



SANTIAGO & CINTRA
G E O - T E C N O L O G I A S

GUIA RÁPIDO TBS

R4 – LEVANTAMENTO DE PONTOS RTK ROVER NO TRIMBLE ACCESS



R4 – LEVANTAMENTO DE PONTOS RTK ROVER NO TRIMBLE ACCESS

IMPORTANTE3

I. LEVANTANDO PONTOS RTK ROVER.....4

IMPORTANTE

- Este guia tem como objetivo orientar o usuário de maneira rápida e objetiva sem qualquer menção a metodologia de trabalho adotada por cada profissional.
- Para instruções ou procedimentos das demais funções e programas dos equipamentos, consulte o manual de instruções e/ou tutoriais específicos. Entre em contato com o setor de suporte técnico da Santiago & Cintra para mais informações.
- Dúvidas, sugestões ou correções podem ser enviadas para
suporte_gps@santiagoecintra.com.br
+55 16 3965-8220

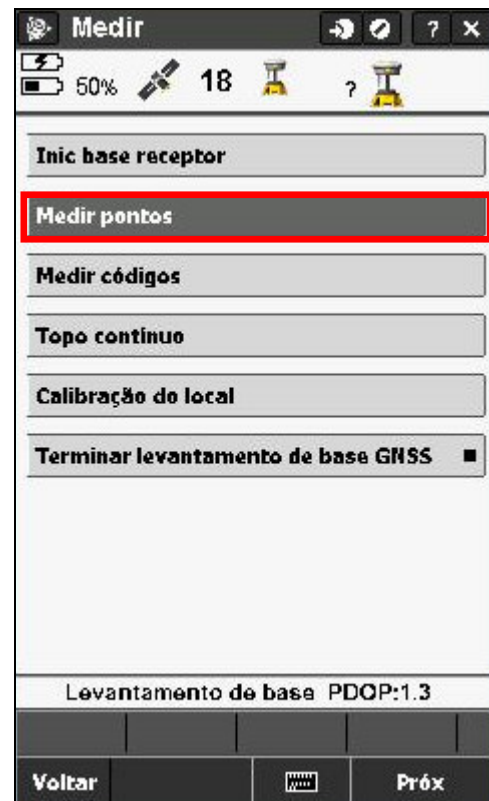
I. LEVANTANDO PONTOS RTK ROVER

São apresentados nesta seção os procedimentos para levantar os pontos RTK Rover, após a inicialização da Base RTK.

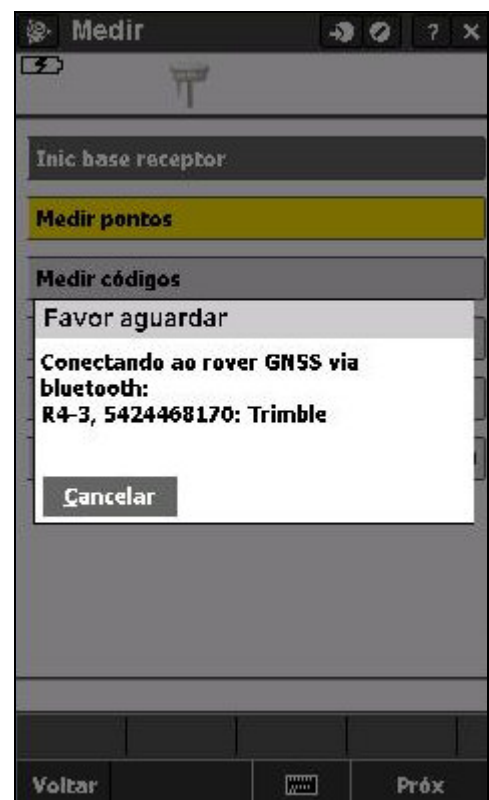
1. Após ter criado um projeto e iniciado a Base, clique em **Medir**.



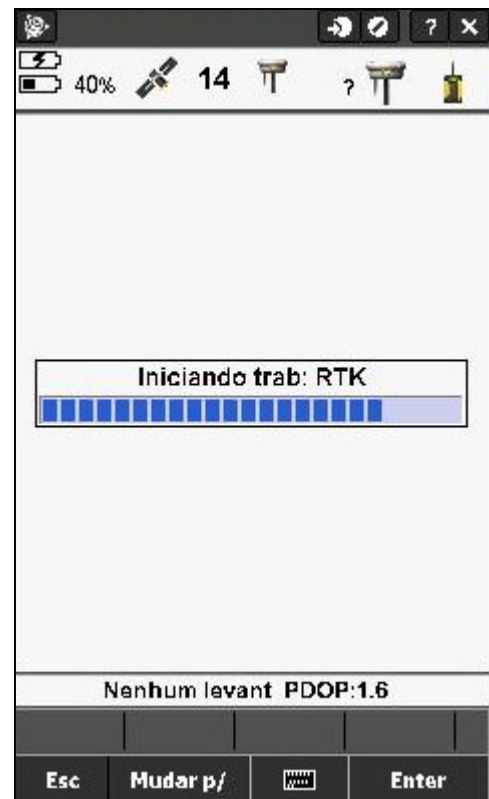
2. Clique em **Medir pontos**.



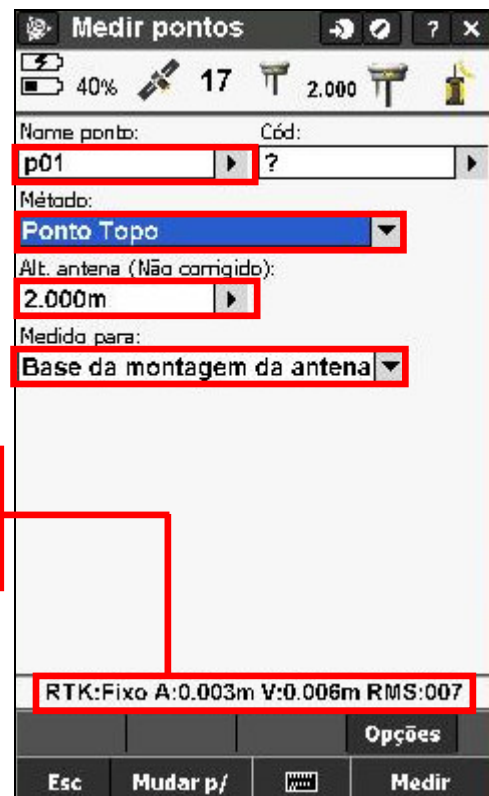
É apresentada uma mensagem indicando a conexão com o receptor RTK Rover. Aguarde.



Em seguida, é apresentada a tela indicando a inicialização do trabalho RTK.

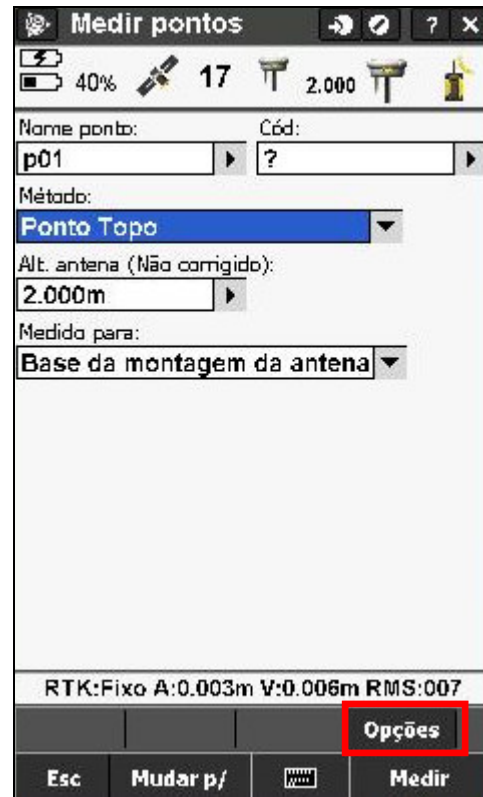


- Na tela **Medir pontos**, na opção **Nome ponto** defina um nome para o primeiro ponto a ser levantado. Na opção **Método** escolha o método desejado. Em **Alt. Antena** informe a altura do bastão e em **Medido para** escolha opção *Base de montagem da antena*.

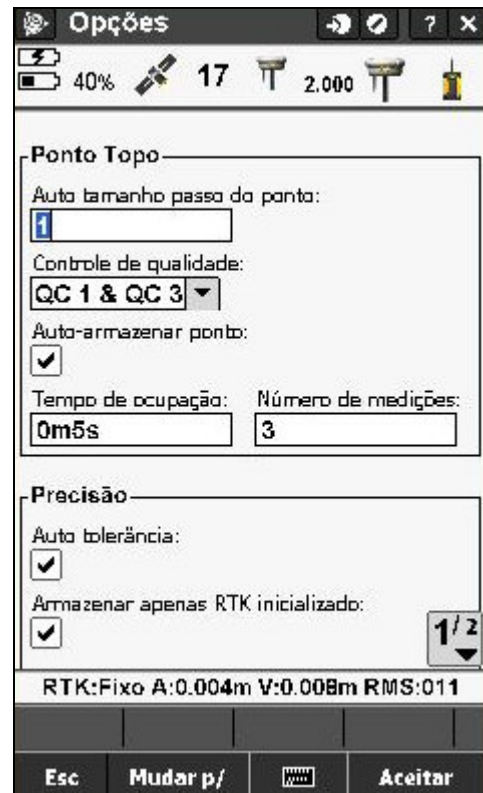


Repare que é apresentada a informação de que a qualidade do levantamento RTK está Fixo.

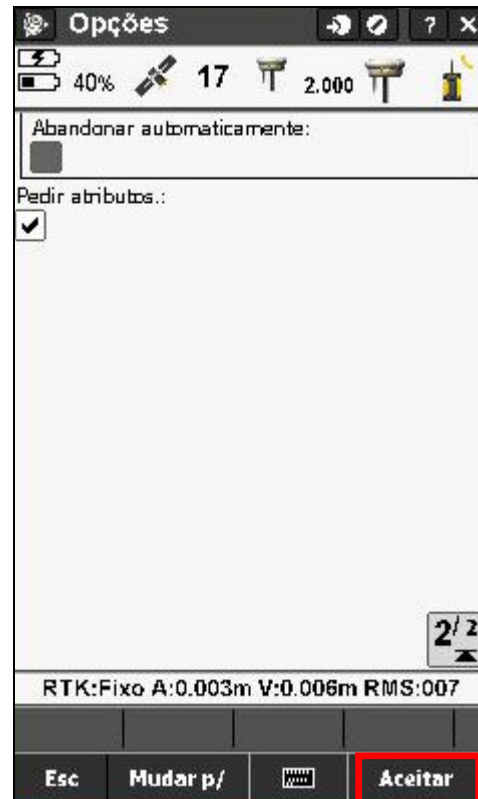
4. Clique em **Opções**.



5. Na tela **Opções**, mostrada ao lado, é possível modificar algumas opções de **Ponto Topo** e **Precisão**. Essas opções são definidas no momento da configuração de estilo do levantamento RTK.



6. Clique em **Aceitar** para retornar à tela **Medir Pontos**.



Opções

40% 17 2.000

Abandonar automaticamente:

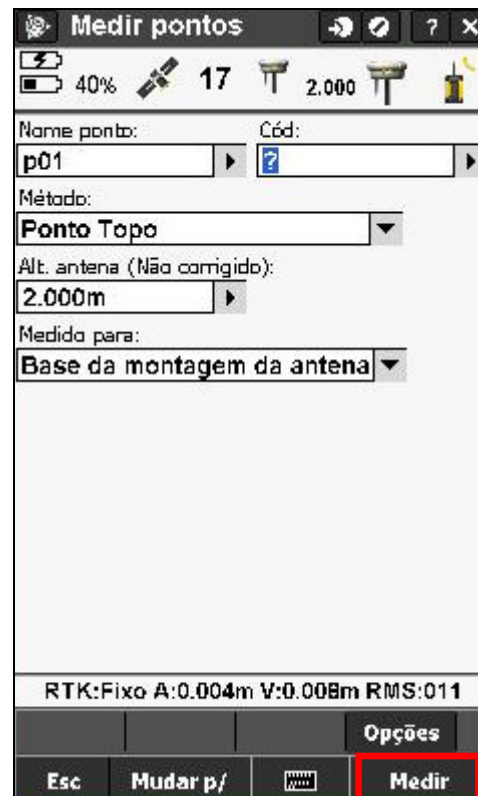
Pedir atributos:

2/2

RTK:Fixo A:0.003m V:0.006m RMS:007

Esc Mudar p/ Aceitar

7. De volta à tela **Medir Pontos**, Clique em **Medir** para que seja medido o primeiro ponto.



Medir pontos

40% 17 2.000

Nome ponto: p01 Cód: ?

Método: Ponto Topo

Alt. antena (Não corrigido): 2.000m

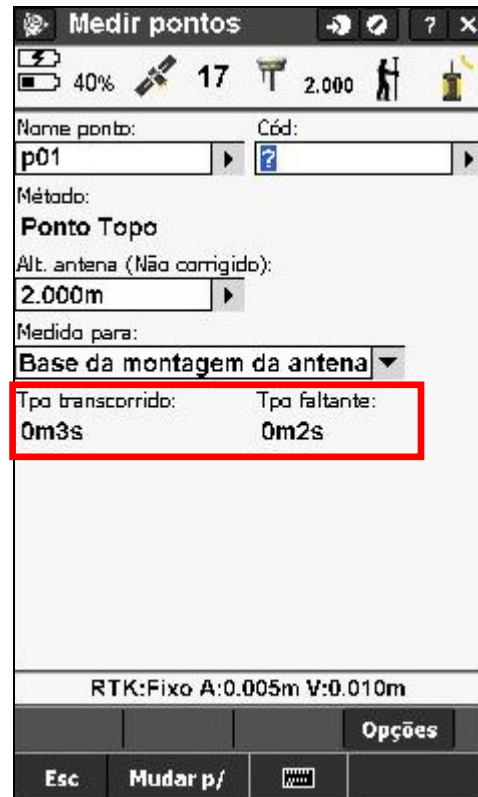
Medida para: Base da montagem da antena

RTK:Fixo A:0.004m V:0.008m RMS:011

Opções

Esc Mudar p/ Medir

É iniciada a contagem do tempo de ocupação para o ponto, de acordo com o tempo definido nas configurações de Estilo de levantamento RTK.



Medir pontos

40% 17 2.000

Nome ponto: **p01** Cód: [?]

Método: **Ponto Topo**

Alt. antena (Não corrigido): **2.000m**

Medida para: **Base da montagem da antena**

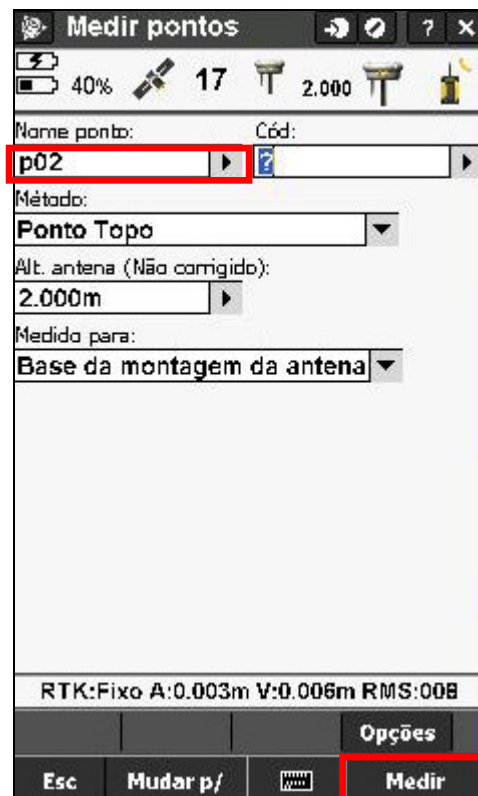
Tpo transcorrido: 0m3s **Tpo faltante: 0m2s**

RTK: Fixo A: 0.005m V: 0.010m

Opções

Esc Mudar p/ [Barra de Medição]

8. Uma vez transcorrido o tempo de ocupação, o software armazena a observação e incrementa o nome do ponto para o próximo ponto. Basta clicar novamente em **Medir** para que o próximo ponto seja medido.



Medir pontos

40% 17 2.000

Nome ponto: **p02** Cód: [?]

Método: **Ponto Topo**

Alt. antena (Não corrigido): **2.000m**

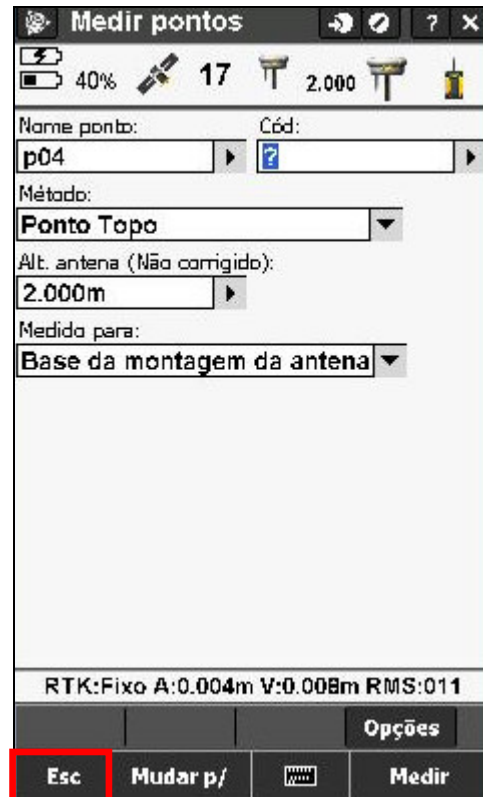
Medida para: **Base da montagem da antena**

RTK: Fixo A: 0.003m V: 0.006m RMS: 008

Opções

Esc Mudar p/ [Barra de Medição] **Medir**

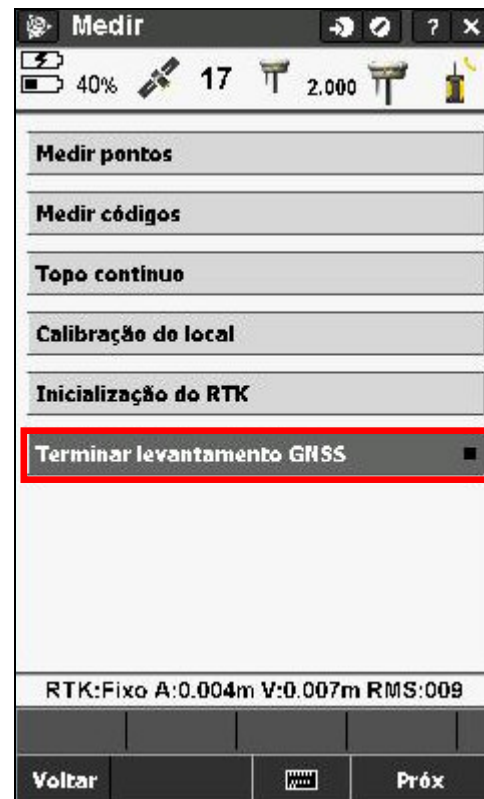
9. Terminado a ocupação do último ponto, para encerrar o levantamento clique em **Esc**.



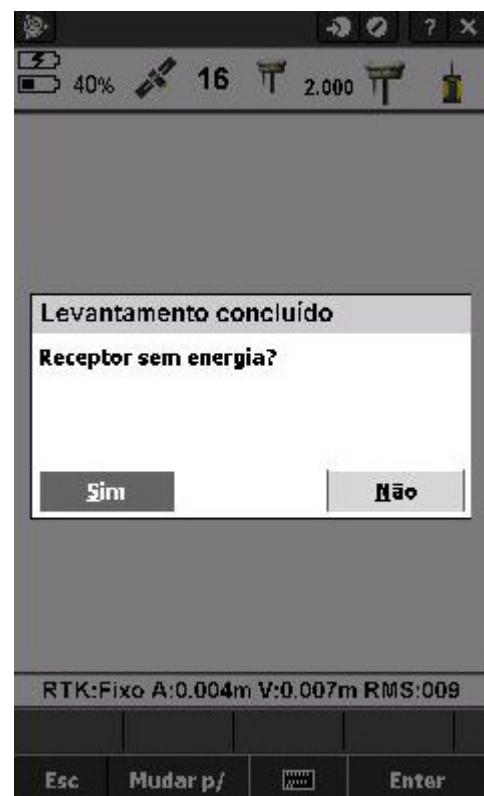
10. Clique em **Medir**.



11. Clique em **Terminar levantamento GNSS**.



12. Clique em **Sim** para que o receptor Rover seja desligado automaticamente.





Contato

suporte_gps@santiagoecintra.com.br



SANTIAGO & CINTRA
GEO-TECNOLOGIAS