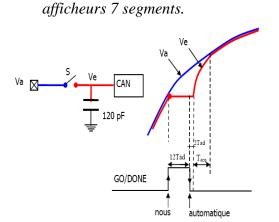
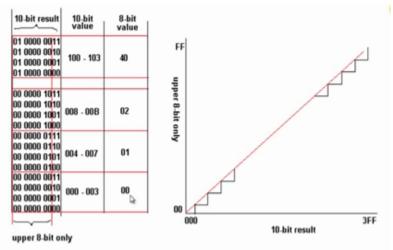
Application: Convertisseur A/N à l'aide de l'assembleur PIC16F877

Réaliser une conversion analogique / numérique d'une valeur comprise entre 0V et 5V réglable à l'aide du potentiomètre de votre platine carte de développement EasyPIC.

- 1. Dans un premier temps, afficher les 8 bits de poids fort sur les leds du PORTD.
- 2. Dans un deuxi ème temps, affich é les valeurs en décimal (de 0 à 255) sur les



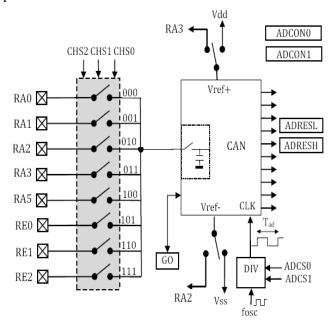


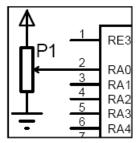
Travail pratique:

1) Observer la carte EasyPIC5 et localiser le potentiom ètre P1 2) A l'aide du jumper J15, Brancher RA0 sur le potentiom ètre P1 3) S'assurer sur SW1 que RA0 n'est pas connect ét à une r ésistance de pullup/down 4) S'assurer sur SW6 que PORTA n'est pas connect é aux LEDs

Déroulement d'une Conversion

Le PIC dispose d'un échantillonneur bloqueur int égr é constitu é d'un interrupteur S, d'une capacit é de maintien C=120 pF et d'un convertisseur Analogique num érique 10 bits. Pendant conversion, la tension Ve a l'entr é du convertisseur A/N doit être maintenue constante. Au départ il faut commencer par faire l'acquisition du signal en fermant l'interrupteur S, ceci se fait a l'aide du registre ADCON0, soit au moment de la validation du module par le bit ADON soit après un changement de canal si ADON est dé à positionn é Apres la fin de l'acquisition, on peut démarrer une conversion en positionnant le bit GO_DONE, l'interrupteur S s'ouvre pour assurer le blocage de la tension. La conversion commence, elle est réalisée en 12 TAD, a la fin, le bit GO_DONE repasse a 0, le drapeau ADIF passe a 1 et le résultat est chargédans les registres ADRESL et ADRESH. Le module met 2 TAD supplémentaires pour fermer l'interrupteur S ce qui démarre une nouvelle phase d'acquisition pendant laquelle la tension Ve rejoint la tension analogique d'entrée Va. Le temps d'acquisition dépend de la constante de temps RC, R étant la somme des résistances entre le module de conversion et la source de la tension analogique. Apr ès la fin de l'acquisition, on peut démarrer une nouvelle conversion et ainsi de suite





M.OUSLIM Page 1

TP no 2 SEM M2 ESE 2020 ELN-USTO

Programmation

- 1) Configurer les E/S en Analogique/Num érique/R éf érence (ADCON1)
- 3) Configurer les entrés analogiques en entrés (TRISA, TRISE)
- 4) Définir l'horloge de conversion a l'aide du diviseur DIV dans ADCON0
- 5) Choisir le canal à convertir et valider le module (ADCON0)
- 6) Attendre le temps d'acquisition (12 μs)
- 7) Lancer la conversion, GO = 1 (ADCON0)
- 8) Attendre fin de conversion, GO = 0 ou drapeau ADIF=1
- 9) Traiter le résultat
- 10) Si l'on désire prendre d'autres mesures, recommencer au point 7 en faisant attention aux Timings

| | Div | 20Mhz | 5Mhz | 4Mhz | 2Mhz | 1Mhz |
|----|-----|--------|---------------------|--------|--------------------|-------------------|
| 00 | 2 | 0,1 µs | 0,4 µs | 0,5 μs | 1 µs | <mark>2 μs</mark> |
| 01 | 8 | 0,4 µs | <mark>1,6 μs</mark> | 2 µs | 4 µs | 8 µs |
| 10 | 32 | 1,6 µs | 6,4 µs | 8 µs | <mark>16 μs</mark> | 32 µs |
| 11 | RC | | <mark>≈4 µs</mark> | | | |

- 1- Exécuter le programme. Ensuite procédez par interruption
- 2- Ecrivez un programme qui affiche le résultat de la conversion sur 10 bits

<u>Compte rendu</u>: Interprétez le programme et ajouter au programme une partie du code qui affiche le résultat de la conversion sur 10 bits dans les afficheurs 7 segments. Tester le programme sur la carte easypic5

Déterminer le pas de la conversion dans chaque cas

;tp2_an.asm conversion analogique numérique processor 16F877A include <P16F877.I16> CONFIG XT OSC & WDT OFF & PWRTE ON & CP_OFF & BODEN_ON & LVP_OFF & CPD_OFF & _WRT_ENABLE_ON & _DEBUG_OFF ORG 0x000 ; commencer a 0 goto start start nop **BANKSEL TRISD** clrf TRISD ;PORTD en sortie **BANKSEL PORTD** clrf PORTD ;RAZ du PORTD movlw B'10000001'; Fosc/32, A/D activé, movwf ADCON0 ; échantillonner Channel 0 BANKSEL OPTION_REG movlw B'10000111' ;TMR0 prescaler, 1:256 movwf OPTION REG movlw B'00001110'; Left justify, 1 entree analog A0 movwf ADCON1; VDD et VSS references ;Main banksel TMR0 movlw b'00000000' movwf TMR0 bcf INTCON,T0IF Loop btfss INTCON,TOIF; attendre debordement goto Loop **BANKSEL PORTD** bsf ADCON0,GO ;debut conversion A/D pour canal 0 Wait btfss PIR1,ADIF ;attendre fin de conversion goto Wait movf ADRESH,W ;écrire A/D résultat au PORTD movwf PORTD ; allumer LEDs ;mettre a zero drapeau de fin bcf PIR1,ADIF goto Loop ;recommencer Loop

| Les registres pour configuration du CAN. | | | | | | | | | | | |
|--|---|-------|------|------|-------|---------|-------|-------|--|--|--|
| | | | | | | | | | | | |
| ADRESH | A2D Result Register - High Byte (registre resultat) | | | | | | | | | | |
| ADRESL | A2D Result Register - Low Byte(registre resultat) | | | | | | | | | | |
| ADCON0 | ADCS1 | ADCS0 | CHS2 | CHS1 | CHS0 | GO/DONE | - | ADON | | | |
| ADCON1 | ADFM | - | - | - | PCFG3 | PCFG2 | PCFG1 | PCFG0 | | | |

END

M.OUSLIM Page 2