「那是聖誕老公公嗎?(SANTA)資料集」進行辨識

班級:資工三

學號:B1043001

姓名:許良亦

程序描述:

[1] from google.colab import drive drive.mount('/content/drive')

 $\textit{Drive already mounted at /content/drive; to attempt to forcibly remount, call drive.mount ("/content/drive", force_remount=True). } \\$

一開始,先透過以上程式 from google.colab import drive 把 google 雲端載入



此時的檔案狀態,表示資料集已載入

```
import os # OpenCV: 讀取圖片
import cv2 # OS: 走訪圖片
import numpy as np # Numpy: 矩陣運算
import pandas as pd # pandas : 混淆矩陣視覺呈現
import tensorflow
import matplotlib.pyplot as plt
from keras.models import Sequential
from sklearn.metrics import confusion_matrix
from tensorflow.python.keras.utils.np_utils import to_categorical # Keras: 建立訓練模型
from keras.layers import Dense, Flatten, Conv2D, MaxPooling2D, Dropout
```

資料載入後,載入相關套件,OS跟cv2用來讀取跟走訪載入的資料集,numpy用來做矩陣運算,pandas則是計算混淆矩陣,matplotlib則是畫出 accuracy跟loss的結果圖,Sequential則是優化器,然後引入混淆矩陣,最後兩行則是建立模型(卷積層和池化層和Dropout和平坦層)

```
[3] Trainpath = '/content/drive/MyDrive/is that santa/train'
Testpath = '/content/drive/MyDrive/is that santa/test'
x_Train = [] # 儲存訓練資料集處理後的圖片
y_Train = [] # 儲存訓練資料集處理後的label{0: 'not-a-santa', 1: 'santa'}
x_Test = [] # 儲存測試資料集處理後的圖片
y_Test = [] # 儲存測試資料集處理後的label{0: 'not-a-santa', 1: 'santa'}
label_name = {0: 'not-a-santa', 1: 'santa'}
print("Start data processing . . .")
```

接者建立 train 檔路徑跟 test 檔的路徑, x_Train 用來儲存訓練資料集處理後的圖片, y_Train 用來儲存訓練資料集處理後 label 0為'not-a-santa', 1為 'santa', x_Test 存取測試資料集處理後的圖片, y_Test 存取測試資料集處理後的 label, 建立完串列, 建立一個 label_name 的字典, 印出開始資料處理

```
# 訓練資料集處理
for label, folder in label_name.items():
      # 創建指向訓練集中當前標籤文件夾的路徑
       path = os.path.join(Trainpath, folder)
       # 讀取並調整圖片大小
       for img in os.listdir(path):
             imgtrain = cv2.imread(os.path.join(path, img))
height, width = imgtrain.shape[:2] #讀取圖
                                                    #讀取圖片的長跟寬
              # 調整尺寸並保持長寬比
              if height > width:
                    new_height = 256
                     new_width = int(width * (256 / height))
                     new_height = int(height * (256 / width))
              imgtrain = cv2.resize(imgtrain, (new_width, new_height))
              # 添加邊界使圖片為256x256
              top = (256 - new_height)
              bottom = 256 - new_height - top
left = (256 - new_width) // 2
right = 256 - new_width - left
              # 確保圖片最終的尺寸是 256x256
              # value (0, 0, 0, 0) 的前三個 (0, 0, 0) 表示黑色,而最後一個 0 是表示透明),在這裡設為 0 表示完全不透明
              # cv2. BORDER_CONSTANT:指定使用常數值填充邊界
              imgtrain = cv2.copyMakeBorder(imgtrain, top, bottom, left, | right, cv2.BORDER\_CONSTANT, value=(0, 0, 0, 0)) \\
              # 將處理後的圖片及其標籤附加到列表中
              x_Train.append(imgtrain)
              y Train. append (label)
print("Train data processing completed!")
```

進入訓練資料集處理階段,首先,透過 for 迴圈遍歷每個標籤及其對應的資料夾。在每個資料夾中,讀取並調整每張圖片的大小,確保最終的尺寸為 256x256。接著,為了確保圖片的最終尺寸,使用cv2. copyMakeBorder 函數在圖片周圍添加邊界。這裡使用的邊界填充值是黑色。最後,處理過的圖片及其對應的標籤被添加到x_Train 和 y_Train 這兩個列表中,最後印出訓練資料處理完畢

```
# 測試資料集處理
for label, folder in label_name.items():
       # 創建指向測試集中當前標籤文件夾的路徑
       path = os.path.join(Testpath, folder)
       # 讀取並調整圖片大小
       \quad \text{for img in os.listdir} \, (\text{path}) :
             imgtest = cv2.imread(os.path.join(path, img))
             height, width = imgtest.shape[:2] # 讀取圖片的長跟寬
              # 讀取並調整圖片大小
             \quad \text{if height} \quad > \quad \text{width:} \\
                    new_height = 256
                    new_width = int(width * (256 / height))
                    new_width = 256
                    new_height = int(height * (256 / width))
              imgtest = cv2.resize(imgtest, (new_width, new_height))
              # 添加邊界使圖片為256x256
              top = (256 - new\_height) // 2
              bottom = 256 - new_height - top
              left = (256 - new_width) // 2
              right = 256 - new_width -
              # 確保圖片最終的尺寸是 256x256
              # value (0, 0, 0, 0) 的前三個 (0, 0, 0) 表示黑色,而最後一個 0 是表示透明),在這裡設為 0 表示完全不透明
              # cv2. BORDER_CONSTANT: 指定使用常數值填充邊界
               \text{imgtest} = \text{cv2.copyMakeBorder(imgtest, top, bottom, left, right, cv2.BORDER\_CONSTANT, value=(0, 0, 0, 0))} \\ 
              # 將處理後的圖片及其標籤附加到列表中
              x\_Test.append(imgtest)
              y_Test.append(label)
print("Test data processing completed!")
```

接者進入測試資料集處理階段,採取跟訓練資料資集一樣的方法,把每張圖片的尺寸變為 256,並且放在正中間,使用黑色的邊界填充值。最後,處理過的圖片及其對應的標籤被添加到 x_Test 和 v Test 這兩個列表中,最後印出測試資料處理完畢

Start data processing . . . Train data processing completed!
Test data processing completed!

上圖為目前的執行結果

```
[4] # 將列表轉為 NumPy 數列
x_Train_array = np. array(x_Train)
x_Test_array = np. array(x_Test)
y_Train = np. array(y_Train)
y_Test = np. array(y_Test)

# 將影像的特徵值轉換為4維矩陣
# 影像大小為 256x256, 通道數為 3 (RGB)
x_Train4D = x_Train_array.reshape(x_Train_array.shape[0], 256, 256, 3).astype('float32')
x_Test4D = x_Test_array.reshape(x_Test_array.shape[0], 256, 256, 3).astype('float32')

## 數字影像特徵值標準化
x_Train4D_normalize = x_Train4D / 255
x_Test4D_normalize = x_Test4D / 255

# label(數字的真實的值)以Onehot encoding轉換
y_TrainOneHot = to_categorical(y_Train)
y_TestOneHot = to_categorical(y_Test)
```

下一步,將原始的影像資料和標籤轉換成模型可以處理的格式,將列表轉為 NumPy 數列,x_Train_array 和 x_Test_array 分別將訓練和測試集的影像資料轉換為 NumPy 數列,y_Train 和 y_Test 分別將訓練和測試集的標籤轉換為 NumPy 數列,影像的特徵值轉換為4維矩陣部分則是 x_Train4D_normalize 和 x_Test4D_normalize 分別將訓練和測試集的影像進行標準化,將像素值縮放到 0 到 1 之間,以便更好地適應模型,最後,標籤 One-Hot Encoding,y_TrainOneHot 和 y_TestOneHot 分別將訓練和測試集的標籤進行One-Hot Encoding 轉換

```
# 建立 Sequential 模型
 model = Sequential()
 # 添加卷積層和池化層
 filiters 建立滤鏡(滤鏡數量,一個滤鏡會產生一個特徵圖)
 kernel_size 濾鏡大小,在此設置成5X5
padding-'same' 卷積運算不改變圖片大小
activation-'relu' 設定激活函數relu
 model.add(Conv2D(filters=16, kernel_size=(5, 5), padding='same', input_shape=(256, 256, 3), activation='relu'))
 # 設定池化窗口為2X2
 mode1.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
 # 再設一個池化層filters設36
model.add(Conv2D(filters=36, kernel_size=(5, 5), padding='same', activation='relu'))
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
 # 加入Droput可避免過擬合overfitting
model. add (Dropout (0.25))
 # 使用Flatten()平坦層將資料壓成1維
 model. add (Flatten())
 # 建立隱藏層
 model.add(Dense(128, activation='relu'))
 model.add(Dropout(0.5))
 # 建立輸出層
 model.add(Dense(2, activation='softmax'))
 # 模型做總結
model. summary()
# 使用compile來定義損失函數、優化函數及成效衡量指標
 # loss用cross entropy(交叉熵)
 # optimizer採用梯度下降法採取最常用的演算法adam
 # metrics:模型的評估方式選擇以accuracy來評估
 model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['accuracy'])
```

模型的部分,建立 Sequential 模型,利用兩個卷積層,一個filiter 為 16,一個為 36,綠鏡大小都為 5X5,input_shape 則是 (256, 256, 3),3 代表 RGB,然後每個卷積層後加一個 2X2 的池化層,最後,依序接上 dropout、flatten、dense、dropout、dense,使用 compile 來定義損失函數、優化函數及成效衡量指標 loss 用 cross entropy(交叉熵),optimizer 採用梯度下降法採取最常用的演算法 adam,metrics:模型的評估方式選擇以 accuracy來評估

Model: "sequential_1"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_2 (Conv2D)	(None, 256, 256, 16)	1216
<pre>max_pooling2d_2 (MaxPoolin g2D)</pre>	(None, 128, 128, 16)	0
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 128, 128, 36)	14436
<pre>max_pooling2d_3 (MaxPoolin g2D)</pre>	(None, 64, 64, 36)	0
dropout_2 (Dropout)	(None, 64, 64, 36)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 147456)	0
dense_2 (Dense)	(None, 128)	18874496
dropout_3 (Dropout)	(None, 128)	0
dense_3 (Dense)	(None, 2)	258

Total params: 18890406 (72.06 MB) Trainable params: 18890406 (72.06 MB) Non-trainable params: 0 (0.00 Byte)

The same of the sa

此時的執行結果

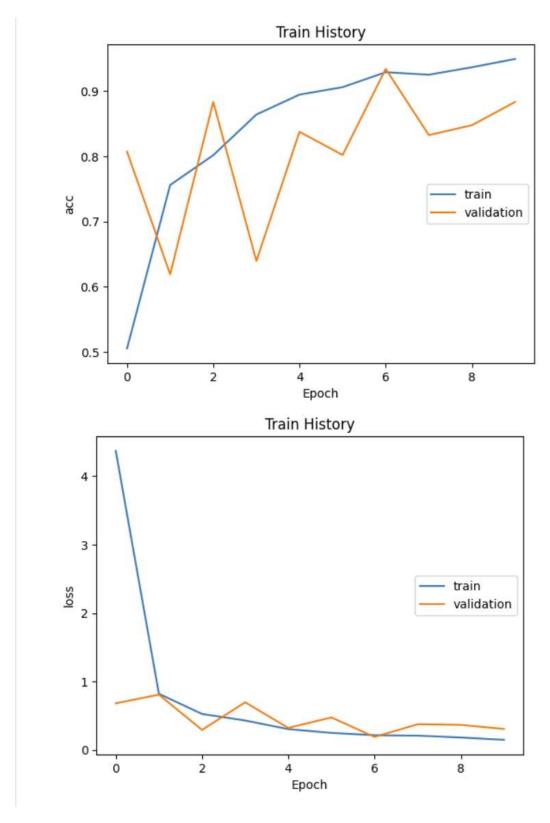
```
[6] # epochs 代表訓練的週期(將資料訓練過十次
     # batch size 每一批訓練256筆資料
     # validation split=0.2 代表從訓練資料集中取20%來當作驗證資料集
     # verbose 訓練日誌顯示模式 1 =進度條
     train_history=model.fit(x=x_Train4D_normalize, y=y_TrainOneHot, validation_split=0.2, epochs=10, batch_size=256, verbose=1)
     4/4 [==
                                      =] - 17s 2s/step - loss: 4.3711 - accuracy: 0.5057 - val_loss: 0.6805 - val_accuracy: 0.8071
    Epoch 2/10
                                          2s 383ms/step - loss: 0.8201 - accuracy: 0.7560 - val_loss: 0.8077 - val_accuracy: 0.6193
    Epoch 3/10
                                         2s 376ms/step - loss: 0.5252 - accuracy: 0.8018 - val_loss: 0.2916 - val_accuracy: 0.8832
     4/4 [=
     Epoch 4/10
                                        - 2s 375ms/step - loss: 0.4295 - accuracy: 0.8640 - val loss: 0.6955 - val accuracy: 0.6396
     4/4 [==
    Epoch 5/10
     4/4 [=
                                          2s 410ms/step - loss: 0.3032 - accuracy: 0.8945 - val_loss: 0.3216 - val_accuracy: 0.8376
     Epoch 6/10
                                         2s 534ms/step - loss: 0.2483 - accuracy: 0.9060 - val_loss: 0.4743 - val_accuracy: 0.8020
     4/4 [=
     Epoch 7/10
     4/4 [==
                                        - 2s 427ms/step - 1oss: 0.2142 - accuracy: 0.9288 - val_loss: 0.1889 - val_accuracy: 0.9340
     Epoch 8/10
                                          2s 422ms/step - loss: 0.2080 - accuracy: 0.9250 - val_loss: 0.3745 - val_accuracy: 0.8325
     Epoch 9/10
                                         - 2s 406ms/step - loss: 0.1811 - accuracy: 0.9365 - val_loss: 0.3658 - val_accuracy: 0.8477
     4/4 [=
                                      =] - 1s 353ms/step - loss: 0.1467 - accuracy: 0.9492 - val_loss: 0.3059 - val_accuracy: 0.8832
```

建立完模型,開始訓練,epochs 設10,batch_size 設256筆資料

- , validation split=0.2 從訓練資料集中取 20%來當作驗證資料集
- , verbose 訓練日誌顯示模式 1 =進度條

```
[7] # 用matplotlib.pyplot呈現訓練結果
    def show train history (train history, train, validation):
        plt. plot (train history. history[train])
        plt. plot (train history. history[validation])
        plt.title('Train History')
        if train == 'accuracy':
            plt.ylabel('acc')
        else :
            plt.ylabel('loss')
        plt. xlabel ('Epoch')
        plt.legend(['train', 'validation'], loc='center right')
        plt. show()
    # 畫出accuracy的執行結果
    show_train_history(train_history, 'accuracy', 'val_accuracy')
    # 畫出loss誤差的執行結果
    show_train_history(train_history, 'loss', 'val loss')
```

訓練完,畫出 accuracy 跟 loss 的結果



模型訓練結果及測試結果的 accuracy 跟 loss 圖

計算測試資料的 Loss、 Accuracy 的數值,並印出結果



最後書出混淆矩陣