

# RECAP FRA SIDST

- Vi lærte at styre forskellige motorer:
  - DC Motor
    - PWM-styret hastighed
  - Servo Motor
    - Servo.h library styrer grader
    - Kan mappe værdier til positioner
  - Stepper Motor
    - CheapStepper.h library
    - Kan styre position præcist



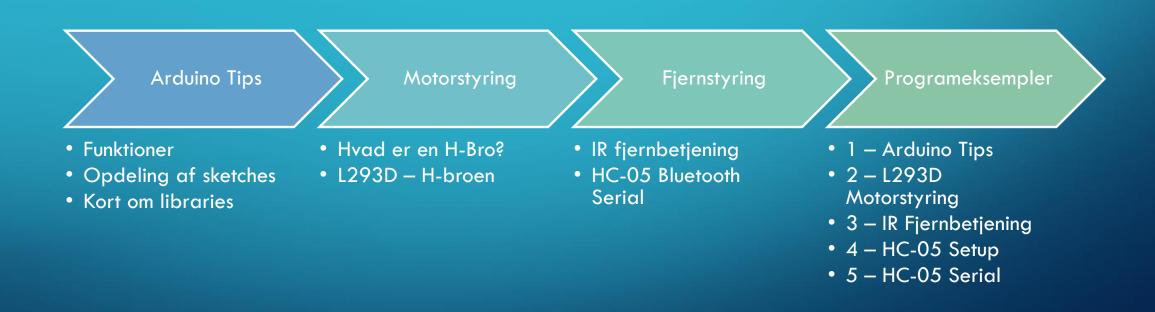
### RECAP FRA SIDST

- Vi styrede også displays:
  - Liquid Crystal Displays
    - LiquidCrystal.h library
    - .createChar() tilføjede egne tegn
    - .print() skrev tekst ud, lige som Serial.print()
  - 7-Segment Displays
    - Styres som individuelle LED'er
    - 74HC595 kunne spare ledninger





### DAGENS INDHOLD





### **FUNKTIONER**

- I kender dem allerede
  - Det er alle udtrykkene med () i enden
- Vi kan skrive vores egne
  - Ofte genbrugt kode er en kandidat
  - Gør vores liv lettere

```
Returtype

Navn

int add(int a, int b)

{

Local variabel int sum = a + b;

return sum;

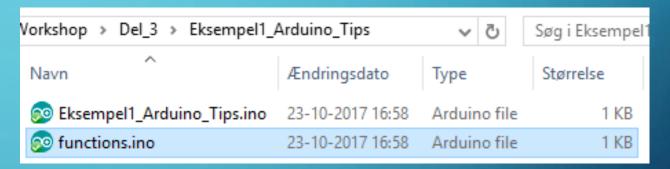
}

Returudtryk
```

add(a, b);

## OPDELING AF SKETCHES

- Sketches kan deles op i mindre bidder
  - Smart til at overskueliggøre sin kode
- Man opretter blot en ny .ino fil i mappen
  - Så dukker den op som en fane i IDE'et
- Kan f.eks. holde funktioner



```
Eksempel1_Arduino_Tips functions

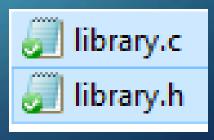
1 int subtract(int x, int y) {
   int sum = x + y;
   return sum;
   4 }
```

### KORT OM LIBRARIES

- Hvis ens funktioner bliver ved at gå igen
  - Overvej at skrive et library
- Libraries består af en header fil (.h)
  - Nævner de funktioner der bruges
  - Formen skyldes "Include guard"
- Og en implementationsfil
  - Den beskriver funktionerne
  - c eller cpp, når vi skriver Arduino

```
#ifndef LIBRARY_H
#define LIBRARY_H

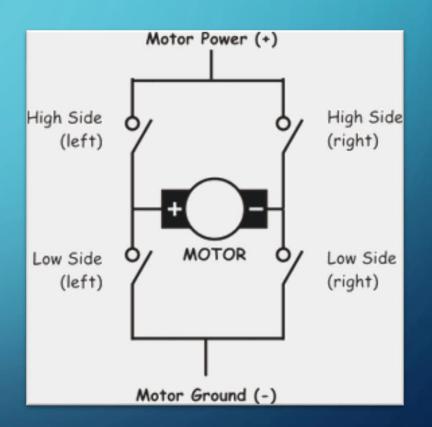
int function(void);
#endif /* LIBRARY_H */
```





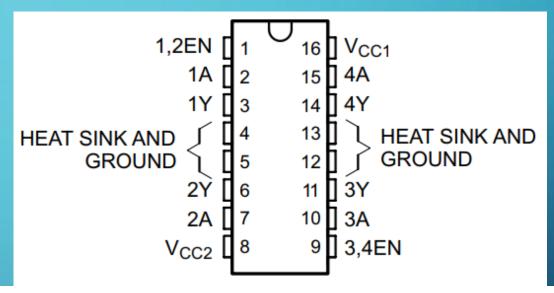
### HVAD ER EN H-BRO?

- Sidst kørte DC motoren på transistor
  - Den kørte kun én vej
  - Den skal kunne køre begge veje (frem/tilbage)
- En H-bro tillader dette:
  - Navnet kommer fra H-formen
- Strømmens vej gennem motoren styrer retningen
  - H-broen kan ændre retningen i en fast opstilling



### L293D - H-BROEN

- Digitalt styret H-bro
  - "Quad Half-H driver"
    - Består af fire halve H-broer
- EN 1-4 enabler hver halvdel
- 1-4 A scetter retning
  - HIGH = ledende
- 1-4 Y er strøm-output.



### **Pin Functions**

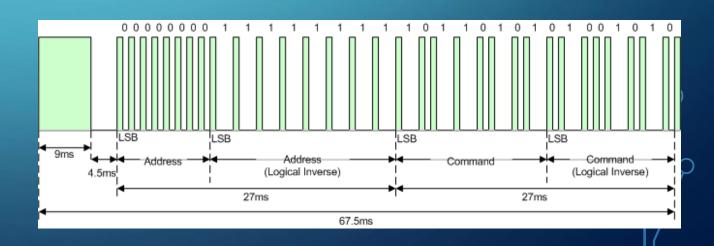
PIN		TYPE	DESCRIPTION	
NAME	NO.	ITPE	DESCRIPTION	
1,2EN	1	1	Enable driver channels 1 and 2 (active high input)	
<1:4>A	2, 7, 10, 15	1	Driver inputs, noninverting	
<1:4>Y	3, 6, 11, 14	0	Driver outputs	
3,4EN	9	1	Enable driver channels 3 and 4 (active high input)	
GROUND	4, 5, 12, 13	_	Device ground and heat sink pin. Connect to printed-circuit-board ground plane with multiple solid vias	
V <sub>CC1</sub>	16	I	5-V supply for internal logic translation	
V <sub>CC2</sub>	8	_	Power VCC for drivers 4.5 V to 36 V	



### IR FJERNBETJENING

- Vi kender alle Infrarød fjernbetjeninger
- Simpel måde at styre et projekt
- Blinker en bestemt sekvens afhængigt af protokol
  - Vores er NEC
- Sekvensen skal vi heldigvis ikke bekymre os om!





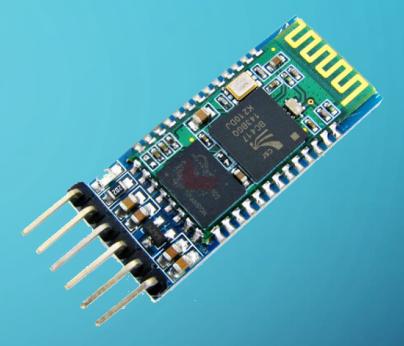
## IR FJERNBETJENING

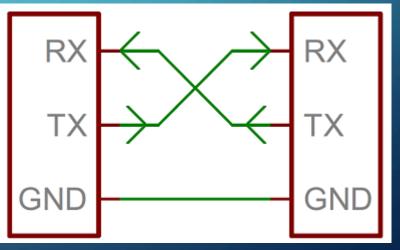
- Vi skal dog bekymre os om at dekode data.
- Dog er der en tabel der er ret simpel:
  - Ordnes snildt med if-statements eller switch cases!

Кеу	Encoded Value
CH-	0xFFA25D
СН	0xFF629D
CH+	0xFFE21D
PREV	0xFF22DD
NEXT	0xFF02FD
PLAY/PAUSE	0xFFC23D
VOL-	0xFFE01F
VOL+	0xFFA8 <i>57</i>
EQ	0xFF906F
0	0xFF6897
100+	0xFF9867
200+	0xFFB04F
1	0xFF30CF
2	0xFF18E7
3	0xFF7A85
4	0xFF10EF
5	0xFF38C7
6	0xFF5AA5
7	0xFF42BD
8	0xFF4AB5
9	0xFF52AD

### HC-05 BLUETOOTH SERIAL

- Til sidst er der HC-05 modulet:
- Implementerer en UART serial forbindelse over Bluetooth
- Det er ligesom den serial vi har brugt indtil nu
  - Til kommunikation mellem Arduino og computer
- Det eneste vi skal være opmærksomme på er:
  - TX sender til RX
  - RX modtager fra TX





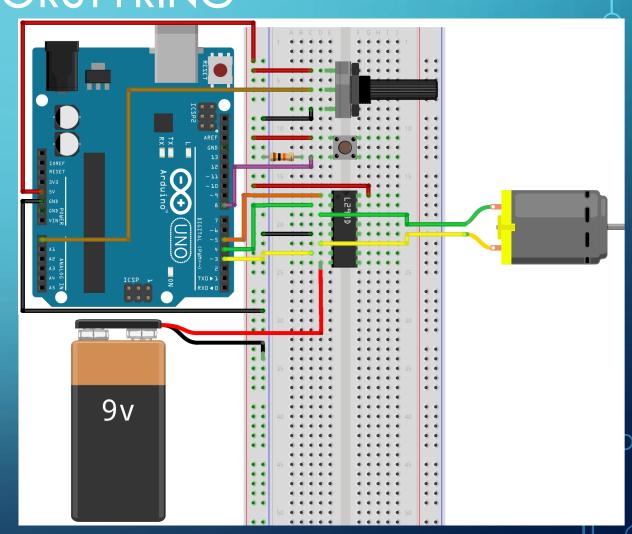
# PROGRAMEKSEMPLER

# EKSEMPEL 1: ARDUINO TIPS

- Lad os starte let ud
- Vi opstiller en opdelt sketch
- Gennemgår funktioner én gang til
- Vi skal bruge specielt funktioner fremadrettet

### EKSEMPEL 2: L293D MOTORSTYRING

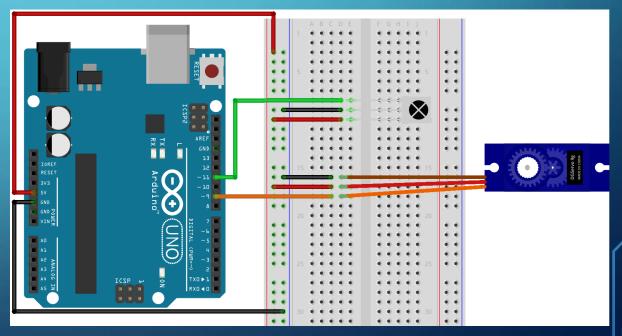
- Lad os sætte L293D op med en motor!
- Knappen styrer motorens retning
- Potmetret styrer hastigheden!
- Alternativt kan VCC2 hentes fra et 9
   Volts batteri!
  - Gør motoren lidt vildere!



EKSEMPEL 3: IR FJERNBETJENING

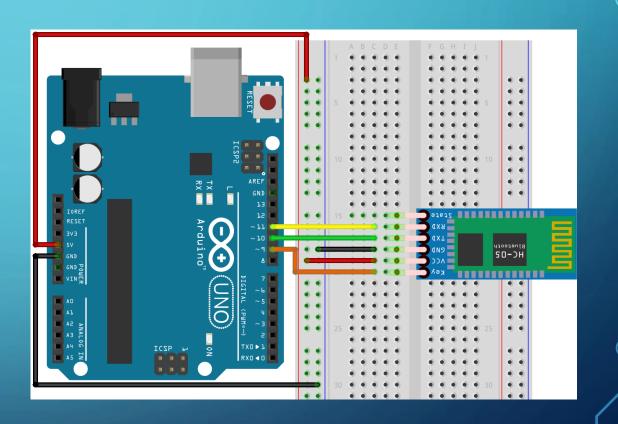
- Vi skal teste vores fjernbetjening!
- En IR modtager i breadboarded
  - Den styrer servoen
  - Vi skal selv trykke vinklen ind!
- Hent koden fra github så gennemgår vi den





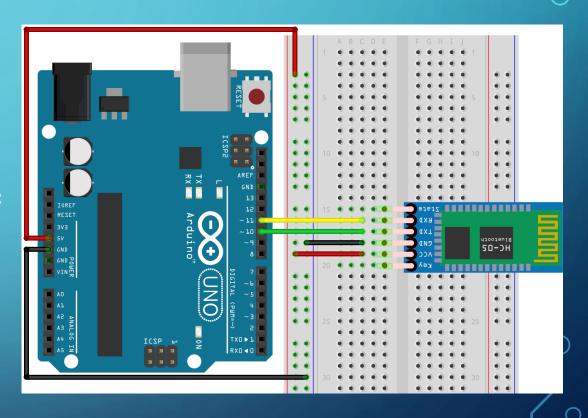
### EKSEMPEL 4: HC-05 SETUP

- Inden vi kan gå i gang med HC-05:
- Vi skal kunne finde vores egen
  - Den skal have et navn
  - Et unikt kodeord
- Det kan sættes op med Arduino!
- Koden ligger på github, vi tager opsætningsprocessen sammen



### EKSEMPEL 5: HC-05 SERIAL

- Nu har vi en Bluetooth-serial forbindelse
  - Vi skal sende data på den!
- Der er forskellige måder at gøre det på:
  - Hent en app der skriver til Bluetooth:
    - HC-05 understøttes ikke af iPhone (sry) –
       Apples egen skyld
    - Android: Arduino BT Joystick Free
    - Windows Store: BlueDuino



SÅ ER DET ROBOTTID!

• Nu ved i (ca.) det hele!

• Det er tid til at bygge robotten

• Overvej hvilke dele der skal indgå

• I afslutningskonkurrencen, bliver der dømt på tre kriterier:

- Gennemførselstiden på en racerbane
- Placeringen i en knockout sumokonkurrence
- Ekstrapoint for blær (Pimp jeres ride!)
- Holddannelse er velkomment
  - Meld deltagere/hold ved mig
  - Så jeg kan arrangere eventet til næste gang



