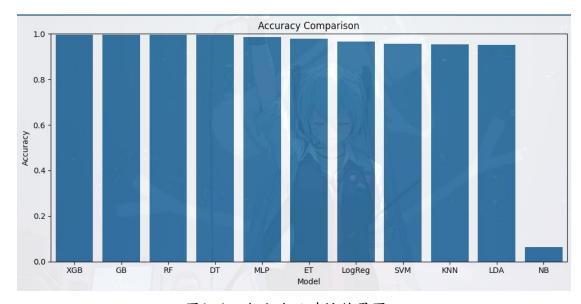
海大資工 AI 機器學習作業報告

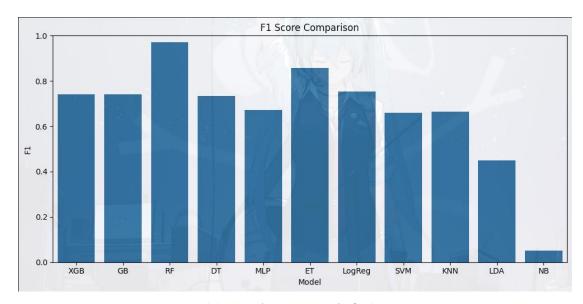
以下時間皆以訓練資料80%,測試資料20%為前題設計。

甲、 機器學習實驗結果, F1 以 0~1 區間表示

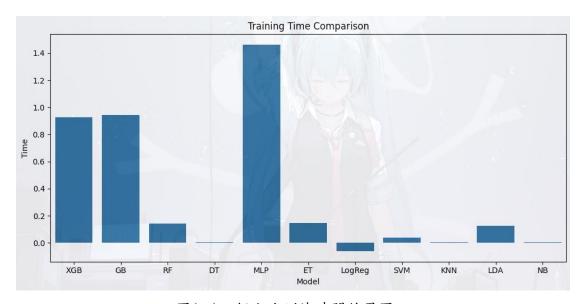
| 系統 | 分類器 | 系統設定 | Accuracy | F1 | Time (s) |
|----|--------|---------------------|----------|--------|----------|
| A | LogReg | max_iter=1000, 其餘預設 | 96.6176% | 0.7529 | -0.0625 |
| В | KNN | 預設 | 95.2941% | 0.6643 | 0.00440 |
| C | DT | 預設 | 99.5588% | 0.7327 | 0.00687 |
| D | RF | 預設 | 99.7159% | 0.9714 | 0.14040 |
| Е | GB | 預設 | 99.7059% | 0.7415 | 0.94173 |
| F | XGB | 預設 | 99.7059% | 0.7415 | 0.92828 |
| G | ET | 預設 | 97.7941% | 0.8585 | 0.14812 |
| Н | SVM | 預設 | 95.7353% | 0.6592 | 0.04027 |
| I | NB | 預設 | 6.3235% | 0.0512 | 0.00465 |
| J | MLP | max_iter=1000, 其餘預設 | 98.5294% | 0.6729 | 1.46302 |
| K | LDA | 預設 | 95.1471% | 0.4486 | 0.12631 |



圖(一):各方法正確性結果圖



圖(二):各方法 F1 結果圖



圖(三):個方法訓練時間結果圖

1. 系統比較

為確保模型能順利收斂並取得穩定的分類結果,將 LogisticRegression 與 MLPClassifier 的最大迭代次數 (max iter) 調整為 1000。

在RF中,正確率高,且透過F1分數也可知泛用性高,適合分類的任務。反觀XGB與GB,雖正確率高,但F1分數偏低,顯示泛用性有待商確,且訓練時間偏高。ET的F1數值顯示,這是個在資源有限的高泛用性模型。DT在訓練的時間極短,容易過擬合,泛用性差。MLP雖準確率高,但訓練時間久,F1值也不是非常優秀,泛用性需多加斟酌。LogReg展現了穩定可靠的泛用性,且訓練速度極快,適合初步的快速分析。SVM雖訓練時間短,但不管是正確性抑或是泛用性,都不是很好,顯示在分類這工作的能力

是較不足的。KNN 則不同,在訓練時間相比 SVM 短非常多的前提下,正確率與其不相上下,泛用性更是反超 SVM。LDA 與 NB 在其他方法的比較下,則顯示不適合分類的工作,尤其 NB,在正確性上幾乎可說沒有任何優勢。

2. 結論

在 Ensemble 的方法中(RF, GB, XGB, ET)整體表現較優,是在分類工作上的好選擇。Boosting 的方式(GB, XGB)雖準確率高,但在 F1 的數值相比 Ensemble 的方法來說,低了不少,顯示在少數類別的預測能力上有所不足。傳統的模型(LogReg, LDA, NB)雖訓練速度快,但面對複雜資料時,表現較差。

乙、機器學習細部調整

前情提要:

在資料的前處理上,與之前相同,將訓練與驗證資料集採 4:1 方式分配,隨意分配,無特別考慮四個分類各佔比,僅將資料按比數分配。

實驗方式:

以下十一種機器訓練皆採用本實驗方式。每種模型具有各自的調整方式,故本部分探討的是自己本身調整對結果的差異,而非模型間的比較。那每種參數皆會被訓練到,如A模型具有4種B參數、5種C參數,在一輪的訓練中總共會進行4*5種訓練,而本人要求訓練十輪,並繪製出圖表,觀察穩定性。對於評判的指標,本人採取Accuracy、Loss、F1三種指標觀察最佳的正確性、最低損失、最泛用者其參數為何。

1. XGB

看到十次的訓練,結果非常穩定,正確率高達 0.995,損失也低, 只有 0.015,泛用性也有 0.95,顯示模型不只穩定,還相當不錯。

在參數的設定上,也看得出來是非常的"保守",疊帶次數不多, 只是50、100,深度也不多,且學習曲線也設定0.1、0.05以防止學習 過快的過擬合。

在各指標的最佳成績中,拋開疊帶次數,基本上可以定調為學習 曲線 0.1,深度 5 會有較佳的實驗結果。

2. GB

在十次的訓練中,只有損失在 0.07~0.06 間浮動,其餘皆非常穩定,具有 0.997 的正確性, 0.74 的泛用性。可以看到在 XGB、GB 這兩個相近的模型中, XGB 還是較佳的,雖然犧牲點正確性,但換來的

是更低的損失、更高的泛用性。

參數的設計上也與 XGB 大差不差,以各指標最佳的結果來說, 參數的設計已經有了非常明顯的結果,疊帶次數 50,學習曲線 0.05, 深度 5。

3. RF

以十次的訓練結果來看,可說是非常的穩定,正確性落於 0.995, 損失在 0.03,泛用性也高達 0.95,是個相當不錯的結果。

在參數的設計上,以跌代的次數提高穩定性,設定在 50~200,在最大深度的設計上以 10~20 防止過擬合,但也好奇如果不限制會怎樣,多了個 None,同時限制分裂最小樣本數、葉節點最小樣本數,最後以分裂準則的不同進行實驗比對。

在三個評分指標中,令我意外的是全部最佳的成績皆出現在沒對高度進行限制的方式中,這也許隱含了 0.997 的正確率是嚴重的過擬合。畢竟結果高於總訓練的 0.95 太多。先拋開過擬合,以三筆數據來看,比較正確性顯然是沒有意義的,以評判的標準來看,個人叫趨向於 entropy,畢竟較快的 gini 再以經過擬合的數據中,某程度來說加速了過擬合的發生,故以增長較慢的 entropy 來看也許較為合適。其損失在三者間無大差異,損失還比其他兩者低 0.01。

4. DT

經過多次實驗,本人發現,在給定隨機狀態為42後,實驗結果真的會相當不錯。結果論來說,正確率有0.997,損失也夠低,只有0.005,泛用性也高,有0.977。

參數的設計上較 RF 簡單,僅設最高深度、分裂最小樣本數、葉 節點最小樣本數及分裂準則。

以三個評分標準而言,首先看到最大高度不再是 RF 的"無限制",顯示過擬合的現象或許沒有發生,比較的準則也是個人較偏好的 entropy,並且不管在哪種評分標準中,參數的設至除了最少葉節點的不同,其餘皆有了共識。而在此個人偏好 Loss 最低的設置,雖然犧牲 0.01 的泛用性,可在損失看來,低了 0.05,單論數據而言,是比較漂亮的。

5. ET

在十次訓練中,可以明顯看到 ET 的結果相較 DT 而言,是全盤皆輸的情況。正確率 0.98,損失 0.06,泛用性 0.88。

參數的設計僅有對疊帶次數、深度、分裂準則做限制,本身可預 期到結果不慎理想。 在三種評分標準下,除了疊帶次數不同,其餘皆有取得共識,甚至單筆數據拿下來正確率最高、最高泛用性兩者。但數據著實不太漂亮,深度全是不多做限制者,過擬合的發生是需要被考慮的,以 gini 的分裂標準面對深度不限制的樹,著實也是令人聞風喪膽的組合。不畏言,ET 著實不是在分類這項工作上的好方法。

6. MLP

在以上實驗中,本組可說是浮動數一數二大的,雖然正確率約坐落在 0.98 左右,損失約在 0.03 左右,但泛用性非常不穩定,從 0.65~0.95 都有,可說結果是極其不穩定。

參數的設計上首先定義神經的層數、每層的神經元數目,激活函數,最佳化方式,正則化強度及學習曲線。可以看到由於本身硬體的限制,本人還是相當保守的,在神經元的數目上基本上很少,層數也低,激活函數基本上就挑幾個常見的,最佳化選用適合大多數情況的adam。

既然本實驗數據波動較大,相較於其他模型,討論三種評分最佳者的意義就顯得沒那麼重要,畢竟結果是如此的不穩定。且可以看到基本上就是第72號數據為基準,三者正確率都約0.98但泛用性實在落差過大,猜測激活函數帶來的影響頗大。

7. LogReg

以實驗十次的結果而言,非常的穩定,正確率落在 0.969,損失 0.097,泛用性 0.78。

參數的設定上與 penalty 脫不了干係,以 C 控制 penalty 程度,並選用 12。最後挑選常用的 lbfgs 演算法,加上由於本人好奇擅長處理稀疏矩陣的 saga 方法在分類上的功力,增加的實驗。

從三者評分指標可見參數的設定上只有 C 有不同,而此模型對於 泛用性來說,相較於其他,或許在分類上皆顯得不那麼合適。

8. SVM

首先聲明,此比較有機會更深入,如果我的荷包夠深或時間夠 多。本人發現只要參數動到 kernel,訓練時間就會暴漲,這要跑十回 合,本人對於一回合跑兩小時還沒結束的結果實在沒法等待。

就目前結果而言,還是相當穩定的,正確率約0.96,損失約0.098,泛用性約0.75。再次強調這結果如果套用更大量的運算,如poly,或許在三種指標上都會有所改變。

在三種評分指標底下,此實驗基本由第52號數據拿下,可以看到 正確性、泛用性數據是相同的,而損失是三者中最小。比較需要注意 的是正則化參數是10,可能因設置太大而存在過擬合現象。

9. KNN

在十次的實驗中,這結果非常穩定,準確率落在 0.96,損失高得 嚇人,有 0.64,泛用性也偏差,僅 0.74。

参數的設計上,設定鄰居數量,權重的決定方式,矩陣的運算模 式。

在本人看來,7號數據是 KNN 的最佳解,雖然泛用性稍低於其他 兩者 0.02,但損失降低的程度非常顯著。且鄰居較多,跑出來的結果 應該較為穩定。整體而言,KNN 是一個較不是於被應用在此分類工作上的模型。

10. NB

以實驗的結果來說,雖然是非常穩定的,但也是相當差勁的。正確率低落,僅 0.28,損失高達 8.29,泛用性也僅 0.17。

參數上僅對影響模型穩定性的浮點樹作調整。以三種評分的指標來看,全由3號數據拿下。且從全部的紀錄中可以看到浮點數越小, 結果就越差。整體而言,NB就不該拿來做分類工作。

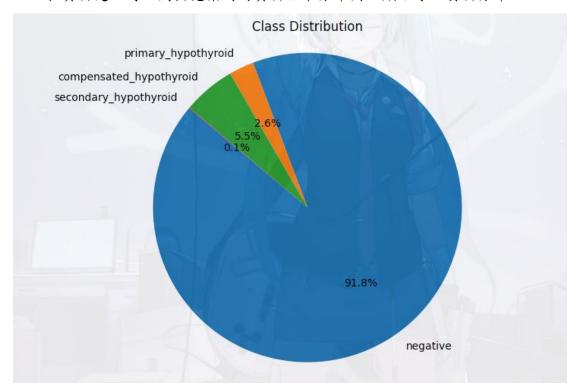
11. LDA

以十次的實驗而言,結果是非常穩定的,正確率有0.95,損失0.21,泛用性偏低,落在0.44。

參數的設定上有選擇數值解法的最小平方法、特徵值解法,並控制共變異矩陣的正則化強度防止過擬合發生。三種評分指標皆指出數據 0 即最佳解。整體而言,尚可,如損失可再低,泛用性可再提高再好不過。

丙、深度學習實驗結果

在資料處理時,列出蒐集到的資料結果分布圖,顯示原始資料分布。



圖(四): 蒐集資料結果分布圖

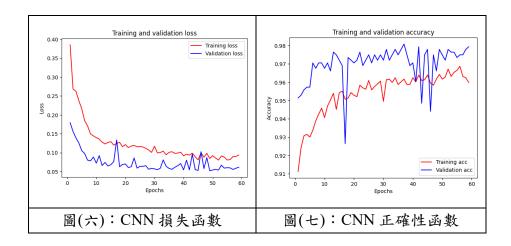
1. CNN 模型

對於模型,首先建立 Conv1D(64)的卷積層用來抽取局部特徵,處理結構化、序列型資料。利用 Batch Normalization + Activation + Pooling 保持數值穩定,降低維度。再建 Convid(128)的卷積層已抽取更深層特徵。隨後以 Flatten 將多為輸出轉為向量給 Dense(64)使用,以 Dense + Dropout 建立分類邏輯避免過擬合。最後輸出分類結果。

| Layer (type) | Output Shape | Param # | |
|---------------------------------------------|-----------------|---------|--|
| conv1d_12 (Conv1D) | (None, 41, 64) | 256 | |
| batch_normalization_12 (BatchNormalization) | (None, 41, 64) | 256 | |
| activation_12 (Activation) | (None, 41, 64) | 0 | |
| max_pooling1d_12 (MaxPooling1D) | (None, 20, 64) | 0 | |
| dropout_18 (Dropout) | (None, 20, 64) | 0 | |
| conv1d_13 (Conv1D) | (None, 20, 128) | 24,704 | |
| batch_normalization_13 (BatchNormalization) | (None, 20, 128) | 512 | |
| activation_13 (Activation) | (None, 20, 128) | 0 | |
| max_pooling1d_13 (MaxPooling1D) | (None, 10, 128) | 0 | |
| dropout_19 (Dropout) | (None, 10, 128) | 0 | |
| flatten_6 (Flatten) | (None, 1280) | 0 | |
| dense_12 (Dense) | (None, 64) | 81,984 | |
| dropout_20 (Dropout) | (None, 64) | 0 | |
| dense_13 (Dense) | (None, 4) | 260 | |
| | | | |
| Total params: 107,972 (421.77 KB) | | | |
| Trainable params: 107,588 (420.27 KB) | | | |
| Non-trainable params: 384 (1.50 KB) | | | |

圖(五): CNN 模型結構

從左圖可見訓練與驗證的損失函數趨勢向下,學習過程大致上趨 於穩定;右圖的正確性函數在訓練時學習效果良好,呈現趨勢向上,無 明顯停滯或震盪,訓練初期穩定,中期雖出現震盪,但整體正確性依 然是相當高的,是個作為分類的不錯選擇,雖 CNN 本身適合圖片分 析,可在此實驗呈現出文字類的分類工作也有不錯的成效。



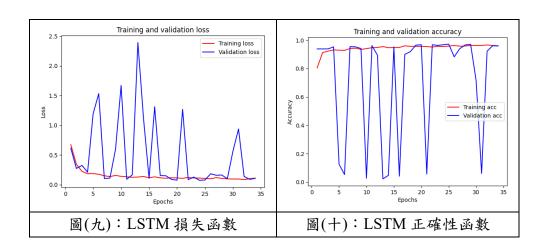
2. LSTM 模型

在模型設計上,首先用 LSTM(64)處理時間序列資料,學習長期關係如病患過去的症狀。而後使用 Batch Normalization 來穩定模型的訓練速度與表現避免梯度消失問題。加上 Dropout 防止過擬合,試圖提高泛用性。再使用 LSTM(32)健力第二層時間記憶,提高時間的依賴特徵,再加上 Batch Normalization 與 Dropout 提高穩定性。第三次使用Dense(64)+Activation 將時間特徵轉為高為抽象特徵,最後經由Dropout 後使用 Dense(4)分類至四個結果。

| lstm (LSTM) | | Param # |
|-----------------------------------------------|----------------|---------|
| 1500 (1500) | (None, 41, 64) | 16,896 |
| batch_normalization (BatchNormalization) | (None, 41, 64) | 256 |
| dropout (Dropout) | (None, 41, 64) | Ø |
| lstm_1 (LSTM) | (None, 32) | 12,416 |
| batch_normalization_1 (BatchNormalization) | (None, 32) | 128 |
| dropout_1 (Dropout) | (None, 32) | Ø |
| dense (Dense) | (None, 64) | 2,112 |
| activation (Activation) | (None, 64) | 0 |
| dropout_2 (Dropout) | (None, 64) | 0 |
| dense_1 (Dense) | (None, 4) | 260 |

圖(八):LSTM 模型結構

先看到左圖的損失函數,再訓練時,確實表現出學習的樣子,趨勢向下,但驗證集卻劇烈波動,顯示出嚴重的過度擬合,猜測某些epoch無法有效的泛化。這情況也在右方的正確性中顯示,訓練時表現也沒啥問題,可驗證集呈現出劇烈波動,猜測模型過度技藝訓練資料,泛化能力不足。



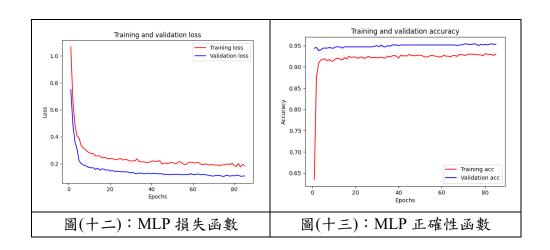
3. MLP 模型

首先利用 Dense 將輸入特徵映射到 hidden layer 中,經過 Batch Normalization 加速收斂。藉由 ReLU 的非線性轉換,增強模型的表達能力,透過 Dropout 防止過擬合的發生。再將以上過程複製一次,最終經由 Dense 輸出至四個分類中。

| Layer (type) | Output Shape | Param # |
|-----------------------------------------------|--------------|---------|
| dense (Dense) | (None, 16) | 672 |
| batch_normalization (BatchNormalization) | (None, 16) | 64 |
| activation (Activation) | (None, 16) | 0 |
| dropout (Dropout) | (None, 16) | 0 |
| dense_1 (Dense) | (None, 8) | 136 |
| batch_normalization_1 (BatchNormalization) | (None, 8) | 32 |
| activation_1 (Activation) | (None, 8) | 0 |
| dropout_1 (Dropout) | (None, 8) | 0 |
| dense_2 (Dense) | (None, 4) | 36 |
| dense_2 (Dense) Total params: 940 (3.67 KB) | (None, 4) | |

圖(十一): MLP 模型結構

左圖的損失函數訓練與驗證集皆呈現出趨勢向下的結果,可訓練的 loss 始終高於驗證集,猜測可能為 Dropout 影響。右圖的正確性整體呈現出趨勢向上,且訓練與驗證集差距不大,未發生過擬合,整體而言收斂良好,適合此分類的工作。



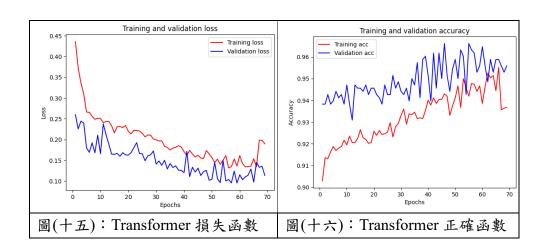
4. Transformer 模型

首先需要提及的是,這是個有關於時間的模型,本人將 41 個特徵 當作 41 個時間點為前提,在第一層的 input 接收 41 個特徵,將輸入映射至高維空間(Dense_10),再經由 TransformerEncoder 捕捉時間的全局依賴關係,加上個 Dropout 防止過擬合。壓縮時間維度成為向量,送入全連階層,而後再經過一次 Dropout,最終輸出至四個對應結果。

| Model: "functional_5" | | | | |
|----------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------|---------|--|--|
| Layer (type) | Output Shape | Param # | | |
| input_layer_4 (InputLayer) | (None, 41, 1) | 0 | | |
| dense_10 (Dense) | (None, 41, 64) | 128 | | |
| transformer_encoder_2 (TransformerEncoder) | (None, 41, 64) | 83,200 | | |
| dropout_13 (Dropout) | (None, 41, 64) | 0 | | |
| global_average_pooling1d_2 (GlobalAveragePooling1D) | (None, 64) | 0 | | |
| dense_13 (Dense) | (None, 64) | 4,160 | | |
| dropout_14 (Dropout) | (None, 64) | 0 | | |
| dense_14 (Dense) | (None, 4) | 260 | | |
| Total params: 87,748 (342.77 KB) Trainable params: 87,748 (342.77 KB) Non-trainable params: 0 (0.00 B) | | | | |

圖(十四): Transformer 模型結構

左圖中的損失函數整體而言表現出趨勢向下,本人觀察到訓練集 與實驗集差距漸漸縮短,表現出學習效果良好。右圖的正確性函數在 訓練時整體而言穩定向上,可驗證時卻不是如此,雖然趨勢也是向 上,但在 0.93~0.96 區間震動較大,反映出了不穩定性,雖是如此,整 體而言正確性依然是相當高的,表示 Transformer 在分類的工作上具有 出色的泛化能力。



5. Autoencoder 模型

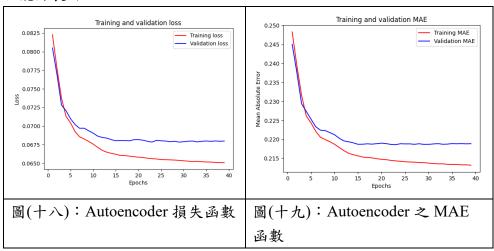
首先在輸入層將原始資料(41 特徵)對應到 41 維度,經過第一層降維提取特徵,第二層進一步壓縮取出特徵,第三層維最小瓶頸曾,保留最重要資訊,而後開始重建還原原始維度特徵結構,最終輸出層與輸入層同為 41 維度,用以誤差的計算。

| Model: "functional_12" | | |
|------------------------------------------------------------------|--------------|---------|
| Layer (type) | Output Shape | Param # |
| input_layer_6 (InputLayer) | (None, 41) | 0 |
| dense_36 (Dense) | (None, 32) | 1,344 |
| dense_37 (Dense) | (None, 16) | 528 |
| dense_38 (Dense) | (None, 8) | 136 |
| dense_39 (Dense) | (None, 16) | 144 |
| dense_40 (Dense) | (None, 32) | 544 |
| dense_41 (Dense) | (None, 41) | 1,353 |
| Total params: 4,049 (15.82 KB) Trainable params: 4,049 (15.82 k | | |
| Non-trainable params: 0 (0.00 B) | | |

圖(十七): Autoencoder 模型結構

首先針對為何選用 MAE 函數而非正確性函數作出解釋, Autoencoder 做為一個重建模型,MAE 相比於正確性函數更能反映出 重建誤差,準確率適合拿來作為分類模型的指標,而非重建的效果分析。

左圖的損失函數訓練與驗證集接穩定下降,表示模型重建穩定, 沒有過擬合現象發生。MAE 曲線大致走向與損失函數相同,表現出泛 化能力良好。



6. 深度學習實驗總表

| | Accuracy (0~1) | Loss (0~1) |
|-------------|----------------|------------|
| CNN | 0.9852 | 0.0497 |
| LSTM | 0.9694 | 0.0649 |
| MLP | 0.9440 | 0.1167 |
| Transformer | 0.9478 | 0.1083 |

| | MAE (0~1) | Loss (0~1) |
|-------------|-----------|------------|
| Autoencoder | 0.2179 | 0.0675 |

根據上表,可知 CNN 在正確率及損失函數的表現上,皆呈現出最佳,為本次實驗的深度學習模型中的最適合擔任分類工作的模型。 LSTM 的表現也不錯。這結果屬實令我感到驚訝,CNN 適合做的是抽取影像的特徵,而 LSTM 擅長的是有時間順序的資料,可在這甲狀腺的分類中,似乎兩者皆不太符合各自擅長領域,可正確率、損失函數的呈現結果又還不錯。

MLP和 Transformer 表現相比於前兩者就略遜不少,或許可將原因歸咎於資料量的筆數不夠大量,或許資料更充足,經過更充分的訓練,可將損失函數的表現呈現得更加出色,正確率也有所提升。

最後,來談談 Autoencoder,這是本人有意挑選的模型,此模型目

的在於重建,而不在分類,可預期到的結果為如上表所示,損失函數 的呈現不是太良好。基於目的(重建)的不同,比較正確率是沒有意義 的,轉而比較 MAE 函數,以反應出重建誤差。而即使損失函數呈現 結果看起來不錯,也僅代表模型能還原輸入,無法保證對於不同類別 的資料有不錯的分類能力。

丁、實驗感想

經過本次的實驗,我想我學習到最多的部分是如何比較,不管是機器學習抑或是深度學習,都遇到了參數設定上注定不可能完全一樣,意思是我無法準確控制到操作變因為模型不同,其餘參數都相同。每個模型各自著重的點都不同,一開始的想法是盡量以預設為前提,期望可以達到模型各自參數上的差別最小化,但深入了解模型各自的參數後,這根本就是種奢望,在機器學習的部分也可以看到我在兩種模型的最大推論次數設定1000,期望不會遇到無法收斂的問題,而其他模型並不見的會有這問題,抑或是壓根運作機制就不同,這就造成了點差異。

在深度學習上,我刻意每個模型都挑選了擅長不同領域的,期望看出在這資料分類的工作中有顯著的差異,可最明顯的是 Autoencoder,而這是不用經過實驗就應該預期的到的,其他竟然正確率都有高達九成,這明顯與我期望看到的不太相符,或許真的是資料上的筆數差異造成不管是訓練、驗證都無法完美的審視模型的可靠性,只有在損失函數的部分凸顯出了 MLP 與 Transformer 在資料上的不足所出現的短版損失函數實驗結果不太好,其他皆沒有太大差異。

在這次的作業中,環境的設置上也是不少的問題,我第一次跑需要機器學習與深度學習的作業,不用想也知道 tensorflow 肯定會撞到一堆版本問題,在不搞砸自己電腦環境的前提下,我使用 Docker devcontainer 為開發工具,可沒料到的是,GPU 的調用竟是如此的困難,在 Rebuild 無數次後,我舉了白旗,靠著資料筆數沒那麼大的前提下用 CPU 撑完了期末,我想這是我最困擾的部分,看著訓練的速度慢的可以...真的是想起 GPU 的好。