

105	SIM_ERR_CMD_X	▼
106	SIM_ERR_CMD_Y	▼
107	SIM_BATTERY_ERROR	▼
108	CRITICALLY_LOW_BCRT	▼
109	PROG_ERROR	▼
110	LOW_BATTERY_ON_CHARGER	▼
115	MAIN_TIMER_OVERRUN	▼
116	CONFIG_NOT_READABLE	▼
117	COMMAND_STATE_ERROR	▼
118	STARTUP_ERROR	▼
119	BCRT_REJECT	▼
120	MISSING_DIRECTION	▼
121	MISSING_POSITION	▼
122	MOTOR_OVERLOAD	▼
123	TRANSISTOR_OVERLOAD_LIFT	Última actualización: 27/8/2024, 18:31:16 ▲

Explicación	Causa	Acción
Mover X, Mover Y, Levantar o Rastrear motor sobrecargado. Corriente demasiado alta a través de los transistores (límite diferente para cada tipo de motor).	Conexiones sueltas.	Repare las conexiones sueltas.
		Asegúrese de que los terminales de la batería estén apretados al par especificado.
		Puede encontrar el valor adecuado en la descripción de la batería (pegatina batería). Normalmente, el valor del par terminal es de 7,9 Nm.
	Mal funcionamiento de la placa de alimentación de PCB (cortocircuito).	Reemplace la placa de alimentación AS-35017
	La batería no puede suministrar suficiente corriente.	Ver error - [124] Batería demasiado baja
	Motor defectuoso.	Reemplace el motor AS-35033 Move Y

Reemplace el motor AS-35065 Move X

Reemplace el motor de elevación AS-35031

124	BATTERY_TOO_LOW	▼
125	MISSING_MOTOR_POWER	▼
126	MOTOR_OVERLOAD_LIFT	▼
127	MOTOR_OVERLOAD_TRACK	▼
128	MOTOR_OVERLOAD_X	▼
129	MOTOR_OVERLOAD_Y	▼
130	TRANSISTOR_OVERLOAD_TRACK	▼
131	TRANSISTOR_OVERLOAD_X	▼
132	TRANSISTOR_OVERLOAD_Y	▼
134	ILLEGAL_MOVE_MOTOR	▼
135	SF_ERROR	▼
136	LOG_ERROR	▼
137	LOG_OVERFLOW	▼
139	CBUS_FAILURE	▼
140	UCAP_CHARGE_FAILURE	▼
141	MISSING_UCAP	▼
142	MISSING_BATTERY	▼
143	BATTERY_HOOK_STATE	▼
144	UNEXPECTED_BATTERY	▼
146	EARLY_STOP_TO_CHARGER	▼
147	SHUTDOWN_VOLTAGE	▼
148	DIODE_BLOCKED	▼