# Разработка

ультразвукового дальномера на базе микроконтроллера

# Wemos D1 Mini

Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

Подбор компонентов

Минимизация погрешности

Разработка

#### HC-SR04



#### Maxbotix I2CXL-MaxSonar-EZ4



#### **URM37**



#### Devantech SRF04



Подбор компонентов

Минимизация погрешности

Разработка интерфейса

#### HC-SR04 дальномер



#### Характеристики:

- Измеряемое расстояние от 2 до 400 сантиметров
- Вход сигнал запуска: 10 мкс TTL-импульс
- Выход эхо-сигнал
- Частота обновления 40 кГц
- Угол измерения 15 градусов
- Точность определения дальности 3 мм

Подбор компонентов

Минимизация

Разработка

интерфейса

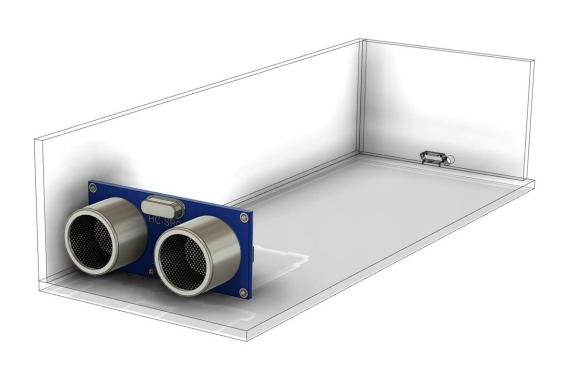
# **DS18B20** термометр

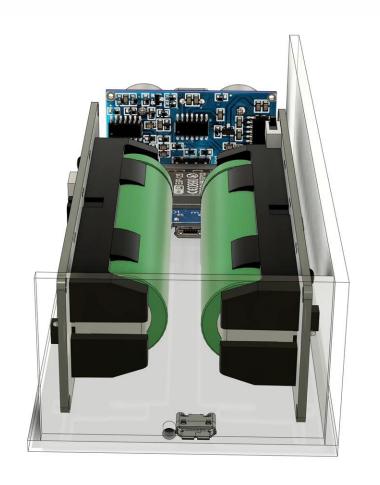


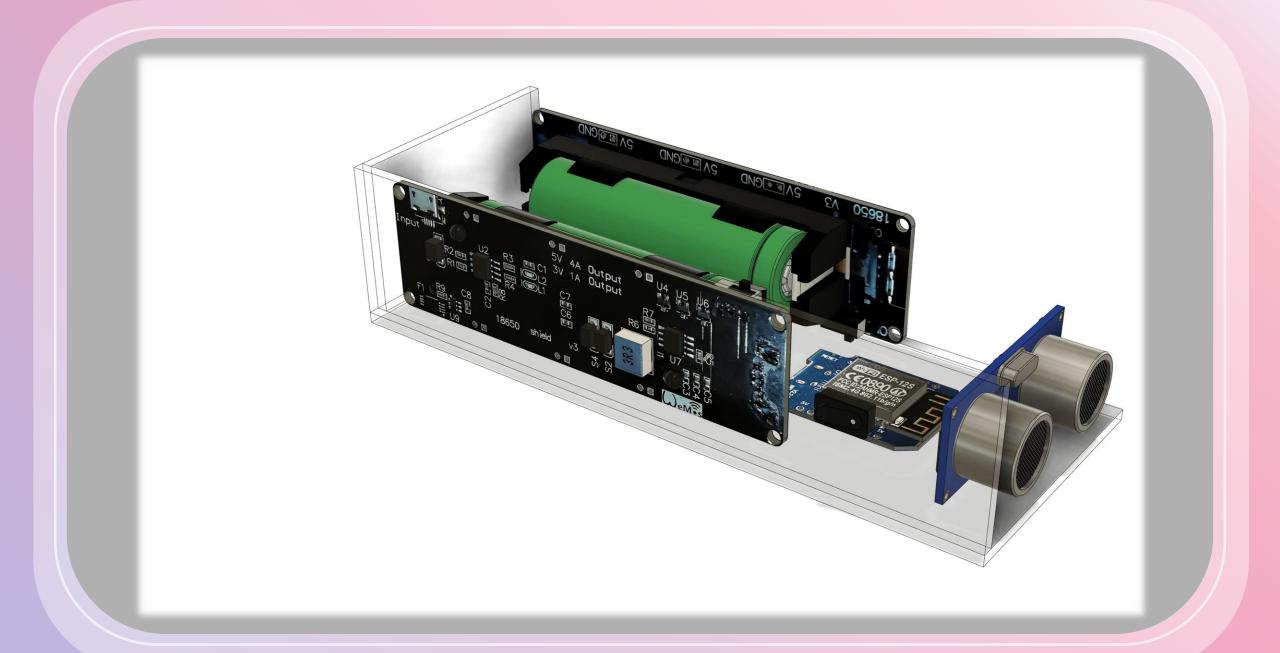
#### Характеристики:

- Диапазон: -55.. 125 °C
- Точность: 0.5 °C
- Питание: 3-5.5V
- Период выдачи результата:
- 750 мс при точности 12 бит
- Интерфейс связи: 1-Wire (OneWire)









Подбор

компонентов

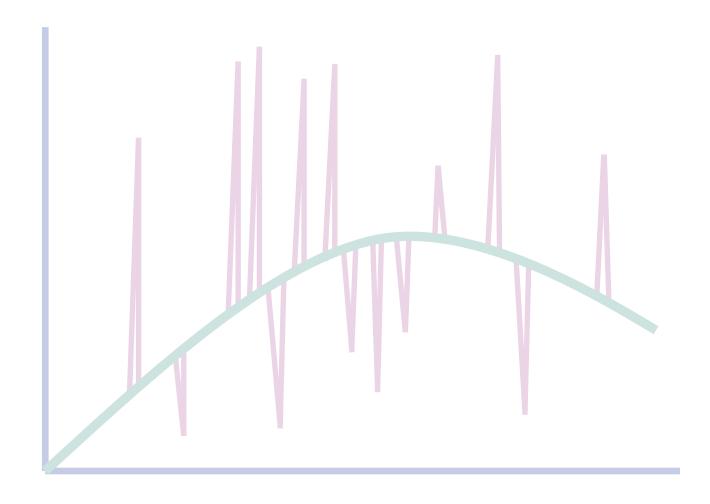
## Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

#### Медианный



Подбор

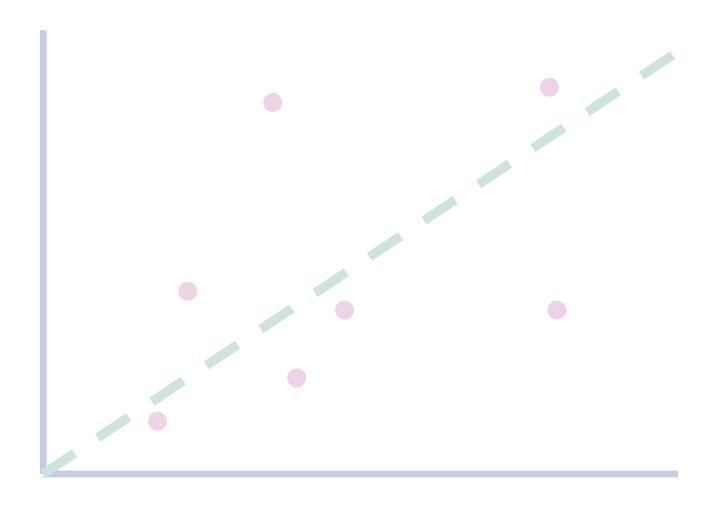
Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

#### Метод наименьших квадратов



Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

## LCD дисплей



Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

# Веб-интерфейс





Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка интерфейса

## Страница «Дом»



#### Страница «История»

Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка интерфейса

Wine History 06:49:54 23/12/2021 (Xiaomi Mi MIX 3) 5.3902 cm 

# Подбор

компонентов

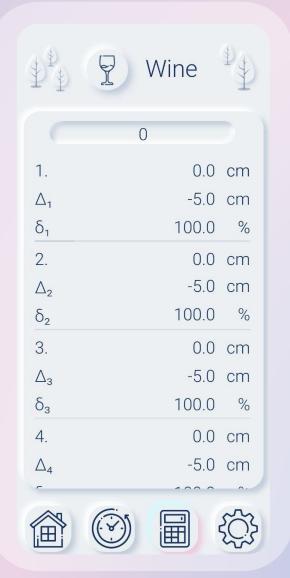
#### Минимизация

погрешности

Разработка

интерфейса

# Страница «Расчет погрешностей»





# Страница «Настройки»

Подбор

компонентов

Минимизация

погрешности

Разработка интерфейса



