

Распознавание изображений сейсмических срезов с помощью AutoML.

Как автоматизировать процесс обнаружения нефтяных резервуаров с помощью автоматического подбора архитектуры нейронной сети

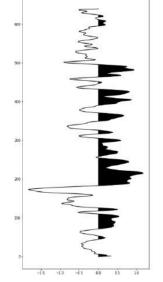
Ревин Илья

инженер Национального Центра Когнитивных Разработок

# Решаемая задача – Анализ данных сейсмической разведки

- Анализ данных сейсмической разведки как правило сводится к анализу записей полученных с помощью сейсмодатчиков. Такие записи называются сейсмотрассами.
- Во ходе процесса предварительной обработки полученных сейсмотрасс мы получаем также сейсмическими разрезами (общепринятые названия inline, crossline, xline). Эти разрезы вместе образуют информационную модель месторождения с точки зрения сейсмической разведки. Такая модель называется сейсмическим кубом.
- Анализируя эти разрезы, мы можем получить представление о границах между геологическими элементами и определить местоположение интересующих нас элементов.

lTsMOre than a UNIVERSIT

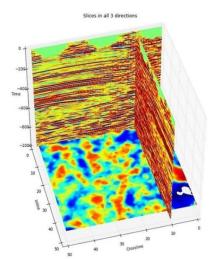


Sample of recorded seismic trace

### Пример сейсмического куба



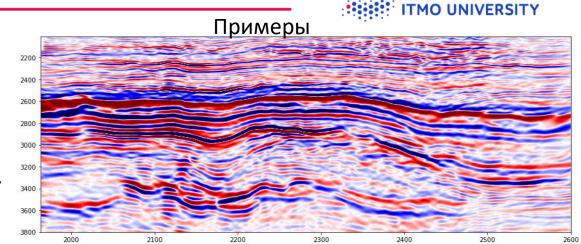
# Пример записи сейсмотрассы

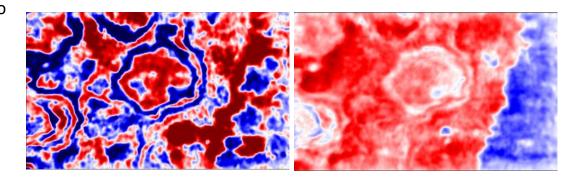


#### Существующие примеры анализа сейсмических срезов

#### Описание

- Анализ продольных срезов сейсмического куба (ilines). Целью анализа срезов такого типа является нахождение границ между гелогическими элементами. Таким образом можно установить «мощность» (например количество запасов нефти) геологического элемента.
- Анализ поперечных срезов сейсмического куба (crosslines). В данном анализе мы пытаемся установить локацию и геометрическую форму геологического элемента по всей глубине исследуемого месторождения.



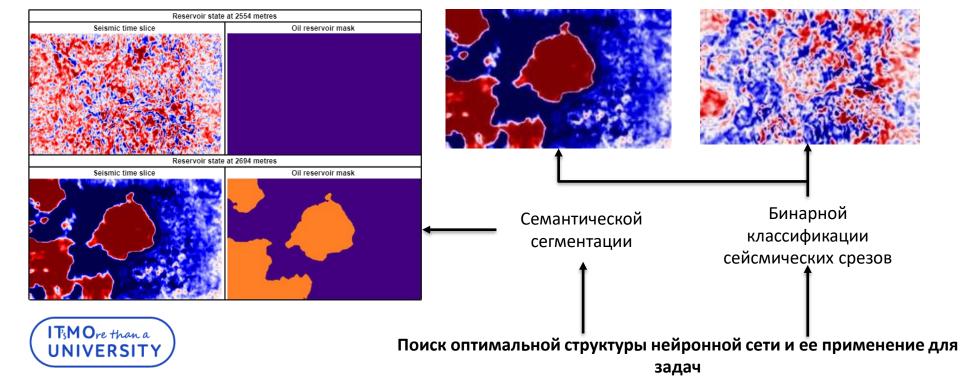




# Постановка задач анализа сейсмических срезов с точки зрения Machine learning



 Детектирование и распознавание формы нефтянного резервуара по всей глубине месторождения.  Получение информации о наличии потенциальных нефтяных резервуаров на сейсмических срезах без участия эксперта.



# Постановка задачи бинарной классификации сейсмических срезов с математической точки зрения



$$Z_{crossline}, Z_{xline}^{T} = [(z_1), ..., (z_T)]$$

Где каждый вектор *z* содержит сейсмотрассы для конкретной точки пространства сейсмического куба. Обозначим множество пар "объект, класс" X×Y как вероятностное пространством с неизвестной вероятностной мерой *P*, тогда:

$$P = P(S_i|y_i), S_i \in X, y_i \in Y$$

Существует такой тренировочный набор данных  $X^m \in X$  х Y порождаемый эти вероятностным пространством, который можно записать как:

$$X^m = [(S_1, y_1), ..., (S_m, y_m)]$$

Наша задача состоит в создание такого алгоритма, который для любого объекта S, ∈ X, вычисляет вероятность Р и строит функцию f, такую что:

$$f: X \to Y = \arg\max_{i} P(S_j|y_i)$$

#### Предварительная обработка данных

#### сейсмической разведки



```
#Загрузка данных из файла
                                                                # индексирование сейсмотрасс
f = segyio.open(segyfile, ignore geometry=True)1
                                                                traces_indeces = np.full((num_ilines, num xlines),
# все сейсмотрассы
                                                               np.nan)
traces = segyio.collect(f.trace)[:]
                                                                idx il = (iline - min iline)// dilines
traces count, traces len = traces.shape
                                                                idx xl = (xline - min xline) // dxlines
# количество уникальных координат
                                                                traces_indeces[idx_il, idx_xl] = np.arange(traces_count)
ilines count = np.unique(iline)
                                                                exist traces = np.logical not(np.isnan(traces indeces))
xlines count = np.unique(xline)
                                                                print('# traces doesnt exist:
# границы месторождения
                                                                {}'.format(np.sum(~exist traces)))
min iline, max iline = min(ilines count), max(ilines count)
                                                                # создание сейсмического куба
min xline, max xline = min(xlines count), max(xlines count)
                                                                cube = np.zeros((num ilines, num xlines, traces len))
# шаг пространственной сетки
                                                                cube[ilines_grid.ravel()[exist_traces.ravel()],
grid step = samples[1] - samples[0]
                                                                  xlines grid.ravel()[exist traces.ravel()]] = traces
dilines = min(np.unique(np.diff(ilines count)))
                                                                # coxpaнeние изображений crossline срезов по всей глубине
dxlines = min(np.unique(np.diff(xlines count)))
                                                               месторождения (449 метров)
# Создание пространственной сетки
                                                                for i in range(0,449,1):
ilines = np.arange(min iline, max iline + dilines, dilines)
                                                                   fig, axs = plt.subplots(1, 1, figsize=(6, 6))
xlines = np.arange(min_xline, max_xline + dxlines, dxlines)
                                                                    axs.get xaxis().set visible(False)
num ilines, num xlines = ilines.size, xlines.size
                                                                    axs.get yaxis().set visible(False)
ilines grid, xlines grid =
                                                                    axs.imshow(cube_small[...,i], cmap='seismic',
np.meshgrid(np.arange(num ilines),
                                                                vmin=-4, vmax=4, extent=(xline[0], xline[-1], iline[-1],
                             np.arange(num xlines),
                                                                iline[01))
                             indexing='ij')
                                                                    plt.savefig(r'./image jpg/'+str(i)+'.png', dpi=300)
```

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>URL: <a href="https://github.com/ITMO-NSS-team/oil-field-modelling/blob/master/seismic\_analysis/reservoir\_detection\_with\_cnn.ipynb">https://github.com/ITMO-NSS-team/oil-field-modelling/blob/master/seismic\_analysis/reservoir\_detection\_with\_cnn.ipynb</a>

#### Искусственное дополнение данных

```
ITMO UNIVERSITY
```

```
from skimage.io import imread, imshow, concatenate_images # Библиотека для работы с изображениями from skimage.transform import resize # Библиотека для работы с изображениями # Библиотека для работы с изображениями ids = next(os.walk(".\images"))² # Создаем пустые массивы для срезов и масок X = np.zeros((len(ids), im_height, im_width, 1), dtype=np.float32) y = np.zeros((len(ids), im_height, im_width, 1), dtype=np.float32) # Загрузка срезов и масок for n, id_ in enumerate(ids):
    img = load_img(r"C:\Users\user\Desktop\seismic_OR\archive\images/"+id_, grayscale=True)
```

x img = resize(x img, ( im height,im width, 1), mode = 'constant', preserve range = True)

mask = img to array(load img(r"C:\Users\user\Desktop\seismic OR\archive\mask/"+id ,

```
grayscale=True))
mask = resize(mask, (im_height,im_width, 1), mode = 'constant', preserve_range = True)
# Сохранение изображений в формает пр. array
X[n] = x img/255.0
Поскольку, в силу специфики приклад
```

y[n] = mask/255.0

# Дополнение данных # Перевернутые образцы

X = np.append(X\_train, [np.flipud(x) for x in X], axis=0) y= np.append(y, [np.flipud(x) for x in y], axis=0)

x img = img to array(img)

# Повернутые на 90 градусов вокруг своей оси

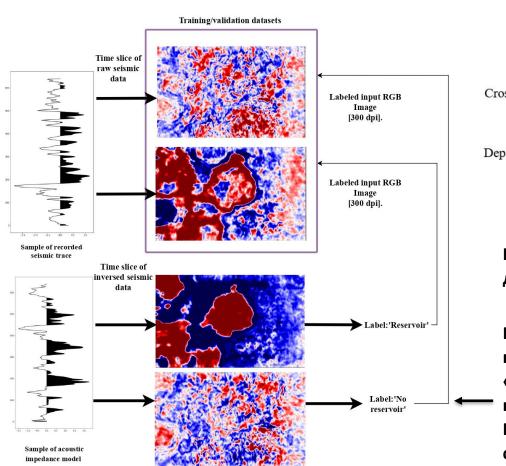
X = np.append(X, [np.flip(x, axis = (0,1)) for x in X], axis = 0)y= np.append(y, [np.flip(x, axis = (0,1)) \text{ for x in y}, \text{ axis} = 0) Поскольку, в силу специфики прикладной области, в исходной тренировочной выборке оказалось всего лишь 450 изображений сейсмических срезов, была применена техника искусственного дополнения существующих изображений их вертикально и горизонтально отраженными копиями.

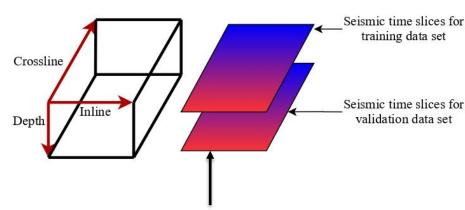
<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> URL: <a href="https://github.com/ITMO-NSS-team/oil-field-modelling/blob/master/seismic analysis/oil reservoir semantic segmentation.">https://github.com/ITMO-NSS-team/oil-field-modelling/blob/master/seismic analysis/oil reservoir semantic segmentation.</a>
ipynb

### Генерация тренировочных и валидационных наборов

#### для AutoML моделей







Генерация обучающих и валидационных наборов данных на основе изображений сейсмических срезов

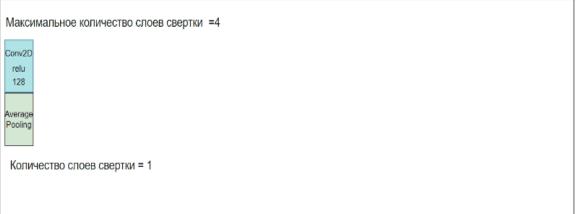
Ручная разметка «сырых» сейсмических срезов с помощью инверсионного преобразования. «Преобразованные» сейсмические срезы делятся на 2 класса ("резервуар" и "отсутствие резервуара"). Полученный класс присваивается «сырому» сейсмическому срезу

# Выбор моделей машинного обучения для

#### решаемых задач



Мы рассматриваем сейсмические срезы как 2D-изображения к которым будем применять нейросети различных архитектур. Ручной выбор архитектуры сети требует как экспертных знаний в прикладной области, так и в области нейронных сетей. Целесообразным является использование алгоритма NAS (Neural architecture search) для поиска оптимальной архитектуры нейронной сети. Для того чтобы найти оптимальную архитектуру нейронной сверточной сети для задачи бинарной классификации сейсмических срезов, без непосредственного участия эксперта, было использовано расширение фреймворка Fedot<sup>3</sup> - эволюционный инструмент NAS.



семантической сегментации мы использовали модель с архитектурой **U-net**. Модель компилируется с помощью Adam optimizer, batch size = 32. В качестве функции потерь используется «binary cross-entropy loss function» поскольку существует только два состояния (нефтяной резервуар и отсутствие нефтяного резервуара).

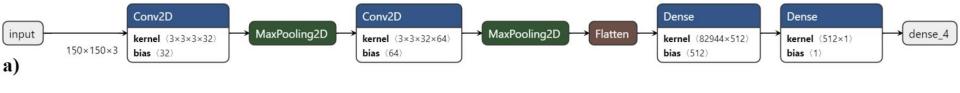
В качестве модели для решения задачи

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> URL: <a href="https://github.com/ITMO-NSS-team/nas-fedot">https://github.com/ITMO-NSS-team/nas-fedot</a>

#### Сравнение результатов эволюционной

#### оптимизации и ручного подбора архитектур сетей





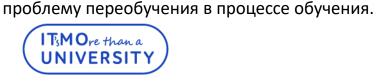


# Архитектуры глубинных моделей, использованных в экспериментальных исследованиях: а) базовая модель CNN, идентифицированная экспертом; б) модель CNN, полученная NAS

Как видно из рисунка, модель, полученная с использованием архитектуры NAS, имеет два дополнительных слоя свертки и два слоя пуллинга, а также «dropout» слой Добавление отсеивающего слоя является регуляризацией модели и помогает решить

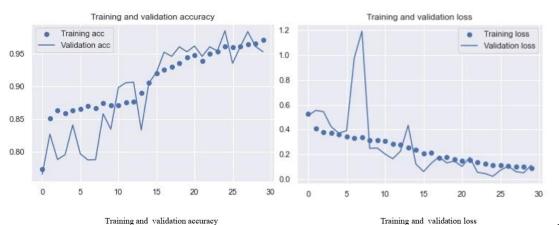
#### Сравнение метрик качеств для полученных архитектур

) ) [	Model	Train		Validation				
		Accuracy	ROC AUC	Accuracy	ROC AUC	Precision	Recall	F1
•	CNN baseline	0.935	0.803	0.858	0.876	0.850	0.930	0.888
	CNN NAS	0.972	0.907	0.954	0.953	0.907	0.907	0.907



# Графики метрики качества и функции потерь





0.5

0.4 Sol\_gol

0.2

0.1

accuracy

**Epochs** 

0.98

0.96

0.94

uracy 86.0

0.90

0.88

0.86

0.84

#### Изменение метрик для модели CNN

График слева показывает изменение значения обучающих точности метрики ДЛЯ наборов График валидационных данных. показывает справа изменение значения функции потерь.

#### Изменение метрик для модели U-Net. Красная best model изменение

30

Epochs

графике линия на показывает значения функции потерь обучающего набора данных. Синяя линия на графике показывает изменение значения функции потерь для валидационного набора. Красный Крест эпоха, в которую достигнуто минимальное значение обучающих ДЛЯ И валидационных наборов данных.

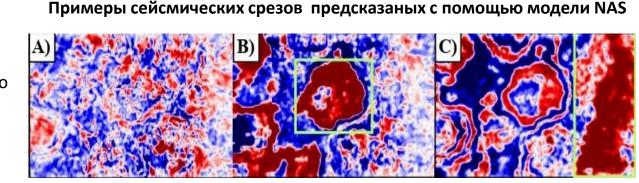
# Анализ предсказаний полученных с помощью

### выбранных моделей машинного обучения



# A) Пример среза с классом "без резервуара";

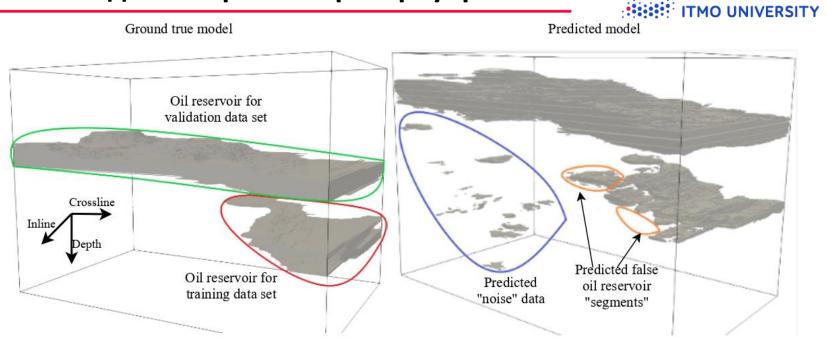
- В) Пример правильного предсказанного моделью среза с классом "резервуар"
  С) Пример неправильного предсказанного моделью среза с классом "резервуар"
- Зеленый квадрат расположение нефтяного резервуара.
- А) Сейсмический временной срез
- В) Форма резервуара предсказаная экспертом
- С) Форма резервуара предсказаная моделью



# Сравнение исходного сейсмического среза и предсказаного с помощью модели U-Net:



# Объемная модель нефтяного резервуара





Как видно рисунка, наша модель смогла корректно восстановить нефтяной резервуар, входивший в обучающий набор, и достаточно надежно восстановить форму второго нефтяного резервуара, входившего в тестовый набор. Следует отметить, что погрешности в прогнозируемых результатах (область внутри синей кривой-это шум в данных, область внутри оранжевой кривой-это неверно предсказанные сегменты нефтяного резервуара в тестовом образце) не являются критичными для правильной интерпретации.

# Выводы



- Задача бинарной классификации изображений сейсмических срезов успешно решена;
- Искусственное дополнение данных необходимый этап при работе с данными нефтяных месторождений;
- Модель бинарной классификации, полученная с помощью NAS, смогла достаточно точно идентифицировать с нефтяными резервуарами простой формы на изображении. Однако на основе анализа прогнозов становится ясно, что модель неверно классифицирует срезы с резервуарами более сложных конфигураций (вытянутые, неоднородные). Однако данный подход может использоваться в качестве предобработки «сырых» изображений сейсмических срезов.
- Анализ результатов эксперимента по семантической сегментации нефтянных резервуаров, показывает что предложенный подход позволяет выполнять сегментацию, близкую к результатам интерпретации человеком-экспертом. Данный метод позволяет ускорить обработку и анализ данных сейсморазведки, а также упростить процесс интерпретации для специалистов предметной области.

### Исходный код для показанных примеров



https://github.com/ITMO-NSS-team/nas-fedot	Реализация NAS для задачи классификации спутниковых снимков, описанная в презентации
https://github.com/nccr-itmo/FEDOT	Ядро фреймворка Fedot, прикладные примеры и бенчмарки.
https://itmo-nss-team.github.io/FEDOT.Docs	Документации к фреймворку
https://github.com/ITMO-NSS-team/oil-field- modelling	Реализация препроцессинга данных сейсмической разведки.
https://itmo-nss-team.github.io https://t.me/NSS_group	Сайт и официальный новостной канал научной группы «Моделирование природных систем»

# Спасибо за внимание!

Ревин Илья ierevin@itmo.ru

ITSMOre than a
UNIVERSITY