

Partie 1 :

1. comment varie mse dans les 5 premières itérations? comment justifier ce résultat? il s'agit de quel problème?

nous constatons que mse diminue brusquement au début mais il arrive a atteindre une valeur minimal de 13.9 . Cela peut être dû à un learning rate élevé, ce qui peut provoquer des sauts importants dans l'optimisation des paramètres.

2. Qu'est-ce qui se passe si on augmente le nombre d'itérations (500)? Expliquer le résultat obtenu.

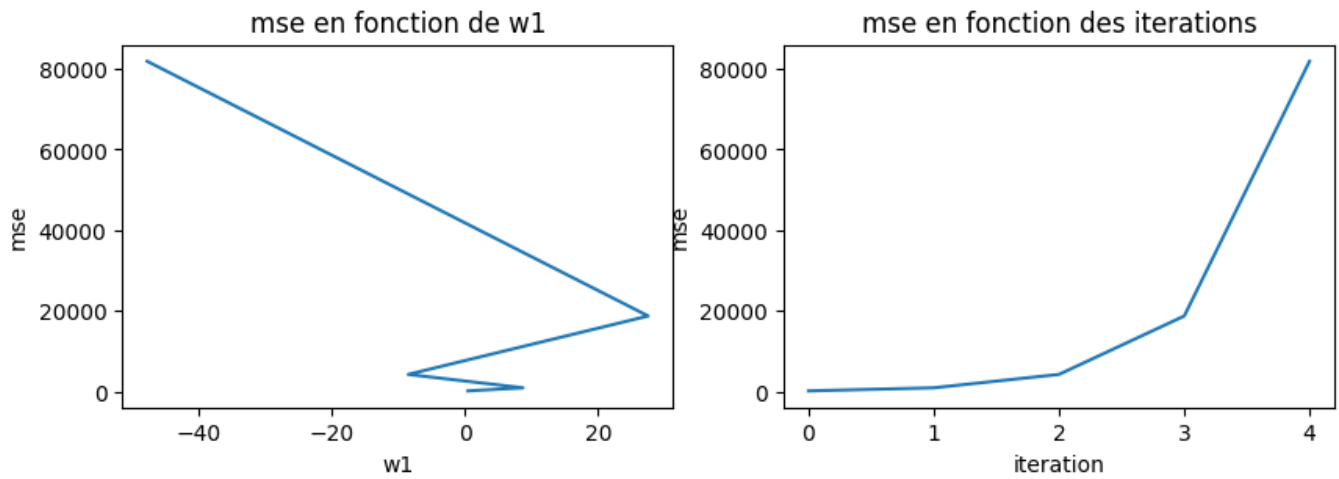
le modèle continuera à s'entraîner pendant un bout de temps et peut converger à une solution optimale mais cette augmentation pourra juste avoir un impact minimal sur les performances du modèle

3. Quelles sont les recommandations à faire pour corriger ce problème?

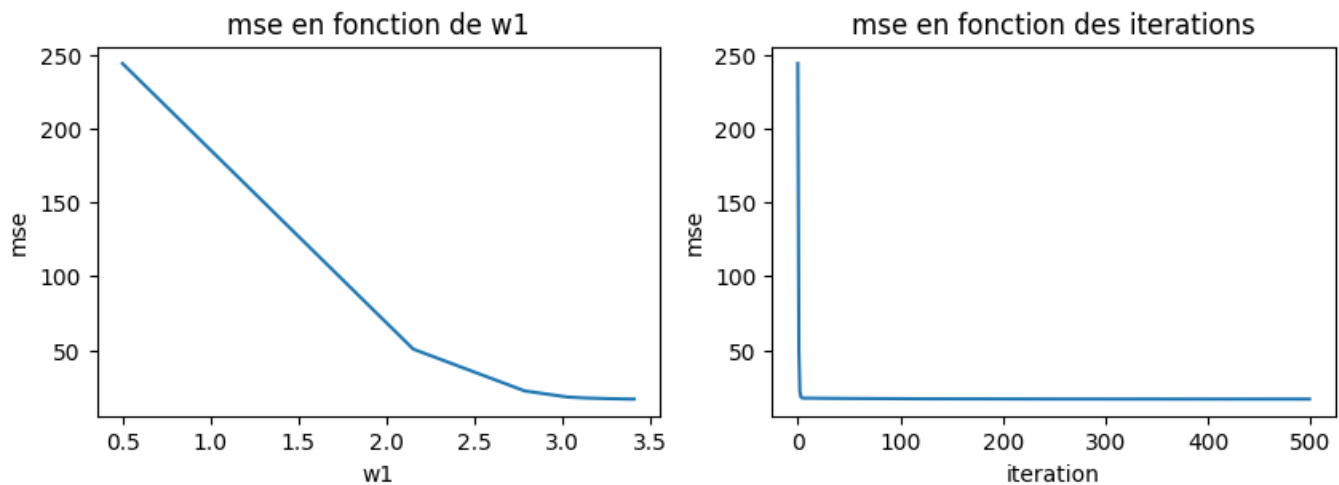
- Utiliser un bon learning rate souvent on utilise des algorithmes d'hyperparameter tuning
- Surveiller la courbe de MSE au fil du temps pour optimiser l'erreur

4. Donner à learning_rate la valeur 0.01 au lieu de 0.1 et refaire l'exécution. Qu'est-ce que vous constatez? Comment expliquer le résultat obtenu?

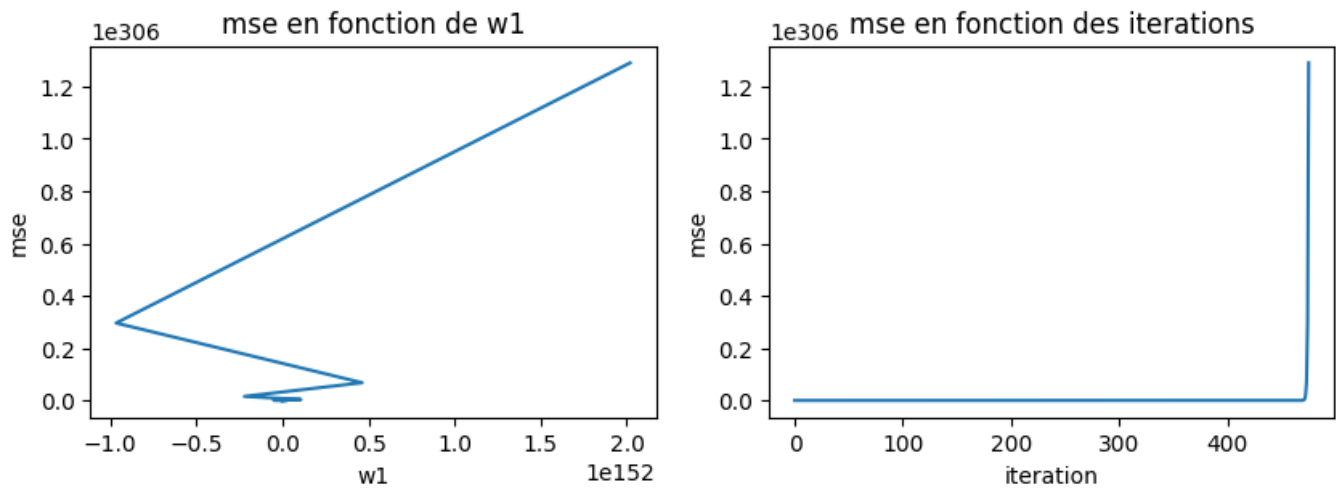
On constate que l'apprentissage du modèle se fait d'une manière brusque de telle façon qu'elle crée des oscillations



5. Augmenter le nombre d'epochs à 500, puis tracer les graphes à chaque 50 itération.
expliquer les résultats obtenus
avec un learning rate de 0.01 nous aurons déjà optimisé le mse au début



avec un learning rate de 0.05 nous aurons une divergence accrue au niveau de mse vers l'ordre de 10^{306}



cela dit on aura pas besoin de faire autant d'itération pour savoir si l'algorithme Gradient Descent s'optimise

»

Partie 2:

1. Donner la forme du modèle à entraîner

le modèle est écrit ainsi

$$h(x_1, x_2, x_3) = bias + \sum_{i=1}^3 w_i x_i$$

Le modèle `h` prédit les ventes en fonction de trois variables d'entrée : x_1 : `TV` , x_2 : `Radio` , et x_3 : `Newspaper` , avec les paramètres `bias` , `w1` , `w2` , et `w3` .

2. en reprenant la fonction `train2`, compléter la fonction `train3` afin de trouver le modèle adéquat.

```
x1,x2,x3=X[:,0],X[:,1],X[:,2]

def train3(x1, x2, x3, y):

    learning_rate = 0.01
    epochs = 100

    w = np.array([0.0, 0.0, 0.0])
    bias = 0.0
```

PYTHON

```

#-----
n = len(x1)
global mseList
global wList
mseList = []
wList = []

# Training
for i in range(epochs):
    yhat = bias + np.dot(np.array([x1, x2, x3]).T, w)

    error = y - yhat
    squared_error = error**2
    mse = (1/n) * np.sum(squared_error)
    mseList.append(mse)
    wList.append(w)

    dw = (-2/n) * np.dot(np.array([x1, x2, x3]), error)
    dbias = (-2/n) * np.sum(error)

    w -= learning_rate * dw
    bias -= learning_rate * dbias

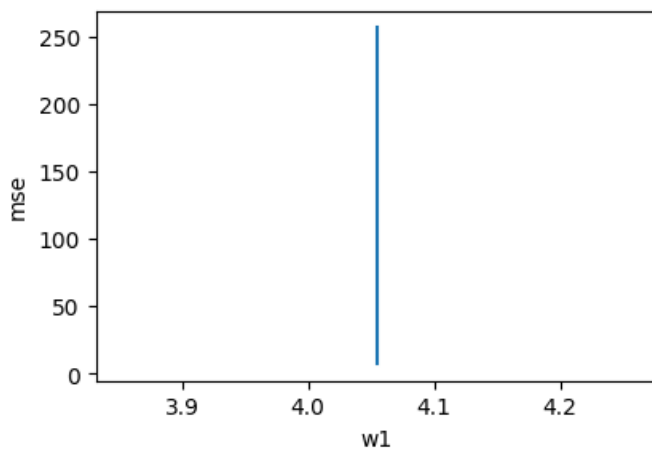
    if i % 10 == 0:
        print("Epoch:", i, "MSE:", mse)

return bias, w, mseList, wList

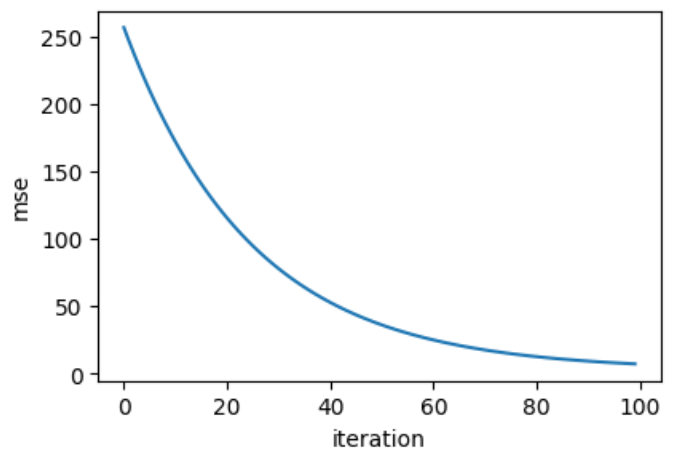
bias, w, mse_list, w_list = train3(x1,x2,x3, y)
tracer_graphes([w[0] for w in w_list], mse_list, [i for i in range(100)])

```

mse en fonction de w1



mse en fonction des iterations



3. Tester le modèle. pourquoi le modèle ne donne pas les résultats obtenus? il s'agit de quel problème? quels sont changement à faire pour éviter ce problème?

l'algorithme train2 et train3 sont conçu pour une regression linéaire simple c'est a dire pour une seule caractéristique , on pourra implementer le meme algorithme en utilisant la notation matriciel pour les 3 features avec la regression linéaire multiple

4. écrire une fonction train4 en reprenant le code de train3 de manière à utiliser matrices/vecteurs

$$h(x) = X \cdot \mathbf{W} + \mathbf{b}$$

$$\mathbf{W} = \mathbf{W} - \alpha \cdot \frac{1}{m} \cdot \mathbf{X}^T \cdot (\mathbf{X} \cdot \mathbf{W} + \mathbf{b} - \mathbf{y})$$

```
import pandas as pd

mean = X.mean(axis=0)
std = X.std(axis=0)
X = (X - mean) / std

def train4(X, y, learning_rate=0.01, epochs=200):
    n = len(X)
    num_features = X.shape[1]
    w = np.zeros(num_features)
    bias = 1
    mse_list = []
    w_list = []

    for i in range(epochs):
        y_pred = bias + np.dot(X, w)

        error = y - y_pred
        squared_error = error ** 2
        mse = np.mean(squared_error)
        mse_list.append(mse)
        w_list.append(w.copy())

        grad_w = (-2 / n) * np.dot(X.T, error)
        grad_bias = (-2 / n) * np.sum(error)

        w -= learning_rate * grad_w
```

PYTHON

```

bias -= learning_rate * grad_bias

w_df = pd.DataFrame(w_list, columns=[f'w_{i}' for i in range(num_features)])

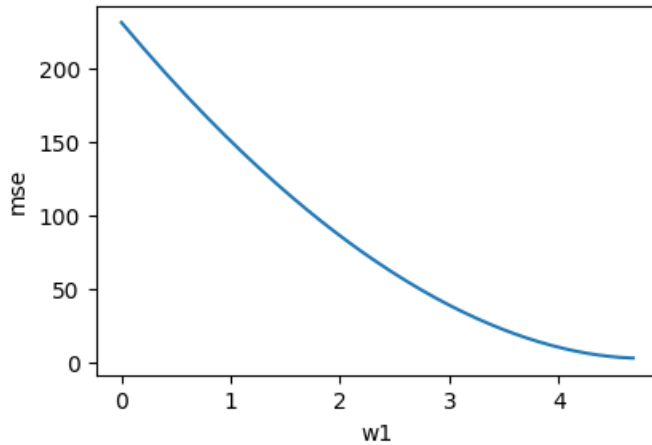
return bias, w_df, mse_list

bias, w_df, mse_list = train4(X_train, y_train, learning_rate=0.01, epochs=200)

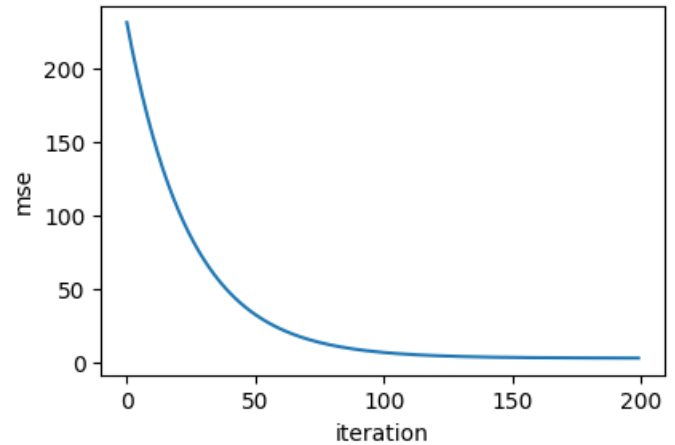
tracer_graphes(w_df['w_0'], mse_list, [i for i in range(200)])
tracer_graphes(w_df['w_1'], mse_list, [i for i in range(200)])
tracer_graphes(w_df['w_2'], mse_list, [i for i in range(200)])

```

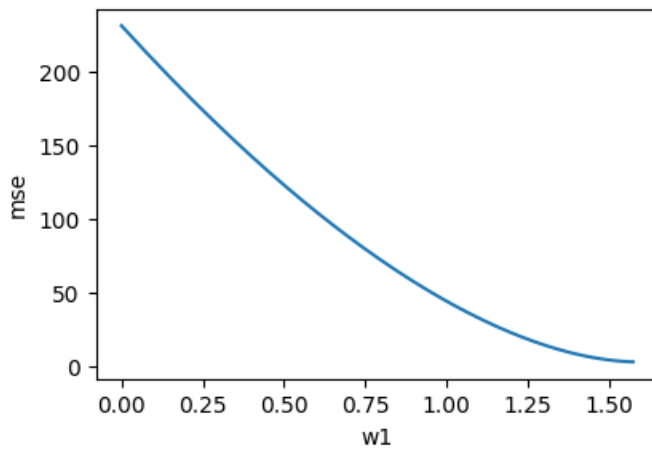
mse en fonction de w1



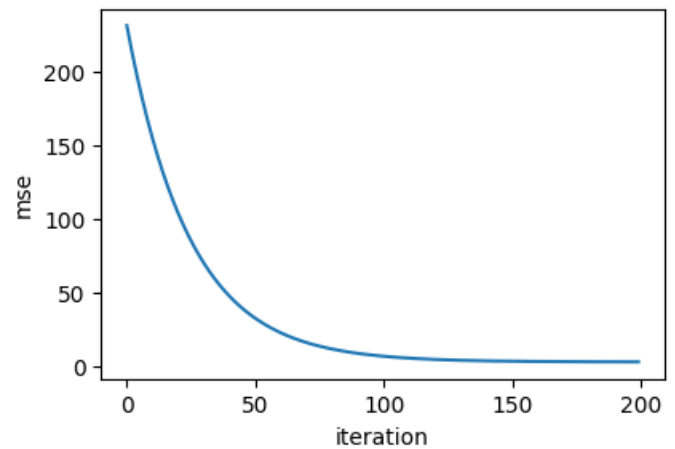
mse en fonction des iterations

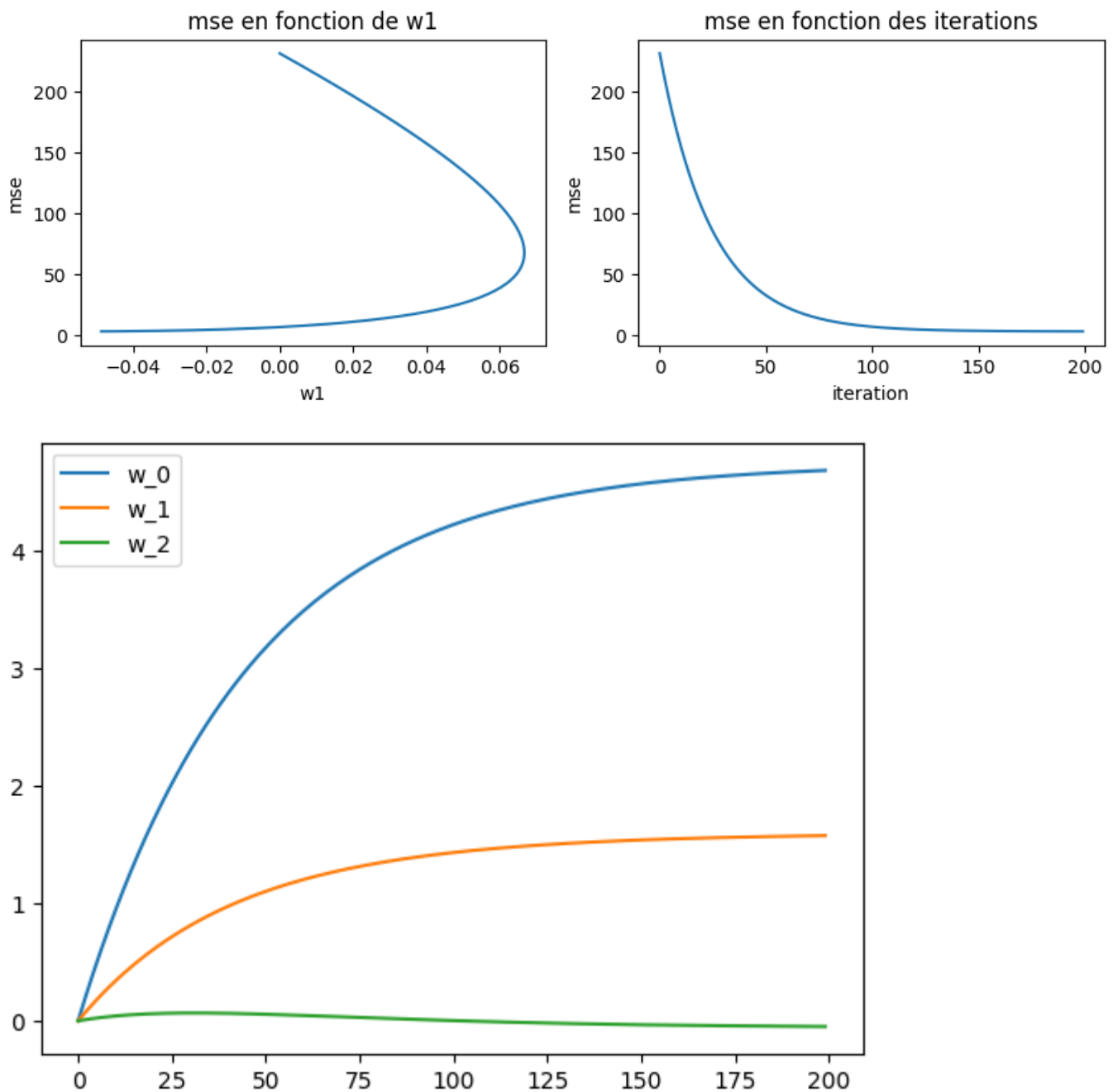


mse en fonction de w1



mse en fonction des iterations





5) écrire une classe NN_One_Neurone avec les fonctions qu'il faut.

PYTHON

```
class NN_One_Neurone:
    def __init__(self, learning_rate=0.01, epochs=100):
        self.learning_rate = learning_rate
        self.epochs = epochs
        self.bias = 0
        self.weights = np.zeros(3)

    def predict(self, X):
        return self.bias + np.dot(X, self.weights)
```

```

def fit(self, X, y):
    n = len(X)
    for _ in range(self.epochs):
        yhat = self.predict(X)
        error = y - yhat
        mse = np.mean(error ** 2)

        grad_weights = (-2 / n) * np.dot(X.T, error)
        grad_bias = (-2 / n) * np.sum(error)

        self.weights -= self.learning_rate * grad_weights
        self.bias -= self.learning_rate * grad_bias

def get_weights(self):
    return self.bias, self.weights

```

```
from IPython.display import display
```

PYTHON

```

model = NN_One_Neurone(learning_rate=0.01, epochs=100)
model.fit(X_train, y_train)
predictions = model.predict(X_test)
bias, weights = model.get_weights()

display(bias)
display(weights)

```