1

# Conceptos en probabilidad

**Definición 1.1** Si un experimento que está sujeto al azar resulta de n formas igualmente probables y mutuamente excluyentes y si  $n_A$  de estos resultados tienen un atributo A, la probabilidad de A es la proporción de  $n_A$  co respecto a n.

**Definición 1.2** Si un experimento se repite n veces bajo las mismas condiciones y  $n_B$  de los resultados son favorables a un atributo B, el límite de  $n_B/n$  conforme n se vuelve grande, se define como la probabilidad del atributo B.

**Definición 1.3** El conjunto de todos los posibles resultados de un experimento aleatorio recibe el nombre de espacio muestral.

## 1.5. Desarrollo axiomático de la probabilidad

**Definición 1.4** Se dice que un espacio muestral es discreto si su restado puede ponerse en una correspondencia uno a uno con el conjunto de los enteros positivos.

**Definición 1.5** Se dice que un espacio muestral es continuo si sus resultados consisten de un intervalo de números reales.

**Definición 1.6** un evento del espacio muestral es un grupo de resultados contenidos en éste, cuyos miembros tienen una característica en común.

**Definición 1.7** El evento que contiene a ningún resultado del espacio muestral recibe el nombre de evento nulo o vacío.

**Definición 1.8** El evento formado por todos los posibles resultados en  $E_1$  o  $E_2$  o en ambos, recibe el nombre de unión de  $E_1$  y  $E_2$  y se denota por  $E_1 \cup E_2$ .

**Definición 1.9** El evento formado por todos los resultados comunes tanto a  $E_1$  como a  $E_2$  recibe el nombre de intersección de  $E_1$  y  $E_2$  y se denota por  $E_1 \cap E_2$ .

**Definición 1.10** Se dice que los eventos  $E_1$  y  $E_2$  son mutuamente excluyentes o disjuntos si no tienen resultados en común; en otras palabras  $E_1 \cap E_2 = \emptyset$  = evento vacío.

**Definición 1.11** Si cualquier resultado de  $E_2$  también es un resultado de  $E_1$ , se dice que el evento  $E_2$  está contenido en  $E_1$ , y se denota por  $E_2 \subset E_1$ 

**Definición 1.12** El complemento de un evento E con respecto al espacio muestral S, es aquel que contiene a todos los resultados de S que no se encuentran en E, y se denota por  $\overline{E}$ .

**Definición 1.13** Sean S cualquier espacio muestral y E cualquier evento de éste. Se llamará función de probabilidad sobre el espacio muestral S a P(E) si satisface los siguientes axiomas:

- 1.  $P(E) \ge 0$ .
- **2.** P(S) = 1.
- 3. Si, para los eventos  $E_1, E_2, E_3, \dots E_i \cap E_j = \emptyset$  para todo  $i \neq j$  entonces

$$P(E_1 \cup E_2 \cup ...) = P(E_1) + P(E_2) + ...$$

Teorema 1.1  $P(\emptyset) = 0$ .

Demostración.-

$$S \cup \emptyset = S$$
  $y$   $S \cap \emptyset = \emptyset$ .

por el axioma 3,

$$P(S \cup \emptyset) = P(S) + P(\emptyset);$$

pero por el axioma 2, P(S) = 1, y de esta manera  $P(\emptyset) = 0$ .

**Teorema 1.2** Para cualquier evento  $E \subset S$ ,  $0 \le P(E) \le 1$ .

Demostración.- Por el axioma 1,  $P(E) \ge 0$ ; de aquí sólo es necesario probar que  $P(E) \le 1$ .

$$E \cup \overline{E} = S$$
  $y$   $E \cap \overline{E} = \emptyset$ .

Por los axiomas 2 y 3,

$$P(E \cup \overline{E} = P(E) + P(\overline{E}) = P(S) = 1;$$

dado que  $P(\overline{E}) \ge 0, P(E) \le 1.$ 

**Teorema 1.3** Sea S un espacio muestral que contiene a cualesquiera dos eventos A y B; entonces,

$$A(A \cup B) = P(A) + P(B) - P(A \cap B).$$

#### 1.6. Probabilidad conjunta, marginal y condicional

**Definición 1.14** Sean A y B cualesquiera dos eventos que se encuentran en un espacio muestral S de manera tal que P(B) > 0. La probabilidad condicional de A al ocurrir el evento B, es el cociente de la probabilidad conjunto de A y B con respecto a la probabilidad marginal de B; de esta manera se tiene

$$P(A \backslash B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}, \quad P(B) > 0. \tag{1.1}$$

$$P(A \cap B) = P(B)P(A \setminus B). \tag{1.2}$$

La definición 2.14 puede extenderse para incluir cualquier número de eventos que se encuentren en el espacio muestral. Por ejemplo, puede demostrarse que para tres eventos  $A, B \ y \ C$ 

$$A \backslash B \cap C) = \frac{P(A \cap B \cap C)}{P(A \cap C)}, \quad P(B \cap C) > 0.$$
 (1.3)

$$P(A \cap B \setminus C) = \frac{P(A \cap B \cap C)}{P(C)}, \quad P(C) > 0.$$
(1.4)

#### 1.7. Eventos estadísticamente independientes

**Definición 1.15** Sean A y B dos eventos cualesquiera de un espacio muestral S. Se dice que el evento A es estadísticamente independiente del evento B si  $P(A \setminus B) = P(A)$ .

$$P(A \backslash B) = P(A)$$

**Definición 1.16** Los eventos  $A_1, A_2, \ldots, A_k$  de un espacio muestral S son estadísticamente independientes si y sólo si la probabilidad conjunta de cualquier  $2, 3, \ldots k$  de ellos es igual al producto de sus respectivas probabilidades marginales.

$$P(A \cap B \cap C) = P(A)P(B)P(C)$$

### 1.8. El teorema de Bayes

**Teorema 1.4** Si  $B_1, B_2, \ldots, B_n$  son n eventos mutuamente excluyentes, de los cuales uno debe ocurrir, es decir  $\sum_{i=1}^{n} P(B_1) = 1$  entonces,

$$P(B_j \backslash A) = \frac{P(B_j)P(A \backslash B_j)}{\sum_{i=1}^{n} P(B_i)P(A \backslash B_i)}$$
(1.5)