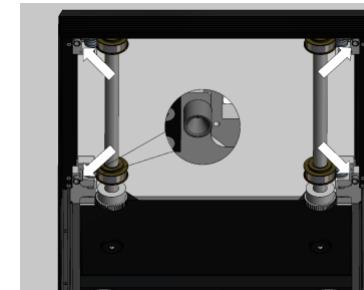


200	PARIDAD	▼
201	MISSING_TOPPOS	▼
202	BELOW_MAX_DEPTH	▼
203	GET_WITH_BIN	▼
204	PUT_WITHOUT_BIN	▼
205	BOTTOM_TOO_HIGH	▼
206	BRAKE_RELEASE_1	▼
207	LIFT_BRAKE_RELEASE_UNRESPONSIVE	▼
208	LIFT_BRAKE_RELEASE_OVERLOAD	▼
209	BRAKE_FAILURE	▼
212	LIFT_OVERLOAD	▼
213	ROBOT_TILTS	▼
214	BRAKE_IS_ON	▼
215	NO_BOTTOM_DETECTED	▼
216	BOTTOM_TOO_EARLY	▼
217	BIN_TOO_HEAVY	▼
218	WIRE_FAILURE	▼
219	GRIPPER_FAILURE	▼
220	END_OF_WIRE	▼
221	HOOK_ILLEGAL	▼
222	HOOK_SHIFT_FAILURE	▼
223	HOOK_ON_FAILURE	▼
224	HOOK_OFF_FAILURE	▼
225	HOOK_SHIFT_BOTTOM	▼
226	TOPSW_TOO_EARLY	Última actualización: 27/8/2024, 18:31:21 ▲

Error de elevación

Explicación	Causa	Acción
El robot no obtiene valores válidos de los sensores superiores de la pinza.	Pérdida / mala conexión entre la CPU Gripper y Gripper Sensorhouse.	Abra la pinza del robot AS-30141. Revise los cables y los enchufes.
	Obstáculo entre el pomo superior y el botón superior.	Eliminar obstáculo.
	Pomo superior dañado/faltante.	Asegúrese de que todos los mandos AS-35027 - Top estén en sus posiciones correctas y que no están dañados ni faltan.



Mal funcionamiento de los sensores de la parte superior de la pinza.

Utilice el procedimiento de prueba de pinzas para comprobar los sensores de las pinzas.

Reemplaza AS-35002 Tira sensorhouse LF - RR Reemplaza la caja del sensor de tira AS-35003 RF - LR si es necesario.

Mal funcionamiento de la CPU de la pinza.

Reemplace AS-35006 (CPU de pinza)

¡Debe hacerse después de excluir las causas mencionadas anteriormente!

Mal funcionamiento del codificador del motor del ascensor.

Si el problema se repite, y especialmente si aparece con más frecuencia cuando el robot se eleva profundamente, es posible que el codificador del motor del elevador no funcione correctamente.

Si el motor tiene un codificador magnético más nuevo, verifique que esté montado correctamente. Si el montaje es correcto, o si ajustarlo no resuelve el problema, reemplace el codificador por uno nuevo.

Si el motor tiene un codificador óptico más antiguo: Reemplácelo con un nuevo codificador magnético.

227 TOPSWITCH_TIMEOUT

▼

228 MISSING_TOPSW

▼

229 BRAKE_ILLEGAL

▼

230 SOBRECARGA

▼

231 UNKNOWN_GET_ERROR

▼

232 UNKNOWN_PUT_ERROR

▼

233 OVERLOAD_1

▼

234 OVERLOAD_2

▼

235 OVERLOAD_3

▼

236 OVERLOAD_3_1

▼

237 OVERLOAD_3_2

▼

238 BINSTATE_ILLEGAL

▼

239 LIFT_TIMEOUT

▼

240 HOOKSW_BINSW_MISMATCH

▼

241 LIFT_ENCODER_LOST_SIGNAL

▼

242 UNSTABLE_LIFT

▼

243 BOTTOM_DETECTED_PASSING_GRID_TRACKS

▼