HW3

黄佳溢

November 19, 2024

1 实验配置以及代码理解

我本次使用的是外接显示屏,并在内核配置中打开了Frame Buffer设置。同时为了深入理解代码的实现逻辑,这里我就结合课程内容,来完整描述显示屏接入后的流程:

1. 显示屏刚接入

显示屏作为**字符型设备**,接入之后内核首先会调用显示屏驱动中的init函数申请设备号并保存、此时便完成了设备的初始注册。

2. 建立inode

我们的开发板内核已经默认打开了udev并支持Frame Buffer,此时便会自动在/dev目录下建立fb0字符设备文件。

3. 访问并绘制

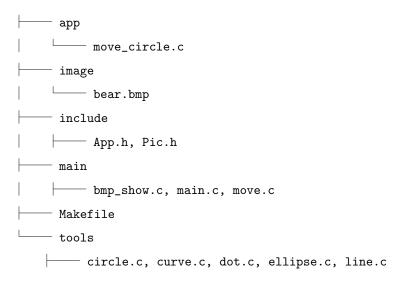
我们在代码中只需要调用open()函数便可以获取相应的设备描述符fd, 并调用(unsigned char *)mmap向内核内存空间申请一块空间作为映射空 间,至此,我们就可以对这块内存做读写操作来代替直接的IO操作!

2 软件结构

考虑到所有的画图程序的基本流程为:

$$\label{eq:dev_fb0} \langle \text{dev} \rangle \text{fb0} \xrightarrow[\text{mmap}]{\text{open}} \text{fd,fbp} \xrightarrow[\text{ioctl}]{\text{ioctl}} \text{vinfo,finfo} \rightarrow \text{offset} \rightarrow \text{Draw}$$

为了简化程序结构,我将\ \det \fb0 $\xrightarrow[mmap]{open}$ fd,fbp这一部分在**主函数**中实现,并将fd和fbp**作为传参输入到基本函数中**,后面的部分交由基本函数来执行。整个软件结构如图:



我们将主函数均放在main目录下,将基本函数放在tools目录下,将库函数放在include目录下,将应用程序放在app目录下,将图片放在image目录下。

3 主函数

这个是最简单的操作,在课件上也讲解地足够详尽,这里就简单展示代码:

```
int main(void)
{
    struct fb_fix_screeninfo finfo;
    struct fb_var_screeninfo vinfo;
    unsigned chan *fbp = 0;
    int fd;
    int offset;
    int buffersize;

    fd = open("/dev/fb0", O_RDWR);
    if(fda=-1){
        printf("fd is error!\n");
        return 1;
    }

    ioctl(fd, FBIOGET_VSCREENINFO, &vinfo);
    ioctl(fd, FBIOGET_FSCREENINFO, &finfo);
    printf("Now you have got vinfo and finfo\n");

    printf("=============\n");
    printf("Yres is %\n', vinfo.yres);
    printf("Xres is %\n', vinfo.xres);
    printf("Te======\n");
    printf("=====\n");
```

Figure 2: 主函数

Figure 1: 主函数

在代码中,我使用printf函数打印了设备的基本信息,便于在测试和使用时 查看设备的状态。

4 基本函数

当我们进行绘图的时候,必须提前得知显示屏的基本参数(如RGBA占用的bit长,长宽),这些信息都可以通过输入**fbset**来获取。得到的输出为:

```
mode "1024×600-0"
rgba 8/16, 8/8, 8/0, 0/
```

从中可以得到以下信息: ①显示屏长1024, 宽600 ②24位色深, RGB分别占1个字节 ③从低位地址到高位地址分别经过BGR

4.1 画点、线和任意曲线







Figure 3: Dot.c

Figure 4: Line.c

Figure 5: Curve.c

代码逻辑上还是比较简单易懂的, 我简单提及几个要点:

1. 传参

在所有程序中,传参均包含了fd和fbp,基本逻辑是: fd—vinfo, finfo—>line_length, bits_per_pixel $\xrightarrow{x,y}$ offset \xrightarrow{fbp} Operand

$$offset = y * finfo.line_length + x * vinfo.bits_per_pixel/8; \qquad (1)$$

$$Operand = fbp + offset$$
 (2)

2. 画点

通过上面的流程,可以得到操作数所在的地址Operand,对指向地址进行赋值。

$$*(unsigned\ char*)(Operand + 0) = Blue$$
 (3)

$$*(unsigned\ char*)(Operand + 1) = Green$$
 (4)

$$*(unsigned\ char*)(Operand + 2) = \mathbf{Red}$$
 (5)

3. 画线

Algorithm 1: Draw line

input: $(x_1, y_1), (x_2, y_2), fd, fbp$

output: Draw a line on screen

- 1 Obtain Operand;
- **2** $dx \leftarrow (x_1 x_2)/500$, $dy \leftarrow (y_1 y_2)/500$;
- $x \leftarrow x_2, y \leftarrow y_2;$
- 4 while $x \leq x_1$ do
- 5 $\operatorname{Dot}(x, y, color);$
- $\mathbf{6} \quad | \quad x = x + dx, \, y = y + dy;$
- 7 end

4. 画曲线

和画线其实区别不大,都是通过dx, dy来实现逐个画点,唯一的区别就在于,画曲线会要求输入函数(*op)(),这样一来,每个循环中,我们绘制的位置就是(x,op(x)),然后调用 $\mathrm{Dot}(x,op(x),color)$ 即可完成绘制。这里就不放伪代码了。

下面展示一些绘制的结果:



Figure 6: 画线



Figure 7: 画曲线

4.2 画圆,椭圆并移动

我们首先实现绘制定点圆及椭圆,需要调用math.h库函数,伪代码如下:

Algorithm 2: circle.c

input : $(x_0, y_0), r, a, b, fd, fbp, color$

output: Draw a circle or ellipse on screen

- $1 \ ang \leftarrow 0;$
- 2 $\Delta ang \leftarrow \frac{2\pi}{100}$;
- з while $ang \leq 2\pi$ do
- $\mathbf{4} \qquad x \leftarrow x_0 + a \cdot r \times \cos(ang);$
- 6 Dot(x, y, color);
- 7 $ang \leftarrow ang + \Delta ang;$

s end

当输入满足a=b时,绘制出来的图形就是圆,当 $a\neq b$ 时,绘制出来的椭圆中,a是长轴,b是短轴。

接下来我们就利用该基本函数来构建我们的move_circle.c函数,不失一般性,我构建两个圆,圆心位置相对中心点对称:

Algorithm 3: move_circle.c

input : $(begin_x, begin_y), (end_x, end_y), r, fd, fbp$

output: Draw two moving circle

- 1 $dx \leftarrow (x_1 x_2)/500$, $dy \leftarrow (y_1 y_2)/500$;
- $\mathbf{z} \ x \leftarrow x_2, \ y \leftarrow y_2;$
- 3 while $x \leq x_1$ do
- a | circle(x, y, r, fd, fbp, white);
- $5 \quad | \quad circle(1024-x,600-y,r,fd,fbp,white);$
- 6 Delay for sometime.;
- τ circle(x, y, r, fd, fbp, black);
- s | circle(1024 x, 600 y, r, fd, fbp, black);
- $\mathbf{9} \quad | \quad x = x + dx, \, y = y + dy;$

10 end

可以看到, move_circle.c程序中采用"将圆形覆黑"的操作来完成前一时刻图形的擦除, 相比较*memset*(*fbp*, 0, *buffersize*), 速度更快。

5 BMP图形文件显示

BMP图形文件采用无压缩的图片格式,我们可以通过file命令来获取文件的基本信息:

(base) xm@MI: $\$ file bear.bmp

bear.bmp: PC bitmap, Windows 3.x format, 253 x 155 x 24, cbSize

117854, bits offset 54

可以看到,我们的图片是253×155,色深24位,从低位到高位分别是BGR,像素偏移54bits(这代表我们从54bits开始读取像素值,前面的是图像的基本信息)。同时我们还需要注意BMP的一个存储特性:每一行的像素字节数必须得是4的倍数,少了就补齐。这在后面的程序设计中非常重要!该程序设计,重点在于BMP文件的读取和利用,最后调用Dot函数就可以绘制图像。下面我仅介绍如何读取BMP文件:

$$\text{bear.bmp} \xrightarrow{\text{fopen}} \text{file} \left\{ \begin{array}{l} \xrightarrow{\text{fseek}(10)} \text{pixel_offset} \\ \xrightarrow{\text{fseek}(18)} \text{width} \\ \xrightarrow{\text{fseek}(22)} \text{height} \end{array} \right.$$

为了避免内存溢出,我只申请了**行字节长度**的内存空间,每次只从file中读取一行的数据并进行绘制。行字节长度定义如下:

$$row_size = (width * 3 + 3) \& (\sim 3)$$

这样可以保证row_size刚好是4的倍数。之后的内容就是老生常谈了,每次读取一行数据,使用Dot绘制。





Figure 8: 效果

Figure 9: 原图

6 Makefile, 静态动态库

我们在程序中使用Makefile对程序进行管理, Makefile的基本流程为: 先将基本函数全部打包合成静态库libdraw.a, 接着我们链接主函数时直接带上即可。

```
CC:loongarehde.linuc.gnu.gcc
TAMET_LIN-listence.a
SKC_DIR-.Acoid
NAIR_DIR-.Acoid
NAIR_DIR-.Acoid
NAIR_DIR-.Acoid
SKC_DIR-.Acoid
SKC_DIR-.Acoi
```

Figure 10: Makefile



Figure 11: Makefile

6.1 静态库, 动态库和软件

我们编写一个.c文件并希望将其转化为可执行文件,需要经历以下步骤:预编译(将#include展开),编译(检查语法),汇编(转化为机器语言),链接(打包代码中用到的库文件)。静态库和动态库的产生和使用就在最后一步链接。

静态库链接是将整个库文件和目标文件一起打包构成了可执行文件,占用空间大,并且当其中的某个模块修改后,就得重新打包和编译整个文件,但是使用方便,最后仅需要一个可执行文件。在我们的Makefile中,具体的指令如下(仅包含dot.c):

(base) xm@MI: $\$ loongarch64-linux-gnu-gcc -c dot.c -o dot.o -I ./include

(base) xm@MI: \$ ar rcs libdraw.a dot.o

(base) xm@MI: \$ loongarch64-linux-gnu-gcc ./main/main.c -o Main

-L. -ldraw -lm -I ./include

动态库是可执行文件在运行中加载执行的,也就是说程序运行环境中要有动态库文件。一般动态库文件命名为lib***.so。动态库的优点就是方便升级,动态库变化了,可执行文件不用重新编译。在本次实验中并未使用,故并没展示。

7 总结

由于本次实验所设计的程序众多,为了实验报告的整体美观,所以并没有全部展示,我将整个工程文件压缩包一并作为附件上传,里面还包含了两移动圆的视频,感兴趣可以自行观看。

8 参考

静态库动态库

BMP文件格式详解