i][j] =
237
                  (i == j) ? (2 * gammaKoef) :
238
                                    gammaKoef) ;
239
         }
240
         return M;
241
    }
242
243
    void FEM::boundaryCondition() {
244
```

```
using namespace ::Log;
245
246
         std::sort(
247
              boundarys.begin(),
248
              boundarys.end(),
249
              [](Union::Boundary& _left, Union::Boundary& _right){
                  return left.cond > right.cond;
251
252
         );
253
254
         for (size_t _count = 0; _count < _size.conds; _count++) {</pre>
255
              switch (boundarys[_count].cond)
256
              {
257
                   case FIRST BOUNDARY COND:
258
                       first(boundarys[ count]);
259
                       break;
260
                  case SECOND_BOUNDARY_COND:
261
                       second(boundarys[_count]);
262
                       break;
263
                  case THIRD BOUNDARY COND:
                       third(boundarys[_count]);
265
                       break;
266
                  default:
267
                       Logger::append(getLog("There is no such condition"));
268
              }
269
         }
270
     }
271
272
     void FEM::first(const Union::Boundary& bound) {
273
         di[bound.nodeIdx[0]] = \{ 1 \};
274
         di[bound.nodeIdx[1]] = \{ 1 \};
275
         for (size_t i = 0; i < 2; i++)</pre>
277
              gb[bound.nodeIdx[i]] =
278
                  Function::firstBound({
279
                       nodes[bound.nodeIdx[i]].x,
280
                       nodes[bound.nodeIdx[i]].y
281
                  }, bound.type);
282
         for (size_t k = 0; k < 2; k++) {</pre>
284
              size t node = bound.nodeIdx[k];
285
              for (size t i = ig[node]; i < ig[node + 1]; i++) {</pre>
286
                  if(di[jg[i]] != 1)
287
                       gb[jg[i]] -= gg[i] * gb[node];
288
                  gg[i] = 0;
289
              }
290
              for(size_t i = node + 1; i < _size.nodes; i++) {</pre>
292
                  size t lbeg = ig[i];
293
```

```
size t lend = ig[i + 1];
294
                  for(size_t p = lbeg; p < lend; p++) {</pre>
295
                       if(jg[p] == node) {
296
                            if(di[i] != 1)
297
                                gb[i] -= gg[p] * gb[node];
298
                           gg[p] = 0;
299
                       }
300
                  }
301
              }
302
         }
303
     }
304
305
     void FEM::second(const Union::Boundary& bound) {
306
         std::array<Union::XY, 2>
307
              coord borders = {
308
                  nodes[bound.nodeIdx[0]],
309
                  nodes[bound.nodeIdx[1]]
310
              };
311
312
         double koef =
              edgeLength(coord_borders) / 6;
314
315
         std::array<double, 2> corr b;
316
         for (size_t i = 0; i < 2; i++)</pre>
317
              corr_b[i] = _koef * (
318
                  2 * Function::secondBound({
                           nodes[bound.nodeIdx[i]].x,
320
                           nodes[bound.nodeIdx[i]].y
321
                       }, bound.type) +
322
                       Function::secondBound({
323
                           nodes[bound.nodeIdx[1 - i]].x,
324
                           nodes[bound.nodeIdx[1 - i]].y
325
                       }, bound.type)
326
              );
327
328
         loc_b_to_global<2>(corr_b, bound);
329
     }
330
331
     void FEM::third(const Union::Boundary& bound) {
332
         std::array<Union::XY, 2> coord_borders = {
333
              nodes[bound.nodeIdx[0]],
334
              nodes[bound.nodeIdx[1]]
335
         };
336
337
         double koef =
338
              materials[bound.area].betta *
339
              edgeLength(coord_borders) / 6;
341
         std::array<double, 2>
                                                   corr b;
342
```

```
std::array<std::array<double, 2>, 2> corr a;
343
344
         for (size_t i = 0; i < 2; i++) {</pre>
345
              corr b[i] = koef * (
346
                  2 * Function::thirdBound({
347
                           nodes[bound.nodeIdx[i]].x,
                           nodes[bound.nodeIdx[i]].y
349
                       }, bound.type) +
350
                      Function::thirdBound({
351
                           nodes[bound.nodeIdx[1 - i]].x,
352
                           nodes[bound.nodeIdx[1 - i]].y
353
                       }, bound.type)
354
                  );
355
356
              for (size_t j = 0; j < 2; j++) {</pre>
357
                  corr a[i][j] =
358
                       (i == j) ? (2 * _koef) :
359
                                        _koef);
                                   (
360
              }
361
         }
362
         loc_b_to_global<2>(corr_b, bound);
363
         loc_A_to_global<2>(corr_a, bound);
364
    }
365
366
    bool FEM::readFile(const std::filesystem::path& path) {
367
         using namespace ::Log;
368
         bool isError { true };
369
         std::ifstream fin(path / "params.txt");
370
         isError &= is open(fin, getLog("Error - params.txt"));
371
         fin >> size.nodes
372
             >> _size.elems
373
              >> size.areas
374
             >> _size.conds;
375
         fin.close();
         resize();
377
         fin.open(path / "nodes.txt");
378
         isError &= is_open(fin, getLog("Error - nodes.txt"));
379
         for (size_t i = 0; i < _size.nodes; i++)</pre>
380
              fin >> nodes[i].x >> nodes[i].y;
381
         fin.close();
         fin.open(path / "elems.txt");
383
         isError &= is open(fin, getLog("Error - elems.txt"));
384
         for (size_t i = 0; i < _size.elems; i++) {</pre>
385
              fin >> elems[i].nodeIdx[0]
386
                  >> elems[i].nodeIdx[1]
387
                  >> elems[i].nodeIdx[2];
388
         }
389
         fin.close();
390
         fin.open(path / "areas.txt");
391
```

```
isError &= is open(fin, getLog("Error - areas.txt"));
392
         for (size_t i = 0; i < _size.areas; i++)</pre>
393
              fin >> materials[i].gamma
394
                  >> materials[i].betta;
395
396
         for (size_t i = 0; i < _size.elems; i++)</pre>
              fin >> elems[i].area;
398
         fin.close();
399
         fin.open(path / "bords.txt");
400
         isError &= is_open(fin, getLog("Error - bords.txt"));
401
         for (size t i = 0; i < size.conds; i++)</pre>
402
              fin >> boundarys[i].area
403
                  >> boundarys[i].nodeIdx[0]
404
                  >> boundarys[i].nodeIdx[1]
405
                  >> boundarys[i].cond
406
                  >> boundarys[i].type;
407
         fin.close();
408
         return isError;
409
410
    #endif /// FEM HPP
411
```

lightweight.hpp

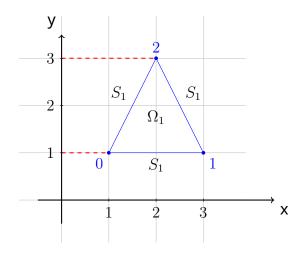
```
double
1
    determinant(const std::array<Union::XY, 3>& elem) {
2
3
             (elem[1].x - elem[0].x) * (elem[2].y - elem[0].y) -
4
             (elem[1].y - elem[0].y) * (elem[2].x - elem[0].x)
5
        );
6
    }
    double
    edgeLength(const std::array<Union::XY, 2>& elem) {
10
        return (
11
            sqrt (
12
                 pow(elem[1].x - elem[0].x ,2) +
13
                 pow(elem[1].y - elem[0].y, 2)
14
            )
15
        );
16
    }
17
```

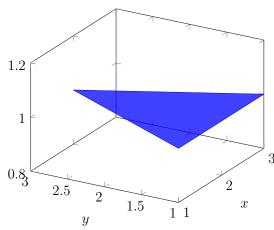
3 Тестирование

$$u(x, y) = 1$$
$$f(x, y) = 0$$
$$\lambda = 1$$
$$\gamma = 0$$
$$\beta = 0$$

$$S_1 = 1$$

nodes	elems	area	bords
11	012	0	00110
3 1			01210
23			02010





x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
1,000	1,000	0,0e+00	
1,000	1,000	0,0e+00	0,0e+00
1,000	1,000	0,0e+00	

$$u(x,y) = 2x$$

$$f(x,y) = 4x - 2$$

$$\lambda = x$$

$$\gamma = 2$$

$$\beta = 2$$

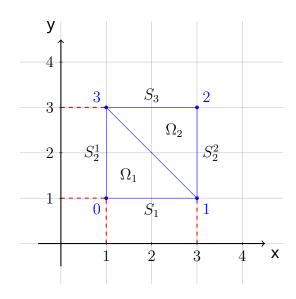
$$S_1 = 2x$$

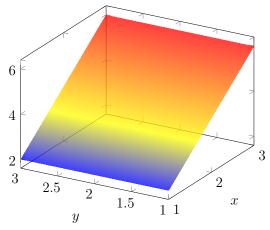
$$S_2^1 = -2x$$

$$S_2^2 = 2x$$

$$S_3 = 2x$$

nodes	elems	area	bords
1 1	013	0	00110
3 1	123	0	00320
33			01221
13			02330

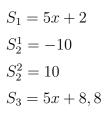




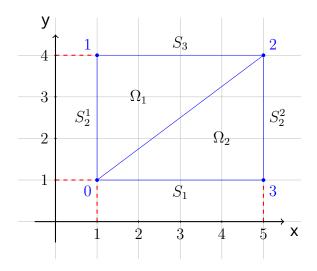
x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
2,000	2,000	0,00e+00	
6,000	6,000	0,00e+00	
6,000	6,000	1,23e-13	1,20e-13
2,000	2,000	-1,29e-14	

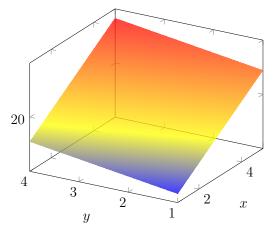
Количество элементов - 2

$$u(x, y) = 5x + 2y$$
$$f(x, y) = 10x + 4y$$
$$\lambda = 2$$
$$\gamma = 2$$
$$\beta = 5$$



nodes	elems	area	bords
11	012	0	00310
1 4	023	0	00120
5 4			03221
5 1			01230



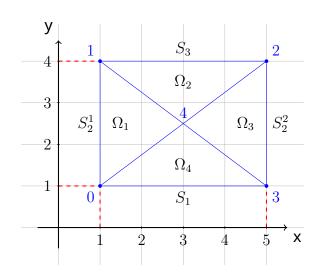


x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
7,000	7,000	0,0e+00	
13,000	13,000	1,8e-13	
33,000	32,000	-3,2e-13	3,6e-13
27,000	27,000	0,0e+00	

Количество элементов - 4

$$u(x,y) = 5x + 2y$$
$$f(x,y) = 10x + 4y$$
$$\lambda = 2$$
$$\gamma = 2$$
$$\beta = 5$$

nodes	elems	area	bords
11	014	0	00310
1 4	124	0	00120
5 4	234	0	03221
5 1	034	0	01230
3 2,5			



x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
7,000	7,000	0,0e+00	
13,000	13,000	-2,5e-13	
33,000	33,000	-2,6e-13	3,7e-13
27,000	27,000	0,0e+00	
20,000	20,000	8,8e-14	

Количество элементов - 8

$$u(x, y) = 5x + 2y$$
$$f(x, y) = 10x + 4y$$
$$\lambda = 2$$
$$\gamma = 2$$
$$\beta = 5$$

У							
	1	٤	G_3	S	3	2	
-4	S_2^1	$-\Omega_5$	Ω_6	Ω_7	Ω_8	S_2^2	
2-	$\frac{5}{S_2^1}$	$-\Omega_1$	Ω_2	Ω_3	Ω_4	$\frac{7}{S_2^2}$	
—1·	0	S	S_1 8	3 S	1	3	
		1 2	2 ;	3 4	1 .	5	X

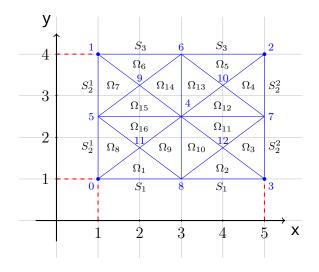
nodes	elems	area	bords
11	0 4 5	0	00810
1 4	048	0	08310
5 4	348	0	00520
5 1	347	0	05120
3 2,5	145	0	03721
1 2,5	146	0	07221
3 4	246	0	01630
5 2,5	247	0	06230
3 1			

	, w	, str	ال بد ال
\boldsymbol{x}	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
7,000	7,000	0,0e+00	
13,000	13,000	9,1e-14	
33,000	33,000	-1,2e-12	
27,000	27,000	0,0e+00	
20,000	20,000	4,6e-13	1,7e-12
10,000	10,000	-1,1e-13	
23,000	23,000	7,8e-13	
30,000	30,000	-5,8e-13	
17,000	17,000	0,0e+00	

Количество элементов - 16

$$u(x,y) = 5x + 2y$$
$$f(x,y) = 10x + 4y$$
$$\lambda = 2$$
$$\gamma = 2$$
$$\beta = 5$$

nodes	elems	area	bords
1 1	0 8 11	0	00810
1 4	3 8 12	0	08310
5 4	3 7 12	0	00520
5 1	2710	0	05120
3 2,5	2 6 10	0	03721
1 2,5	169	0	07221
3 4	159	0	01630
5 2,5	0 5 11	0	06230
3 1	4811	0	
2 3,25	4812	0	
4 3,25	4712	0	
2 1,75	4710	0	
4 1,75	4610	0	
	469	0	
	459	0	
	4 5 11	0	



x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
7,000	7,000	0,0e+00	
13,000	13,000	-2,8e-13	
33,000	33,000	-1,2e-12	
27,000	27,000	0,0e+00	
20,000	20,000	5,1e-13	
10,000	10,000	-2,7e-13	
23,000	23,000	8,9e-13	1,8e-12
30,000	30,000	-6,4e-13	
17,000	17,000	0,0e+00	
16,500	16,500	-5,0e-14	
26,500	26,500	-4,1e-13	
13,500	13,500	-2,0e-14	
23,500	23,500	2,2e-13	

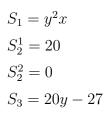
$$u(x,y) = \begin{cases} y^2 \\ 20y - 19 \end{cases}$$

$$f(x,y) = \begin{cases} -20 \\ 0 \end{cases}$$

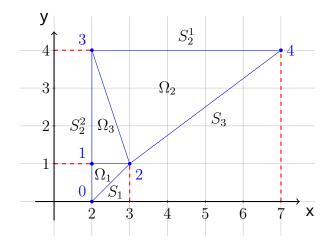
$$\lambda = \begin{cases} 10 \\ 1 \end{cases}$$

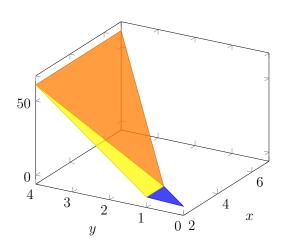
$$\gamma = 0$$

$$\beta = 2$$



nodes	elems	area	bords
20	012	0	00121
21	123	1	11321
3 1	234	1	13420
2 4			12430
7 4			00210





x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
0,000	0,000	0,00e+00	
1,000	1,134	1,34e-01	
1,000	1,000	-1,11e-16	6,63e-01
61,000	60,350	-6,49e-01	
61,000	60,970	-2,95e-02	

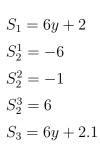
$$u(x,y) = x + 6y - 2$$

$$f(x,y) = \begin{cases} 5x + 30y - 10 \\ 0 \end{cases}$$

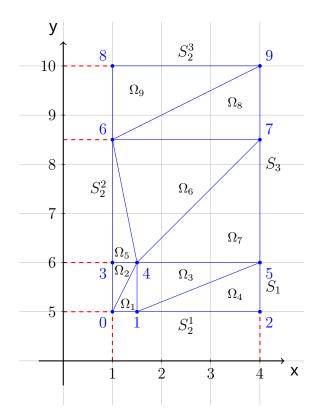
$$\lambda = 1$$

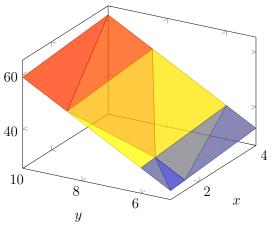
$$\gamma = \begin{cases} 5 \\ 0 \end{cases}$$

$$\beta = 10$$



nodes	elems	area	bords
15	014	0	00120
1.5 5	034	0	01220
45	145	0	02510
16	125	0	00321
1.5 6	346	1	15730
46	467	1	17930
1 8.5	457	1	19822
4 8.5	679	1	18621
1 10	689	1	13621
4 10			





x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
29,000	29,000	-6,43e-13	
29,500	29,500	-4,48e-13	
32,000	32,000	0,00e+00	
35,000	35,000	-5,12e-13	
35,500	35,500	-6,47e-13	1,60e-12
38,000	38,000	-7,11e-15	
50,000	50,000	4,41e-13	
53,000	53,000	-9,38e-13	
59,000	59,000	3,98e-13	
62,000	62,000	2,34e-13	

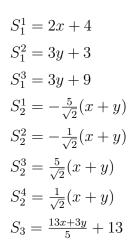
$$u(x, y) = 2x + 3y + 1$$

$$f(x, y) = 2x + 3y + 2$$

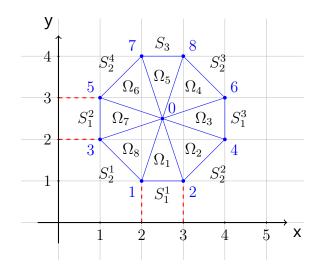
$$\lambda = x + y$$

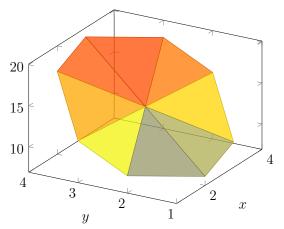
$$\gamma = 2$$

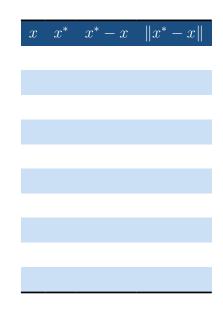
$$\beta = 5$$



nodes	elems	area	bords
2.5 2.5	012	0	01210
2 1	024	0	02421
3 1	046	0	04612
12	068	0	06822
42	078	0	08730
13	057	0	05723
43	035	0	03511
24	013	0	01320
3 4			



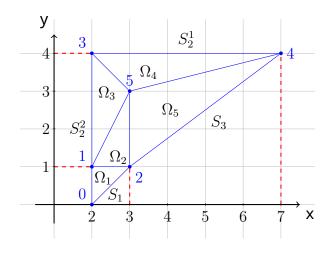




4 Исследования

Дополнительный узел внутри области (Тест №4)

$$u(x,y) = \begin{cases} y^2 \\ 20y - 19 \end{cases}$$
$$f(x,y) = \begin{cases} -20 \\ 0 \end{cases}$$
$$\lambda = \begin{cases} 10 \\ 1 \end{cases}$$
$$\gamma = 0$$
$$\beta = 2$$



nodes	elems	area	bords
2 0	012	0	00121
21	125	1	13421
3 1	135	1	13420
2 4	345	1	12430
7 4	245	1	00210
33			

x	x^*	$x^* - x$	$ x^* - x $
0,000	0,000	0,00e+00	
1,000	1,147	1,48e-01	
1,000	1,000	0,00e+00	1,49e-01
61,000	61,014	1,43e-02	
61,000	61,003	3,64e-03	
41,000	41,020	2,06e-02	

Деление ребер пополам

$$u(x,y) = \begin{cases} y^2 \\ 20y - 19 \end{cases}$$

$$f(x,y) = \begin{cases} -20 \\ 0 \end{cases}$$

$$\lambda = \begin{cases} 10 \\ 1 \end{cases}$$

$$\gamma = 0$$

$$\beta = 2$$

