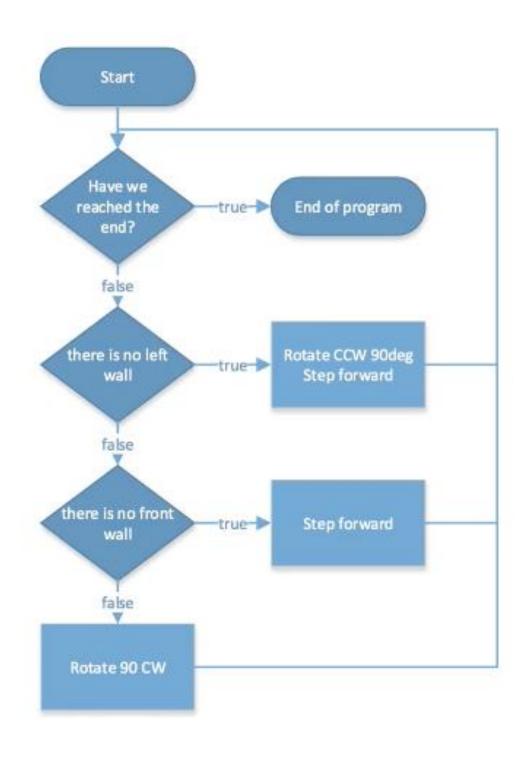
## Tema 2 - Maze

Privind matricea pe foaie am ales directiile de deplasare astfel:

- 0-sus-N
- 1-jos-S
- 2-stanga-W
- 3-dreapta-E



In vederea rezolvarii algoritmului Wall Follower am urmat diagrama de mai sus astfel:

Prima data am definit directile si starile pe care le pargurg in matrice. Partea combinationala:

**-Default**: incep sa ma uit in matrice orientat spre N adica in sus, rowr si colc sunt coordonatele puncutlui in care ma aflu si trec la starea urmatoare.

**Start**: atribui coloanei si liniei coordonatele pentru a marca cu 2 pozitia, in start verific mereu daca am ajuns pe marginea matricei adica linia/coloana 0 sau linia/coloana 63 si ma opresc in caz de adevar (done=1), iar daca nu sunt inca pe margine continui mai departe uitandu-ma in stanga mea ex: N ma uit spre W trec la o noua stare.

**Left\_wall**: aceasta stare analizeaza pe cazuri (directii) daca in stanga am perete sau nu.

Daca nu am perete trec la starea in care ma rotesc 90 grade si ma mut pe o pozitie in fata.

Daca am perete trec la starea care analizeaza ce se afla in fata mea.

**Rotation\_m(move)**: aici ma rotesc 90 grade din pozitia in care ma aflu spre stanga si ma mut inainte cu o pozitie unde nu a fost detectat perete, dupa care marchez pozitia anterioara cu 2 si verific daca sunt pe margine.

**Front\_wall**: analizeaza daca in fata mea este sau nu perte luand fiecare caz in parte (fiecare directie) si ma trimite la urmatoarea stare.

**Rotation**: daca am perete ma rotesc spre dreapta 90 de grade, in caz contrar merg inainte cu o pozitie si marchez starea anteriora cu 2, apoi verific daca sunt pe margine sau nu.

Am folosit si exemplul de pe site pentru a testa algoritmul manual:

Urmoter petitele itang
N 0   2 3 4 5 6 7 0   1   1   1   1   1   1   1   1   1
tree In states who:  Vad cā am potete -> stare front - Wall work  obsolve ca tot am potete -> stare restation:  mā trotere sple dreapta -> start sint refac process    3   - oici vad cā su  ->   0   oil am în ftă potete
=) metry minte, ma interc m start marcher starea anterioata au 2   21 metry mainte ion dupa vad ca m   01 stanga mu am perete ma rotesa go office   05 Scapned with ana screentage possition moua

1 Poster ri duja mo mut apoi verific de nunt pe margine ri pun 2 pe post. anteriorata

raion fierate phoses pt. fierale possitio mono ri cond aging la final pun 2 pe acea possitie ri Loul = 1.

Scanned with CamScanner