

# Проектирование структуры графовых моделей в программном комплексе GBSE

Место проведения:

Продолжительность: *7 минут*

---

Тришин Илья Вадимович

МГТУ им. Н.Э. Баумана

Россия, Москва, – 20 марта 2022 г.



# Содержание доклада

---

Введение

Постановка задачи

Архитектура программной реализации



# Введение

## ↳ Описание предметной области

---

Рассмотрим процесс проектирования некоторого технического объекта на примере мобильного робота.

Выделим следующие компоненты:

- двигатели;
- пила;
- манипулятор;
- колёса;
- привод пилы;
- привод колёс;
- батарейный отсек;
- электронные компоненты;
- корпус.



Рис. 1: Пример проектируемого объекта



# Введение

↳ Описание предметной области

---

Формулируется техническое задание.

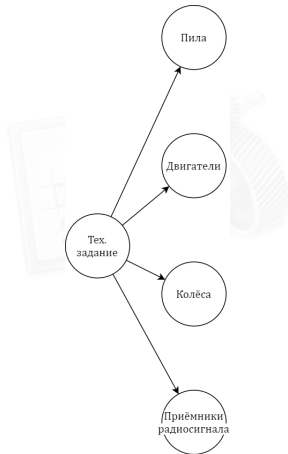


# Введение

↳ Описание предметной области

---

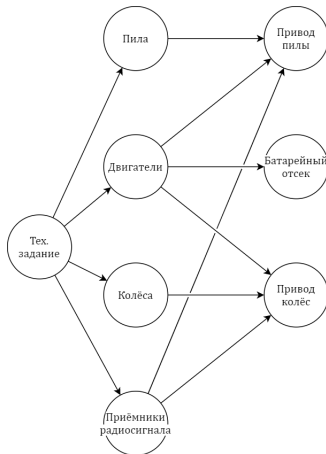
Проектируются компоненты, которые не зависят от других компонентов.



# Введение

↳ Описание предметной области

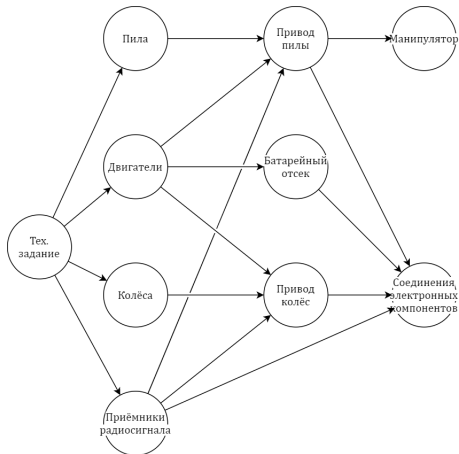
Проектируются компоненты, зависящие от предыдущих.



# Введение

## ↳ Описание предметной области

Проектируются компоненты, объединяющие или связывающие предыдущие.



# Введение

## ↳ Описание предметной области

Проектируются компоненты, объединяющие или связывающие предыдущие.

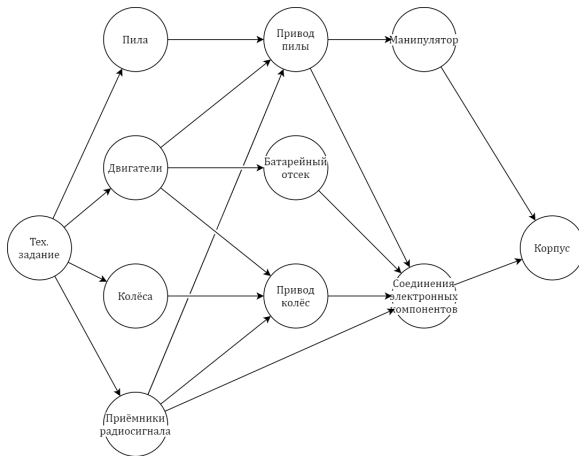


Рис. 2: Проектирование мобильного робота по компонентам





# Введение

↳ Описание предметной области

## Замечание 2.1

Процесс проектирования некоторого технического объекта удобно представлять в виде графа.

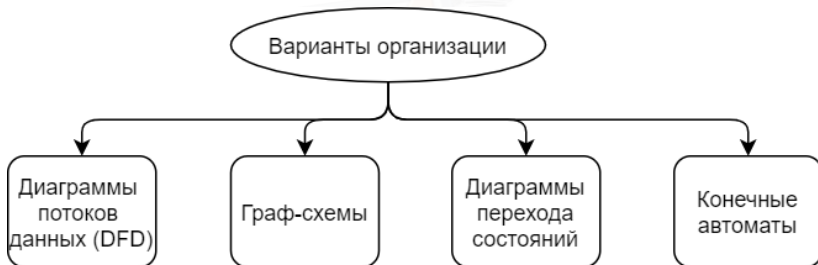


Рис. 3: Различные формы организации процессов проектирования в виде графа



# Введение

↳ Методология программного комплекса GBSE

**[Идея]** Узлы графа – состояния данных, рёбра – переходы между ними (морфизмы).

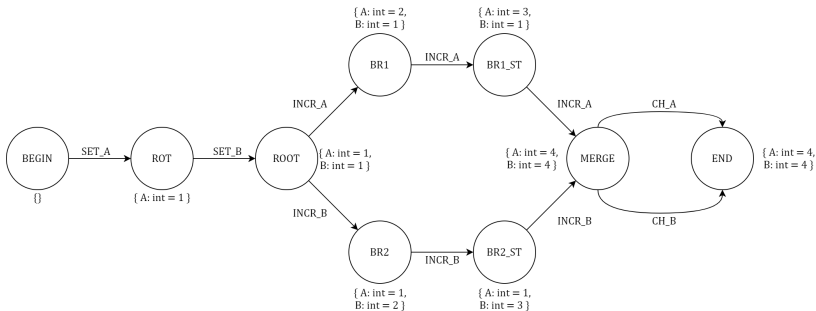


Рис. 4: Пример графовой модели вычислительного процесса



# Введение

↳ Методология программного комплекса GBSE

---

Дополнительные определения:

## Definition 1

*Функция-предикат* – функция, определяющая соответствие подаваемого ей на вход набора данных тому виду, который требуется для выполнения отображения;

## Definition 2

*Функция-обработчик* – функция, отвечающая за преобразование данных из одного состояния в другое;

## Definition 3

*Функция-селектор* – функция, отвечающая в процессе обхода графовой модели за выбор тех рёбер, которые необходимо выполнить на следующем шаге в соответствии с некоторым условием.



# Постановка задачи

↳ Концептуальная постановка задачи

---

## Объект исследований

*программный каркас GBSE*

## Цель исследования

*выявить существующие недостатки в реализации описанного метода и предложить программную архитектуру, которая бы позволила их устранить*

## Задачи исследования

- Сравнить подходы к реализации графоориентированного подхода к решению задач проектирования на примере нескольких существующих программных комплексов
- Исследовать программную структуру модуля каркаса GBSE, отвечающего за структуру графовых моделей
- Определить требования к структуре данного модуля
- Разработать новую структуру, которая бы отвечала сформулированным требованиям



# Постановка задачи

↳ Формирование требований к графовым моделям

---

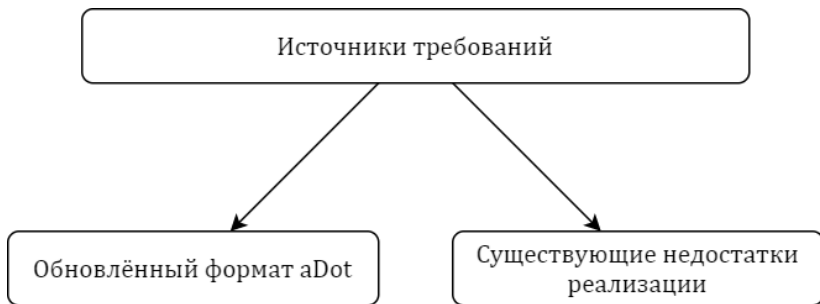


Рис. 5



# Постановка задачи

↳ Требования формата aDot

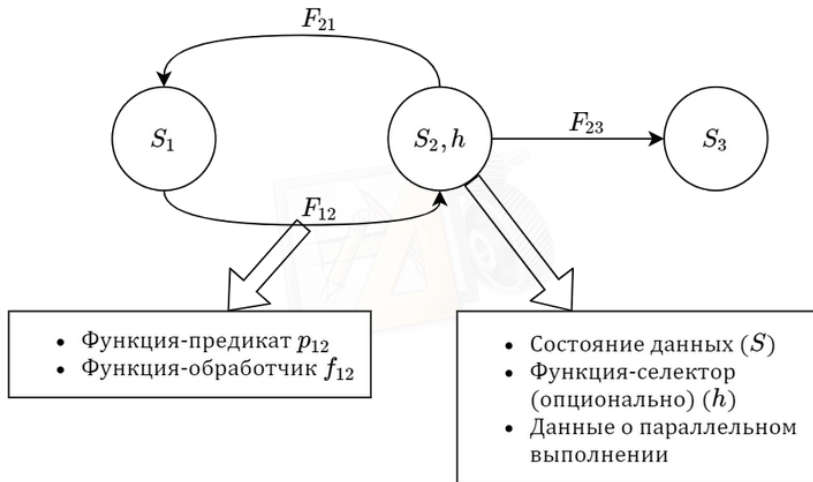


Рис. 6: Пример графовой модели с новой структурой с пояснениями



## Постановка задачи

↳ Недостатки текущей реализации

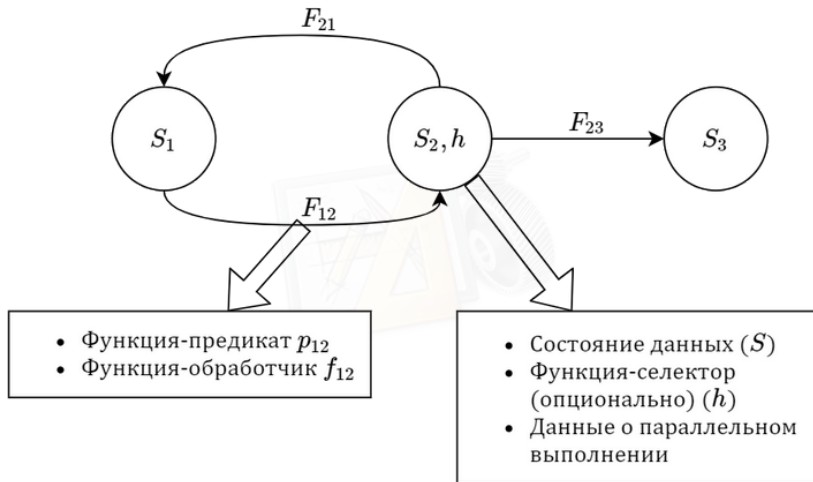


Рис. 7: Пример графовой модели в текущем формате



# Постановка задачи

↳ Недостатки текущей реализации

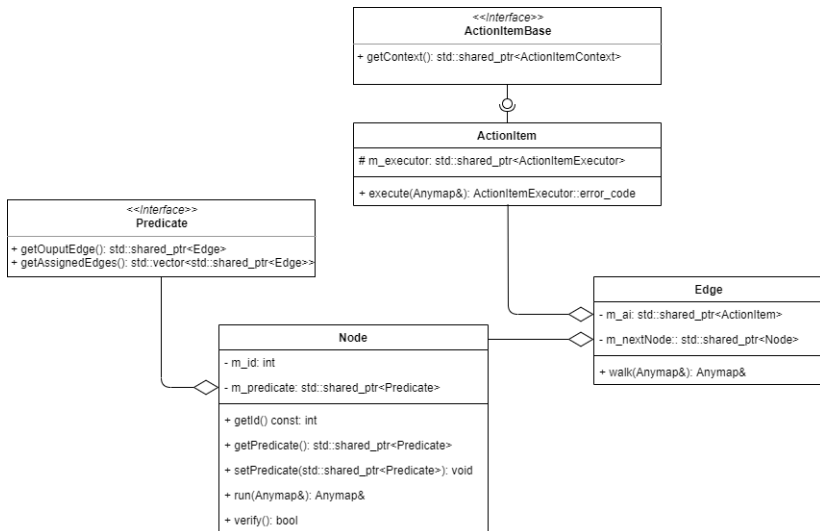


Рис. 8: Текущая структура классов, связанных с графовыми моделями





# Архитектура программной реализации

## ↳ Узлы и рёбра графа

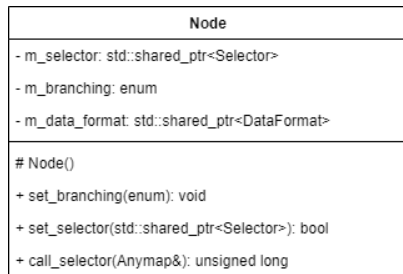


Рис. 9: UML-диаграмма класса узла графа

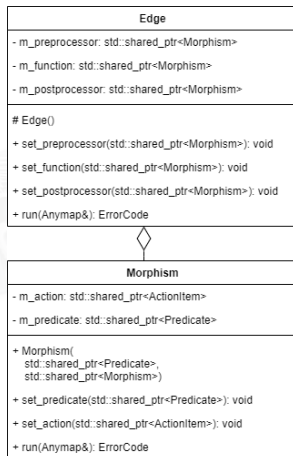


Рис. 10: UML-диаграмма класса ребра графа



# Архитектура программной реализации

↳ Граф и обращение к его топологии

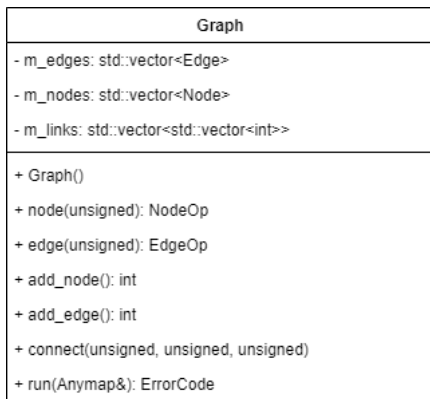


Рис. 11: UML-диаграмма класса графа



# Архитектура программной реализации

↳ Граф и обращение к его топологии

NodeOp
- m_graph: Graph& - m_index: unsigned
+ incoming(): std::vector<EdgeOp> + outgoing(): std::vector<EdgeOp> + parents(): std::vector<NodeOp> + children(): std::vector<NodeOp> + inside(): Node& + operator=(const Node&): NodeOp&

EdgeOp
- m_graph: Graph& + m_index: unsigned
+ start(): NodeOp + end(): NodeOp + inside(): Edge&

Рис. 12: UML-диаграмма дополнительных структур данных



- Изучены разные подходы к организации вычислительных процессов в программных комплексах;
- Изучена программная структура комплекса GBSE;
- Разработана новая структура графового модуля GBSE:
  - ▶ Разработанная структура соответствует новому планируемому формату;
  - ▶ Разработанная структура позволяет устранить недостатки старой версии;



Спасибо за внимание!

Вопросы?



# Приложение. Основная терминология

---

**ПО** Программное обеспечение. 6

