

239	LIFT_TIMEOUT	▼
240	HOOKSW_BINSW_MISMATCH	▼
241	LIFT_ENCODER_LOST_SIGNAL	▼
242	UNSTABLE_LIFT	▼
243	BOTTOM_DETECTED_PASSING_GRID_TRACKS	Última actualización: 27/8/2024, 18:31:22 ▲

Explicación	Causa	Acción
El robot intenta colocar su contenedor a cierta profundidad, pero el contenedor está atascado o golpea las vías de la rejilla al bajar el contenedor a la rejilla.	El soporte de la pinza o el bastidor superior del robot están sesgados, por lo que la pinza no entra correctamente en la celda.	Inspeccione la pinza que ingresa a la celda bajando manualmente la pinza. Si la pinza no está colocada en el centro de la celda, se requiere una inspección mecánica completa del robot.
	El contenido de la papelera está atascando la papelera	Asegúrese de que no haya contenido del contenedor fuera de las paredes del contenedor

#### Notificación de robot

1	LIFT_SKEW_01	▼
2	LIFT_SKEW_02	▼
3	LIFT_SKEW_03	▼
4	LIFT_SKEW_04	▼
5	LIFT_SKEW_05	▼
6	LIFT_SKEW_06	▼
7	LIFT_SKEW_07	▼
8	LIFT_SKEW_08	▼
9	LIFT_SKEW_09	▼
10	LIFT_SKEW_10	▼
11	LIFT_SKEW_11	▼
12	LIFT_SKEW_12	▼
13	LIFT_SKEW_13	▼
14	LIFT_SKEW_14	▼
15	LIFT_SKEW_15	▼
16	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_10	▼
17	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_09	▼
18	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_08	▼
19	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_07	▼
20	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_06	▼
21	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_05	▼
22	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_04	▼
23	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_03	▼
24	TEMPORARILY_REDUCED_ACCELERATION_02	▼