

**Командный лист финального проекта ЛР по курсу «Теория
автоматического управления»**

Состав команды (ФИО, группа):

1. Давыдов Виталий Юрьевич, СМ7-51Б
2. Садовец Роман Владимирович, СМ7-51Б
3. Нессанс Эдгар Матьяс, СМ7И-51Б

Таблица распределения по задачам

Подзадача	Стоимость, %	Кто выполняет
Создание модели усилителя мощности	5	Давыдов В.
Создание модели двигателя	2	Садовец Р.
Создание модели редуктора	2	Садовец Р.
Создание модели реечной передачи	3	Садовец Р.
Создание модели датчика тока	2	Садовец Р.
Создание служебной модели преобразования скоростей	3	Садовец Р.
Создание модели датчика Холла	5	Давыдов В.
Создание модели динамики обратного маятника	25	Нессанс Э.
Компоновка модели объекта управления	10	Садовец Р.
Создание модели адаптера управления	3	Давыдов В.
Создание модели низкоуровневого контроллера	5	Давыдов В.
Создание модели высокоуровневого контроллера	5	Давыдов В.
Компоновка модели микроконтроллера	2	Давыдов В.
Компоновка модели САУ	2	Садовец Р.
Настройка внутреннего контура коррекции	7	Садовец Р.
Настройка внешнего контура коррекции	8	Давыдов В.
Настройка параметров моделирования и обеспечение устойчивости симуляции	8	Давыдов В.

Снятие экспериментальных данных с модели и подтверждение работоспособности системы	5	Давыдов В.
Исследование возможности задания произвольного горизонтального движения маятника с помощью управления наклоном	35	Давыдов В.
Исследование влияния помех в каналах объекта управления и неточностей в системе на её работоспособность	25	Садовец Р.
Исследование влияния наличия нелинейных элементов на работоспособность системы	25	Садовец Р.

По результатам распределения, участникам соответствует*:

1. 81 %
2. 81 %
3. 25 %

* Наличие у члена команды более 45 % гарантирует ему автомат при условии, что у остальных участников будет не менее 20% и все согласны с распределением.